

Algoritmi e strutture dati

Terminazione, correttezza, e complessità



PHONEY WORLD VIEW

Menú di questa lezione

In questa lezione parleremo di come si analizza un algoritmo e di come si studia la sua complessità, distinguendo tra i casi iterativo e ricorsivo. Introduciamo anche i primi rudimenti di notazione asintotica.

Analizzare gli algoritmi

Ci sono quattro caratteristiche fondamentali che ci interessano di un algoritmo: **correttezza**; **completezza**; **terminazione**; e **complessità**.

Affermare che un algoritmo è **corretto** significa affermare che esso restituisce sempre una risposta corretta. Affermare che è **completo** significa affermare che ogni risposta corretta è, prima o poi, effettivamente restituita. Affermare che un algoritmo **termina** significa assicurare che per ogni input la computazione finisca. Questi concetti coincidono in qualche caso, ma non in tutti. Ad esempio, per un algoritmo che enumera tutti i sottoinsiemi di un insieme A con una certa proprietà, diremo che è corretto se ogni $B \subseteq A$ che viene restituito possiede la proprietà cercata, che è completo se tutti i sottoinsiemi che possiedono la proprietà cercata vengono effettivamente elencati, e che termina se, indipendentemente da A , la computazione finisce in un tempo finito.

Molti problemi che vedremo sono di tipo **funzionale**: trova il minimo, il massimo, restituisci l'input ordinato, In questi casi, distinguere tra le caratteristiche viste prima non è sempre conveniente nè naturale. In generale, noi ci riferiremo semplicemente alla correttezza di un algoritmo per un problema funzionale, e diremo appunto che esso è **corretto** se restituisce tutte e solamente le risposte giuste, e termina sempre. Il nostro modo di procedere, dunque, sarà quello di mostrare la correttezza degli algoritmo che proponiamo, e studiarne la complessità.

Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso iterativo

Per comprendere come dimostriamo formalmente la correttezza degli algoritmi iterativi, partiamo da un algoritmo ben conosciuto per ordinare un array con numeri interi, cioè *InsertionSort*, introdotto probabilmente la prima volta dal fisico John Mauchly, nel 1946.



Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso iterativo

```
proc InsertionSort (A)  
  for (j = 2 to A.length)  
    {  
      key = A[j]  
      i = j - 1  
      while ((i > 0) and (A[i] > key))  
        {  
          A[i + 1] = A[i]  
          i = i - 1  
        }  
      A[i + 1] = key  
    }
```

A: 5 | 1 | 4 | 7 | 2 | 6

A.length = 6

1 2 3 4 5 6



key = 1

Ans: 5 5 4 7 2 6

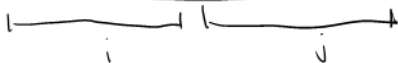
A: 1 | 1 | 5 | 4 | 7 | 2 | 6



key = 4

1 5 5 7 2 6

A: 1 | 1 | 4 | 5 | 7 | 2 | 6



Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso iterativo

Vogliamo mostrare la correttezza dell'algoritmo. Per la **terminazione**, osserviamo che il ciclo **for** termina quando $j > A.length$, e il ciclo **while** è sempre vincolato tra $j - 1$ e 0 , e che per ogni j , la variabile i , che inizia da un valore positivo, si decrementa sempre. Dunque la terminazione è garantita sia al livello del ciclo più esterno che di quello più interno. Per la **correttezza del processo**, usiamo la tecnica dell'**invariante**, che consiste nello stabilire una proprietà del ciclo principale (o di un ciclo dell'algoritmo) che sia vera prima della prima esecuzione, durante ogni esecuzione, e dopo l'ultima esecuzione del ciclo, e che implichi la correttezza. Nel nostro caso una **invariante** del ciclo più esterno è che: $A[1, \dots, j - 1]$ è sempre ordinato in maniera non decrescente; si noti che quando $j = A.length + 1$, l'algoritmo termina, verificando che $A[1, \dots, n]$ è ordinato in maniera non decrescente.

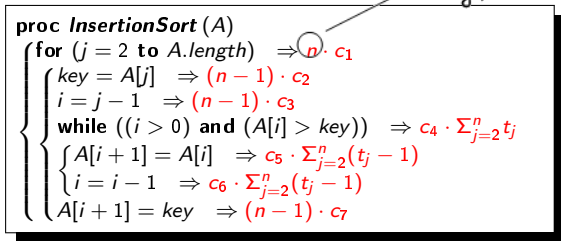
Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso iterativo

Case Base

Per dimostrare che l'invariante funziona, seguiamo il seguente ragionamento. **Prima della prima esecuzione del ciclo for**, il valore j è 2; ma $A[1, \dots, 1]$ contiene solo una posizione ed è quindi ovviamente ordinato. **Dopo ogni esecuzione** l'elemento j -esimo è inserito in maniera ordinata nell'array (ordinato per ipotesi) $A[1, \dots, j-1]$, ottenendo che, dopo questo inserimento, $A[1, \dots, j]$ è ordinato. All'inizio della successiva iterazione, j viene incrementato, quindi la proprietà è vera proprio per $A[1, \dots, j-1]$. **Dopo l'ultima esecuzione**, $j = A.length + 1$, e la proprietà dice precisamente che $A[1, \dots, A.length]$ è ordinato.

Analizzare gli algoritmi: complessità nel caso iterativo

Passiamo adesso allo studio della **complessità** di *InsertionSort*.



```
proc InsertionSort (A)
{
  for (j = 2 to A.length)  $\Rightarrow n \cdot c_1$ 
  {
    key = A[j]  $\Rightarrow (n-1) \cdot c_2$ 
    i = j - 1  $\Rightarrow (n-1) \cdot c_3$ 
    while ((i > 0) and (A[i] > key))  $\Rightarrow c_4 \cdot \sum_{j=2}^n t_j$ 
    {
      A[i + 1] = A[i]  $\Rightarrow c_5 \cdot \sum_{j=2}^n (t_j - 1)$ 
      i = i - 1  $\Rightarrow c_6 \cdot \sum_{j=2}^n (t_j - 1)$ 
    }
    A[i + 1] = key  $\Rightarrow (n-1) \cdot c_7$ 
  }
}
```

c_1, c_2, \dots sono costanti; n è la dimensione dell'input; t_j va da 2 ad n e dipende da istanza a istanza. **Nel caso migliore** $t_j = 1$ per ogni $j = 2, \dots, n$ e questo caso corrisponde all'input **già ordinato** in partenza. **Nel caso peggiore** $t_j = j$ per ogni $j = 2, \dots, n$ e corrisponde all'input **ordinato in ordine inverso** in partenza.

Analizzare gli algoritmi: complessità nel caso iterativo

Nel caso migliore quindi:

$$T(n) = \underbrace{c_1 \cdot n + c_2 \cdot (n-1) + c_3 \cdot (n-1) + c_7 \cdot (n-1)}_C + c_4 \cdot (n-1).$$

Quindi $T(n) = a \cdot n + b$ è una funzione *lineare* per qualche costante a, b .

-L-b

Calculate the coefficients ($\phi_i = 1$)

$$C_1 u + C_2(u-1) + C_3(u-1) + C_7(u-1) + C_4(u-1) =$$

$$\underbrace{C_1 u}_{\sim} + \underbrace{C_2 u - C_2}_{\sim} + \underbrace{C_3 u - C_3}_{\sim} + \underbrace{C_7 u - C_7}_{\sim} + \underbrace{C_4 u - C_4}_{\sim} =$$

$$\underbrace{u(C_1 + C_2 + C_3 + C_7 + C_4)}_a + \underbrace{(-C_2 - C_3 - C_7 - C_4)}_b$$

$$au + b$$

Analizzare gli algoritmi: complessità nel caso iterativo

Nel caso peggiore invece, succede quanto segue. L'istruzione di controllo del **while** si esegue, ad ogni istanza del ciclo più esterno, esattamente j volte; le due istruzioni interne, esattamente $j - 1$ volte. Succede che:

$$\sum_{j=2}^n j = \frac{n \cdot (n + 1)}{2} - 1$$

e che

$$\sum_{j=2}^n (j - 1) = \frac{n \cdot (n - 1)}{2},$$

e pertanto

$$T(n) = C + c_4 \cdot \left(\frac{n \cdot (n + 1)}{2} - 1 \right) + c_5 \cdot \left(\frac{n \cdot (n - 1)}{2} \right) + c_6 \cdot \left(\frac{n \cdot (n - 1)}{2} \right),$$

dove la parte C è rimasta come nel caso migliore.

Il risultato è quindi una funzione *quadratica* $T(n) = a \cdot n^2 + b \cdot n + c$ per qualche a, b, c .

CALCULO DEL CASO PASADO

$$(t_j = j)$$

(1)

$$\sum_{j=2}^n j = \sum_{j=1}^n j - 1 = \frac{n(n+1)}{2} - 1$$

$$\sum_{j=2}^n (j-1) = \sum_{j=2}^n j - \sum_{j=2}^n 1 = \frac{n(n+1)}{2} - 1 - (n-1)$$

$$= \frac{n(n+1)}{2} - \frac{2}{2} - \frac{2(n-1)}{2}$$

$$= \frac{n(n+1) - 2 - 2n + 2}{2}$$

$$= \frac{n^2 + n - 2 - 2n + 2}{2}$$

$$= \frac{n^2 - n}{2} = \boxed{\frac{n(n-1)}{2}}$$

(v)

$$= C_1 u + C_2(u-1) + C_3(u-1) + C_7(u-1) + \\ C_4 \left[\frac{u(u-1)}{2} - 1 \right] + C_5 \left[\frac{u(u-1)}{2} \right] + C_6 \left[\frac{u(u-1)}{2} \right]$$

$$= \underline{C_1} u + \underline{C_2} u \textcircled{-C_2} + \underline{C_3} u + \textcircled{C_3} + \underline{C_7} u \textcircled{C_7} + \\ C_4 \left(\frac{u^2 + u - 2}{2} \right) + C_5 \left(\frac{u^2 - u}{2} \right) + C_6 \left(\frac{u^2 - u}{2} \right)$$

$$= a u^2 + b u + c$$

$$= \quad \longrightarrow \quad +$$

$$\frac{C_4 u^2}{2} + \frac{C_4 u}{2} \textcircled{-C_4} + \frac{C_5 u^2}{2} - \frac{C_5 u}{2} + \frac{C_6 u^2}{2} - \frac{C_6 u}{2}$$

$$= u^2 \left(\underbrace{\frac{C_4}{2} + \frac{C_5}{2} + \frac{C_6}{2}}_a \right) + u \left(\underbrace{C_1 + C_2 + C_3 + C_7 + \frac{C_4}{2} - \frac{C_5}{2} - \frac{C_6}{2}}_b \right) + \underbrace{\left(-C_2 + C_3 + C_7 \right)}_c$$

Analizzare gli algoritmi: complessità nel caso iterativo

Il nostro scopo era calcolare $T(n)$ cioè il numero di operazioni semplici effettuate per l'entrata di dimensione n , e lo abbiamo fatto **a meno di qualche costante**. Il caso migliore non è mai una buona scelta. Lo faremo sempre nel **caso peggiore** o nel **caso medio**, il quale a sua volta coincide nella maggior parte dei casi con il peggiore. In casi particolari faremo una analisi probabilistica nella speranza che il caso medio presenti un comportamento migliore.

Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso ricorsivo

Le tecniche che abbiamo visto per *InsertionSort* sono sostanzialmente utilizzabili per tutti gli algoritmi che non sono ricorsivi. In alcuni casi i conti possono diventare più complessi, ma non ci sono idee diverse o concetti più profondi che intervengono. Quando gli algoritmi sono particolarmente complessi, molto probabilmente sono basati su proprietà, lemmi, e teoremi che valgono per gli oggetti di cui si parla, e che, eventualmente, vanno dimostrati a parte. Quando dobbiamo analizzare la complessità di un algoritmo ricorsivo, invece, la questione cambia aspetto.

Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso ricorsivo

Per introdurre questi concetti, utilizziamo il ben noto algoritmo di ricerca binaria, *RecursiveBinarySearch*, la cui introduzione è associata a vari nomi, tra cui Thomas Hibbard, negli anni 60.



Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso ricorsivo

la chiamiamo invece \checkmark
RBS ($A, l, A.length, k$)

```
proc RecursiveBinarySearch (A, low, high, k)
```

```
  if (low > high)
```

```
    then return nil
```

```
  mid = (high + low)/2
```

```
  if (A[mid] = k)
```

```
    then return mid
```

```
  if (A[mid] < k)
```

```
    then return RecursiveBinarySearch(A, mid + 1, high, k)
```

```
  if (A[mid] > k)
```

```
    then return RecursiveBinarySearch(A, low, mid - 1, k)
```

→ caso Base (negativo)

→ ~~non~~ caso Base (positivo)

Exmp 10 :

$k = 20$

A: 13 | 6 | 7 | 10 | 12 | 14 | 20 | 23 |

1 2 3 4 5 6 7 8

low

↓

mid

high

↓

low

↓

mid

↓

low

high

↓

high

↓

high

mid

→

Output

L'algoritmo *RecursiveBinarySearch* serve a risolvere il seguente problema: dato un array, ordinato, ed una chiave k , restituire, se esiste, l'indice di k nell'array, altrimenti restituire **nil**. Questa parola chiave, **nil**, indica una locazione vuota di memoria; si tratta di una astrazione che useremo in maniera libera, anche quando parleremo di puntatori.

RecursiveBinarySearch è un algoritmo interessante perchè molto più efficiente dell'idea naïve di scorrere l'array in cerca di k . L'idea è la stessa che abbiamo usato per risolvere in maniera efficiente il problema della moneta falsa. Come ne dimostriamo la correttezza?

Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso ricorsivo

Come nel caso iterativo, vogliamo assicurare la **terminazione** dell'algoritmo: ad ogni chiamata ricorsiva, la differenza tra *high* e *low* diminuisce. La condizione per effettuare un'altra chiamata ricorsiva è che $low < high$, cosa che deve necessariamente essere falsa, prima o poi, il che implica che ad un certo punto non ci saranno più chiamate. Per la **correttezza**, utilizziamo la tecnica dell' **invariante induttiva**, che è una generalizzazione di quella dell'invariante. Invece di concentrarci su un ciclo, ci concentriamo su ciò che accade **dopo ogni chiamata ricorsiva**. Nel caso di *RecursiveBinarySearch*, ad esempio, possiamo dire che: dopo ogni chiamata ricorsiva, se k è in A , allora si trova in $A[low, \dots, high]$.

Analizzare gli algoritmi: correttezza nel caso ricorsivo

Le invarianti ricorsive si mostrano vere attraverso l'induzione, che, se vogliamo, è la faccia matematica della ricorsione.

- Nel **caso base**, cioè prima della prima chiamata ricorsiva, $low = 1$ e $high = n$; quindi se k è in A , è chiaramente in $A[low, \dots, high]$.
- Nel **caso induttivo** si assume che k , se esiste, sia in $A[low, \dots, high]$ (prima della prossima chiamata ricorsiva); poichè A è ordinato, e mid è l'indice mediano, se k esiste è $A[mid]$, oppure è alla sua sinistra (se $A[mid] > k$), oppure è alla sua destra (se $A[mid] < k$), e la successiva chiamata ricorsiva, se si effettua, cambia low o $high$ in maniera da rispettare proprio questo principio. Dunque k , se esiste, si trova di nuovo in $A[low, \dots, high]$ all'inizio della seguente chiamata ricorsiva, dove low o $high$ è stato opportunamente cambiato.

Analizzare gli algoritmi: complessità nel caso ricorsivo

Complessità. Operare come in *InsertionSort* per studiare la complessità di *RecursiveBinarySearch* non porta a nulla: tutte le operazioni semplici hanno complessità costante e non ci sono cicli. Ci sono, però, due chiamate ricorsive, che rendono difficile formalizzare il costo totale. $T(n)$, cioè la nostra funzione di complessità, è una **incognita**, della quale sappiamo le seguenti cose: costa una costante c **prima di richiamarsi**, che possiamo approssimare con 1, e nel **caso peggiore** si richiama esattamente una volta; poichè la variabile *mid* assume il valore dell'indice centrale dell'array arrotondato, eventualmente, all'intero inferiore, quando la procedura si richiama lo fa, al massimo, sulla **metà** degli elementi originali.

Formalizzando:

$$T(n) = T\left(\frac{n}{2}\right) + 1$$

NSL 48 256015

Diciamo che l'espressione che descrive $T(n)$ è una **ricorrenza**, e che questa si risolve trovando l'aspetto esplicito di $T(n)$.

Algoritmi e strutture dati

Notazione asintotica: principi

Studiare la complessità

Informalmente, data una funzione $T(n)$, diremo che $T(n) = \Theta(f(n))$ se e solo se si ottiene da $f(n)$ **eliminando tutti i termini di ordine inferiore al maggiore e tutte le sue costanti**. Quindi, per esempio, $T(n)$ di *InsertionSort* nel caso migliore è $\Theta(n)$, e, in maniera simile, $T(n)$ di *InsertionSort* nel caso peggiore è $\Theta(n^2)$. L'argomento che si usa per giustificare questa semplificazione è che, seppure è vero che $a \cdot n^2 + b \cdot n + c$ supera n^2 , per istanze dove n cresce *molto*, le due funzioni diventano indistinguibili. Pertanto, è più facile confrontare differenti algoritmi secondo il **loro comportamento asintotico nel caso peggiore**.

Esempio:

$$T(n) = \cancel{2n^2 + 5n + 3} = \Theta(n^2)$$

$$T(n) = \cancel{2n^2 + 5n + 3} = \Theta(n)$$

Studiare la complessità

Facciamo un'ultima considerazione. Quali sono le operazioni che davvero contano quando si va a calcolare la complessità? Osserviamo che la logica di un algoritmo è data unicamente dalle operazioni, appunto, **logiche**. Quindi, in realtà è naturale contare queste, invece che tutte le operazioni, perchè queste ultime danno un apporto costante, o comunque limitato dalle operazioni logiche sotto le quali sono inserite. A seconda del contesto, dunque, ci chiederemo quanti sono i **confronti**, o più in generale quante sono le operazioni **logiche** di un certo algoritmo, piuttosto che semplicemente le operazioni. In particolare, quando calcoliamo la complessità asintotica contiamo tutte le operazioni, e quando facciamo una analisi più specifica ci concentriamo sulle operazioni logiche.

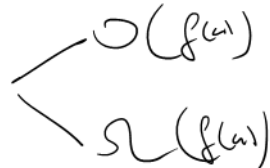
A questo punto possiamo studiare con maggior dettaglio il concetto di **ordine di grandezza** di una funzione sui numeri naturali, introdotto come concetto intuitivo quando abbiamo visto la notazione $\Theta()$.

Nel caso di *InsertionSort* abbiamo detto che:

$$T(n) = a \cdot n^2 + b \cdot n + c = \Theta(n^2).$$

Ma cos'è $\Theta(f(n))$? Il nostro obiettivo adesso è definire formalmente questa nozione.

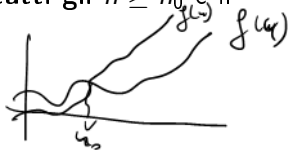
Per definire $\Theta(f(n))$ serve a



Notazione asintotica

Per una funzione $f(n)$ diremo, in primo luogo, che $f(n)$ è **limitata da** (o è un “o” grande di¹) $g(n)$ (denotato $f(n) = O(g(n))$) se e solo se **esiste una costante** $c > 0$ tale che, per qualche n_0 , **per tutti gli** $n \geq n_0$ è il caso che:

$$0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n).$$



In maniera simile, per una funzione $f(n)$ diremo che $f(n)$ è **limitata dal basso da** (o è un **omega grande di**) $g(n)$ (denotato $f(n) = \Omega(g(n))$) se e solo se **esiste una costante** $c > 0$ tale che, per qualche n_0 , **per tutti gli** $n \geq n_0$ è il caso che:

$$0 \leq c \cdot g(n) \leq f(n).$$

¹Nelle ricerche su internet, ricordate che gli inglesi lo chiamano “Big Oh”

$$f(u) = O(g(u)) \Leftrightarrow \exists_{u_0, c} \text{ t.c. } \forall u \geq u_0, f(u) \leq c g(u)$$

$$f(u) = \Omega(g(u)) \Leftrightarrow \exists c > 0 \text{ s.t. } \forall u \geq u_0, f(u) \geq c g(u)$$

\downarrow


f. Bogen
Grenze

$$f(u) = \ominus(g(u)) \Rightarrow \exists u_0, c, u_1 \text{ t.c. } \forall u \geq u_0$$

$$c_1 g(u) \leq f(u) \leq c_2 g(u)$$

SMR335 PIU Gmoro usm

$$f(u) \in \begin{matrix} 0 & (g(u)) \\ 2 & (g(-1)) \\ 9 & (g(-1)) \end{matrix}$$

$$n^k = O(n^k)$$


Nel caso piú semplice, abbiamo, ad esempio, che $f(n) = a \cdot n^k$ è tale che $f(n) = O(n^k)$, perchè, per ogni $n \geq 0$, si ha che esiste una costante c (che è proprio a) tale che $f(n) \leq c \cdot n^k$. In questo semplicissimo esempio, abbiamo anche che $f(n) = \Omega(n^k)$, per la stessa ragione.

Possiamo generalizzare questa proprietà?

Notazione asintotica

Il caso piú comune è quello dei polinomi algebrici di un certo grado k . Poichè noi consideriamo funzioni di complessità che emergono da algoritmi reali, $n > 0$ (la cardinalità dell'input è sempre positiva), così come tutte le costanti coinvolte. Quindi se ci limitiamo ai polinomi, in generale, avremo oggetti del tipo:

$$a_k \cdot n^k + a_{k-1} \cdot n^{k-1} + \dots + a_1 \cdot n + a_0 = \sum_{i=0}^k a_i \cdot n^i$$

Per questi oggetti è immediato dimostrare, come è anche intuitivo, che:

$$\sum_{i=0}^k a_i \cdot n^i = O(n^k).$$

Infatti, sotto l'ipotesi che tutte le costanti sono positive, otteniamo:

$$\begin{aligned} \sum_{i=0}^k a_i \cdot n^i &\leq \sum_{i=0}^k a_i \cdot n^k && \text{maggiorazione} \\ &= (\sum_{i=0}^k a_i) \cdot n^k \\ &= c \cdot n^k \end{aligned}$$

Diretto con

$$\left(\begin{array}{l} \downarrow \\ \end{array} \right) \quad e_n u^n + e_{n-1} u^{n-1} + e_{n-2} u^{n-2} + \dots + e_0 = O(u^n)$$

$$\sum_{i=0}^k e_i u^i \leq \sum_{i=0}^k e_i u^k = u^k \underbrace{\sum_{i=0}^k e_i}_{\text{costante}}$$

$$L_n \leq c u^k = O(u^k)$$

Notazione asintotica

In maniera simile, possiamo dire che:

$$\sum_{i=0}^k a_i \cdot n^i = \Omega(n^k).$$

Infatti:

$$\begin{aligned} \sum_{i=0}^k a_i \cdot n^i &\geq a_k \cdot n^k \quad \text{minorazione} \\ &= c \cdot n^k \end{aligned}$$

E ambedue queste disequazioni valgono per ogni $n > 0$, quindi basta prendere $n_0 = 0$ per ottenere la definizione esatta in entrambi i casi. Queste considerazioni valgono anche quando le costanti non sono tutte positive; la dimostrazione è leggermente più complessa.

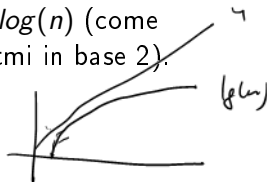
$$\Rightarrow \sum_{i=0}^k a_i n^i = \Theta(n^k)$$

Notazione asintotica

Naturalmente, $f(n) = O(g(n))$ e $f(n) = \Omega(g(n))$ **non** sono definizioni equivalenti. Prendiamo il caso, ad esempio, di $f(n) = \log(n)$ (come sempre, dove non specificato altrimenti, usiamo logaritmi in base 2).

Succede, da un lato, che:

$$\log(n) = O(n).$$



Questo lo vediamo per induzione su n . Se $n = 1$, allora $\log(n) = 0 \leq 1 \cdot 1$, cioè la definizione vale per $c = 1$. Assumendo quindi che $\log(n) \leq n$, dimostriamo che $\log(n+1) \leq n+1$:

$$\begin{array}{ll} \log(n+1) & \leq \log(2 \cdot n) & \text{maggiorazione, log è monotona} \\ & = \log(2) + \log(n) & \text{proprietà dei logaritmi} \\ & \leq n+1 & \text{ipotesi induttiva} \end{array}$$

Ma chiaramente non è vero che $\log(n) \geq c \cdot n$ per $n \geq n_0$ per nessuna scelta di c e di n_0 . Quindi $\log(n) \neq \Omega(n)$.

Notazione asintotica

$$f(n) = \Theta(g(n)) \Leftrightarrow \begin{matrix} f(n) = O(g(n)) \\ f(n) = \Omega(g(n)) \end{matrix}$$

Arriviamo adesso alla nozione che avevamo al principio. Per una funzione $f(n)$, diremo che $f(n)$ è **dello stesso ordine di** $g(n)$ se e solo se **esistono due costanti** $c_1, c_2 > 0$ tali che, per qualche n_0 , **per tutti gli** $n \geq n_0$ è il caso che:

$$0 \leq c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n).$$

In altre parole l'insieme $\Theta(g(n))$ contiene tutte e sole quelle funzioni $f(n)$ tali che, a partire da un certo momento in poi (per tutti gli $n \geq n_0$), il valore di $f(n)$ è descritto dal valore $g(n)$ a meno di una costante. Quindi, asintoticamente, $f(n)$ si comporta come $g(n)$.

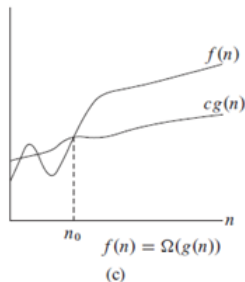
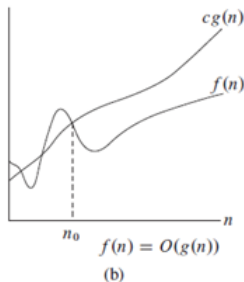
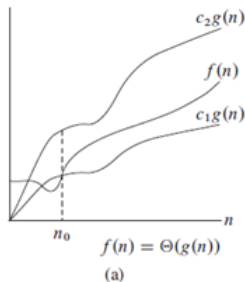
Notazione asintotica

Chiaramente:

$$f(n) = \Theta(g(n))$$

se e solo se:

$$f(n) = O(g(n)) \text{ e } f(n) = \Omega(g(n)).$$



Notazione asintotica

Per confrontare gli ordini di grandezza di funzioni diverse, usiamo la notazione $o()$ e $\omega()$ (**o** piccolo e **omega** piccolo).

Diremo quindi che $f(n) = o(g(n))$ (è di un ordine inferiore a) se e solo se per ogni costante $c > 0$, esiste una costante n_0 tale che, per ogni $n > n_0$ si verifica che $0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n)$. Questo si può vedere in maniera più semplice: $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = 0$.

Analogamente, $f(n) = \omega(g(n))$ (è di un ordine superiore a) se e solo se per ogni costante $c > 0$, esiste una costante n_0 tale che, per ogni $n > n_0$ si verifica che $0 \leq c \cdot g(n) \leq f(n)$. Più semplicemente: $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = \infty$.

ES: $u = o(u^2)$ perché $\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{u}{u^2} = \frac{1}{u} \rightarrow 0$

Il livello di dettaglio utilizzato in questi esempi è nettamente superiore a quello che utilizziamo normalmente. *InsertionSort* e *RecursiveBinarySearch* sono algoritmi particolarmente semplici che abbiamo utilizzato allo scopo di introdurre queste tecniche; nel futuro, analizzeremo algoritmi anche molto più complessi, ad un livello di dettaglio inferiore. Inoltre, la complessità di un problema è strettamente legata alla complessità di un algoritmo che lo risolve, ma dobbiamo fare le dovute precisazioni. Dato un algoritmo che risolve un problema con complessità, nel caso peggiore, $O(f(n))$ oppure $\Theta(f(n))$, possiamo dire che il problema stesso ha complessità $O(f(n))$; in assenza di una dimostrazione che quello è il miglior metodo possibile di soluzione, non possiamo però dire qualcosa di più stretto sul problema. Allo stesso modo, la complessità nel caso medio di un algoritmo che risolve un problema non fornisce informazioni sulla complessità del problema che risolve, se non il fatto che il problema stesso è in effetti risolvibile.

SSNVSolution

- 1) Si confronta ad esempio x e y sono problemi che sono con (pagine, milioni, migliaia)
- 2) la complessità di un problema è limitata dall'età e quindi dagli algoritmi che hai visto come algoritmi con pagine

Proprietà di O, Ω, Θ con D.P. D.L.G. Definizione

$$f \in \{O, \Omega, \Theta\}$$

$$(1) \quad * (f(n) + g(n)) = * (\max \{f(n), g(n)\})$$

$$(2) \quad * (f(n) + g(n)) = * (f(n)) \quad \text{qual } g(n) = o(f(n))$$

$$(3) \quad * (f(n) + g(n)) = * (f(n)) + * (g(n)) \quad \text{qual } f(n), g(n) \\ \text{bu positive}$$

ISSN 2:

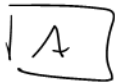


Solo parte ipso, $t_j = h$ (vso. scos 3), dunque

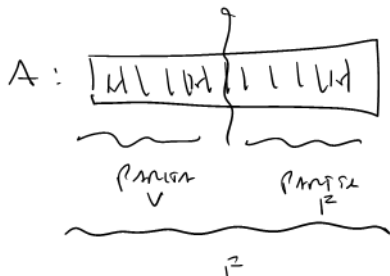
$$\begin{aligned} T(u) &= u c_1 + (u-1) c_2 + (u-1) c_3 + (h+1) c_4 + h c_5 + h c_6 + (u-1) c_7 \\ &= \underbrace{u c_1}_{1} + \underbrace{u c_2 - c_2}_{1} + \underbrace{u c_3 - c_3}_{1} + h c_4 + c_4 + h c_5 + h c_6 + \underbrace{u c_7 - c_7}_{1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \underbrace{u(c_1 + c_2 + c_3 + c_4)}_a + \underbrace{(-c_2 - c_3 + h c_4 + h c_5 + h c_6 - c_7)}_b \end{aligned}$$

$$u a + b = \vartheta(u)$$



ESERCIZIO 5



Innervati: Δp ogni chiodo nervo, e vertebre le parti
del * 2. nervo

IC

1358nc120 6

$$\overline{T}(u) = 2\overline{T}\left(\frac{u}{2}\right) + \begin{matrix} 1 \\ c \\ \vartheta(1) \\ \vartheta(u) \end{matrix}$$

$\overline{1B}$

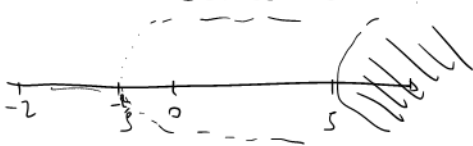
VSMFLC CUF $\boxed{10}$ \approx contera

$$\begin{cases} 3u^2 + 5u + 1 \geq \frac{3}{4}u^2 \\ 3u^2 + 5u + 1 \geq \frac{21}{4}u^2 \end{cases}$$

$$\rightarrow 12u^2 + 20u + 4 \geq 3u^2$$

$$9u^2 + 20u + 4 \geq 0$$

\downarrow
Sol. Systems



DIVS SUELBONF CUF LF
SOLUTION ~~SIN~~ CRIPNADMO
LI INTERVAL $\boxed{5, \infty}$

3R. Contri. $u_{12} = \frac{-20 \pm \sqrt{400 - 16 \cdot 9}}{18}$

$$\begin{cases} -\frac{36}{18} = -2 \\ -\frac{4}{18} = -\frac{2}{9} \end{cases}$$

Lemma 17

Si chet l. sturur $\lg(n!)$

$$n! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots n$$

$$\lg(n!) = \lg(1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots n) = \lg(1) + \lg(2) + \cdots + \lg(n)$$

$$\textcircled{1} \lg(n!) \leq \lg(n) + \lg(n) + \cdots + \lg(n) \leq n \lg(n) = O(n \lg(n))$$

$$\textcircled{2} \lg(n!) \geq \underbrace{\lg\left(\frac{n}{2}\right) + \lg\left(\frac{n}{2}\right) + \cdots + \lg\left(\frac{n}{2}\right)}_{\frac{n}{2}} \geq \frac{n}{2} \lg\left(\frac{n}{2}\right) = \frac{n}{2} (\lg(n) - 1) = \frac{1}{2} n \lg(n) - \frac{n}{2} = \Omega(n \lg(n))$$

C

$$\approx \Theta(n \lg(n))$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{n \lg(n)} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lg(n)} \rightarrow 0$$

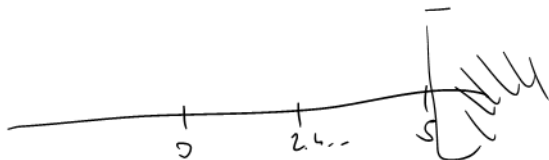
... (continued)

$$12u^2 + 20u + 4 \leq 21u^2$$

$$8u^2 - 20u - 4 \geq 0$$

GE Contradiction

$$u_{1,2} = \frac{20 \pm \sqrt{400 + 8 \cdot 48}}{16}$$



$$\begin{aligned} \frac{20 + 23}{16} &= 2.6 \\ \frac{20 - 23}{16} &= ?? \end{aligned}$$

Div