

## Segment Trees

Rafael R Soratto<sup>1</sup>, Michel Gomes<sup>1</sup>, João M. Lopes<sup>1</sup>  
Orientador: Prof. Dr. André Kawamoto<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Universidade Tecnológica Federal do Paraná (UTFPR) - Brasil

22 de maio de 2023

- 1 Contexto
- 2 Construção da Árvore de Segmentos
- 3 Implementação
- 4 Testes de Mesa e Exemplos
- 5 Aplicações
- 6 Referências

Este trabalho foi realizado para a disciplina de Estrutura de Dados (PPGCC02) do programa de mestrado PPGCC de Campo Mourão - Paraná - Brasil. O professor André Kawamoto solicitou que cada equipe fizesse uma descrição completa sobre diferentes estruturas de dados relevantes para programação competitiva.

## Segment Tree:

- As estruturas de dados são essenciais para desenvolver algoritmos eficientes <sup>1</sup>;
- Uma dessas estruturas é a **árvore de segmentos**, que é muito útil para **consultas** eficientes e atualizações **flexíveis** em intervalos de elementos.
- Vamos explorar os conceitos básicos das segment trees, implementações e aplicações.

---

<sup>1</sup>Gupta; Canuto

## RMQ, SOMA, Multiplicação, Divisão, Maior Elemento

- São exemplos de consultas em um intervalo;
- Se você fizer da forma convencional terá que comparar todos elementos com todos (custo  $N^2$ )
- Se utilizar a estrutura de segmentos a consulta tem custo  $\log N$

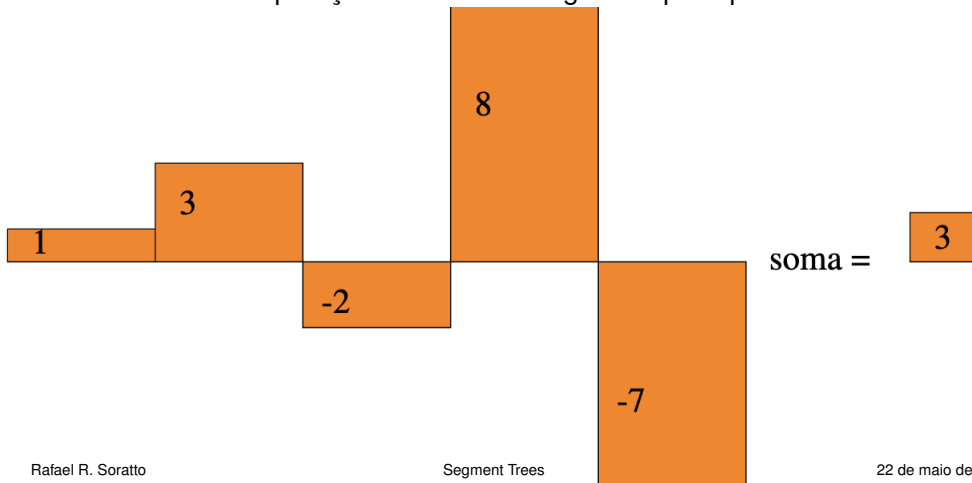
Por exemplo, dado um vetor

$$a = [1, 3, -2, 8, -7]$$

que pode ser representado pela Figura é possível saber com precisão e velocidade a informação de soma total dos elementos de determinado segmento, ou então o maior e o menor número daquele sub-vetor.

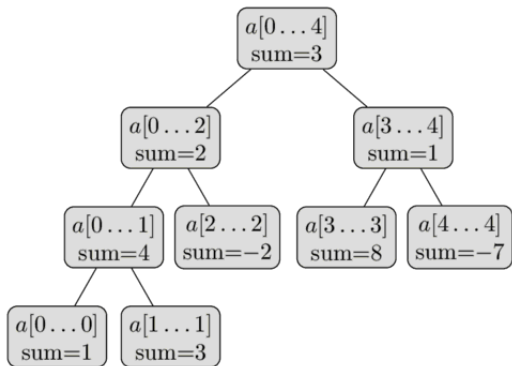
# Visualização do Array com uma Consulta

Figura: Visualização do vetor  $a = [1, 3, -2, 8, -7]$   
e a operação de soma do segmento principal.



# Por que utilizar Árvore de segmentos?

Figura: Árvore de Segmentos do vetor  $a$  utilizando a operação de **soma**.



## Vantagens:

A árvore de segmentos é uma estrutura de dados que armazena informações sobre intervalos de um vetor em uma árvore.

Suas principais vantagens são:

- 1 **Busca eficiente** de intervalos;
- 2 **Flexibilidade** nas modificações do vetor.

# Definição Formal da Árvore de Segmentos

A definição formal da árvore de segmentos é a seguinte:

Dado um vetor  $a[0 \dots n - 1]$ , a árvore de segmentos permite realizar diversas operações simples em tempo  $O(\log n)$ , tais como:

- Calcular a soma dos elementos entre os índices  $l$  e  $r$  ( $\sum_{i=l}^r a[i]$ );
- Atualizar os valores dos elementos no vetor ( $a[i] = x$ ).

Durante cada interação para construir a árvore calcula-se e armazena-se uma operação (por exemplo: soma, mínimo e máximo) para cada nível da árvore.

- Árvore de segmentos é uma **árvore binária completa e balanceada**;
  - todos os níveis da árvore estão completamente preenchidos, exceto possivelmente o último nível.
- Cada nó interno da árvore representa um **intervalo contíguo de elementos do vetor** e possui um **valor de agregação** desses elementos;
  - e cada nó folha representa um único elemento do vetor.
  - Nas folhas, o valor de agregação é o próprio elemento.
- Consultas em intervalos pode ser realizadas em **tempo**  $O(\log n)$
- Requer apenas uma **quantidade linear de memória**:
  - A árvore de segmentos padrão requer  $4n$  nós para trabalhar em um vetor de tamanho  $n$



# Por que precisa de uma quantidade linear de memória?

A representação da estrutura requer um **número linear de vértices**.

- um vetor de tamanho  $a[0 \dots n - 1]$  é separado em duas metades  $a[0 \dots n/2 - 1]$  e  $a[n/2 \dots n - 1]$  e calculamos e armazenamos a soma de cada metade.
- Cada uma dessas duas metades, por sua vez, é dividida ao meio recursivamente até que todos os segmentos atinjam o tamanho 1.
- A maior parte das implementações não são construídas explicitamente. No pior caso, o **número de vértices** é estimado pela soma:

$$1 + 2 + 4 + \dots + 2^{\lceil \log_2 n \rceil} \leq 2^{\lceil \log_2 n \rceil + 1} \leq 4n$$

- Sempre que  $n$  não for uma potência de dois, nem todos os níveis da Árvore de Segmentos serão totalmente preenchidos. Isto interfere diretamente na implementação.

# Construção da Árvore de Segmentos

Para construir cada segmento da árvore é utilizada uma função  $F(x) = y$  onde:

- 1  $F(x)$  é a operação a ser realizada e consequentemente o valor que será armazenado em cada segmento: a soma dos elementos do segmento, o menor/maior número do segmento, entre outros tipos. No exemplo, armazena-se a soma dos valores do intervalo  $f(x)$  realizada em um intervalo  $[0, n]$ .
- 2 E  $y$  é o resultado dessa função, por exemplo, a soma dos elementos do segmento ou o menor número.

# Construção da Árvore de Segmentos

- Para construção da árvore é necessário começar pelas folhas e aplicando a função de merge  $F(x)$  para armazenar o valor de todos segmentos até a raiz.
- O procedimento de construção, se chamado em um vértice não folha, faz o seguinte:
  - 1 construir recursivamente os valores dos dois vértices filhos;
  - 2 mesclar os valores calculados desses filhos.

**O tempo de construção da árvore é de  $O(n)$**

Assumindo que o tempo da operação de merge é constante (chamada  $N$  vezes). Inicia-se a construção no vértice raiz, portanto, ele pode armazenar o resultado das operações em toda a árvore de segmentos.

## A complexidade da Consulta é $O(\log n)$

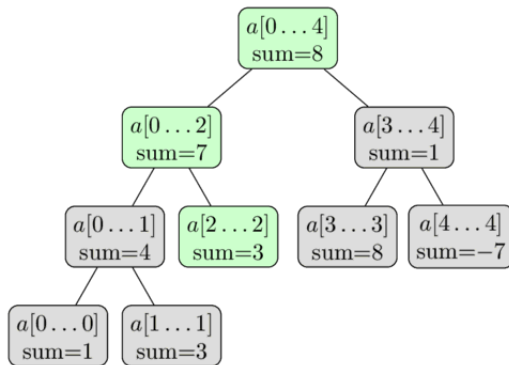
- Recebe dois inteiros  $l$  e  $r$  para calcular a soma dos elementos  $a[l \dots r]$  em tempo  $O(\log n)$ . **A complexidade da consulta é  $O(\log n)$  por causa dos níveis da árvore.**
- Para cada nível, visitamos não mais do que quatro nós.
- Altura da árvore é  $O(\log n)$ , obtém-se o tempo de execução desejado.
- Ou seja, visitamos no máximo  $4 \log n$  vértices no total, e isso é igual a um tempo de execução de  $O(\log n)$ .

O **número de vértices** que precisam ser **atualizados** é  $O(\log n)$ .

- Para alterar um elemento e reconstruir a árvore basta considerar que cada nível de uma Árvore de Segmentos forma uma partição do vetor;
- Portanto, um elemento  $a[i]$  contribui apenas para um segmento de cada nível.

# Exemplo da Atualização das Consultas

Figura: Atualização do elemento  $a[2] = 3$



**Fonte:** CP-Algorithms, *Segment Tree*.

Figura: Função Recursiva Principal

```
void buildSegmentTreeUtil(SegmentTree st, int node, int start, int end, int op) {  
    if (start == end) {  
        st.tree[node] = st.arr[start];  
    } else {  
        int mid = getMid(start, end);  
        buildSegmentTreeUtil(st, 2 * node + 1, start, mid, op);  
        buildSegmentTreeUtil(st, 2 * node + 2, mid + 1, end, op);  
        st.tree[node] = do_operation(st.tree[2 * node + 1], st.tree[2 * node + 2], op);  
    }  
}
```

**Fonte:** Autoria Própria (2023).

- Implementamos uma versão bem completa da Segment Tree com 5 consultas diferentes (mínimo, máximo, soma, multiplicação e divisão);
- O Algoritmo é recursivo conforme mostrado anteriormente;
- Colocamos um *Clock* para monitorar o tempo de execução da estrutura;



Figura: Exemplo da operação soma e do vetor resultante

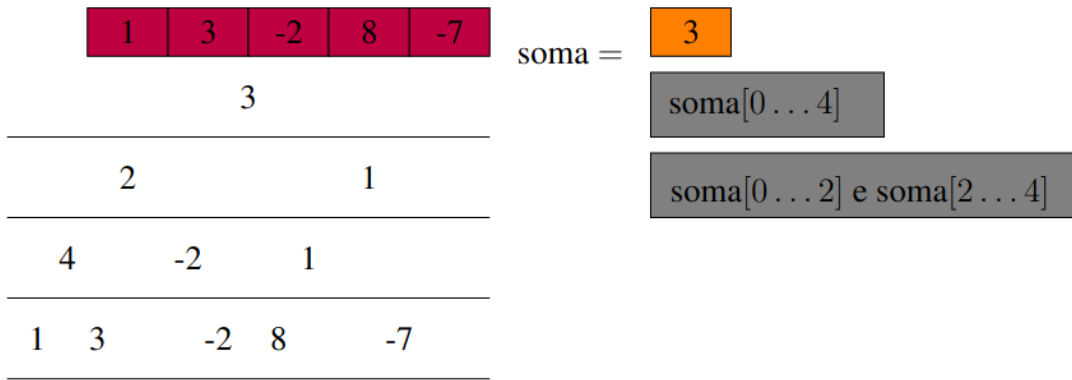


Figura: Exemplo da operação soma e do vetor resultante

```
* Default input *  
  
Vetor de entrada:  
1      2      3      4      5  
  
Operacao: Soma  
  
Soma do intervalo [0, 1]: 3  
Soma do intervalo [0, 2]: 6  
Soma do intervalo [3, 4]: 9  
Soma do intervalo [0, 4]: 15  
Arvore final:  
15      6      9      3      3      4      5      1      2  
  
Tempo de execucao: 0.000036 segundos
```

## Geometria Computacional e Processamento de Imagens

- Eficaz na resolução de diversos problemas geométricos, tais como a remoção eficiente de ruídos em áreas com baixa textura, bem como o realce das bordas dos objetos <sup>2</sup>.
- também esta associada ao mapeamento denso de disparidades, sendo útil na determinação de profundidades de cena <sup>3</sup>, como ilustrado na Figura 7 e na Figura 8;

---

<sup>2</sup>Mei et al.; Six e Wood; Azali, Hamzah e Noh

<sup>3</sup>Scharstein, Szeliski e Zabih

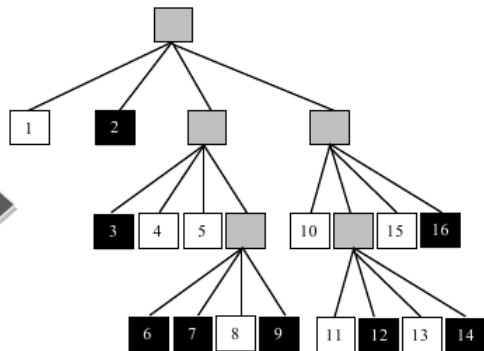
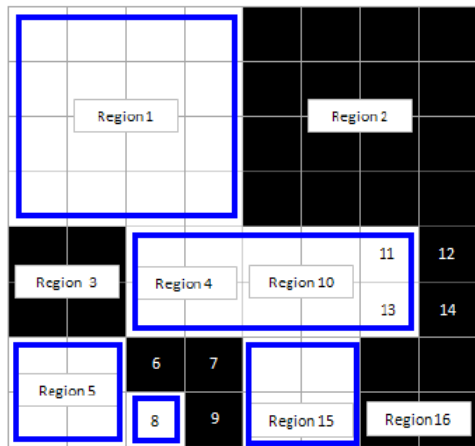


Figura: Uma quadtree, um tipo de Segment Tree, usada para mapeamento de imagens.

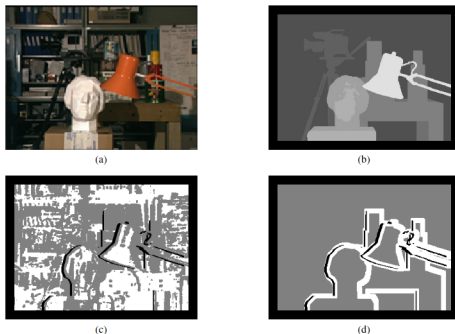


Figura: Exemplo de uma imagem segmentada: (a) imagem original, (b) disparidades verdadeiras, (c) regiões sem textura (branco) e regiões ocultas (preto), (d) regiões com descontinuidade de profundidade (branco) e regiões ocultas (preto).

- Roteamento de pacotes e endereçamento IP.
- No artigo mencionado<sup>4</sup>, essa estrutura é utilizada para armazenar os campos de endereço de destino dos pacotes de rede;
- A Segment Tree é construída com base nas informações dos prefixos de endereços IP, onde cada prefixo é representado por um segmento com dois pontos finais.
- Os nós internos da árvore correspondem a intervalos que são uniões dos intervalos elementares associados às folhas.
- Essa abordagem garante eficiência tanto na classificação quanto no armazenamento dos filtros aplicados a cada intervalo de endereço IP.

---

<sup>4</sup>Su, “High-speed packet classification using segment tree”

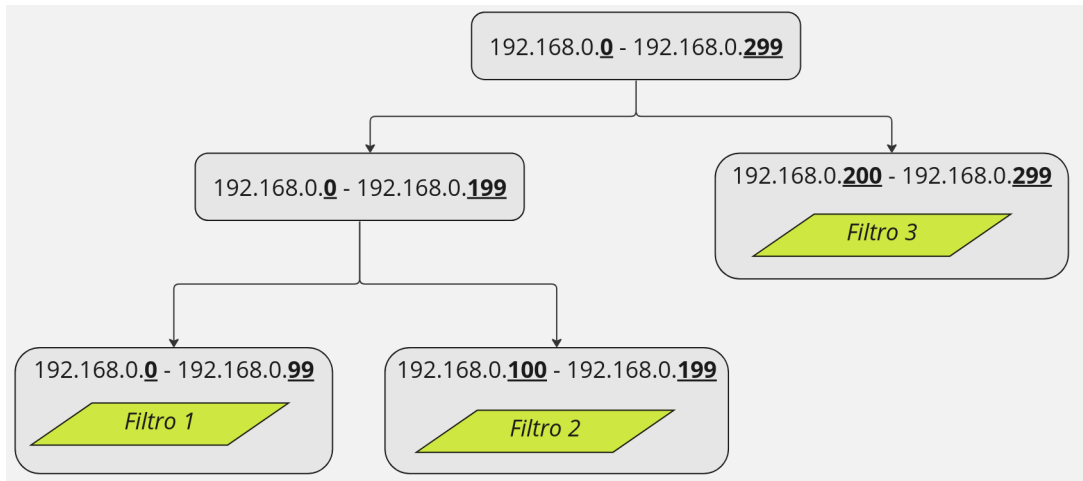


Figura: Exemplo de aplicação de filtro por segmentos de Ips utilizando Segment Tree, nesse

- Azali, M.N.Z., R.A. Hamzah e Z.M. Noh. “Disparity map algorithm using census transform and hierarchical segment-tree from stereo image”. Em: *Engineering Technology International Conference (ETIC 2022)*. Vol. 2022. 2022, pp. 244–249. doi: 10.1049/icp.2022.2620.
- Canuto, Fabricio. “Estruturas de Dados: Árvore de Segmentos”. Em: *Blog Código Fluente* (2021).
- CP-Algorithms. *Segment Tree*. Accessed 2023. URL: [https://cp-algorithms.com/data\\_structures/segment\\_tree.html#structure-of-the-segment-tree](https://cp-algorithms.com/data_structures/segment_tree.html#structure-of-the-segment-tree).
- Gupta, Arpit. “Segment Trees: A Data Structure for Range Queries”. Em: *Medium* (2020).
- Mei, Xing et al. “Segment-Tree Based Cost Aggregation for Stereo Matching”. Em: *2013 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition*. 2013, pp. 313–320. doi: 10.1109/CVPR.2013.47.



- Scharstein, D., R. Szeliski e R. Zabih. “A taxonomy and evaluation of dense two-frame stereo correspondence algorithms”. Em: *Proceedings IEEE Workshop on Stereo and Multi-Baseline Vision (SMBV 2001)*. 2001, pp. 131–140. doi: 10.1109/SMBV.2001.988771.
- Six e Wood. “Counting and Reporting Intersections of d-Ranges”. Em: *IEEE Transactions on Computers* C-31.3 (1982), pp. 181–187. doi: 10.1109/TC.1982.1675973.
- Su, Ching-Fong. “High-speed packet classification using segment tree”. Em: *Globecom '00 - IEEE. Global Telecommunications Conference. Conference Record (Cat. No.00CH37137)*. Vol. 1. 2000, 582–586 vol.1. doi: 10.1109/GLOCOM.2000.892083.

## Segment Trees

Rafael R Soratto<sup>1</sup>, Michel Gomes<sup>1</sup>, João M. Lopes<sup>1</sup>  
Orientador: Prof. Dr. André Kawamoto<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Universidade Tecnológica Federal do Paraná (UTFPR) - Brasil

22 de maio de 2023