RAII И ПЕРЕМЕЩЕНИЕ

Владение ресурсом и семантика перемещения. Кроме того немного правды о двумерных массивах

K. Владимиров, Syntacore, 2022 mail-to: konstantin.vladimirov@gmail.com

> Владение ресурсом и RAII

□ Семантика перемещения

□ Двумерные массивы

□ Проектирование матрицы

Владение ресурсом

• Памятью владеет тот, кто её выделяет и освобождает.

```
S *p = new S;
foo(p); // foo(S*);
delete p;
```

• Что может пойти не так в этом коде?

Владение ресурсом

• Памятью владеет тот, кто её выделяет и освобождает.

```
S *p = new S;
foo(p); // foo(S *p) { delete p; }
delete p;
```

- Что может пойти не так в этом коде?
- В общем случае память это только один из возможных ресурсов.

Забавный пример

```
template <typename S> int foo(int n) {
   S *p = new S{n};
   // .... some code ....
   if (condition) {
       delete p;
      return FAILURE;
   }
   // .... some code ....
   delete p;
   return SUCCESS;
}
```

• Хотелось бы иметь одну точку освобождения чтобы избежать проблем.

Страшное goto

```
template <typename S> int foo(int n) {
 S *p = new S{n}; int result = SUCCESS;
  // .... some code ....
  if (condition) {
    result = FAILURE;
   goto cleanup;
  // .... some code ....
cleanup:
  delete p;
  return result;
```

Социально-приемлимое goto

```
template <typename S> int foo(int n) {
  S *p = new S{n}; int result = SUCCESS;
  do {
    // .... some code ....
    if (condition) {
      result = FAILURE;
      break;
    // .... some code ....
  } while(0);
  delete p;
  return result;
```

Отступление: goto considered harmful

```
• Что вы думаете о вот таком коде?

struct X {
  int smth = 42;
};

int foo(int cond) {
  switch(cond) {
  case 0: X x;
  case 1: return x.smth; // 42?
  }
}
```

Отступление: goto considered harmful

```
• Что вы думаете о вот таком коде?
struct X {
  int smth = 42;
};
int foo(int cond) {
  switch(cond) {
  case 0: X x;
  case 1: return x.smth; // FAIL
  }
}
```

• К счастью это ошибка компиляции.

Обсуждение

• Какие мы знаем goto-маскирующие конструкции? switch-case, break, continue, return, ещё?

• Будьте со всеми ними крайне осторожны при работе с конструкторами и деструкторами. Ваш выбор – явные блоки.

```
int foo(int cond) {
   switch(cond) {
   case 0: { X x; }
   case 1: return x.smth; // очевидная ошибка, x не виден
   }
}
```

RAII: resource acquisition is initialization

• Чтобы не писать goto можно спроектировать класс, в котором конструктор захватывает владение, а деструктор освобождает ресурс.

```
template <typename S> int foo (int n) {
   ScopedPointer<S> p{new S(n)}; // ownership passed
   // .... some code ....
   if (condition)
     return FAILURE; // dtor called: delete
   // .... some code ....
   return SUCCESS; // dtor called: delete
}
```

• Как этот класс мог бы выглядеть?

RAII обёртка

- И у нас есть две проблемы. Первая: как написать копирование/присваивание.
- Вторая: как сделать с ним что-то полезное, не дав утечь указателю?

Глубокое копирование

• Начнем с копирования. template <typename T> class ScopedPointer { T *ptr; public: ScopedPointer(T *ptr = nullptr) : ptr_(ptr) {} ~ScopedPointer() { delete ptr ; } ScopedPointer(const ScopedPointer& rhs) : ptr (new T{*rhs.ptr }) {} // как бы вы реализовали присваивание? ScopedPointer& operator= (const ScopedPointer& rhs);

Доступ к состоянию

• Можно сделать просто функцию вроде access.

```
template <typename T> class ScopedPointer {
   T *ptr_;
public:
   ScopedPointer(T *ptr = nullptr) : ptr_(ptr) {}
   ~ScopedPointer() { delete ptr_; }

   T& access() { return *ptr_; }
   const T& access() const { return *ptr_; }
```

• Итог немного многословен.

ScopedPointer<S> p{new S(n)}; int x = p.access().x; // (*p).x

Перегрузка разыменования

• Разыменование указателя это оператор и он перегружается.

```
template <typename T> class ScopedPointer {
  T *ptr;
public:
  ScopedPointer(T *ptr = nullptr) : ptr_(ptr) {}
  ~ScopedPointer() { delete ptr_; }
  T& operator*() { return *ptr ; }
  const T& operator*() const { return *ptr_; }
• Уже сейчас стало гораздо лучше, но хотелось бы, конечно, стрелочку.
ScopedPointer<S> p{new S(n)}; int x = (*p).x; // p->x
```

Проблема со стрелочкой

```
template <typename T> class ScopedPointer {
   T *ptr_;
public:
   T& operator*() { return *ptr_; }
   const T& operator*() const { return *ptr_; }
   ??? operator->() { return ???; } // например p->x, для Т::x
• А что собственно возвращать?
```

Решение: drill down

```
template <typename T> class ScopedPointer {
    T *ptr_;

public:
    T& operator*() { return *ptr_; }
    const T& operator*() const { return *ptr_; }

    T* operator->() { return ptr_; } // например p->x, для T::x
    const T* operator->() const { return ptr_; }
```

- Вызов p->x эквивалентен (p.operator->())->x и так сколько угодно раз.
- Стрелочка как бы "зарывается" в глубину на столько уровней на сколько может.

Обсуждение

• Хорош ли получившийся scoped pointer? Подумайте вот о чём.

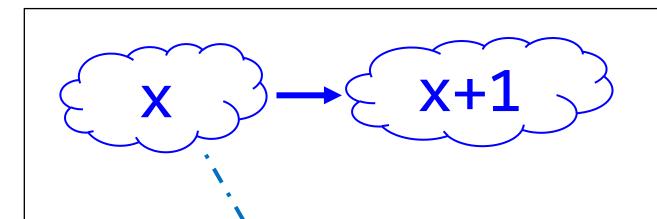
```
S *a = new S(1), *b = new S(2);
std::swap(a, b); // что происходит тут?
ScopedPointer<S> x{new S(1)}, y{new S(2)};
std::swap(x, y); // а что тут?
• Для справки: std::swap в C++98 был определен так:
template <typename T> void swap (T& x, T& y) {
  T tmp = x; // copy ctor
  x = y; // assign
  y = tmp; // assign
```

□ Владение ресурсом и RAII

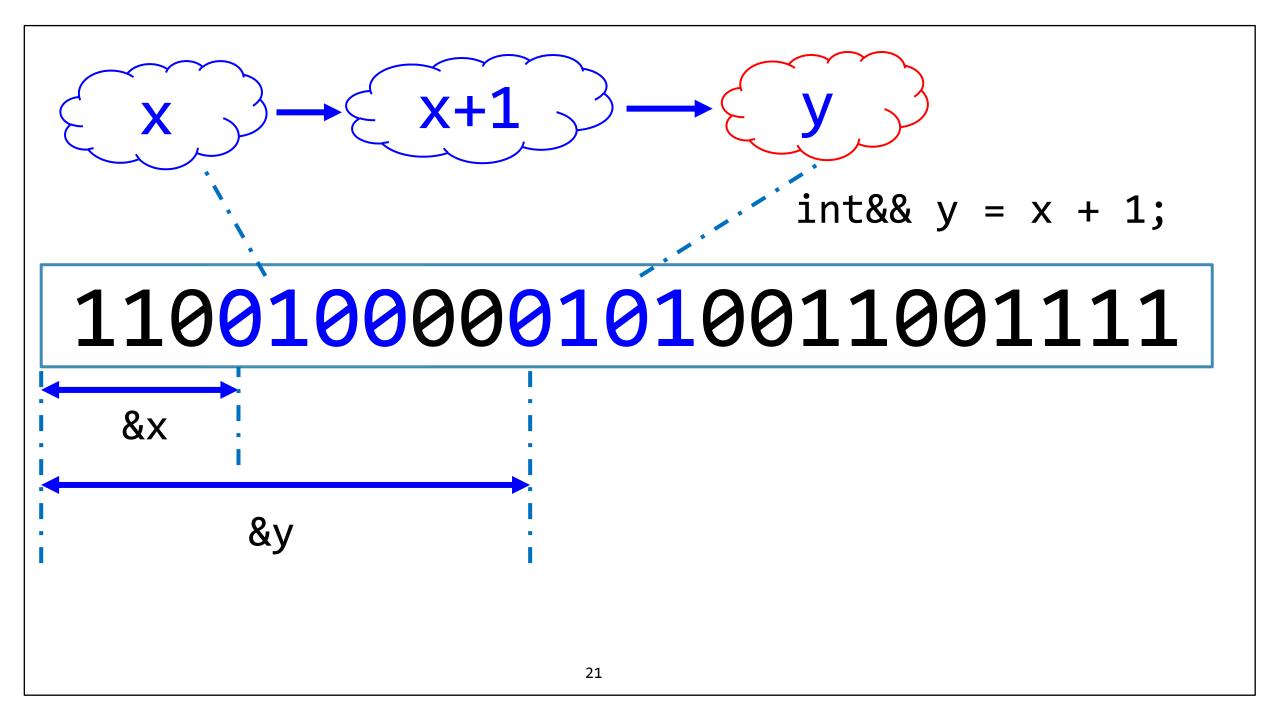
> Семантика перемещения

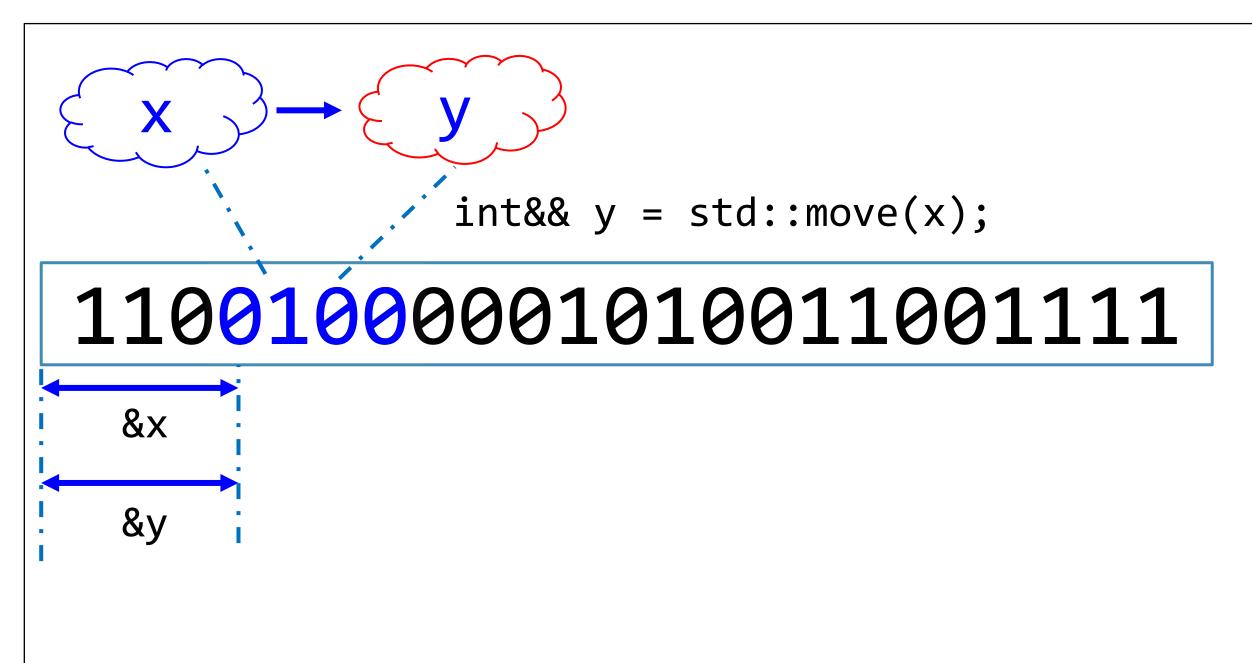
Двумерные массивы

□ Проектирование матрицы









Кросс-связывание

• Правая ссылка не может быть связана с Ivalue.

```
int x = 1;
int &&y = x + 1; // ok
int &&b = x; // fail, не rvalue
```

• Неконстантная левая ссылка не может быть связана с rvalue.

```
int &c = x + 1; // fail, не lvalue const int &d = x + 1; // ok, продляет время жизни
```

• Но при этом правая ссылка сама по себе задаёт имя и адрес и является Ivalue.

```
int &&e = y; // fail, He rvalue int &f = y; // ok
```

Обсуждение: методы над rvalues

• Всегда надо помнить: метод может быть вызван для rvalue-expression.

```
struct S {
  int n = 0;
  int& access() { return n; }
};

S x;
int& y = x.access(); // ok
int& z = S{}.access(); // ok?
```

Обсуждение: методы над rvalues

• Всегда надо помнить: метод может быть вызван для rvalue-expression.

```
struct S {
  int n = 0;
  int& access() { return n; }
};
S x;
int& y = x.access(); // ok
int& z = S{}.access(); // this parrot is dead
```



Аннотация методов

• Методы могут быть аннотированы и различать Ivalue от rvalue.

```
struct S {
  int foo() &; // 1
  int foo() &&; // 2
};
extern S bar ();
S x {};
x.foo(); // 1
bar().foo(); // 2
```

Аннотация методов

• Аннотация методов крайне полезна.

```
struct S {
  int n = 0;
  int& access() & { return n; }
};
S x;
int& y = x.access(); // ок
int& z = S{}.access(); // ошибка компиляции
```

• Ошибка компиляции всегда лучше, чем висячая ссылка.

Аннотация методов

```
class X {
  vector<char> data_;
public:
  X() = default;
  vector<char> const & data() const & { return data_; }
  vector<char> && data() && { return std::move(data_); }
};

X obj;
vector<char> a = obj.data(); // copy
vector<char> b = X().data(); // move
```

- Здесь есть некая экономия на спичках и нет висячей правой ссылки.
- Это не значит, что нужно бросаться так делать, разумеется.

Аккуратнее с возвратом правых ссылок

• Возврат правых ссылок часто ведет себя плохо.

```
int& foo(int& x) { return x; } // ok
const int& bar(const int& x) { return x; } // когда как
int&& buz(int&& x) { return std::move(x); } // DANGLE
```

- Обычно вы не хотите их возвращать если у вас не &&-аннотированный метод.
- При этом:

```
int& bat(int&& x) { return x; } // снова когда как
```

• Так что правые ссылки с точки зрения провисания даже опаснее левых.

Перемещающие конструкторы

- Конструктор берущий rvalue ref не обязан сохранять значение (т.к. это rvalue).
- Это потрясающе выгодно там, где требуется глубокое копирование.

```
template <typename T> class ScopedPointer {
   T *ptr_;
public:
   ScopedPointer(const ScopedPointer& rhs) :
    ptr_(new T{*rhs.ptr_}) {}
   ScopedPointer(ScopedPointer&& rhs) : ptr_(rhs.ptr_) {
      rhs.ptr_ = nullptr;
   }
};
```

Перемещающее присваивание

• Для перемещающего присваивания есть варианты.

```
ScopedPointer& operator= (ScopedPointer&& rhs) {
  if (this == &rhs)
    return *this;

// вариант #1: оставляем пустое состояние
  delete ptr_;
  ptr_ = rhs.ptr_;
  rhs.ptr_ = nullptr;
  return *this;
}
```

• Оно обязано оставить объект в консистентном состоянии.

Перемещающее присваивание

• Для перемещающего присваивания есть варианты.

```
ScopedPointer& operator= (ScopedPointer&& rhs) {
  if (this == &rhs)
    return *this;

// вариант #2: делаем обмен и пусть деструктор удаляет std::swap(ptr_, rhs.ptr_);
  return *this;
}
```

• Это состояние, вообще говоря, не обязано быть предсказуемым.

Эффективный обмен значениями

• Старый способ обмена значениями.

```
template <typename T> void swap (T& x, T& y) {
  T tmp = x; // copy ctor
 x = y; // assign
  y = tmp; // assign
• Новый способ очевидно лучше.
template <typename T> void swap (T& x, T& y) {
 T tmp = std::move(x); // move ctor
  x = std::move(y);  // move assign
  y = std::move(tmp); // move assign
```

Аккуратнее с move on result

• Обычно в таком коде std::move просто не нужен.

```
T foo(some arguments) {
   T x = some expression;
   // more code
   return std::move(x); // не ошибка, но зачем?
}
```

- Функция, возвращающая by value это rvalue expression и таким образом всё равно делает move в точке вызова.
- При этом использование std::move может сделать вещи чуть хуже, убив RVO.
- Ограничьте move on result случаями возврата ссылки.

Задача: особенности move

```
int x = 1;
int a = std::move(x);
assert (x == a); // ???
ScopedPointer y {new int(10)};
ScopedPointer b = std::move(y);
assert (y == b); // ???
```

• Что можно сказать о приведённых assertions?

Решение: особенности move

```
int x = 1;
int a = std::move(x);
assert (x == a); // всегда выполнено
ScopedPointer y{new int(10)};
ScopedPointer b = std::move(y);
assert (y == b); // мы не знаем
```

- Использование move всего лишь получает && ничего не делая с переменной.
- Будет ли состояние потеряно зависит от того есть ли у класса перемещающий конструктор и как он реализован.
- У int его точно нет, на чём и построен первый ответ.

Проблема implicit move

• Перемещение по умолчанию перемещает по умолчанию все поля класса.

```
template <typename T> class SillyPointer {
  T *ptr_;
public:
  SillyPointer(T *ptr = nullptr) : ptr_(ptr) {}
  ~SillyPointer() { delete ptr ; }
};
template <typename T> void swap(T& lhs, T& rhs) {
  T tmp = std::move(lhs);
  lhs = std::move(rhs);
  rhs = std::move(tmp);
} // UB (probably segfault)
```

Правило пяти

• Классическая идиома проектирования rule of five утверждает, что:

"Если ваш класс требует нетривиального определения хотя бы одного из пяти методов:

- 1. копирующего конструктора
- 2. копирующего присваивания,
- 3. перемещающего конструктора
- 4. перемещающего присваивания
- 5. деструктора

то вам лучше бы нетривиально определить все пять"

• Очевидно SillyPointer его нарушает: он определяет нетривиальный деструктор и только его.

Краевой случай: move from const

• Итак, хорошо организованный move ctor изменяет rhs. Но что если rhs нельзя изменить?

```
const ScopedPointer<int> y{new int(10)};
ScopedPointer<int> b = std::move(y); // копирование
```

- В этом случае move ctor просто не будет вызван, так как его сигнатура предполагает Buffer&& a не Buffer const &&.
- Вместо этого, Buffer const && будет приведён к Buffer const & и вызовется копирующий конструктор, несмотря на явное указание move.

Правило нуля

• Классическая идиома проектирования rule of zero утверждает, что:

"Если ваш класс требует нетривиального определения хотя бы одного из пяти неявных методов, и, таким образом, все пять

То в нём не должно быть никаких других методов"

• Это моё любимое правило. Оно нас ещё много раз выручит.

□ Владение ресурсом и RAII

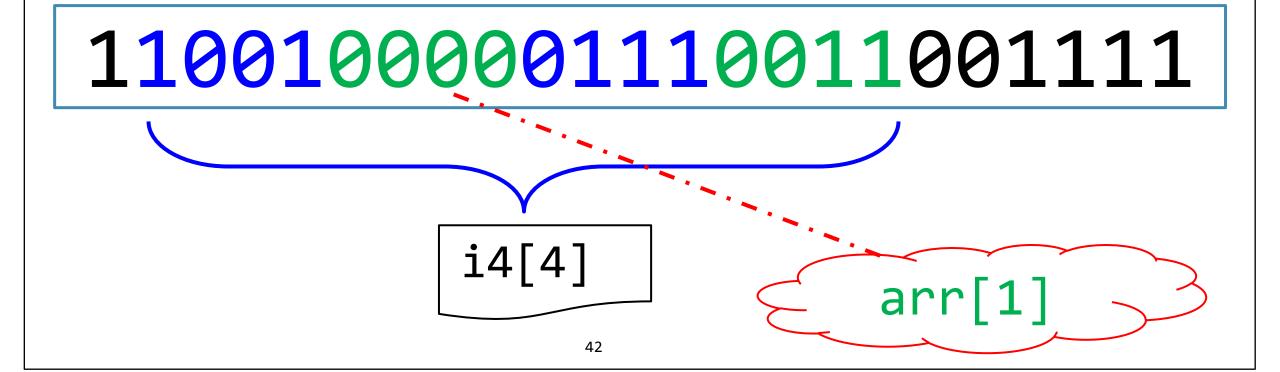
□ Семантика перемещения

> Двумерные массивы

□ Проектирование матрицы

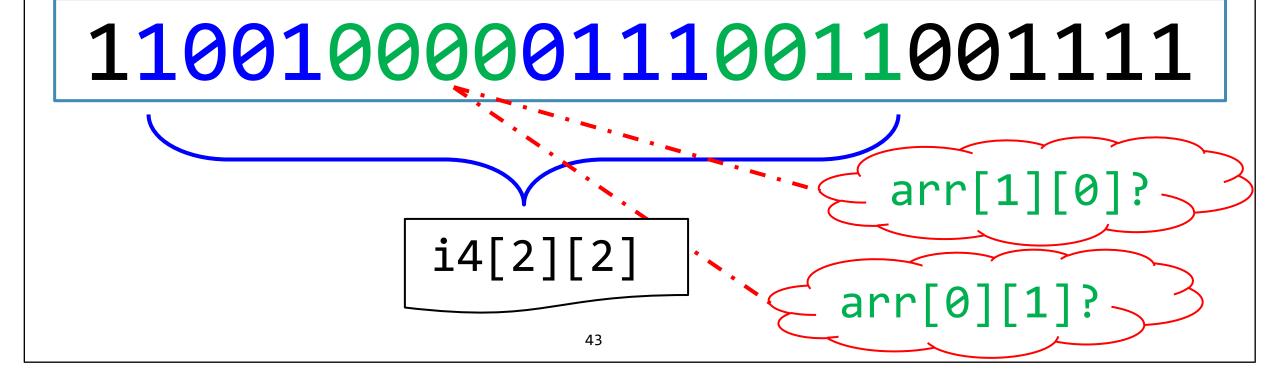
Двумерные массивы

• RAM-модель памяти в принципе одномерна, поэтому с двумерными массивами начинаются сложности



Двумерные массивы

• RAM-модель памяти в принципе одномерна, поэтому с двумерными массивами начинаются сложности



Row-major vs column-major

- В математике для матрицы $\{a_{ij}\}$, первый индекс называется индексом строки, второй индексом столбца
- В языке С принят row-major order (очень просто запомнить: язык С читает матрицы как книжки)
- row-major означает, что первым изменяется самый внешний индекс

```
int one[7]; // 7 столбцов
int two[1][7]; // 1 строка, 7 столбцов
int three[1][1][7]; // 1 слой, 1 строка ...
```

Row-major order

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

Column-major order

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

Обсуждение

• Кстати, а кто-нибудь понимает **почему** row-major?
int a[7][9]; // declaration follows usage
int elt = a[2][3]; // why 3-rd element of 2-nd row?

Обсуждение

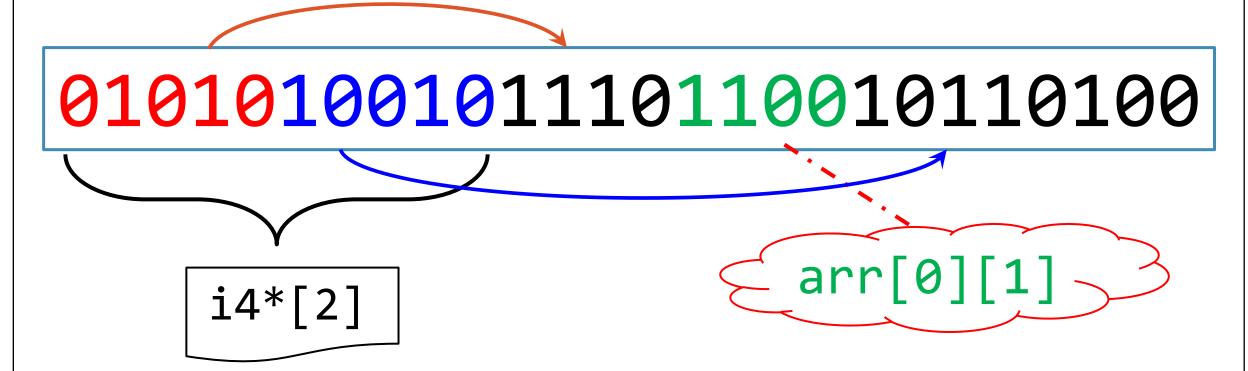
• Кстати, а кто-нибудь понимает **почему** row-major?

```
int a[7][9]; // declaration follows usage
int elt = a[2][3]; // why 3-rd element of 2-nd row?
```

- Удивительно, но на это есть синтаксические причины
- Всё дело в том, что a[i][j] это неоднозначное выражение, которое может быть прочитано по разному, в том числе и как (a[i])[j].
- Это в свою очередь следует из ещё одного способа представления массивов: представления их как jagged arrays.

Двумерные массивы: jagged arrays

• Ещё один способ сделать двумерный массив это сделать массив указателей.



Двумерные массивы

• Непрерывный массив.

```
int cont[10][10];
foo(cont);
cont[1][2] = 1; // ?
```

• Массив указателей.

```
int *jagged[10];
bar(jagged);
jagged[1][2] = 1; // ?
```

• Функция, берущая указатель на массив.

```
void foo(int (*pcont)[10]){
  pcont[1][2] = 1; // ?
}
```

• Функция, берущая указатель на массив указателей.

```
void bar(int **pjag) {
  pjag[1][2] = 1; // ?
}
```

• Самый интересный вопрос: как во всех четырёх случаях вычисляется доступ к соответствующему элементу?

Вычисление адресов

• Массиво-подобное вычисление.

```
int first[FX][FY];
first[x][y] = 3; // \rightarrow *(&first[0][0] + x * FY + y) = 3;
int (*second)[SY];
second[x][y] = 3; // \rightarrow *(&second[0][0] + x * SY + y) = 3;
```

• Указателе-подобное вычисление.

```
int *third[SX];
third[x][y] = 3; // \rightarrow *(*(third + x) + y) = 3;
int **fourth;
fourth[x][y] = 3; // \rightarrow *(*(fourth + x) + y) = 3;
```

Обсуждение

• Сколько индексов можно опускать при инициализации массивов?

```
float flt[2][3] = {{1.0, 2.0, 3.0}, {4.0, 5.0}}; // ok
float flt[][3] = {{1.0, 2.0, 3.0}, {4.0, 5.0}}; // ?
float flt[][] = {{1.0, 2.0, 3.0}, {4.0, 5.0}}; // ?
```

Обсуждение

• Сколько индексов можно опускать при инициализации массивов?

```
float flt[2][3] = \{\{1.0, 2.0, 3.0\}, \{4.0, 5.0\}\}; // ok float flt[][3] = \{\{1.0, 2.0, 3.0\}, \{4.0, 5.0\}\}; // ok float flt[][] = \{\{1.0, 2.0, 3.0\}, \{4.0, 5.0\}\}; // fail
```

- Мы всегда можем опускать только самый вложенный индекс: и в инициализаторах и в аргументах функций.
- Очень просто запомнить: массивы гниют изнутри.

```
float func(float flt[][3][6]); // ok, float *flt[3][6]
```

Corner-case

- Обычно а[] означает *а, это верно почти всегда.
- Увы, есть один случай, когда это не так: объявления.

```
extern int *a; // где-то есть настоящая ячейка а extern int b[]; // где-то есть массив b какой-то длины
```

• Все ли осознают с чем это связано?

Corner-case

- Обычно а[] означает *а, это верно почти всегда.
- Увы, есть один случай, когда это не так: объявления.

```
extern int *a; // где-то есть настоящая ячейка а extern int b[]; // где-то есть массив b какой-то длины
```

- Все ли осознают с чем это связано?
- Разумеется не с правилами вычисления.

```
i = a[5]; // i = *(a + 5);
i = b[5]; // i = *(b + 5);
```

Corner-case

- Обычно а[] означает *а, это верно почти всегда.
- Увы, есть один случай, когда это не так: объявления.

```
extern int *a; // где-то есть настоящая ячейка а extern int b[]; // где-то есть массив b какой-то длины
```

- Все ли осознают с чем это связано?
- Это связано с разной операционной семантикой.

Case study: представление матрицы

```
• jagged vector

struct matrix {
   int **data;
   int x, y;
};

• непрерывный массив

struct matrix {
   int *data;
   int x, y;
};
```

- Какие вы видите плюсы и минусы в обоих методах?
- Подумайте об умножении матриц и оптимизациях кэш-эффектов.
- Подумайте о других операциях, например обмене строк.

□ Владение ресурсом и RAII

□ Семантика перемещения

□ Двумерные массивы

> Проектирование матрицы

Конструкторы

```
template <typename T> class Matrix {
   // некое представление

public:
   // конструктор для создания матрицы, заполненной значением Matrix(int cols, int rows, T val = T{});

   // конструктор для создания из заданной последовательности template <typename It> Matrix(int cols, int rows, It start, It fin);
```

• Как мне написать конструктор для создания единичной матрицы?

Обсуждение

• Что является инвариантом любого RAII класса?

Статические методы и друзья

• Кроме методов класса, доступ есть у статических и дружественных функций.

```
class S {
  int x = 0;
public:
  int get_x() const { return x; }
  static int s_get_x(const S *s) { return s->x; }
  friend int f_get_x(const S *s);
};
int f_get_x(const S *s) { return s->x; }
```

Диаграмма возможностей

	методы	статические функции	друзья
получает неявный указатель на this	да	нет	нет
находится в пространстве имён класса	да	да	нет
имеет доступ к закрытому состоянию класса	да	да	да

Обсуждение: дружба это магия

- Статические функции более безопасны. Они являются частью интерфейса класса и их пишет разработчик, который заботится о сохранении инвариантов.
- Функции-друзья обычно пишет кто-то другой и они могут нарушать инварианты как хотят.
- Особенно опасно дружить с целыми классами.
- В целом дружба часто бывает связана с магией и заводя себе друзей вы почти всегда ошибаетесь.



Конструкторы

```
template <typename T> class Matrix {
  // некое представление
public:
  // конструктор для создания матрицы, заполненной значением
 Matrix(int cols, int rows, T val = T{});
  // конструктор для создания из заданной последовательности
  template <typename It>
 Matrix(int cols, int rows, It start, It fin);
  // "конструктор" для создания единичной матрицы
  static Matrix eye(int n, int m);
```

Большая пятёрка

```
template <typename T> class Matrix {
  // некое представление
public:
  // копирующий и перемещающий конструктор
 Matrix(const Matrix &rhs);
 Matrix(Matrix &&rhs);
  // присваивание и перемещение
  Matrix& operator=(const Matrix &rhs);
  Matrix& operator=(Matrix &&rhs);
  // деструктор
  ~Matrix();
```

Тизер: аннотация noexcept

- Если вы уверены, что ваш метод делает только примитивные операции над примитивными типами (например обменивает указатели и только), вы можете аннотировать его как noexcept.
- Мы пока не очень понимаем детали этого, но похоже мы можем так пометить перемещающие конструкторы и операторы.

```
Matrix(Matrix &&rhs) noexcept;
Matrix& operator=(Matrix &&rhs) noexcept;
```

• Пока что вешайте эту аннотацию очень осторожно и только там, где вы уверены, что вы не врёте. Любое копирование обобщённого Т блокирует это.

Селекторы

```
template <typename T> class Matrix {
  // некое представление
public:
// базовые
int ncols() const;
 int nrows() const;
// агрегатные
 T trace() const;
 bool equal(const Matrix& other) const;
 bool less(const Matrix& other) const;
 void dump(std::ostream& os) const;
```

Удобные методы

```
template <typename T> class Matrix {
  // некое представление
public:
  // отрицание
  Matrix& negate() &;
  // почему не Matrix transpose() const?
  Matrix& transpose() &;
  // равенство
  bool equal(const Matrix& other) const;
• Как сделать доступ к элементам?
```

Индексаторы

• Допустим мы пишем свой класс похожий на массив.

```
class MyVector {
   std::vector<int> v_;

public:
   int& operator[](int x) { return v[x]; }
   const int& operator[](int x) const { return v[x]; }
   // .... some stuff ....
};
```

- Мы хотим его индексировать и для этого перегружаем квадратные скобки.
- Перегрузка для const как обычно важна: она даёт возможность работать с const объектом.

Удобные методы

```
template <typename T> class Matrix {
  // некое представление
public:
  // отрицание и транспонирование
 Matrix& negate() &;
 Matrix& transpose() &;
  // равенство
  bool equal(const Matrix& other) const;
 // доступ к элементам
 ??? operator[](int) const; // a что он возвращает?
```

Прокси-объекты

```
template <typename T> class Matrix {
  // .... тут некое представление .....
  struct ProxyRow {
    T *row;
    const T& operator[](int n) const { return row[n]; }
    T& operator[](int n) { return row[n]; }
  };
public:
 // Мы бы хотели использовать m[x][y]
 ProxyRow operator[](int);
```

Домашняя работа HWMX

- Вам предлагается найти определитель матрицы.
- На стандартный ввод приходит размер n и далее все элементы построчно.
- На стандартном выводе должно быть значение определителя.
- Пример:
- Bход: 2 1 0 0 1
- Выход: 1

Обсуждение

- Мы научились переопределять несколько основных операторов:
 - приведение
 - присваивание
 - разыменование
 - стрелочка
 - индексаторы
- Все они могут быть только методами.
- Но вообще над нашими матрицами возможны другие операции, например сложение или умножение на константу.
- Скоро мы научимся переопределять все возможные операторы.

Литература

- [CC11] ISO/IEC 14882 "Information technology Programming languages C++", 2011
- [BS] Bjarne Stroustrup The C++ Programming Language (4th Edition), 2013
- [ED] Edsger W. Dijkstra Go To Statement Considered Harmful, 1968
- [EDH] Edsger W. Dijkstra The Humble Programmer, ACM Turing Lecture, 1972
- [SM] Scott Meyers, "Effective Modern C++: 42 Specific Ways to Improve Your Use of C++11 and C++14"
- [KI] Klaus Iglberger Back to Basics: Move Semantics, CppCon, 2019
- [AD] RAII and the Rule of Zero Arthur O'Dwyer, CppCon, 2019
- [NJ] Nicolai Josuttis The Nightmare of Move Semantics for Trivial Classes, 2017
- [KVR] Kris van Rens Understanding value categories in C++, C++ Dublin User Group, 2020

ДОПОЛНИТЕЛЬНО

Использование unqiue_ptr

Идея unique_ptr

• Основная идея: использовать для передачи управления перемещение.

```
unique_ptr(unique_ptr& rhs) = delete;
unique_ptr(unique_ptr&& rhs) : ptr_(rhs.ptr_) {
   rhs.ptr_ = nullptr;
}
unique_ptr& operator= (unique_ptr &&rhs) {
   swap(*this, rhs); return *this;
}
```

• Это очень удобный класс, позволяющий вам не писать свои велосипеды.

Передача за ѕсоре

• Уникальное владение можно передать в другой scope.

```
int foo (int x, double y) {
   std::unique_ptr<MyRes> res{new MyRes(x, y)}; // захват
   ....
   if (какое-то условие) {
      bar(std::move(res)); // корректная передача владения
      return 1;
   }
   ....
   return 0; // освобождается в деструкторе
}
```

• Tenepь bar() принимает unique_ptr, который не может быть скопирован.

Удобное создание

• Пока что выглядит немного волшебством

```
int foo (int x, double y) {
  auto res = std::make_unique<MyRes>(x, y); // захват
  ....
  if (какое-то условие) {
    bar(std::move(res)); // корректная передача владения
    return 1;
  }
  ....
  return 0; // освобождается в деструкторе
}
```

• Мы научимся писать такие вещи во второй части курса

Обсуждение

• Что вы скажете о таком подходе?

```
const unique_ptr<MyRes> p{new MyRes(x, y)};
```

СЕКРЕТНЫЙ УРОВЕНЬ

Правло для prvalue elision

Hовое правило: prvalue elision

• Начиная с 2017, компилятор обязан делать copy/move elision для prvalues

```
class NoCopyMove {
  NoCopyMove() = default;
  NoCopyMove(const NoCopyMove&) = delete;
  NoCopyMove(NoCopyMove&&) = delete;
};

void foo(NoCopyMove x);

foo(NoCopyMove{}); // легально в C++17
```

- Во многих компиляторах это работало и раньше
- Обратите внимание: стандарт форсит это только для prvalues

Hовое правило: prvalue elision

```
    Не надо путать с NRVO
    NoCopyMove bar() { return NoCopyMove{}; } // легально в C++17
    NoCopyMove n = bar(); // легально в C++17
    NoCopyMove buz() {
        NoCopyMove t;
        return t; // всё ещё зависит от доброй воли компилятора
}
```

• Если эта конструкция вообще легальна, компилятор её дальше соптимизирует