Data Structure

$J \ H \ A \ P_H \ P_A \ B_H \ B_A \ M_H \ M_A \ F_H \ F_A \ R_H \ R_A \ I_H \ I_A \ N_H \ N_A$

$\lambda \ h \ a \ x \ y \ s \ m \ n \ r \ o \ t \ b \ g \ f \ i$

J

$M_H \ M_A \ N_H \ N_A$

$J \ \lambda \ H$

$J \ \lambda \ A$

$H \ h \ P_H$

$A \ a \ P_A$

$P_H \ t \ R_H$

$P_H \ s \ B_H$

$P_H \ y \ A$

$P_H \ x \ H$

$P_H \ f \ F_A$

$P_H \ o \ I_A$

$P_A \ t \ R_A$

$P_A \ s \ B_A$

$P_A \ y \ H$

$P_A \ x \ A$

$P_A \ f \ F_H$

$P_A \ o \ I_H$

$B_H \ m \ M_H$

$B_H \ n \ N_H$

$B_A \ m \ M_A$

$B_A \ n \ N_A$

$N_H \ r \ H$

$N_H \ r \ A$

$N_H \ o \ I_A$

$N_H \ \lambda \ F_H$

$M_H \ \lambda \ I_A$

$M_H \ \lambda \ F_H$

$N_A \ r \ H$

$N_A \ r \ A$

$N_A \ o \ I_H$

$N_A \ \lambda \ F_A$

$M_A \ \lambda \ I_H$

$M_A \ \lambda \ F_A$

$F_H \ \lambda \ I_H$

$F_H \ s \ B_H$

$F_A \ \lambda \ I_A$

$F_A \ s \ B_A$

$R_H \ b \ H$

$R_H \ g \ I_H$

$R_A \ b \ A$

$R_A \ g \ I_A$

$I_H \ \lambda \ I_A$

$I_H \ i \ H$

$I_H \ i \ A$

$I_A \ \lambda \ I_H$

$I_A \ i \ H$

$I_A \; i \; A$