

SPRAWOZDANIE NUM4

1.Wprowadzenie:

Celem ćwiczenia jest rozwiązanie w jak najszybszym czasie $Ay=b$, dla macierzy A która posiada

2.Uruchomienie programu:

Po otwarciu katalogu i przejściu do projektu mamy do wyboru 3 możliwości, dla jakich są generowane wykresy:

- Uzyskanie wyniku
python main.py 1
- Wykres zależności czasu od pracy własnego algorytmu
python main.py 2
- Wykres zależności czasu do pracy własnego algorytmu oraz wykonania przez bibliotekę Numpy
- **python main.py 3**

Należy zamknąć okienko z wykresem aby móc uruchomić kolejne wykresy

3.Omówienie problemu:

A. Analiza macierzy

Macierz A , która mamy podana podobnie jak w zadaniu NUM3 nie jest macierzą gęstą. Jesteśmy więc w stanie zoptymalizować jej wyliczanie, uzyskując lepszą złożoność obliczeniową niż standardowymi metodami.

B. Rozkład macierzy A

Macierz A jest macierzą rzadką, ale dla lepszego zoptymalizowania, skrócenia wielu obliczeń, warto postarać się aby poza diagonalą oraz "wstęgą" ósemek znajdujących się nad diagonalą, inne elementy były równe zeru. Ku temu rozbijemy macierz A na sumę dwóch macierzy $A=B+uv^T$:

$$\begin{pmatrix} 12 & 8 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ 1 & \dots & 12 & 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 & 7 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ 0 & \dots & 11 & 7 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Dzięki temu rozkładowi możemy przechowywać naszą macierz A jako macierz węgnową, tak jak w NUM3. Naszą macierz składającą się z jedynek możemy przedstawić jako iloczyn wektorów: $u=[1,1,1,1,...n], v^T=[1,1,1,1,...n]$

4.Sposób na rozwiązanie

Nasza macierz A więc wygląda następująco: $A = B + uv^T$

Zapis naszej macierzy może więc wyglądać następująco:

$$(B + uv^T)y=b,$$

z racji, że y jest naszą niewiadomą przekształcamy na:

$y=(B + uv^T)^{-1}b$, zapisanie tu macierzy odwrotnej nie jest przypadkowe, możemy bowiem skorzystać wzorem Shermana Morrisona:

$$(B + uv^T)^{-1} = B^{-1} - \frac{B^{-1}uv^TB^{-1}}{1+v^TB^{-1}u}$$

$$\text{Nasze równanie wygląda: } Ay= b \Leftrightarrow y = B^{-1}b - \frac{B^{-1}uv^TB^{-1}b}{1+v^TB^{-1}u}$$

Stwórzmy więc wektor $z = B^{-1}b$ oraz $z'=B^{-1}u$ i nasze równanie będzie w postaci $z - \frac{z'v^Tz}{1+v^Tz'}$ gdzie $z'v^Tz$ jest sumą wszystkich wartości wektora z, a $1 + v^Tz'$ suma wszystkich wartości wektora z' plus 1.

Musimy więc rozwiązać układ równań 2x2:

1. $z = B^{-1}b \Leftrightarrow Bz=b$
2. $z'=B^{-1}u \Leftrightarrow Bz'=u$

Świetna tu zastosowania będzie metoda backward substitution, bowiem macierz B jest macierzą trójkątną, czyli nie potrzebuje ona rozkładu.

W naszym przypadku gdzie przez B_0 rozumiemy główną diagonalę a przez B_1 to diagonalę nad diagonalą główną:

- z

$$\text{- dla } n \neq 79 \quad z_n = \frac{bn - B_1 \cdot z_{n+1}}{B_{0n}}$$

$$\text{- dla } n=79 \quad z = \frac{b_{79}}{B_{079}}$$

- z'
- dla $n \neq 79$ $z_n = \frac{1 - B_{1n} \cdot z'_{n+1}}{B_{0n}}$
- dla $n=79$ $z = \frac{1}{B_{079}}$

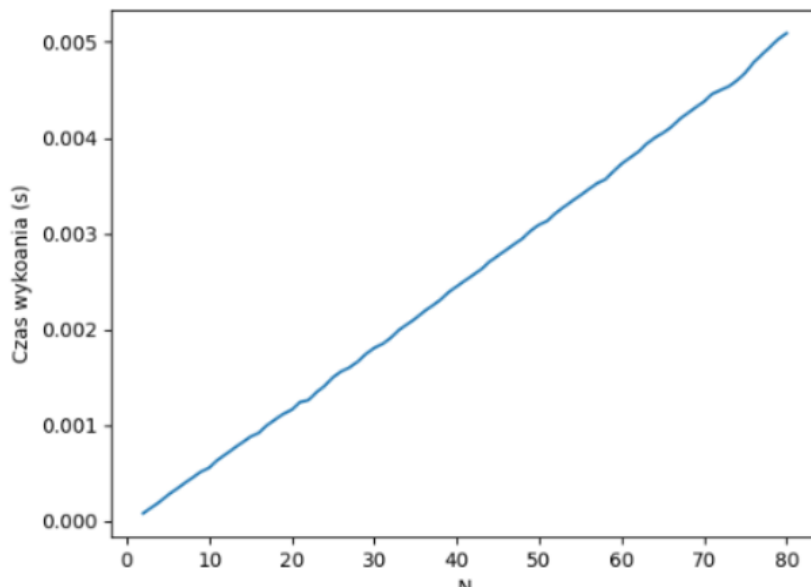
5. Wyniki

Rozwiązaniem $Ay=b$ jest wektor:

[0.05081874647092033, 0.050818746470920384, 0.050818746470920356, 0.05081874647092041, 0.0508187464709203, 0.050818746470920495, 0.05081874647092027, 0.05081874647092055, 0.050818746470919995, 0.05081874647092097, 0.05081874647091941, 0.05081874647092183, 0.05081874647091811, 0.050818746470923964, 0.050818746470914694, 0.05081874647092918, 0.05081874647090645, 0.0508187464709422, 0.05081874647088608, 0.05081874647097434, 0.05081874647083556, 0.050818746471053555, 0.050818746470711024, 0.05081874647124937, 0.05081874647040335, 0.05081874647173287, 0.05081874646964363, 0.05081874647292664, 0.050818746467767545, 0.05081874647587481, 0.05081874646313475, 0.050818746483154875, 0.05081874645169471, 0.050818746501132134, 0.05081874642344486, 0.05081874654552479, 0.050818746353684746, 0.05081874665514777, 0.05081874618142013, 0.050818746925849256, 0.050818745756032124, 0.05081874759431618, 0.050818744705584146, 0.05081874924502011, 0.05081874211162077, 0.05081875332124841, 0.05081873570611911, 0.05081876338703656, 0.0508187198884521, 0.05081878824337041, 0.05081868082849883, 0.05081884962329711, 0.050818584374328346, 0.05081900119413643, 0.050818346191580877, 0.05081937548131102, 0.05081775802602076, 0.050820299741476865, 0.05081630561718861, 0.050822582098213026, 0.050812719056603256, 0.050828218121990176, 0.05080386244781063, 0.05084213565009277, 0.05078199204650666, 0.05087650342357056, 0.0507279855453272, 0.05096137078256674, 0.050594622552618984, 0.05117094119967963, 0.05026529761144152, 0.051688451821529896, 0.049452066634248226, 0.05296638621426236, 0.04744388401709723, 0.05612210175549953, 0.04248490245229597, 0.0639147870716158, 0.030239254098398893, 0.08315794877059696]

6.Wnioski

Dzięki stworzonemu algorytmowi jesteśmy w stanie rozwiązać równanie w czasie $O(n)$.



Rozbicie macierzy na dwie macierze, jedną składającą się z samych jedynek, druga będącą macierzą wstęgową oraz późniejsze zastosowanie wzoru Shermana-Morrisona i backward substitution, przyczyniło się do tego, że w przypadku naszej macierzy wiele obliczeń się skróciło w porównaniu do algorytmu zawartego w bibliotece Numpy jak widać poniżej w uśrednionym czasie.

Zależność czasu dla algorytmów własnego oraz wyliczanego przez numpy

