# Algoritmi e strutture dati Alberi red-black (RBT)



# Menú di questa lezione

In questa lezione introduciamo una prima specializzazione degli alberi, chiamati alberi red-black, e studiamo le complessità delle operazioni ad essi associate.

Un albero red-black (RBT) è un albero binario di ricerca (BST) bilanciato per costruzione. Possiede tutte le caratteristiche di un BST, ma la sua altezza è sempre  $\Theta(log(n))$ , dove n è il numero di elementi dell'albero. Un RBT, come un BST, è una struttura dati dinamica, basata sull'ordinamento, e sparsa. È ovvio che tutte le operazioni, ed in particolare la ricerca di un elemento, che funzionano in tempo proporzionale all'altezza diventano esponenzialmente più efficienti su un RBT. La caratteristica principale di queste strutture è che l'inserimento e l'eliminazione mantengono la proprietá di bilanciamento; questa è a sua volta implicata da una serie di proprietá che andremo a dettagliare e che dovremo mantenere.

Rudolf Bayer è noto per l'introduzione degli alberi red-black, ma anche degli alberi B, che vedremo nel prossimo blocco. L'introduzione formale risale al 1972.

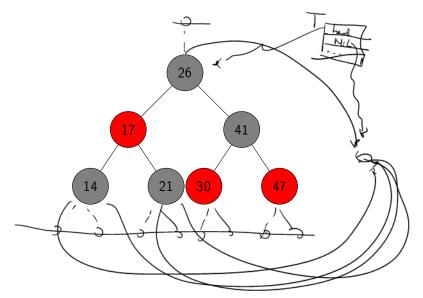


Ogni nodo in un RBT ha un'informazione in più rispetto a un nodo in un BST: oltre a un puntatore al padre, i puntatori ai due figli, e la chiave, abbiamo il colore (x.color), che per convenzione è rosso o nero. Inoltre ogni foglia (ogni nodo senza figli) possiede due figli virtuali, che non contengono chiave e sono sempre di colore nero. Il padre della radice, per convenzione, è anche lui un nodo virtuale senza chiave, senza figli, e di colore nero.

Le regole che ogni albero rosso-nero deve rispettare, in aggiunta alla proprietà di ordinamento dei BST, sono:

- Ogni nodo é rosso o nero;
- 2 La radice è nera;
- Ogni foglia (esterna, nil) è nera;
- Se un nodo è rosso, entrambi i suoi figli sono neri;
- Per ogni nodo, tutti i percorsi semplici da lui alle sue foglie, contengono lo stesso numero di nodi neri.

Chiameremo i nodi di un albero RB **interni**, per distinguerli dai nodi **esterni** che aggiungiamo in maniera artificiale a ogni albero RB. Una foglia esterna è un nodo che ha tutte le propietà di ogni altro nodo ma non porta alcuna chiave, ed è sempre di colore nero. Quindi ogni nodo interno ha di un RBT ha sempre due figli (che possono essere entrambi esterni o uno solo dei due), ed ogni nodo esterno non ha figli. Dal punto di vista implementativo, definiamo una sentinella T.Nil (un campo aggiuntivo di T) come un nodo con tutte le proprietá di un nodo di T, e colore fissato a nero, per il ruolo di foglia esterna.



Osserviamo che nell'esempio anteriore le foglie esterne non sono state visualizzate. Il principio fondamentale dei RBT è che le proprietá sono valide quando l'albero è vuoto e vengono mantentute tali dopo ogni inserimento e eliminazione. Dobbiamo ancora dimostrare che esse garantiscono il bilanciamento dell'albero - a meno di una costante. Cominciamo definendo l'altezza nera (bh(x)) di un nodo x in T come il numero di nodi neri su qualsiasi percorso semplice da x (senza contare x) a una foglia esterna (contandola). Si noti che è una buona definizione, grazie alla proprietá 5 (bh(x) è sempre la stessa considerando qualsiasi percorso semplice). L'altezza nera di T è bh(T.root).

Cup ius 2 -1+2-1+1=2-Adesso dimostriamo che se T è un RBT con n nodi interni (quindi escludendo le foglie esterne), allora la sua altezza massima è  $2 \cdot log(n+1)$ . A questo fine, mostriamo, prima, che il sotto-albero radicato in x contiene almeno  $2^{bh(x)}-1$  nodi interni, per induzione. Quando bh(x) è 0, allora, per definizione, x = T.Nil, e il sotto-albero radicato in x non ha nodi interni; l'altezza nera di x è 0 (perchè non si include il nodo stesso), ed abbiamo che  $2^{bh(x)} - 1 = 1 - 1 = 0$ , come volevamo. Se bh(x) è positiva, allora l'altezza nera di entrambi i suoi figli è almeno bh(x) - 1. Per ipotesi induttiva ognuno dei due sotto-alberi ha almeno  $2^{bh(x)-1}-1$  nodi interni. Quindi il sotto-albero radicato in x ha almeno  $2 \cdot (2^{bh(x)-1}-1)+1$  nodi interni, che è esattamente  $2^{bh(x)} - 1$ , come volevamo.





/ 28

Consideriamo adesso T di altezza h. Per la proprietá 4, almeno la metá dei nodi dalla radice (esclusa) ad una foglia su qualsiasi ramo è nera. Quindi  $bh(T.root) \geq \frac{h}{2}$ . Dalla proprietá precedente, il numero n di nodi in T è  $n \geq 2^{bh(T.root)} - 1$ , cioè $n \geq 2^{\frac{h}{2}} - 1$ .

Quindi:

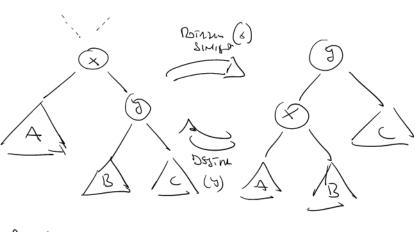
$$\begin{array}{lll} n & \geq 2^{\frac{h}{2}}-1 & \text{risultato precedente} \\ n+1 & \geq 2^{\frac{h}{2}} & \text{calcolo algebrico} \\ \log(n+1) & \geq \frac{h}{2} & \text{prop. logaritmi} \\ h & \leq 2 \cdot \log(n+1) & \text{tesi} \end{array}$$

Un albero binario completo (guardiamo solo i nodi interni) ha altezza h sempre maggiore o uguale a log(n)-1, dove n è il numero di nodi totali. Pertanto,  $log(n)-1 \le h \le 2 \cdot log(n+1)$ , cioè  $h=\Theta(log(n))$ .

# Alberi red-black: rotazioni

Abbiamo giá capito che inserimento ed eliminazioni in un RBT possono violare le proprietá, e che la maggiore difficoltá nell'implementare queste procedure consiste precisamente nel modificare la struttura dell'albero per ripristinare queste proprietá. Un passo intermedio fondamentale per questa riparazione è la **rotazione**, che puó essere destra o sinistra, e che preserva la proprietá BST (non le proprietá RBT). L'idea è che possiamo ribilanciare l'albero e poi preoccuparci dei colori. Risolviamo il problema della rotazione sinistra: dato un RBT T, ed un nodo x in T, con figlio destro y, ottenere un nuovo albero T', dove y ha come figlio sinistro x. Simmetricamente, potremo definire il problema della rotazione destra. In entrambi i casi la complessitá é  $\Theta(1)$ .

# IDS4 HTM51 D864



A «× «B«»« C

# Alberi red-black: rotazioni

```
proc BSTTreeLeftRotate(T, x)
    y = x.right

x.right = y.left

if (y.left \neq T.Nil)

then y.left.p = x
    y.p = x.p

if (x.p = T.Nil)

then T.root = y

if ((x.p \neq T.Nil) and (x = x.p.left))

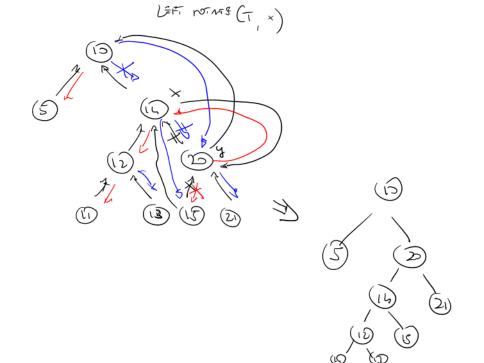
then x.p.left = y

if ((x.p \neq T.Nil) and (x = x.p.right))

then x.p.right = y

y.left = x
```

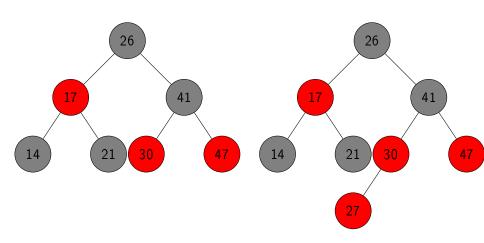
Una volta capito come funzionano i cambi di puntatori, mostrare la correttezza delle rotazioni è immediato. Inoltre, si vede subito che la complessità è costante in entrambi i casi destro e sinistro.

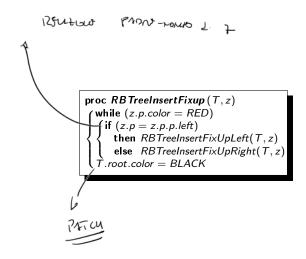


Risolviamo adesso il problema di inserire un nodo z in un RBT T in maniera da mantenere tutte le proprietá di T. Chiaramente se usiamo BSTTreelnsert cosí com'é, abbiamo la garanzia che la proprietá BST sia rispettata. Se il nodo inserito è colorato rosso, allora anche la proprietá 5 è rispettata; inoltre, poiché z sarà sempre una nuova foglia, inserendo correttamente le sue foglie esterne, garantiamo anche la proprietá 3. La proprietá 1 è rispettata semplicemente assegnando il colore (rosso) a z. Quindi, solo due proprietá possono essere violate: se z diventa la radice, allora violiamo 2, se, invece, z diventa figlio di un nodo rosso, allora violiamo 4.

```
proc RBTreeInsert(T, z)
  while (x \neq T.Nil)
    if (z.key < x.key)
     then x = x.left
      else x = x.right
  z.p = v
  if (y = T.Nil)
    then T.root = z
  if ((y \neq T.Nil) and (z.key < y.key)
   then y.left = z
 if ((y \neq T.Nil) and (z.key \geq y.key)
   then y.right = z
  z.left = T.Nil
  z.right = T.Nil
  z.color = RED 	riangle
  RBTreeInsertFixup(T, z)
```

Nell'albero di esempio, inseriamo z con chiave 27, ottenendo (prima dell'esecuzione di RBTreeInsertFixup) una violazione della propietá 4:





```
proc RBTreeInsertFixupLeft (T, z)
 y = z.p.p.right
  if (y.color = RED)
   then
    z.p.color = BLACK
    v.color = BLACK
                            C130 1
    z.p.p.color = RED
    z = z.p.p
   else
    if (z = z.p.right)
                              راويي
     then
      TreeLeftRotate(T, z)
    \hat{z}.p.color = BLACK
    z.p.p.color = RED
    TreeRightRotate(T, z.p.p)
```

```
proc RBTreeInsertFixupRight(T, z)
 y = z.p.p.left
 if (y.color = RED)
   then
   z.p.color = BLACK
   v.color = BLACK
   z.p.p.color = RED
   z = z.p.p
   else
   if (z = z.p.left)
     then
     z = z.p
     TreeRightRotate(T, z)
   z.p.color = BLACK
   z.p.p.color = RED
    TreeLeftRotate(T, z.p.p)
```



La scelta che si fa all'inizio di RBTreelnsertFixup genera 2 casi, che dipendono dal fatto che z.p sia figlio destro o sinistro di z.p.p. All'interno di ogni caso vi sono tre sotto-casi, che si distinguono dal colore di y (lo zio di z): se è rosso, è un caso, e se è nero, allora, se z è figlio destro è un secondo caso, e se è figlio sinistro è un terzo caso. Il totale è quindi di 6 casi, i primi tre completamente simmetrici ai secondi tre. Osserviamo che se z è la radice (abbiamo inserito un nodo in un albero vuoto), allora z.p = T.Nil, e T.Nil.color = BLACK; quindi la condizione del ciclo while <mark>è corretta e determina un cor</mark>retto caso di terminazione. Similmente, se z è un figlio diretto della radice, allora z.p è la radice, e quindi z.p.p = T.Nil, e pertanto z.p.p.left e z.p.p.right sono entrambi Nil e diversi da z.p. quindi tutte le condizioni if sono ben definite.

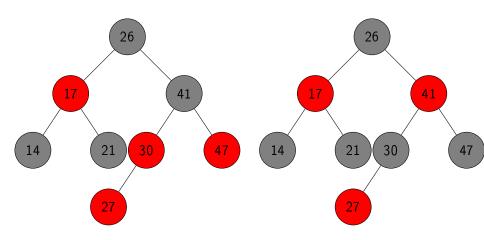
Analizziamo adesso il codice. L'idea di fondo è: se esiste un problema dopo l'<mark>inserimento (v</mark>iolazione della propri<mark>etá 2 o della proprietá 4), questo si</mark> spinge verso l'alto con il caso 1, finchè è possibile. Quando non é più possibile, si salta al caso 2 (immediatamente convertito al caso 3) o al caso 3: u<mark>na rotazione risolve il problema in forma definitiva e</mark> garantisce l'uscita dal ciclo (terminazione). Per mostrare la correttezza, usiamo la seguente invariante z é rosso, se z.p è la radice, allora è nera, e se T víola qualche proprietá, allora ne víola esattamente una, che è la 2 o la 4 (se é la 2, è perché z è la radice ed è rossa, se é la 4, è perché z e z.p sono entrambi rossi). La condizione di uscita (nei tre casi) è che z.p è di colore nero; quindi l'invariante sommata alla condizione di uscita più l'ultima istruzione di RBTreeInsertFixup ci dá la correttezza.

Sappiamo che T è un RBT legale prima di chiamare RBTreeInsertFixup. Per quanto riguarda l'inizializzazione, dobbiamo mostrare che l'inviariante è vera prima di chiamare RBTreeInsertFixup. Osserviamo, prima di tutto, che ž viene inserito rosso. Inoltre, se z.p è la radice, allora z.p era nera (perché T è legale) e prima di chiamare RBTreeInsertFixup questo non è cambiato. Infine, giá sappiamo che le proprietá 1,3, e 5 non sono violate alla chiamata di *RBTreeInsertFixup*. Se *T* víola 2, deve e<mark>ssere perché z è la</mark> radice (e T era vuoto prima dell'inserimento); ma in questo caso z.p = z.left = z.right = T.Nil sono tutti nodi neri, perció la proprietá 4 non è violata e la violazione della 2 è l'unica. Se inve<mark>ce T víola 4, poiché</mark> z.left = z.right = T.Nil sono neri, e il resto di T non ha violazioni, deve essere perché z.p è rosso come z.

Cosa accade dopo la fine dell'inserimento? Come abbiamo detto, al termine della procedura z.p è nero. Quindi la proprietá 4 è rispettata al termine. Se al termine del ciclo la proprietá 2 è violata, l'ultima linea del codice la ripristina. Ci rimane da dimostrare che l'invariante è mantentuta da un ciclo al seguente. Come abbiamo visto ci sono sei casi da analizzare. Ne analizziamo tre, assumendo che z.p è figlio sinistro di z.p.p (che esiste: infatti, se z è la radice, allora z.p = T.Nil è nero, e il ciclo non si esegue). Stiamo quindi assumendo che si esegue RBTreeInsertFixupLeft.

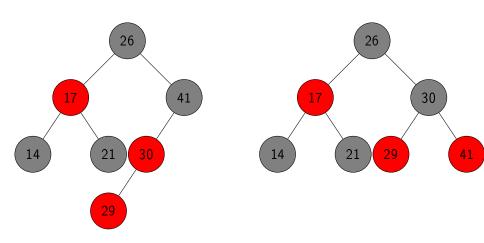
Caso 1: lo zio y di z è rosso. Poiché z.p.p è nero (per ipotesi), coloriamo di nero sia z.p che y, e coloriamo di rosso z.p.p, per mantenere la propietá 5. Adesso z.p.p diventa z (quindi spositamo il potenziale problema un passo più in alto). Dobbiamo mostrare che il nuovo z è tale che l'inviariante è mantenuta. Prima di tutto, z è rosso (era z.p.p prima, e lo coloriamo rosso); poi, z.p (vecchio z.p.p.p) non cambia colore, quindi, se è la radice, è rimasta nera; infine, le proprietá 1 e 3 non sono a rischio, e sappiamo giá che 5 è mantenuta: se (il nuovo) z è la radice, allora è rossa, e si víola 2, ma solo 2, giacché z.p = T.Nil è nero, se (il nuovo) z non è la radice allora solo 4 puó essere ancora violata e grazie alle altre ipotesi ed alla correzione nel ciclo eseguito, questa violazione è dovuta a che (il nuovo) z.p è rosso.

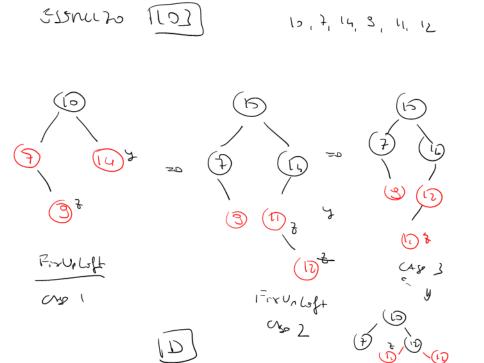
Esempio di esecuzione di RBTreeInsertFixup, caso 1:



Caso 3: lo zio y di z è nero e z è figlio sinistro di suo padre. Il caso 2 (z è figlio destro di suo padre) si riporta immediatamente al caso 3 attraverso una rotazione ed un ricoloramento. Il nodo z.p diventa nero, ed il nodo z.p.p diventa rosso. Sappiamo giá che entrambi i nodi esistono. La rotazione a destra su z.p.p ripristina la proprietá 5. Ci rimande da mostrare che z (che non è cambiato) è tale che l'inviariante è mantenuta: prima di tutto, z è (ancora) rosso; poi, se z.p è la radice, è diventata nera (se non lo era gía); infine, le proprietá 1 e 3 non sono a rischio, e sappiamo giá che 5 è mantenuta; inoltre in questo caso la proprietá 2 non si puó violare. La unica violazione alla proprietá 4 (z e z.p entrambi rossi) viene corretta, e non ci sono altre violazioni.

Esempio di esecuzione di *RBTreeInsertFixup*, caso 3:





Concludendo l'analisi dell'inserimento (che ha complessità, nel caso peggiore,  $\Theta(h) = \Theta(\log(n))$ : nel peggior caso si esegue tutto il ciclo while seguendo il caso 1, e si percorre un ramo intero), osserviamo che il caso 1 si verifica in un RBT previamente bilanciato, e si sistemano i colori per mantenere, al peggio, un leggero sbilanciamento. I casi 2 e 3, invece operano su un RBT giá leggermente sbilanciato: ma questo si rivela facile da sistemare grazie a, al massimo, due rotazioni, e poi un ricoloramento sistematico. Questo complesso sistema ci permette di mantenere una struttura bilanciata anche quando si opera un inserimento di elementi in ordine, che, invece, genererebbe un BST molto sbilanciato. Come si puó intuire, l'eliminazione di un nodo da un RBT è molto complessa, e non la vediamo. Anche questa operazione ha costo  $\Theta(h) = \Theta(\log(n))$ .

# Alberi binari di ricerca, red-black e liste: confronto

	Liste	BST	BST	RBT
		c. medio	c. peggiore	c. peggiore
Inserimento	$\Theta(1)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Cancellazione	$\Theta(1)$	$\Theta(log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Visita	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$
Ricerca	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Successore	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Predecessore	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Massimo	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$
Minimo	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$	$\Theta(n)$	$\Theta(\log(n))$

#### Conclusione

Gli alberi red-black sono una struttura complessa. Non sono gli unici alberi bilanciati; altri esempi includono gli alberi di Fibonacci e gli alberi AVL. Tutte le strutture bilanciate sono simili tra loro, e l'uso di una o dell'altra dipende da dettagli che noi non riusciamo ad evidenziare in questa sede.