Controlo Automático - Projecto

```
%% Inicialização do ambiente
clear ; close all; clc

% Importamos os dados dos pacientes
data = importdata('ROC_REAL_50.mat');

% Definimos uma seed estatica para o gerador de números aleatórios de forma
% a podermos repetir os experimentos com resultados determinísticos
rng(42);
```

Questão 1

a) Selecionamos 10 pacientes da base de dados:

```
rndIDX = randperm(50);
sample_size = 10
sample\_size = 10
sample = data(rndIDX(1:sample_size), :)
sample = 10x2
  0.0219 1.2746
   0.0528 2.5362
   0.0352 1.5503
   0.0293 1.4728
   0.0308 1.9499
         2.4823
   0.0330
           1.2615
   0.0282
           1.2390
   0.0295
          2.5669
   0.0329
          2.0425
   0.0394
t_size = 600
```

b) e c)

 $t_size = 600$

Cálculo de $c_e(t)$ e da respectiva média.

```
figure(1);
hold on
t = linspace(0, 300, t_size);
Ce = zeros(t_size, sample_size);
% s = tf('s');
% G = @(a) (40*a^3) / ((s+a)*(s+4*a)*(s+10*a));
G = @(a) tf([40 * a^3], [1 15*a 54*a^2 40*a^3]);
for idx = 1 : sample_size
```

```
G(a)
    Ce(:, idx) = impulse(G(a) * 0.6, t);
end
ans =
                0.0004216
 s^3 + 0.3289 s^2 + 0.02596 s + 0.0004216
Continuous-time transfer function.
ans =
              0.005882
 s^3 + 0.7917 s^2 + 0.1504 s + 0.005882
Continuous-time transfer function.
ans =
              0.001752
 s^3 + 0.5287 s^2 + 0.0671 s + 0.001752
Continuous-time transfer function.
ans =
               0.001001
 s^3 + 0.4388 s^2 + 0.0462 s + 0.001001
Continuous-time transfer function.
ans =
               0.001168
 s^3 + 0.462 s^2 + 0.05122 s + 0.001168
Continuous-time transfer function.
ans =
              0.001442
 s^3 + 0.4955 s^2 + 0.05893 s + 0.001442
Continuous-time transfer function.
ans =
              0.0008976
```

 $s^3 + 0.4231 s^2 + 0.04296 s + 0.0008976$

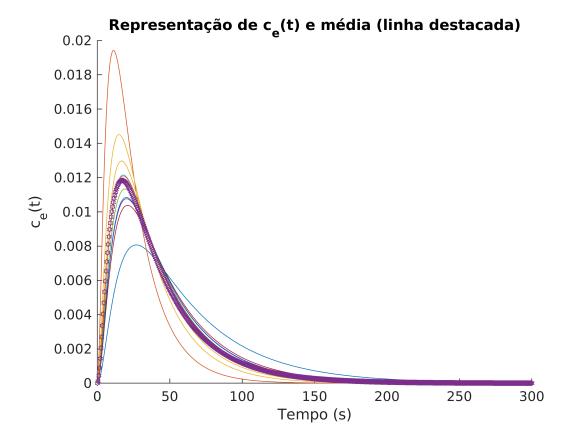
a = sample(idx, 1);

ans =

0.002451 -----s^3 + 0.5914 s^2 + 0.08393 s + 0.002451

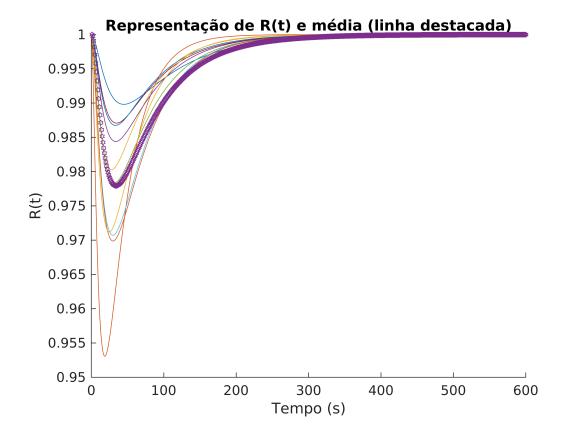
Continuous-time transfer function.

```
plot(t, Ce);
mean_ce = mean(Ce, 2);
plot(t, mean_ce, 'h', 'MarkerSize', 4)
xlabel('Tempo (s)')
ylabel('c_{e}(t)')
title('Representação de c_{e}(t) e média (linha destacada)')
hold off
```



Cálculo de R(t) e da respectiva média.

```
r0 = 1;
EC50 = 1;
figure(2);
hold on
t = linspace(0, 500, t_size);
% O transposto da segunda coluna de `sample` é repetido verticalmente
% `t_size` vezes e multiplicado elemento a elemento com `Ce`
R = r0 ./ (1 + (Ce / EC50) .* repmat(sample(:, 2)', t_size, 1));
plot(t, R);
gamma = mean(R, 2);
plot(gamma, 'h', 'MarkerSize', 4)
xlabel('Tempo (s)')
ylabel('R(t)')
title('Representação de R(t) e média (linha destacada)')
hold off
```



Questão 2

a)

Pela condição de estabilidade necessária do critério de estabilidade de Routh-Hurwitz, fácilmente vemos que α tem que ser não negativo, caso contrário pelo menos um dos coeficientes do polinómio do denominador seria negativo.

Aplicando o método de Routh-Hurwitz obtemos a seguinte tabela:

Daqui, fácilmente vemos que os valores da primeira coluna têm todos o mesmo sinal, se $15\alpha > 0$, $\frac{154\alpha^2}{3} > 0$ e $\frac{40\alpha^3}{3} > 0$, o que acontece para todos os $\alpha > 0$, ou seja, para todos os valores estritamente positivos de α , o sistema é estável.

b)

```
figure(3)
alpha = mean(sample(:, 2));
plot(step(G(alpha * 0.6)))
xlabel('Tempo (s)')
ylabel('c_{e}(t)')
title('Resposta de c_{e}(t) à infusão constante de rocurónio')
```

