RECHERCHE DU FLOT MAXIMUM

DEFINITIONS

Réseau de transport

Un réseau de transport est un graphe sans boucle, où chaque arc est associé à un nombre $c(u) \ge 0$, appelé "capacité de l'arc u". En outre, un tel réseau vérifie les hypothèses suivantes.

- Il existe un seul noeud s qui n'a pas de prédécesseurs, tous les autres en ont au moins un. Ce noeud est appelé l'entrée du réseau, ou la source.
- Il existe également un seul noeud p qui n'a pas de successeurs, tous les autres en ont au moins un.
 Ce noeud est appelé la sortie du réseau, ou le puits.

Flot

Un flot f dans un réseau de transport est une fonction qui associe à chaque arc u une quantité f(u) qui représente la quantité de flot qui passe par cet arc, en provenance de la source et en destination du puits.

Un flot doit respecter la règle suivante: la somme des quantités de flot sur les arcs entrants dans un noeud (autre que s et p) doit être égale à la somme des quantités de flot sur les arcs sortants de ce même noeud. En d'autres termes, la quantité totale de flot qui entre dans un noeud est égale à la quantité totale de flot qui en sort.

Flot compatible

Un flot f est compatible avec un réseau si pour tout arc u, $0 \le f(u) \le c(u)$. Autrement dit, pour chaque arc, le flot qui le traverse ne doit pas dépasser la capacité de l'arc.

Flot complet

Un flot f est complet si pour tout chemin allant de la source au puits, il y a au moins un arc saturé, i.e. le flot qui le traverse est égal à la capacité de l'arc.

Connaissant les capacités des arcs d'un réseau de transport, le problème du flot maximum consiste à trouver quelle est la quantité maximum de flot qui peut circuler de la source au puits. L'algorithme le plus connu pour résoudre ce problème est celui de Ford et Fulkerson. Nous verrons deux approches pour cette méthode. La première est basée sur la recherche d'une chaîne dans le réseau alors que la seconde construit un graphe "d'écart" dans lequel on recherche un chemin.

ALGORITHME DE FORD-FULKERSON, CHAINE AUGMENTANTE

On part d'un flot compatible. Le plus évident est le flot nul, i.e. pour tout arc u, f(u) = 0. Ensuite, on cherche une chaîne reliant la source au puits telle que son flot peut être augmenté. Si on n'en trouve pas, le problème est résolu. Sinon, on augmente le flot sur cette chaîne. Ensuite, on recommence à chercher une chaîne augmentante et ainsi de suite. Une chaîne augmentante, i.e. une chaîne pour laquelle le flot peut être augmenté est une chaîne pour laquelle les arcs dans le sens direct n'ont pas atteint leur limite maximum et les arcs en sens indirect ont un flot non nul qui les traverse. L'augmentation de flot maximum pour une chaîne est le minimum des écarts entre le flot courant et le flot maximal pour les arcs directs ou le flot courant pour les arcs indirects. Autrement dit, une chaîne C est augmentante si:

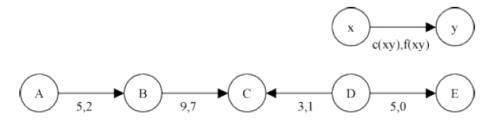
- pour tout arc u direct, f(u) < c(u),
- pour tout are u indirect, f(u) > 0.

Le flot sur cette chaîne C peut être augmenté de:

 $min(\{c(u) - f(u) \mid u \in C \text{ et } u \text{ sens direct}\} \cup \{f(u) \mid u \in C \text{ et } u \text{ sens indirect}\})$

Exemple

Voici une chaîne augmentante de A à E faisant partie d'un réseau de transport.

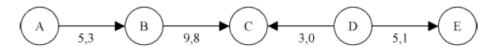


Dans cette chaîne, on peut augmenter le flot de:

- 3 entre A et B,
- 2 entre B et C,
- 1 entre C et D.
- 5 entre D et E.

On augmentera donc de 1 le flot dans cette chaîne. Ce qui signifie:

- augmenter de 1 le flot entre A et B,
- augmenter de 1 le flot entre B et C,
- diminuer de 1 le flot entre D et C,
- augmenter de 1 le flot entre D et E.



On remarque que pour les arcs en sens inverse, augmenter le flot signifie réduire le flot dans le sens direct. Entre D et C, le flot est réduit de 1 pour permettre l'arrivée d'une unité de flot sur C par B tout en conservant l'équilibre du noeud. D ayant une unité de trop, son équilibre n'est pas respecté. C'est pourquoi une unité de flot supplémentaire circule entre D et E.

Titre: FordFulkerson1

Entrées: R = (X;U;c) un réseau, s et p deux sommets.

Sorties: f() une fonction indiquant le flot circulant à travers chaque arc.

Variables intermédiaires: C un sous-ensemble d'arcs, u un arc, m et a deux réels.

Début

```
pour tout arc u ∈ U faire f(u) ← 0;

tant que ∃ une chaîne C augmentante entre s et p ∈ R faire
  m ← +oo;

pour tout u ∈ C faire
  si u en sens direct alors a ← c(u) - f(u) sinon a ← f(u);
  si a < m alors m ← a;
  fin pour;

pour tout u ∈ C faire
  si u en sens direct alors f(u) ← f(u) + m sinon f(u) ← f(u) - m;
  fin pour;
  fin tant que;

Fin</pre>
```

Algorithme de recherche d'une chaîne augmentante

L'idée est la même que pour la recherche d'un chemin (cf. méthode avec le graphe d'écart). On parcours le réseau jusqu'à visiter le noeud p. Cependant, on utilisera un arc pour se déplacer:

- · s'il est direct et qu'il n'a pas atteint son flot maximum,
- ou s'il est indirect et qu'il n'a pas un flot nul.

Algorithme

<u>Titre</u>: RechercherChaineAugmentante

Entrées: R = (X;U;c) un réseau, s et p deux sommets, f() le flot courant.

Sorties: pred() une fonction indiquant par quel arc on arrive à un noeud donné à partir de s.

<u>Variables intermédiaires</u>: X' un sous-ensemble de noeuds, accessible() une fonction qui indique si un noeud est accessible à partir de s, x et y deux noeuds.

```
Début
 X' \leftarrow \{s\};
pour tout x \in X faire
  accessible(x) \leftarrow faux;
  pred(x) \leftarrow nil;
 fin pour;
 marqué(s) ← vrai;
 tant que X' \neq \emptyset et non accessible(p) faire
  choisir x \in X';
  X' \leftarrow X' - \{x\};
  pour tout u = (x;y) \in U faire
   si non accessible(y) et f(u) < c(u) alors
   X' \leftarrow X' \cup \{y\};
    pred(y) \leftarrow x;
    accessible(y) ← vrai;
   fin si;
  fin pour;
  pour tout u = (y;x) \in U faire
   si non accessible(y) et f(u) > 0 alors
   X' \leftarrow X' \cup \{y\};
    pred(y) \leftarrow x;
    accessible(y) ← vrai;
   fin si;
 fin tant que;
```

ALGORITHME DE FORD-FULKERSON, GRAPHE D'ECART

Comme pour la méthode précédente, on part d'un flot compatible. Ensuite, on construit un graphe d'écart à partir de ce flot. Ce graphe d'écart représente les modifications de flot possibles sur chaque arc. Sur ce graphe, les noeuds ont exactement la même signification que dans le réseau de transport. Par contre, un arc indiquera de combien il est possible d'augmenter le flot entre deux noeuds. Ainsi, pour un arc u = (x; y), on créera dans le graphe d'écart:

```
 un arc de x à y de capacité c'((x;y)) = c(u) - f(u) si c(u) ≠ f(u),
```

un arc de y à x de capacité c'((y;x)) = f(u) si f(u) ≠ 0.

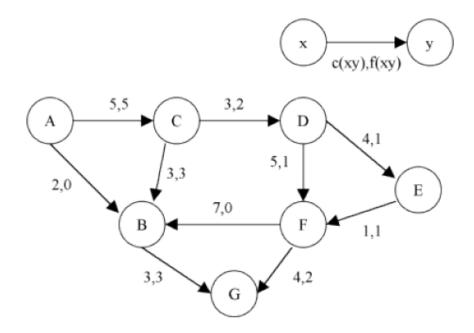
Ensuite, dans ce graphe d'écart, on cherchera un chemin de la source au puits. Si on n'en trouve pas, le problème est résolu. Sinon, on augmente le flot sur ce chemin, qui correspond en fait à une chaîne si l'on se ramène à la première méthode. Le flot sera augmenté de la plus petite capacité des arcs du chemin.

Autrement dit, le chemin C sera augmenté de:

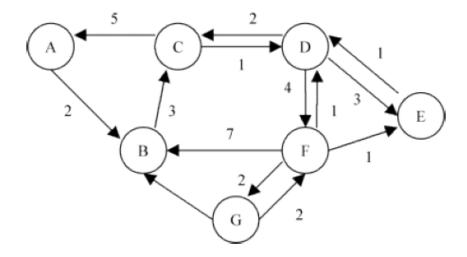
```
\min\{c'(u) \mid u \in C\}
```

Exemple

Voici un réseau transport dans lequel circule un flot.



Le graphe d'écart correspondant est le suivant.

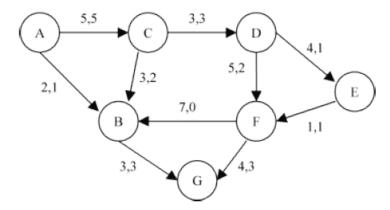


(A,B,C,D,F,G) est un chemin pour aller de A à G. On peut augmenter le flot de:

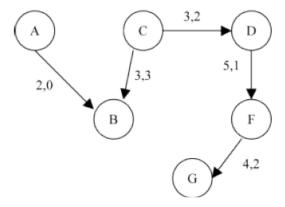
- 2 entre A et B,
- 3 entre B et C,
- 1 entre C et D,
- 4 entre D et F,
- 2 entre F et G.

On augmentera donc le flot de 1 sur ce chemin, ce qui signifie:

- augmenter de 1 entre A et B,
- réduire de 1 entre C et B,
- augmenter de 1 entre C et D,
- augmenter de 1 entre D et F,
- augmenter de 1 entre F et G.



On remarque que le chemin (A,B,C,D,F,G) trouvé correspondait à la chaîne augmentante (A,B,C,D,F,G).



Algorithme principal

<u>Titre</u>: FordFulkerson2

Entrées: R = (X;U;c) un réseau, s et p deux sommets.

Sorties: f() une fonction indiquant le flot circulant à travers chaque arc.

<u>Variables intermédiaires</u>: G = (X;U') un graphe, c'() une fonction indiquant la capacité d'un arc de G, a() une fonction indiquant à quel arc de R correspond un arc de G, C un sous-ensemble d'arcs, u un arc, m un réel.

<u>Début</u>

```
pour tout arc u \in U faire f(u) \leftarrow 0;
construire le graphe d'écart G;
tant que \exists un chemin C entre s et p \in G faire m \leftarrow +\infty;
```

```
pour tout u ∈ C faire si c'(u) < m alors m ← c'(u);

pour tout u ∈ C faire
  si a(u) est direct alors f(a(u)) ← f(a(u)) + m;
  sinon f(a(u)) ← f(a(u)) - m;

fin pour;

construire le graphe d'écart G;
fin tant que;

Fin</pre>
```