

به نام خدا

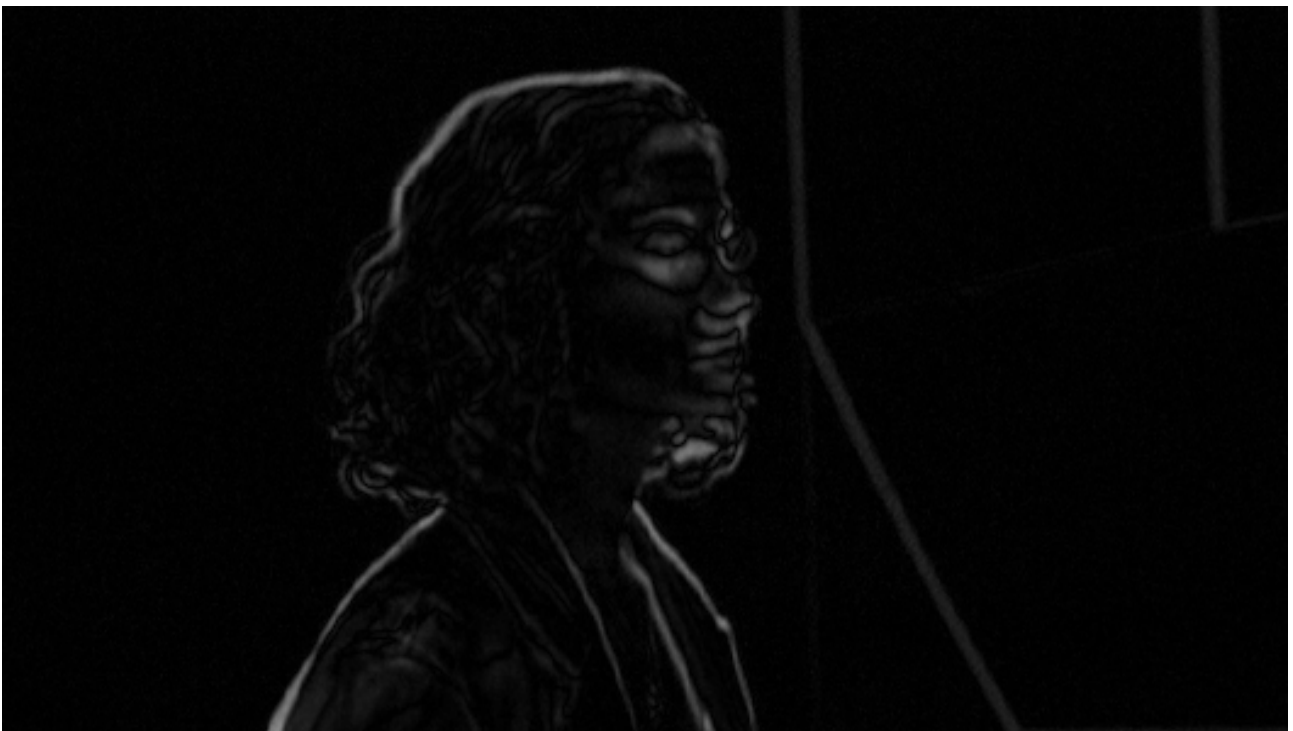
۱. در این بخش ابتدا دو تصویر را می‌خوانیم و در ماتریس‌های مربوطه ذخیره می‌کنیم. سپس در قسمت محاسبه‌ی سریال، روی هر دو ماتریس پیمایش می‌کنیم، پیکسل مربوطه را از هر دو ماتریس می‌خوانیم و سپس با استفاده از تابع `std::abs`، قدرمطلق تفاضل آن‌ها را محاسبه کرده و در خروجی می‌نویسیم.

برای قسمت محاسبه‌ی موازی نیز سه رجیستر ۱۲۸ بیتی در نظر می‌گیریم که دوتای آن‌ها برای خواندن از دو ماتریس و دیگری برای ذخیره‌ی نتیجه‌ی قدرمطلق تفاضل آن‌هاست. برای محاسبه‌ی این مقدار و از آن‌جا که تابع `_mm_abs` برای `e8u8` که اعداد صحیح بدون علامت هستند وجود ندارد، اقدام به استفاده از روش دیگری می‌کنیم. در این روش دو بار تفاضل اشباع‌شده‌ی دو رجیستر `m1` و `m2` را محاسبه می‌کنیم که بار اول `m1` از `m2` کم می‌شود و بار دیگر `m2` از `m1`. از طرفی در تفاضل اشباع‌شده، اعداد منفی تبدیل به صفر می‌شوند. حال برای محاسبه‌ی قدرمطلق این مقدار، بین دو مقداری که پیش‌تر محاسبه کردیم از عملگر `or` استفاده می‌کنیم و چون مقدار یکی از آن‌ها حتماً صفر است، مقدار بزرگ‌تر را به دست می‌آوریم:

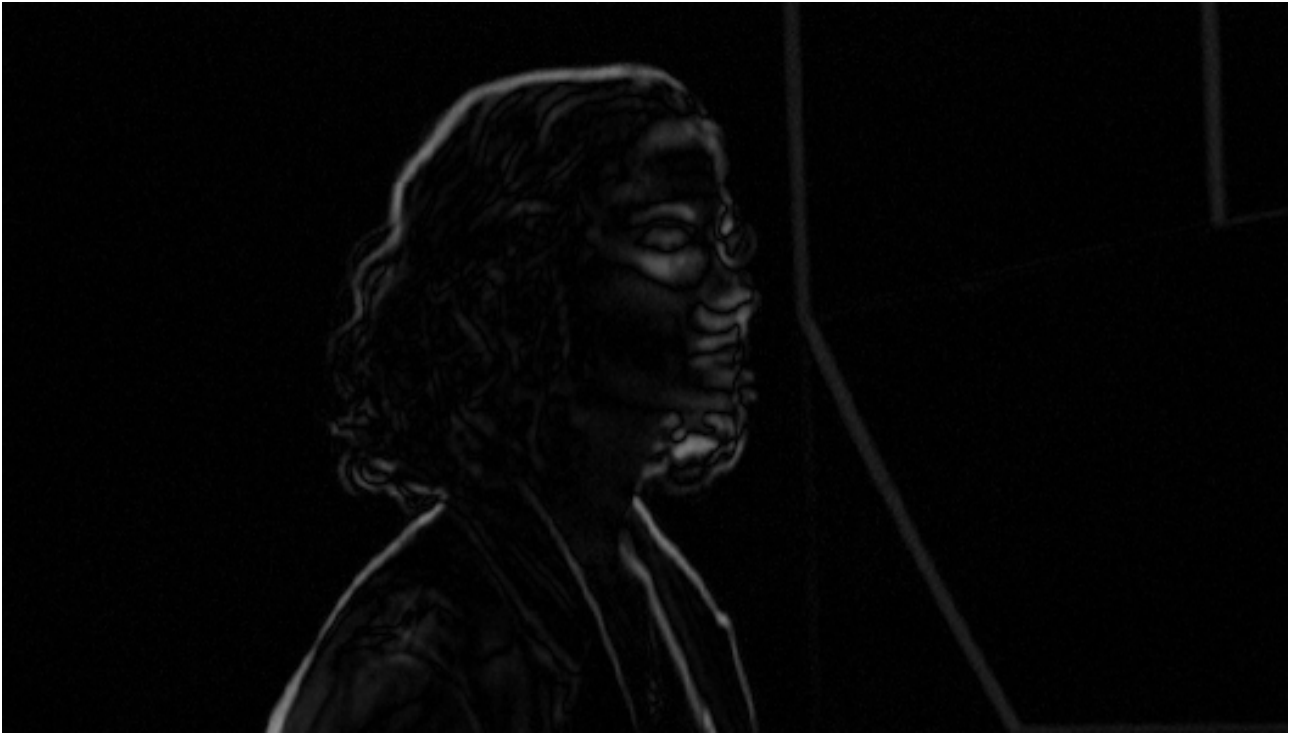
```
_mm_or_si128(_mm_subs_epu8(m1, m2), _mm_subs_epu8(m2, m1));
```

پس از اجرای این بخش به نتایج زیر می‌رسیم:

اجرای سریال:



اجرای موازی:



نهایتاً بهبود سرعت ۴/۲۰ برابری را شاهد هستیم:

```
Hossein Soltanloo - 810195407  
Serial Run time = 1835277  
Parallel Run time = 436454  
Speedup = 4.20
```

۲. در این بخش ابتدا دو تصویر را می‌خوانیم و در ماتریس‌های مربوطه ذخیره می‌کنیم. سپس در قسمت محاسبه‌ی سریال، روی ماتریس تصویر دوم پیمایش می‌کنیم، پیکسل مربوطه و متناظرش از تصویر اول را نیز می‌خوانیم و سپس اقدام به محاسبه‌ی خروجی می‌کنیم. از آن‌جا که نیاز به سریع‌ترین روش برای جمع اشباع‌شده‌ی دو عدد داریم، آن را در قالب یک تابع تعریف کرده و استفاده می‌کنیم. در این تابع دو عدد با هم جمع می‌شوند و هرگاه حاصل آن‌ها از یکی از آن‌ها کوچک‌تر بود، یعنی اشباع صورت گرفته و باید مقدار ۲۵۵ را به‌عنوان نتیجه در نظر بگیریم:

```
uint8_t saturatedAdd(uint8_t a, uint8_t b)
{
    uint8_t c = a + b;
    if (c < a)
        c = 255;
    return c;
}
```

سپس به سراغ بخش موازی می‌رویم. در این بخش مانند قبل سه رجیستر ۱۲۸ بیتی در نظر می‌گیریم که دوتای آن‌ها برای خواندن از دو ماتریس و دیگری برای ذخیره‌ی نتیجه‌ی محاسبه روی آن‌هاست. برای محاسبه روی این دو مقدار، ابتدا باید پیکسل‌های تصویر دوم را در ۵/۰ ضرب کنیم که این کار باید با استفاده از شیفت به راست صورت بگیرد؛ اما تابعی برای شیفت به راست اعداد ۸ بیتی بدون علامت، یعنی `_mm_srli_epi8` تعبیه نشده است. از این رو ۴ بایت را هم‌زمان به‌عنوان یک ۳۲ بیتی در نظر می‌گیریم و آن را به راست شیفت می‌دهیم تا هر ۴ بایت به راست شیفت بخورند؛ اما در این حالت بیت پرارزش آن‌ها صفر خواهد بود و برای حل این مشکل از طرف دیگر ۱۶ عدد ۸ بیتی `01111111` را در یک رجیستر ذخیره می‌کنیم و نهایتاً ۴ مقدار شیفت‌دهی‌شده‌ی ۳۲ بیتی را با این ۱۶ بایت `and` می‌کنیم تا با این روش بتوانیم شیفت به راست را برای `epu8` پیاده‌سازی کنیم:

```
_mm_adds_epu8(m1, _mm_and_si128(_mm_set1_epi8(0xFF >> 1), _mm_srli_epi32(m2, 1)));
```

نهایتاً مقدار به‌دست آمده را به مقادیر پیکسل‌های تصویر اول جمع اشباع‌شده می‌کنیم که این کار نیز با `_mm_adds_epu8` صورت می‌گیرد.

پس از نوشتن مقادیر روی خروجی، به نتایج زیر می‌رسیم:
اجرای سریال:



اجرای موازی:



نهایتاً بهبود سرعت ۵/۵۱ برابری را شاهد هستیم:

```
Hossein Soltanloo - 810195407  
Serial Run time = 1099010  
Parallel Run time = 199624  
Speedup = 5.51
```