# ARCHITETTURA DEL SET DI ISTRUZIONI Cosa differenzia un Computer da una Calcolatrice



Michele Favalli

# Il computer è una calcolatrice?

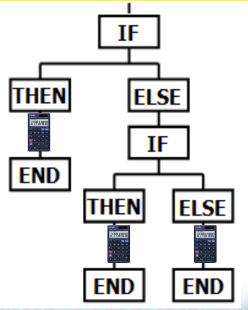


#### Che differenza fondamentale c'è?

Il computer è in grado di prendere decisioni su quali istruzioni eseguire ad un certo punto nel tempo, in funzione degli ingressi e dello stato



Non a caso in un linguaggio di programmazione di alto livello ci sono gli statement condizionali



Data-flow vs control flow

# Istruzioni per Prendere Decisioni

MIPS ha due istruzioni per il SALTO CONDIZIONALE

Branch-if-equal

beq register1, register2, L1

Salta al codice con «label» L1 se i contenuti di register1 e register2 coincidono

Codice macchina

10101000110 10100111111

10000010101

beq register1, register2, L1

10010101001

1000001010

L1: 00000010101

00010101010

Branch-if-NOT-equal

**bne** register1, register2, L1



Grazie all'utilizzo di LABELS, né il programmatore nè il compilatore devono calcolarsi gli indirizzi dei branch. Ci pensa la microarchitettura!

# Esempio

#### Flow Chart dello statement

#### Statement in C

```
if (i == j) f = g + h; else f = g - h;
```

**bne** risulta più efficiente in sede di codifica

## Salto incondizionato

In assembler compaiono branch e labels non visibili dal C => Programmare in Ć è più veloce!

#### **Codice Assembler**

```
i=j?
i=j?
Else:
f=g+h

Exit:
```

```
bne $s3,$s4,Else  # go to Else if i ≠ j
add $s0,$s1,$s2  # f = g + h (skipped if i ≠ j)

j Exit  # go to Exit
Else:sub $s0,$s1,$s2  # f = g - h (skipped if i = j)
Exit:
```

#### Istruzione di branch

- Le istruzioni bne e la j sono istruzioni di trasferimento di controllo (condizionato e incondizionato)
- Per la macchina di Von Neumann questo significa che l'istruzione successiva a queste può non essere quella che si trova a PC+1 (PC+4 se usiamo l'indirizzamento a byte)
- Le label sono notazioni simboliche che aiutano il programmatore a non doversi calcolare gli indirizzi relativi del suo codice

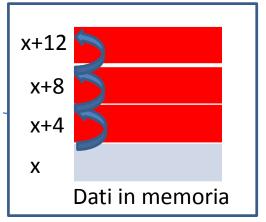
#### Nota Bene

- Nonostante il linguaggio assembler costringa il programmatore a pensare come la macchina, gli risparmia di:
  - calcolarsi gli indirizzi relativi di memoria dei salti condizionati o incondizionati (perchè relativi?)
  - calcolarsi gli indirizzi di memoria delle load e delle store

Un altro tipo di decisione da prendere riguarda l'opportunità o meno di continuare ad iterare una elaborazione (loop statements)

#### Si noti ora l'«esplosione» del codice assembler:

```
# $s3 initial value of i
# $s6 base address of save
Loop: sll $t1,$s3,2  # $t1=4*i
        add $t1,$t1,$s6 # $t1 addr. of save[i]
        lw $t0,0($t1)  # $t0 save[i]
        bne $t0,$s5,Exit # go to Exit if save[i]!=k
        addi $s3,$s3,1  # i=i+1
        j Loop  # go to loop
Exit:
```



Incremento i di 4 byte alla volta mediante una operazione di shift left di 2 posizioni ogni volta

Un altro tipo di decisione da prendere riguarda l'opportunità o meno di continuare ad iterare una elaborazione (loop statements)

Si noti ora l'«esplosione» del codice assembler:

```
# $s3 initial value of i
# $s6 base address of save
Loop: sll $t1,$s3,2 # $t1=4*i
                                                     Offset +i
      add $t1,$t1,$s6 # $t1 addr. of save[i]
                                                       x + 12
      lw $t0,0($t1) # $t0 save[i]
      bne $t0,$s5,Exit # go to Exit if save[i]!=k
                                                        x+8
      addi $s3,$s3,1 # i=i+1
             # go to loop
      j Loop
                                                        x+4
Exit:
                                                               value
                                      Registro base $s6
                                                        Χ
                                                        Punto a «save[i]»
```

Un altro tipo di decisione da prendere riguarda l'opportunità o meno di continuare ad iterare una elaborazione (loop statements)

#### Si noti ora l'«esplosione» del codice assembler:

```
# $s3 initial value of i
# $s6 base address of save
Loop: sll $t1,$s3,2 # $t1=4*i
                                                       Leggo «save[i]»
      add $t1,$t1,$s6 # $t1 addr. of save[i]__
                                                     x + 12
      lw $t0,0($t1) # $t0 save[i]
      bne $t0,$s5,Exit # go to Exit if save[i]!=k
                                                       x+8
      addi $s3,$s3,1 # i=i+1
             # go to loop
      j Loop
                                                       x+4
Exit:
                                                             value
                                                       Χ
```

Un altro tipo di decisione da prendere riguarda l'opportunità o meno di continuare ad iterare una elaborazione (loop statements)

#### Si noti ora l'«esplosione» del codice assembler:

```
# $s3 initial value of i
# $s6 base address of save
Loop: sll $t1,$s3,2  # $t1=4*i
    add $t1,$t1,$s6 # $t1 addr. of save[i]
    lw $t0,0($t1)  # $t0 save[i]
    bne $t0,$s5,Exit # go to Exit if save[i]!=k
    addi $s3,$s3,1  # i=i+1
    j Loop  # go to loop
Exit:
```

Salto condizionale

Un altro tipo di decisione da prendere riguarda l'opportunità o meno di continuare ad iterare una elaborazione (loop statements)

#### Si noti ora l'«esplosione» del codice assembler:

```
# $s3 initial value of i
# $s6 base address of save
Loop: sll $t1,$s3,2  # $t1=4*i
    add $t1,$t1,$s6 # $t1 addr. of save[i]
    lw $t0,0($t1)  # $t0 save[i]
    bne $t0,$s5,Exit # go to Exit if save[i]!=k
    addi $s3,$s3,1  # i=i+1
    j Loop  # go to loop
Exit:
```

Incremento indice + Salto incondizionato

# Altri Tipi di Test

- Altri tipi di test sono possibili, in aggiunta a quello di «inequality».
- set-on-less-than slt \$t0, \$s3, \$s4
  - ✓ Se il contenuto di \$s3 è minore di quello in \$s4, allora il registro \$t0 viene settato ad 1, altrimenti a 0.
  - ✓ Disponibile anche la versione *immediate*:

**slti** *\$t0, \$s2, 10* #\$t0=1 se \$s2<10



Non esiste una versione di «branch-if-less-than» perché troppo complicata da realizzare in hardware. Meglio spezzare l'operazione in più istruzioni (es., combinando slt con bne), ma preservare la velocità di funzionamento.

Tutti i tipi di test (compresi «less-than-or-equal», «greater-than», «greater-than-or-equal») vengono realizzati mediante combinazione dei test-base «slt», «slti», «beq», «bne»

# Cosa fa la ALU per eseguire le istruzioni di salto condizionato?

- Lo vedremo meglio parlando di microarchitetture
- Vi anticipo che nel caso della slt, la ALU esegue una differenza e poi il bit di flag di segno viene messo nel risultato
- Problema: il risultato è un registro a 32 bit, il bit di flag è uno solo

# Pseudo-istruzione «bgt»

```
bgt $t0, $t1, Maggiore # Salta a «Maggiore» se ..... # $t0 > $t1
```

Maggiore:



```
slt $t2, $t1, $t0  # $t2 vale 1 se $t0 > $t1
bne $t2, $zero, Maggiore # Salta a Maggiore se
...... # $t0 > $t1
```

Maggiore:

# Pseudo-istruzione «bge»

```
bge $t0, $t1, Maggiore # Salta a «Maggiore» se ..... # $t0 >= $t1
```

Maggiore:

Maggiore:

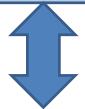


```
slt $t2, $t0, $t1 # $t2 vale 1 se $t0 < $t1
beq $t2, $zero, Maggiore # Salta a Maggiore se
...... # $t0 >= $t1
```

#### Pseudo-istruzione «blt»

blt \$t0, \$t1, Minore # Salta a «Minore» se ..... # \$t0 < \$t1

Minore:



slt \$t2, \$t0, \$t1 # \$t2 vale 1 se \$t0 < \$t1 bne \$t2, \$zero, Minore # Salta a Minore se # \$t0 < \$t1

Minore:

#### Pseudo-istruzione «ble»

ble \$t0, \$t1, Minore # Salta a «Minore» se

..... # \$t0 <= \$t1

Minore:



slt \$t2, \$t1, \$t0 # \$t2 vale 1 se \$t1 < \$t0 beq \$t2, \$zero, Minore # Salta a Minore se # \$t0 <= \$t1

Minore:

Category	Instruction	Example	Meaning	Comments
Arithmetic	add	add \$s1,\$s2,\$s3	\$s1 = \$s2 + \$s3	Three operands; data in registers
	subtract	sub \$s1,\$s2,\$s3	\$s1 = \$s2 - \$s3	Three operands; data in registers
Data transfer	load word	lw \$s1,100(\$s2)	\$s1 = Memory[\$s2 + 100]	Data from memory to register
	store word	sw \$s1,100(\$s2)	Memory[\$s2 + 100] = \$s1	Data from register to memory
Logical	and	and \$s1,\$s2,\$s3	\$s1 = \$s2 & \$s3	Three reg. operands; bit-by-bit AND
	or	or \$s1,\$s2,\$s3	\$s1 = \$s2   \$s3	Three reg. operands; bit-by-bit OR
	nor	nor \$s1,\$s2,\$s3	\$s1 = ~ (\$s2  \$s3)	Three reg. operands; bit-by-bit NOR
	and immediate	andi \$s1,\$s2,100	\$s1 = \$s2 & 100	Bit-by-bit AND reg with constant
	or immediate	ori \$s1,\$s2,100	\$s1 = \$s2   100	Bit-by-bit OR reg with constant
	shift left logical	sll \$s1,\$s2,10	\$s1 = \$s2 << 10	Shift left by constant
	shift right logical	srl \$\$s1,\$s2,10	\$s1 = \$s2 >> 10	Shift right by constant
Conditional branch	branch on equal	beq \$s1,\$s2,L	if (\$s1 == \$s2) go to L	Equal test and branch
	branch on not	bne \$s1,\$s2,L	if (\$s1 != \$s2) go to L	Not equal test and branch
	equal			
	set on less than	slt \$s1,\$s2,\$s3	if (\$s2 < \$s3) \$s1 = 1;	Compare less than; used with beq, bne
			else \$s1 = 0	
	set on less than	slti \$s1,\$s2,100	if (\$s2 < 100) \$s1 = 1;	Compare less than immediate; used with
	immediate		else \$s1 = 0	beq, bne
Unconditional jump	jump	j L	go to L	Jump to target address

Il set di istruzioni continua a crescere!

### Quiz



 Il linguaggio C ha molti statements per il supporto delle decisioni e dei loop, mentre il linguaggio assembler per il MIPS ne ha di meno (fondamentalmente, il salto condizionale). Perché?