

04장. 정렬

Youn-Hee Han LINK@KOREATECH

http://link.koreatech.ac.kr

은유, 그것은 정신적 상호 연관성의 피륙을 짜는 방법이다. 은유는 살아있다는 것의 바탕이다.

-그레고리 베이트슨(언어학자, 기호학자)

은유(metaphor)

직유보다 한 단계 발전된 비유법으로 사물의 본뜻을 숨기고 주로 보조 관념들 만을 간단하게 제시하는 것 은근한 비유로 직유보다 더 인상적인 표현을 할 수 있는 것이 은유법이지만 은유를 남용하면 문맥이 어지럽고 문장의 뜻이 모호해질 수 있으므로 주의해야 한다.

'그대의 눈은 샛별같이 밝다 ' → 직유 '그대의 눈은 샛별이다' → 은유

학습 목표

- ◈ 기본 정렬 알고리즘을 이해한다.
- ◈ 정렬을 귀납적 관점에서 볼 수 있도록 한다.
 - 보편성에서 구체성을 유도하는 추론
- ◆ 2~3장에서 배운 기법을 사용해 각 정렬의 수행 시간을 분석할 수 있도록 한다.
- ◈비교 정렬의 한계를 이해하고, 선형 시간 정렬이 가능한 조건과 선형 시간 정렬 알고리즘을 이해한다.
 - 비교 정렬: 대부분 $O(n^2)$ 과 O(nlogn) 사이
 - Input0l 특수한 성질을 만족하는 경우: 0(n)

01. 기본적인 정렬 알고리즘

기본적인 정렬 알고리즘

- \odot 평균적으로 $\Theta(n^2)$ 의 시간이 소요되는 정렬 알고리즘들
 - 선택정렬 (Selection Sorting)
 - 버블정렬 (Bubble Sorting)
 - 산입정렬 (Insertion Sorting)

선택 정렬

◈ 선택 정렬 의사 코드

```
알고리즘 4-1 선택 정렬 selectionSort (A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for last \leftarrow n downto 2 { ② A[1 \cdots last] 중 가장 큰 수 A[k]를 찾는다; ③ A[k] \leftrightarrow A[last]; \triangleright A[k]와 A[last]의 값을 교환 } }
```

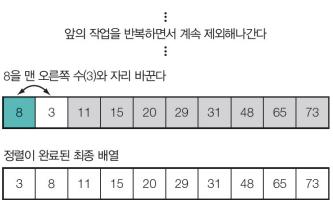
- 각 루프마다
 - 최대 원소를 찾는다
 - 최대 원소와 (아직 정렬이 되지 않은) 맨 오른쪽 원소를 교환한다
 - 맨 오른쪽 원소를 (정렬이 된 것으로) 제외한다
- 하나의 원소만 남을 때까지 위의 루프를 반복

선택 정렬

◈ 선택 정렬 수행 예

```
알고리즘 4-1 선택 정렬 selectionSort (A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for last \leftarrow n downto 2 { ② A[1 \cdots last] 중 가장 큰  + A[k]를 찾는다; ③  + A[k] + A[last];  + A[k] + A[last]의 값을 교환 } }
```

정렬할 배열이 주어진다 가장 큰 수를 찾는다(73) ●의 첫 번째 루프 73을 맨 오른쪽 수(15)와 자리 바꾼다 맨 오른쪽 수를 제외한 나머지에서 가장 큰 수를 찾는다(65) ●의 두 번째 루프 65를 맨 오른쪽 수(11)와 자리 바꾼다



맨 오른쪽 두 수를 제외한 나머지에서 가장 큰 수를 찾는다(48)

8	31	48	15	3	11	20	29	65	73
---	----	----	----	---	----	----	----	----	----

선택 정렬

◈ 선택 정렬의 점근적 복잡도 분석

```
알고리즘 4-1 선택 정렬 selectionSort (A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for last \leftarrow n downto 2 { ② A[1 \cdots last] 중 가장 큰 수 A[k]를 찾는다; ③ A[k] \leftrightarrow A[last]; \triangleright A[k]와 A[last]의 값을 교환 } }
```

- 수행 시간 분석:
 - ①의 for 루프는 n-1번 반복
 - ②에서 가장 큰 수를 찾기 위한 $\frac{11}{11}$ 횟수: n-1, n-2, ..., 2, 1
 - ③의 교환은 상수 시간 작업

 $- T(n) = (n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = \Theta(n^2)$

Worst case

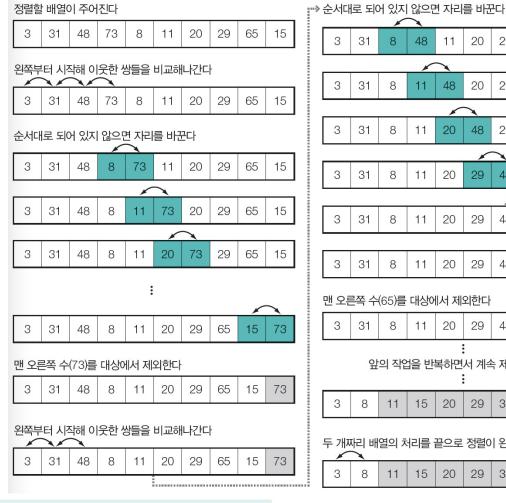
Every case

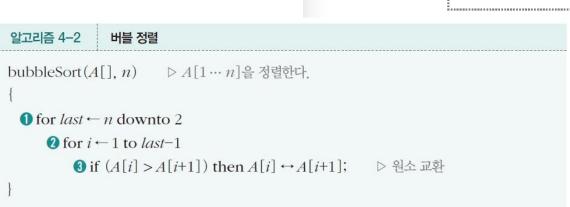
◈ 버블 정렬 의사 코드

```
알고리즘 4-2 버블 정렬 bubbleSort(A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for last \leftarrow n downto 2 ② for i \leftarrow 1 to last - 1 ③ if (A[i] > A[i+1]) then A[i] \leftrightarrow A[i+1]; \triangleright 원소 교환 }
```

- 바깥쪽 루프마다 제일 큰 원소를 맨 오른쪽으로 보내고 <u>정렬할</u>
 배열의 크기를 하나씩 줄인다.
- 안쪽 루프마다 정렬할 배열 내에서 왼쪽부터 이웃한 수를 비교하면서 순서가 제대로 되어 있지 않으면 바꾸어 나간다.

◈ 버블 정렬 수행 예







◈ 버블 정렬의 점근적 복잡도 분석

```
알고리즘 4-2 버블 정렬 bubbleSort(A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for last \leftarrow n downto 2 ② for i \leftarrow 1 to last - 1 ③ if (A[i] > A[i+1]) then A[i] \leftrightarrow A[i+1]; \triangleright 원소 교환 }
```

_ 수행 시간 분석:

- ①의 for 루프는 n-1번 반복
- ②의 for 루프내 비교는 $n-1, n-2, \dots, 2, 1$ 번 반복
- ③의 원소 교환은 상수 시간 작업

$$-T(n) = (n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = \Theta(n^2)$$
 Every case

◈ 변형된 버블 정렬과 점근적 복잡도 분석

```
bubbleSort(A[], n) ▷ A[1 ... n]을 정렬한다
     for last ← n downto 2 {
          sorted = TRUE;
          for i \leftarrow 1 to last-1
                                                 이미 정렬이 되어 있는
                if (A[i] > A[i+1]) then {
                                                 배열인 경우 첫번째 바깥
                     A[i] \leftrightarrow A[i+1];
                                                루프 수행에서 안쪽 루프
                                                수행을 통한 n-1번 비교
                     sorted = FALSE;
                                                이후 곧바로 종료
          if (sorted == TRUE) then return
```

Worst Case

•
$$T(n) = (n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = \Theta(n^2)$$

- Best Case: 이미 정렬이 되어 있는 배열인 경우

•
$$T(n) = n - 1 = \Theta(n)$$

◈ 삽입 정렬 의사 코드

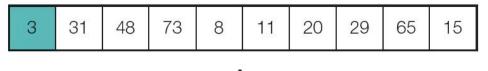
```
알고리즘 4-3 십입 정렬 insertionSort(A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for i \leftarrow 2 to n ② A[1 \cdots i]의 적합한 자리에 A[i]를 삽입한다; }
```

- 바깥쪽 루프마다 <u>이미 정렬된 배열의 크기를 하나씩 늘려 나간다</u>.
- 안쪽 루프마다 정렬할 배열 내에서 i번째 원소의 위치를 찾아 삽입 한다.

◈ 삽입 정렬 수행 예

알고리즘 4-3 삽입 정렬 insertionSort (A[], n) $ightharpoonup A[1 \cdots n]$ 을 정렬한다. { ① for $i \leftarrow 2$ to n ② $A[1 \cdots i]$ 의 적합한 자리에 A[i]를 삽입한다; }

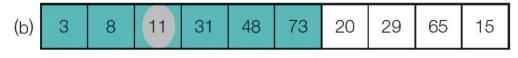
정렬할 배열이 주어진다



중간의 한 시점(5번째 자리까지 정렬되었다)

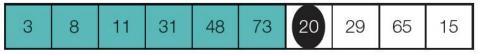


별색 구간에서 11을 알맞은 자리에 삽입한다



(11보다 큰 수는 모두 한 자리씩 이동)

크기를 하나씩 키워가면서 계속 진행한다



◈ 삽입 정렬 수행 예

```
알고리즘 4-3 삽입 정렬 insertionSort(A[], n) 
ightharpoonup A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for i \leftarrow 2 to n ② A[1 \cdots i]의 적합한 자리에 A[i]를 삽입한다; }
```

5 4 6 2 4 2 5 6 8 8을 한 칸 뒤로 이동 8을 한 칸 뒤로 이동 5를 첫 번째 자리에 넣는다. 5 8 6 2 4 2 5 6 8 세 번째 값 6과 비교 4 5 8 6 2 4 Key: 6(세 번째 자료) 두 번째 값 8과 비교 2 5 6 8 6을 한 칸 뒤로 이동 6 2 4 8을 한 칸 뒤로 이동 6 8 두 번째 값 5와 비교 6 4 8 2 4 첫 번째 값 5와 비교 6 8 5를 한 칸 뒤로 이동 6 4 2 4 5는 그대로, 6을 두 번째 자리에 넣는다. 5 6 8 첫 번째 값 2와 비교 5 6 8 2 4 2회전 결과 4 5 6 8 2는 그대로, 4를 두 번째 자리에 넣는다. 2 4 5 6 8 4회전 결과 3 5 6 8 Key: 2(네 번째 자료) 2 오름차순 완성상태 2 4 5 6 8 5 6 8 4 8을 한 칸 뒤로 이동 2 8 4 두 번째 값 6과 비교

초기상태 8 5 6 2 4

2

2

2

8 4 6을 한 칸 뒤로 이동

6 8 4 첫 번째 값 5와 비교

5를 한 칸 뒤로 이동 2를 첫 번째 자리에 넣는다.

6 8 4

2 5 6 8 4 3회전 결과

◈ 삽입 정렬 점근적 복잡도 분석

```
알고리즘 4-3 삽입 정렬 insertionSort(A[], n) 
ightharpoonup A[1 \cdots n]을 정렬한다. { ① for i \leftarrow 2 to n ② A[1 \cdots i]의 적합한 자리에 A[i]를 삽입한다; }
```

- 수행 시간:
 - ①의 for 루프는 n-1번 반복
 - ②의 삽입은 최악의 경우 i-1회 \coprod 교
- Worst Case

•
$$T(n) = 1 + 2 + \dots + (n-2) + (n-1) = \Theta(n^2)$$

- Best Case: 이미 정렬이 되어 있는 배열인 경우

•
$$T(n) = \underbrace{1 + 1 + \dots + 1 + 1}_{n-1} = \mathbf{O}(n)$$

선택 정렬 VS. 버블 정렬 VS. 삽입 정렬

◈ 선택 정렬 VS. 버블 정렬 VS. 삽입 정렬

- _ 선택 정렬과 버블 정렬
 - 아직 정렬되지 않은 배열의 크기를 하나씩 줄임
 - Every Case: $T(n) = \Theta(n^2)$

– 변형된 버블 정렬

- Worst Case: $T(n) = \Theta(n^2)$
- Best Case: $T(n) = \Theta(n)$

_ 삽입 정렬

- 이미 정렬된 배열의 크기를 하나씩 늘림
- Worst Case: $T(n) = \Theta(n^2)$
- Best Case: $T(n) = \mathbf{\Theta}(n)$
- [참고] https://evan-moon.github.io/2018/10/13/sort-algorithm/

02. 고급 정렬 알고리즘

병합 정렬 Merge Sort

◈ 병합 정렬 의사 코드

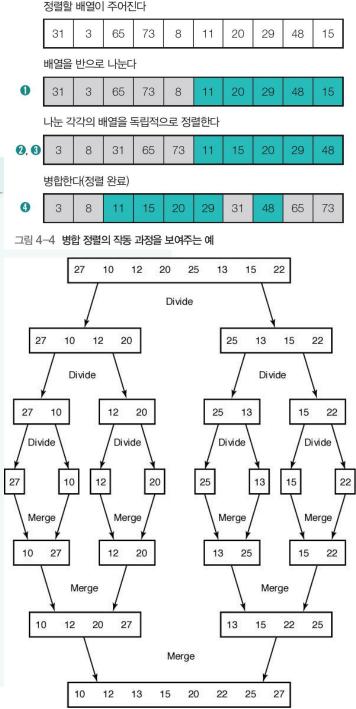
```
알고리즘 4-4
                병합 정렬
mergeSort(A[], p, r) \triangleright A[p \cdots r]을 정렬한다.
    if (p < r) then {
      \mathbf{0} q \leftarrow \lfloor (p+r)/2 \rfloor;
                          ▷ p, r의 중간 지점 계산
      ② mergeSort(A, p, q); \triangleright 전반부 정렬
      ③ mergeSort(A, q+1, r); ▷ 후반부 정렬
      \bigcirc merge(A, p, q, r);
                                 ▷ 병합
merge(A[], p, q, r)
    정렬되어 있는 두 배열 A[p \cdots q]와 A[q+1 \cdots r]을 합쳐
    정렬된 하나의 배열 A[p \cdots r]을 만든다.
```

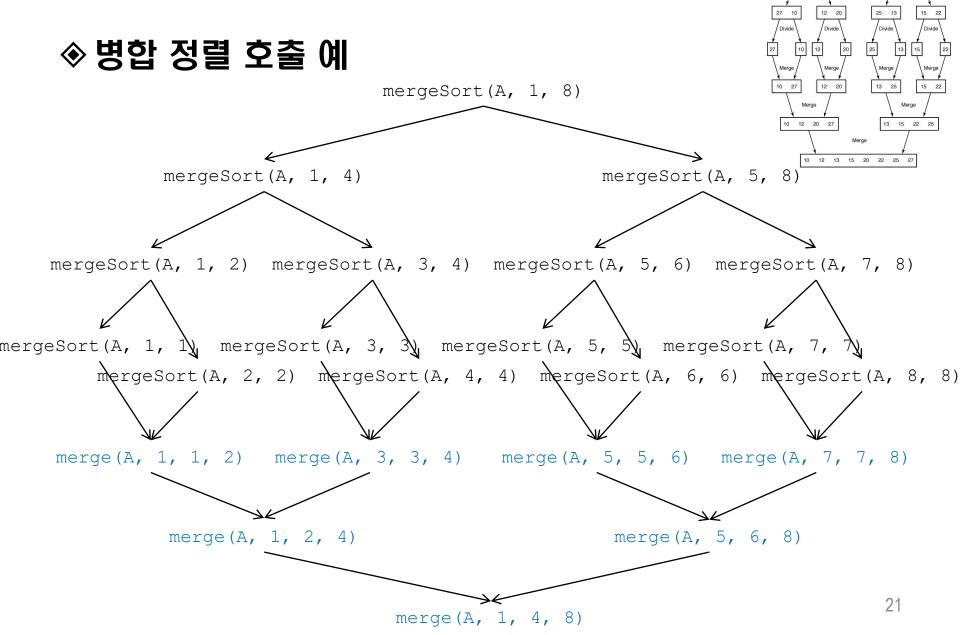
● 전략

- ▶ [분할] 배열을 반으로 나누어서
 2 개의 부분배열로 분할한다.
 각 부분 배열의 크기가 1이
 될 때까지 계속하여 분할한다.
- ▷ [정복(병합)] 인접한 부분 배열 2개(정렬된 부분 배열)를 병합 하여 정렬된 1개의 배열을 얻어낸다.

◈ 병합 정렬 의사 코드

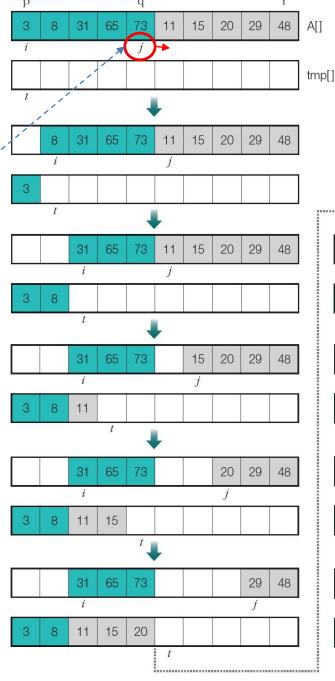
```
알고리즘 4-4
                병합 정렬
mergeSort(A[], p, r) \triangleright A[p \cdots r]을 정렬한다.
    if (p < r) then {
      \mathbf{0} q \leftarrow \lfloor (p+r)/2 \rfloor;
                          ▷ p, r의 중간 지점 계산
      ② mergeSort(A, p, q); \triangleright 전반부 정렬
      ③ mergeSort(A, q+1, r); ▷ 후반부 정렬
      \bigcirc merge(A, p, q, r);
                             ▷ 병합
merge(A[], p, q, r)
    정렬되어 있는 두 배열 A[p \cdots q]와 A[q+1 \cdots r]을 합쳐
    정렬된 하나의 배열 A[p \cdots r]을 만든다.
```





병합 정렬 ◈ 병합 정렬 의사 코드

```
void merge(A[], p, q, r)
▷ A[p...q]와 A[q+1...r]을 병합후
A[p...r]을 정렬된 상태로 구성
▷ A[p...q]와 A[q+1...r]은 이미
 정렬되어 있음/
  i\leftarrow p; j\leftarrow q+1; t\leftarrow 1;
  while (i≤q and j≤r) {
     if (A[i]≤A[j])
     then tmp[t++] \leftarrow A[i++];
     else tmp[t++] \leftarrow A[i++];
  while (i≤q)
     tmp[t++] \leftarrow A[i++];
  while (j≤r)
     tmp[t++] \leftarrow A[j++];
  i←p;t←1;
  while (i≤r)
     A[i++] \leftarrow tmp[t++];
```



48

48

15

15

15

15

11

11

20

20

20

20

29

48

65

22

29

29

31

그림 4-5 병합 과정을 보여주는 예

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case I)

- 1) merge() 함수 복잡도
 - 단위연산:

• 최악의 경우 ① 루프를 통한 단위연산 수행 횟수

• 따라서, 최악의 경우 복잡도

$$\widehat{T}(p,q,r)=r-p+1$$

```
void merge(A[], p, q, r)
      i\leftarrow p; j\leftarrow q+1; t\leftarrow 1;
 (1) while (i≤q and j≤r) {
        if (A[i]≤A[j])
            then tmp[t++] \leftarrow A[i++];
            else tmp[t++] \leftarrow A[j++];
 (2) while (i≤q)
        tmp[t++] \leftarrow A[i++];
 (3) while (j≤r)
        tmp[t++] \leftarrow A[i++];
      i←p;t←1;
 (4) while (i≤r)
       A[i++] \leftarrow tmp[t++];
```

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case I)

- 2) mergeSort() 함수 복잡도
 - 단위연산: mergeSort() 함수에 존재하는 merge() 함수 내부에서의 단위 연산 (A[i]≤A[j])
 - 최초 입력 배열의 개수 n에 대해 n=2^k라고 가정해도 일반성을 잃지 않는다. 이 때,

```
 r - p + 1 = n
 q - p + 1 = \frac{n}{2}
 r - q = \frac{n}{2}
```

```
mergeSort(A[], p, r) \triangleright A[p \cdots r]을 정렬한다. {

if (p < r) then {
    ① q \leftarrow \lfloor (p + r)/2 \rfloor; \triangleright p, r의 중간 지점 계산
    ② mergeSort(A, p, q); \triangleright 전반부 정렬
    ③ mergeSort(A, q + 1, r); \triangleright 후반부 정렬
    ④ merge(A, p, q, r); \triangleright 병합
  }
}
```

• 최악의 경우 복잡도 $T(n) = T(q-p+1) + T(r-q) + \hat{T}(p,q,r)$ $= T\left(\frac{n}{2}\right) + T\left(\frac{n}{2}\right) + r - p + 1 = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case I)

- 3) 마스터 정리 이용

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$$

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n)$$
 for $a \ge 1$ and $b > 1$

- a = 2, b = 2, f(n) = n
- [마스터 정리의 근사 버전]에 의해

$$h(n) = n^{\log_b a} = n^{\log_2 2} = n$$

$$> \frac{f(n)}{h(n)} = \Theta(1)$$
이므로, $T(n) = \Theta(h(n)logn) = \Theta(nlogn)$ 이다.

따라서, 이런 경우 최악의 경우를 고려하여 최종적인 병합 정렬의 점근적 복잡도 분석 결과는 O(nlogn) 라고 정하는 것이 적합

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case II)

- 1) merge() 함수 복잡도
 - 단위연산:

```
 \begin{array}{c} \succ \operatorname{tmp}[t++] \leftarrow A[...] \\ & \quad \\ & \quad
```

• 모든 경우 ①, ②, ③ 루프를 통한 단위연산 수행 횟수

$$r - p + 1$$

모든 경우 ④ 루프를통한 단위연산 수행 횟수

$$r - p + 1$$

• 따라서, 모든 경우 복잡도

$$\widehat{T}(p,q,r)=r-p+1$$

```
void merge(A[], p, q, r)
      i←p; j←q+1; t←1;
(1) while (i≤q and j≤r) {
        if (A[i]≤A[j])
           then tmp[t++] \leftarrow A[i++];
           else tmp[t++] \leftarrow A[j++];
 (2) while (i≤q)
       tmp[t++] \leftarrow A[i++];
 (3) while (j≤r)
       tmp[t++] \leftarrow A[i++];
     i←p;t←1;
 (4) while (i≤r)
       A[i++] \leftarrow tmp[t++];
```

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case II)

- 2) mergeSort() 함수 복잡도
 - 단위연산: mergeSort() 함수에 존재하는 merge() 함수 내부에서의 단위 연산 (tmp[t++] ← A[...] 또는 A[i++] ←tmp[t++])
 - 최초 입력 배열의 개수 n에 대해 n=2k라고 가정해도 일반성을 잃지 않는다. 이 때,

```
 r - p + 1 = n
 q - p + 1 = \frac{n}{2}
 r - q = \frac{n}{2}
```

```
mergeSort (A[], p, r) 
ightharpoonup A[p \cdots r]을 정렬한다. {

if (p < r) then {
    ① q \leftarrow \lfloor (p+r)/2 \rfloor; 
ightharpoonup p, r의 중간 지점 계산
    ② mergeSort (A, p, q); 
ightharpoonup 전반부 정렬
    ③ mergeSort (A, q+1, r); 
ightharpoonup 후반부 정렬
    ④ merge(A, p, q, r); 
ightharpoonup 병합
```

• 모든 경우 복잡도

$$T(n) = T(q - p + 1) + T(r - q) + \hat{T}(p, q, r)$$

= $T(\frac{n}{2}) + T(\frac{n}{2}) + r - p + 1 = 2T(\frac{n}{2}) + n$

◈ 병합 정렬 복잡도 분석 (Case II)

- 3) 마스터 정리 이용

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$$

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n)$$
 for $a \ge 1$ and $b > 1$

- a = 2, b = 2, f(n) = n
- [마스터 정리의 근사 버전]에 의해

$$h(n) = n^{\log_b a} = n^{\log_2 2} = n$$

$$\geq \frac{f(n)}{h(n)} = \Theta(1)$$
이므로, $T(n) = \Theta(h(n)logn) = \Theta(nlogn)$ 이다.

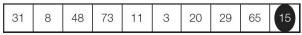
따라서, 이런 경우 모든 경우를 고려하여 최종적인 병합 정렬의 점근적 복잡도 분석 결과는 모든 경우 $\Theta(nlogn)$ 라고 정하는 것이 적합

퀵 정렬 Quick Sort

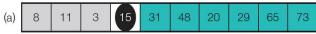
◈ 퀵 정렬 (Quick Sort)

- 1962년에 영국의 호아(C.A.R. Hoare)의 의해서 고안
- 퀵 정렬이란 이름이 오해의 여지가 있음
 - 사실 가장 빠른 정렬 알고리즘이라고 할 수는 없다.
- 주어진 배열을 두 개로 분할하고, 각각을 정렬한다.
 - 합병정렬과 동일?
- _ 합병정렬과 다른점
 - 합병정렬은 아무생각없이 두 부분으로 나누는 반면에, 퀵정렬은 분할할 때부터 기준 원소(pivot) 중심으로, 이보다 작은 것은 왼편, 큰 것은 오른편에 위치시킨다.
 - ▶ 즉, 정렬(정복과정)이 분할 과정에서 함께 행해진다.
 - 각 부분 정렬이 끝난 후, 합병정렬은 "합병" 이라는 후처리 작업이 필요하나, 빠른정렬은 필요로 하지 않는다.

정렬할 배열이 주어진다. 맨 뒤의 15를 기준원소로 삼는다



기준(15)보다 작은 수는 기준의 왼쪽에, 나머지는 기준의 오른쪽에 오도록 재배치한다



기준원소(15) 왼쪽과 오른쪽을 독립적으로 정렬한다(정렬 완료)

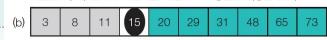
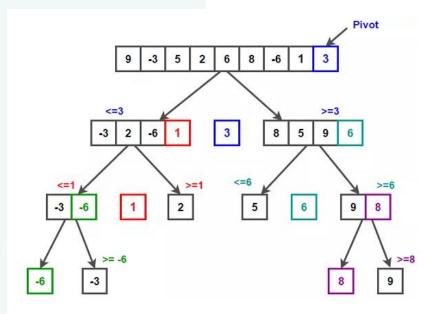
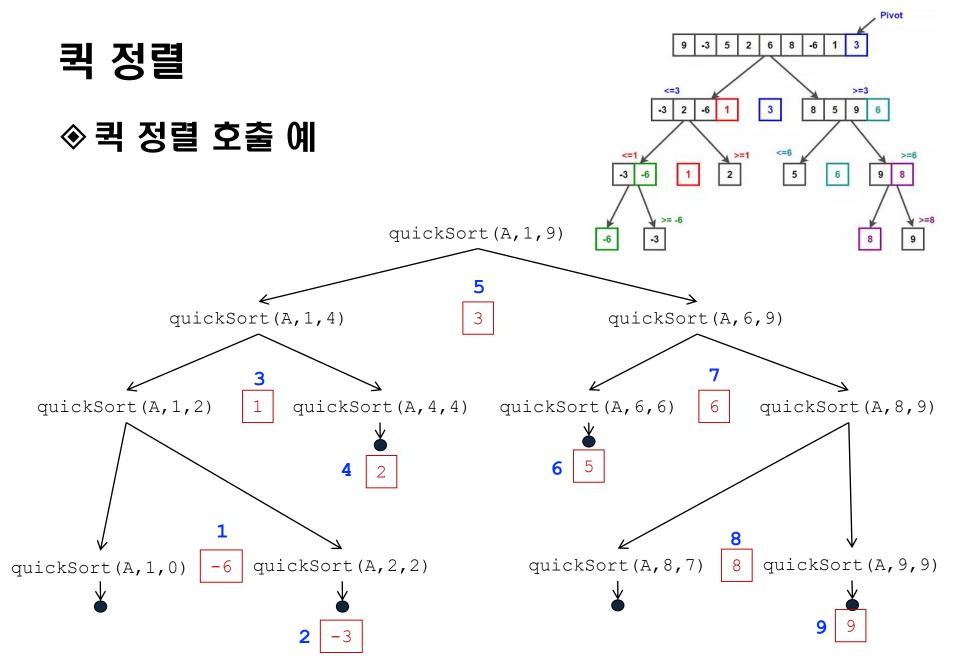


그림 4-6 퀵 정렬의 작동 과정을 보여주는 예

```
알고리즘 4-5
              퀵 정렬
quickSort(A[], p, r) \triangleright A[p \dots r]을 정렬한다.
 \bigcirc if (p < r) then {
     Q \neq partition(A, p, r);
                             ▷ 분할
     3 quickSort(A, p, q−1); ▷ 왼쪽 부분 배열 정렬
     4 quickSort (A, q+1, r);
                            ▷ 오른쪽 부분 배열 정렬
partition (A[], p, r)
   배열 A[p \dots r]의 원소들을 A[r]을 기준으로 양쪽으로 재배치하고
   A[r]이 자리한 위치를 리턴한다;
```

◈퀵 정렬 의사 코드





◈퀵 정렬 의사 코드

```
알고리즘 4-6
                분할
partition (A[], p, r)
    x \leftarrow A[r];
                 ▷ 기준워소
    i \leftarrow p-1;
                  ▷ i는 1구역의 끝지점
    for j \leftarrow p to r-1 ▷ j는 3구역의 시작 지점
        if (A[j] \le x) then A[++i] \leftrightarrow A[j];
                         \triangleright 의미는 i값 증가 후 A[i] \leftrightarrow A[j] 교환
    A[i+1] \leftrightarrow A[r];
                         ▷ 기준원소와 2구역 첫 원소 교환
    return i+1;
                                    1구역(□): 15보다 작거나 같은 원소들
```

2구역(□): 15보다 큰 원소들

3구역(□): 아직 정해지지 않은 원소들

4구역(■): 15 자신

그림 4-7 분할의 작동 과정을 보여주는 예

65 (15)

65 15

65 15

LINK@KOREATECH

◈ 퀵 정렬 복잡도 분석

- 1) partition() 함수 복잡도
 - 단위연산: A[j]≤x 비교연산
 - 모든 경우 j-루프의 반복횟수와 단위 연산 수행 횟수는 동일

$$p \le j \le r - 1$$

• 따라서, 모든 경우 복잡도

$$\hat{T}(p,r) = r - 1 - p + 1 = r - p$$

r-p+1=n 라고 가정할 때 독립적인 partition() 함수의 점근적 복잡도는 $\Theta(n)$

◈퀵 정렬 복잡도 분석

- 2) quickSort(A,) 함수 복잡도
 - 단위연산: quickSort(A,) 함수에 [→]
 존재하는 partition() 함수 내부에서의 A[j]≤x 비교연산
 - 최초 입력 배열의 개수 n에 대해 $n=2^k$ 라고 가정해도 일반성을 잃지 않는다. 이 때,

quickSort(A[], p, r) $\triangleright A[p \dots r]$ 을 정렬한다.

▷ 분할

▷ 오른쪽 부분 배열 정렬

3 quickSort(A, p, q-1); ▷ 왼쪽 부분 배열 정렬

 $Q \neq partition(A, p, r);$

 \bigoplus quickSort(A, q+1, r);

 \bigcirc if (p < r) then {

>
$$r - p + 1 = n$$

> $q - 1 - p + 1 = \frac{n}{2}$
> $r - q - 1 + 1 = \frac{n}{2}$

• 이상적인 경우 (분할이 항상 반반씩 균등하게 된다고 가정하면) 병합 정렬과 동일 상황

$$T(n) = T(q - 1 - p + 1) + T(r - q - 1 + 1) + \hat{T}(p, q, r)$$

$$= T(\frac{n}{2}) + T(\frac{n}{2}) + r - p + 1 = 2T(\frac{n}{2}) + n$$

$$T(n) = O(n\log n)$$

- ◈퀵 정렬 복잡도 분석
 - 2) quickSort(A,) 함수 복잡도
- quickSort(A[], p, r) $\triangleright A[p \cdots r]$ 을 정렬한다. {

 ① if (p < r) then {
 ② $q \leftarrow \text{partition}(A, p, r)$; $\triangleright \text{분할}$ ③ quickSort(A, p, q 1); $\triangleright \text{왼쪽 부분 배열 정렬}$ ④ quickSort(A, q + 1, r); $\triangleright \text{오른쪽 부분 배열 정렬}$ }
- 최악의 경우: 분할이후 한쪽에는 원소가 하나도 없고, 다른 한쪽에 모든 원소가 몰리는 경우

$$T(n) = T(n-1) + n - 1$$

$$T(n) - T(n-1) = n-1$$

 $T(n-1) - T(n-2) = n-2$
 $T(n-2) - T(n-3) = n-3$
...

 $T(3) - T(2) = 2$
 $T(2) - T(1) = 1$
 $T(n) - T(1) = 1 + 2 + \dots + (n-2) + (n-1)$
 $T(n) = n(n-1)/2 \quad (\because T(1) = 0)$

◈퀵 정렬 복잡도 분석

- 2) quickSort(A,) 함수 복잡도
 - 평균의 경우:
 - ▶ 기준 원소가 첫 번째로 크면 두 분할의 크기 → 0: n-1
 - ▶ 기준 원소가 두 번째로 크면 두 분할의 크기 → 1: n-2
 - ▶ 기준 원소가 세 번째로 크면 두 분할의 크기 → 2: n-3
 - > ...
 - ▶ 기준 원소가 가장 작으면(n 번째로 크면) 두 분할의 크기 → n-1:0

quickSort(A[], p, r) $\triangleright A[p \dots r]$ 을 정렬한다.

② $q \leftarrow \text{partition}(A, p, r);$ ▷ 분할

3 quickSort(*A*, *p*, *q*−1); ▷ 왼쪽 부분 배열 정렬

4 quickSort(A, q+1, r); ▷ 오른쪽 부분 배열 정렬

 \bigcirc if (p < r) then {

• 즉, 기준 원소가 i 번째로 클 때 두 분할의 크기를 고려한 복잡도 식

$$T(n) = T(i-1) + T(n-i) + n - 1$$

• 모든 가능한 경우에 대한 평균 식

$$T(n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} T(i-1) + T(n-i) + n - 1$$

$$T(n) = \frac{0}{n} (n \log n)$$

퀵 정렬

- ◈퀵 정렬 올바름 증명
 - [정리 4-1, 페이지 109]

[알고리즘 4-5]의 퀵 정렬은 제대로 정렬을 한다.

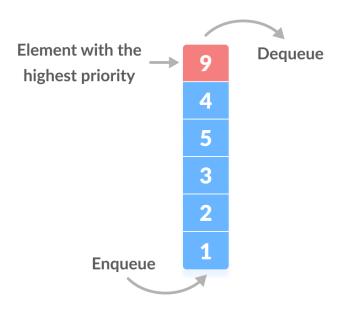
- ・[증명 생략]
 - ▶ 고등학교때 배운 수학적 귀납법 사용

◈ What is Priority Queue (우선순위 큐)?

- 응급실에서 환자 치료의 예
- 큐: 먼저 온 사람을 먼저 치료
- 스택: 나중에 온 사람을 먼저 치료
- 우선순위 큐 (Priority Queue): 우선순위가 높은 사람 (예: 위급한 사람)을 먼저 치료



우선 순위 큐는각 노드에 "우선순위 값" 필드 필요

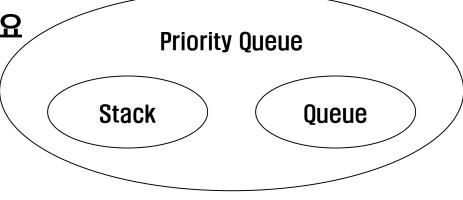


- Priority Queue vs. Stack/Queue
 - 스택과 큐
 - 스택과 큐는 원소가 추가되는 시간에 따라 자료구조를 조직화
 - 우선순위 큐
 - 시간을 포함한 여러 가지 가치를 우선순위로 가지는 자료구조

◈ 우선순위 큐는 스택이나 큐 보다 일반적인 구조

큐나 스택은 우선순위 큐의 특수한 형태로서 시간에 그 우선순위
 를 부여한 것임

- 따라서 우선순위 필드가 불필요

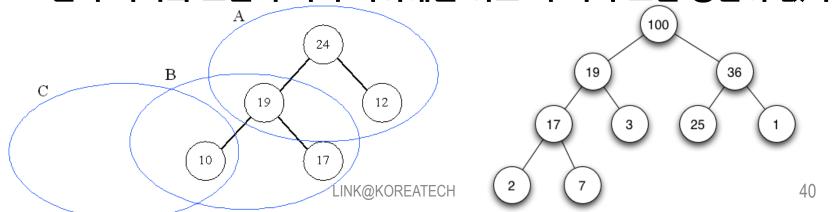


♦ Heap

- a binary tree structure with the following properties
 - The tree is complete or nearly complete
- 부모의 키가 왼쪽 자식 및 오른쪽 자식의 키보다 크거나 같다.
 - 키: Priority
- The subtrees are in turn heaps
- 지원되는 연산: Insertion, Deletion, (optionally)Peek
- Heap is an excellent structure to implement priority queue

◈ 주의할 특징

- 왼쪽 자식과 오른쪽 자식 사이에는 어느 쪽 키가 크던 상관이 없다.

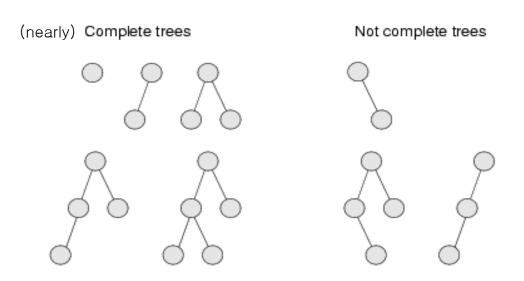


♦ Heap의 속성

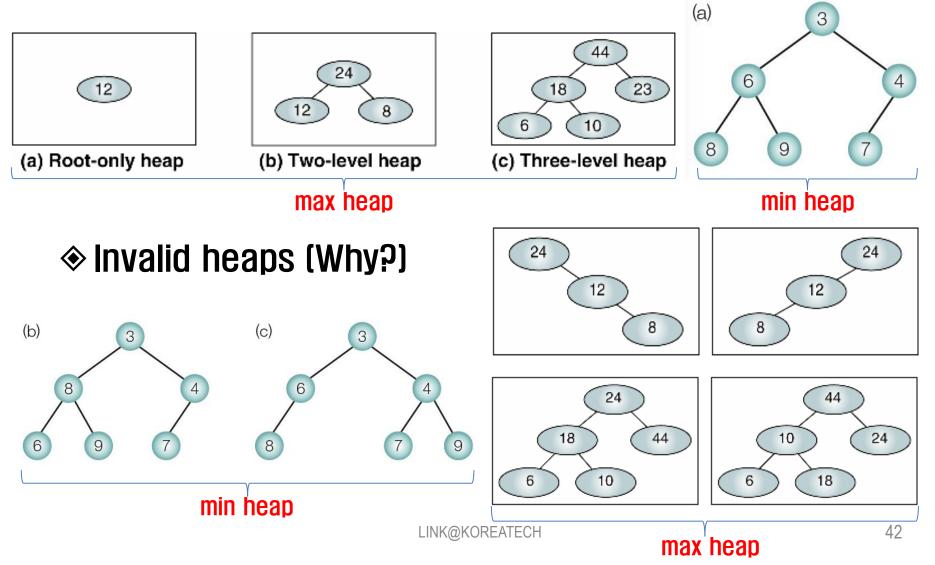
A heap is a special kind of tree. It has two properties:

[Completeness] – The tree is (nearly) complete, which means that nodes are added from top to bottom, left to right, without leaving any spaces.

[Heapness] – The item in the tree with the highest priority is at the top of the tree, and the same is true for every subtree.



Examples of Heaps

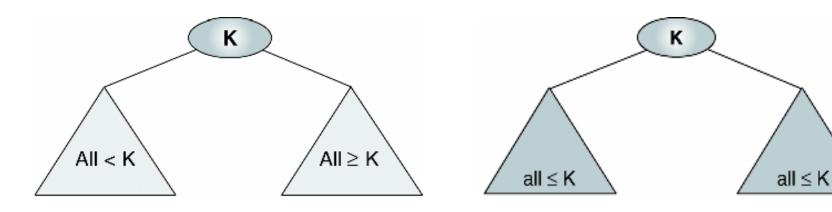


◈ 정렬 관점에서…

- BST (Binary Search Tree)는 약한 의미로 정렬
 - 왼쪽 자식 키보다 오른쪽 자식 키가 크다
- Heap도 약한 의미로 정렬

BST (Binary Search Tree)

- 부모의 키가 자식의 키보다 우선 순위가 높다
- 왼쪽 자식 키와 오른쪽 자식 키는 무관하다

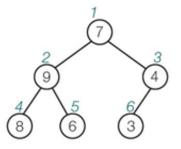


(max) Heap

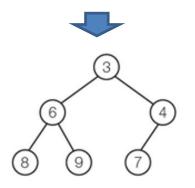
알고리즘 4-7

힙 구성

◈ Heap 만들기 의사 코드



	1	2	3	4	5	6
Α	7	9	4	8	6	3



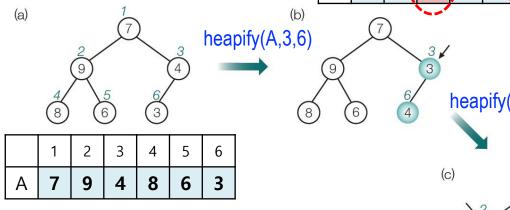
	1	2	3	4	5	6
Α	3	6	4	8	9	7

```
Min Heap 기준
buildHeap(A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 힘으로 만든다.
 1 for i \leftarrow \left| \frac{n}{2} \right| downto 1
        heapify (A, i, n);
heapify(A[], k, n) \triangleright A[k]를 루트로 하는 트리를 합성질을 만족하도록 수선한다.
\triangleright A[k]의 두 자식을 루트로 하는 서브 트리는 힙성질을 만족하고 있다.
▷ n은 최대 인덱스(전체 배열의 크기)
    left \leftarrow 2k; right \leftarrow 2k+1;
    \triangleright 작은 자식 고르기, smaller : A[2k]와 A[2k+1] 중에 작은 원소
                                ▷ k가 두 자식을 가지는 경우
    if (right \le n) then {
        if (A[left] < A[right]) then smaller \leftarrow left;
                               else smaller \leftarrow right;
    else if (left \le n) then smaller \leftarrow left; \triangleright k의 왼쪽 자식만 있는 경우
    else return;
                                            \triangleright A[k]가 리프 노드임, 끝남,
    ▷ 재귀적 조정
    if (A[smaller] < A[k]) then {
                                         더 큰 값을 자식 노드로 내려보낸 이후
        A[k] \leftrightarrow A[smaller];
                                        해당 자식 노드를 루트로 취급하여 다시
                                        heapify 재귀 호출
        heapify (A, smaller, n);
```

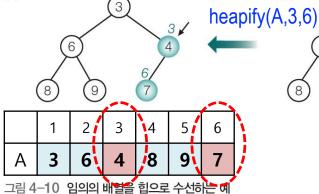
힙 만들기

힙 구성

◆ Heap 만들기 수행 예

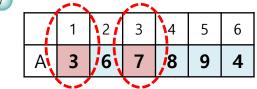


left \leftarrow 6, right \leftarrow 7, smaller \leftarrow 6, A[3] \leftrightarrow A[6] heapify(A,6,6): 호출 후 끝

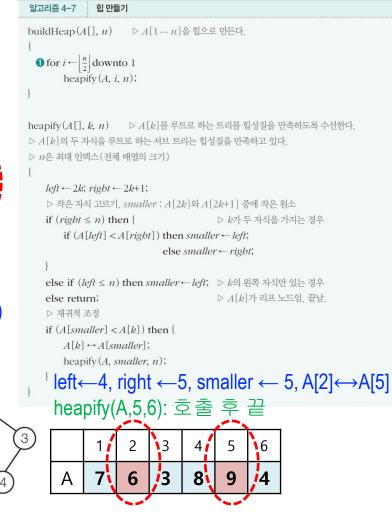


left \leftarrow 6, right \leftarrow 7 smaller \leftarrow 6, A[3] \leftrightarrow A[6] heapify(A,6,6): 호출 후 끝 heapify(A,2,6)

heapify(A,1,6)



left←2, right ←3, smaller ← 3, A[1]↔A[3] heapify(A,3,6): 호출 후 내부 수행!!!



힙 구성

◈ Heap 구성의 점근적 복잡도 분석

```
알고리즘 4-7
                 힙 만들기
buildHeap(A[], n) \triangleright A[1 \cdots n]을 힘으로 만든다.
 1 for i \leftarrow \left| \frac{n}{2} \right| downto 1
        heapify (A, i, n);
heapify(A[], k, n) \triangleright A[k]를 루트로 하는 트리를 합성질을 만족하도록 수선한다.
\triangleright A[k]의 두 자식을 루트로 하는 서브 트리는 힙성질을 만족하고 있다.
▷ n은 최대 인덱스(전체 배열의 크기)
    left \leftarrow 2k; right \leftarrow 2k+1;
    \triangleright 작은 자식 고르기, smaller : A[2k]와 A[2k+1] 중에 작은 원소
    if (right \le n) then {
                                              ▷ k가 두 자식을 가지는 경우
        if (A[left] < A[right]) then smaller \leftarrow left;
                                  else smaller \leftarrow right;
    else if (left \le n) then smaller \leftarrow left; \triangleright k의 왼쪽 자식만 있는 경우
                                               \triangleright A[k]가 리프 노드임, 끝남.
    else return;
    ▷ 재귀적 조정
    if (A[smaller] < A[k]) then {
        A[k] \leftrightarrow A[smaller];
        heapify (A, smaller, n);
```

buildHeap() 에서 heapify() 를 호출하는 횟수는 <mark>2</mark>

길이가 n인 트리의 높이는 아무리 길어도 $\log_2 n$ 이므로 heapify의 점근적 복잡도 는 $O(\log n)$ buildHeap()의 점근적 복잡도:

O(nlogn)

또는

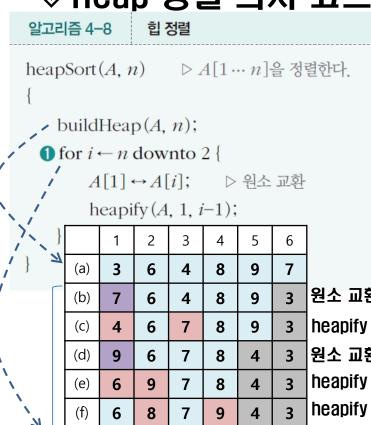


증명 생략 (P.114 note 참조)

46

힙 정렬

◈ Heap 정렬 의사 코드

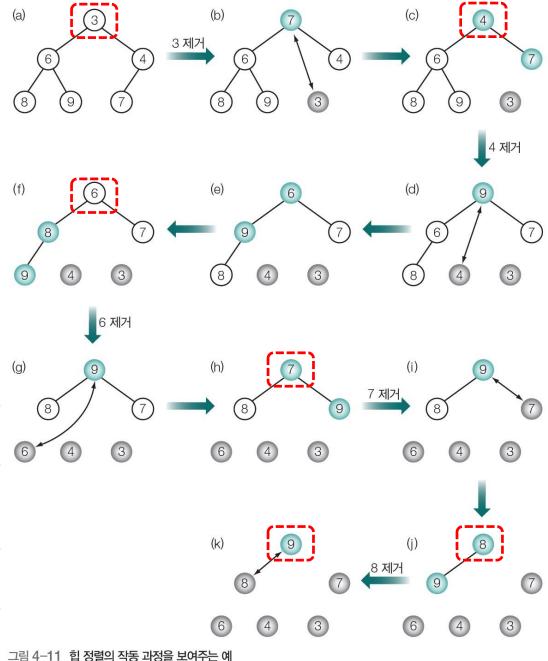


(g)

(h)

(i)

(k)



힙 정렬

◈ Heap 정렬의 점근적 복잡도 분석

```
알고리즘 4-8 힙 정렬 heapSort (A, n) 
ightharpoonup A[1 \cdots n]을 정렬한다. { buildHeap (A, n); 
ightharpoonup O(nlogn) (Of O(n)) ① for i \leftarrow n downto 2 { A[1] \leftrightarrow A[i]; 
ightharpoonup 24 heapify (A, 1, i-1); 
ightharpoonup O(logn) } 
ightharpoonup O(nlogn) }
```

03. 비교 정렬 시간의 하한

비교 정렬 시간의 하한

◈ 비교 정렬

정렬의 대상이 되는 <u>각 원소들의 값을 비교</u>하는 것이 핵심이 되는 정렬 알고리즘을 통칭

◈ 비교 정렬 시간의 하한

- 최악의 경우: 적어도 $\Theta(nlogn) \rightarrow \Omega(nlogn)$
- 증명 생략

각각의 (비교) 정렬 복잡도 분석

◈ 정렬 복잡도 분석

		최선	평균	최악
기본	선택	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
	버블I	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
	버블II	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
	삽입	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
고급	병합	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(nlogn)$
	퀵	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(n^2)$
	힙	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(nlogn)$	$\Theta(nlogn)$

04. 특수 정렬 알고리즘

특수 정렬 알고리즘

◈ 더 효율적인 정렬 알고리즘?

- "최악의 경우 정렬 시간이 O(nlogn)보다 더 빠를 수 없을까?"
 - 만약 원소들이 특수한 성질을 만족할 때 해당 원소의 자릿수 등을 고려하며 정렬할 수 있음

◈특수 정렬 알고리즘 종류

- 기수 정렬 (Radix Sort)
- 계수 정렬 (Counting Sort)
- 자세한 설명은 생략

Questions & Answers