# Метод квадратних коренів (схема Холецького)

Підготувала: Студентка ПМІ-23 Шувар Софія Мета: Реалізувати алгоритм схеми Холецького для розв`язування симетричних СЛАР. Продемонструвати роботу програми на конкретному прикладі.

**Завдання**:

$$(22) \left( \frac{1}{1}, \frac{$$

### Хід роботи:

- 1. Розв'язати систему лінійних рівнянь методом квадратних коренів (схемою Холецького).
- 2. Реалізувати алгоритм методу квадратних коренів на довільний мові програмування.
- 3. Продемонструвати результати роботи алгоритму на конкретному прикладі.

### Розв'язок системи:

22. 
$$\{1, 17 \times 1 - 0, 65 \times_2 + 1, 54 \times_3 = 1, 45 \}$$
 $\{-0, 65 \times_4 + 1, 16 \times_4 - 1, 73 \times_5 = 0, 68 \}$ 
 $\{1, 54 \times_4 - 1, 73 \times_4 + 2, 15 \times_5 = 1, 87 \}$ 
 $M_{11} = \frac{3V73}{10}$ 
 $M_{12} = -\frac{\sqrt{13}}{6}$ 
 $M_{13} = \frac{78 \times \sqrt{13}}{495}$ 
 $M_{23} = -\frac{\sqrt{8} \times \sqrt{9}}{21510}$ 
 $M_{33} = \frac{1 \cdot \sqrt{18} 21926587}{46735}$ 
 $M = \begin{pmatrix} \frac{3\sqrt{13}}{40} & -\frac{\sqrt{13}}{40} & \frac{74 \times \sqrt{13}}{21510} \\ 0 & \frac{\sqrt{2} \times \sqrt{2} \times \sqrt{2}}{30} & \frac{2}{21570} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \frac{\sqrt{18} 21926587}{\sqrt{2} \times \sqrt{2} \times \sqrt{2}} \end{pmatrix}$ 
 $M' = \begin{pmatrix} \frac{3\sqrt{13}}{40} & -\frac{\sqrt{13}}{6} & \frac{74 \times \sqrt{13}}{30} \\ 0 & \frac{2}{21570} & \frac{\sqrt{2} \times \sqrt{2}}{21570} & \frac{\sqrt{2} \times \sqrt{2}}{21570} \end{pmatrix}$ 
 $M' = \begin{pmatrix} \frac{3\sqrt{13}}{40} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2} \times \sqrt{2}}{21570} & \frac{1}{2} \frac{\sqrt{18} 21926587}{46735} \end{pmatrix}$ 

Quinkku y pizyusmami ompunano xommukuku rumo, mo unpanybara y pizyusmami gamoro cum xuku rumo, mo unpanybara y pizyusmami gamoro cum yanoxumbo

### Реалізація алгоритму:

Для реалізації алгоритму я обрала мову програмування С++.

## Функція user\_input(вхідні дані):

Функція наповнює матрицю а та послідовність вільних членів answ введеними користувачем з клавіатури значеннями.

```
#include <iostream>
#include <cmath>
#include <vector>

using namespace std;

void user_input(unsigned int n, vector<vector<double>> &a, vector<double>> &answ){
for (int i = 0; i < n; ++i) {
    a[i].resize(n);
    for (int j = 0; j < n; ++j) {
        cin >> a[i][j];
    }
    cin >> answ[i];
}
```

# Функція user\_input(вхідні дані):

Аргументи: n – розмір матриці;

Функція створює матрицю розміру n\*n заповнену нулями.

# Функція Cholesky\_Decomposition (реалізація алгоритму):

Аргументи: p- початкова матриця; n- розміри матриці; L та U результуючі матриці заповнені нулями U та  $U^*$ 

Мета алгоритму: представлення симетричної додатньоозначеної матриці у вигляді A = UU\* де U — нижня трикутна матриця з додатніми елементами на діагоналі.

Елементи матриці U можна обчислити, починаючи з верхнього лівого кута, за формулами:

$$L_{ii} = \sqrt{A_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{ik}^2}$$
 (1)  $L_{ij} = rac{1}{L_{jj}} \left(A_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} L_{ik} L_{jk}
ight)$ , (2) якщо  $j < i$ .

Алгоритм складається з наступних частин:

**Рядок 32** — оголошуємо фіктивні змінні необхідні для подальшого розвитку алгоритму;

**Рядки 34, 35** — розпочинаємо два цикли довжинами n по усіх елементах матриці;

Рядки 36-39 — у змінній var2 обчислюємо суму необхідну у формулі (2);

**Рядок 42-45** — у змінній var обчислюємо суму необхідну у формулі (1);

**Рядки 40, 44** — заповнюємо відповідні клітинки матриці L згідно формул вище;

**Рядок 47** — верхню трикутну матрицю L заповнюємо нулями.

**Рядок 15** — заповнюємо діагональ матриці L одиницями.

Рядок 50 — заповнюємо матрицю U.

# Функція result(обчислення змінних x):

Аргументи:  $U - знайдена матриця U^*$ ; answ - послідовність вільних членів; n - розмір матриці; x - шуканий вектор невідомих змінних.

Функція наповнює вектор невідомих змінним знайденими значеннями.

#### Функція output matrix(вивід):

Аргументи: а – квадратна матриця, п – розмір матриці.

Функція виводить матрицю у гарному вигляді

### main():

Вивід усіх знайдених результатів.

```
int main() {
    unsigned int n;
cout << "Enter amount of variables: ";</pre>
    cin >> n;
    vector<vector<double>> a(n);
    vector<double> answ(n);
cout << "Enter matrix: \n";</pre>
    user_input(n, a, answ);
    vector<vector<double>>> L = zeroed_matrix(n); vector<vector<double>>> U = zeroed_matrix(n);
    Cholesky_Decomposition(a, n, L, U);
    vector<double> res(n);
    result(U, answ, n, res);
    cout << "\nRESULTS: \n";</pre>
    for (int i = 1; i < n + 1; ++i) cout << "x" << i << " = " << res[i] << "\n";</pre>
    cout << "\n";
    cout << "L matrix: \n";</pre>
    output_matrix(L, n);
    cout << "U matrix: \n";</pre>
    output_matrix(U, n);
```

### Результати роботи програми на конкретному прикладі:

```
Enter amount of variables:
Enter matrix:
RESULTS:
x1 = 1
x2 = 1
x3 = 1x4 = 0
L matrix:
2 0 0 0
1 2 0 0
1 0 2 0
0.5 0.75 0.25
U matrix:
2 1 1 0.5
0 2 0 0.75
0 0 2 0.25
0 0 0 2
Process finished with exit code 0
Enter amount of variables: 3
Enter matrix:
RESULTS:
x1 = nan
x2 = nan
x3 = 0
L matrix:
1.08167 0 0
-0.600925 0.893806 0
1.42373 -0.978338 nan
U matrix:
1.08167 -0.600925 1.42373
0 0.893806 -0.978338
0 0 nan
Process finished with exit code 0
```

Розв'язки набувають значення nan оскільки при виконанні алгоритму елементом результуючої матриці стає комплексне число.

### Висновок

Виконуючи дану практичну роботу, я навчилась розв`язувати симетричні СЛАР за допомогою схеми Холецького та реалізувала алгоритм розв`язання на мові C++.