フーリエ変換公式まとめ

 $\cdot 2$ 次元画像を f(x,y) とするとき、そのフーリエ変換 F(u,v) は次式で定義される

$$F(u,v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) \exp\{-j2\pi(ux+vy)\} dxdy$$

ここで $j=\sqrt{-1}$ であり, u,v はそれぞれ x 方向, y 方向の空間周波数を表す. フーリエ変換により, x,y で表される空間 (空間領域) の関数 f(x,y) で表現される画像が, u,v で表される別の空間 (周波数領域) の関数 F(u,v) という別の形で表現されることになる.

 \Rightarrow 元の画像の座標系 (x,y) を、新しい座標系 (u,v) に置き換える計算を行なっている。

上記の F(u,v) は、逆フーリエ変換を用いることで元の画像 (f(x,y)) に戻すことができる.ここで逆フーリエ変換の式は以下のように表現される.

$$f(x,y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F(u,v) \exp\{j2\pi(ux+vy)\} dudv$$

上記の変換は、空間領域と周波数領域の関係性を示しているものであるといえる. ここで注意するべき事項として、F(u,v) はその性質上複素関数であることが挙げられる. この性質を可視化するために、以下で定義される絶対値と偏角を求める.

$$|F(u,v)| = \sqrt{Re\{F(u,v)\}^2 + Im\{F(u,v)\}^2} \cdots (i)$$

$$\arg\{F(u,v)\} = \tan^{-1}\frac{Im\{F(u,v)\}}{Re\{F(u,v)\}} \cdots (ii)$$

ここで |F(u,v)| は画像の振幅スペクトル、 $\arg\{F(u,v)\}$ は位相スペクトルと呼ばれる。 さらに、 $|F\{(u,v)\}|^2$ はパワースペクトルと呼ばれている。 次に離散的フーリエ変換と離散的フーリエ逆変換の公式を掲載する。

$$F(k,l) = \frac{1}{\sqrt{MN}} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{n-1} f(m,n) \exp\left\{-j2\pi \left(\frac{km}{M} + \frac{ln}{N}\right)\right\}$$
$$f(m,n) = \frac{1}{\sqrt{MN}} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{n-1} F(k,l) \exp\left\{j2\pi \left(\frac{km}{M} + \frac{ln}{N}\right)\right\}$$