

#Matlabda PSO (Particle Swarm Optimization) #  
(Parçacık Sürü Optimizasyonu)

=> Current Folder → New File → Function → pso.m

- GÖZLENECEĞİMİZ PROBLEM

$$\left( \sum x_i^2, i=1,2,\dots,d \right) \text{minimizasyon}$$

(Problemimiz Bu.)

BASLA

Parametre Değerlerini  
Belirle

(Programı çalıştırmadan önce belirleyebiliriz)

Başlangıç Pozisyonlarını ve  
Hızları Yarat

(1. Aşama)  
(GALDOKİ POPULASYON BURDA SÜRÜ)

Parçacıkların fonksiyon  
değerlerini hesapla

Parçacık ve Sürü  
En iyilerini Güncelle

Hız Güncelle

Pozisyon Güncelle

Bitiş Kriterini  
Sağlıyor mu?  
(Kriteriyen?)

H

E

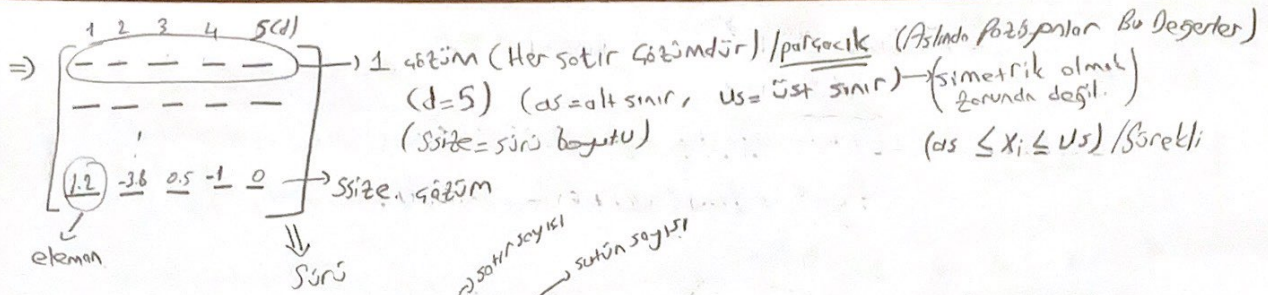
En iyi bireyi Bul

BİTİR

- function [sbestval sbestpos] = pso (a3, u3, d, ssize, w, c1, c2)







$-obj = \begin{bmatrix} - \\ - \\ - \\ - \end{bmatrix}_{\text{Size } \times 1} = \underline{\underline{\text{zeros}(\text{ssize}, 1)}}; // \text{amos fonksiyonunun kalıbını oluşturduk.}$

→ Hız güncellemesi yaparsınız 1. başlangıç hızlarını 0 sesmeliliğin yada ses küşük hızlar sesmeliliği 2. 0 hızla başlarsınız.

- Velocity = zeros(ssize, d); // Başlangıçları sıfır yaptık

```
- pbestpos = subrm;
  pbestval = obj;
```

1. iterasyon için  
en iyi 5025m3 bulduk



Hız Güncelleme

```

iteration = 1; objit = gbest vel;
while (iteration <= 50)
    for i = 1: ssizze
        Velocity(i,:) = LV * Velocity(i,:) + c1 * unifrnd(0,1) * (pbest pos(i,:) - swarm(i,:))
        + c2 * unifrnd(0,1) * (sbest pos(i,:) - swarm(i,:));
    end
end

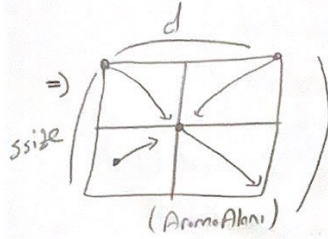
```

Yayılım Katsayı

Bilisel Katsayı

Sosyal Katsayı

(Hız Güncelleme Formülü)



Parçacık Max.  $(U_s - a_s) / 2$  → Hızına sahip olmalı.  
 Eğer hızı çok yüksek olursa arama alanını aşabilir.

-  $V_{max} = (U_s - a_s) / 2$ ;

```

for i = 1: ssizze
    for j = 1: d
        if (velocity(i,j) > Vmax)
            velocity(i,j) = Vmax;
        elseif (velocity(i,j) < -Vmax)
            velocity(i,j) = -Vmax;
        end
    end
end
end

```

Hız Sınırlaması Yapıldı  
 Parçacıklar Arama Alanı  
 Dışına Çıkmasın Dize //

Pozisyon Güncelleme

-  $swarm = swarm + velocity$ ; // (Yeni pozisyon = Eski pozisyon + Hız)  
 Pozisyon güncelle

```

for i = 1: ssizze
    for j = 1: d
        if (swarm(i,j) > U_s)
            swarm(i,j) = U_s;
        elseif (swarm(i,j) < a_s)
            swarm(i,j) = a_s;
        end
    end
end
end

```

Pozisyon Sınırlaması Yapıldı.

```

for i = 1: ssizze
    objit(i) = sum(swarm(i,:).^2);
end

```

%Parsacık En iyisini Güncelle:

$\begin{bmatrix} 10 \\ 5 \\ 7 \\ 4 \\ \vdots \end{bmatrix}$

1 iterasyon sonucu

$\begin{bmatrix} 9 \\ 8 \\ 6 \\ 5 \\ \vdots \end{bmatrix}$

2 iterasyon



$\begin{bmatrix} 9 \\ 5 \\ 6 \\ 4 \\ \vdots \end{bmatrix}$

{ En iyi sonucu alıyoruz.  
Her parsacık (çözüm)  
için bunu kontrol  
etmeliyiz. ssize

- for i=1:ssize

if (obj(i) < pbestval(i)) <sup>parçacığın</sup>

pbestval = obj(i) // Suana katordaki en iyi ornos fark değeri

pbestpos(i,:) = swarm(i,:); // Parsacığın suana katordaki en iyi pozisyonu.

end

end

%Sürünün En iyisini Güncellenmesi

- if (min(obj) < sbestval)

sbestval = min(obj);

idx = find(sbestval == obj);

sbestpos = swarm(idx,:);

end

Aslında bunlar isteniliyor!!

iteration = iteration + 1;

objit(iteration) = sbestval; // En iyideğeri görecez ve iterasyonlardaki ilerlemeleri görselz.

end

↳ iterationa giden end

end

↳ functiona giden end.

PSO-L1

