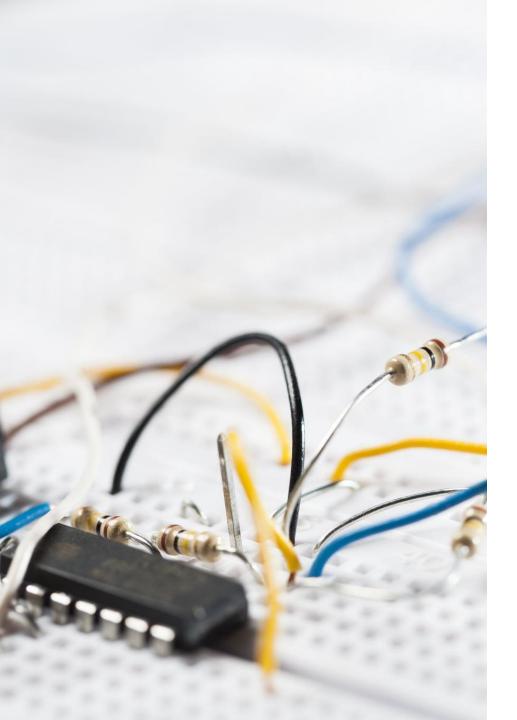


จัดทำโดย นาย อิสระ แวบากอ 056350405015-1 นาย ปคพ.63/1 วิศวกรรมคอมพิวเตอร์ เซนเซอร์แอคทีฟพิกเซล (Active Pixel Sensor)



#### Outline

- 1. Image sensor คืออะไร?
- 2. การจำแนกประเภทของ Image sensor
- 2.1 การจำแนกจาก **Shutter**
- 2.2 การจำแนกจาก Chroma
- 2.3 การจำแนกจาก Mechanism structure
- 3. APS (Active Pixel Sensor)
- 4. Quantum efficiency

4.1 Quantum efficiency : วัดประสิทธิภาพการ

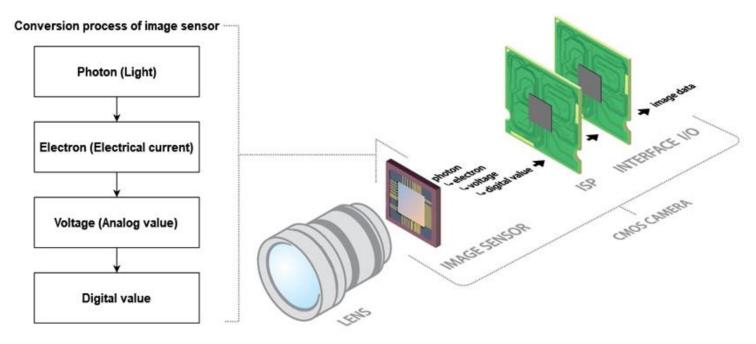
แปลงโฟตอนเป็นอิเล็กตรอน

4.2 Quantum efficiency : หาอิเล็กตรอน

5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอม พิวเตอร์จาก **Image sensor** 

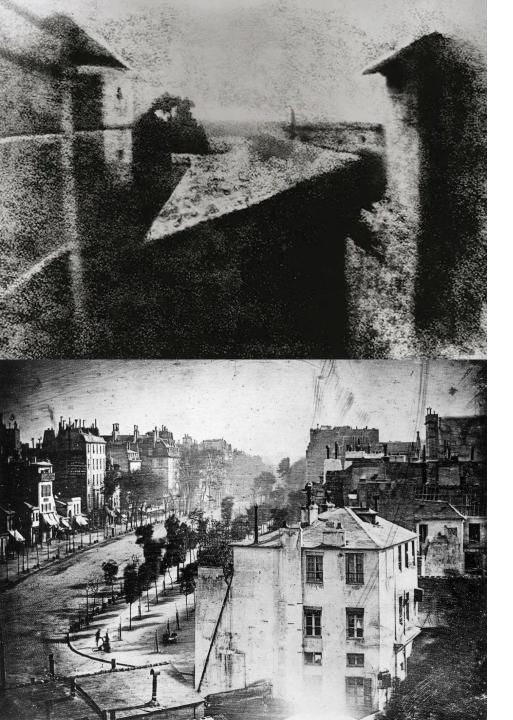
## 1. Image sensor คืออะไร?

Image sensor (เซนเซอร์รูปภาพ) คือ เซนเซอร์ที่ตรวจจับคลื่นแล้วนำคลื่นดังกล่าวไปผ่านกระบวนการแปรรูปเพื่อให้เป็นข้อมูลที่พร้อมต่อการสร้าง รูปภาพ ในช่วงที่ตรวจจับ (ยังไม่ผ่านการแปรรูป) คลื่นที่สามารถตรวจจับเป็นได้เป็นได้ทั้งคลื่นแสง (โฟตอน) หรือคลื่นรังสีแม่เหล็กไฟฟ้า



ภาพที่ 1.1 กระบวนการแปรรูปใน Image sensor

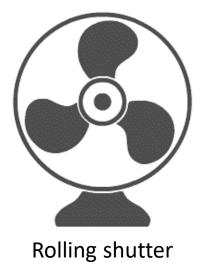
Image sensor ถูกใช้ในอุปกรณ์ถ่ายภาพอิเล็กทรอนิกส์มากมายไม่ว่าจะเป็นแบบ analog หรือ digital เช่น กล้องถ่ายรูปดิจิทัล โมดูลกล้อง กล้องของ โทรศัพท์ เมาส์แบบออปติคัล อุปกณ์ถ่ายภาพทางการแพทย์ เป็นต้น



- 2.1 การจำแนกจาก Shutter
- 2.2 การจำแนกจาก Chroma
- 2.3 การจำแนกจาก Mechanism structure

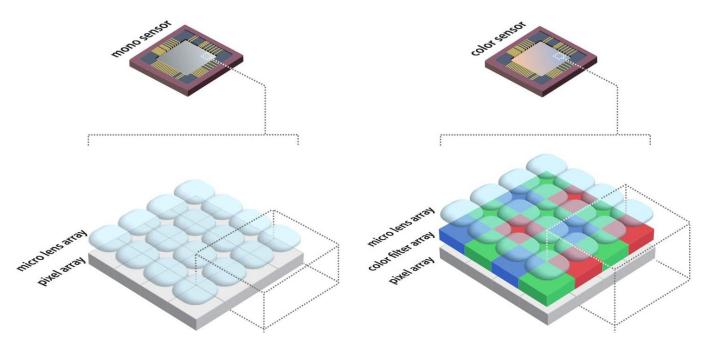
โดยทั่วไปแล้วการจำแนกประเภทสามารถจำแนกได้จากหลายแง่มุมซึ่ง image sensor ก็ไม่ต่างกัน โดยรายงานเล่มนี้จะกล่าวถึง image sensor จากการจำแนกแบบโครงสร้างเป็นพิเศษ (เนื่องจากสอดคล้องกับหัวข้อรายงาน) ส่วนการจำแนกในแง่มุมต่าง ๆ จะถูกกล่าวถึงเพียงเพื่อเสริมให้มองเห็นภาพกว้างของ image sensor การรู้เรื่องเหล่านี้จะช่วยทำให้เลือกใช้ image sensor ได้ตรงประเภทกับโจทย์ที่ต้องการใช้งาน

2.1 การจำแนกจาก Shutter : มี 2 ประเภทได้แก่



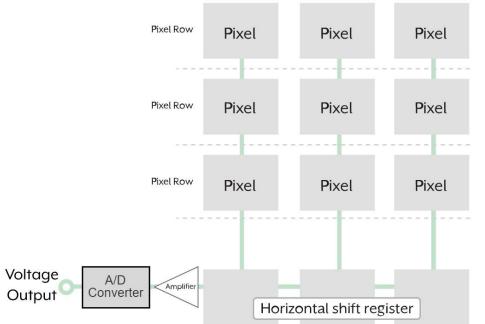
Global shutter

2.2 การจำแนกจาก Chroma : คำว่า chroma หมายถึงความเข้มของแสง โดยจำแนกได้ 2 ประเภทได้แก่ mono และ color ความแตกต่างของทั้งสอง คือประเภท color จะมีชั้นพิเศษเพิ่มเติมที่ตั้งอยู่ข้างล่าง micro lens ซึ่งชั้นดังกล่าวมีชื่อว่า color filter



ภาพที่ 2.1 Image sensor ประเภท mono และ color

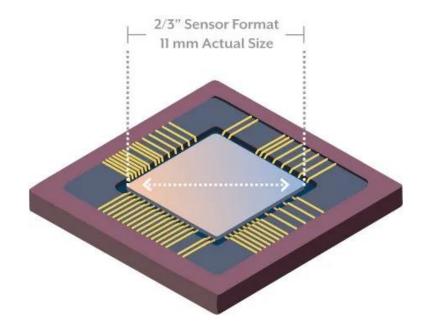
- 2.3 การจำแนกจาก Mechanism structure : การจำแนกจากโครงสร้างการทำงานนั้นจำแนกได้หลายประเภท แต่มี 2 ประเภทหลัก ๆ ซึ่งเป็นที่รู้จักได้แก่ CCD (Charge Couple Device) และ APS (Active Pixel Sensor)
- CCD image sensor (Charge Couple Device image sensor): ในแต่ละ pixel จะมี pinned photo-diode เป็นตัวรับโฟตอน (แสง) และมี MOSFET เป็นสวิตช์สำหรับการส่งถ่ายอิเล็กตรอนระหว่างแถว การส่งถ่ายอิเล็กตรอนนั้นจะใช้สนามไฟฟ้าไปยังจุดที่เหมาะสมของ pixel ทำ ให้โฟตอนถูกเคลื่อนจากแถวบนสุดไปยังแถวล่างสุด เทคนิคที่ใช้สนามไฟฟ้าข้างต้นนั้นมีชื่อว่า bucket brigade ส่วนการแปลงอิเล็กตรอนหรือกระแสไฟฟ้า ให้เป็นแรงดันไฟฟ้านั้นจะถูกแปลงโดย transimpedance amplifier



ภาพที่ 2.2 CCD image sensor

<u>เกร็ดความรู้</u> ในปี 2015 **Sony** ได้ประกาศแผนหยุดผลิต **CCD image sensor** และจะหมดระยะสนับสนุนในปี 2026

• APS (Active Pixel Sensor) : ในปี 2000 APS ให้ประสิทธิภาพเทียบเคียงกับ CCD แต่ภายหลังจากนั้น APS ให้ประสิทธิภาพที่สูงกว่าและครอง ความนิยมกับส่วนแบ่งการตลาดมากกว่า CCD สำหรับเนื้อหารายละเอียดมากกว่านี้ของ APS นั้นจะถูกกล่าวถึงในหัวข้อที่ 3 ต่อไป



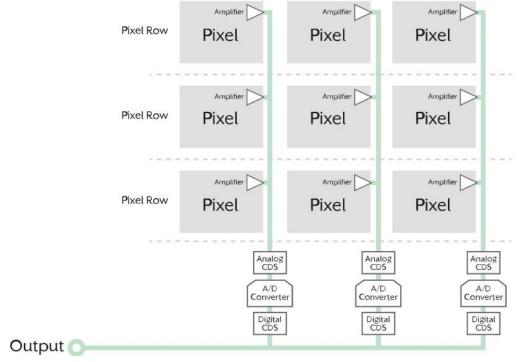
ภาพที่ 2.3 Image sensor



- 3.1 วงจรภายใน Pixel ของ APS (Active Pixel Sensor)
- 3.2 โครงสร้างลำดับชั้น
- 3.3 เพิ่มเติมสำหรับ APS (Active Pixel Sensor)

Ref: https://www.flickr.com/photos/91981316@N06/47669702982

APS นั้นสามารถถูกเรียกว่า CMOS APS หรือ CMOS image sensor (CIS) ก็ได้ ถ้าสังเกตจากชื่อดี ๆ จะเจอคำว่า "active pixel" ใน ชื่อ ซึ่งสื่อถึงการที่ image sensor ประเภทนี้จะทำการแปลงอิเล็กตรอนเป็นแรงดันไฟฟ้าภายใน pixel นั้นทันทีที่มีการตกกระทบของโฟตอน (แสง)

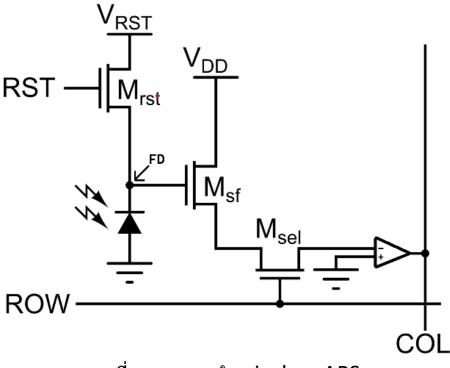


ภาพที่ 3.1 APS (Active Pixel Sensor)

- 3.1 วงจรภายใน Pixel ของ APS (Active Pixel Sensor) : แต่ละ pixel ภายในจะประกอบด้วยส่วนประกอบดังนี้
- Reset MOSFET : เป็นสวิตช์สำหรับรีเซ็ต FD ให้มีค่าเท่ากับ V<sub>RST</sub>
- Source follower MOSFET : ทำหน้าที่เป็น voltage buffer
- Selection MOSFET : เป็นสวิตช์สำหรับอ่านค่าแต่ละ pixel
- Floating diffusion
- Pinned photodiode
- Transimpedance amplifier : เป็น electron-to-voltage converter

นอกจาก MOSFET จำนวน 3 ตัวแล้ว นวัตกรรมต่าง ๆ ของ Pixel ยังสามารถทำให้ APS รุ่นอื่นๆ

มี MOSFET 4-6 ตัวได้ (เพิ่ม transfer MOSFET จากเดิม)

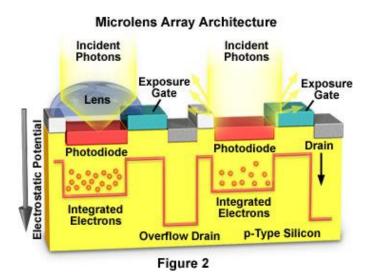


ภาพที่ 3.2 วงจรภายใน pixel ของ APS

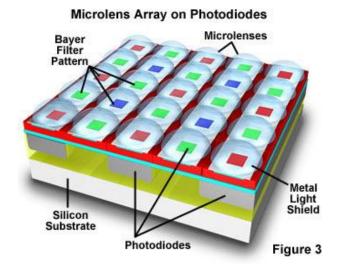
Ref : Active-Pixel Sensor - Wikipedia

- **3.2 โครงสร้างลำดับชั้น :** โดยทั่วไปแล้ว image sensor จะมีโครงสร้างลำดับชั้นคล้าย ๆ กันไม่ว่าจะเป็นประเภท CCD หรือ APS ก็ตาม และมันอาจมีชั้น หรือลำดับชั้นแตกต่างกันบ้างเล็กน้อยตามแต่ละประเภทหรือรุ่น โดยหลัก ๆ จะมี 3 ชั้นดังนี้
- Microlens : ทำหน้าที่เบี่ยงเบนแสง (โฟตอน) ให้ตกกระทบพื้นที่ซึ่งไวต่อแสง ซึ่งเลนส์เป็นได้ทั้งแบบ spheric หรือ aspheric
- Color filter: ทำหน้าที่กรองแสงโดยอาศัยช่วงระยะของคลื่นแสง ทำให้ได้มาซึ่งข้อมูลสีจากแสงที่ตกกระทบ ชั้น color filter นั้นมีรูปแบบสีในแต่ละช่อง pixel หลายแบบ โดยรูปแบบซึ่งเป็นที่นิยมนั้นจะมีชื่อว่า Bayer filter (แบบที่แสดงดังรูปที่ 3.4) หลังจากเสร็จกระบวนการของ image sensor แล้ว ข้อมูลดิบของภาพถ่ายจะถูกส่งต่อไปยัง ISP (Image Signal Processor) เพื่อแปลงข้อมูลดิบข้างต้นให้เป็นภาพสีด้วยอัลกอริทึม demosaicing

#### Photodiode



ภาพที่ 3.3 การตกกระทบของโฟตอน โดยผ่านและไม่ผ่าน microlens

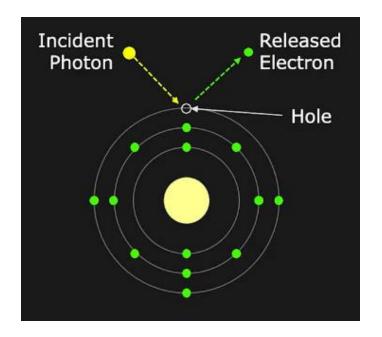


ภาพที่ 3.4 ลำดับชั้นของ APS

Ref: Microlens Arrays - Hamamatsu

3.3 เพิ่มเติมสำหรับ APS (Active Pixel Sensor)

APS สามารถอ่านค่า specific region (พื้นที่เฉพาะเจาะจง) ได้ส่งผลให้ประสิทธิภาพของกล้องดีขึ้นกว่าปกติและบางรุ่นจะมี CDS (Correlated Double Sampler) เพื่อลด noise ที่เกิดจากการเคลื่อนย้ายอิเล็กตรอนภายใน pixel



ภาพที่ 3.5 Silicon atom

Ref: Types of Image Sensors | Image Sensing - First Principles of Computer Vision



## 4. Quantum efficiency

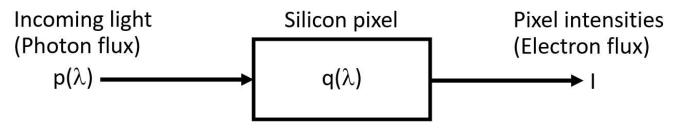
4.1 Quantum efficiency : วัดประสิทธิภาพการแปลงโฟตอน เป็นอิเล็กตรอน

4.2 Quantum efficiency : หาอิเล็กตรอน

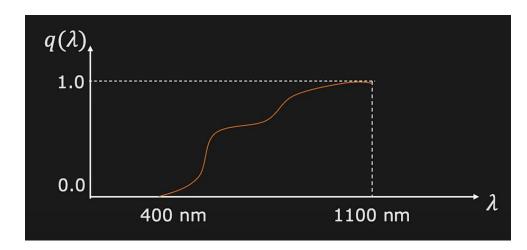
Ref: <a href="https://www.tourismthailand.org/Destinations/Provinces/Bangkok/219">https://www.tourismthailand.org/Destinations/Provinces/Bangkok/219</a>

#### 4.1 Quantum efficiency: วัดประสิทธิภาพการแปลงโฟตอนเป็นอิเล็กตรอน

Quantum efficiency คืออัตตราส่วนของอิเล็กตรอนที่ silicon pixel ผลิตได้ต่อโฟตอนที่ตกกระทบมัน



ภาพที่ 4.1 พารามิเตอร์ของ Quantum efficiency



ภาพที่ 4.2 กราฟของ quantum efficiency

$$q(\lambda) = \frac{by \ silicon \ material}{Photon \ flux}$$
$$= \frac{I}{p(\lambda)}$$

จากภาพที่ 4.4 จะเห็นว่าเมื่อ **λ** เข้าใกล้ 11,00 **nm** จะส่งผล ให้ **q(λ)** เข้าใกล้ 1 ซึ่งหมายความว่า **silicon pixel** จะยิ่ง แปลงโฟตอนให้เป็นอิเล็กตอนได้ดีเมื่อมีค่า **λ** ยิ่งใกล้เคียง 11,00 **nm** 

Ref: Sensing Color | Image Sensing - First Principles of Computer Vision

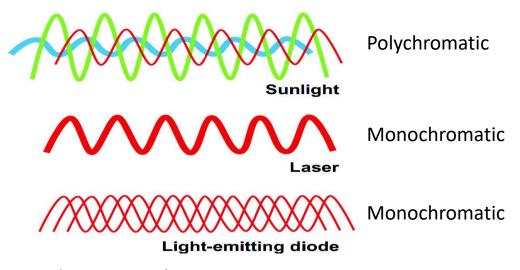
#### 4.2 Quantum efficiency : หาอิเล็กตรอน

สำหรับ monochomatic light (single wavelength) ซึ่ง  $\lambda=\lambda_i$ 

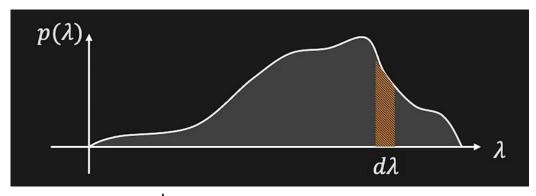
$$I = q(\lambda_i)p(\lambda_i)$$

สำหรับ polychomatic light (broad range of wavelengths)

$$I = \int_0^\infty q(\lambda)p(\lambda) \, d\lambda$$



ภาพที่ 4.3 ตัวอย่างคลื่นแบบ monochromatic และ polychromatic



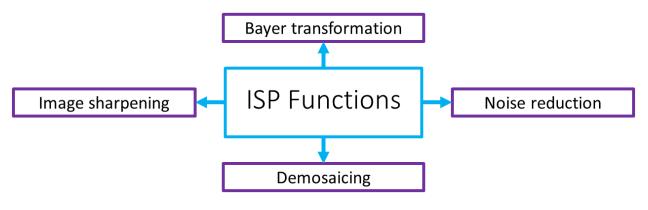
ภาพที่ 4.4 Spectral distribution

Ref 1 : <u>Sensing Color | Image Sensing - First Principles of Computer Vision</u>

Ref 2: LLLT: Low-Level Light Therapy - PSiO

## 5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอมพิวเตอร์จาก Image sensor (The Computer Perspective and Application from Image Sensor)

Demosaicing คือวิธีการประมวลผลภาพดิจิทัลวิธีการหนึ่งเพื่อสร้างรูปภาพสีอย่างที่กล่าวไปแล้วในหัวข้อที่ 3.2 อีกทั้ง demosaincing นั้นมีหลาย อัลกอริทึมและมันถือเป็นหนึ่งในหน้าที่การทำงานหลัก ๆ ที่ต้องทำของ ISP (Image Signal Processor)

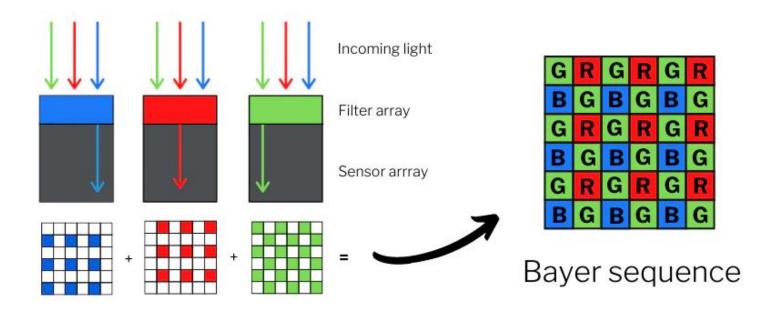


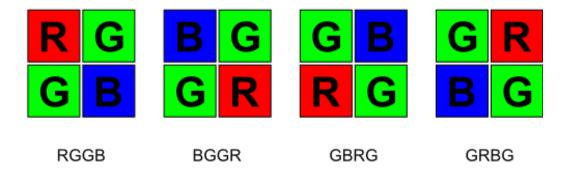
ภาพที่ 5.1 หน้าที่การทำงานหลักของ ISP

ใน firmware ของกล้องถ่ายภาพดิจิทัลจะมีฟังก์ชัน demosaicing อยู่แล้ว นอกจากนี้กล้องสมัยใหม่หลายกล้องยังสามารถบันทึกรูปภาพดิบ (รูปที่ยังไม่ทำ demosaicing เองได้ โดยหน้าต่อไปนี้จะยกตัวอย่างอัลกอร์ทึมหนึ่งง่าย ๆ ในการทำ demosaicing ซึ่งก็คือ bilinear interpolation

# 5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอมพิวเตอร์จาก Image sensor (The Computer Perspective and Application from Image Sensor)

ตัวอย่าง Bayer filter





Ref: <u>Astrophotography 101: The Bayer Filter System - OPT</u>

#### 5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอมพิวเตอร์จาก Image sensor

#### ตัวอย่าง bilinear interpolation for demosaicing

B <sub>1</sub>	G <sub>2</sub>	Вз	G <sub>4</sub>	<b>B</b> 5	G <sub>6</sub>	<b>C</b> <sub>3</sub>
G <sub>7</sub>	R8	G <sub>9</sub>	R <sub>10</sub>	<b>G</b> 11	R <sub>12</sub>	C <sub>8</sub>
B <sub>13</sub>	<b>G</b> 14	B <sub>15</sub>	G16	B <sub>17</sub>	<b>G</b> 18	
<b>G</b> 19	R <sub>20</sub>	G <sub>21</sub>	R <sub>22</sub>	<b>G</b> 23	R <sub>24</sub>	
B <sub>25</sub>	<b>G</b> 26	B <sub>27</sub>	G <sub>28</sub>	B <sub>29</sub>	<b>G</b> 30	
<b>G</b> 31	R32	<b>G</b> 33	<b>R</b> 34	<b>G</b> 33	R <sub>34</sub>	
<b>—</b>						
$C_3 = (R_3, G_3, B_3)$ = $(\frac{R_8 + R_{10}}{2}, \frac{G_2 + G_4 + G_9}{2}, B_3)$						$C_8 = (R_8, G_8, B_8)$ $= (R_8, \frac{G_2 + G_7 + G_9 + G_{14}}{4}, \frac{B_1 + B_3 + B_{13} + B_{15}}{4})$

5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอมพิวเตอร์จาก Image sensor (The Computer Perspective and Application from Image Sensor)

#### ตัวอย่าง demosaicing in Python (OpenCV)

Syntax : img = cv.demosaicing( src, code[, dst[, dstCn]] )

โดย code สามารถเลือกระบุได้ดังนี้

- cv.COLOR\_BayerRGGB2BGR
- cv.COLOR\_BayerGRBG2BGR
- cv.COLOR\_BayerBGGR2BGR
- cv.COLOR\_BayerGBRG2BGR

หรืออื่น ๆ ที่ระบุในเว็บ <u>Color Space Conversions - OpenCV</u>



ภาพที่ 5.2 ขวาคือภาพดิบ ซ้ายคือภาพที่ผ่าน demosaicing

Ref 1 : <u>demosaicing() - Color Space Conversions | OpenCV</u>

Ref 2 : The Bayer filter | Crafting Pixels

# 5. มุมมองและการประยุกต์ใช้งานของคอมพิวเตอร์จาก Image sensor (The Computer Perspective and Application from Image Sensor)

#### ตัวอย่าง demosaicing in MATLAB

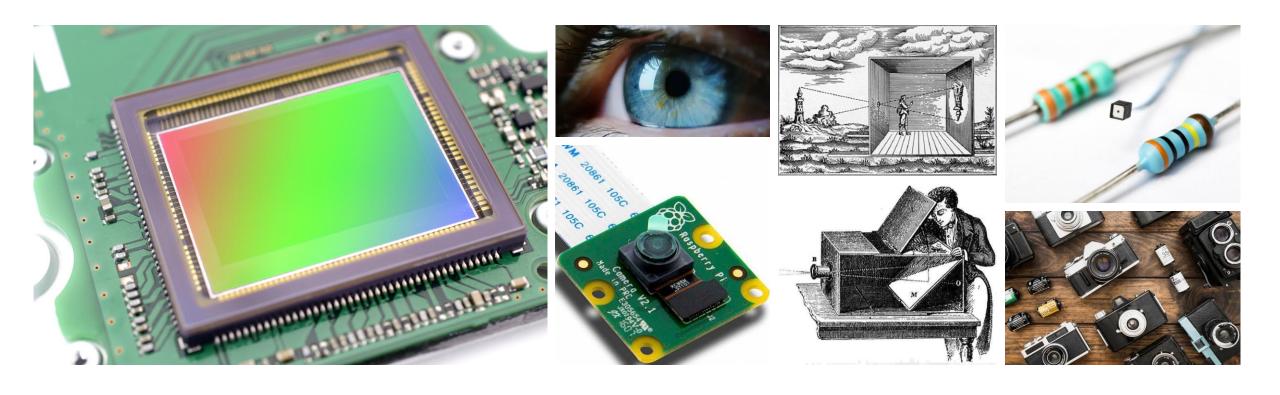
Syntax : RGB = demosaic(I, sensorAlignment)





ภาพที่ 5.3 ซ้ายคือภาพดิบ ขวาคือภาพที่ผ่าน
demosaicing ด้วย MATLAB

Ref: <u>Demosaic - MATLAB</u>



## Thanks for watching