# 자전거 주행 시 장애물 감지 시스템

스마트ICT융합공학과 201912309 권희연 스마트ICT융합공학과 201912338 전수현

# Idea

자전거 주행 중, 자전거 도로에 들어온 보행자와 자전거가 충돌하는 사고가 빈번하게 발생.



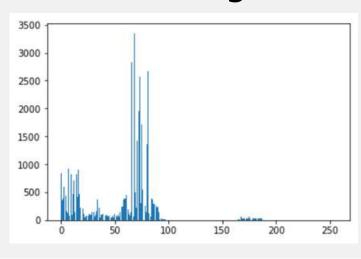


-> 자전거 주행 시 주행 범위 내의 보행자(장애물)을 인식하여 경보음을 낼 수 있도록 하는 시스템을 구축하고자 함.

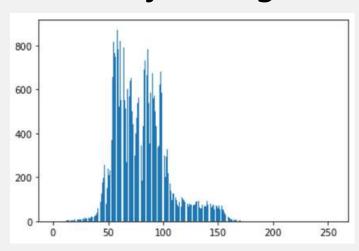
## 1. 도로와 지형지물 구분



hue histogram



intensity histogram

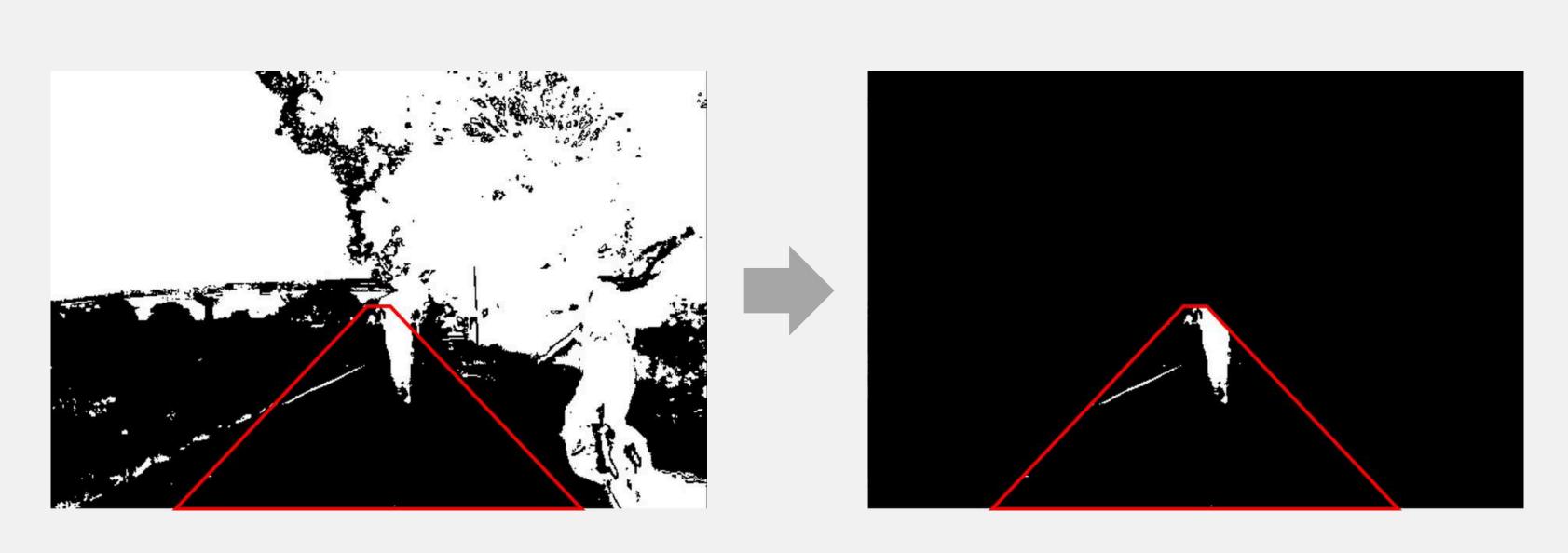






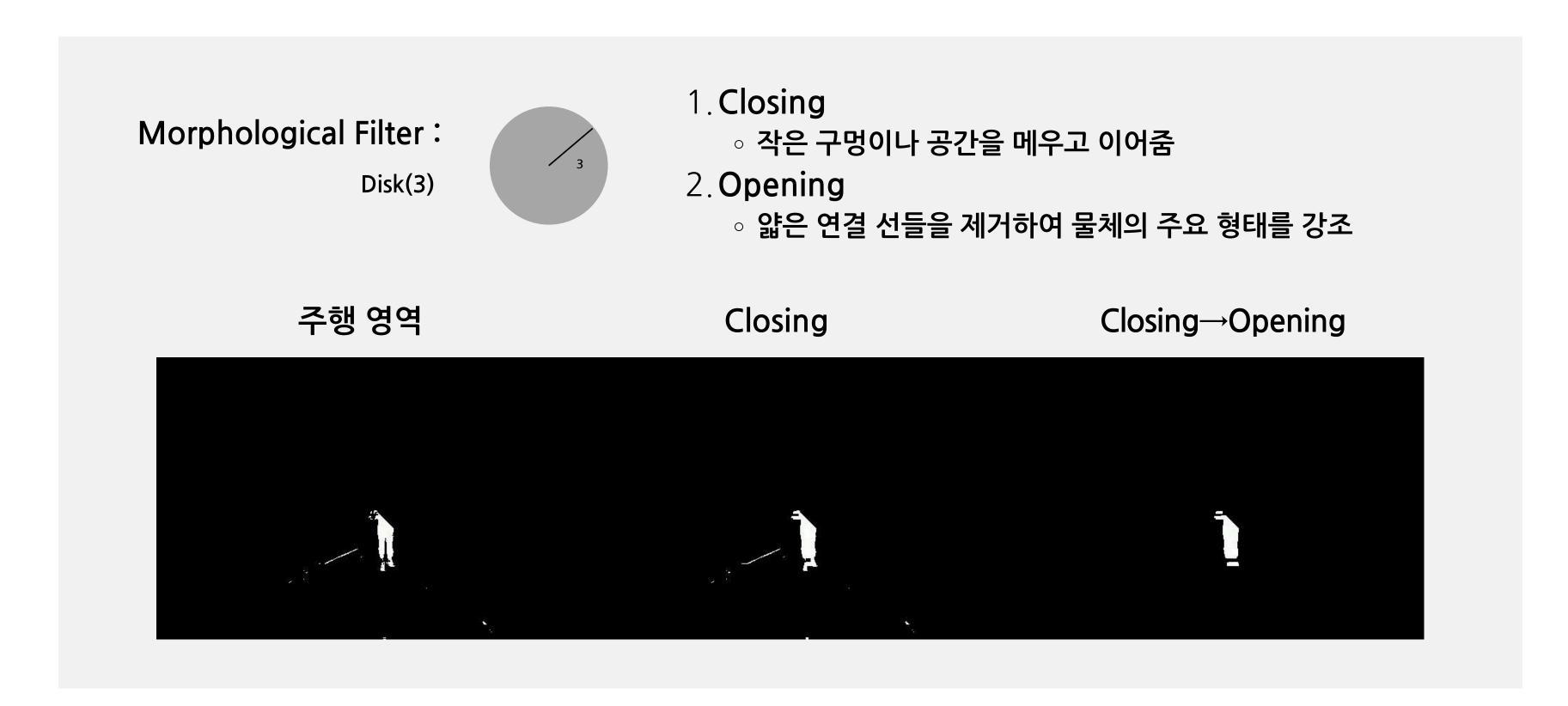
- 1. mask 영역에 대한 HSI histogram을 추출.
- 2. 특정 pixel이 가지는 hue/intensity 값 중 하나라도 histogram에서 threshold 미만의 값을 가지면
  - -> 장애물 및 지형지물 (흰색)
- 3. 그렇지 않으면 -> 도로로 구분 (검은색)

### 2. 주행 영역 내의 물체만 남김

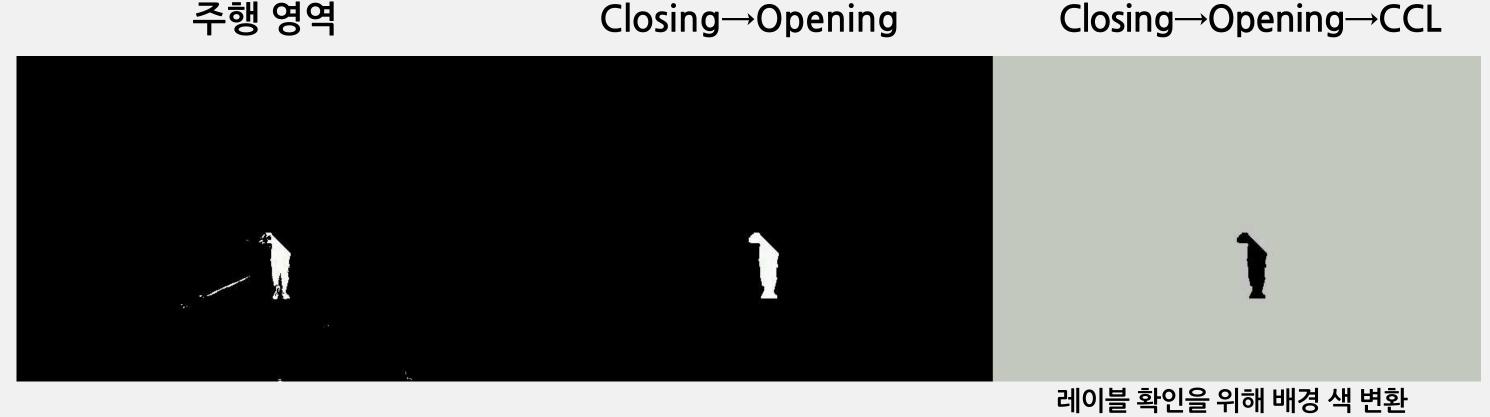


장애물 및 기타 지형지물로 구분된 픽셀 (하얀색) 중에서 자전거 주행 영역 mask 내의 픽셀만 남김

### 3. Morphology Filtering으로 Enhancing



#### 4. Connected Component Labeling



label:1, sîze:39 label:3, sîze:1165 label:7, sîze:98

Connected Component Labeling의 결과

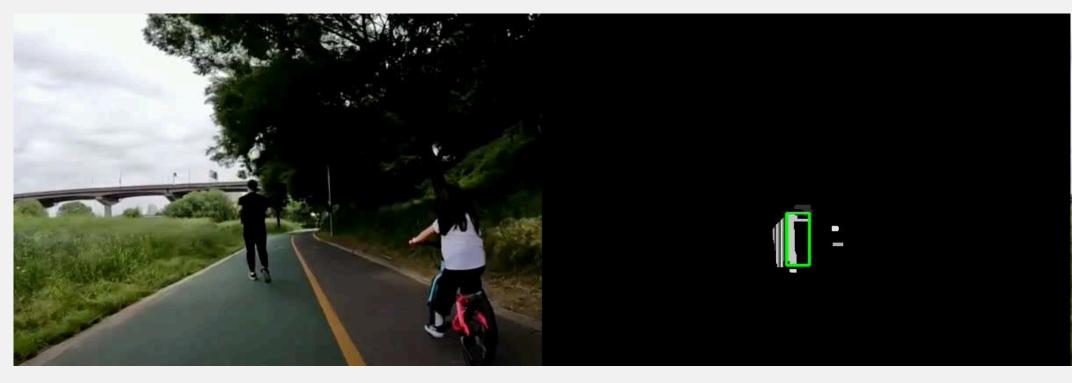
- CCL을 통해 각 영역과 레이블을 매칭
- 각 영역의 Size(영역의 Pixel 개수)를 계산

### 충돌 위험 장애물

CCL된 각 영역의 Size(영역의 Pixel 개수)를 기반으로 장애물을 구분
-> Size가 500 이상 1000 미만인 경우 - 단순 물체 감지 (초록색 박스) -> 경고음 X
Size가 1000 이상인 경우 - 충돌 위험이 있는 장애물 (빨간색 박스) -> 경고음 O

원본 영상

Gray Scale 영상에서 Detection





#### 장애물이 없는 도로

CCL된 각 영역의 Size(영역의 Pixel 개수)를 기반으로 장애물을 구분
-> Size가 500 이상 1000 미만인 경우 - 단순 물체 감지 (초록색 박스) -> 경고음 X
Size가 1000 이상인 경우 - 충돌 위험이 있는 장애물 (빨간색 박스) -> 경고음 O

원본 영상

Gray Scale 영상에서 Detection

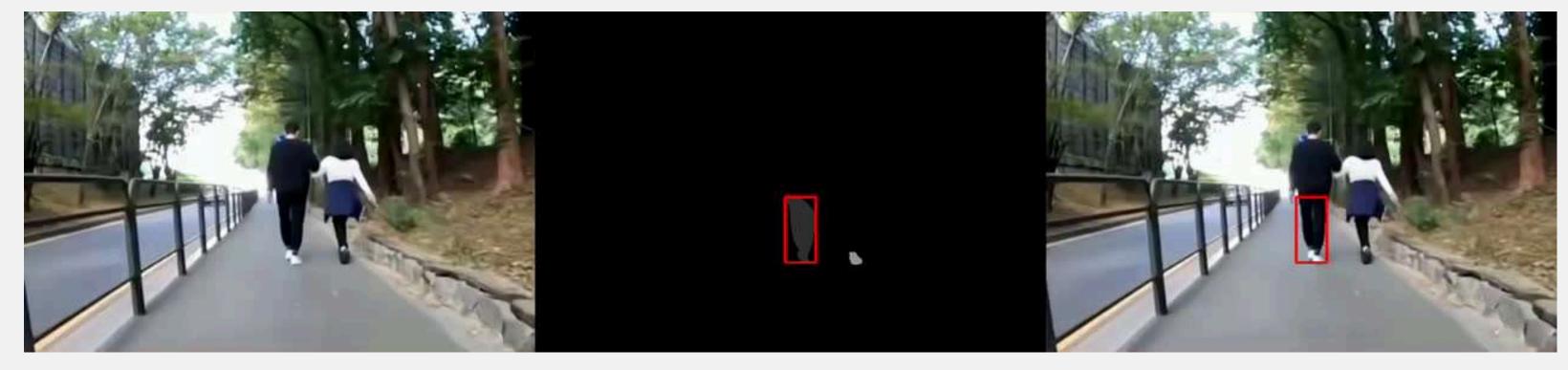


### 충돌 위험 장애물

CCL된 각 영역의 Size(영역의 Pixel 개수)를 기반으로 장애물을 구분
-> Size가 500 이상 1000 미만인 경우 - 단순 물체 감지 (초록색 박스) -> 경고음 X
Size가 1000 이상인 경우 - 충돌 위험이 있는 장애물 (빨간색 박스) -> 경고음 O

원본 영상

Gray Scale 영상에서 Detection



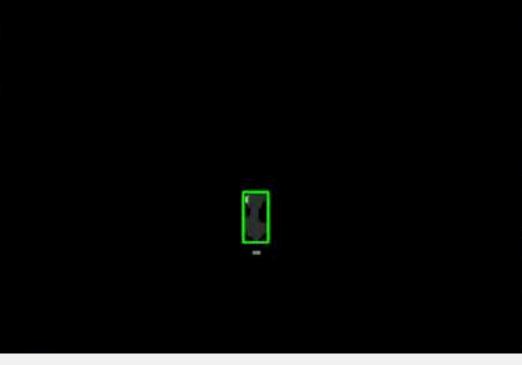
#### 충돌 위험 장애물

CCL된 각 영역의 Size(영역의 Pixel 개수)를 기반으로 장애물을 구분
-> Size가 500 이상 1000 미만인 경우 - 단순 물체 감지 (초록색 박스) -> 경고음 X
Size가 1000 이상인 경우 - 충돌 위험이 있는 장애물 (빨간색 박스) -> 경고음 O

원본 영상

Gray Scale 영상에서 Detection







# 감사합니다!