

Väliraportti: A13-10 Radio-ohjattavan pienoismallin ohjausjärjestelmän ja käyttöliittymän kehittäminen

Toni Liski, Konsta Hölttä, Lasse Kortetjärvi

AS-0.3200 Automaatio- ja systeemitekniikan projektityöt

28. lokakuuta 2013

Tilanne tällä hetkellä

- RC-autoon suunniteltu uusi voimansiirto
- Vanha voimansiirto oli lähtökohtaisesti pielessä
- Nykyisellään ajettavissa tuurilla pari metriä
- Seurauksena ei luultavasti päästä tänä syksynä ajamaan
- Projekti lähtenyt vähän hitaasti liikkeelle



ABS- ja ESC -järjestelmät

- Mittauksia nykyisestä ohjelmistosta tehty
- ABS-järjestelmän toimimattomuuden syynä hidas mekaniikka (jarruservot)
- Servon päivitystahti 20 ms
- Digiservoja/OpenServo? Jotain muuta?
- Vaijerien venyminen, palautusjouset, ...



Käyttöliittymä

- Käyttöliittymäkoodia jaettu modulaarisemmaksi
- Protokollamäärittelyt joustavampia
- Jatkokehitys helpompaa



Mikrokontrollerit

- Auto ei kulje, ei kiirettä
- Simuloidaan ajon sijaan Matlabilla
- Alustariippumaton ohjauskoodi
- Laiteläheiset toimilaitekoodit
- Simulaatiokoodi toimilaitteille
- Matlabille tarvitaan käyttöliittymän lisäksi simulaatiota