



## 1. CPU的设计与结构



# 函数内变量的处理

船说：计算机基础



## 1. CPU的设计与结构

### 1.6.4 函数内局部变量的底层处理

- 01 sp(栈指针)的设计可以更方便的使用内存，互不干扰
- 02 栈所分配的空间局部有效，离开后失效
- 03 全局变量的使用与注意点



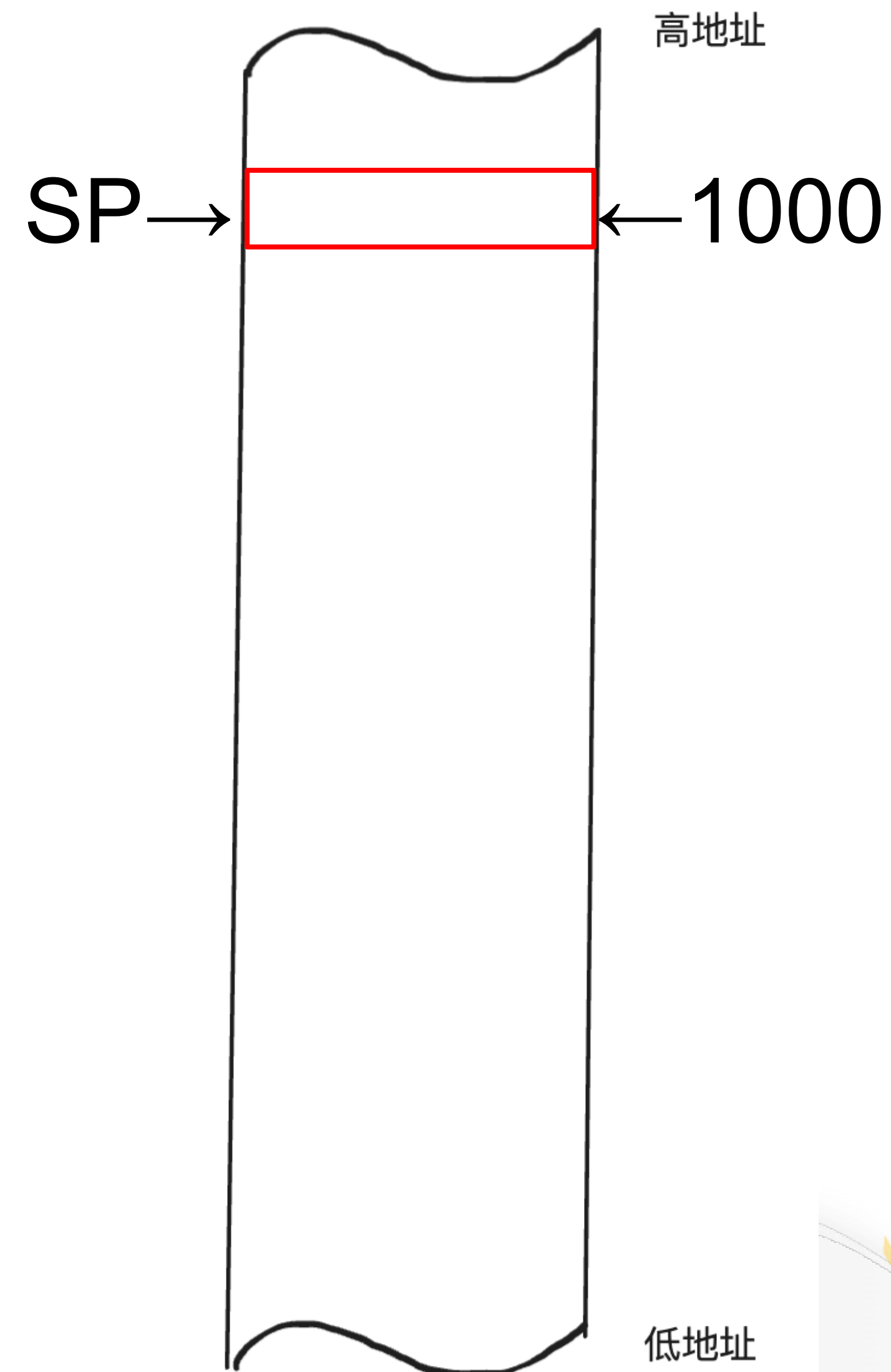


## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main执行前





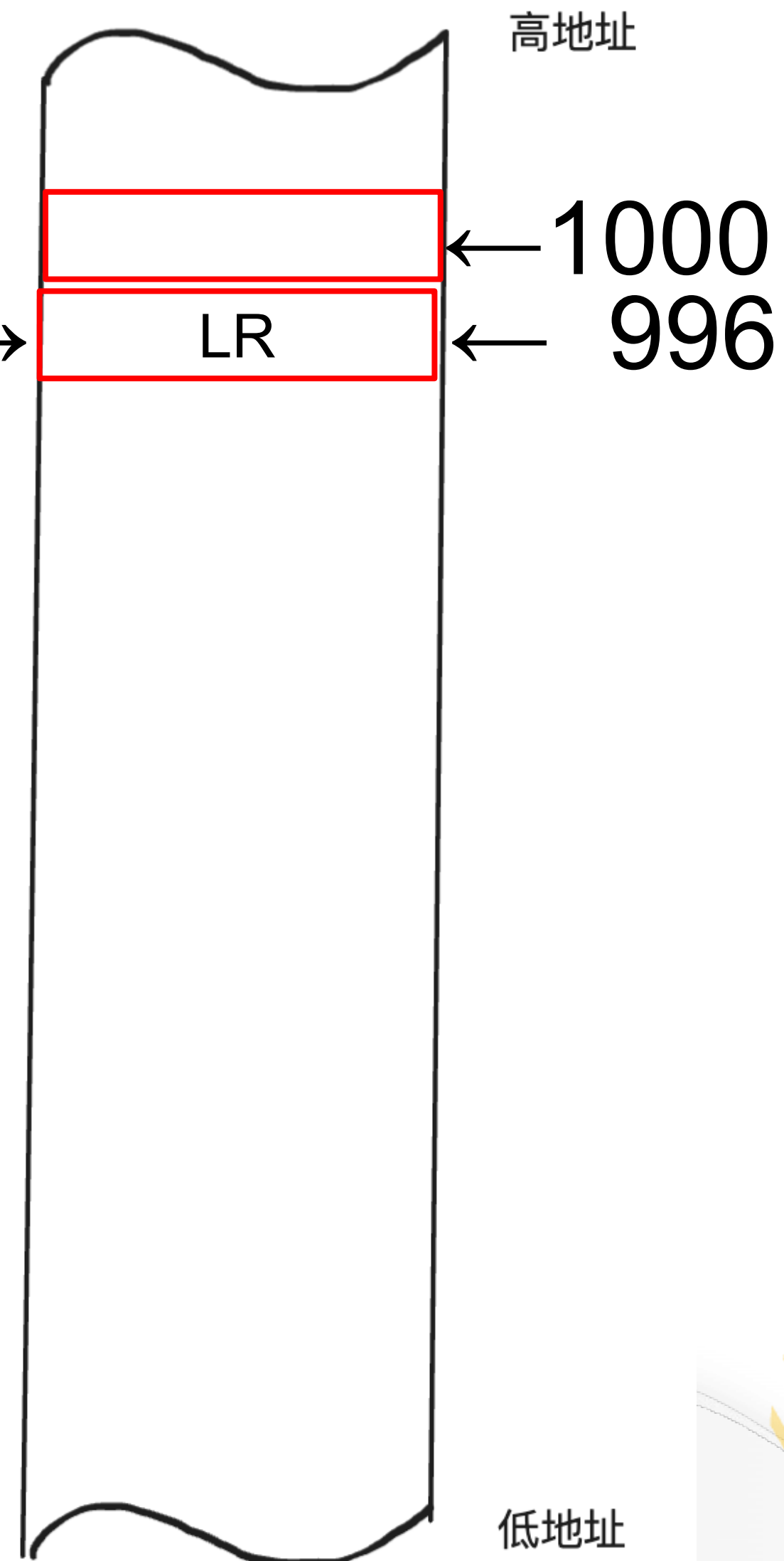
## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main开始执行

SP→





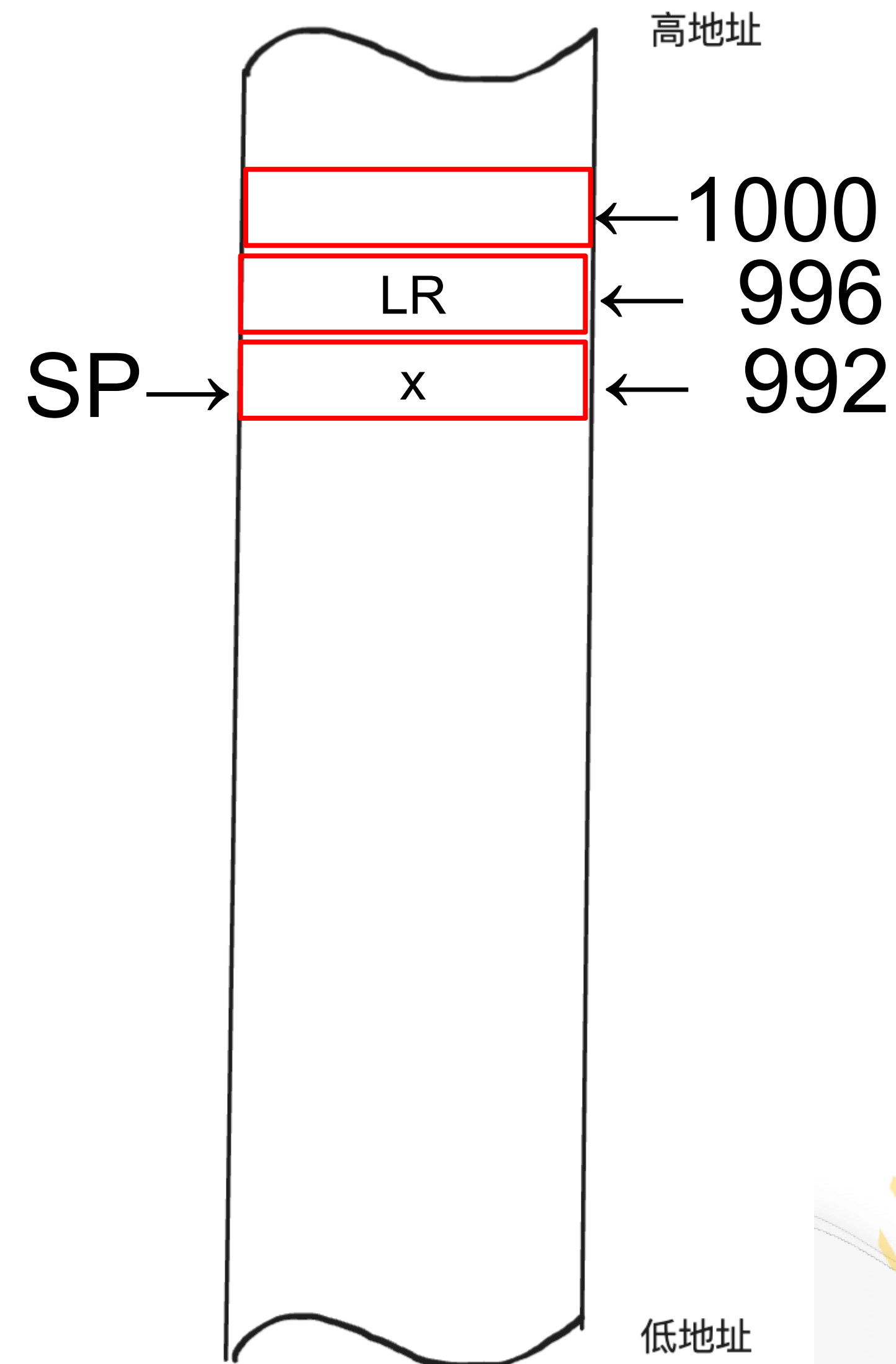


## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main开始执行  
调用FuncA



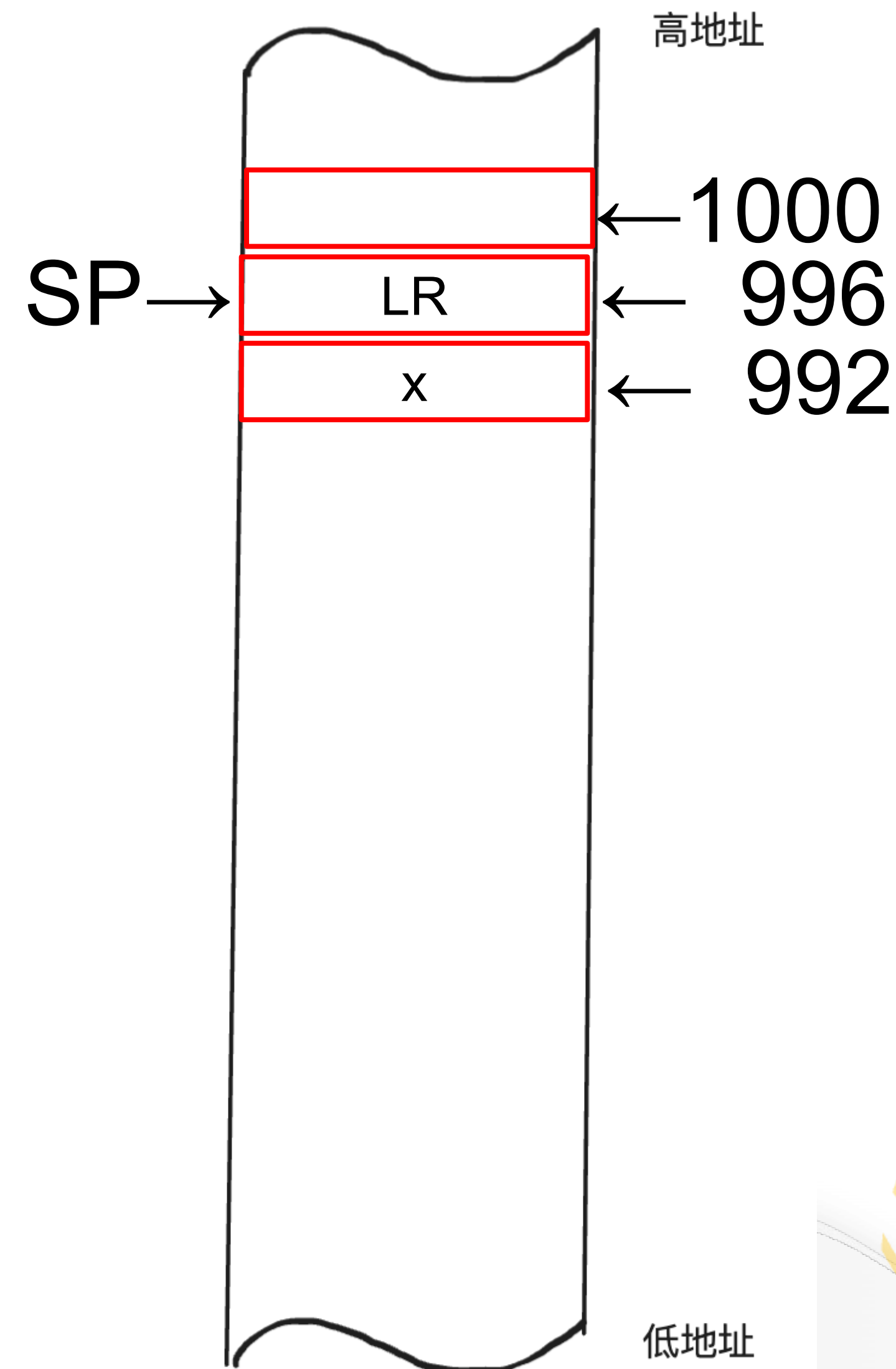


## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main开始执行  
从FuncA返回



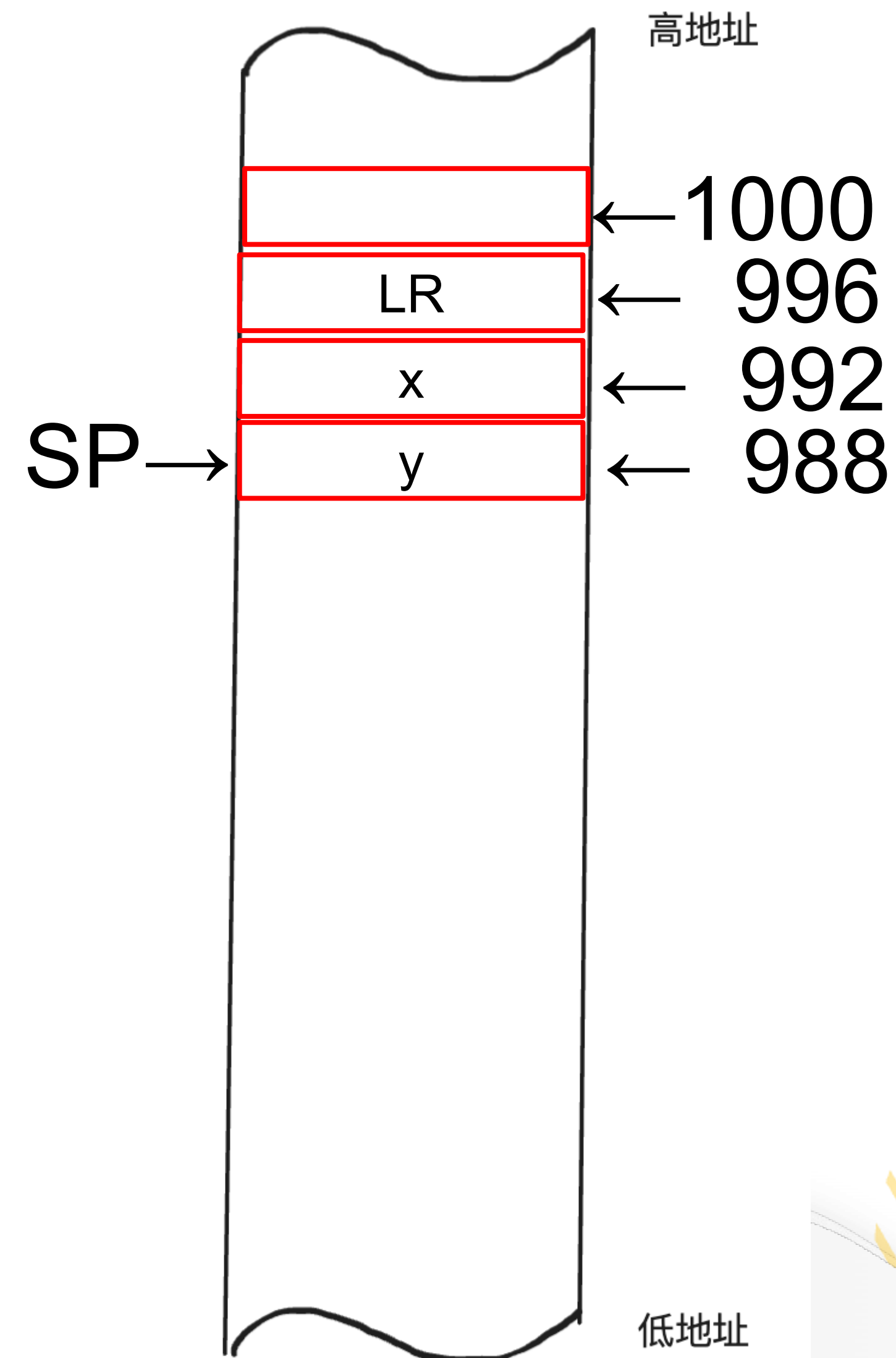


## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main开始执行  
调用FuncB





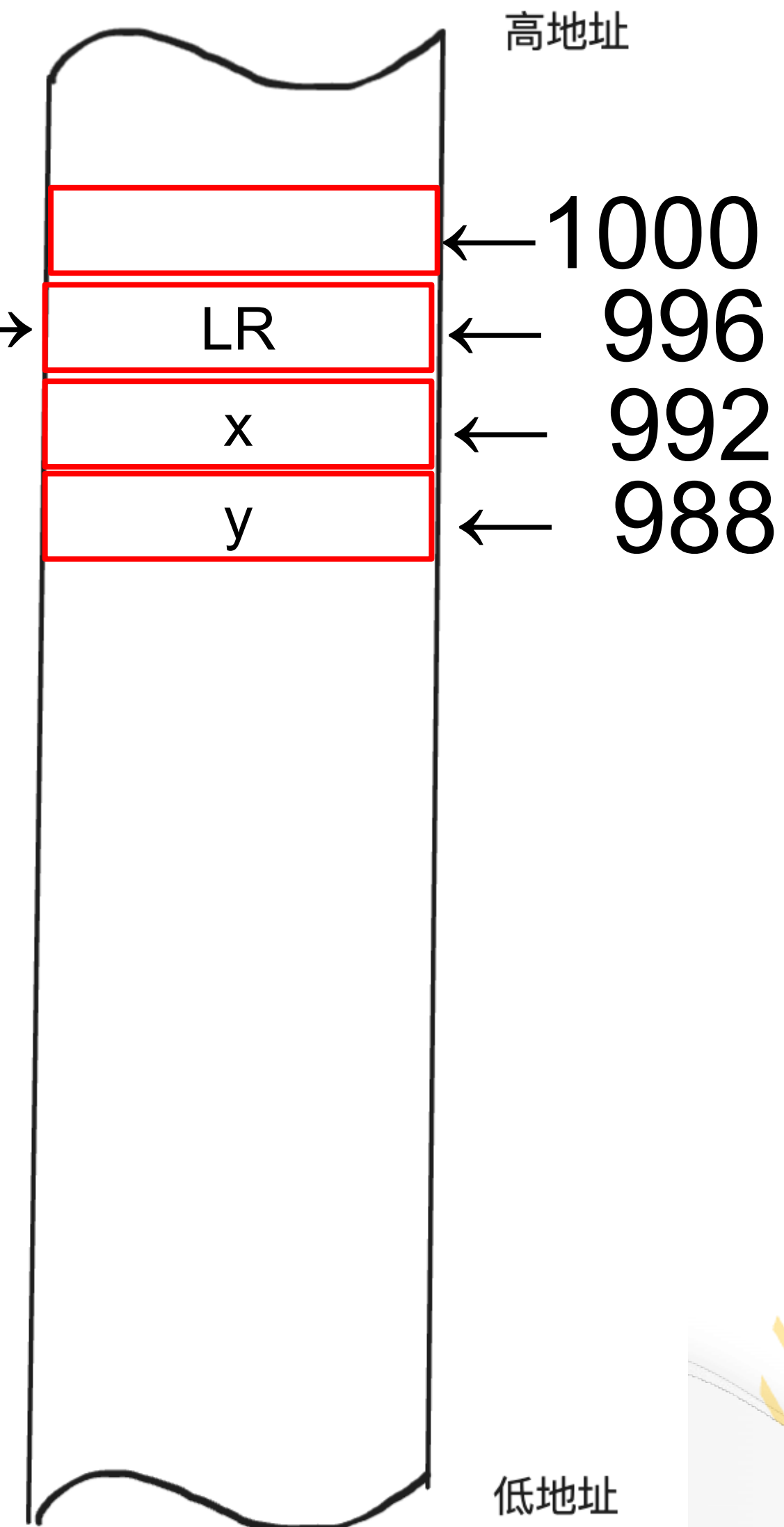
## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main开始执行  
从FuncB返回

SP→





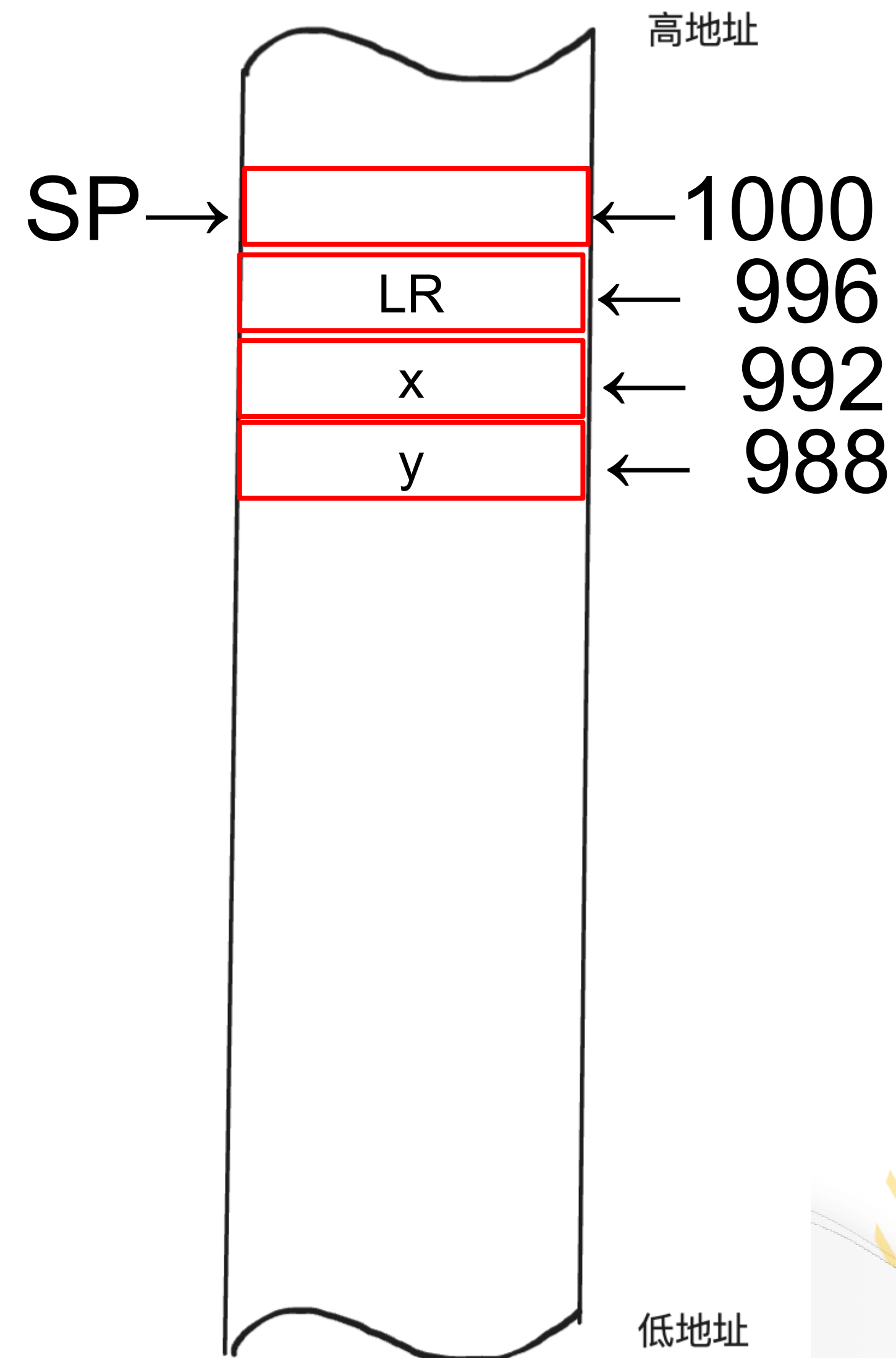


## 1. CPU的设计与结构

# 1、如何更方便的使用内存

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      return x*x;
4  }
5  int FuncB(int x, int y)
6  {
7      return x + y;
8  }
9
10 int main()
11 {
12     FuncA(10);
13     FuncB(20,30);
14     return 0;
15 }
```

main返回



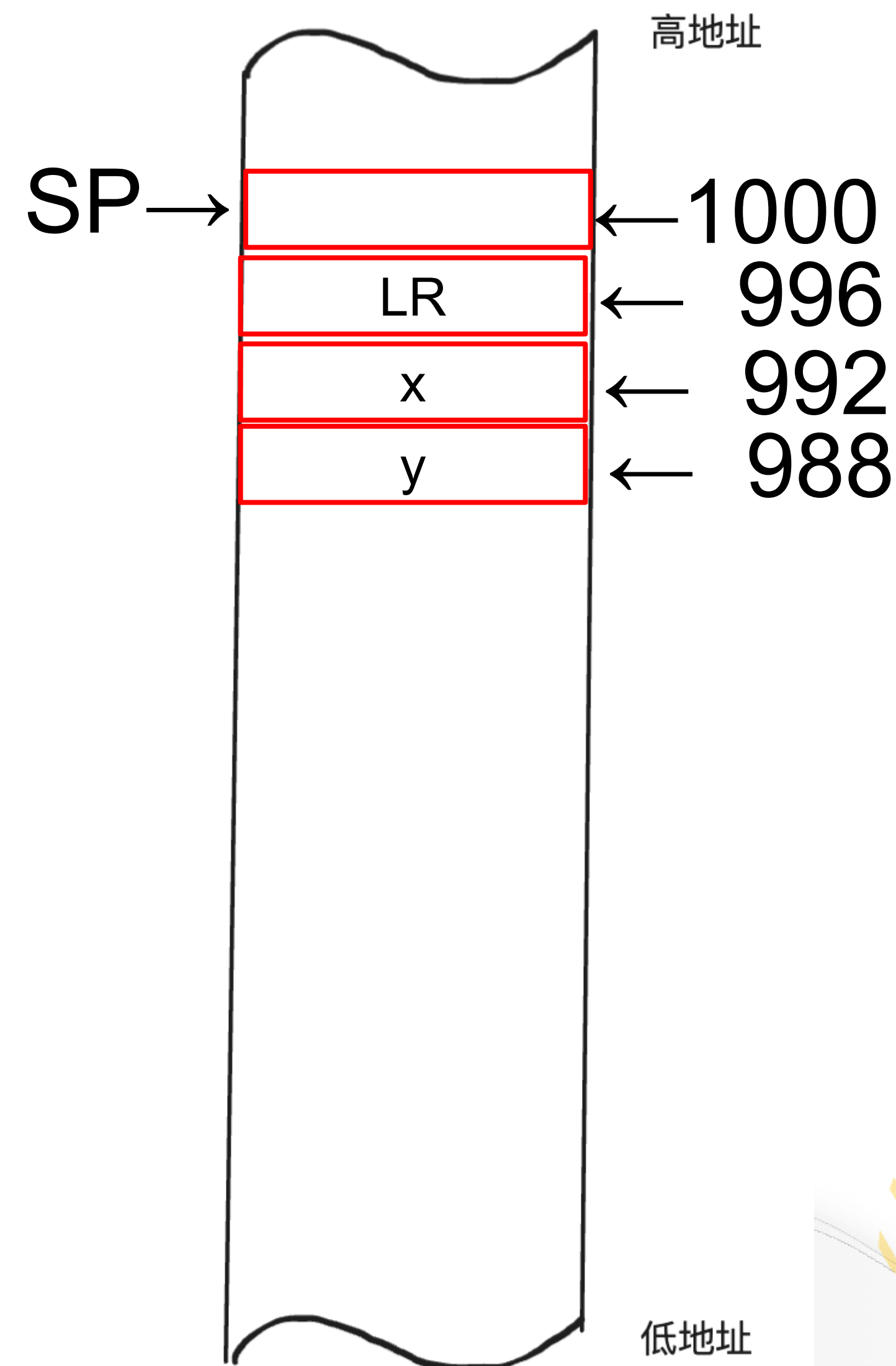


## 1. CPU的设计与结构

### 1、如何更方便的使用内存

```
1
2 int FuncA(int x)
3 {
4     int arr[3];
5     return x*x;
6 }
7 int FuncB(int x, int y)
8 {
9     return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```

调用FuncA



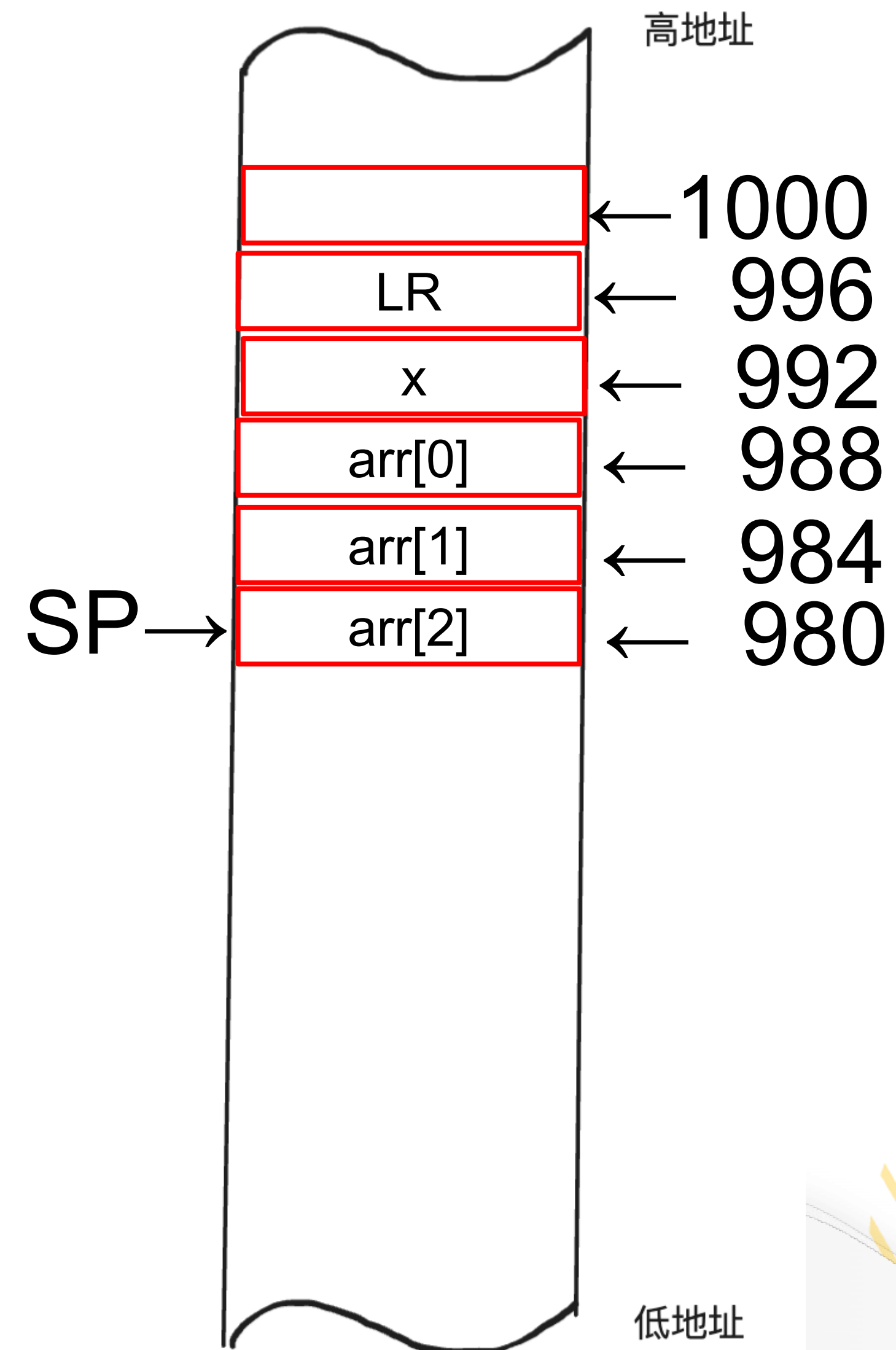


## 1. CPU的设计与结构

### 1、如何更方便的使用内存

调用FuncA

```
1
2 int FuncA(int x)
3 {
4     int arr[3];
5     return x*x;
6 }
7 int FuncB(int x, int y)
8 {
9     return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```



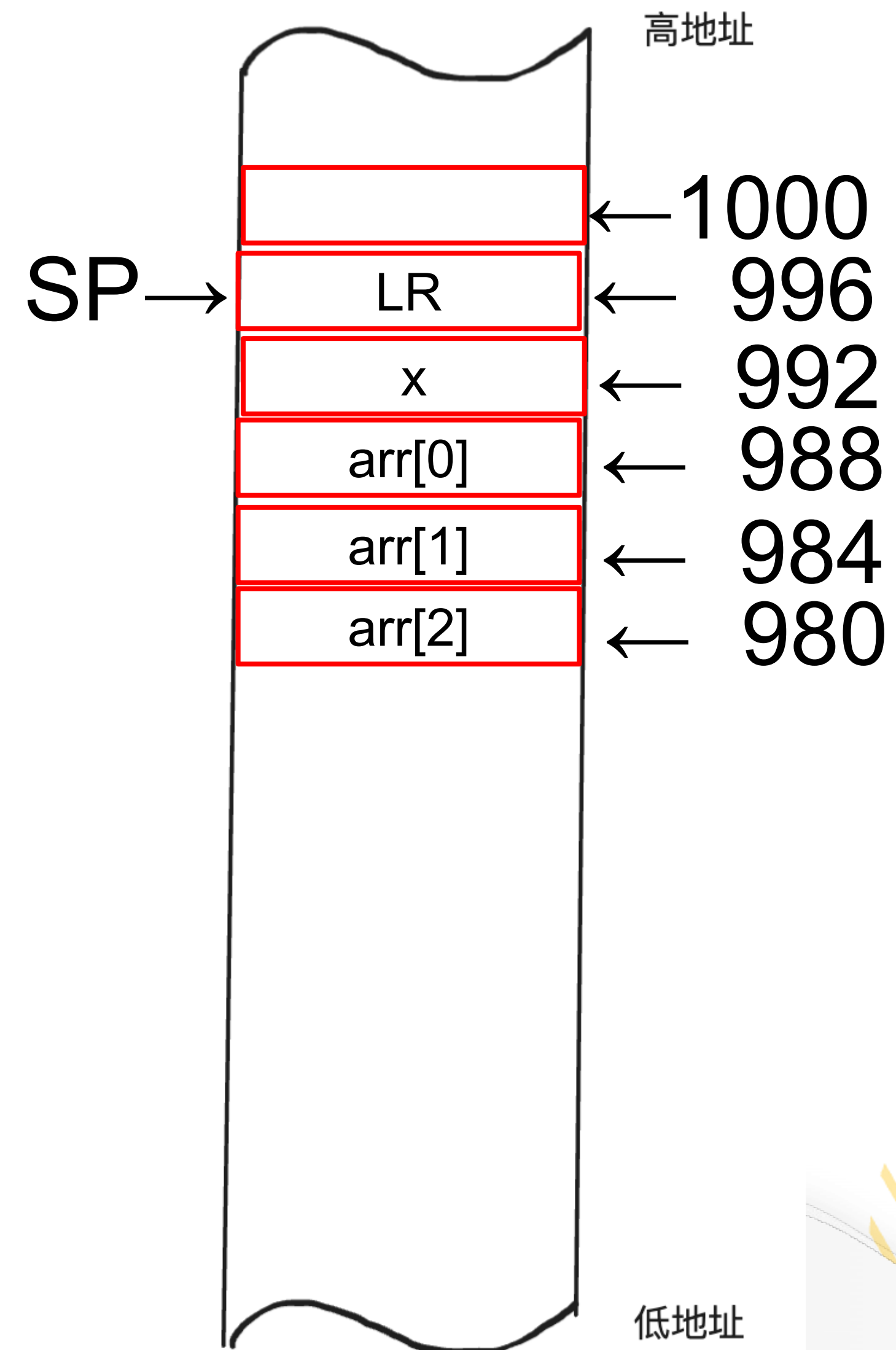


## 1. CPU的设计与结构

### 1、如何更方便的使用内存

```
1
2  int FuncA(int x)
3  {
4      int arr[3];
5      return x*x;
6  }
7  int FuncB(int x, int y)
8  {
9      return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```

FuncA返回







## 1. CPU的设计与结构

# 2、函数内的常规操作流程

- 01 如果需要，保存必要的寄存器内容
- 02 操作sp，分配需要的内容空间
- 03 运行函数相关功能
- 04 释放分配的空间
- 05 恢复保存过的寄存器的值，并使程序返回



## 1. CPU的设计与结构

# 3、栈所分配的空间局部有效

01 不可以在退出后继续使用，对应的存储空间后续会有别的函数使用

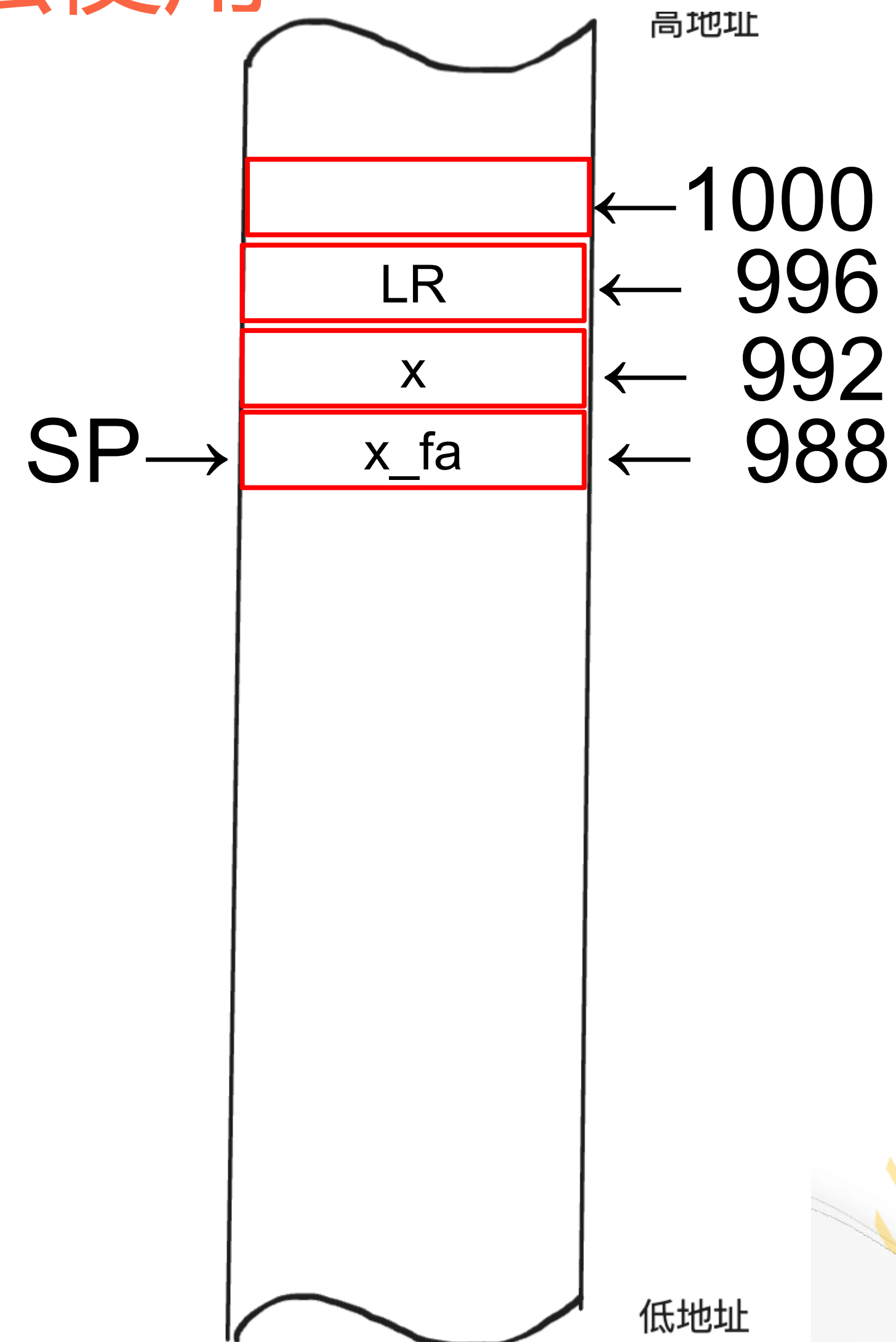


## 1. CPU的设计与结构

### 4、局部变量在函数返回后无法使用

调用FuncA

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      int x_fa = 100;
4      return x*x;
5  }
6  int FuncB(int x, int y)
7  {
8      x_fa = 200;
9      return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```





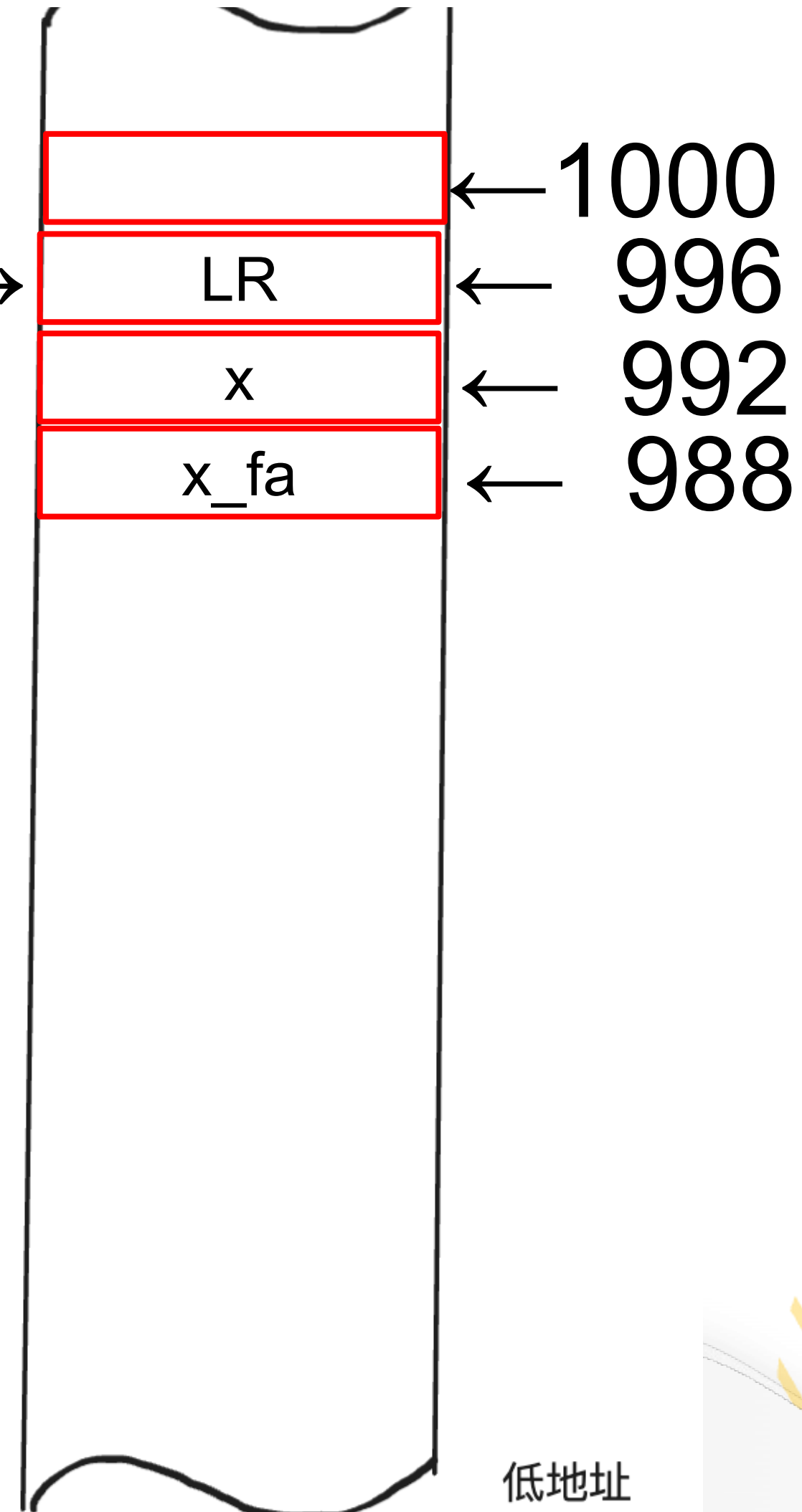
## 1. CPU的设计与结构

### 4、局部变量在函数返回后无法使用

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      int x_fa = 100;
4      return x*x;
5  }
6  int FuncB(int x, int y)
7  {
8      x_fa = 200;
9      return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```

FuncA返回

SP→





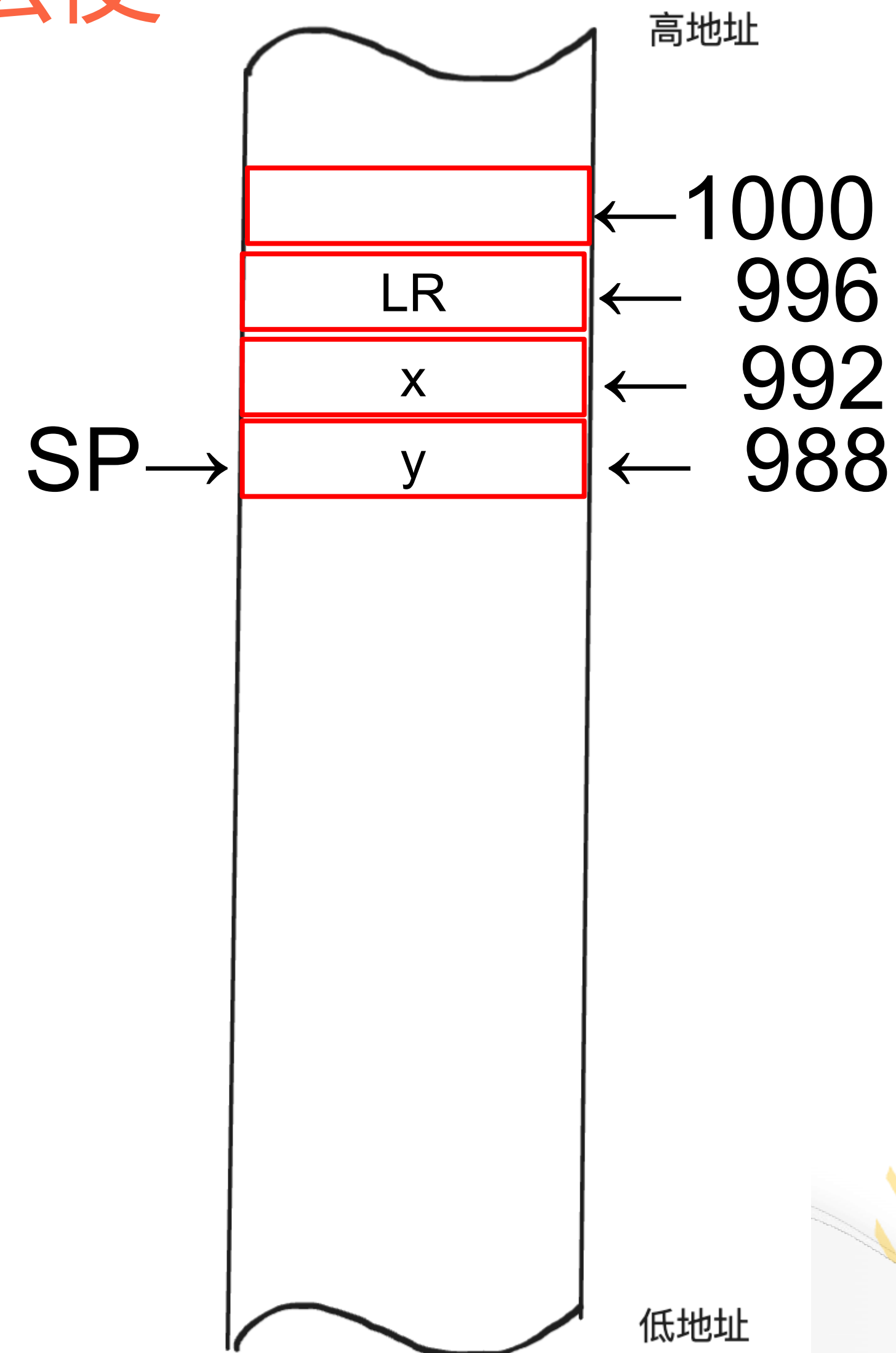


## 1. CPU的设计与结构

### 4、局部变量在函数返回后无法使用

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      int x_fa = 100;
4      return x*x;
5  }
6  int FuncB(int x, int y)
7  {
8      x_fa = 200;
9      return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```

调用FuncB





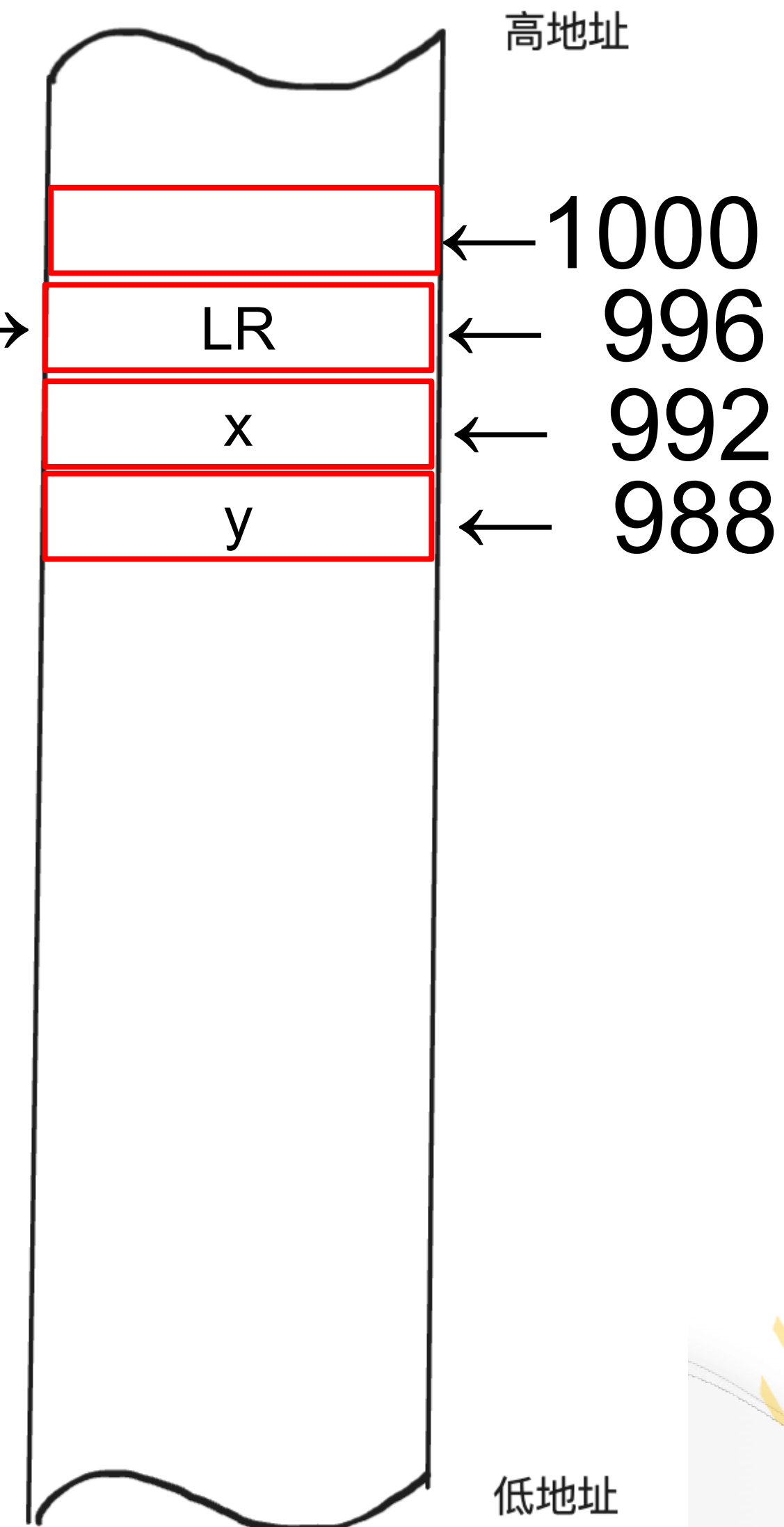
## 1. CPU的设计与结构

### 4、局部变量在函数返回后无法使用

```
1  int FuncA(int x)
2  {
3      int x_fa = 100;
4      return x*x;
5  }
6  int FuncB(int x, int y)
7  {
8      x_fa = 200;
9      return x + y;
10 }
11
12 int main()
13 {
14     FuncA(10);
15     FuncB(20,30);
16     return 0;
17 }
```

FuncB返回

SP→

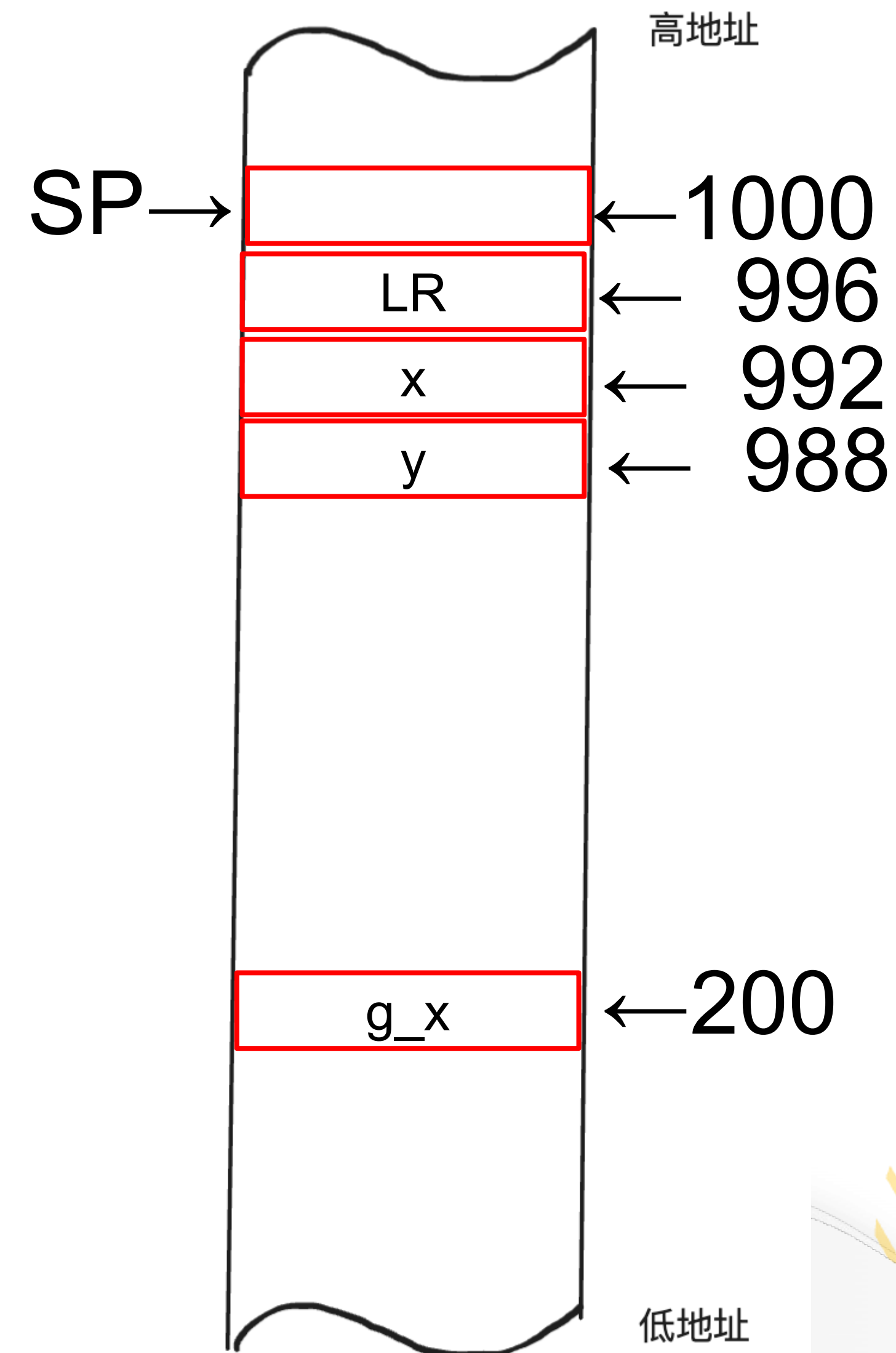




# 1. CPU的设计与结构

## 5、全局变量

```
1  int g_x = 100;
2  int FuncA(int x)
3  {
4      int x_fa = 100;
5      g_x = 300;
6      return x*x;
7  }
8  int FuncB(int x, int y)
9  {
10     g_x = 200;
11     return x + y;
12 }
13
14 int main()
15 {
16     g_x = 400;
17     FuncA(10);
18     FuncB(20, 30);
19     return 0;
20 }
```





## 1. CPU的设计与结构

# 5、模拟器中定义全局变量

## 01 全局变量的定义DCD或DCB

G_X	DCD	1
G_Y	DCD	2,3,4,5,6
G_Z	DCB	1,2,3,4





## 1. CPU的设计与结构

# 6、全局变量的特点

- 01 全局变量的定义DCD或DCB
- 02 全局变量的内容会一直存在
- 03 全局变量所有函数都可以访问
- 04 全局变量太多了不方便管理



# 1. CPU的设计与结构

## 1.6.3 本节总结

1. 函数内对存储空间的使用都是通过sp进行减操作，返回时用加恢复到原来的值。
2. 也可以把sp保存在寄存器中，在函数返回前从对应的寄存器中恢复。
3. 进入函数时的sp和退出时必须一致
4. 函数内的局部变量，退出后无法再使用
5. 全部变量对应的地址空间的可见性是整个程序



# 欢迎参与学习

WELCOME FOR YOUR JOINING

船说：计算机基础