

Curs 7 - Algebra

Transformări elementare asupra unei matrice.

Aplicatii

Fie K Corp Comutativ. $A = (a_{ij}) \in M_{m \times n}(K)$, $m, n \in \mathbb{N}^*$

Transf elem:

- permutarea a 2 linii (cl)
- înmul. unei linii (cl) cu $\alpha \in K^*$
- " " — $\lambda \in K$ și adunarea la alta

1. Calculul determinantilor } se pot efectua atât transf de

2. Calculul rangului } linii sunt și cl

3. Rezolvarea sistemelor de ecuații liniare (cu metoda lui Gauß)

Fie $m(i)$ de la dreapta liniei:

A cu o formă egală cu k linii $(0 \leq k \leq m)$ dacă

i) linile $k+1, \dots, m$ sunt formate numai din ~~zerouri~~

ii) $0 \leq m_0(1) < m_0(2) < \dots < m_0(k) < m$

Dacă $m_0(i) = i-1$ formă echivalentă = formă trapezooidală
formă trapezooidală cu m linii = formă triangulară

Obs: 1) Orice matrice $A \in M_{m \times n}(K)$ poate fi adusă la
o formă echivalentă exclusiv prin transf elem
de linii.

2) O matrice $A \in M_n(K)$ este inversabilă (\Leftrightarrow)

$\Leftrightarrow A$ poate fi adusă la o formă triangulară exclusiv

prim transformare de linii:

dem:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

de la transformare de linii

$$\sim \sim \sim$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ 0 & - & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$\det A = \lambda \cdot \det B, \lambda \in K^*$$

$$A \text{ învățat} \Leftrightarrow \det A \neq 0 \Leftrightarrow \det B \neq 0 \Leftrightarrow a_{11}, a_{22} \text{ nemulțumitori}$$

3) $A \in M_n(K)$ invertibil $\Leftrightarrow A$ poate fi adusă la forma echivalentă

primă transformare de linii

dem:

$$B \sim$$

$$E_1 - e_{11} \cdot (e_{11})^{-1} e_{11}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11}'' & 0 & \dots & 0 & (e_{11})^{-1} e_{11} \\ 0 & a_{22}'' & \dots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn}'' & \end{pmatrix}$$

Considerăm sistemul:

$$(S) \left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \quad \text{cif } b_j \in K \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_n \end{array} \right.$$

$i = \overline{1, m}, j = \overline{1, n}$

$\bar{A} \sim$ formă echivalentă = formă trapezoidală

transformare de linii

+ permute de coloane + coloane libere

$$C = \begin{pmatrix} 0_{11} & 0_{12} & \dots & 0_{1r} & 0_{1n} & \dots & 0_{1m} & b_1 \\ 0 & 0_{22} & \dots & 0_{2r} & 0_{2n} & \dots & 0_{2m} & b_2 \\ 0 & & & & & & & \\ \vdots & & & & & & & \\ 0 & 0 & & 0_{rr} & 0_{rn} & \dots & 0_{rm} & b_r \\ 0 & 0 & & 0 & - & & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Obs: situație de incompatibilitate în metoda lui Gauß apare când toate elem. dist-o linie sunt 0 cu excepția ultimului.

i) C este matricea extinsă a unui sistem echivalent cu (S) (pp ca nu s-a făcut perm de col). Aceasta este:

$$\left\{ \begin{array}{l} 0_{11}x_1 + 0_{12}x_2 + \dots + 0_{1r}x_r + 0_{1n+1}x_{n+1} + \dots + 0_{1m} = b_1 \\ \vdots \\ 0_{nr}x_1 + 0_{nr}x_2 + \dots + 0_{nr}x_r - t_{nr}x_{n+1} = b_n \end{array} \right.$$

$$\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_r \\ x_{n+1} \in K \\ \vdots \\ x_n \in K \end{array} \right.$$

$$0_{nr}x_1 + 0_{nr}x_2 + \dots - t_{nr}x_{n+1} = b_n$$

ii) O altfel de „refinare” a metodei lui Gauß este metoda Gauss-Jordan în care contanțem se formăm o diagonala principală.

\uparrow
transf de
linii

$$\left(\begin{array}{cccccc} a_{11} & 0 & \dots & 0 & a_{1m+1} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22} & \dots & 0 & a_{2m+1} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{mm} & \dots & a_{mn} & b_m \\ 0 & 0 & & & \ddots & 0 & 0 \\ \vdots & & & & & 0 & 0 \end{array} \right) \quad (a_i) \in \mathbb{C}^n$$

$$\left(\begin{array}{cccccc} 1 & 0 & \dots & 0 & a_{1m+1} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & a_{2m+1} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & a_{mm+1} & \dots & a_{mn} & b_m \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Atentie: La trez sistemelor de ecuatii cu met Gauss
 avemvoie sa fie orice transf elem de linii
 si deoarece pot fi diferite de ultime

ii. Calculul inversului unei matrice.

Fie $A \in M_n(K)$, $n \in \mathbb{N}^*$, $A = (a_{ij})$, $\det A \neq 0$

$$\sum_{j=1}^n A^{-1} \begin{pmatrix} x_{1j} \\ x_{2j} \\ \vdots \\ x_{nj} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_{1j} \\ x_{2j} \\ \vdots \\ x_{nj} \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix} \quad (1)$$

Lucrăm pt $j=1$, $\begin{pmatrix} b_{1j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{21} \\ \vdots \\ x_{n1} \end{pmatrix}$ este col 1 a lui A^{-1}

$j=2$, $\begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \begin{pmatrix} x_{12} \\ x_{22} \\ \vdots \\ x_{n2} \end{pmatrix}$ este col 2 a lui A^{-1}

(1) poate fi obținut cu ajutorul metodei Gauss-Jordan:

$$\left(A \mid \begin{matrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{matrix} \right) \sim \text{transf elem de linii}$$

$$\left(g_m \mid \begin{matrix} A^{-1} & \left(\begin{matrix} b_{1j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{matrix} \right) \\ \text{ind} & \text{col} \end{matrix} \right)$$

Se procedează astfel:

$$\left(A \mid g_m \right) \xrightarrow{2\text{ et }} \left(g_m \mid \begin{matrix} & & & A^{-1} \\ \uparrow & \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ \text{col 1} & \text{col 2} & \dots & \text{col } n \\ \text{a lui } A^{-1} & \text{a lui } A^{-1} & \dots & \text{a lui } A^{-1} \end{matrix} \right)$$

Am pus la un loc matricele extinse ale celor n sisteme diferențiale anterioare

Dinicierea algoritmului: Formam ce matrice de tip $(n, 2n)$ din stanga prin tranz elem succesiv. Adunem blocul din stanga la form I_n si, atunci blocul din dreapta va fi A^{-1} .

LIPSESTE

Def: $(K, +, \cdot)$ Corp comutativ

Def: O pereche formata dintr-un grup abelian
 $(V, +)$ si o functie $\cdot : K \times V \rightarrow V$ (care
 asociaza $(\alpha, x) \mapsto \underbrace{\alpha \cdot x}_{\in V}$) se numeste

spatiu vectorial pe corp K (K -spatiu vectorial) ~~def~~
 (liniar) (liniar)

$$1) \alpha(x+y) = \alpha x + \alpha y \quad \forall \alpha \in K, \\ \text{liniar} \quad \text{liniar} \quad \forall x, y \in V$$

$$2) (\alpha + \beta)x = \alpha x + \beta x \quad \forall \alpha, \beta \in K$$

$$3) \alpha(\beta x) = (\alpha\beta)x \quad \forall x, y \in V$$

$$4) 1 \cdot x = x \quad \text{el unitate din } K$$

Terminologie si notatii:

$= K \times V \rightarrow V$ s.m. operatie externa

El lui K le numim scalari

El lui V le numim vectori

+ dim $(K, +)$ s.m. adunarea scalarilor

s.m. inmultirea vectorilor cu scalari

$$V \xrightarrow{K} V_K \quad V \text{ } K\text{-sp. vect.} \\ (\text{scalar})$$

Def: O porție formă dintr-un inel $(R, +, \cdot)$ și o operatie externe $\alpha: K \times R \rightarrow R$ s.m. K -algebră (algebră peste K) dacă:

- i) $(R, +)$ este K -sp vectorial
- ii) $\alpha(xy) = (\alpha x)y = x(\alpha y) \quad \forall \alpha \in K, \forall x, y \in R$

Obs: R inel com $\Rightarrow R$ K -algebră com.

R inel com cu unitate $\Rightarrow R$ K -algebră com cu unitate

① Fie V, K sp. vectorial

- i) $\forall \alpha \in K, t_\alpha: V \rightarrow V, t_\alpha(x) = \alpha x$
endomorfism al $(V, +)$

Mai mult, dacă $\alpha \neq 0$ avem t_α automorfism

$$\text{cu } (t_\alpha)^{-1} = t_{\alpha^{-1}}$$

- ii) $\forall x \in V, t'_x: K \rightarrow V, t'_x(\alpha) = \alpha x$
morfism de grupuri de la $(K, +)$ la $(V, +)$

Dem: i) Fie $x, y \in V$

$$t_\alpha(x+y) = \alpha(x+y) \stackrel{!}{=} \alpha x + \alpha y = t_\alpha(x) + t_\alpha(y)$$

morfism

$$t_\alpha \circ t_{\alpha^{-1}} = 1_x = t_{\alpha^{-1}} \circ t_\alpha$$

Fie $x \in V$

$$(t_\alpha \circ t_{\alpha^{-1}})(x) = t_\alpha(t_{\alpha^{-1}}(x)) = \alpha(\alpha^{-1} \cdot x) \stackrel{!}{=} x$$

$$= (\alpha \cdot \alpha^{-1})x \stackrel{!}{=} 1_K \cdot x = x = t_x(x)$$

i) Fie $\alpha, \beta \in K$

$$\underbrace{f'_x(\alpha + \beta)}_{\text{def}} = (\alpha + \beta)x \stackrel{?}{=} \alpha x + \beta x = \underbrace{f'_x(\alpha) + f'_x(\beta)}_{\text{morfism}}$$

C (reguli de calcul intr-un sp vectoriel)

Fie V K-sp vet $x, y \in V$, $\alpha, \beta \in K$

c) $\alpha \cdot x = 0 \Leftrightarrow \alpha = 0$ sau $x = 0$ $x_1, \dots, x_n \in V$

d) $\alpha \cdot (-x) = (-\alpha)x = -\alpha x$ și $(-\alpha)(-x) = \alpha x$

e) $\alpha(x-y) = \alpha x - \alpha y$ și $(\alpha - \beta)x = \alpha x - \beta x$

f) $\alpha(x_1 + \dots + x_n) = \alpha x_1 + \alpha x_2 + \dots + \alpha x_n$

g) $(\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_m)x = \alpha_1 x + \alpha_2 x + \dots + \alpha_m x$

Dem: c) \Rightarrow d)

d) dem prin inducție $n \in \mathbb{N}^*$