Classe 5

Breu repàs de càmera in tercera persona

- · inclogui tota l'escena
- · posicio arbitrària de l'observador
- · centrada en viewport
- sense deformació (ra_W = ra_V)

```
Si ra_V > 1 -> no cal modificar el FOV. Si ra_V > 1 -> cal fer ra_W^* = ra_V i encrementar el FOV.
```

```
FOV = 2*\alpha = 2 * arctg(tg(\alpha_V)/ra_V).
```

Capsa mínima contenidora d'escena:

```
cmin=(xmin, ymin, zmin)
```

cmax=(xmax, ymax, zmax)

Lòptica i el Zoom

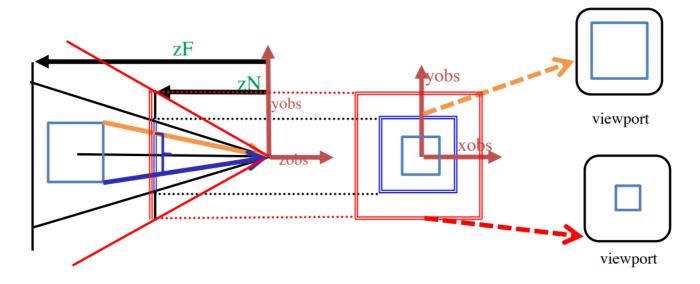
• Modificar l'angle d'obertura (mantenint la ra).

```
modificar window en ortogonal.
```

• Modificar la distancia entre l'observador i el VRP.

```
Modificar ZN i ZF.
```

• Modificar l'observador i el VRP en la direcci-o -v (aka travelling).



Moure càmera en tercera persona

MODE INSPECCIÓ

```
VM = lookAt(OBA, VRP, up);
viewMatrix(VM);
```

VRP = Punt d'enfoc.

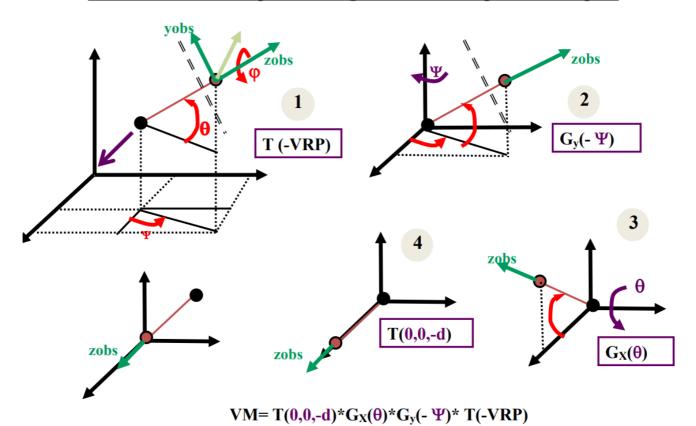
OBS = VRP+d v

 $d > R v_V = sin(\Phi)$; $a = cos(\Phi)$

 $\mathsf{V}_{\mathsf{Z}\,=\,\mathsf{cos}(\Phi)\,^*\,\mathsf{cos}(\psi)}$

 $v_V = \cos(\Phi) \sin(\psi)$

Càlcul MV directe a partir d'angles Euler: exemple més complex



Classe 6

Introducció a la HCI i principis d'usabilitat

HCI -> Human-computer interaction

Usabilitat -> Habilitat la qual un producte pot ser usat per uns usuaris concrets per tal de fer unes tasques especifiques amb una finalitat, eficientment i satisfactoriament per un entorn especific.

HCI - Desktop PC

Gran pantalla

Mouse

Teclat

HCI - Mobile systems

Móbils

Més petits

Tactil/stylus

Sense teclat

Limitacions de software

Tablets

Més grans

Tactil/stylus

Sense teclat

Limitacions de software

Principis de diseny

Documentació

Coses que estan a les transpas i que es resumeixen en fer les coses be i de manera moni.

Cosa de color

Tu tio tens a la Carla, pregunta i ja. A més està toh wena.

Cosa de llum

Model empíric ambient

És el més cutre, la llum arriba la llum igual per tots els costats.

 $I_{\lambda}(P) = I_{a\lambda} \cdot k_{a\lambda}$ on:

 $I_{a\lambda}$ és el color de la llum ambient.

 $k_{a\lambda}$ és el coeficient de reflexció.

Model de Lambert

Aquest ja no es tant cutre, mira per on li arriba la llum.

 $I_{\lambda}(P) = I_{f\lambda} \cdot k_{d\lambda} \cos(\Phi)$ amb $\Phi > 90^{\circ}$ on:

 $I_{f\lambda}$ és el color de la llum del focus puntual f.

 $k_{d\lambda}$ és el coeficient de relexió difusa del material.

Φ és el l'angle entre el raig de llum incident i el vector normal de la superfície en el punt P.

Model de Phong

Aquest ja no es tant cutre, mira per on li arriba la llum.

 $I_{\lambda}(P) = I_{f\lambda} \cdot k_{d\lambda} \cos^{n}(\alpha)$ amb $\Phi < 90^{\circ}$ on:

 $I_{f\lambda}$ és el color de la llum del focus puntual f.

 $k_{d\lambda}$ és el coeficient de relexió difusa del material.

 α és el l'angle entre el raig de llum incident i el vector normal de la superfície en el punt P. n és l'exponent de reflexió especular (mirall)

Calcul del color

$$\mathsf{I}\lambda(\mathsf{P}) = \mathsf{I}_{a\lambda} * \mathsf{k}_{a\lambda} + \Sigma \mathsf{i} \; (\mathsf{I}_{fi\lambda} \; \mathsf{k}_{d\lambda} \; \mathsf{cos}(\Phi_\mathsf{i})) + \Sigma \mathsf{i} \; (\mathsf{I}_{fi\lambda} \; \mathsf{K}_{s\lambda} \; \mathsf{cos}^n \; (\alpha_\mathsf{i}))$$

Classe 7

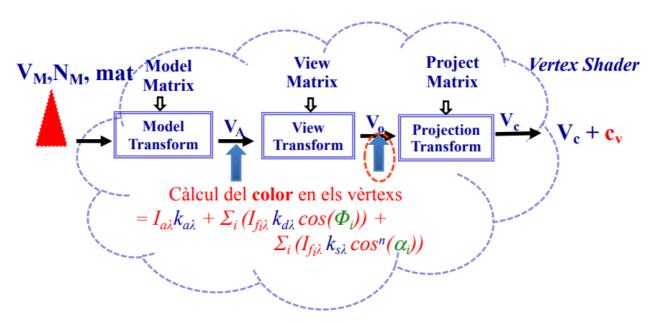
Models d'il·luminació

Simulen les lleis físiques que determinen el color d'un punt.

- Models locals (els que ja hem vist)
- Models globals (Ray tracing, radiositat)

Procés de visualtizació

Càlcul del color en el Vèrtex



$$I_{a} = |\overline{posF_{A}} - \overline{V_{A}}|$$

$$V_{visi\acute{O}_{A}} = |Pos_{obs_{A}} - \overline{V_{A}}|$$

$$Pos_{Obs_{O}} = (0, 0, 0)$$

Càlcul del color en el Fragment

