Министерство науки и высшего образования Российской Федерации



Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления» КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №3

Студент	Соколов Ефим				
Группа	ИУ7-63Б				
Дисциплина	Моделирование				
Преподаватель:		Градов В.М.			
	подпись, дата	Фамилия, И.О.			
Оценка					

Введение

Цель работы: Получение навыков разработки алгоритмов решения краевой задачи при реализации моделей, построенных на ОДУ второго порядка.

Задача

Задана математическая модель. Уравнение для функции T(x)

$$\frac{d}{dx}\left(gamma(x)\frac{dT}{dx}\right) - 4k(T)n_p^2 * sigma*(T^4 - T_0^4) = 0 \quad (1)$$

Краевые условия

$$\begin{cases} x = 0, -gamma(T(0)) \frac{dT}{dx} = F_0, \\ x = l, -gamma(T(l)) \frac{dT}{dx} = \alpha(T(l) - T_0) \end{cases}$$
 (2)

2. Функции gamma(T), k(T) заданы таблицей (3,4)

T,K	λ, Вт/(см К)	T,K	k, см ⁻¹
300	1.36 10 ⁻²	293	2.0 10 ⁻²
500	1.63 10-2	1278	5.0 10 ⁻²
800	1.81 10 ⁻²	1528	7.8 10 ⁻²
1100	1.98 10 ⁻²	1677	1.0 10 ⁻¹
2000	2.50 10 ⁻²	2000	1.3 10 ⁻¹
2400	2.74 10 ⁻²	2400	2.0 10 ⁻¹

Разностная схема с разностным краевым условием при x=0 была получена в лекции N = 0:

$$A_n y_{n+1} - B_n y_n + C_n y_{n+1} = -D_n, 1 \le n \le N-1,$$
 (5)

гле

$$A_n = \frac{X_{n+1/2}}{h}$$

$$C_n = \frac{X_{n-1/2}}{h}$$

$$B_n = A_n + C_n + p_n h$$

$$D_n = f_n h$$

Система (5) совместно с краевыми условиями решается методом прогонки.

Для величин $X_{n+\frac{1}{2}}$ можно получить различные приближенные выражения, численно вычисляя интеграл методом трапеций или методом средних.

Для вычислений будет использоваться метод средних:

$$X_{n\pm\frac{1}{2}} = \frac{k_n + k_{n\pm1}}{2} \quad (6)$$

Разностный аналог краевого условия при x=0:

$$\left(X_{\frac{1}{2}} + \frac{h^2}{8} p_{\frac{1}{2}} + \frac{h^2}{4} p_0\right) y_0 - \left(X_{\frac{1}{2}} - \frac{h^2}{8} p_{\frac{1}{2}}\right) y_1 = h F_0 + \frac{h^2}{4} (f_{\frac{1}{2}} + f_0) \tag{7}$$

Простая аппроксимация:

$$p_{\frac{1}{2}} = \frac{p_0 + p_1}{2}$$

$$f_{\frac{1}{2}} = \frac{f_0 + f_1}{2}$$
(8,9)

При выполнении лабораторной необходимо учесть, что

$$F_N = a_N(y_N - T_0)$$

$$F_{N-\frac{1}{2}} = X_{N-\frac{1}{2}} \frac{y_{N-1} - y_{N}}{h}$$
(10,11)

4. Значения параметров для отладки (все размерности согласованы)

 $n_p = 1.4$ – коэффициент преломления,

l = 0.2 см - толщина слоя,

 $T_0 = 300 \text{К} - \text{температура окружающей среды,}$

 σ =5.668 10⁻¹² Вт/(см²K⁴)- постоянная Стефана- Больцмана,

 $F_{_{0}}$ =100 Вт/см 2 - поток тепла,

 $\alpha = 0.05 \text{ BT/(cm}^2 \text{ K)} - \text{коэффициент теплоотдачи.}$

5. Выход из итераций организовать по температуре и по балансу энергии, т.е.

$$\max \left| \frac{y_n^s - y_n^{s-1}}{y_n^s} \right| \le \mathcal{E}_1$$
, для всех $n = 0,1,...N$.

И

$$\max \left| \frac{f_1^s - f_2^s}{f_1^s} \right| \le \varepsilon_2,$$

где

$$f_1 = F_0 - \alpha (T(l) - T_0)$$
 и $f_2 = 4n_p^2 \sigma \int_0^l k(T(x))(T^4(x) - T_0^4) dx$.

Физическое содержание задачи (для понимания получаемых результатов при отладке программы). Сформулированная математическая модель описывает температурное поле Т(х) в плоском слое с внутренними стоками тепловой энергии. Можно представить, что это стенка из полупрозрачного материала, например, кварца или сапфира, нагружаемая тепловым потоком на одной из поверхностей (у нас - слева). Другая поверхность (справа) охлаждается потоком воздуха, температура которого равна ТО. Например, данной схеме удовлетворяет цилиндрическая оболочка, ограничивающая разряд в газе, т.к. при больших диаметрах цилиндра стенку можно считать плоской. При высоких температурах раскаленный слой начинает объемно излучать, что описывает второе слагаемое в (1) (закон Кирхгофа). Зависимость от температуры излучательной способности материала очень резкая. При низких температурах стенка излучает очень слабо, второе слагаемое в уравнении(1) практически отсутствует. Функции gamma(T),k(T) являются, соответственно, коэффициентами теплопроводности и оптического поглощения материала стенки.

Листинг

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
from scipy import integrate
from scipy.interpolate import InterpolatedUnivariateSpline
from decimal import *
def my_alpha(x):
    return interpolate(x, T_lambda_table[0], T_lambda_table[1])
def my_k(x):
    return interpolate(x, T_k_table[1], T_k_table[0])
def p(x):
    return (4 * (my_k(x)**4) * n_p * n_p * sigma)*x
def f(x):
    return 4 * x * n_p * n_p * sigma * T0
def A(n):
    return approc_plus_half(my_alpha, n) / h
def C(n):
    return approc_minus_half(my_alpha, n) / h
```

```
def B(n):
             return A(n) + C(n) + p(n) * h
def D(n):
             return f(n) * h
def approc plus half(func, n):
             return (func(n) + func(n + h)) / 2
def approc_minus_half(func, n):
             return (func(n - h) + func(n)) / 2
def left():
             k0 = approc_plus_half(my_k, 0) + (h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8) + ((h * h * ap
p(0)) / 4)
             M0 = -approc_plus_half(my_k, 0) + (h * h * approc_plus_half(p, 0) / 8)
             P0 = h * F0 + (h * h / 4) * (approc_plus_half(f, 0) + f(0))
             return k0, M0, P0
def right():
             kN = (approc_minus_half(my_k, N) / h) - (h * approc_minus_half(p, N) / 8)
             MN = -my_alpha(N) - (approc_minus_half(my_k, N) / h) - (h * p(N) / 4) - (h *
approc_minus_half(p, N) / 8)
             PN = -(h / 4) * (f(N) + approc_minus_half(f, N)) - T0 * my_alpha(N)
             return kN, MN, PN
def interpolate(x, first_ar, second_ar):
             order = 1
             s = InterpolatedUnivariateSpline(first_ar, second_ar, k=order)
             return float(s(float(x)))
```

```
def find_abs_max_y(y_n, len):
    cur_max = -1e10
    for i in range(len-1):
        if (abs((y_n[i+1]-y_n[i])/y_n[i+1]) > cur_max):
            cur_max = abs((y_n[i+1]-y_n[i])/y_n[i+1])
    if ((cur_max <= eps_1) and (cur_max != -1e10)):</pre>
        return False
    print(cur_max)
    return True
def simpson(func, left, right, n):
    h = (right - left) / n
    ans = h / 3
    even = 0.0
    odd = 0.0
    for i in range(1, n):
        if i % 2 == 0:
            even += func(left + h * i)
        else:
            odd += func(left + h * i)
    ans *= (2 * even + 4 * odd + func(left) + func(right))
    return ans
def f_2():
    func = lambda x: x*(my_k(x)**4 - T0**4)
    integral = simpson(func, 0, 1, 41)
    return 4 * n_p * n_p * sigma * integral
def f_1():
    return F0 - alpha * (2400 - T0)
def find_abs_max_f(s):
    cur_max = -1e10
    for i in range(1, s):
        if (abs((f_1() ** i - f_2() ** i) / f_1() ** i) > cur_max):
            cur_max = abs((f_1() ** i - f_2() ** i) / f_1() ** i)
    if ((cur_max <= eps_2) and (cur_max != -1e10)):</pre>
        return False
    return True
```

```
if __name__ == "__main__":
                h = 1e-4
                N = 0.2
                eps_1 = 1e-2
                eps_2 = 2e-2
                n_p = 1.4
                1 = 0.2
                T0 = 300
                sigma = 5.668 * 1e-12
                F0 = 100
                alpha = 0.05
                T_lambda_table = [[300, 500, 800, 1100, 2000, 2400],
                                                                                            [1.36 * 1e-2, 1.63 * 1e-2, 1.81 * 1e-2, 1.98 * 1e-2, 2.5 * 1e-2,
2.74 * 1e-2]]
                T_k_{able} = [[293, 1278, 1528, 1677, 2000, 2400], [2 * 1e-2, 5 * 1e-2, 7.8 
1 * 1e-1, 1.3 * 1e-1, 2 * 1e-1]]
                cnt = 0
                y_n = [0]*200
                x = h
                n = 1
                t = [0] * (n + 1)
                while ((cnt < 200) and (find_abs_max_y(y_n, cnt)) and (find_abs_max_f(cnt))):</pre>
                                 k0, M0, P0 = left()
                                 kN, MN, PN = right()
                                 eps = [0, -M0 / k0]
                                 eta = [0, P0 / k0]
                                 x = h
                                 n = 1
                                 while x + h < N:
```

```
eps.append(C(x) / (B(x) - A(x) * eps[n]))
  eta.append((A(x) * eta[n] + D(x)) / (B(x) - A(x) * eps[n]))
  n += 1
  x += h

t = [0] * (n + 1)

t[n] = (PN - MN * eta[n]) / (kN + MN * eps[n])

for i in range(n - 1, -1, -1):
    t[i] = (eps[i + 1] * t[i + 1] + eta[i + 1])

y_n[cnt] = t[n]
cnt +=1
h = h / 2
```

x = [i for i in np.arange(0, N, h)]

plt.plot(x, t[:-1])
plt.xlabel("x, cm")

plt.grid()
plt.show()

plt.ylabel("temperature, K")

Результаты работы

1. Представить разностный аналог краевого условия при x=l и его краткий вывод интегро-интерполяционным методом.

$$F = -gamma(T)\frac{dT}{dx}$$

$$p(x) = 4k(T)n_p^2 * sigma$$

$$f(x) = 4k(T)n_p^2 * sigma * T_0^4$$

Тогда (11) можно записать как

$$\frac{-d}{dx}(F) - p(x) + f(x) = 0 \quad (12)$$

Проинтегрируем (12) на отрезке $[x_{N-\frac{1}{2}}; x_N]$:

$$-\int_{X_{N-\frac{1}{2}}}^{X_{N}} \frac{dF}{dx} dx - \int_{X_{N-\frac{1}{2}}}^{X_{N}} p(x) u^{4} dx + \int_{X_{N-\frac{1}{2}}}^{X_{N}} f(x) dx = 0$$
 (13)

Второй и третий интегралы вычислим методом трапеций:

$$-\left(F_{N}-F_{N-\frac{1}{2}}\right)-\frac{h}{4}\left(p_{N}y_{N}^{4}+p_{N-\frac{1}{2}}y_{N-\frac{1}{2}}^{4}\right)+\frac{h}{4}\left(f_{N}+f_{N-\frac{1}{2}}\right)=0 \quad (14)$$

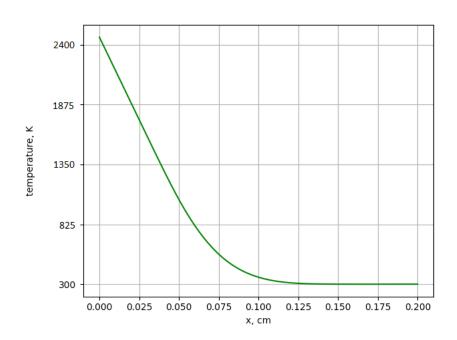
Применив (10, 11) к (14) получим:

$$- \left(a_{N} (y_{N} - T_{0}) - X_{N - \frac{1}{2}} \frac{y_{N-1} - y_{N}}{h} \right) - \frac{h}{4} \left(p_{N} y_{N}^{4} + p_{N - \frac{1}{2}} \frac{y_{N}^{4} + y_{N-1}^{4}}{2} \right) + \frac{h}{4} \left(f_{N} + f_{N - \frac{1}{2}} \right) = 0$$

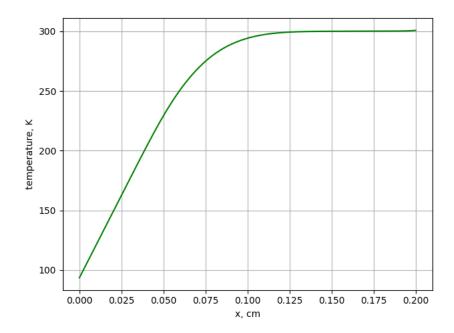
$$X_{N-\frac{1}{2}} \frac{y_{N-1} - y_{N}}{h} - \frac{h}{4} p_{N} y_{N} - \frac{h}{4} p_{N-\frac{1}{2}} \frac{y_{N}^{4} + y_{N-1}^{4}}{2} = \frac{-h}{4} \left(f_{N} + f_{N-\frac{1}{2}} \right) + a_{N} \left(y_{N} - T_{0} \right)$$

$$y_{N-1}\left(\frac{X_{N-\frac{1}{2}}}{h} - \frac{h}{8}p_{N-\frac{1}{2}}y_{N-1}^{3}\right) + y_{N}\left(-a_{N} - \frac{X_{N-\frac{1}{2}}}{h} - \frac{h}{4}p_{N} - \frac{h}{8}p_{N-\frac{1}{2}}y_{N}^{3}\right) = \frac{-h}{4}\left(f_{N} + f_{N-\frac{1}{2}}\right) - T_{0}a_{N}$$

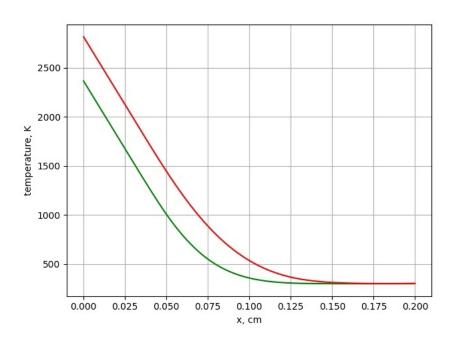
2. График зависимости температуры T(x) от координаты x при заданных выше параметрах.



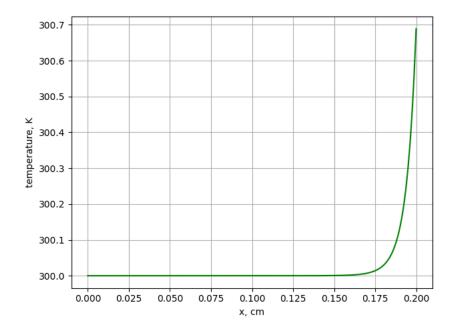
3. График зависимости T(x) при F0 = -10 Вт/см2



4. График зависимости T(x) при увеличенных значениях alpha (например, в 3 раза). Сравнить с п.2



5. График зависимости T(x) при F0 = 0



6. Для указанного в задании исходного набора параметров привести данные по балансу энергии, т.е. значения величин

Точность выхода eps_1 (по температуре) = 0.07

Точность выхода eps_2 (по балансу энергии) = 1.14

Ответы на контрольные вопросы

1. Какие способы тестирования программы можно предложить?

Для тестирования можно изменять значение параметра F_0 :

- $F_0 = 0$: отсутствует нагревание, температура стержня по всей его длине должна равняться температуре среды;
- $F_0 < 0$: происходить съём тепла, температура должна возрастать до температуры среды.

2. Получите простейший разностный аналог нелинейного краевого условия

$$x = l, -k(l)\frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_0) + \varphi(T),$$

где $\varphi(T)$ - заданная функция. Производную аппроксимируйте односторонней разностью.

1. Аппроксимируем производную:

$$\frac{dT}{dx} = \frac{y_N - y_{N-1}}{h}$$

.

2. Подставим в исходное уравнение:

$$-k(l)\frac{y_N - y_{N-1}}{h} = \alpha_N(y_N - T_0) + \varphi(y_N)$$

.

3. Домножим на h, произведём замену $y_{N-1} = \xi_N y_N + \eta_N$, получим:

$$-k(l)(y_N - \xi_N y_N + \eta_N) = \alpha_N (y_N - T_0)h + \varphi(y_N)h$$

.

4. Получим уравнение относительно y_N :

$$\varphi(y_N)h + y_N(k_N + \alpha_N h - k_N \xi_N - k_N \eta_N) - \alpha_N T_0 h = 0$$

.

- 3. Опишите алгоритм применения метода прогонки, если при x = 0 краевое условие квазилинейное (как в настоящей работе), а при x = l, как в п.2.
- 1. Используя рассчитанные на лекции коэффициенты $M_0, P_0, K_0,$ получим ξ_1 и η_1 :

$$\xi_1 = -\frac{M_0}{P_0}, \eta_1 = -\frac{K_0}{P_0}.$$

Найдем последующие прогоночные коэффициенты:

$$\xi_{n+1} = \frac{C_n}{B_n - A_n \xi_n}, \eta_{n+1} = \frac{F_n + A_n \eta_n}{B_n - A_n \xi_n}.$$

- 2. Решив полученное уравнение в п.2, получим значение y_N (решить можно, например, методом дихотомии).
- 3. Найдем все неизвестные значения y_n по прогоночной формуле:

$$y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}.$$

- 4. Опишите алгоритм определения единственного значения сеточной функции y_p в одной заданной точке р. Использовать встречную прогонку, т.е. комбинацию правой и левой прогонок (лекция N28). Оба краевых условия линейные.
- 1. Начальные прогоночные коэффициенты для правой прогонки:

$$\xi_1 = -\frac{M_0}{P_0}, \eta_1 = -\frac{K_0}{P_0}.$$

2. Начальные прогоночные коэффициенты для левой прогонки:

$$\alpha_{N-1} = -\frac{M_N}{K_N}, \beta_{N-1} = -\frac{P_N}{K_N}.$$

3. Прогоночные коэффициенты правой прогонки (от 1 до р-1):

$$\xi_{n+1} = \frac{C_n}{B_n - A_n \xi_n}, \eta_{n+1} = \frac{F_n + A_n \eta_n}{B_n - A_n \xi_n}.$$

4. Прогоночные коэффициенты левой прогонки (от р до N-1):

$$\alpha_{n-1} = \frac{A_n}{B_n - C_n \alpha_n}, \beta_{n-1} = \frac{F_n + C_n \beta_n}{B_n - C_n \alpha_n}.$$

5. Составим систему уравнений из правой и левой прогоночной формулы и выразим y_p :

$$y_p = \frac{\xi_{n+1}\beta_n + \eta_{n+1}}{1 - \xi_{n+1}\alpha_n}.$$