http://www.bupt.edu.cn email@bupt.edu.cn

DOI: 10.13700/j.bh.1001-5965.****.***

迁移学习实现猫狗图像分类

邓心一,姜百淳,刘姜旺

(北京邮电大学 信息与通信工程学院, 北京 100876)

摘 要: 不少于 200 字,应完整概括出文章的目的、方法、结果及结论; 简洁, 排除常识内容,避免重复题目; 独立, 不得引用文中参考文献号、图号和公式号; 具体, 尽量用具体数字来说明该项工作取得的进展或成效,例如某项性能指标提高了百分之多少,避免"效果很好"这类的含糊其辞; 便于收录,摘要、题目中避免包含公式、上下标等,以方便 EI 等文摘和题录数据库收录文本数据。高质量的摘要有利于文摘被国际权威数据库收录,及引起同行的重视。用第 3 人称,建议采用"对……进行了研究"、"报告了……现状"、"进行了……调查"等记述方法,不必使用"本文"、"作者"等作为主语。缩写词应提供中文全称。

关键词:迁移学习;图像分类;卷积神经网络;模型融合

中图分类号: V221+.3; TB553

文献标识码: A 文章编号: 1001-5965 (XXXX) XX-XXXX-XX

《北京航空航天大学学报》严格执行科技出版的有关国家标准,如果作者返回的修改稿撰写不符合规范,特别是信息提供不完整,编辑部将联系作者要求答复、补正,这样常常费时费工也拖延文章出版。本文档简要介绍有关编辑出版规范和写作常识,请作者仔细阅读,认真执行,如有不明之处,欢迎来电咨询。您可以直接在本文档的基础上撰写稿件,使您撰写的文稿符合《北京航空航天大学学报》格式要求。

文章篇幅不限。

1 引言的说明

引言不编排节号,不插图列表。引言应说明课题的背景,引述该领域的国内外同行已经取得的进展,突出本研究工作的选题意义和创新点[1-2]。内容不应与摘要和结论雷同^[3]。在论述本文的研究意义时,应注意分寸,切忌使用"有很高学术价值"、"填补了国内外空白"、"首次发现"等不适之词;同时也注意不要使用客套话,如"才疏

学浅"、"水平有限"、"恳求指教"之类的语言[4-6]。

2 题目、作者和单位

题目应简洁、准确,能恰如其分地概括研究 的范围和深度,避免使用希腊字母和上下标。英 文题名中第一个单词首字母大写,其余小写 (专 有名词首字母大写)^[7-9]。

作者署名及署名排序应协商一致。姓名的英译采用汉语拼音,姓前名后,姓全大写,名首字母大写。如: ZHANG Ying (张颖), WANG Xilian (王锡联), ZHUGE Hua (诸葛华)。

通讯作者一般为导师或课题负责人。

单位应为论文首次投稿时的作者所在单位。 单位的著录一般应到系一级,单位应著录全称, 单位名称的英译应统一正确[10-11]。

收稿日期: 2018-01-01; 录用日期: 2018-01-01

网络出版地址: 无

基金项目:无

*通信作者: E-mail: @bupt.edu.cn

3 正文

3.1 量、单位、公式

3.1.1 公式编排

《北京航空航天大学学报》一般不编排单独的符号表,对于公式中的变量含义需要说明的,请在公式后的段落中,采用"式中: *A* 为某某; *B* 为某某; ······"的方式加以说明。

$$p_1(h) = \frac{n_{\rm He}RT}{V} - \rho_{\rm He}gh \tag{1}$$

式中: n_{He} 和 ρ_{He} 分别为艇囊内部氦气的物质的量和氦气在温度 T 时的平均密度; V=36 893.426 m³为 艇 囊 体 积; T=216.65 K为艇囊内稳态温度; h 为距离艇囊中心轴线 (x 轴)的垂直高度. 请使用 Mathtype 编辑。公式中字体的定义尺寸为 10 磅,上标/下标 68%,次下标/上标 42%,符号 150%,次符号 100%(设置方法: Mathtype-尺寸-定义)。长公式如需转行,应在记号=,+,—等之后断开,而在下一行开头不再重复这一记号。

3.1.2 量和单位

有关记号的使用应符合国家标准,例如: \sin^{-1} 应为 arcsin,ctg 应为 cot,tg 应为 tan,不要使用非国家法定单位,如 ppm 等表示法已要求停止使用 (rpm 应写为 r/min);除 Re, Ma (其中 e, a 不是下标)等几个特征数外,变量应使用单个字母表示,可以带上标和下标(否则由多个字母表示单个变量,易被误解为多个变量相乘)。

3.1.3 字体

矩阵、向量请用粗斜体表示,变量用一般斜体表示;下标字母若为说明性的(如英文缩写)则用正体表示,若为量和变动性数字及坐标轴的符号则用一般斜体表示(设置方法: Mathtype-样式-定义-高级)。

所有文中出现的符号请另附文档说明其是变量、向量等,并说明各变量上下标的含义,以便 编辑确定它们应采用的排版字体(变量符号说明 表)。

请作者对易于混淆的字母和数字,如数字 0和字母 o,英文 a 和希腊字母 α ,O,P,S,C 等的大小写,批注 "英大"(代表英文大写)、"数字 0"、"希小"(代表希腊字母小写)等。

3.2 图、表

图、表需给出中英文图题、表题(子图也需给出图题),但图表中图例、线型说明等一律用中文。

图表一般不超过 7.7 cm 宽。金相图和计算机云图,其中的比例尺等字编辑过程中都不再重贴,按照照片处理,如有这两类图请保证美观清晰,字体用 times new roman。

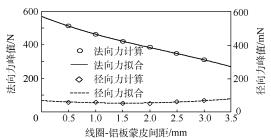
3.2.1 图片

对于函数曲线图,采用全框图,并注意检查以下各项:

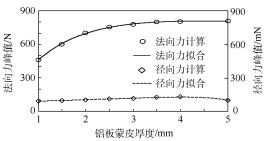
- 1) 横纵坐标的标目(即变量名),尽量使用 国标变量符号,变量名要在正文中交待,且与正 文中符号一致;若正文中无,也可使用中文名称。
- 2) 坐标轴标目的量纲,对于无量纲化或无单位的,请注明"无单位"。
- 3)坐标轴上的刻度线朝内,刻度值完整(坐标轴始末点均应有完整刻度值)。
 - 4)不同线型或图符是否有说明。
- 5)是否矢量图格式,从软件中输出或拷贝矢量图格式直接插入文档中,避免用拷屏办法插图图片,否则后期无法编辑。
 - 6) 类似图片尺寸尽量相同。

《北航学报》自2014年起可提供彩版印刷,如有彩印需求请作者在"出版工作单"中注明。若不需彩印,请作者作图时注意用可区分的线形或符号区分不同曲线,以保证黑白图清晰可分辨。

图中文字均用中文或变量名称表示! 图片样例见图 1和图 2(目前是位图格式,不



(a) 法向、径向电磁力峰值随线圈-铝板蒙皮间距变化曲线



(b) 法向、径向电磁力峰值随铝板蒙皮厚度变化曲线

图 1 电磁力峰值随线圈-铝板蒙皮间距和铝板蒙皮厚度变化曲线

Fig. 1 Curves of electromagnetic force peak changing with coil-aluminum-plate gap and thickness of aluminum plate

能编辑,作者应提供可编辑的矢量图)。

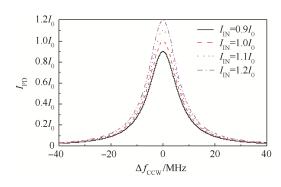


图 2 谐振腔输入光强波动对谐振曲线的影响

Fig. 2 Fluctuation influence of the resonator's input intensity on resonance curve

3.2.2 表格

请使用三线表。选中表格,点右键打开"边框和底纹",可对表格的边框等格式进行编辑,三线表的一般格式见表 1。

表 1 传输线积冰条件

Table 1 Icing conditions of transmission line

编号	直径/m	静温/K	时间/min
4	0.0349	268.15	30
5	0.01905	268.15	30

3.2.3 计算、实验

文章以数值计算为主要内容的,应给出所求解的方程、重要的计算参数、初始或边界条件、难点问题的处理等,应对方法的适用性和计算精度估计有所说明;文章以实验为主要内容的,应说明实验设备、实验条件,对实验误差的估计等。便于同行重复再现所报道的内容,由于保密原因不便公开某些内容的,应向责任编辑说明。

4 参考文献

- 1) 引用文献应遵循"最新、关键、必要和亲自阅读过"的原则;
 - 2) 参考文献应是公开出版物;
- 3) 应在正文中顺次引述(按在正文中被提及 的先后来排列各篇参考文献的序号,所有参考文 献均应在正文中提及);
- 4) 文献条数 15 条以上,且有适量近两年文献;
- 5) 参考文献中作者为 3 人或少于 3 人应全部列出, 3 人以上只列出前 3 人, 后加"等"或"et al":

- 6) 参考文献中外国人名书写时一律姓前,名 后,姓用全称大写,名缩写为首字母(大写),不 加缩写点;
- 7) 为便于国际交流,对外文文献按外文著录; 对于中文文献首先按中文著录,同时提供英文对 照,并在其后注 "(in Chinese)" 注意对中文期刊刊 名应使用其标准译法(通常在文章首页页眉可以 找到)。

具体样例详见文后参考文献部分。

表 2 文献类型和标志代码

Table 2 Referrence type and identification code

参考文献	文献类型	参考文献	文献类型
类型	标识	类型	标识
专著	M	学位论文	D
会议录	C	报告	R
期刊	J	标准	S
报纸	N	专利	P
汇编	G	档案	A
计算机程序	CP	电子公告	EB
数据库	DB	美图	CM
数据集	DS	其他	Z

表 3 电子文献载体和标志代码

Table 3 Electronic literature and identification code

载体 类型	磁带 (magnetic tape)	磁盘 (disk)	光盘 (CD-ROM)	联机网络 (online)
标志代码	МТ	DK	CD	OL

5 其他有关事项说明

- 1) 文章应着重撰写创新性、关键性内容,并以一般专业人员看得懂为原则
- 2) 返回时间:修改稿一般应在 10 天内返回,或以责任编辑的要求为准。如作者不能按时返回,请向责任编辑说明情况
 - 3) 返回文件(请从系统上传):
 - ① 论文电子版 (修改部分用不同颜色标识)
- ② 论文修改说明(写明对专家及编辑部所提 意见如何修改)
 - ③ 变量符号说明表(模板见下载园地)
- ④ 稿件出版工作单(word 版,模板见下载园地); "稿件出版工作单"中有关事项请认真填

写,联系电话最好有手机。后期编辑及发行过程 中,会根据作者填写的信息与作者联系解决稿件 问题,联系方式及寄刊地址有变更的,请及时通 知责任编辑

稿件修改期间请对修改稿仔细审读、精加工, 一经排版,一般不允许做大的改动

- 4) 出版过程:责任编辑在编辑修改稿过程中常会有疑问请作者答复补正,请作者配合及时答复;稿件修改符合要求后,责任编辑将根据文章页码经电子信箱发送缴纳版面费通知单,作者应根据通知单要求及时缴纳版面费;编辑部有权对文章进行文字性修改,使之符合出版体例、规范要求和篇幅限制;责任编辑在编完稿件后,将其转至总编辑处,按来稿先后顺次发表;文章出版后,免费向作者提供样刊和抽印本,每篇文章1本样刊及5本抽印本,如作者需要可另购样刊,刊款可随版面费一并缴纳
- 5) 提前发表:本刊一般发表周期为1年,作者若有特殊情况确实需要提前发表的,请提前向学术编辑联系及说明情况,编辑部可根据实际情况适当安排

6 结论

分点总结,列出具体结论,其他背景、方法都不必赘述。不与摘要和前言重复。具体样例如下:

- 1) 算法可实现较为优异的检索性能,例如返回 10 张结果条件下算法检索正确率 83.15%, 召回率 8.42%, 在 60 张下正确率 39.33%, 召回率 24.61%。
- 2) 算法提出单张图片的引入不会造成原图片 库的特征向量集和主题概率分配发生严重畸变的 两个假设在一定范围(待检索图片与原图库特征 类似)内是成立的。
- 3) 算法的预备工作使检索范围由原先整个库缩小至某个子类中,虽使召回率有所损失,但检索时间得到较大的缩短。
- 4) 可预估对于特征较接近的图片库,比如人 脸库,图片预备工作会产生较大的分类误差,且 可能进一步影响检索性能。

为使本文提出的算法能处理各种类型的图片,仍需要优化预备工作和检索实现过程的各项 参数。

7 模板中一些问题

- 1) 所有间距都是手动设置,可能与 word 模板有些差别。包括正文行间距、各级节标题前后行间距、文本字与字间距、页面设置(页边距)、双栏间距、公式前后间距、图表(标题)前后间距、页眉页脚间距等等
- 2) 字体设置;正文中文、英文均是五号字 (10.5pt),而公式中设置为 10pt,所以公式中数字会小于普通文本数字,如 x=5 和 5;带单位的量采用 siunitx 生成的话也有这个问题,如速度为5 m/s和 5 m/s。公式中上下标看起来与 word 版稍有差别;公式中g 与 word 版g 也不同,默认公式字体可能并不是 times new roman,本模板里未设置。
- 3) 双栏设置,采用的是 article 模板 twocolumn 选项; multicol 对浮动图表支持要差一些; twocolumn 也有些问题,比如首页跨两栏的脚注,没找到更好的办法,这里使用了\enlargethispage{} 预留出脚注位置,然后用 tikz 手动调 node 的位置。还有跨两栏的图表灵活性稍差,{figure*}。
- 4) 图表中英文题注,使用 ccaption 得到。公 式中向量矩阵粗斜体可以使用\bm 得到。
- 5)参考文献,为了自动排序,引用方便,使用 BibTex,但是参考文献格式不属于标准的,所以所有参考文献只使用 misc 这个 entry,而且只用到 misc 中 note 这一个 field,也就是把整条参考文献都放到 note 里了。工作量与 word 差不多,但是引用、增删排序更方便些。
- 6) 变量符号说明表,里面加了一列符号所在位置,需要用到本文件生成的辅助文件,里面有可以引用的 label 信息。

致谢 感谢某某……注意: 首页注明基金项目后, 文末不必再致谢。

参考文献(References)

- [1] HARPOLD J C,GRAVES C A.Shuttle entry guidance[J]. The Journal of the Astronautical Sciences, 1979, 37(3):239-268.
- [2] YU W B,CHEN W C.Guidance scheme for glide range maximization of a hypersonic vehicle,AIAA-2011-6714[R].Reston:AIAA,2011.
- [3] 胡锦川, 陈万春. 高超声速飞行器平稳滑翔弹道设计方法 [J]. 北京航空航天大学学报,2015,41(8):1464-1475.
 - HU J C,CHEN W C.Steady glide trajectory planning method for hypersonic reentry vehicle[J].Journal of Beijing University of Aeronautics and Astronautics,2015,41(8):1464-1475(in Chi-

nese).

- [4] LANING J H,BATTIN R H.Random processes in automatic control[M].New York:McGraw-Hill Book Company, Inc.,1956:225-253
- [5] ZARCHAN P.Tactical and strategic missile guidance[M].6th ed.Reston:AIAA,2013:35-105.
- [6] ZADEH L A,DESOER C A.Linear system theory: the state space approach[M].New York:McGraw-Hill,1963:337-367.
- [7] WEISS M.Adjoint method for missile performance analysis on state-space models[J]. Journal of Guidance Control & Dynamics, 2005, 28(2):236-248.
- [8] ZARCHAN P.Complete statistical analysis of nonlinear missile guidance systems - SLAM[J].Journal of Guidance and Control,1979,2(1):71-78.
- [9] WEISS M,BUCCO D.Handover analysis for tactical guided weapons using the adjoint method,AIAA-2005-6157[R].Reston:AIAA,2005.
- [10] 林晓辉, 崔乃刚, 刘暾. 伴随理论及其在仿真中应用的研究 [J]. 航天控制,1996,(3):61-65.
 - LIN X H,CUI N G,LIU D.Research on adjoint system theory and its application in simulation technology[J].Aerospace Control,1996,(3):61-65(in Chinese).
- [11] 邹晖, 陈万春, 邢晓岚. 导弹制导精度 MATRIXx 伴随分析系统 [J]. 飞行力学,2001,19(4):73-77.
 - ZOU H,CHEN W C,XING X L.MATRIXx adjoint system for miss distance analysis[J].Flight Dynamics,2001,19(4):73-77(in Chinese).

作者简介:

张某某 男,博士研究生。主要研究方向: xxxxxxxxxxx

附录 A:

若确有特殊需要设附录的, 附录部分置于作者简介后, 标题为"附录 A:"、"附录 B:"……。公式用大写字母和数字顺序编号, 例如"(A1)", "(A2)"。

北京航空航天大学学报 Journal of Beijing University of Aeronautics and Astronautics

Title title title title title (不超过 10 个实词,不出现非公知公用的缩写词)

ZHANG Moumou^{1,2}, LI Mou^{1,2,*}, SHANGGUAN Moumou^{2,3}, LIN Mou³, ZHAO Mou³, WANG Mou³

- (1. School of Aeronautic Science and Engineering, Beijing University of Aeronautics and Astronautics, Beijing 100191, China;
 - 2. School of Astronautics, Beijing University of Aeronautics and Astronautics, Beijing 100191, China;
 - 3. College of Automation, Northwestern Polytechnical University, Xi' an 710072, China)

Abstract: (与中文摘要内容对应,英文摘要字数 150~200 个单词)英文摘要应和中文摘要对应,并请导师或专业人士把关,保证摘要质量,高质量的摘要有利于文摘被国际权威数据库收录,及引起同行的重视。如果英文摘要比中文摘要更详细,应另提供一份英文摘要的中文副本,以便于本刊英文编辑检查英文。首次出现英文缩写时应注意写明全称。

英文摘要的撰写规范请参考本刊网站"下载园地"中的《Ei 文摘要求》。

Key words: keyword1; keyword2; keyword3; keyword4; keyword5 (与中文关键词一一对应, 关键词请尽量从 EI Controlled term 中选择, 以提高 EI 检索的命中率及被引频次, 网址: http://www.engineeringvillage.com/search/quick.url)。

Received: 2017-xx-xx; Accepted: 2017-xx-xx; Published online: 2017-xx-xx xx:xx

URL:

Foundation item: National Natural Science Foundation of China (12345678); China Postdoctoral Science Foundation(87654321) (注: 基金项目英文名称查询"基金项目的中英文名称")

^{*}Corresponding author. Tel.: 010-8231xxxx E-mail: bhxb@buaa.edu.cn