

MI-SPOL-11

Výkonnostní měřítka paralelních algoritmů, PRAM model, APRAM model, škálovatelnost.

Paralelní počítač: skupina propojených výpočetních prvků, které komunikují a spolupracují, aby rychleji vyřešily velké a náročné výpočetní úlohy

- **Jádro:** Může současně provádět více vláken
- **Vícejádrové CPU:** několik jader uvnitř CPU
- **GPUs:** Tisíce menších synchronně pracujících jader
- **Výpočetní SMP (symmetric multiprocessor) uzly:** několik (desítky) vícejádrových CPU se sdílenou pamětí
- **Výpočetní klastr:** stovky až desetitisíce výpočetních SMP uzlů
- **Masivně paralelní superpočítače:** deseti- až statisíce výpočetních uzlů propojených několika speciálními rychlými sítěmi
- **Cloud computing:** ICT infrastruktura, datová centra...

Modely paralelních systémů:

- **Modely výpočetního stroje:** HW, ISA, OS
- **Modely architektury:** toky, dat/instrukcí, organizace paměti, propojovací sítě
 - **SIMD** - single instruction, multiple data - všechny uzly přijímají společný proud instrukcí, které buď provedou, nebo ignorují (*GPU, vektorové koprocesory*)
 - **MIMD** - každý uzel samostatný počítač s instrukční a datovou pamětí (*vícejádrová CPU, klastry...*)
 - **Organizace paměti:**
 - sdílená (UMA)
 - distribuovaná (NUMA) - HW/SW komunikace
 - virtuálně sdílená (CC-NUMA)
- **Výpočetní modely:** analytický model architektury pro navrhování a verifikaci paralelních programů
- **Programovací modely:** sémantika paralelních vyšších jazyků a prostředí, model přístupu do sdílené paměti

Výpočetní model Paralelní RAM (PRAM)

Množina p procesorů RAM P_1, P_2, \dots, P_p .

Každý P_i má **vlastní lokální (soukromou) paměť** a zná svůj index i .

Pole m **sdílených paměťových buněk** $M[1], M[2], \dots, M[m]$

Každý P_i má přístup do každé $M[j]$ v čase $O(1)$ -- řešení problémů musí být **explicitně ošetřeno**

Vstup PRAM algoritmu: n položek v n buňkách sdílené paměti

Výstup PRAM algoritmu: n' položek v n' buňkách sdílené paměti

PRAM procesory provádějí **3 typy instrukcí**:

- **Čtení** buňky sdílené paměti (READ , R)
- **Lokální operace** (LOCAL , L)
- **Zápis** do buňky sdílené paměti (WRITE , W)

Jediný způsob **komunikace procesorů**: READ / WRITE do sdílené buňky

Jednotkový model: jednotkový čas každé operace R / L / W

Globální model: L trvá čas 1 a R / W trvají konstantní čas $d > 1$

Ošetření konfliktů při přístupech do sdílené paměti PRAM

- **Exclusive Read Exclusive Write (EREW):** žádné 2 procesory nesmějí READ nebo WRITE do téže paměťové buňky najednou
- **Concurrent Read Exclusive Write (CREW):** současná čtení téže paměťové buňky povolena, zápis ne
- **Concurrent Read Concurrent Write (CRCW:):** Povolena současná čtení i zápisy
 - **Priority-CRCW-PRAM:** Procesory mají pevné priority, zápis povolen tomu s nejvyšší
 - **Arbitrary-CRCW-PRAM:** Zápis povolen náhodnému procesoru (algoritmus nesmí na výběr spoléhat)
 - **Common-CRCW-PRAM:** Všem žádajícím procesorům je povoleno zapsat \Leftrightarrow všechny zapisované hodnoty jsou stejné -- algoritmus toto musí zajistit

Asynchronní PRAM (APRAM)

Procesory pracují **asynchronně** -- neexistují centrální hodiny

Operace `READ`, `WRITE` a `LOCAL`

Nutná **explicitní synchronizace** -- bariéry

Doba přístupu do sdílené paměti **není jednotková**

APRAM výpočet: posloupnost globálních fází, ve kterých procesory pracují asynchronně, oddělených bariérovou synchronizací

Dva procesory nemohou přistupovat do téže buňky sdílené paměti v téže globální fázi, pokud jeden z nich zapisuje.

Výkonnostní parametry APRAM

- lokální operace: 1
- globální `READ` nebo `WRITE` : d
- k po sobě jdoucích globálních `READ` nebo `WRITE` : $d + k - 1$
- bariérová synchronizace: $B(p)$

d a B neklesající funkce p

Implementace bariéry

- **Centrální čítač:** inicializovaný na 0, příchozí proces inkrementuje, deaktivuje se a čeká na aktivaci. $B(p) = \Theta(dp)$
- **Binární redukční strom:** Proces dorazí k bariéře, čeká až skončí redukce v jeho podstromu a pošle signál rodiči. Kořen počká na redukci z obou podstromů a bariéra je prolomena. $B(p) = \Theta(d \log p)$

Měřítko složitosti sekvenčních algoritmů

- $T_A^K(n)$: **časová složitost/doba výpočtu** sekvenčního algoritmu A , který řeší problém K na vstupních datech velikosti n
- $SL^K(n)$: **spodní mez** sekvenční časové složitosti řešení problému K (nejhorší časová složitost)

nejlepšího možného sekvenčního algoritmu pro řešení K)

- $SU^K(n)$: **horní mez** časové složitosti pro řešení problému K (nejhorší časová složitost nejrychlejšího známého sekvenčního algoritmu pro K)

A je **asymptoticky optimální** sekvenční algoritmus pro $K \Leftrightarrow T_A(n) = \Theta(SU^K(n)) = \Theta(SL^K(n))$

A je **nejlepší známý** sekvenční algoritmus pro řešení K , pokud $T_A(n) = \Theta(SU^K(n)) = \omega(SL^K(n))$

Paralelní měřítka

Paralelní časová složitost: $T(n, p)$: čas, který uplynul od začátku paralelního výpočtu do okamžiku, kdy poslední procesor skončil výpočet

* Závisí na architektuře

* Měření čítáním výpočetních kroků a komunikačních kroků

Paralelní zrychlení: $S(n, p) = \frac{SU(n)}{T(n, p)} \leq p$

Paralelní zrychlení je **lineární** právě když $S(n, p) = \Theta(p)$ -- nejvyšší cíl paralelního programování

Superlineární zrychlení: více než lineární. Příčiny: jednomu CPU nestačila paměť, multi-CPU ano // anomálie při prohledávání kombinatorického stavového prostoru

Spodní mez na paralelní čas: $L^K(n, p) = \frac{SL^K(n)}{p}$

Paralelní cena: $C(n, p) = p \times T(n, p)$. Platí, že $C(n, p) = \Omega(SU(n))$. Cena ukazuje, jestli není moc velký počet vláken při výpočtu neaktivní.

Paralelní algoritmus má **optimální cenu**, pokud $C(n, p) = O(SU(n))$ (potom tedy $C(n, p) = \Theta(SU(n))$)

Paralelní efektivnost: $E(n, p) = \frac{SU(n)}{C(n, p)} \leq 1$. Udává *relativní vytížení* výpočetních zdrojů během výpočtu. Představuje *zrychlení na jádro*: $E(n, p) = \frac{SU(n)}{C(n, p)} = \frac{SU(n)}{p \times T(n, p)} = \frac{S(n, p)}{p} \leq 1$

Paralelní algoritmus má **konstantní efektivnost**, pokud $E(n, p) \geq E_0$ pro danou $0 < E_0 < 1$

Paralelní algoritmus je **cenově-optimální** \Leftrightarrow má **lineární zrychlení** \Leftrightarrow má **konstantní efektivnost**

Škálovatelnost: schopnost paralelního algoritmu držet paralelní optimalitu, pokud p a n rostou nebo klesají.

Typy škálovatelnosti:

- **Silná:** schopnost paralelního algoritmu pro fixní n dosáhnout lineárního zrychlení s rostoucím p (měřítko rychlosti poklesu efektivity, pokud roste p při pevném n)
- **Slabá:** definuje, jak se mění paralelní čas s p pro fixní n/p (měřítko růstu n takového, že při rostoucím p zůstává efektivity stejná)

Amdahlův zákon

Každý sekvenční algoritmus A s časem $T_A(n)$ nad daty velikosti n se skládá z:

- **inherentně sekvenčního podílu** f_s , který může provést pouze jedno vlákno
- **paralelizovatelného podílu** $1 - f_s$

Nechť je sekvenční algoritmus A paralelizován pro pevné n pomocí $p > 1$ vláken. Pro zrychlení A při p vláknech platí ideálně **Amdahlův zákon saturace paralelizace**:

$$S(n, p) = \left(\frac{\text{čas bez vylepšení}}{\text{čas s vylepšením}} \right) = \frac{T_A(n)}{f_s \cdot T_A(n) + \frac{1-f_s}{p} \cdot T_A(n)} = \frac{1}{f_s + \frac{1-f_s}{p}} \leq \frac{1}{f_s}$$

⇒ Nezávisle na tom, kolik je spuštěno vláken, zrychlení nemůže přesáhnout $\frac{1}{f_s}$

⇒ Po jisté hranici nemá smysl přidávat vlákna, protože pro ně není práce

Gustafsonův zákon

Amdahlův zákon říká, že problém fixní velikosti poskytuje omezené množství paralelismu.

Gustafsonův zákon říká, že s rostoucím p se má úměrně navyšovat velikost problému n . Inherentně sekvenční část pak trvá vždy **konstantní čas** t_{seq} nezávisle na p . Inherentně paralelní část $t_{par}(n, p)$ bude **lineárně škálovat** s p v čase.

Potom:

$$S(n, p) = \frac{t_{seq} + t_{par}(n, 1)}{t_{seq} + t_{par}(n, p)}$$

Pokud je paralelní část perfektně paralelizovaná, pak:

$$t_{par}(n, 1) = SU(n) - t_{seq}$$

$$t_{par}(n, p) = \frac{SU(n) - t_{seq}}{p}$$

Potom

$$S(n, p) = \frac{t_{seq} + SU(n) - t_{seq}}{t_{seq} + \frac{SU(n) - t_{seq}}{p}} = \frac{\frac{t_{seq}}{SU(n) - t_{seq}} + 1}{\frac{t_{seq}}{SU(n) - t_{seq}} + \frac{1}{p}}$$

Tudíž

$$\lim_{n \rightarrow \infty} S(n, p) = p$$

pro jakoukoliv monotonně rostoucí funkci $SU(n)$.

Izoefektivní funkce

Dána konstanta $0 < E_0 < 1$. **Izoefektivní funkce**

- $\psi_1(p)$ je **asymptoticky minimální** funkce taková, že $\forall n_p = \Omega(\psi_1(p)) : E(n_p, p) \geq E_0$
- $\psi_2(n)$ je **asymptoticky maximální** funkce taková, že $\forall p_n = O(\psi_2(n)) : E(n, p_n) \geq E_0$

Funkce jsou počítány osamostatněním dané veličiny ze vztahu pro efektivitu.

$\psi_1(p)$ -- asymptoticky jak velké problémy můžu řešit s daným počtem procesorů a danou efektivitou?

$\psi_2(n)$ -- asymptoticky kolik max procesorů potřebuji pro danou velikost problému a danou efektivitu?