

## Méthodes différences finies Problème aux limites pour l'équation de Poisson

Dans ce TP, on se propose de résoudre numériquement un problème aux limites associé à l'équation modèle étudiée en cours :

$$\begin{cases} u''(x) = f(x), & x \in ]a, b[\\ u'(a) = \alpha \\ u(b) = \beta \end{cases}$$
 (1)

où f est une fonction "régulière" donnée. Tout d'abord, au crayon, sur feuille

- 1. Rappeler la discrétisation vue en cours pour ce problème, et la formulation matricielle associée.
- 2. Pour  $f(x) = \exp(x)$ , calculez la solution exacte u.

Nous allons maintenant écrire un programme poisson1D permettant de calculer des approximations de la solution u. La qualité de ces approximations sera bien entendu fixée par le nombre de noeuds que nous allons choisir pour notre maillage. Nous pourrons comparer la solution calculée numériquement avec la solution exacte trouvée plus haut.

## 1 Calcul de la solution à l'ordre 2

On fixe dans la suite a=0, b=3,  $\alpha=-5$  et  $\beta=3$ . On rappelle qu'avec une condition de Neumann à gauche, la valeur de  $u_0$  est à déterminer également. Le nombre d'intervalle est fixé pour l'instant à nint=20, cette valeur sera utilisée pour calculer h=(b-a)/nint (et cela donnera m=19 points intérieurs, m2=21 noeuds au total en incluant les 2 frontières, et m1=20 valeurs à calculer). On introduira x, vecteur contenant les abscisses des points de votre maillage (incluant a et b).

- 1. Votre programme doit permettre successivement de :
  - (a) créer A (matrice associée au schéma différences finies d'ordre 2, avec conditions mixtes), créer F (vecteur second membre, associé à la fonction f) et un vecteur Bc contenant les conditions aux bors, et calculer U (vecteur solution, contenant les valeurs de la solution u à chaque noeud du maillage)
  - (b) visualiser vos résultats, en traçant sur un même graphe les points associés au vecteur U, et la solution analytique (cette solution analytique sera tracée en utilisant 100 points). Voir Figure 1.

(c) calculer l'erreur en chaque point du maillage. Pour cela on introduira, comme en cours, un vecteur E=U-Uex, où Uex est construit à partir de la solution exacte. Enfin, on introduira err = max(abs(E)), norme de E.

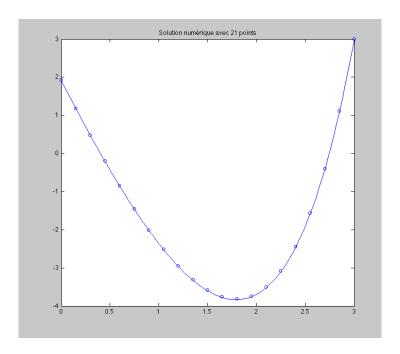


Figure 1: Comparaison entre résultats numériques et solution analytique.

## 2 Tracé du graphe de convergence

- 1. Pour tracer le graphe log-log, nous avons besoin de l'erreur globale err pour plusieurs valeurs de nint. Modifiez votre programme en créant une boucle permettant à nint de prendre successivement les valeurs 10, 20, 40, 80, et de refaire dans chaque cas le calcul de la solution discrète. Certaines variables scalaires devront donc devenir vectorielles.
- 2. A partir de hvec (vecteur contenant les valeurs successives du pas h, lorsque nint varie) et de err\_vect (vecteur contenant les valeurs successives de err, lorsque nint varie), tracez le graphe de convergence log-log.
- 3. Déterminez une valeur approchée de la pente de la droite ainsi obtenue. La valeur de cette pente est l'ordre de la méthode.