```
/*打印建议小 5 字体 , 10 磅行间距*/
typedef struct BiTNode {
    ElemType data;
    struct BiTNode *Ichild, rchild;
} BiTNode, *BiTree;
//先序遍历-递归
void PreOrder(BiTree T) {
    if (T!= NULL) {
        visit(T);
        PreOrder(T->lchild);
        PreOrder(T->rchild);
    }
}
//中序遍历-递归
void InOrder(BiTree T) {
    if (T!= NULL) {
        InOrder(T->Ichild);
        visit(T);
        InOrder(T->rchild);
    }
}
//后序遍历-递归
void PostOrder(BiTree T) {
    if (T != NULL{}) {
        PostOrder(T->lchild);
        PostOrder(T->rchild);
        visit(T);
    }
}
//中序遍历-非递归
void InOrder2(BiTree T) {
    InitStack(S);
    BiTree p = T;//p 是遍历指针
while (p || IsEmpty(S)) {
        if (p) {
            Push(S, p);
             p = p -> lchild;
        } else {
            Pop(S, p);
            visit(p);
            p = p-> rchild;
    }
}
//层次遍历
void LevelOrder(BiTree T) {
    InitQueue(Q);
    BiTree p;
    EnQueue(Q, T);
    while (!IsEmpty(Q)) {
        DeQueue(Q, p);
        visit(p);
        if (p->lchild != NULL)
        EnQueue(Q, p->lchild); if (p->rchild != NULL)
            EnQueue(Q, p->rchild);
    }
}
//线索二叉树结构体
typedef struct ThreadNode {
    ElemType data;
    struct ThreadNode *Ichild, *rchild;
    int Itag, rtag;//左右线索标志
```

```
} ThreadNode, *ThreadTree;
//通过中序遍历对二叉树线索化-递归
void InThread(ThreadTree &p, ThreadTree &pre) {
   if (p!= NULL) {
       InThread(p->Ichild, pre);//递归,线索化左子树
       if (p->lchild == NULL) {//左子树为空,建立前驱线索
           p->lchild = pre;
           p->ltag = 1;
       if (pre != NULL && pre->rchild == NULL) {
           pre->rchild = p;//建立前驱结点的后继线索
           pre->rtag = 1;
       pre = p;
       InThread(p->rchild, pre);
   }
}
void CreateInThread(ThreadTree T) {
   ThreadTree pre = NULL;
   if (T!= NULL) {
       InThread(T, pre);
       pre->rchild = NULL;//处理遍历的最后一个结点
       pre->rtag = 1;
   }
}
//中序线索二叉树中中序序列下的第一个结点
ThreadNode *Firstnode(ThreadNode *p) {
   while (p->ltag == 0) p = p->lchild;
   return p;
//中序线索二叉树中的结点 p 在中序序列下的后继结点
ThreadNode *Nextnode(ThreadNode *p) {
   if (p->rtag == 0) return Firstnode(p->rchild);
   else return p->rchild;
}
//利用上面两个算法,写出不含头结点的中序线索二叉树的中序遍历算法
void InorderOfThread(ThreadNode *T) {
   for (ThreadNode *p = Firstnode(T); p != NULL; p = Nextnode(p))
       visit(p);
}
//后序遍历的非递归算法
//使用辅助指针 r, 指向最近访问过的点, 也可以在结点中增加一个标识域, 记录是否被访问过
/*当访问一个结点*p的时候,栈中的结点恰好是*p的所有祖先。从栈底到栈顶结点再加上*p,刚好构成从根结点到*p的一条路径。可以用于求根结点到某结点的路径,求两个结点的最近公共祖先等*/
void PostOrder2(BiTree T) {
   InitStack(S);
   BiTree p = T;
   BiTree r = NULL;
while (p || !IsEmpty(S)) {
       if (p) {
           push(S, p);
           p = p -> lchild;
       } else {
           GetTop(S, p);
if (p->rchild && p->rchild != r) {//如果右子树存在且未被访问过
               p = p - rchild;
               push(S, p);
               p = p -> lchild;
           } else {
               pop(S, p);
              visit(p->data);
              r = p;//记录最近访问过的结点
               p = NULL;//访问完毕后, 重置 p 指针
```

```
}
       }
   }
}
/*自下而上,自右向左的层次遍历*/
/*利用原有层次遍历算法,将遍历的序列入栈,再出栈即可*/
void InvertLevel(BiTree bt) {
    Stack s;
    Queue Q;
   BiTree p;
if (bt != NULL) {
        InitStack(s);
        InitQueue(Q);
        EnQueue(Q, bt);
        while (!IsEmpty(Q)) {
           DeQueue(Q, p);
            Push(s, p);
           if (p->lchild)
               EnQueue(Q, p->lchild);
           if (p->rchild)
               EnQueue(Q, p->rchild);
        while (!IsEmpty(s)) {
           Pop(s, p);
           visit(p->data);
        }
   }
}
/*用非递归算法求二叉树高度*/
/*层次遍历,设置变量 level 记录当前结点的层数,设置变量 last 指向当前层最右结点,每次层次遍历出
队时,与 last 指针比较,若两者相等,则 level+1,并让 last 指向下一层最右结点*/
int Btdepth(BiTree T) {
    if (!T) return 0;//树空,高度为0
   int front = -1, rear = -1;
int last = 0, level = 0;
    BiTree Q[maxsize];
    Q[++rear] = T;
   BiTree p;
    while (front < rear) {
        p = Q[++front];
        if (p->lchild) Q[++rear] = p->lchild;
        if (p->rchild) Q[++rear] = p->rchild;
        if (front == last) {//处理该层最右结点
           level++;
           last = rear;//last 指向下一层
    return level;
}//可以用栈模拟递归 在结构体里增加 high 变量 ,p->high=max(p->lchild->high,p->rchild->high)+1
/*用递归算法求二叉树高度*/
int Btdepth2(BiTree T) {
    if (T == NULL) return 0;
   ldep = Btdepth2(T->lchild);
rdep = Btdepth2(T->rchild);
    if (ldep > rdep) return ldep + 1;
    else return rdep + 1;
}
/*一棵二叉树各结点的值互不相同,先序遍历后序遍历分别存放在 A[],B[],建立该二叉树的二叉链表*//*根据先序序列确定树的根结点;根据根结点在中序序列中划分出二叉树的做右子树包含那些结点,然后
再根据左右子树结点再先序序列中的位置确定子树根结点*/
BiTree PreInCreat(ElemType A[], ElemType B[], int I1, int h1, int I2, int h2) {
    //I1,h1 为先序的第一个和最后一个结点下标,I2,h2 为中序的第一个和最后一个结点下标
    //初始调用时, I1=I2=1,h1=h2=n
    BiTree root:
    root = (BiTNode *) malloc(sizeof(BiTNode));
    root->data = A[l1];//根结点
```

```
for (i = I2; B[i] != root->data; i++);//根结点再中序序列中的划分
    llen = i - 12;//左子树长度
    rlen = h2 - i;//右子树长度
    if (llen)
       root->lchild = PreInCreat(A, B, I1 + 1, I1 + Ilen, I2, I2 + Ilen - 1);
    else
       root->Ichild = NULL;
    if (rlen)
       root->rchild = PreInCreat(A, B, h1 - rlen + 1, h1, h2 - rlen + 1, h2);
    else
       root->rchild = NULL;
    return root;
}
/*判定二叉树是否是完全二叉树*/
/*采用层次遍历,将所有结点加入队列(包括空系结点)当遇到空结点时,查看其后是否有非空结点,若有,则不是完全二叉树*/
bool IsComplete(BiTree T) {
    BiTree p;
    InitQueue(Q);
    if (!T) return 1;//空树为满二叉树
    EnQueue(Q, T);
    while (!IsEmpty(Q)) {
       DeQueue(Q, p);
       if (p) {
           EnQueue(Q, p->lchild);
           EnQueue(Q, p->rchild);
       } else
           while (!IsEmpty(Q)) {
               DeQueue(Q, p);
               if (p) return 0;//结点非空,则二叉树为非完全二叉树
    return 1;
}
/*计算一棵给定二叉树的所有双分支结点的个数*/
int DSonNodes(BiTree b) {
    if (b == NULL) return 0;
    else if (b->lchild != NULL && b->rchild != NULL)//双分支结点
       return DSonNodes(b->lchild) + DSonNodes(b->rchild) + 1;
       return DSonNodes(b->Ichild) + DSonNodes(b->rchild);
}//也可以设置全局变量 NUM,遍历并判断,且维护 NUM
//互换 b 的左右子树
void swap(BiTree b) {
    if (b) {
       swap(b->lchild);
       swap(b->rchild);
       temp = b->lchild;
       b->lchild = b->rchild;
       b->rchild = temp;
   }
}
/*求先序遍历第 k 个结点的值*/
int i = 1;
ElemType PreNode(BiTree b, int k) {
    if (b == NULL) return '#';
    if (i == k) return b->data;
    i++;
    ch = PreNode(b->Ichild, k);
    if (ch != '#') return ch;
    ch = PreNode(b->rchild, k);
    return ch;
}
```

```
/*对于树中每一个元素值为 x 的结点,删去以它为根的子树,并释放空间*/
/*删除 x 结点,意味着应该将其父结点的左(右)子女指针置空,用层次遍历易于找到父节点*/
void DeleteXTree(BiTree bt) {
    if (bt) {
        DeleteXTree(bt->lchild);
        DeleteXTree(bt->rchild);
        free(bt);
    }
}
void Search(BiTree bt, ElemType x) {
    BiTree Q[];//队列
    BiTree p;
    if (bt) {
        if (bt->data == x) {//若根结点值为 x , 则删除整棵树
            DeleteXTree(bt);
            exit(0);
        InitQueue(Q);
        EnQueue(Q, bt);
        while (!IsEmpty(Q)) {
            DeQueue(Q, p);
            if (p->lchild)
                if (p->|child->data == x) {
                     DeleteXTree(p->lchild);
                     p->lchild = NULL;
                } else
                     EnQueue(Q, p->lchild);
            if (p->rchild)
                if (p->rchild->data == x)
                     DeleteXTree(p->rchild);
                     p->rchild = NULL;
                } else
                     EnQueue(Q, p->rchild);
        }
    }
}
/*查找值为 x 的结点,打印其所有祖先,假设值为 x 的结点不多于一个*/
typedef struct {
    BiTree t;
    int tag;
} stack;//tag=0 表示左子女被访问, tag=1 表示右子女被访问
void SearchX(BiTree bt, ElemType x) {
    stack s[];
    top = 0;
    while (bt != NULL || top > 0) {
    while (bt != NULL && bt->data != x) {//结点入栈
            s[++top].t = bt;
            s[top].tag = 0;
bt = bt->lchild;//沿左分支向下
        if (bt->data == x) {
            for (i = 1; i <= top; i++)
                printf("%d", s[i].t->data);
            exit(1);
        while (top != 0 && s[top].tag == 1)
        top--;//退栈所有已遍历右子树的结点
if (top!= 0) {
            s[top].tag = 1;
            bt = s[top].t -> rchild;
        }
    }
}
/*找出二叉树中任意 p,q 两个结点的最近公共祖先 r
* 采用后序非递归算法,栈中存放着二叉树结点的指针,访问到某结点时,栈中元素为其祖先。假设 p 在 q 左边,先遍历到 p,将栈复制到另一个辅助栈,继续遍历到 q,然后将两个栈匹配,第一个匹配的元素即
```

```
为最近公共祖先*/
typedef struct {
    BiTree t;
    int tag;//tag=0 表示左子女已经访问, tag=1 表示右子女已经访问
} stack;
stack s[], s1[];
BiTree Ancestor(BiTree Root, BiTNode *p, BiTNode *q) {
    top = 0;
    BiTree bt = Root;
    while (bt != NULL || top > 0) {
        while (bt != NULL && bt != p && bt != q)
            while (bt != NULL) {
                s[++top].t = bt;
                s[top].tag = 0;
                 bt = bt - > lchild;
        while (top != 0 && s[top].tag == 1) {
            //假定p在q的左侧,遇到p时, 栈中元素均为p的祖先
            if (s[top].t == p) {
                for (i = 1; i <= top; i++)
                     s1[i] = s[i];
                 top1 = top;
            if (s[top].t == q)
                for (i = top; i > 0; i--)
                     for (j = top1; j > 0; j--)
if (s1[j].t == s[i].t)
                             return s[i].t;
            /*if (s[top].t == q){
                 i=j=min(top1,top);
                for(;i>0;i--,j--)
if(s1[j].t==s[i].t)
                         return s[i].t;
            }效率高一些,因为找到一个公共祖先,那么两个栈内元素相同,必然 i=j*/
            top--;//退栈
        if (top!= 0) {
            s[top].tag = 1;
            bt = s[top].t->rchild;
    return NULL;
}
/*求非空二叉树宽度*/
typedef struct {
    BiTree data[MaxSize];
    int level[MaxSize];
    int front, rear;
} Qu;
int BTWidth(BiTree b) {
    BiTree p;
    int k, max, i, n;
    Qu.front = Qu.rear = -1;//队列为空
    Qu.rear++;
    Qu.data[Qu.rear] = b;//根结点入队
    Qu.level[Qu.rear] = 1;//根结点层次为 1
    while (Qu.front < Qu.rear) {
        Qu.front++;
        p = Qu.data[Qu.front];
k = Qu.level[Qu.front];//出队结点的层次
        if (p->lchild != NULL) {
            Qu.rear++;
            Qu.data[Qu.rear] = p->lchild;
            Qu.level[Qu.rear] = k + 1;
        if (p->rchild != NULL) {
```

```
Qu.rear++;
            Qu.data[Qu.rear] = p->rchild;
            Qu.level[Qu.rear] = k + 1;
        }
    max = 0;
    i = 0;
    k = 1;
    while (i <= Qu.rear) {
        n = 0;//n 统计第 k 层结点个数
        while (i \leq Qu.rear && Qu.level[i] == k) {
            n++;
            i++;
        k = Qu.level[i];
        if (n > max) max = n;
    return max;
}
/*设有一棵满二叉树,结点值均不同,已知先序序列为 pre,求后续序列 post*/
/*将 pre[l1,h1]转化为后序 post[l2,h2],递归模型
 * 当 h1 < l1 时: f(pre,l1,h1,post,l2,h2) 无动作
 * 其他情况:
 * f(pre,l1,h1,post,l2,h2) post[h2]=pre[l1] * 取中间位置 half=(h1-l2)/2
 * 将 pre[l1+1,l1+half]左子树转化为 post[l2,l2+half-1]
 * 即 f(pre,l1+1,l1+half,post,l2,l2+half-1)
 * 将 pre[l1+half+1,h1],右子树转化为 post[l2+half,h2-1]
 *即f(pre,l1+half+1,h1,post,l2+half,h2-1)
  其中, post[h2]=pre[l1]表示后序序列的最后一个结点(根结点)等于先序序列的第一个结点(根结点)
void PreToPost(ElemType pre[], int l1, int h1, ElemType post[], int l2, int h2) {
    int half;
    if (h1 > = 11) {
        post[h2] = pre[l1];
half = (h1 - l1) / 2;
        PreToPost(pre, I1 + 1, I1 + half, post, I2, I2 + half - 1);//转换左子树
        PreToPost(pre, I1 + half + 1, h1, post, I2 + half, h2 - 1);//转换右子树
    }
}
/*设计一个算法将二叉树的叶结点从左到右连成一个单链表 , 表头指针为 head , 叶结点的右指针存放单链
/*采用中序递归遍历*/
LinkedList head, pre = NULL;
LinkedList InOrder(BiTree bt) {
    if (bt) {
        ÍnOrder(bt->lchild);
        if (bt->lchild == NULL && bt->rchild == NULL)
            if (pre == NULL) {
                head = bt;
                pre = bt;
            } else {
                pre->rchild = bt;
                pre = bt;
        InOrder(bt->rchild);
        pre->rchild = NULL;
    return head;
}
/*判断两个树 T1,T2 是否相似*/
/* 1)f(T1,T2)=1;若 T1==T2==NULL
 * 2)f(T1,T2)=0;若 T1 和 T2 之一为 NULL,另一个不是 NULL
* 3)f(T1,T2)=f(T1->lchild,T2->lchild)&&f(T1->rchild,T2->rchild)若 T1T2 均不为 NULL*/
int similar(BiTree t1, BiTree t2) {
```

```
int leftS, rightS;
   if (t1 == NULL && t2 == NULL)//两树皆空
   else if (t1 == NULL || t2 == NULL)//只有一树为空
       return 0;
   else {
       leftS = similar(t1->lchild, t2->lchild);
       rightS = similar(t1->rchild, t2->rchild);
       return leftS && rightS;
   }
}
/*写出在中序线索二叉树里查找指定结点在后序的前驱结点的算法*/
/* 在后序序列,
* 若结点 p 有右子女 , 则右子女是其前驱
* 若无右子女而有左子女,则左子女是其前驱
* 若结点 p 左右子女均无,设其中序左线索指向某祖先结点 f(p 是 f 右子树中按中序遍历的第一个结点)
* --若 f 有左子女,则其左子女是结点 p 在后序下的前驱
* --若 f 无左子女,则顺其前驱找双亲的双亲,一直找到双亲有左子女(这时左子女是 p 的前驱)
* 若 p 是中序遍历的第一个结点,则 p 在中序和后序下均无前驱*/
ThreadTree InPostPre(ThreadTree t, ThreadTree p) {
   //在中序线索二叉树 t 中,求指定结点 p 在后序下的前驱结点 q
   ThreadTree q;
   if (p->rtag == 0)//若 p 有右子女,则右子女是其后序前驱
       q = p \rightarrow rchild;
   else if (p->ltag == 0)//若 p 只有左子女, 左子女是其后序前驱
       q = p - > lchild;
   else if (p->lchild == NULL)//p 是中序序列的第一结点,无后序前驱
       q = NULL;
   else {//顺左线索向上找 p 的祖先, 若存在, 再找祖先的左子女
       while (p->ltag == 1 && p->lchild != NULL)
          p = p - > lchild;
       if (p->ltag == 0)//p 结点的祖先的左子女是其后序前驱
          q = p \rightarrow lchild;
       else
          q = NULL;//仅有单支树(p 是叶子),已到根结点, p 无后序前驱
   return q;
}
/*求 WPL(带权路径长度)*/
/*基于先序递归遍历
 * 用一个 static 变量记录 wpl, 把每个结点的深度作为递归函数的参数传递
* 若该结点是叶结点,那么 wpl 加上该结点的深度与权值之积
* 若该结点非叶结点,那么若左子树不为空,递归调用;若右子树不为空,递归调用。深度参数均为本届
点的深度参数+1*/
typedef struct BiTNode {
   int weight;
   struct BiTNode *Ichild, *rchild;
} BiTNode, *BiTree;
int WPL(BiTree root) {
   return wpl PreOrder(root, 0);
}
int wpl_PreOrder(BiTree root, int deep) {
   static int wpl = 0;
   if (root->Ichild == NULL && root->rchild == NULL)//若为叶结点
       wpl += deep * root->weight;
   if (root->Ichild!= NULL)//若左子树不为空,对左子树递归
       wpl_PreOrder(root->lchild, deep + 1);
   if (root->rchild != NULL)//若右不为空, 递归
       wpl PreOrder(root->rchild, deep + 1);
   return wpl;
/*基于层次遍历
 * 当遍历到叶结点, 累积 wpl
 * 当遍历到非叶结点,把该结点的子树加入队列
 * 当某结点为该层最后一个结点时,层数+1*/
```

## #define MaxSize 100

```
int wpl_LevelOrder(BiTree root) {
      BiTree q[MaxSize];
int front, rear;
      front = rear = 0;
     int wpl = 0, deep = 0;
BiTree lastNode;//记录当层最后一个结点
BiTree newlastNode;//下一层的最后一个结点
lastNode = root;//初始化为根结点
newlastNode = NULL;
      q[rear++] = root;
      while (front != rear) {
            BiTree t = q[front++];
if (t-> lchild == NULL && t-> rchild == NULL)
                   wpl += deep * t->weight;
            if (t->lchild != NULL) {
    q[rear++] = t->lchild;
    newlastNode = t->lchild;
             if (t->rchild != NULL) {
                   q[rear++] = t->rchild;
newlastNode = t->rchild;
            if (t == lastNode) {//若该结点为本层最后一个结点,更新 lastNode lastNode = newlastNode;
                   deep += 1;
      }
      return wpl;
}
```

```
/*树和森林*/
//双亲表示法
#define MAX_TREE_SIZE 100
typedef struct {
   ElemType data;
   int parent;
} PTNode;
typedef struct {
   PTNode nodes[MAX_TREE_SIZE];
} PTree;
//孩子兄弟表示法
typedef struct CSNode {
   ElemType data;
   struct CSNode *firstchild, *nextsibling;
} CSNode, *CSTree;
//并查集
#define SIZE 100
int UFSets[SIZE];
//并查集的初始化操作(s即为并查集)
void Initial(int S[]) {
   for (int i = 0; i < size; ++i) {
       s[i] = -1;
   }
}
//Find 操作(函数在并查集 S 中查找并返回包含元素 x 的树的节点
int Find(int S[], int x) {
   while (S[x] >= 0)
       x = S[x];
   return x;
}
//Union 操作(函数要求两个不相交的子集)
void Union(int S[], int Root1, int Root2) {
   //要求 Root1 和 Root2 是不同的, 且表示子集的名字
   S[Root2] = Root1;
}
//求以孩子兄弟表示法存储的树的高度
int Height(CSTree bt) {
   int hc, hs;
   if (bt == NULL)
       return 0;
   else {
       hc = Height(bt->firstchild);
       hs = Height(bt->nextsibling);
       if (hc + 1 > hs)
           return hc + 1;
       else
           return hs;
   }
}
//求以孩子兄弟表示法存储的森林的叶子结点数
//以孩子兄弟表示法存储时,若结点没有左子树,则为叶结点
typedef struct node {
   ElemType data; //数据域
   struct node *fch, *nsilb;
} *Tree;
int Leaves(Tree t) {
   if (t = NULL)
       return 0;
   if (t->fch == NULL)
       return 1 + Leaves(t->nsilb);
```

```
else
           return Leaves(t->fch) + Leaves(t->nsilb);
}
//已知一棵树的层次序列以及每个结点的度,构造此树的孩子-兄弟链表
//pointer[],存储新建树的各结点的地址
typedef struct CSNode {
     ElemType data;
     struct CSNode *firstchild, *nextsibling;
} CSNode, *CSTree;
#define maxNodes 15
void createCSTree Degree(CSTree &t, DataType e[], int degree[], int n) {
    //根据树的层次遍历序列 e[]和各个结点的度 degree[]构造 , n 是结点个数
    CSNode *pointer = new CSNode[maxNodes];
    int i, j, d, k = 0;
    for (i = 0; i < n; ++i) {
          pointer[i] = new CSNode;
pointer[i].data = e[i];
           pointer[i].firstchild = pointer[i].nextsibling = NULL;
     for (i = 0; i < n; ++i) {
    d = degree[i];
           if (d) {
                           //k 为子女结点序号
                pointer[i].firstchild = pointer[k];//建立 i 与子女 k 的链接
                for (j = 2; j \le d; ++j)
pointer[k - 1].nextsibling = pointer[k];
          }
     T = pointer[0];
     delete[] pointer;
}
```

```
/*树与二叉树的应用*/
//二叉排序树非递归查找算法
typedef struct BiNode {
    ElemType data;
    int countOfChild;//保存以该结点为根的子树的结点个数
    struct BiNode *Ichild, *rchild;
} BSTNode, *BiTree;
BSTNode *BST_Search(BiTree T, ElemType key, BSTNode *&p) {
    p = NULL;
    while (T!= NULL && key!= T->data) {
       p = T;
if (key < T-> data) T = T-> lchild;
        else \dot{T} = T - > rchild;
    return T;
}
//二叉排序树的插入
int BST Insert(BiTree &T, KeyType k) {
    if (T == NULL) {
        T = (BiTree) malloc(sizeof(BSTNode));
        T->data = k;
        T->lchild = T->rchild = NULL;
        return 1;
    } else if (k = T - data)
        return 0;
    else if (k < T->data)
       return BST Insert(T->Ichild, k);
        return BST_Insert(T->rchild, k);
}
//二叉树的构造
void Creat_BST(BiTree &T, KeyType str[], int n) {
    T = N\overline{U}LL;
    int i = 0;
    while (i < n) {
        BST_Insert(T, str[i]);
       i++;
   }
}
//判定给定的二叉树是否是二叉排序树
//进行中序遍历,如果能保持增序,则是二叉排序树
KeyType predt = -32767;
int JudgeBST(BiTree bt) {
    int b1, b2;
    if (bt == NULL) return 1;
    else {
        b1 = JudgeBST(bt->Ichild);
        if (b1 == 0 || predt >= bt->data)//若做子树返回值为 0 或者前驱大于当前结点
           return 0;//则不是二叉排序树
        predt = bt->data;
        b2 = JudgeBST(bt->rchild);
        return b2;
   }
}
//求出给定结点在给定二叉排序树中的层次
//用 n 来保存查找层次,每查找一次就+1
int level(BiTree bt, BSTNode *p) {
    int n = 0;
    BiTree t = bt;
    if (bt != NULL) {
        n++;
        while (t->data != bt->data) {
           if (t->data < p->data)
```

```
t = t - > lchild;
           else
              t = t-> rchild;
           n++;
   return n;
}
//利用二叉树遍历的思想判断二叉树是否是平衡二叉树
/* 设置标记 balance , 1:平衡 ; 0:不平衡
* h 为二叉树 bt 的高度
* 1)若 bt 为空,则 h=0,balance=1
* 2)若 bt 仅有根节点,则 h=1,balance=1
* 3)否则,对左右子树递归, bt 高度为最高子树+1。若左右子树高度差大于1,则 balance=0;若高度差
小于 1,且左右子树都平衡,则 balance=1,否则 balance=0
void Judge AVL(BiTree bt, int &balance, int &h) {
   int bl, br, hl, hr;//左右子树的平衡标志和高度
   if (bt == NULL) {
       h = 0;
       balance = 1;
   } else if (bt->lchild == NULL && bt->rchild == NULL) {//仅有根结点
       h = 1:
       balance = 1;
   } else {
       Judge AVL(bt->lchild, bl, hl);
       Judge AVL(bt->rchild, br, hr);
       h = (h\bar{l} > hr? hl: hr) + 1;
       if (abs(hl, hr) < 2) balance = bl \& br;
       else balance = 0;
   }
}
//求二叉排序树中最大和最小关键字
KeyType MinKey(BSTNode *bt) {
   while (bt->lchild != NULL)
       bt = bt - |child|
   return bt->data;
}
KeyType MaxKey(BSTNode *bt) {
   while (bt->rchild != NULL)
       bt = bt->rchild;
   return bt->data;
}
//从大到小输出二叉排序树中所有值不小于 k 的关键字
//为了从大到小输出,先遍历右子树,再访问根结点,再遍历左子树
void OutPut(BSTNode *bt, KeyType k) {
   if (bt == NULL)
       return;
   if (bt->rchild != NULL)
       OutPut(bt->rchild, k);
   if (bt->data>=k)
       printf(" %d", bt->data);
   if (bt->lchild != NULL)
       OutPut(bt->lchild, k);
}
//在一棵有 n 个结点的随机建立的二叉排序树查找第 k 小的元素
/*若 t->lchild 为空
* 1)若 t->rchild 非空,且 k==1,则*t 即为第 k 小的元素
* 2)若 t->rchild 非空,且 k!=1,则第 K 小的元素必定在*t 的右子树
 *若 t->lchild 非空
* 1)t->lchild->count==k-1,则*t 即为第 k 小的元素
 * 2)t->lchild->count>k-1,则第 k 小的元素必定在*t 的左子树,继续到左子树中查找
  3)t->lchild->count<k-1,则第 k 小的元素必定在*t 的右子树,继续道右子树中查找,寻找第 k-
(t->lchild->count+1)小的元素
```

```
* */
BSTNode *Search Small(BSTNode *t, int k) {
    if (k < 1 || k > \overline{t} - \text{countOfChild}) return NULL;
    if (t->lchild == NULL) {
        if (k == 1) return t;
        else return Search_Small(t->rchild, k - 1);
        if (t-> lchild-> countOfChild == k - 1) return t;
        if (t->lchild->countOfChild > k - 1) return Search_Small(t->lchild, k); if (t->lchild->countOfChild < k - 1)
            return Search Small(t->rchild, k - (t->lchild->countOfChild + 1));
    }
}
//后序遍历的非递归算法
typedef struct {
    BSTNode *p;
    int rvisited://1:代表 p 所指向的结点的右结点已经被访问过
} SNode;//栈中结点定义
typedef struct {
    SNode Elem[maxsize];
    int top;
} SqStack;//栈结构体
void PostOrder2(BiTree T) {
    SNode sn;
    BSTNode *pt = T;
    InitStack(S);
                 //从根结点开始,往左下方走,将路径上的每一个结点入栈
    while (T) {
        Push(pt, 0); //push 到栈中:一是结点指针,另一个是其右孩子是否被访问过
        pt = pt->lchild;
    while (!S.IsEmpty()) {
        sn = S.getTop();
        if (sn.p->rchild != NULL || sn.rvisited) {
            Pop(S, pt);
        visit(pt);
} else {//若右子树存在且 rvisited==0,处理其右子树
            sn.rvisited = 1;
            pt = sn.p->rchild;
            while (pt!= NULL) {//往左下方走到尽头,将路径上所有元素入栈
                Push(S, pt, 0);
                pt = pt->rchild;
            }
        }
    }
}
```