学位論文

太陽光発電データの時刻補正手法と学内の Elasticsearch サーバーの冗長化手法の提案

指導教員 都築 伸二 教授

入学年度 令和 4年

学科名 電子情報工学専攻

論文提出者 祖父江 匠真

内容梗概

本論文は,筆者が愛媛大学大学院理工学研究科電子情報工学専攻電気電子工学コースに在学中に行った,太陽光発電データの時刻補正手法とElasticsearchのデータ移行と冗長化についてまとめたものであり,以下の5章から構成されている。

第1章 緒論

本研究を行うに至った経緯及び、本研究の目的について述べている。

第2章 太陽光発電データの時刻補正手法

ここでは、太陽光発電データの時間的ずれを特定するための相互相関を用いた時刻補正手法について述べており、大気外日射量の計算と実測データの比較を通じて、時刻補正の効果とその必要性を示す.

第3章 学内ゾーンの Elasticsearch クラスタへのデータ移行 ここでは、Elasticsearch を使用した学内ゾーンのデータ移行 手順と重複データの削除方法について述べており、CO2 濃 度データの移行と LEAF の運行日誌のデータ移行プロセス を詳述し、移行後のデータ可視化による成功の確認を行って いる.

第4章 サーバーゾーンでのクラスタ構築

ここでは、異なるバージョンの Elasticsearch ノードを用いた クラスタリングの可能性と、既存ノードの新しいクラスタ への参加可能性について検証した結果について述べており、 バージョンの不一致がクラスタリングに与える影響と、既存 ノードのクラスタ参加に関する制約が明らかにしている.

第5章 結論

本研究によって明らかになった事項や今後の研究課題についてまとめている。

目次

内容梗概				
第1章	緒論		1	
第2章	太陽光	発電データの時刻補正手法	2	
	2.1 節	緒言	2	
	2.2 節	太陽光発電の計測データの問題点について	2	
	2.3 節	大気外日射量の計算式	2	
	2.4 節	実測データと大気外日射量との比較	4	
	2.5 節	相互相関によるずれ時間の推定・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4	
	2.6 節	地表日射量の予測	5	
	2.7 節	pvlib の概要	5	
	2.8 節	実測データと pvlib による地表日射量の比較	6	
	2.9 節	地表日射量との相互相関によるずれ時間の推定	6	
	2.10 節	前処理の追加によるずれ時間推定精度改善	7	
	2.11 節	結言	8	
第3章	学内ゾ	ーンにおける Elasticsearch クラスタへのデータ移行	9	
	3.1 節	緒言	9	
	3.2 節	Elasticsearch の概要	9	
	3.3 節	Kibana の概要	10	
	3.4 節	データ移行対象の Elasticsearch インデックスについて .	11	
	3.5 節	CO ₂ データの移行手順ついて	11	
		3.5.1 データのエクスポート	11	
		959 データの 重複削除	11	

		3.5.3 データのインポート	13
	3.6 節	一度目のデータ移行で移行できなかった CO_2 データの	
		移行について	14
	3.7 節	Kibana による CO ₂ データの可視化	15
	3.8 節	LEAF の運行日誌に関するデータの移行について	16
	3.9 節	LEAF の運行日誌に関するデータの移行手順について .	18
		3.9.1 データのエクスポート	18
		3.9.2 データのインポート	18
	3.10 節	結言	18
⇔ ₄ ≠	TT 11,	バーンでのカニュカ推築におけて近知理培女体中にも声	
先4 早	がった. 前検証	- ゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した事 -	20
	4.1 節	緒言	
	4.2 節	Docker とは	
	4.2 KI	4.2.1 コンテナとは	
		4.2.2 Docker イメージとは	
	4.3 節	Docker Compose とは	
		異なるバージョンの Elasticsearch ノードを用いたクラ	20
	T.T [J]	スタ構築検証	23
		4.4.1 全て同じバージョンの Elasticsearch を使用した	20
		クラスタ構成 (全ノード バージョン 7.17.9)	23
		4.4.2 異なるバージョンの Elasticsearch を使用したク	
		ラスタ構成 (2 ノード バージョン 7.17.9, 1 ノー	
		ド バージョン 7.17.6)	24
	4.5 節	異なる Elasticsearch クラスタへのノード参加検証	
		4.5.1 単一ノードで稼働するクラスタ A の構築	25
		4.5.2 3 ノードで稼働するクラスタ B の構築	27
		4.5.3 クラスタ A へ参加しているノードのクラスタ B	
		への参加試行	29
	4.6 節	結言	31
~~ ~ ~ ~	/ / - ^ 1	A // 0 100	0.5
弗 5 草	結論と	今後の課題	32

	5.1 節	結論	
	5.2 節	今後の課題	
謝辞		34	:
参考文献	‡	35	

第1章

緒論

太陽光発電は、再生可能エネルギー源として世界中で注目されており、その効率的な運用と管理には正確な計測データが不可欠である。しかしながら、実際の計測データには様々な課題が存在する。特に、PCの内部時計のずれによる時間情報の不正確さは、データの信頼性を損なう重要な問題である。

本研究では、これらの問題に対処するため、太陽光発電データの時刻補正手法手法を提案する. 具体的には、相互相関を用いて計測データの時間的ずれを特定し、前処理の追加や pvlib ライブラリを使用した日射量の計算によって、相互相関の計算精度を向上させる. また、本研究室で運用している Elasticsearch のデータ移行と、サーバーゾーンにおけるクラスタ構築に向けた事前検証も行う.

本論文は以下の構成となっている。第2章では、太陽光発電の計測データの時間的ずれの特定に焦点を当て、相互相関を用いた手法を提案する。第3章では、Elasticsearch を用いたデータ移行手順と重複データの削除アルゴリズムについて詳述する。第4章では、仮想環境を使用したクラスタ構築の検証について述べ、特にバージョンの異なる Elasticsearch ノード間でのクラスタリングに関する検証について詳細に説明する。これらの章を通じて、太陽光発電データの精度と、Elasticsearch の最適化を目指す本研究の成果と課題を明らかにする。

第2章

太陽光発電データの時刻補正手法

2.1 節 緒言

本章では太陽光発電データの時刻補正手法について述べる.

2.2節 太陽光発電の計測データの問題点について

CSV データなどで保存された太陽光発電の環境データはオフライン環境でファイル書き込みを行っているため、PC の内部時計がずれており、計測データの日時情報が不正確な情報になっている.

そこで実測した日射量の時系列データと、計算式により求まる日射量の時系列データとの間の時間的遅延の秒数を相互相関を用いて検出することで、実測データの計測日時のずれ時間を推定する.

2.3 節 大気外日射量の計算式

任意の緯度経度, 日時における大気外日射量 Q は, 任意の緯度 ϕ , 経度 λ の地点における任意の日時, 太陽高度 α から求めることができる.

まず、次式より元旦からの通し日数 dn に基いて定めた θ を用いて、当該日の

太陽赤緯 δ , 地心太陽距離 $\frac{r}{r^*}$, 均時差 E_q をそれぞれ以下の式により求める.

$$\theta = \frac{2\pi(dn-1)}{365} \tag{2.1}$$

$$\delta = 0.006918 - 0.399912\cos\theta + 0.070257\sin\theta - 0.006758\cos2\theta + 0.000907\sin2\theta - 0.002697\cos3\theta + 0.001480\sin3\theta$$
 (2.2)

$$= \frac{\frac{r}{r^*}}{\sqrt{1.000110 + 0.034221\cos\theta + 0.001280\sin\theta + 0.000719\cos2\theta + 0.000077\sin2\theta}}$$
(2.3)

$$E_q = 0.000075 + 0.001868 \cos \theta - 0.032077 \sin \theta$$
$$-0.014615 \cos 2\theta - 0.040849 \sin 2\theta$$
 (2.4)

日本標準時間から、太陽の時角 h を求める.

$$h = \frac{(\mathbf{日本標準時間} - 12)\pi}{12} + 標準子午線からの経度差 + E_q$$
 (2.5)

 δ , ϕ , h の値が既知となったので α は

$$\alpha = \arcsin(\sin\phi\sin\delta + \cos\phi\cos\delta\cos h) \tag{2.6}$$

により求まる.

最後に,Qが

$$Q = 1367\left(\frac{r^*}{r}\right)^2 \sin\alpha \tag{2.7}$$

により求まる. 1367W/m² は太陽定数である.

式 (2.1) ~ 式 (2.7) を用いることで、任意の緯度経度、日時における大気外日射量が求まる.

2.4節 実測データと大気外日射量との比較

Elasticsearch サーバーから取得した 2022 年 6 月 2 日の実測データと, 計算式から求めた大気外日射量をプロットしたものを図 2.1 に示す. 実測データは太陽光パネルが受け取った日射量であるのに対して, 大気外日射量は地球大気の上端(約8km上空)で受け取る日射量であるため, 一日を通して最大となる日射量の大きさに差がある.

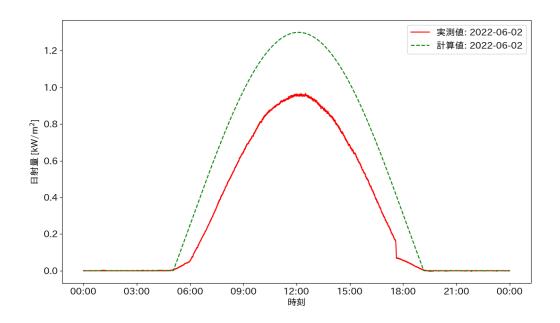


図 2.1 2022年6月2日の日射量の実測データと大気外日射量を プロットしたもの

2.5節 相互相関によるずれ時間の推定

今回, 相互相関の計算に使用する期間を, 2022 年 6 月 2 日 0 時 0 分から 2022 年 6 月 2 日 23 時 59 分までとする.

相互相関の計算に使用する実測データの計測日時をもとに、大気外日射量を求め、これらの値から相互相関を計算する.

相互相関を計算した結果、大気外日射量の日時を実測データより 124 秒進めた際に、相互相関の値が最大となった。

しかし、今回使用した実測データには計測日時のずれは殆どないため、大気外日射量の日時を進めていない際に実測データとの相関が最大となるのが正しい.

これは、地表日射量ではなく大気外日射量を使用していることが原因であると考えられる.

2.6 節 地表日射量の予測

地表日射量の予測を行うため、式 (2.1) ~ 式 (2.7) を使った方法ではなく、pvlib というライブラリを使用して地表日射量を求め、相互相関を計算する.

2.7節 pvlibの概要

pvlibは、太陽光発電システムの性能シミュレーションや関連するタスクを実行するための関数とクラスのセットを提供する、コミュニティが開発したツールボックスである。

以下は、pvlib の主な特徴である.

- 太陽位置計算: pvlib は,地球上の任意の場所における太陽の位置を計算する機能を提供する. これは,太陽の方位角や高度角を求めるのに使用される.
- ◆ 大気透過モデル: 大気を通過する太陽放射の量や質を推定するモデルが 含まれている.
- 太陽光発電システムの性能モデリング:太陽光発電モジュールやイン バーターの性能モデルが含まれており、異なる条件下での太陽光発電シ ステムの出力をシミュレートできる.

2.8節 実測データとpvlibによる地表日射量の比較

Elasticsearch サーバーから取得した実測データと, pbliv を用いて求めた地表日射量をプロットしたものを図 2.2 に示す.

図 2.2 と図 2.1 と比較すると、地表日射量の方が実測データにより近い概形となっていることが分かる。

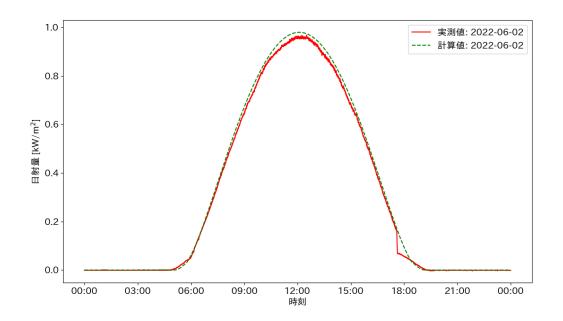


図 2.2 2022 年 6 月 2 日の実測データと地表日射量をプロットしたもの

2.9節 地表日射量との相互相関によるずれ時間の推定

今回, 相互相関の計算に使用する期間を, 2022 年 6 月 2 日 0 時 0 分から 2022 年 6 月 2 日 23 時 59 分までとする.

実測データの計測日時をもとに、pvlib より地表日射量を求め、これらの値から相互相関を計算する。

相互相関を求めた結果、地表日射量の日時を実測データより 74 秒進めた際に、相互相関の値が最大となることが分かった。

式 (2.1) ~ 式 (2.7) より求めた大気外日射量を用いて相互相関を計算した時と 比較して、124 秒から 74 秒へと 50 秒改善した.

2.10節 前処理の追加によるずれ時間推定精度改善

図 2.2 では、日没の辺りにおいて、実測データと地表日射量の概形が大きく 異なっている。

このような実測データに影響を与える周囲の建造物や天候といった外部要因を事前に除去した上で相互相関を計算するために、前処理を追加することで相互相関の計算結果が改善するか検証する.

前処理を含めた相互相関の計算方法は以下の手順で行う.

- 1. 実測データの日射量を 0 kW/m^2 と見なすしきい値の指定: まず, 実測データをフィルタリングするために日射量のしきい値を設定する. 今回は, $q=0.2 \text{ kW/m}^2$ をしきい値として設定する.
- 2. しきい値に該当するタイムスタンプの推定: 続いて, 実測データの各 データ点から 0.2 kW/m^2 を減算して絶対値を取った際に最も 0 に近い 値を取るタイムスタンプを午前と午後でそれぞれ一点ずつ推定する.
- 3. 推定したタイムスタンプを使った実測データのフィルタリング: 前のステップで得たタイムスタンプを使用して, 2 点のタイムスタンプの外側にある実測データの日射量を 0 kW/m^2 とする.
- 4. 地表日射量との相互相関の計算: 実測データをフィルタリングした後, 地表日射量との相互相関を計算する.

図 2.3 に上述の前処理によってフィルタリングされた実測データと, 地表日射量をプロットしたものを示す.

図 2.3 にプロットしたフィルタリングされた実測データと, 地表日射量を入力として相互相関を計算する.

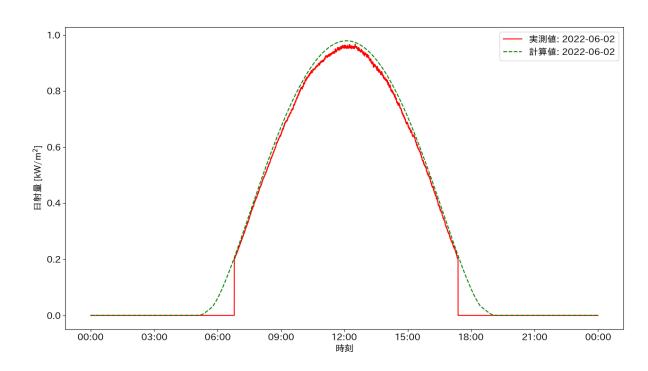


図 2.3 前処理によってフィルタリングされた実測データと, 地表日射量をプロットしたもの

相互相関を求めた結果、地表日射量の日時を実測データより 27 秒進めた際に、相互相関の値が最大となることが分かった.

pvlib を使って求めた日射量データを入力として相互相関を計算した時と比較して、74 秒から 27 秒へと 47 秒改善した.

2.11 節 結言

本章では太陽光発電データの時刻補正手法について述べた.次章では学内 ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行について述べる.

第3章

学内ゾーンにおけるElasticsearch クラスタへのデータ移行

3.1 節 緒言

本章では学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行 について述べる.

3.2節 Elasticsearchの概要

Elasticsearch は、分散処理に対応した全文検索エンジンである。主な特徴は、以下の通りである。

- 高速な検索性能: ビッグデータなどの巨大で複雑なデータの集合にも対応可能
- 部分一致検索が可能: 検索キーワードの一部に一致するドキュメントも 検索可能
- ほぼリアルタイムの検索: ドキュメントにインデックスを付けてから検索可能になるまで約1秒程度
- スケーラビリティ: サーバー数を増やすことで, 検索性能と処理能力を 拡張可能

これらの特徴から、Elasticsearchは、以下のような用途に適している。

- ログ分析: Web サイトやアプリケーションのログから、アクセス状況や エラー情報を分析する
- セキュリティインテリジェンス: ネットワークやシステムから、セキュ リティ脅威を検知する
- ビジネス分析: 顧客データや販売データから、トレンドや傾向を分析 する

3.3 節 Kibanaの概要

Kibana は、Elasticsearch に保存されたデータを可視化するためのツールで ある。主な特徴は、以下の通りである。

- 直感的な操作性: ドラッグ&ドロップで簡単に可視化を作成できる
- 豊富な可視化機能: グラフ, 表, 地図など, さまざまな可視化機能を提供
- 高度なフィルタリング機能: 条件を指定して, データを詳細に絞り込む ことができる

これらの特徴から、Kibanaは、以下のような用途に適している。

- ログ分析: Web サイトやアプリケーションのログから、アクセス状況や エラー情報を可視化する
- セキュリティインテリジェンス: ネットワークやシステムから, セキュ リティ脅威を可視化する
- ビジネス分析: 顧客データや販売データから、トレンドや傾向を可視化 する

データ移行対象のElasticsearchインデックスについて 3.4 節

133.71.106.168 で稼働している単一ノードの Elasticsearch に保存された CO_2 データと LEAF の運行日誌に関するデータを、学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへ移行する.

CO。データの移行手順ついて 3.5 節

まず、Elasticsearch に保存された CO_2 データの持つフィールドについて説 明する. Elasticsearch に保存された CO_2 データには, 計測した日時, 部屋番号, 部屋の気温、CO2濃度などの情報が含まれている.

CO2のデータ移行を行う上で、タイムスタンプと部屋番号の組み合わせが重 複しているデータが一部存在しており、この重複データを取り除いた上でデー タ移行を行う必要がある. そこで一度, 移行元の ElasticSearch サーバーのデー タをローカルマシンにエクスポートして、重複データを取り除いた上で、移行 先の ElasticSearch サーバーにデータをインサートする.

データのエクスポート 3.5.1

移行元の ElasticSearch サーバーのデータのローカルマシンへのエクスポー トには、elasticdump ライブラリを使用して、JSON 形式でエクスポートした. そ の際、co2 という文字列を含むインデックスのデータのみをエクスポートした.

3.5.2 データの重複削除

重複データの削除はSQLite データベースを用いて行った.

SQLite は、軽量で自己完結型のデータベースエンジンである。これは、多く のアプリケーションに組み込まれており、以下の特徴を持っている.

- 軽量: SQLite は非常に小さく、リソースの少ない環境でも動作する. 例 えば、組み込みシステムやモバイルアプリケーションなどが挙げられる.
- 自己完結型: SQLite はサーバーレスで, 設定や管理が不要である. これ

は、データベースが単一のファイルとして存在し、外部の依存関係がな いことに起因する.

- トランザクション: SQLite は ACID トランザクションをサポートして おり、データの整合性を保つ.
- フリーかつオープンソース: SQLite はパブリックドメインに属し, 誰で も自由に使用、変更、配布可能である.

SQLite では、複合主キーを使って複数のテーブルカラムの組み合わせを一 意の識別子として扱うことができる. これにより, 同じ組み合わせのデータを 重複して挿入しようとした場合、データベースエンジンがコンフリクトエラー を発生させ、重複データの挿入を阻止する、そのため、今回の重複データ削除 には適していると判断した.

今回使用した SQLite では、部屋番号 (number) とタイムスタンプ (utctime) を一意のキーとして設定した. 以下のリスト 3.1、リスト 3.2 に示すように、移 行元の ElasticSearch サーバーに保存されている co2 インデックスのドキュメ ントは、ドキュメントの持つフィールドが統一されておらず、一部のセンサー 情報が存在しないドキュメントが存在する、そのため、データの挿入時にコン フリクトエラーが発生した場合は、既存のレコードと挿入しようとしたレコー ドを比較し、既存レコードの値が NULL であるカラムにおいて、挿入しようと しているレコードの値が非 NULL である場合には、既存レコードのカラムの値 を更新するようにした. これにより、重複データ削除時に一部のセンサー情報 などが欠けてしまう問題を解決した.

Listing 3.1 _source フィールドのメンバー数が少ないドキュメ ント

```
{
  "_index": "co2_e411",
  "_type": "_doc",
 "_id": "nEi2nnoB2 iFXnrMOobM",
  "_score": 1,
  "_source": {
```

```
"utctime": "2020 10 09T05:09:06+00:00",
      "number": "E411",
      "PPM": "481",
      "data": "Thingspeak"
  }
}
          _source フィールドのメンバー数が多いドキュメント
Listing 3.2
{
 "_index": "co2_e411",
  "_type": "_doc",
  "_id": "YKBqU4QBugDzeydA2gyi",
  "_score": 1,
  "_source": {
      "RH": 26.98,
      "PPM": 423,
      "JPtime": "2022 11 06T22:45:30.080925",
      "ip": "172.23.68.19/16",
      "utctime": "2022 11 06T13:45:30.080895",
      "TEMP": 24.47,
      "index_name": "co2_e411",
      "ms": "",
      "number": "E411"
  }
}
```

3.5.3 データのインポート

重複データの削除を行った後のデータが保存されている SQLite からすべて のレコードを読み出して、ターゲットの ElasticSearch サーバーに移行した. その際, python の elasticsearch ライブラリを使用し, co2_modbus という名

3.6 節 一度目のデータ移行で移行できなかった ${ m CO}_2$ データの移行について

2023年5月中旬頃に、実装したデータ移行プログラムを使用して 133.71.106.168 の Elasticsearch から学内ゾーンの Elasticsearch クラスタへ CO_2 データ移行を行った。しかし、 CO_2 濃度監視システムを開発、運用している高木君が、移行先である学内ゾーンの Elasticsearch クラスタに対してラズベリーパイから CO_2 データのインサートを行うよう対応したのが 2023 年 7 月中旬頃であったため、2023 年 5 月中旬から 2023 年 7 月中旬までの間の約 2 ヶ月間の CO_2 データが移行先の ElasticSearch サーバーに移行出来ていなかった。そこで、追加の移行作業を行った。

移行方法は以下のとおりである.

- 1. まず, 2023 年 5 月中旬に移行した際の全ての移行データの中で最も最新 の utctime フィールドの値を検索する.
 - 検索した結果, 2023年5月中旬に移行した際の全移行データの中で 最も最新の utctime は「2023-05-16T05:48:30.081305」であった。
- 2. 次に、学内ゾーンの Elasticsearch クラスタに対して、ラズベリーパイからインサートした全データの中で最も古い utctime フィールドの値を検索する.
 - ◆ 検索した結果、ラズベリーパイからインサートされた全データの中で最も古い utctime は「2023-07-20T07:15:39.314008」であった。
- 3. 前回の CO_2 データの移行は2023年5月中旬頃に行ったため, 2023年5月1日0時0分0秒以降の utctime を持つドキュメントを, 133.71.106.168の Elasticsearch のインデックス名に co2 という文字列を含むインデックスから elasticdump ライブラリを使用してローカルマシンにエクスポートする.

- 4. 部屋番号 (number) とタイムスタンプ (utctime) の組み合わせがユニー クになるよう SQLite を用いてエクスポートデータから重複削除を行う.
- 5. 更に、1 と 2 で得られた utctime の範囲に含まれる utctime を持つドキュ メントのみになるようフィルタリングする.
- 6. フィルタリング後のデータを移行先 ElasticSearch サーバーにバルクイ ンサートする.

Kibana による CO₂ データの可視化 3.7節

計 2 回の CO_2 データを移行した後の co2 modbus インデックスについて, 横 軸をタイムスタンプ (utctime) とし、縦軸を PPM, RH, TEMP としてそれぞれ プロットしたものを図 3.1 ~ 図 3.3 に示す.

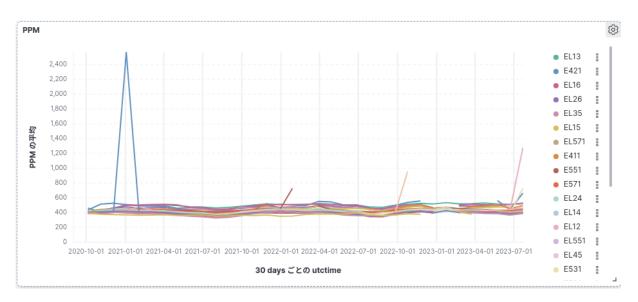
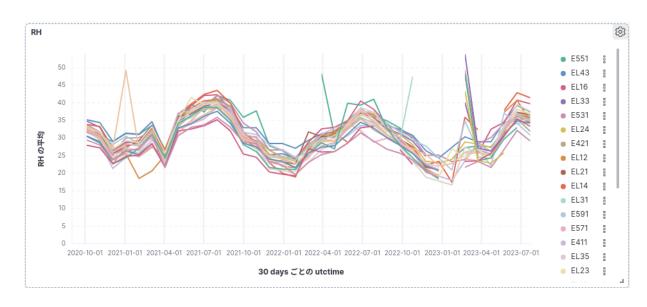


図 3.1 co2_modbus \mathcal{O} PPM

図 3.1 ~ 図 3.3より, 連続的にデータが変化していることが目視で確認でき るので、データ移行は正常に出来たと判断できる.



 $\boxtimes 3.2$ co2_modbus \mathcal{O} RH

3.8節 LEAFの運行日誌に関するデータの移行について

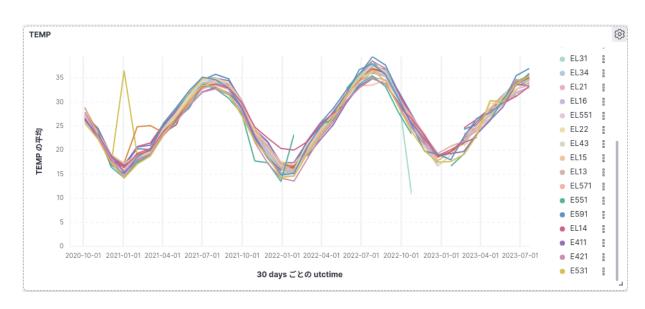
LEAF の運行日誌に関するデータが保存されたインデックスは以下の2つである.

- movement_diary
- movement_diary01

これらのインデックスのデータ移行は、同名のインデックスを移行先のElasticSearch サーバーに作成して、作成したインデックスにデータを挿入することで行った。

次に、上記のインデックスに保存されているデータについて説明する. 以下に movement_diary と movement_diary01 のドキュメントの違いを列挙する.

- 1. driver フィールド:
 - movement_diary のドキュメントでは、driver フィールドは文字列である。



 $\boxtimes 3.3$ co2_modbus \mathcal{O} TEMP

movement_diary01のドキュメントでは、driverフィールドは配列で、その中に文字列と2つのnull値が含まれている。

2. "destination" フィールド:

- movement_diary のドキュメントでは、"destination" フィールドは 単一の文字列である。
- movement_diary01のドキュメントでは、"destination"フィールドは配列で、その中に2つの文字列が含まれている.

3. "charge_place" フィールド:

- movement_diary のドキュメントには、"charge_place" フィールドは存在しない。
- movement_diary01のドキュメントでは、"charge_place"フィールドが追加されているが、その値は空文字列である。

4. "battery_rate" フィールド:

movement_diary のドキュメントには、"battery_rate" フィールドは存在しない。

- movement_diary01のドキュメントでは、"battery_rate"フィールド が追加されており、その値は数値である.
- 5. "battery_rate_distance" フィールド:
 - movement_diary のドキュメントには、"battery_rate_distance" フ ィールドは存在しない.
 - movement_diary01のドキュメントでは、"battery_rate_distance" フ ィールドが追加されており、その値は数値である.

上述した movement_diary と movement_diary01 のドキュメントの違いより、 movement_diary01 は movement_diary のもつ全ての情報を保持しており, 更 に movement_diary にはないフィールドを持っていることから、移行するのは movement_diary01 インデックスのみで十分であることが分かる.

LEAFの運行日誌に関するデータの移行手順について 3.9 節

データのエクスポート 3.9.1

移行元の ElasticSearch サーバーのデータのローカルマシンへのエクスポー トには、elasticdump ライブラリを使用して、movement_diary01 インデックス の全ドキュメントを JSON 形式でエクスポートした.

3.9.2 データのインポート

python の elasticsearch ライブラリを使用し、移行先の Elasticsearch に movement_diary01 という名前のインデックスを作成して、エクスポートしたデータ を全てインサートした.

3.10 節 結言

本章では学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行 について述べた。

次章ではサーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した事 前検証について述べる。

第4章

サーバーゾーンでのクラスタ構築に おける仮想環境を使用した事前検証

4.1 節 緒言

本章では、サーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した 事前検証ついて述べる。

4.2節 Dockerとは

Docker は、軽量で独立したコンテナ型仮想環境用のプラットフォームである. 従来の仮想化では、VMWare などの仮想化ソフトウェアを用いて、ホスト OS 上にゲスト OS を構築する形式だった. しかし、Docker はホスト OS 上にゲスト OS なしで独立したコンテナ型の仮想環境として構築される. Docker コンテナを利用する場合は、Docker Engine をインストールすることでコンテナの立ち上げ、停止、削除といった操作を行うことができる.

4.2.1 コンテナとは

コンテナは、アプリケーションとそのすべての依存関係(ライブラリ、実行環境など)をカプセル化した軽量な実行単位である. Docker の場合、コンテナ

第4章 サーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した事前検証

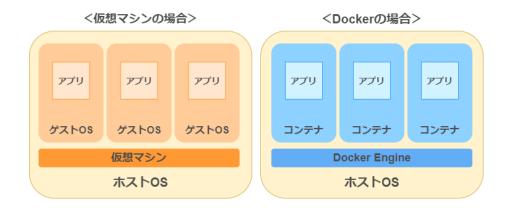


図 4.1 仮想マシンと Docker の違い [3]

の作成には Docker イメージが必要となる.

4.2.2 Docker イメージとは

Docker イメージとは、Docker コンテナを作成するためのテンプレートであり、Docker イメージの中には、Docker コンテナの実行に必要な Linux ファイルシステムとメタ情報を含む.

Linux ファイルシステムというのは、/ ディレクトリ以下の /etc /bin /sbin /usr などのディレクトリ階層およびファイルである.

Docker では、コンテナとして動かしたいアプリケーションが必要とする、最 小限のファイルを Docker イメージの中に入れる.

さらに、そのアプリケーションを動かすために必要なデフォルトのコマンドや引数の指定、外に公開するポート番号の情報などの情報がある。これらをメタ情報として、同じく Docker イメージの中に入れられる

Docker イメージは Docker Hub やその他のレジストリで共有されており、これらのサービスから取得することが可能である.

今回は Elasticsearch の開発元である Elastic 社が提供している Elasticsearch の Docker イメージを使って検証を行う.

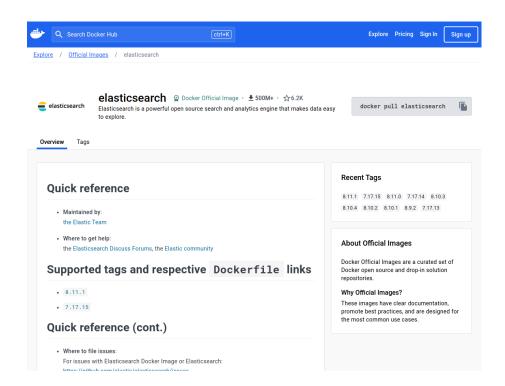


図 4.2 Elasticsearch の Docker イメージ

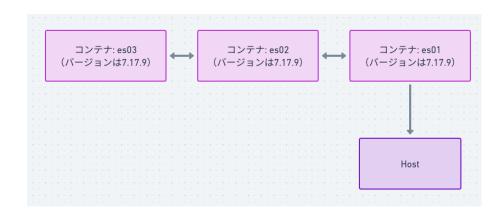


図 4.3 docker-compose.yml を図で表現したもの

4.3節 Docker Compose とは

Docker Compose は、複数のコンテナを定義し、実行するためのツールである。これはYAMLファイルを使用して設定され、複数のコンテナで協調して動作するアプリケーションの開発を単純化する.

4.4節 異なるバージョンの Elasticsearch ノードを用いたクラスタ構築検証

4.4.1 全て同じバージョンの Elasticsearch を使用したクラスタ構成 (全ノード バージョン 7.17.9)

図 4.3 に, 7.17.9 バージョンの Elasticsearch のみを使用してクラスタを構築した時の docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

クラスタの起動には、docker compose up -d コマンドを使用する.

docker compose up -d コマンドを実行した後, curl コマンドを使用してクラスタに参加しているノードを一覧表示した結果を図 ??に示す.

図 4.4 より、3 つのノード (es01, es02, es03) すべてが正常にクラスタに参加できていることが確認できる.

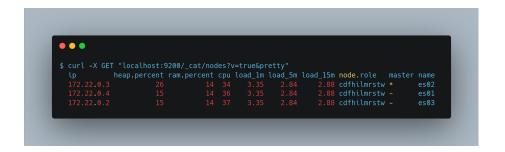


図 4.4 クラスタに参加しているノードを一覧表示した結果

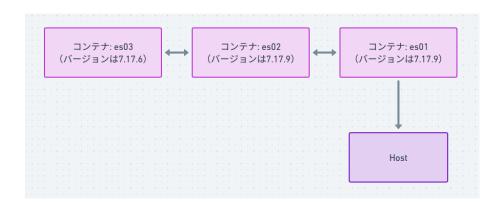


図 4.5 変更後の docker-compose.yml を図で表現したもの

4.4.2 異なるバージョンの Elasticsearch を使用したクラスタ構成 (2 ノード バージョン 7.17.9, 1 ノード バージョン 7.17.6)

図 4.3 の docker-compose.yml の es03 のコンテナが使用する Docker イメージを変更して, es03 のノードで使用する Elasticsearch のバージョンを 7.17.9 から 7.17.6 に変更する.

図 4.5 に変更後の docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

変更後, docker compose up -d コマンドを実行してクラスタを起動する.

クラスタの起動後, curl コマンドを使用してクラスタに参加しているノードを一覧表示した結果を図 4.6 に示す.

図 4.6 より、バージョンが 7.17.9 である 2 つのノード (es01, es02) のみが正常にクラスタに参加できていることが確認できる.

```
$ curl -X GET "localhost:9200/_cat/nodes?v=true&pretty"
ip heap.percent ram.percent cpu load_im load_5m load_15m node.role master name
172.22.0.4 20 14 7 1.86 1.32 1.14 cdfhilmrstw - es02
172.22.0.3 18 14 8 1.86 1.32 1.14 cdfhilmrstw * es01
```

図 4.6 クラスタに参加しているノードを一覧表示した結果

```
es03 | uncaught exception in thread [main]
es03 | java.lang.IllegalStateException: cannot downgrade a node from version [7.17.9] to version [7.17.6]
es03 | at org.elasticsearch.env.NodeMetadata.upgradeToCurrentVersion(NodeMetadata.java:95)
es03 | at org.elasticsearch.env.NodeEnvironment.loadNodeMetadata(NodeEnvironment.java:484)
es03 | at org.elasticsearch.env.Node.exintt>(Node.java:329)
es03 | at org.elasticsearch.node.Node.exintt>(Node.java:329)
es03 | at org.elasticsearch.node.Node.exintt>(Node.java:399)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Bootstrap.setup(Bootstrap.java:234)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Bootstrap.setup(Bootstrap.java:234)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Bootstrap.it(Bootstrap.java:434)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Elasticsearch.exceute(Elasticsearch.java:169)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Elasticsearch.exceute(Elasticsearch.java:160)
es03 | at org.elasticsearch.cli.Command.mainWithoutErrorHandling(Command.java:77)
es03 | at org.elasticsearch.cli.Command.mainWithoutErrorHandling(Command.java:112)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Elasticsearch.main(Elasticsearch.java:125)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Elasticsearch.main(Elasticsearch.java:125)
es03 | at org.elasticsearch.bootstrap.Elasticsearch.main(Elasticsearch.java:125)
es03 | for complete error details, refer to the log at /usr/share/elasticsearch/logs/es-docker-cluster.log
es03 exited with code 1
```

図 4.7 es03のログ

また、Elasticsearch 起動時に出力されたログを確認したところ、図 4.7 に示すように、クラスタに参加できなかった es03 のコンテナで Elasticsearch がエラーログを出力して終了していることが分かった.

4.5 節 異なる Elasticsearch クラスタへのノード参加検証

サーバーゾーンでのクラスタ構築において、リサイクル館の太陽光パネルの 計測データを保存している Elasticsearch ノードを新たなノードとして構築し たクラスタに参加できるか、Docker を用いて検証した.

4.5.1 単一ノードで稼働するクラスタ A の構築

まず、docker-compose を用いて単一ノード (コンテナ名は es04) でクラスタ 以後このクラスタをクラスタ A と呼ぶを構築する. 以後このクラスタをクラ

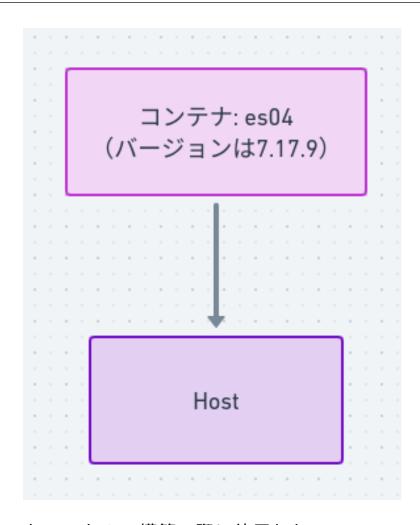


図 4.8 クラスタ A の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したもの

スタ A と呼ぶ.

図 4.8 にクラスタ A の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

docker-compose を用いてノードを起動した後、クラスタの情報について問い合わせた結果を図 4.9 に示す.

クラスタの情報について問い合わせた後、Docker コンテナを停止してノードをシャットダウンした。

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -XGET http://localhost:9200/
{
    "name" : "es04",
    "cluster_name" : "docker-cluster",
    "cluster_uuid" : "VbMebhfLQ0yQSlEx2nPFhg",
    "wersion" : {
        "number" : "7.17.9",
        "build_flavor" : "default",
        "build_type" : "docker",
        "build_hash" : "ef48222227ee6b9e70e502f0f0daa52435ee634d",
        "build_dash" : "2023-01-31T05:34:43.3055178342",
        "build_snapshot" : false,
        "lucene_version" : "8.11.1",
        "minimum_wire_compatibility_version" : "6.8.0",
        "mtnimum_tindex_compatibility_version" : "6.0.0-beta1"
    },
    "tagline" : "You Know, for Search"
}
```

図 4.9 クラスタの情報について問い合わせた結果

4.5.2 3 ノードで稼働するクラスタ B の構築

次に、クラスタ A に使用したノードとは別の 3 ノード (コンテナ名はそれぞれ es01, es02, es03) でクラスタを構築する. 以後このクラスタをクラスタ B と呼ぶ.

図 4.10 にクラスタ B の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

docker-compose を用いて3つのノードを起動した後,クラスタの情報について問い合わせた結果を図 4.11 に示す.

図 4.9, 4.11 より, クラスタ A とクラスタ B はそれぞれ異なるクラスタ ID を付与されたことが分かる.

クラスタの起動後、クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果を 図 4.12 に示す.

図 4.12 より, es01, es02, es03 ノードが全てクラスタ B に参加できていることが分かる.

クラスタに参加しているノードの一覧を取得した後,全ての Docker コンテナを停止してノードを全てシャットダウンした.

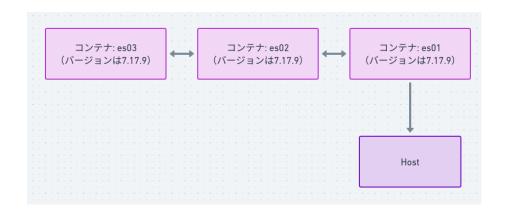


図 4.10 クラスタ B の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したもの

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -XGET http://localhost:9200/
{
    "name" : "es01",
    "cluster_name" : "docker-cluster",
    "cluster_uuid" : "XNQVSIDyTkuytnT_rKQt4w",
    "version" : {
        "number" : "7.17.9",
        "build_flavor" : "default",
        "build_taye" : "docker",
        "build_hash" : "ef48222227ee6b9e70e502f0f0daa52435ee634d",
        "build_bash" : "ef48222227ee6b9e70e502f0f0daa52435ee634d",
        "build_snapshot" : false,
        "build_snapshot" : false,
        "lucene_version" : "8.11.1",
        "minimum_wire_compatibility_version" : "6.8.0",
        "minimum_index_compatibility_version" : "6.0.0-beta1"
    },
    "tagline" : "You Know, for Search"
}
```

図 4.11 クラスタの情報について問い合わせた結果

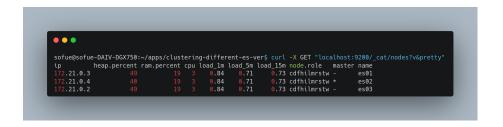


図 4.12 クラスタ B の起動後, クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果

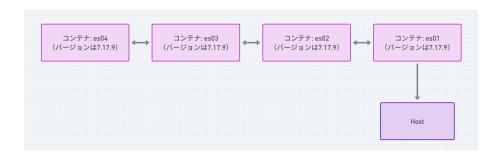


図 4.13 合計 4 ノードでクラスタ B の起動を試みた際に使用した docker-compose.yml を図で表現したもの

4.5.3 クラスタAへ参加しているノードのクラスタBへの参加試行

次に、図 4.10 の docker-compose.yml に対して、クラスタ A のノード (es04 コンテナ) を追加し、合計 4 ノードでのクラスタ B の起動を試みる.

図 4.13 に、合計 4 ノードでクラスタ B の起動を試みた際に使用した docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

クラスタの起動後、クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果を 図 4.14 に示す.

図 4.14 より, クラスタ A のノードがクラスタ B に参加できていないことが 分かる.

es04 コンテナ (クラスタ A のノード) で出力されたログの一部を図 4.15 に示す.

図 4.15 には、異なるクラスタ ID を持つクラスタにノードが参加することは

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -X GET "localhost:9200/_cat/nodes?v&pretty" ip heap.percent ram.percent cpu load_Im load_5m load_15m node.role master name 172.22.0.4 18 21 5 0.75 1.24 1.02 cdfhilmrstw - es02 172.22.0.2 16 21 5 0.75 1.24 1.02 cdfhilmrstw - es01 172.22.0.5 33 21 5 0.75 1.24 1.02 cdfhilmrstw * es03
```

図 4.14 合計 4 ノードでクラスタの起動を試みた後, クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果

```
es04 | "Caused by: org.elasticsearch.cluster.coordination.CoordinationStateRejectedException: This node previously joined a cluster with UUID [VDMebhftQ0yQSIEx2nPFhg] and is now trying to join a different cluster with UUID [XNDYSIDYRuytnT rKQ14w]. This is forbidden and usually indicates an incorrect discovery or cluster bootstrapping configuration. Note that the cluster UUID persists across restarts and can only be changed by deleting the contents of the node's data paths [] which will also remove any data held by this node.",

s04 | "at org.elasticsearch.cluster.coordination.JoinHelper.lambda$new$8(JoinHelper.java:213) ~[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",

s04 | "at org.elasticsearch.xpack.security.transport.SecurityServerTransportInterceptor$ProfileSecuredRequestHandler$1.doRun(SecurityServerTransportInterceptor.java:341) ~(?:?]",

s04 | "at org.elasticsearch.common.util.concurrent.AbstractRunnable.run(AbstractRunnable.java:26) ~[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",

s04 | "at org.elasticsearch.transport.SecurityServerTransportInterceptor$ProfileSecuredRequestHandler.messageReceived(SecurityServerTransportInterceptor.java:417) ~(?:?]",

s04 | "at org.elasticsearch.transport.RequestHandlerRegistry.processMessageReceived(RequestHandlerRegistry.java:67) ~[elasticsearch-7.17.9]", 2.jar:7.17.9]",

s04 | "at org.elasticsearch.common.util.concurrent.ThreadContext$ContextPreservingAbstractRunnable.doRun(ThreadContext.java:777) ~

[s184] | "at org.elasticsearch.common.util.concurrent.AbstractRunnable.run(AbstractRunnable.java:26) ~[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",

s04 | "at java.gelasticsearch.common.util.concurrent.AbstractRunnable.run(AbstractRunnable.java:26) ~[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",

s04 | "at java.util.concurrent.ThreadPoolExecutor.ymlOrker(ThreadPoolExecutor.java:642) ~[?:?]",

s04 | "at java.util.concurrent.ThreadPoolExecutor*, runlOrker(ThreadPoolExecutor.java:642) ~[?:?]",

s084 | "at java.lang.Thread.run(Thread.java:1589) ~[?:?]"] }
```

図 4.15 es04 コンテナのログ

禁止されており、これを行うためにはインデックスやドキュメント情報などが 格納されているデータパス配下のフォルダ、ファイルを削除する必要があると 書かれている.

以上の検証結果から、既に稼働しているノードを別のクラスタに新しいノー ドとして参加させることは出来ないことが分かった.

したがって、リサイクル館の太陽光パネルの計測データが保存された Elasticsearch ノードをクラスタに参加させるには以下の2通りの方法が考えら れる.

- リサイクル館の太陽光パネルの計測データが保存された Elasticsearch ノードのバックアップを取り、ノードに保存されたインデックスやド キュメントのデータを削除した上で、CO2データなどが保存されたクラ スタに新しいノードとして参加させる
- CO₂ データなどが保存されたクラスタとは別で、サーバーゾーンに新た にクラスタを構築する. クラスタの構築にはリサイクル館の太陽光パネ ルの計測データが保存された Elasticsearch ノードが所属するクラスタ を使用する.

4.6節 結言

本章では、サーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した 事前検証について述べた.

次章では結論と今後の課題について述べる。

第5章

結論と今後の課題

5.1 節 結論

本研究では、太陽光発電の計測データ補正と Elasticsearch のデータ移行および冗長化について詳細に検討し、以下の主要な成果を達成した.

- 相互相関を用いた太陽光発電計測データの時間的ずれの特定手法の提案.
- Elasticsearch クラスタへのデータ移行に関する具体的な手順の確立と 成功による、データ管理とアクセスの効率化.
- サーバーゾーンでの Elasticsearch クラスタ構築に向けた仮想環境を使用した事前検証を通じて、バージョンアップの重要性と手順の確立.

5.2節 今後の課題

本研究の成果を踏まえ、今後の研究の方向性として以下の課題が考えられる、

- 太陽光発電計測データの補正手法のさらなる改善.
- 学内ゾーンとサーバーゾーンでそれぞれ稼働しているクラスタごとに Kibana が存在しており、本研究室で管理する Elasticsearch に保存され たデータを一元的に管理、閲覧することが出来ないので、Kibana の統合 による一元管理の実現.

• システムの継続的なモニタリングと定期的なメンテナンスの実施.

謝辞

本研究を行うにあたり、終始、懇切丁寧な御指導と適切な御助言を賜りました本学工学部電気電子工学科通信システム工学研究室の都築伸二教授に深甚なる感謝の意を表します。

参考文献

- [1] 中川清隆, "太陽方位、高度、大気外日射量の計算", http://es.ris.ac.jp/ nakagawa/met_cal/solar.html, 参照 May 23, 2022.
- [2] Elasticsearch B.V., "Install Elasticsearch with Docker Elasticsearch Guide [7.17] Elastic", https://www.elastic.co/guide/en/elasticsearch/reference/7.17/docker.html, 参照 Nov 20,2023.
- [3] RAKUS Developers Blog, "Docker とは一体何なんだ?【初心者向け】 RAKUS Developers Blog ラクス エンジニアブログ", https://techblog.rakus.co.jp/entry/20221007/docker, 参照 Nov 20,2023.