# Poszukiwanie największej kliki w grafie

# Anna Stępień Adam Stelmaszczyk

# Spis treści

1	Zadanie	2
2	Założenia	2
3		<b>2</b> 3 4
4	Struktury danych	6
5	Testy 5.1 Badanie poprawności zwracanych wyników	

## 1 Zadanie

Kliką grafu nazywamy podgraf, w którym każde dwa wierzchołki są ze sobą połączone. Maksymalną kliką nazywamy klikę, do której nie można dodać ani jednego wierzchołka więcej, tak aby razem z nią nadal tworzył klikę. Największą kliką nazywamy klikę o największej liczbie wierzchołków. Celem zadania jest implementacja wybranego algorytmu znajdującego największa klikę w grafie oraz analiza otrzymanych wyników.

## 2 Założenia

Wejściem dla algorytmu jest graf nieskierowany dany macierzą o n wierszach i n kolumnach:

 $q_{i,j}$  równe 0 oznacza, że wierzchołki i oraz j nie są połączone krawędzią. W przeciwnym razie, wierzchołki są połączone.

Macierz jest dana w pliku tekstowym, w którym kolejne  $q_{i,j}$  w wierszu j są oddzielone co najmniej jednym znakiem białym. Przez znak biały rozumiemy spację lub tabulator.  $q_{i,j}$  różne od 0 będą traktowane jak 1.

Wyjściem jest niepusty zbiór numerów wierzchołków, które tworzą największą klikę w podanym grafie. Wierzchołki numerujemy od 0 do n-1. W grafie może istnieć więcej niż jedna największa klika. W takim przypadku algorytm zwróci dowolną z nich.

Realizowana aplikacja będzie pracowała w trybie konsolowym, z ewentualną możliwością specyfikacji dodatkowych parametrów. W projekcie zostanie wykorzystany algorytm Brona–Kerboscha [1].

## 3 Algorytm

Algorytm Brona–Kerboscha jest rekurencyjnym algorytmem z nawrotami, który umożliwia poszukiwanie maksymalnych klik w zadanym grafie niezorientowanym.

Domyślnie algorytm zwraca wszystkie maksymalne kliki. W algorytmie wprowadzona zostanie zmiana, dzięki której zwracana będzie największa ze znalezionych maksymalnych klik, charakteryzująca się największą liczbą wierzchołków.

#### 3.1 Pseudokod

#### Algorithm 1 Algorytm Brona–Kerboscha (wersja podstawowa)

```
1: compsub \leftarrow \emptyset
 2: candidates \leftarrow V(G)
 3: not \leftarrow \emptyset
 4: cliques \leftarrow \emptyset
 5: function BRON_KERBOSCH(compsub, candidates, not)
         if candidates = \emptyset and not = \emptyset then
 6:
             cliques \leftarrow cliques \cup \{compsub\}
                                                                     ⊳ Maksymalna klika
 7:
 8:
         else
             for each v in candidates do
 9:
                 candidates \leftarrow candidates \setminus \{v\}
10:
                 new\_compsub \leftarrow compsub \cup \{v\}
11:
12:
                 new\_candidates \leftarrow candidates \cap neighbors(v)
13:
                 new\_not \leftarrow not \cap neighbors(v)
14:
                 BRON_KERBOSCH(new_compsub, new_candidates, new_not)
                 compsub \leftarrow compsub \cup \{v\}
15:
             end for
16:
         end if
17:
18: end function
```

#### Algorithm 2 Algorytm Brona–Kerboscha (wersja rozszerzona)

```
1: compsub \leftarrow \emptyset
 2: candidates \leftarrow V(G)
 3: not \leftarrow \emptyset
 4: biggest\_clique \leftarrow \emptyset
 5: function BRON_KERBOSCH(candidates, not)
         if candidates = \emptyset and not = \emptyset then
 6:
             if size(biggest\_clique) < size(compsub) then
 7:
                 biggest\_clique \leftarrow compsub
                                                                        ⊳ Największa klika
 8:
             end if
 9:
         else
10:
             pivot \leftarrow vertex\_with\_maxdeg(candidates \cup not)
11:
             candidates\_to\_check \leftarrow candidates \setminus neighbors(pivot)
12:
             for each v in candidates_to_check do
13:
                 compsub \leftarrow compsub \cup \{v\}
14:
                 candidates \leftarrow candidates \setminus \{v\}
15:
                 new\_candidates \leftarrow candidates \cap neighbors(v)
16:
                 new\_not \leftarrow not \cap neighbors(v)
17:
                 BRON_KERBOSCH(new_candidates, new_not)
18:
                 compsub \leftarrow compsub \setminus \{v\}
19:
                 not \leftarrow not \cup \{v\}
20:
21:
             end for
         end if
22:
23: end function
```

### 3.2 Opis działania

Istotą działania przedstawionego algorytmu jest utrzymywanie trzech rozłacznych zbiorów: compsub, candidates oraz not.

Algorytm Brona–Kerboscha znajduje maksymalne kliki składające się ze wszystkich wierzchołków należących do zbioru *compsub*, niektórych należących do zbioru *candidates*, i z żadnego, który należy do zbioru *not*.

Poniżej przedstawiona została charakterystyka każdego ze zbiorów wykorzystywanych przez algorytm:

- compsub
   do zbioru należą wszystkie wierzchołki grafu, które tworzą powstającą klike.
- candidates

do zbioru należą wierzchołki grafu, które mogą posłużyć do rozszerzenia zbioru compsub.

#### not

do zbioru należą te wierzchołki, które były już wcześniej wykorzystane do rozszerzenia zbioru compsub.

Należy zauważyć, iż wszystkie wierzchołki, które są połączone z każdym wierzchołkiem należącym do zbioru *compsub* znajdują się albo w zbiorze *candidates* albo *not*.

Zmodyfikowana wersja algorytmu Brona–Kerboscha wprowadza pojęcie wierzchołka zwrotnego (dalej oznaczanego pivot), który wybierany jest ze zbioru  $candidates \cup not$  jako wierzchołek o największym stopniu.

W każdym rekurencyjnym wywołaniu algorytmu rozważane są wierzchołki należące do zbioru candidates. Jeśli zbiory candidates i not są puste, sprawdzane jest czy znaleziona maksymalna klika (oparta na wierzchołkach ze zbioru compsub) jest większa od największej dotychczas znalezionej kliki. Jeśli tak, to znaleziona klika staje się największą, w przeciwnym wypadku największa klika pozostawiana jest bez zmian.

W przypadku, gdy zbiory candidates i not nie są puste, dla każdego wierzchołka ze zbioru  $candidates \setminus neighbors(pivot)$  następuje rekurencyjne wywołanie algorytmu, w którym bieżący wierzchołek v dodawany jest do zbioru compsub i usuwany ze zbioru candidates, a w zbiorach candidates i not pozostawiane są tylko te wierzchołki grafu, które są sąsiadami wierzchołka v. Następnie, wierzchołek v jest dodawany do zbioru not jako już wykorzystany do rozszerzenia kliki oraz usuwany ze zbioru compsub.

Wynikiem działania algorytmu jest zbiór biggest\_clique, który początkowo inicjowany jest jako zbiór pusty. W przypadku, gdy znaleziona zostanie największa klika, zbiór ten zawiera wierzchołki ją tworzące.

- 4 Struktury danych
- 5 Testy
- 5.1 Badanie poprawności zwracanych wyników
- 5.2 Badanie czasu wykonania dla różnych typów grafów

# Referencje

[1] Coen Bron, Joep Kerbosch, Algorithm 457: finding all cliques of an undirected graph, Communications of the ACM, 16(9): 575–577, 1973.