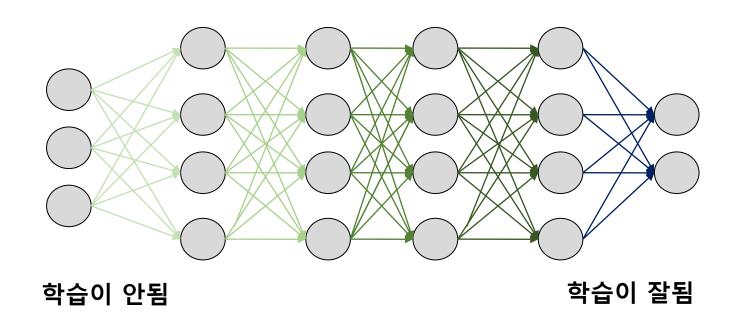
# 교은 시경망을 위한 답건님 학습

# 기울기 소일(Vanishing Gradient)

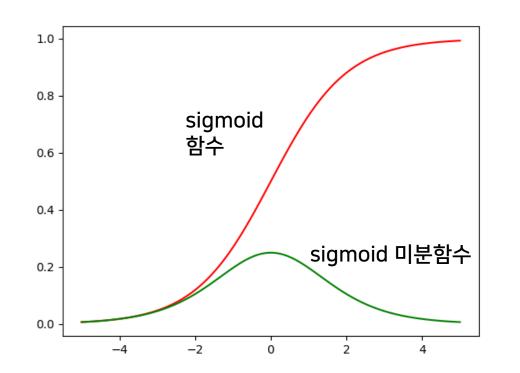
- 기울기 쇼실: 앞층으로 갈수록 오차가 잘 전달되지 않는 현상(학습이 이루어지지 않음)
- 계층이 깊어질수록 입력층과 가까이 있는 가중치들의 학습이 잘 일어나지 않음



# 기울기 소일(Vanishing Gradient)

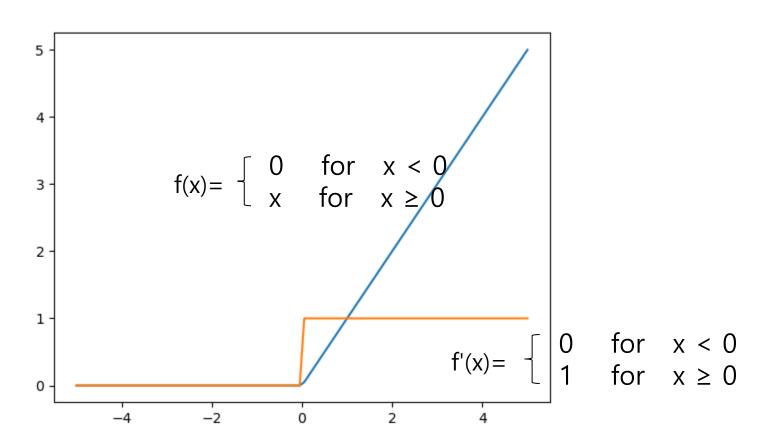
- o sigmoid 함수에서 0, 1로 강제 출력하는 영역에서는 학습이 이루어지지 않음
- 도함수의 계산결과가 역방향으로 전달될 때 출력값이 현저하게 감소됨 (입력층으로 갈수록 0에 가까워짐)

$$sigmoid(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}} \qquad \frac{d}{dx} sigmoid(x) = sigmoid(x)(1-sigmoid(x))$$



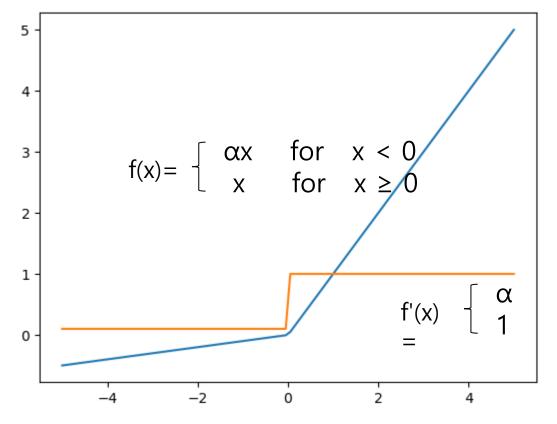
### ReLU(Re Rectified Linear Unit)

- ReLu 함수: y=x라는 직업부분과 모든 부분을 0으로 출력하는 부분으로 구성
  - 음수영역에서는 미분값이 0, 양수영역에서는 전 구간 미분값이 존재하여 학습이 이루어짐



## Leaky Relu

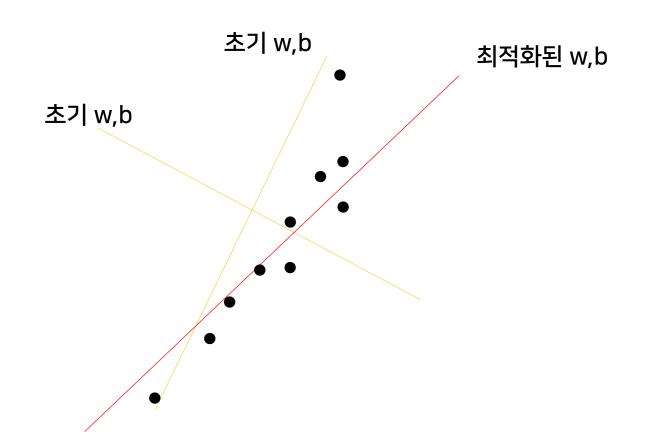
#### ● Leaky ReLU: x<0 인 영역은 아주 작은 기울기를 가져 약간의 학습이 일어남



for x < 0 for  $x \ge 0$ 

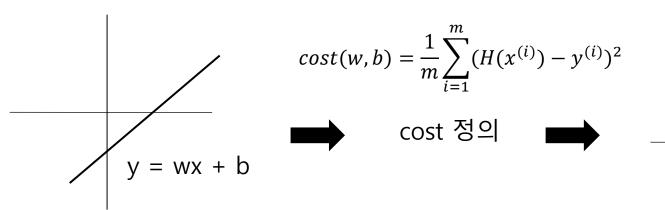
# 

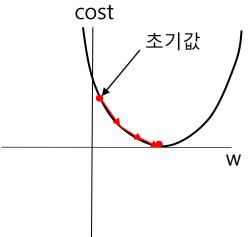
사전 정보가 없다면 랜덤하게 가중치를 지정해서 경사하강법으로 최적의 w와 b를 찾을 수 있음



# 전역 최적한(Global Optimization)

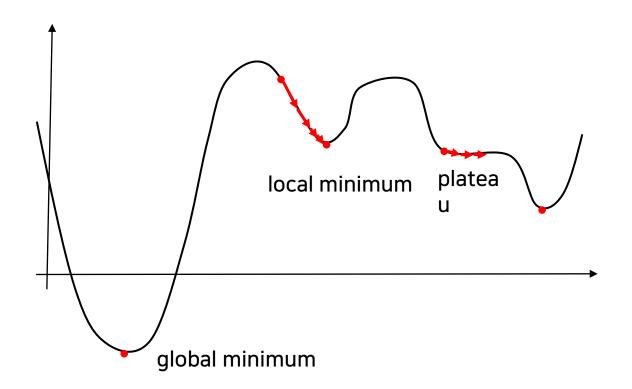
● 건형함수를 사용하는 경우 어떤 w에서 시작해도 수렴이 보장됨





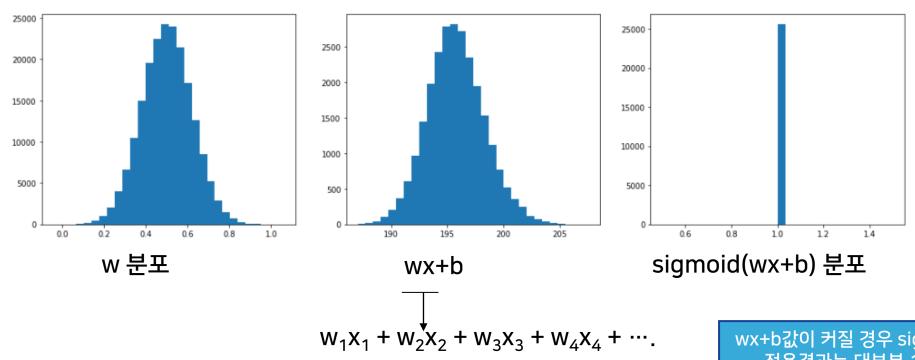
# 지역 최적한(Local Optimization)

- 다층 구조, 각각의 층에서 다양한 비언형 함수를 사용할 경우 w에 대한 cost함수 형태가 복잡
  - 이 때 잘못된 초기값을 선택하면 지역 최소점(local minimum)에 도달
- 원활한 학습을 위해 주어진 문제에 맞는 데이터 분포를 고려해서 적절한 초기화 수행이 필요



### 정규보자기한의문제점

#### 정규분포를 이용한 초기화의 경우

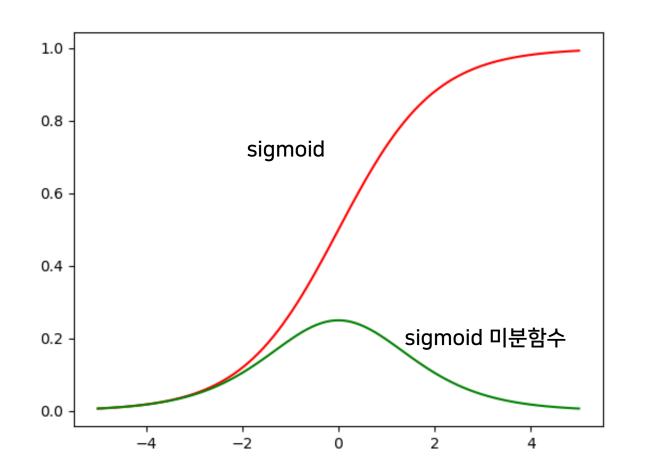


wx+b값이 커질 경우 sigmoid 함수 적용결과는 대부분 1로 수렴

특징의 수(w의 개수)가 늘어날 경우 wx+b합이 1을 초과

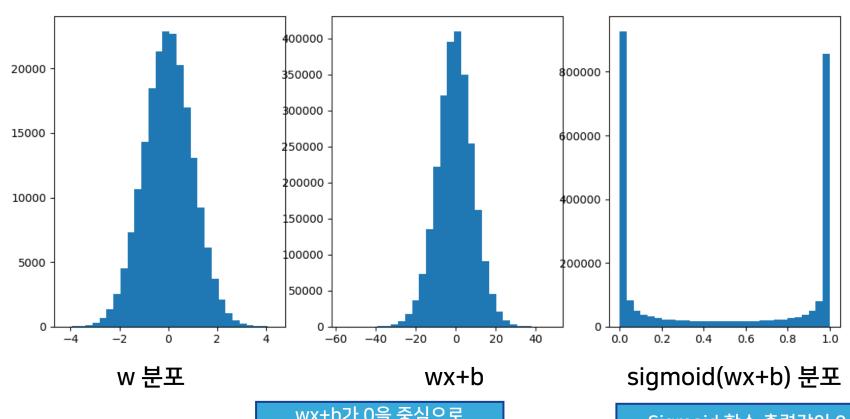
## 정규분포 치기 화의 문제점

#### 출력값이 1 근처에 모여있을 경우 가중치 값이 업데이트되지 않아 학습이 일어나지 않음



## 정규보자기한의문제점

#### ● -4~4로 초기화할 경우

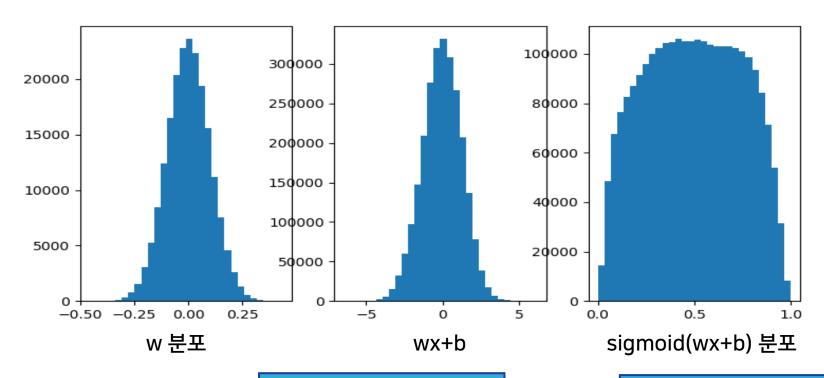


wx+b가 0을 중심으로 -40~40 사이에 분포

Sigmoid 함수 출력값이 0, 1인 경우 도함수 값이 0에 가까워 학습이 되지 않음

### 표준 명치를 이용한 초기화

- N(0, 0.1)의 경우
  - 적절한 표준편차 설정이 필요



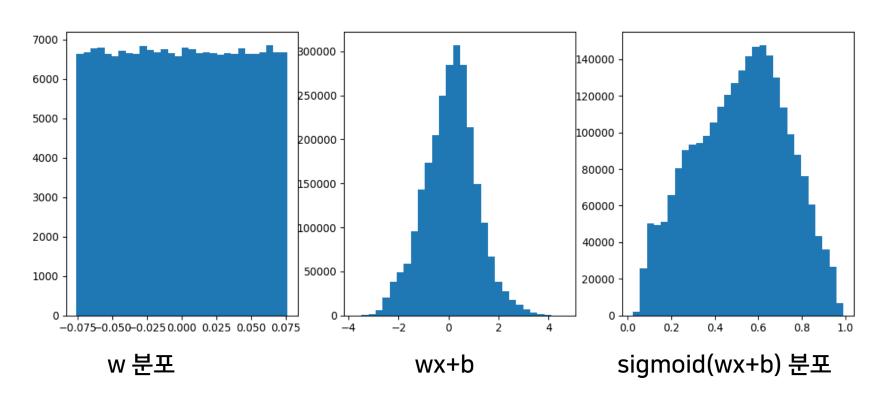
wx+b가 0을 중심으로 -5~5 사이에 분포

Sigmoid 함수 출력값이 0.5에 가까워 도함수가 0이 되지 않아 학습이 이루어짐

## Xavier Alti-

#### 데이터의 특성(입력과 출력 노드의 수)를 이용한 초기화

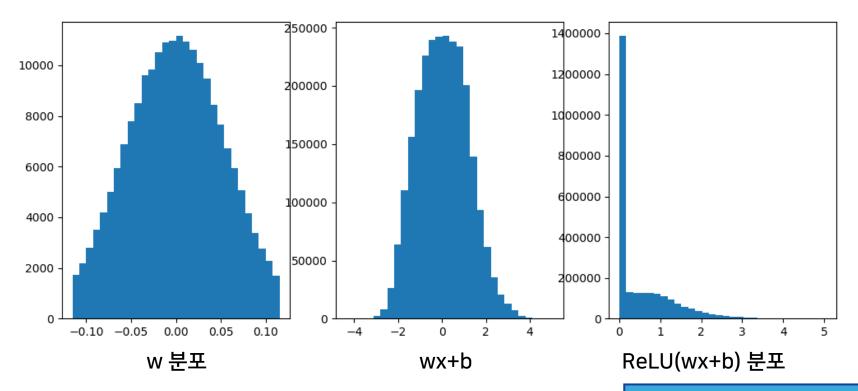
- 1. 정규분포 표준편차 =  $\sqrt{3.0 / (input + output)}$
- 2. uniform 분포-range ~ +range 사이로 랜덤 초기화 range =  $\sqrt{6.0 / (input + output)}$





#### ● ReLU 활성화 함수를 사용할 때 초기화 방법

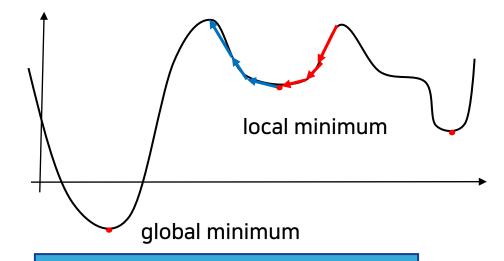
- 입력값을 반으로 나눈 제곱근을 사용



### 모멘텀을 이용한 수렴 속도 개선

- 모멘텀(Momentum): 진행 중인 방향으로 관성을 더해 지역 최소점에 빠지지 않도록 함
- O ADAM(Adaptive Moment Estimation) : 기울기의 지수 평균과 기울기 제곱의 지수 평균
  - 속도가 클수록 기울기가 크게 업데이트 되어, 경사하강법의 단점을 보완할 수 있음

$$w_t = \text{wt} - \left(v_t + \alpha \frac{\partial Cost}{\partial w}\right)$$
모멘텀



오래된 변화량에 작은 값, 최근 변화량에 큰 값을 주기 위해 모멘텀 상수를 지수로 곱함

$$v_t = \left(\alpha \frac{\partial Cost}{\partial w}\right) tr \left(\alpha \frac{\partial Cost}{\partial w}\right)_{t-1} + \dots + r^n \left(\alpha \frac{\partial Cost}{\partial w}\right)_{t-n}$$
r : 모멘텀 상수 (r<1)