# 学位論文

太陽光発電データの時刻補正手法と Elasticsearch ノードのクラスタ化手法の提案

提出年月日 令和6年1月31日

指導教員 都築 伸二 教授

入学年度 令和 4年

学科名 電子情報工学専攻

論文提出者 祖父江 匠真

# 内容梗概

本論文は,筆者が愛媛大学大学院理工学研究科電子情報工学専攻電気電子工学コースに在学中に行った,太陽光発電データの時刻補正手法とElasticsearch ノードのクラスタ化手法の提案についてまとめたものであり,以下の5章から構成されている。

#### 第1章 緒論

本研究を行うに至った経緯及び、本研究の目的について述べている。

#### 第2章 太陽光発電データの時刻補正手法

ここでは、太陽光発電データの時間的ずれを特定するための相互相関を用いた時刻補正手法について述べており、大気外日射量や地表日射量と実測データのと比較や、前処理を施した実測データとの比較を通じて、時刻補正の効果とその必要性を示す.

第3章 学内ゾーンの Elasticsearch クラスタへのデータ移行 ここでは、Elasticsearch を使用した学内ゾーンのデータ移行 手順と重複データの削除方法について述べており、CO<sub>2</sub> データの移行と LEAF の運行日誌のデータ移行プロセスを詳述 し、移行後のデータ可視化による成功の確認を行っている。

#### 第4章 サーバーゾーンでのクラスタ構築

ここでは、異なるバージョンの Elasticsearch ノードを用いた クラスタリングの検証と、既存クラスタへのノードの参加検 証について述べている.

## 第5章 結論

本研究によって明らかになった事項や今後の研究課題についてまとめている。

# 目 次

内容梗机	旡		Ι
第1章	緒論		1
第2章	太陽光	発電データの時刻補正手法	3
	2.1 節	緒言	3
	2.2 節	太陽光発電の計測データの問題点について	3
	2.3 節	大気外日射量の計算式	3
		2.3.1 実測データと大気外日射量との比較	5
		2.3.2 相互相関による時刻補正法	5
	2.4 節	地表日射量の予測	6
		2.4.1 pvlib の概要	6
		2.4.2 実測データと pvlib により求まる地表日射量の	
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	6
		2.4.3 地表日射量との相互相関による時刻補正法	7
	2.5 節	前処理の追加による時刻補正法とその精度	8
	2.6 節	結言	9
第3章	単一 E	lasticsearch ノードをクラスタ化する前に行うデータ移行	10
	3.1 節	緒言	10
	3.2 節	Elasticsearch の概要	10
	3.3 節	Kibana <b>の概要</b>	11
	3.4 節	データ移行対象の Elasticsearch インデックスについて .	12
		$3.4.1  CO_2  \vec{r} - 9  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots$	12
		3.4.2 LEAF <b>の運行日誌に関するデータ</b>	12

	3.5 節	$CO_2$	データの移行手順ついて	. 13						
		3.5.1	データのエクスポート	. 14						
		3.5.2	データの重複削除	. 14						
		3.5.3	データのインポート	. 16						
	3.6 節	一度目	$IO$ データ移行で移行できなかった $\mathrm{CO}_2$ データの							
		移行に	<b>こついて</b>	. 16						
	3.7 節	Kiban	$_{ m la}$ による $_{ m CO_2}$ データの可視化 $_{ m}$	. 17						
	3.8 節	LEAF	つの運行日誌に関するデータの移行手順について .	. 17						
		3.8.1	データのエクスポート	. 18						
		3.8.2	データのインポート	. 18						
	3.9 節	結言		. 18						
第4章	仮想環	境を使ん	甲したクラスタリング動作の検証	20						
	4.1 節	緒言		. 20						
	4.2 節	Docke	er とは	. 20						
		4.2.1	コンテナとは	. 20						
		4.2.2	Docker イメージとは	. 21						
	4.3 節	Docke	er Compose とは	. 23						
	4.4 節	異なる	らバージョンの Elasticsearch ノードを用いたクラ							
		スタ橇	<b>5築検証</b>							
		4.4.1	全て同じバージョンの Elasticsearch を使用した							
			クラスタ構成 (全ノード バージョン 7.17.9)	. 23						
		4.4.2	異なるバージョンの Elasticsearch を使用したク							
			ラスタ構成 (2 ノード バージョン 7.17.9, 1 ノー							
			ド バージョン 7.17.6)	. 23						
	4.5 節	異なる	S Elasticsearch クラスタへのノード参加検証	. 26						
		4.5.1	単一ノードで稼働するクラスタ A の構築	. 26						
		4.5.2	3 ノードで稼働するクラスタ B の構築	. 28						
		4.5.3	クラスタ A に参加しているノードのクラスタ B							
			への参加試行	. 28						
	46節	结實		33						

第5章	結論と今後の課題															34					
	5.1 節	結論																			34
	5.2 節	今後の	課題																		34
謝辞																					36
参考文献	ξ.																				37

# 第1章

# 緒論

太陽光発電は、再生可能エネルギー源として世界中で注目されており、効率的な運用と管理には正確な計測データが不可欠である。しかしながら、本研究で管理している太陽光発電データは、データを計測している PC の内部時計が標準時刻とずれているため、他地点で計測しているデータと時刻同期ができない問題があった。

本論文では、この問題に対処するため、太陽光発電データの計測日時の補正手法を提案する。また、pvlibと呼ばれる太陽光発電シュミレーターライブラリを導入して、計測データを前処理することによる補正誤差の改善手法についても提案する。次に、発電データ等を蓄積している Elasticsearch サーバをクラスタ化して故障耐性を向上する際に必要な作業の実施方法を提案する。単一で動いているサーバのデータをクラスタ化サーバにするためのプロセスについて提案する。バージョンの異なる Elasticsearch ノードを用いたクラスタ構築の可否や、既存 Elasticsearch ノードの異なるクラスタへの参加の可否の検証結果も述べる。

本論文は以下の構成となっている。第2章では、太陽光発電データの計測日時を標準時に補正するために、理論値との相互相関を用いる手法を提案する。第3章では、単一で動いているサーバのデータをクラスタ化するためのプロセスについて提案する。第4章では、バージョンの異なる Elasticsearch ノードを用いたクラスタ構築の可否や、既存 Elasticsearch ノードの異なるクラスタへの参加の可否の検証結果も述べる。第5章では、本研究の成果と課題を明らかに

する.

# 第2章

# 太陽光発電データの時刻補正手法

## 2.1 節 緒言

本章では、太陽光発電データの計測日時の補正手法を提案する.

## 2.2節 太陽光発電の計測データの問題点について

本研究で管理している太陽光発電データは、データを計測している PC の内部時計が標準時刻とずれているため、他地点で計測しているデータと時刻同期ができない問題があった.

そこで、時刻がずれていない実測データと、計算式により求まる大気外日射量との間の時間的遅延の秒数を相互相関を用いて求めることで、実測データを標準時に補正する.

## 2.3節 大気外日射量の計算式

任意の緯度経度, 日時における大気外日射量 Q は, 任意の緯度  $\phi$ , 経度  $\lambda$  の地点における任意の日時, 太陽高度  $\alpha$  から求めることができる.

まず、次式より元旦からの通し日数 dn に基いて定めた  $\theta$  を用いて、当該日の

太陽赤緯 $\delta$ , 地心太陽距離 $\frac{r}{r^*}$ , 均時差 $E_q$  をそれぞれ以下の式により求める.

$$\theta = \frac{2\pi(dn-1)}{365} \tag{2.1}$$

$$\delta = 0.006918 - 0.399912\cos\theta + 0.070257\sin\theta - 0.006758\cos2\theta + 0.000997\sin2\theta - 0.002697\cos3\theta + 0.001480\sin3\theta$$
(2.2)

$$= \frac{\frac{r}{r^*}}{\sqrt{1.000110 + 0.034221\cos\theta + 0.001280\sin\theta + 0.000719\cos2\theta + 0.000077\sin2\theta}}$$
(2.3)

$$E_q = 0.000075 + 0.001868 \cos \theta - 0.032077 \sin \theta$$
$$-0.014615 \cos 2\theta - 0.040849 \sin 2\theta$$
 (2.4)

日本標準時間から、太陽の時角 h を求める.

$$h=rac{(oldsymbol{\Box} + oldsymbol{\Xi} + oldsymbol{\Xi} + oldsymbol{\Xi} + oldsymbol{\Xi} + E_q}{12}$$
 (2.5)

 $\delta$ ,  $\phi$ , h の値が既知となったので  $\alpha$  は

$$\alpha = \arcsin(\sin\phi\sin\delta + \cos\phi\cos\delta\cos h) \tag{2.6}$$

により求まる.

最後に,Qが

$$Q = 1367\left(\frac{r^*}{r}\right)^2 \sin\alpha \tag{2.7}$$

により求まる. 1367W/m<sup>2</sup> は太陽定数である.

式 (2.1) ~ 式 (2.7) を用いることで、任意の緯度経度、日時における大気外日射量が求まる.

## 2.3.1 実測データと大気外日射量との比較

Elasticsearch サーバーから取得した 2022 年 6 月 2 日の実測データと, 計算式から求めた大気外日射量をプロットしたものを図 2.1 に示す. 実測データは地表に設置された太陽光パネルが計測したものであるのに対して, 大気外日射量は地球大気の上端(約8km上空)で受け取る日射量を計算したものであるため, 一日を通して最大となる日射量の大きさに差がある.

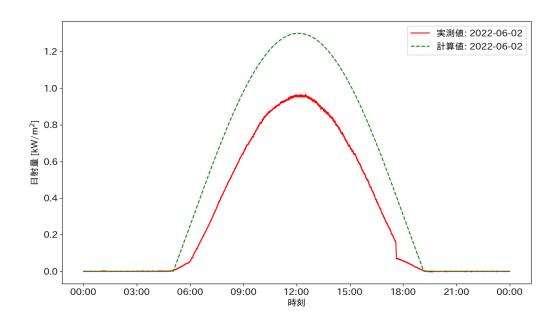


図 2.1 2022 年 6 月 2 日の日射量の実測データと大気外日射量を プロットしたもの

#### 2.3.2 相互相関による時刻補正法

今回, 相互相関の計算に使用する期間を, 2022 年 6 月 2 日 0 時 0 分から 2022 年 6 月 2 日 23 時 59 分までとする.

相互相関の計算に使用する実測データの計測日時から大気外日射量を求め、実測データとの相互相関を計算する.

相互相関を計算した結果、実測データを 124 秒遅らせた際に、相関が最大となった。

今回使用した実測データには計測日時のずれは殆どないため、実測データを 遅らせていない際に相関が最大となるのが正しい.

これは、相互相関を計算する際に地表日射量ではなく大気外日射量を使用していることが原因であると考えられる.

### 2.4節 地表日射量の予測

地表日射量の予測を行うため、式 (2.1) ~ 式 (2.7) を使った方法ではなく、pvlib ライブラリを使用して地表日射量を求め、相互相関を計算する.

#### 2.4.1 pvlib の概要

pvlib は、太陽光発電システムの性能シミュレーションや関連するタスクを 実行するための関数とクラスのセットを提供するライブラリである.

以下は、pvlib の主な特徴である.

- 太陽位置計算: pvlib は,地球上の任意の場所における太陽の位置を計算する機能を提供する. これは,太陽の方位角や高度角を求めるのに使用される.
- ◆ 大気透過モデル: 大気を通過する太陽放射の量や質を推定するモデルが 含まれている.
- 太陽光発電システムの性能モデリング:太陽光発電モジュールやイン バーターの性能モデルが含まれており、異なる条件下での太陽光発電シ ステムの出力をシミュレートできる.

## 2.4.2 実測データと pvlib により求まる地表日射量の比較

Elasticsearch サーバーから取得した実測データと, pvlib を用いて求めた地表日射量をプロットしたものを図 2.2 に示す.

図 2.2 と図 2.1 と比較すると、大気外日射量より地表日射量の方が実測データにより近い概形となっていることが分かる。

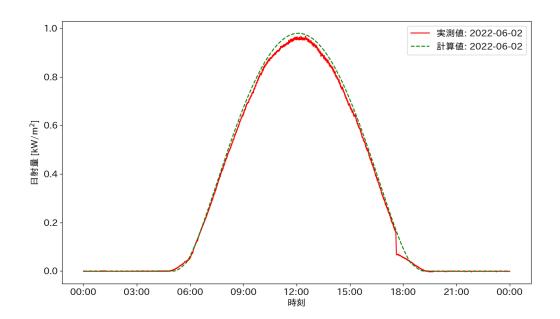


図 2.2 2022年6月2日の実測データと地表日射量をプロットしたもの

#### 2.4.3 地表日射量との相互相関による時刻補正法

今回, 相互相関の計算に使用する期間を, 2022 年 6 月 2 日 0 時 0 分から 2022 年 6 月 2 日 23 時 59 分までとする.

実測データの計測日時から地表日射量を求め、これらの値から相互相関を計算する.

相互相関を求めた結果、実測データ 74 秒遅らせた際に、相関が最大となることが分かった.

式 (2.1) ~ 式 (2.7) より求めた大気外日射量を用いて相互相関を計算した時と 比較して, 124 秒から 74 秒へと 50 秒改善した.

## 2.5節 前処理の追加による時刻補正法とその精度

図 2.2 では、日没の辺りにおいて、実測データと地表日射量の概形が大きく 異なっている.

太陽光パネルの周囲にある建造物や、天候といった外部要因による実測データのひずみを事前に取り除いた上で相互相関を計算することで、相互相関の計算結果が改善するか検証する。そこで、実測データに対して前処理を追加する。前処理を含めた相互相関の計算方法は以下の手順で行う。

- 1. 実測データの日射量を  $0 \text{ kW/m}^2$  と見なすしきい値の指定: まず, 実測データをフィルタリングするために日射量のしきい値を設定する. 今回は,  $0.2 \text{ kW/m}^2$  をしきい値として設定する.
- 2. しきい値に該当する計測日時の特定: 続いて, 実測データの各データ点から  $0.2~{\rm kW/m^2}$  を減算して絶対値を取った際に最も0 に近い値を取る計測日時を午前と午後でそれぞれ一点ずつ特定する.
- 3. 特定した計測日時を使った実測データのフィルタリング: 前のステップで得た計測日時を使用して, 2 点の計測日時の外側にある実測データの日射量を  $0 \text{ kW/m}^2$  とする.
- 4. 地表日射量との相互相関の計算: 実測データをフィルタリングした後, 地表日射量との相互相関を計算する.

図 2.3 に、上述の前処理を行った実測データと、地表日射量をプロットしたものを示す。

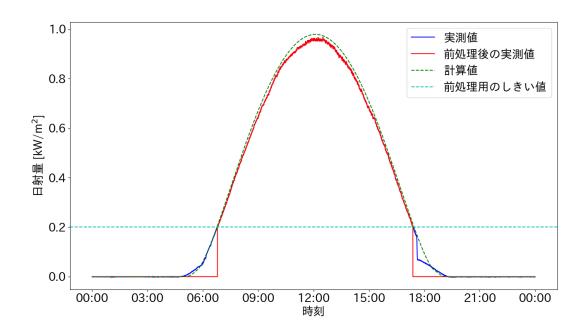


図 2.3 前処理を行った実測データと、地表日射量をプロットしたもの

前処理を行った実測データと、地表日射量から相互相関を計算した結果、実 測データを 27 秒遅らせた際に、相関が最大となった.

前処理を追加したことで相互相関の結果が、74 秒から 27 秒へと 47 秒改善した.

# 2.6 節 結言

本章では太陽光発電データの計測時刻の補正手法を提案した. 次章では学内 ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行について述べる.

# 第3章

# 単一Elasticsearch ノードをクラス 夕化する前に行うデータ移行

# 3.1 節 緒言

本章では学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行 について述べる.

## 3.2節 Elasticsearchの概要

Elasticsearch は、分散処理に対応した全文検索エンジンである。主な特徴は、以下の通りである。

- 高速な検索性能: ビッグデータなどの巨大で複雑なデータの集合にも対応可能
- 部分一致検索が可能: 検索キーワードの一部に一致するドキュメントも 検索可能
- ほぼリアルタイムの検索: ドキュメントにインデックスを付けてから検索可能になるまで約1秒程度
- スケーラビリティ: サーバー数を増やすことで, 検索性能と処理能力を 拡張可能

これらの特徴から、Elasticsearchは、以下のような用途に適している。

- ログ分析: Web サイトやアプリケーションのログから、アクセス状況や エラー情報を分析する
- セキュリティインテリジェンス: ネットワークやシステムから、セキュ リティ脅威を検知する
- ビジネス分析: 顧客データや販売データから、トレンドや傾向を分析 する

#### 3.3 節 Kibanaの概要

Kibana は、Elasticsearch に保存されたデータを可視化するためのツールで ある。主な特徴は、以下の通りである。

- 直感的な操作性: ドラッグ&ドロップで簡単に可視化を作成できる
- 豊富な可視化機能: グラフ, 表, 地図など, さまざまな可視化機能を提供
- 高度なフィルタリング機能: 条件を指定して, データを詳細に絞り込む ことができる

これらの特徴から、Kibanaは、以下のような用途に適している。

- ログ分析: Web サイトやアプリケーションのログから、アクセス状況や エラー情報を可視化する
- セキュリティインテリジェンス: ネットワークやシステムから, セキュ リティ脅威を可視化する
- ビジネス分析: 顧客データや販売データから、トレンドや傾向を可視化 する

#### データ移行対象のElasticsearchインデックスについて 3.4 節

133.71.106.168 で稼働している単一ノードの Elasticsearch に保存された CO<sub>2</sub> データと LEAF の運行日誌に関するデータを、学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへ移行する.

#### $CO_2 \vec{r} - 9$ 3.4.1

 $CO_2$  データが保存されたインデックスは、インデックス名に co2 という文字 列が含まれているため、co2 という文字列を含む全てのインデックスを移行対 象とする.

#### LEAF の運行日誌に関するデータ 3.4.2

LEAF の運行日誌に関するデータが保存されたインデックスは以下の2つで ある.

- movement\_diary
- movement\_diary01

上記のインデックスに保存されているデータについて説明する.

以下に movement\_diary と movement\_diary 01 のドキュメントの違いを列挙 する.

- 1. driver フィールド:
  - movement\_diary のドキュメントでは、driver フィールドは文字列で ある.
  - movement\_diary01 のドキュメントでは、driver フィールドは配列 で、その中に文字列と2つの null 値が含まれている.
- 2. "destination" フィールド:
  - movement\_diary のドキュメントでは、"destination" フィールドは 単一の文字列である.

- movement\_diary01のドキュメントでは、"destination"フィールド は配列で、その中に2つの文字列が含まれている.
- 3. "charge\_place" フィールド:
  - movement\_diary のドキュメントには、"charge\_place" フィールドは 存在しない.
  - movement\_diary01のドキュメントでは、"charge\_place"フィールド が追加されているが、その値は空文字列である.
- 4. "battery\_rate" フィールド:
  - movement\_diary のドキュメントには、"battery\_rate" フィールドは 存在しない.
  - movement\_diary01のドキュメントでは、"battery\_rate"フィールド が追加されており、その値は数値である.
- 5. "battery\_rate\_distance" フィールド:
  - movement\_diary のドキュメントには、"battery\_rate\_distance" フ ィールドは存在しない.
  - movement\_diary01のドキュメントでは、"battery\_rate\_distance" フ ィールドが追加されており、その値は数値である。

上述したドキュメントの違いより、movement\_diary01は movement\_diaryの もつ全ての情報を保持しており、更に movement\_diary にはないフィールド を持っている. 更に、movement\_diary と movement\_diary01 のドキュメント 数は等しく、すべてのドキュメントのタイムスタンプが一致しているため、 movement\_diary01 インデックスのみ移行する.

#### CO<sub>2</sub>データの移行手順ついて 3.5 節

Elasticsearch に保存された CO<sub>2</sub> データには、計測日時、部屋番号、部屋の気 温、CO2濃度などの情報が含まれている.

CO<sub>2</sub> デーのタ移行を行うに当たって、計測日時と部屋番号の組み合わせが重 複しているデータが一部存在しているため、重複データを削除した上でデータ

を移行する必要がある. そこで一度、移行元の ElasticSearch サーバーのデータ をローカルマシンにエクスポートして、重複データを取り除いた上で、移行先 の ElasticSearch サーバーにデータをインサートする.

#### データのエクスポート 3.5.1

移行元の ElasticSearch サーバーのデータのローカルマシンへのエクスポー トには、elasticdump ライブラリを使用して、JSON 形式でエクスポートした. そ の際、co2 という文字列を含むインデックスのデータのみをエクスポートした.

#### 3.5.2 データの重複削除

重複データの削除はSQLite データベースを用いて行った.

SQLite は、軽量で自己完結型のデータベースエンジンである. SQLite は以 下の特徴を持っている.

- 軽量: SQLite は非常に小さく、リソースの少ない環境でも動作する.
- 自己完結型: データベースが単一のファイルとして存在し、外部の依存 関係がない.
- トランザクション: SQLite は ACID トランザクションをサポートして おり、データの整合性を保つ.
- フリーかつオープンソース: SQLite はパブリックドメインに属し、誰で も自由に使用、変更、配布可能である.

SQLite では、複合主キーを使って複数のテーブルカラムの組み合わせを一 意の識別子として扱うことができる. これにより、同じ組み合わせのデータを 重複して挿入しようとした場合、データベースエンジンがコンフリクトエラー を発生させ、重複データの挿入を阻止する、そのため、今回の重複データ削除 には適していると判断した.

今回使用した SQLite では、部屋番号 (number) と計測日時 (utctime) を複合 主キーとして設定した. 以下のリスト 3.1, リスト 3.2 に示すように、移行元の ElasticSearch サーバーに保存されている co2 インデックスのドキュメントは、

ドキュメントの持つフィールドが統一されておらず、一部のセンサー情報が存 在しないドキュメントが存在する. そのため、SQLiteへのデータ挿入時にコン フリクトエラーが発生した場合は、既存のレコードと挿入しようとしたレコー ドを比較し、既存レコードの値が NULL であるカラムにおいて、挿入しようと しているレコードの値が非 NULL である場合は、既存レコードのカラムの値を 更新するようにした. これにより、重複データ削除時に一部のセンサー情報な どが欠けてしまう問題を解決した.

Listing 3.1 \_source フィールドのメンバー数が少ないドキュメ ント "\_index": "co2\_e411", "\_type": "\_doc", "\_id": "nEi2nnoB2 iFXnrMOobM", "\_score": 1, "\_source": { "utctime": "2020 10 09T05:09:06+00:00", "number": "E411", "PPM": "481", "data": "Thingspeak" } } Listing 3.2 \_source フィールドのメンバー数が多いドキュメント "\_index": "co2\_e411", "\_type": "\_doc", "\_id": "YKBqU4QBugDzeydA2gyi", "\_score": 1, "\_source": {

"RH": 26.98,

```
"PPM": 423,
      "JPtime": "2022 11 06T22:45:30.080925",
      "ip": "172.23.68.19/16",
      "utctime": "2022 11 06T13:45:30.080895",
      "TEMP": 24.47,
      "index_name": "co2_e411",
      "ms": "",
      "number": "E411"
  }
}
```

#### データのインポート 3.5.3

重複データ削除を行った後のデータが保存されている SQLite からすべての レコードを読み出して、移行先の ElasticSearch サーバーにインサートした.

その際, python の elasticsearch ライブラリを使用し, co2\_modbus という名 前のインデックスに保存した.

## 一度目のデータ移行で移行できなかった CO<sub>2</sub> データの 3.6 節 移行について

2023年5月中旬頃に、実装したデータ移行プログラムを使用してElasticsearch クラスタへ  $CO_2$  データの移行を行った. しかし,  $CO_2$  濃度監視システムの開発 と運用を担当している高木君が、計測データのインサート先を、Elasticsearch クラスタに変更したのが 2023 年 7 月中旬頃であった. このため, 2023 年 5 月中 旬から 2023 年 7 月中旬までの間の約 2ヶ月間の CO<sub>2</sub> データが ElasticSearch ク ラスタに移行出来ていなかった. そこで, 追加の移行作業を行った.

移行方法は以下のとおりである.

1. まず、2023年5月中旬に移行した際の全ての移行データの中で最も最新 の utctime フィールドの値を検索する.

- 2. 次に、Elasticsearch クラスタに対して、CO<sub>2</sub> 濃度監視システムからイン サートした全データの中で最も古い utctime フィールドの値を検索する.
- 3. co2 という文字列を含むインデックスに保存された 2023 年 5 月 1 日 0 時 0分0秒以降の utctime を持つドキュメントを, elasticdump ライブラリ を使用して移行元 Elasticsearch サーバーからローカルマシンにエクス ポートする.
- 4. 部屋番号 (number) と計測日時 (utctime) の組み合わせがユニークにな るよう SQLite を用いて、エクスポートしたデータの重複削除を行う.
- 5. ステップ 1, 2 で得られた utctime の範囲に含まれる utctime を持つド キュメントのみになるよう重複削除後のデータをフィルタリングする.
- 6. フィルタリング後のデータを移行先 ElasticSearch クラスタにインサー トする.

上記に手順に従い、追加のデータ移行を行った.

#### Kibana による CO<sub>2</sub> データの可視化 3.7節

計 2 回の  $CO_2$  データを移行した後の co2 modbus インデックスについて、横 軸を計測日時 (utctime) とし、縦軸を PPM, RH, TEMP としてそれぞれプロッ トしたものを図 3.1 ~ 図 3.3 に示す.

図 3.1 ~ 図 3.3 より, 連続的にデータが変化していることが目視で確認でき るので、データ移行は正常に出来たと判断できる.

#### 3.8節 LEAFの運行日誌に関するデータの移行手順について

movement\_diary01 インデックスのデータ移行は、同名のインデックスを移 行先の ElasticSearch サーバーに作成して、作成したインデックスにデータを 挿入することで行う.

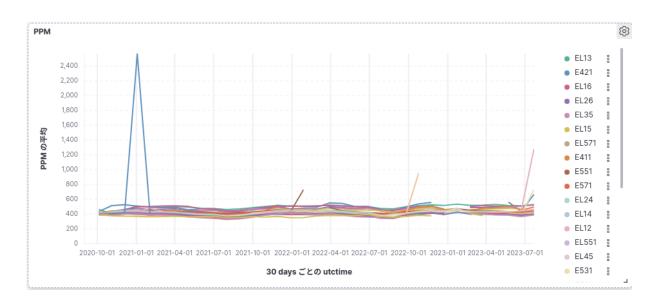


図 3.1 co2\_modbus  $\mathcal{O}$  PPM

#### データのエクスポート 3.8.1

移行元の ElasticSearch サーバーのデータのローカルマシンへのエクスポー トには、elasticdump ライブラリを使用して、movement\_diary01 インデックス の全ドキュメントを JSON 形式でエクスポートした.

#### データのインポート 3.8.2

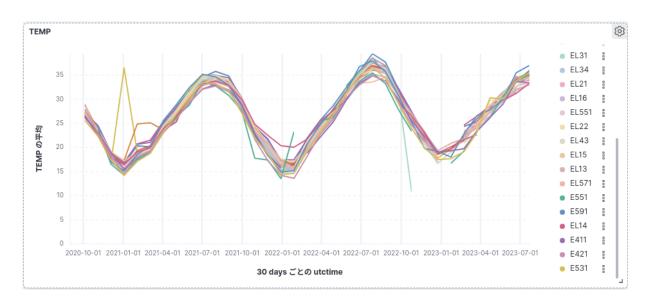
python の elasticsearch ライブラリを使用し、移行先の Elasticsearch に movement\_diary01 という名前のインデックスを作成して、エクスポートしたデータ を全てインサートした.

#### 3.9節 結言

本章では学内ゾーンで稼働している Elasticsearch クラスタへのデータ移行 について述べた。

次章ではサーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した事 前検証について述べる。

 $\boxtimes 3.2$  co2\_modbus  $\mathcal{O}$  RH



 $\boxtimes 3.3$  co2\_modbus  $\mathcal{O}$  TEMP

# 第4章

# 仮想環境を使用したクラスタリング 動作の検証

## 4.1 節 緒言

本章では、サーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した 事前検証ついて述べる。

## 4.2節 Dockerとは

Docker は、軽量で独立したコンテナ型仮想環境用のプラットフォームである. 従来の仮想化では、VMWare などの仮想化ソフトウェアを用いて、ホスト OS 上にゲスト OS を構築する形式だった。しかし、Docker はホスト OS 上にゲスト OS なしで独立したコンテナ型の仮想環境として構築される。Docker コンテナを利用する場合は、Docker Engine をインストールすることでコンテナの立ち上げ、停止、削除といった操作を行うことができる。

#### 4.2.1 コンテナとは

コンテナは、アプリケーションとそのすべての依存関係(ライブラリ、実行環境など)をカプセル化した軽量な実行単位である. Docker の場合、コンテナ

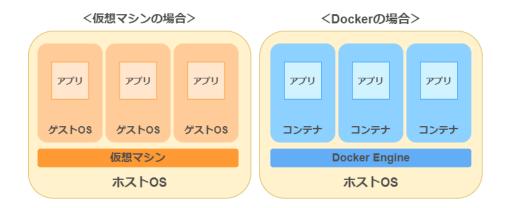


図 4.1 仮想マシンと Docker の違い [3]

の作成には Docker イメージが必要となる.

#### 4.2.2 Docker イメージとは

Docker イメージとは、Docker コンテナを作成するためのテンプレートであり、Docker イメージの中には、Docker コンテナの実行に必要な Linux ファイルシステムとメタ情報を含む.

Linux ファイルシステムというのは、/ ディレクトリ以下の /etc /bin /sbin /usr などのディレクトリ階層およびファイルである.

Docker では、コンテナとして動かしたいアプリケーションが必要とする、最 小限のファイルを Docker イメージの中に入れる.

さらに、そのアプリケーションを動かすために必要なデフォルトのコマンドや引数の指定、外に公開するポート番号の情報などの情報がある。これらをメタ情報として、同じく Docker イメージの中に入れられる

Docker イメージは Docker Hub やその他のレジストリで共有されており、これらのサービスから取得することが可能である.

今回は Elasticsearch の開発元である Elastic 社が提供している Elasticsearch の Docker イメージを使って検証を行う.

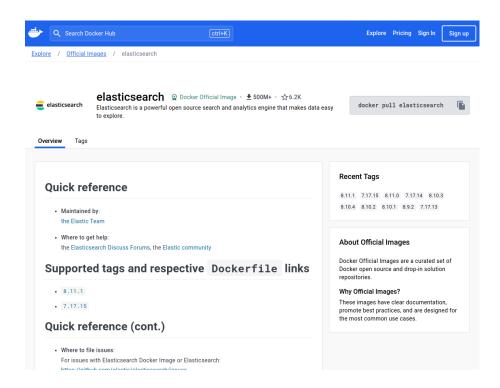


図 4.2 Elasticsearch の Docker イメージ

#### 4.3 節 Docker Compose とは

Docker Compose は、複数のコンテナを定義し、実行するためのツールであ る. これは YAML ファイルを使用して設定され、複数のコンテナで協調して動 作するアプリケーションの開発を単純化する.

- 異なるバージョンの Elasticsearch ノードを用いたク 4.4 節 ラスタ構築検証
  - 全て同じバージョンの Elasticsearch を使用したクラスタ構成 4.4.1 (全ノード バージョン 7.17.9)

図 4.3 に, 7.17.9 バージョンの Elasticsearch **のみを使用してクラスタを構築** した時の docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

クラスタの起動には、docker compose up -d コマンドを使用する.

docker compose up -d コマンドを実行した後, curl コマンドを使用してクラ スタに参加しているノードを一覧表示した結果を図??に示す.

図 4.4 より, 3 つのノード (es01, es02, es03) すべてが正常にクラスタに参 加できていることが確認できる.

4.4.2 異なるバージョンの Elasticsearch を使用したクラスタ構成(2ノード バージョン 7.17.9, 1 ノード バージョン 7.17.6)

> 図 4.3 の docker-compose.yml の es03 のコンテナが使用する Docker イメー ジを変更して, es03 のノードで使用する Elasticsearch のバージョンを 7.17.9 か ら 7.17.6 に変更する.

図 4.5 に変更後の docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

変更後、docker compose up -d コマンドを実行してクラスタを起動する.

クラスタの起動後、curl コマンドを使用してクラスタに参加しているノード を一覧表示した結果を図 4.6 に示す.

図 4.6 より、バージョンが 7.17.9 である 2 つのノード (es01, es02) のみが正



**図** 4.3 docker-compose.yml を図で表現したもの

図 4.4 クラスタに参加しているノードを一覧表示した結果



## 図 4.5 変更後の docker-compose.yml を図で表現したもの

図 4.6 クラスタに参加しているノードを一覧表示した結果

図 4.7 es03のログ

常にクラスタに参加できていることが確認できる.

また、Elasticsearch 起動時に出力されたログを確認したところ、図 4.7 に示すように、クラスタに参加できなかった es03 のコンテナで Elasticsearch がエラーログを出力して終了していることが分かった。

## 4.5 節 異なる Elasticsearch クラスタへのノード参加検証

サーバーゾーンでのクラスタ構築において、リサイクル館の太陽光パネルの 計測データを保存している Elasticsearch ノードを新たなノードとして構築し たクラスタに参加できるか、Docker を用いて検証した.

### 4.5.1 単一ノードで稼働するクラスタ A の構築

まず、docker-compose を用いて単一ノード (コンテナ名は es04) でクラスタ 以後このクラスタをクラスタ A と呼ぶを構築する. 以後このクラスタをクラ スタ A と呼ぶ.

図 4.8 にクラスタ A の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したものを示す.

docker-compose を用いてノードを起動した後、クラスタの情報について問い合わせた結果を図 4.9 に示す.

クラスタの情報について問い合わせた後、Docker コンテナを停止してノードをシャットダウンした。

コンテナ: es04 (バージョンは7.17.9)

図 4.8 クラスタ A の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現したもの

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -XGET http://localhost:9200/
{
    "name" : "es04",
    "cluster_name" : "docker-cluster",
    "cluster_uuid" : "VbMebhfLQ0yQSLEx2nPFhg",
    "version" : {
        "number" : "7.17.9",
        "build_flavor" : "default",
        "build_flavor" : "default",
        "build_tape" : "docker",
        "build_tape" : "docker",
        "build_das" : "ef48222227ee6b9e70e502f0f0daa52435ee634d",
        "build_dase" : "2023-01-31T05:34:43.305517834Z",
        "build_snapshot" : false,
        "lucene_version" : "8.11.1",
        "minimum_wire_compatibility_version" : "6.8.0",
        "minimum_index_compatibility_version" : "6.0.0-beta1"
    },
    "tagline" : "You Know, for Search"
}
```

図 4.9 クラスタの情報について問い合わせた結果

#### 3 ノードで稼働するクラスタBの構築 4.5.2

次に, クラスタ A に使用したノードとは別の 3 ノード (コンテナ名はそれぞ  $\mathbf{h}$  es01, es02, es03) でクラスタを構築する. 以後このクラスタをクラスタ B と 呼ぶ.

図 4.10 にクラスタ B の構築の際に使用した docker-compose.yml を図で表現 したものを示す.

docker-compose を用いて3つのノードを起動した後,クラスタの情報につい て問い合わせた結果を図 4.11 に示す.

図 4.9、4.11 より、 クラスタ A とクラスタ B はそれぞれ異なるクラスタ ID を 付与されたことが分かる.

クラスタの起動後、クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果を 図 4.12 に示す.

図 4.12 より, es01, es02, es03 ノードが全てクラスタ B に参加できているこ とが分かる.

クラスタに参加しているノードの一覧を取得した後、全ての Docker コンテ ナを停止してノードを全てシャットダウンした.

#### 4.5.3 クラスタ A に参加しているノードのクラスタ B への参加試行

次に、図 4.10 の docker-compose.yml に対して、クラスタ A のノード (es04 コ ンテナ) を追加し、合計4ノードでのクラスタBの起動を試みる.

図 4.13 に、合計 4 ノードでクラスタ B の起動を試みた際に使用した dockercompose.yml を図で表現したものを示す.

クラスタの起動後、クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果を 図 4.14 に示す.

図 4.14 より、 クラスタ A のノードがクラスタ B に参加できていないことが 分かる.

es04 コンテナ (クラスタ A のノード) で出力されたログの一部を図 4.15 に 示す.

図 4.15 には、異なるクラスタ ID を持つクラスタにノードが参加することは 禁止されており、これを行うためにはインデックスやドキュメント情報などが

コンテナ: es01 (バージョンは7.17.9) コンテナ: es02 (バージョンは7.17.9) コンテナ: es03 (バージョンは7.17.9)

クラスタBの構築の際に使用したdocker-compose.yml 図 4.10 を図で表現したもの

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -XGET http://localhost:9200/
{
    "name" : "es01",
    "cluster_name" : "docker-cluster",
    "cluster_uuid" : "XNQVSIDyTkuytnT_rKQt4w",
    "version" : {
        "number" : "7.17.9",
        "build_flavor" : "default",
        "build_type" : "docker",
        "build_hash" : "ef48222227ee6b9e70e502f0f0daa52435ee634d",
        "build_date" : "2023-01-31T05:34:43.305517834Z",
        "build_snapshot" : false,
        "lucene_version" : "8.11.1",
        "minimum_wire_compatibility_version" : "6.8.0",
        "minimum_wire_compatibility_version" : "6.8.0",
        "tagline" : "You Know, for Search"
}
```

図 4.11 クラスタの情報について問い合わせた結果

図 4.12 クラスタ B の起動後、クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果

コンテナ: es01 (バージョンは7.17.9)

コンテナ: es02 (バージョンは7.17.9)

コンテナ: es03 (バージョンは7.17.9)

コンテナ: es04 (バージョンは7.17.9)

合計4 ノードでクラスタBの起動を試みた際に使用し 24.13た docker-compose.yml を図で表現したもの

```
sofue@sofue-DAIV-DGX750:~/apps/clustering-different-es-ver$ curl -X GET "localhost:9200/_cat/nodes?v&pretty" ip heap.percent ram.percent cpu load_Im load_Sm load_ISm node.role master name 172, 22.0.4 18 25 0.75 1.24 1.02 cdfhlimrstw - es02 172, 22.0.2 16 21 5 0.75 1.24 1.02 cdfhlimrstw - es01 172, 22.0.5 33 21 5 0.75 1.24 1.02 cdfhlimrstw * es03
```

図 4.14 合計 4 ノードでクラスタの起動を試みた後, クラスタに参加しているノードの一覧を取得した結果

```
es04 | "Caused by: org.elasticsearch.cluster.coordination.CoordinationStateRejectedException: This mode previously joined a cluster with UUID [VbMebhftQ00ySlExzhPFHg] and is now trying to join a different cluster with UUID [XNQVSIDyTkuytnT_KYQt4w]. This is forbidden and usually indicates an incorrect discovery or cluster bootstrapping configuration. Note that the cluster UUID persists across restarts and can only be changed by deleting the contents of the node's data paths [] which will also remove any data held by this node.",
es04 | "at org.elasticsearch.cluster.coordination.JoinHelper.lambda$new$8(JoinHelper.java:213) ~[elasticsearch.7.17.9.jar;7.17.9]",
es04 | "at org.elasticsearch.xpack.security.transport.SecurityServerTransportInterceptor$ProfileSecuredRequestHandler$1.doRun(SecurityServerTransportInterceptor.java:341) ~[?:?]",
es04 | "at org.elasticsearch.common.util.concurrent.AbstractRunnable.run(AbstractRunnable.java:26) ~[elasticsearch-7.17.9]",
es04 | "at org.elasticsearch.xpack.security.transport.SecurityServerTransportInterceptor$ProfileSecuredRequestHandler.messageReceived(SecurityServerTransportInterceptor.java:417) ~[?:?]",
es04 | "at org.elasticsearch.transport.RequestHandlerRegistry.processMessageReceived(RequestHandlerRegistry.java:67) ~[elasticsearch-7.17.9];
es04 | "at org.elasticsearch.transport.InboundHandler$1.doRun(InboundHandler.java:272) ~[elasticsearch-7.17.9];
es04 | "at org.elasticsearch.transport.InboundHandler$1.doRun(InboundHandler.java:272) ~[elasticsearch-7.17.9];
es04 | "at org.elasticsearch.common.util.concurrent.ThreadContext$ContextPreservingAbstractRunnable.doRun(ThreadContext.java:777) ~
[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",
es04 | "at java.elasticsearch.common.util.concurrent.AbstractRunnable.run(AbstractRunnable.java:26) ~[elasticsearch-7.17.9.jar:7.17.9]",
es04 | "at java.util.concurrent.ThreadPoolExecutor.runWorker(ThreadPoolExecutor.java:144) ~(?:?]",
es04 | "at java.util.concurrent.ThreadPoolExecutor.sun(ThreadPoolExecutor.java:642) ~(?:?]",
es04 | "at java.util.con
```

図 4.15 es04 コンテナのログ

格納されているデータパス配下のフォルダ、ファイルを削除する必要があると 書かれている.

以上の検証結果から、既に稼働しているノードを別のクラスタに新しいノー ドとして参加させることは出来ないことが分かった.

したがって、リサイクル館の太陽光パネルの計測データが保存された Elasticsearch ノードをクラスタに参加させるには以下の2通りの方法が考えら れる.

- リサイクル館の太陽光パネルの計測データが保存された Elasticsearch ノードのバックアップを取り、ノードに保存されたインデックスやド キュメントのデータを削除した上で、CO2データなどが保存されたクラ スタに新しいノードとして参加させる
- CO₂ データなどが保存されたクラスタとは別で、サーバーゾーンに新た にクラスタを構築する. クラスタの構築にはリサイクル館の太陽光パネ ルの計測データが保存された Elasticsearch ノードが所属するクラスタ を使用する.

#### 4.6節 結言

本章では、サーバーゾーンでのクラスタ構築における仮想環境を使用した 事前検証について述べた.

次章では結論と今後の課題について述べる。

# 第5章

# 結論と今後の課題

### 5.1 節 結論

本研究では、太陽光発電の計測データ補正と Elasticsearch のデータ移行およびクラスタ化について詳細に検討し、以下の主要な成果を達成した。

- 相互相関を用いた太陽光発電計測データの時間的ずれの特定手法の提案。
- Elasticsearch クラスタへのデータ移行に関する具体的な手順の確立と 成功による、データ管理とアクセスの効率化.
- サーバーゾーンでの Elasticsearch クラスタ構築に向けた仮想環境を使用した事前検証を通じて、バージョンアップの重要性と手順の確立.

## 5.2節 今後の課題

本研究の成果を踏まえ、今後の研究の方向性として以下の課題が考えられる、

- 太陽光発電計測データの補正手法のさらなる改善.
- 学内ゾーンとサーバーゾーンでそれぞれ稼働しているクラスタごとに Kibana が存在しており、本研究室で管理する Elasticsearch に保存され たデータを一元的に管理、閲覧することが出来ないので、Kibana の統合 による一元管理の実現.

• システムの継続的なモニタリングと定期的なメンテナンスの実施.

# 謝辞

本研究を行うにあたり、終始、懇切丁寧な御指導と適切な御助言を賜りました本学工学部電気電子工学科通信システム工学研究室の都築伸二教授に深甚なる感謝の意を表します。

# 参考文献

- [1] 中川清隆, "太陽方位、高度、大気外日射量の計算", http://es.ris.ac.jp/ nakagawa/met\_cal/solar.html, 参照 May 23, 2022.
- [2] Elasticsearch B.V., "Install Elasticsearch with Docker Elasticsearch Guide [7.17] Elastic", https://www.elastic.co/guide/en/elasticsearch/reference/7.17/docker.html, 参照 Nov 20,2023.
- [3] RAKUS Developers Blog, "Docker とは一体何なんだ?【初心者向け】 RAKUS Developers Blog ラクス エンジニアブログ", https://techblog.rakus.co.jp/entry/20221007/docker, 参照 Nov 20,2023.