

#Matlab ile Yapay Sinir Ağları

- Bir excel var. Excele gırs-gelir-cinsiyet-telefon faturası bılıbilerı var. Veriler tamamen rastsal. Veri: örne matlaba okutacağız ve ardından işleyeceğiz

- Veri = xlsread('veri.xlsx'); // excel dosyasındaki verileri çekes.

xlsread('veri.xlsx', 'Sayfa 1');

cinsiyet verileri NaN olarak göründü.

Kategorik olan cinsiyet verisini rakam haline göstereelim.

⇒ EĞER(C2="F"; 1; 0) // F ise 1 değilde 0 yapacak.

EĞER(C2="M"; 1; 0) // M ise 1 " 0 yapacak.

Exceli değiştiriyoruz matlaba sayısal veri vermeliyiz.

Kategorik değişkenlerde, N tane seçenek varsa

N-1 sütun çevirmek yeterlidir.

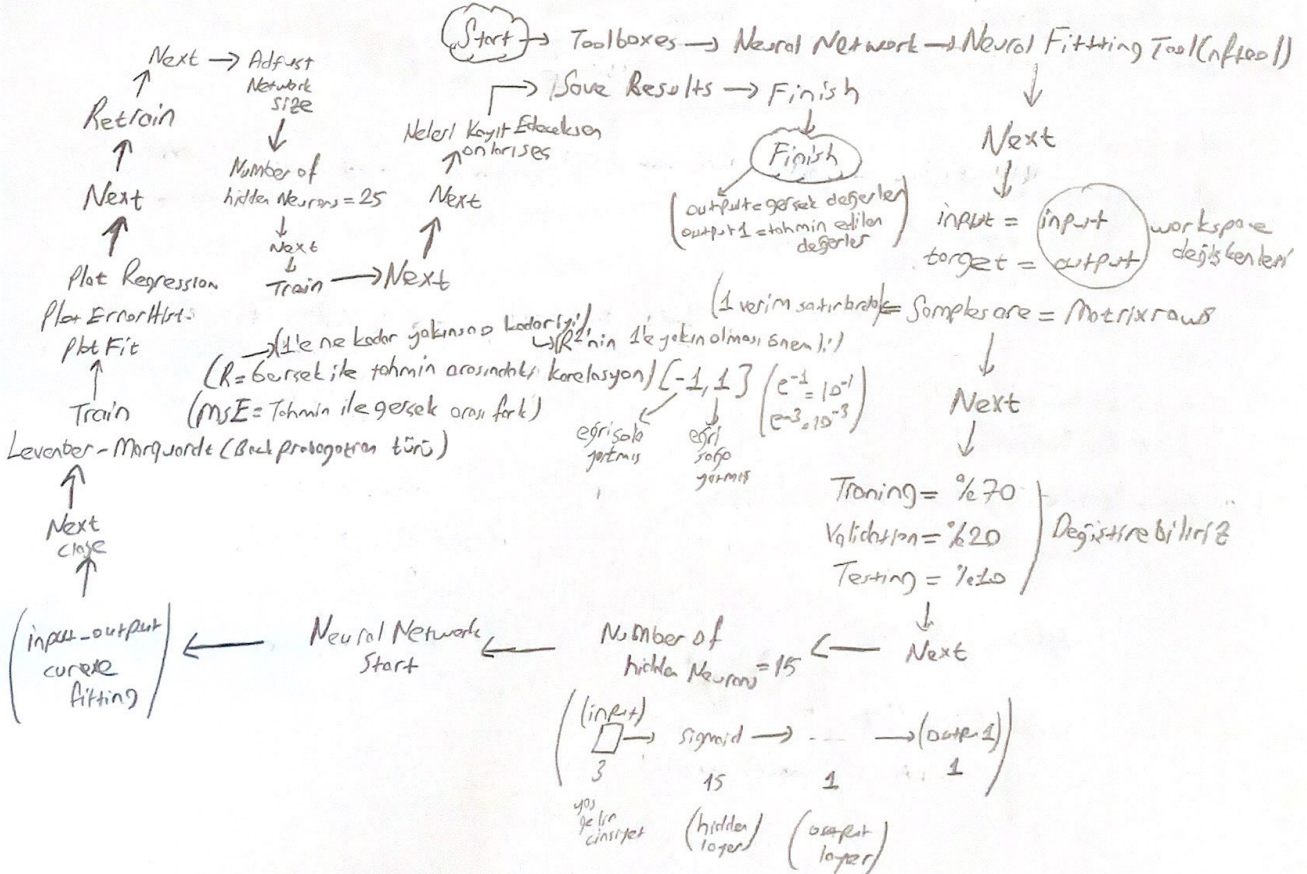
- input = veri(:, 1:3); // tüm satırları al, 1, 2, 3. sütünü al.

output = veri(:, 4); // sadece 4. sütun ve tüm satırları.

// (Tahmin edilmek istenen sütun burası)

output = veri(:, end);

⇒ 2 şekilde NN çalıştıracağız = 1) NN toolbox 2)



- $\text{output1} = \text{output1}';$ // deęiskenin Transpozunu aldık.
- $\text{ciktilar} = [\text{output} \quad \text{output1}];$ // 1. sütunda gerçek deęerler, 2. sütunda tahmin deęerleri.

Training, Validation, Testing hepsi var.
- $r = \text{corr}(\text{output}, \text{output1});$ // output ile output1 arasındaki korelasyonu hesaplar.

workspace'i save ettik ve 'nnetwork1.mat' dosyasını oluşturduk.

② NN Kullama;

- NN toolboxta sadece 1 tane hidden layer vardı, ayrıca back propagation tek seferkti, learning rate girmedik... Bunları kullama ile yapacağız.
- $\text{input} = \text{Veri}(:, 1:3);$ // NN girdisi
 $\text{target} = \text{veri}(:, \text{end});$ // Veriyi Ayırdık
// Karişel leşen değerler NN çıktısını karşılaştıracak.

→ current folder → New File → Function → Neural network.m → ok
(2 hidden layer olacak şekilde fonksiyonu yazalım.)

Her function, end ile biter. (Sol taraf = çıktı değiskenleri)
(Saę " = girdi ")

- '=' den sonra fonk. adı yazılır. Fonk. adı ile dosya adı aynı olmalıdır.
- Dosya isminin yanındaki * işareti değişiklik yaptığını ve kayıtlı edilmediğini gösterir.
- % işareti yorum satırı anlamına gelir.
- [] varsa virgüle gerek yok, () varsa virgüle gerek var.
- Girdi $\begin{cases} \text{Training} \\ \text{Validation} \end{cases}$ } → NN oluştur. → Training girdi ve çıktıları kullanarak eğit. → Eğitilmiş NN.
Çıktı $\begin{cases} \text{Training} \\ \text{Validation} \end{cases}$ }

Validation girdi çıktıları al. → Aşağıya Ver → Eğitilmiş Ağıdan çıkan çıktıları al. → Gerçek çıktıları ile karşılaştırmak.
%70 training, %30 validation olarak ayıracağız.

- $\text{noofdata} = \text{size}(\text{input}, 1);$ // input'un satır sayısını alır. 2 dataset satır sayısını alır.
- $\text{ntd} = \text{noofdata} * \text{training-rate};$ // Number Of Training Data / (training-rate = [0,1])

(yuvarka) → 38.5 → 39

0.65 0.75 0.85 ...
(55 * 0.7 = 38.5)
- $\text{ntd} = \text{round}(\text{noofdata} * \text{training-rate});$ // buğuklu deęerler gelmesin diye.

$\text{xt} = \text{input}(1:\text{ntd}, :);$ // training girdisi.
 $\text{xv} = \text{input}(\text{ntd}+1:\text{end}, :);$ // validation girdisi.

- Gerçekleşen satışta training ve testing diye ayırmalıyız.

- $y_t = \text{target}(1:\text{ntd});$ // training için gerçekleşen data.

$y_v = \text{target}(\text{ntd}+1:\text{end});$ // validation için gerçekleşen data.

→ Sonuç verileri.

- Target sadece 1 adet sütundan oluşuyor.
- NN çıktılarını y_t ve y_v ile karşılaştıracak.

10. Ders: → Veriler satır bazında yazılmış. Bundan dolayı transpozunu alarak verileri sütun bazlı hale getiriyoruz.

- $x_t = x_t';$
 $x_v = x_v';$
 $y_t = y_t';$
 $y_v = y_v';$

Transpozlarını Aldık.
 NN'ye sokmadan önce.

→ 3 adet veri (yas, maaş, cinsiyet) den, fiyatı tahmin etmek istiyoruz

Verilerin hepsi rakam ama sak farklı. Bundan dolayı normalize ediyoruz. (0-1 arasına setiyoruz.)

- $x_{tn} = \text{mapminmax}(x_t)$

$x_{vn} = \text{mapminmax}(x_v)$

~~$y_{tn} = \text{mapminmax}(y_t)$~~
 ~~$y_{vn} = \text{mapminmax}(y_v)$~~

$[-1, 1]$ arası normalize işlemi yaptık.

$\frac{1}{1+e^{-x}} = \text{sigmoid fonk. } [0, 1]$

→ $y_{tn} = \text{mapminmax}(y_t);$ // Normalize edilmiş training output (target) verisi.

$[y_{tn}, ps] = \text{mapminmax}(y_t);$ // ps: normalize işlemi nasıl yapıldığı ile alakalı bilgiyi tutar.

→ Ağ bilgilerinin saklanacağı değişkeni oluşturalım: $\begin{pmatrix} n1 = 1. \text{ katman nöron sayısı.} \\ n2 = 2. \text{ katman } // \end{pmatrix}$

Ağı Oluşturduk $\left\{ \begin{array}{l} \text{net} = \text{newff}(x_{tn}, y_{tn}, [n1, n2], \{3\}, 'trainlm'); \\ \text{net.trainParam.Lr} = \text{Lrate}; \quad \begin{array}{c} \text{2 hidden} \\ \text{layer} \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{sigmoid} \\ \text{algortm} \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{Levenberg} \\ \text{back propagation} \end{array} \\ \text{net.trainParam.epochs} = 10000; \\ \text{net.trainParam.goal} = 1e-20; \quad // \text{ Belli bir düzeyde ulaşınca epoch sayısını durdur demek } (10^{-20}) \\ \text{net.trainParam.show} = \text{NaN}; \quad // \text{ sonuçları bitince göster.} \end{array} \right.$

$\text{net} = \text{train}(\text{net}, x_{tn}, y_{tn})$ // Ağı Eğitiyoruz, eğitilen ağı net ağına atıyoruz.

$\begin{array}{ccc} \text{eğitilen} & \text{eğitilen} & \text{eğitilen} \\ \text{ağı} & \text{girdisi} & \text{çıktısı} \end{array}$

$y_{vn} = \text{sim}(\text{net}, x_{vn});$ // eğitilmiş net ağını talimat birdi olarak x_{vn} kullan. Ya çıktı, o saat

↳ Denormalization yaparak, y_v ile karşılaştırmak gerekir.

$y_e = \text{mapminmax}('reverse', y_{tn}, ps);$ // y_{tn} 'i denormalize ediyoruz. B'yi normalize ederken kullandık.

143 - Veriler çok rastsal ve az veri olduğu için sonuçlar çok iyici gelmedi.
Performansın en iyi bunu olduğunda bilmiyoruz. Performansını ölçmemiz gerekiyor.

- $y_e = y_e'$; // NN çıktı
- $y_v = y_v'$; // Gerçekleşen çıktı

Transpozlarını Alalım.

#Performans Ölçütleri#

① MPE - Mean Percentage Error :

$$\frac{\sum \frac{(Tahmin - Gerçekleşen)}{Gerçekleşen}}{\text{(Gerçekleşenin kaç katı tahmin edilmiş)}} = \sum \frac{y_e - y_v}{y_v}$$

Ortalama da olabilir.

② MAPE - Mean Absolut Percentage Error :

$$\frac{\text{Ortalama } |Tahmin - Gerçekleşen|}{\text{(Hataların mutlak değerlerini alıyoruz. Birim verilir.)}} = \text{Ortalama } \left(\frac{|y_e - y_v|}{y_v} \right)$$

③ Rmse - Root Mean Square Error :

$$\sqrt{\text{Ortalama } (Tahmin - Gerçekleşen)^2} = \sqrt{\text{Ortalama } (y_e - y_v)^2}$$

(Karelerini alıyoruz. Büyük hataları daha iyi görüyoruz) Birim Verir.

④ R² :

(Korelasyona yakın bir değer verir.)
↓
[0,1] arası bir değer gelmesini bekleriz.

S_{error} = Hatanın Sıfması
 S_{total} = Gerçekleşenin Sıfması

$$R^2 = 1 - S_{error} / S_{total}$$

$$\sum (Gerçekleşen - (Gerçekleşen)_{ortalama})^2 \rightarrow S_{total}$$

$$\sum (Tahmin - Gerçekleşen)^2 \rightarrow S_{error}$$

- $MAPE = \text{mean}(|(y_e - y_v) / y_v|)$; // Nokta kaymamızın sebebi matris elemanlarını 1'e bölmeye çalışmamız.
→ Bunun 0'a yaklaşması önemli.

- // S_{total} : gerçekleşen sıfma toplamı.
// S_{error} : hatanın sıfma toplamı.

$S_{total} = \sum (y_v - \text{mean}(y_v))^2$; // Eleman eleman kare alalım işin • kayduk

$S_{error} = \sum (y_e - y_v)^2$;

$R^2 = 1 - S_{error} / S_{total}$;

→ Gerçekleştirenler için R² sonucunu kullanırız.
→ 1'e yaklaşması önemli.