

Отчет по лабораторной работе №5 по предмету «Вычислительные алгоритмы» «Построение и программная реализация алгоритмов численного интегрирования»

Выполнила Параскун София, ИУ7-44Б Проверил Градов В. М. **Цель работы:** получение навыков построения алгоритма вычисления двукратного интеграла с использованием квадратурных формул Гаусса и Симпсона.

1. Задание

Построить алгоритм и программу для вычисления двукратного интеграла при фиксированном значении параметра т

$$\varepsilon(\tau) = \frac{4}{\pi} \int_{0}^{\pi/2} d\varphi \int_{0}^{\pi/2} \left[1 - \exp(-\tau \frac{l}{R})\right] \cos\theta \sin\theta \ d\theta \ ,$$
 где
$$\frac{l}{R} = \frac{2\cos\theta}{1 - \sin^2\theta \cos^2\varphi},$$

 θ , ϕ - углы сферических координат.

Применить метод последовательного интегрирования. По одному направлению использовать формулу Гаусса, а по другому — формулу Симпсона.

2. Код программы

Программа состоит из файла main.py. Таблица функции генерируется внутри программы.

```
from math import sin, cos, pi, exp, fabs, pow
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
Eps = 1e-7
class Integral:
 def __init__(self):
   self.n, self.m = 0, 0
   self.tau = 0
   self.a, self.b, self.c, self.d = 0, pi / 2, 0, pi / 2
 def func(self, tau, teta, phi):
   return (1 - exp(-tau * 2 * cos(teta) / (1 - pow(sin(teta), 2) * pow(cos(phi), 2)))) * c
os(teta) * sin(teta)
  def inputParams(self):
   print("Input N: ", end = '')
   self.n = int(input())
   print("Input M: ", end = '')
   self.m = int(input())
```

```
print("Input tau: ", end = '')
   self.tau = float(input())
   self.phiInit()
 def phiInit(self):
   self.phi = [0 for i in range(self.n)]
   piece = pi / 2 / self.n
   for i in range(self.n):
     self.phi[i] = piece * i
 def simpsonCalc(self):
   # print("Simpson")
   h = (self.d - self.c) / (self.n - 1)
   res = 0
   for i in range(0, int(self.n / 2 - 1)):
     res += self.integrals[2 * i] + 4 * self.integrals[2 * i + 1] + self.integrals[2 * i +
2]
     # print(res)
   return res * h / 3 * 4 / pi #4/pi - коэф заданной функции
 def gaussCalc(self):
   # print("Gauss")
   x = []
   xLen = 0
   step = 2.0 / self.m
   while (xLen < self.m):
     step /= 2.0
     xLen = 0
     a = -1
     b = a + step
     while (a < 1):
       if self.legendrePolynomCalc(a, self.m) * self.legendrePolynomCalc(b, self.m) < 0:</pre>
         xLen += 1
       a = b
       b += step
   a = -1
   b = a + step
   i = 0
   while (a < 1 \text{ and } i < self.m):
     if self.legendrePolynomCalc(a, self.m) * self.legendrePolynomCalc(b, self.m) < 0:
       x.append(self.bisection(a, b, self.m))
       i += 1
     a = b
     b += step
   rightSLAE = []
   for i in range(0, self.m):
     if (i % 2 == 0):
       rightSLAE.append(2.0 / (i + 1))
       rightSLAE.append(0)
   helpSLAE = [1 for i in range(self.m)]
   leftSLAE = [[] for i in range(self.m)]
   for i in range(self.m):
```

```
for j in range(self.m):
     leftSLAE[i].append(helpSLAE[j])
     helpSLAE[j] *= x[j]
 rSLAE = np.asarray(rightSLAE)
 1SLAE = np.asarray(leftSLAE)
 weights = np.linalg.solve(ISLAE, rSLAE)
 # for i in range(self.m):
        print("{0} ".format(weights[i]), end = '')
 # print("SLAE ok!")
 for i in range(self.m):
   # М_РІ_4 - узнать что за константа!!!!
   x[i] = pi / 4 * (1 + x[i])
 self.integrals = [0 for i in range(self.n)]
 for i in range(self.n):
   for j in range(self.m):
     self.integrals[i] += weights[j] * self.func(self.tau, x[j], self.phi[i])
   self.integrals[i] *= pi / 4
   # M PI 4 - что за говно вообще??!??!?
def bisection(self, left, right, n):
 middle = (left + right) / 2
 if fabs(self.legendrePolynomCalc(middle, n) < Eps):</pre>
   return middle
 if self.legendrePolynomCalc(left, n) * self.legendrePolynomCalc(middle, n) < 0:</pre>
   right = middle
 else:
   left = middle
 while (right - left > Eps):
   if fabs(self.legendrePolynomCalc(middle, n) < Eps):</pre>
     return middle
   if self.legendrePolynomCalc(left, n) * self.legendrePolynomCalc(middle, n) < 0:</pre>
     right = middle
   else:
     left = middle
   middle = (left + right) / 2
 return middle
def legendrePolynomCalc(self, x, n):
 if n == 0:
   return 1
 if n == 1:
   return x
 leg0 = 1
 leg1 = x
 leg2 = 0
 for i in range(2, n + 1):
   leg2 = ((2 * i - 1) * x * leg1 - (i - 1) * leg0) / i
```

```
leg0 = leg1
   leg1 = leg2
 return leg2
def resPlot(self):
 self.equalN()
 self.difN()
 self.difNdifM()
def equalN(self):
 tau = np.linspace(0, 10, 200)
 self.n = 5
 self.phiInit()
 self.m = 2
 res1 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res1.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res1, color = "r", label = "N = 5, M = 2")
 self.m = 3
 res2 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res2.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res2, color = "g", label = "N = 5, M = 3")
 self.m = 4
 res3 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res3.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res3, color = "b", label = "N = 5, M = 4")
 self.m = 5
 res4 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res4.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res4, color = "y", label = "N = 5, M = 5")
 plt.xlabel("Tau")
 plt.ylabel("Result")
 plt.grid()
 plt.title("Численное интегрирование")
 plt.legend()
 plt.show()
```

```
def difN(self):
 tau = np.linspace(0, 10, 200)
 self.n = 3
 self.phiInit()
 self.m = 2
 res1 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res1.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res1, color = "r", label = "N = 3, M = 2")
 self.m = 3
 res2 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res2.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res2, color = "g", label = "N = 3, M = 3")
 self.n = 5
 self.phiInit()
 self.m = 2
 res3 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res3.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res3, color = "b", label = "N = 5, M = 2")
 self.m = 3
 res4 = []
 for i in range(len(tau)):
   self.tau = i
   self.gaussCalc()
   res4.append(self.simpsonCalc())
 self.integrals.clear()
 plt.plot(tau, res4, color = "y", label = "N = 5, M = 3")
 plt.xlabel("Tau")
 plt.ylabel("Result")
 plt.grid()
 plt.title("Численное интегрирование")
 plt.legend()
 plt.show()
def difNdifM(self):
 tau = np.linspace(0, 10, 200)
 self.n, self.m = 3, 3
 self.phiInit()
```

```
res1 = []
   for i in range(len(tau)):
     self.tau = i
     self.gaussCalc()
     res1.append(self.simpsonCalc())
   self.integrals.clear()
   plt.plot(tau, res1, color = "r", label = "N = 3, M = 3")
   self.n, self.m = 5, 5
   self.phiInit()
   res2 = []
   for i in range(len(tau)):
     self.tau = i
     self.gaussCalc()
     res2.append(self.simpsonCalc())
   self.integrals.clear()
   plt.plot(tau, res2, color = "g", label = "N = 5, M = 5")
   self.n, self.m = 7, 7
   self.phiInit()
   res3 = []
   for i in range(len(tau)):
     self.tau = i
     self.gaussCalc()
     res3.append(self.simpsonCalc())
   self.integrals.clear()
   plt.plot(tau, res3, color = "b", label = "N = 7, M = 7")
   plt.xlabel("Tau")
   plt.ylabel("Result")
   plt.grid()
   plt.title("Численное интегрирование")
   plt.legend()
   plt.show()
if __name__ == "__main__":
 calc = Integral()
 # calc.inputParams()
 # calc.gaussCalc()
 # res = calc.simpsonCalc() * 4 / pi
 # print(res)
 calc.resPlot()
```

3. Результаты работы

1. Описать алгоритм вычисления n корней полинома Лежандра n-ой степени $P_n(x)$ при реализации формулы Гаусса.

Все корни полинома лежат на интервале [-1; 1]. При этом стоит заметить, что интервалы [-1; 0] и [0; 1] — симметричны, так что при поиске корней достаточно рассмотреть интервал [0; 1].

Корни полинома можно вычислить итеративно по методу Ньютона

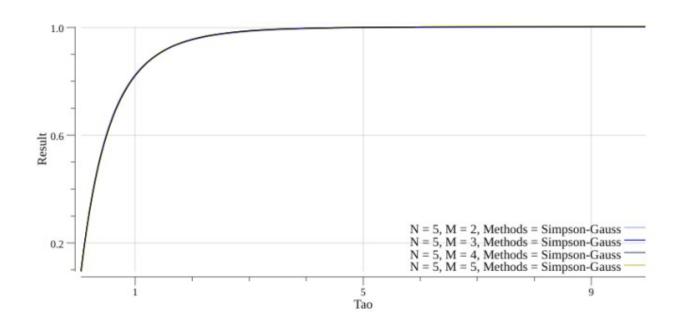
$$x_i^{(k+1)} = x_i^k - \frac{P_n(x_i)^{(k)}}{P_n'(x_i)^{(k)}}$$

Причем начальное приближение для і-ого корня берется по формуле:

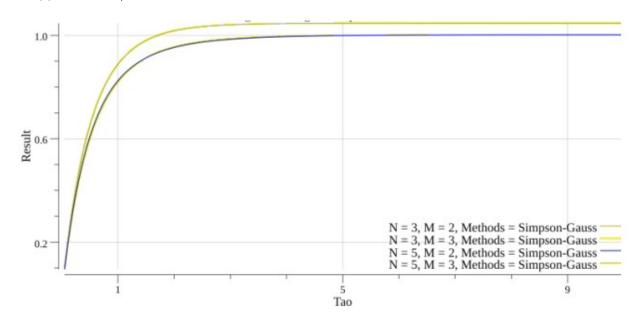
$$x_i^{(0)} = \cos\left[\frac{\pi(4i-1)}{4n+2}\right]$$

2. Исследовать влияние количества выбираемых узлов сетки по каждому направлению на точность расчетов.

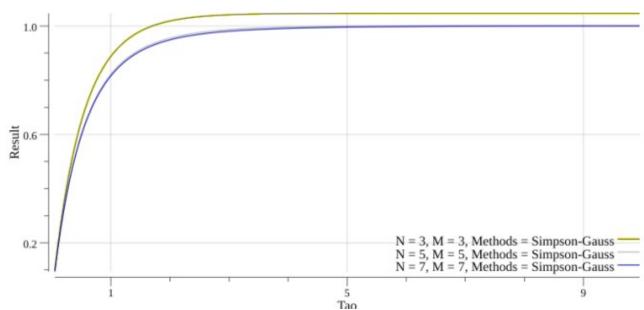
В случае, когда метод Симпсона используется для внешнего интегрирования, при задании для него 5 узлов, метод Гаусса выдает один результат независимо от количества узлов.



При задании меньшего количества узлов для внешнего интегрирования, происходит расхождение с физическим смыслом — больший вклад будет вносить метод, являющийся внешним.



3. Построить график зависимости $\varepsilon(\tau)$ в диапазоне изменения τ =0.05-10.0. Указать при каком количестве узлов получены результаты.



Исходя из графика, можно сделать вывод, что оптимальной сеткой является 5х5.

4. Вопросы при защите лабораторной работы

1. В каких ситуациях теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается.

Теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается в ситуациях, когда подынтегральная функция не имеет соответствующих производных. Порядок точности равен номеру последней существующей производной.

2. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при одном узле.

$$\sum_{i=1}^{n} A_i = 2 \ P_1(x) = x \Rightarrow x = 0$$

Полученная формула:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{b-a}{2} 2f(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot 0) = (b-a)f(\frac{b+a}{2})$$

3. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при двух узлах.

$$P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1) \implies x = \pm \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 2\\ -\frac{1}{\sqrt{3}}A_1 + \frac{1}{\sqrt{3}}A_2 = 0 \end{cases} \implies A_2 = A_1 = 1$$

$$\int_{-1}^1 f(f)df = f(-\frac{1}{\sqrt{3}}) + f(\frac{1}{\sqrt{3}})$$

Полученная формула:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{b-a}{2} \left(f(\frac{b+a}{2} - \frac{b-a}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}) + f(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}) \right)$$

4. Получить обобщенную кубатурную формулу, аналогичную (6.6) из лекции №6, для вычисления двойного интеграла методом последовательного интегрирования на основе формулы трапеций с тремя узлами по каждому направлению.

$$\begin{split} &\int_c^d \int_a^b f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x,y) dy = \int_a^b F(x) dx = h_x (\tfrac{1}{2} F_0 + F_1 + \tfrac{1}{2} F_2) = h_x h_y (\tfrac{1}{2} (\tfrac{1}{2} f(x_0,y_0) + f(x_0,y_1) + \tfrac{1}{2} f(x_0,y_2)) + \tfrac{1}{2} f(x_1,y_0) + f(x_1,y_1) + \tfrac{1}{2} f(x_1,y_2) + \tfrac{1}{2} (\tfrac{1}{2} f(x_2,y_0) + f(x_2,y_1) + \tfrac{1}{2} f(x_2,y_2)) \end{split}$$
 где $h_x = \tfrac{b-a}{2}, \ h_y = \tfrac{d-c}{2}$