# ICS Seminar Week11 Prep

康子熙 赵廷昊 余文凯 许珈铭 2023.12.3

## Rules

```
remainder <- ordinal number in WeChat Group % 4 for all questions do if question number % 4 == remainder then you should work on it end end
```

# translate

11、假设有一台 64 位的计算机的物理页块大小是 8KB,采用三级页表进行虚拟地址寻址,它的虚拟地址的 VPO(Virtual Page Offset,虚拟页偏移)有 13 位,问它的虚拟地址的 VPN(Virtual Page Number,虚拟页号码)有多少位?答:(
)

A. 20 B. 27 C. 30 D. 33

- 14.对于虚拟存储系统,一次访存过程中,下列命中组合不可能发生的是( )
- A. TLB 未命中, Cache 未命中, Page 未命中
- B. TLB 未命中,Cache 命中,Page 命中
- C. TLB命中,Cache未命中,Page命中
- D. TLB 命中, Cache 命中, Page 未命中

- 16.为使虚拟内存系统有效发挥预期作用,所运行的程序应该具有的特点是( )
  - A. 该程序不应该含有过多的 I/O 操作
  - B. 该程序的大小不应超过实际的内存容量
  - C. 该程序应具有较好的局部性
  - D. 该程序的指令相关不应过多

### 14. 虚拟内存管理方式可行性的基础是:

- A. 程序执行的离散性
- B. 程序执行的顺序性
- C. 程序执行的局部性
- D. 程序执行的并发性

15. Intel 的 IA32 体系结构采用二级页表,称第一级页表为页目录(Page Directory),第二级页表为页表(Page Table)。页面的大小为 4KB,页表项 4 字节。以下给出了页目录与若干页表中的部分内容,例如,页目录中的第 1 个项索引到的是页表 3,页表 1 中的第 3 个项索引到的是物理地址中的第 5 个页。则十六进制逻辑地址 8052CB 经过地址转换后形成的物理地址应为十进制的()

| 页目录 |     | 页   | 表 1 | 页表 2 |    | 页表 3 |    |
|-----|-----|-----|-----|------|----|------|----|
| VPN | 页表号 | VPN | 页号  | VPN  | 页号 | VPN  | 页号 |
| 1   | 3   | 3   | 5   | 2    | 1  | 2    | 9  |
| 2   | 1   | 4   | 2   | 4    | 4  | 3    | 8  |
| 3   | 2   | 5   | 7   | 8    | 6  | 5    | 3  |

A. 21195

B. 29387

C. 21126

D. 47195

- 16. 已知某系统页面长 8KB, 页表项 4 字节, 采用多层分页策略映射 64 位虚拟地址空间。若限定最高层页表占 1 页,则它可以采用多少层的分页策略?
  - A. 3层
  - B. 4层
  - C. 5层
  - D. 6层

- 12. 在 Core i7中,以下哪个页表项属于 4级页表项,不属于 1级页表项:
  - A. G位 (Global Bit)
  - B. D位(Dirty Bit)
  - C. XD位(Disable or enable instruction fetch)
  - D. U/S 位 (User or supervisor mode access permission)

13. 在 Core i7 中,关于虚拟地址和物理地址的说法,不正确的是:

- A. VPO = CI + CO
- B. PPN = TLBT + TLBI
- C. VPN1 = VPN2 = VPN3 = VPN4
- D. TLBT + TLBI = VPN

- 8. 假定整型变量 A 的虚拟地址空间为 0x12345cf0,另一整形变量 B 的虚拟地址 0x12345d98,假定一个 page 的长度为 0x1000 byte, A 的物理地址数值和 B 的物理地址数值关系应该为:
- A. A 的物理地址数值始终大于 B 的物理地址数值
- B. A 的物理地址数值始终小于 B 的物理地址数值
- C. A的物理地址数值和 B的物理地址数值大小取决于动态内存分配策略,
- D. 无法判定两个物理地址值的大小

- 9. 虚拟内存中两层页表和单层页表相比,最主要的优势在于:
- A. 更快的地址翻译速度
- B. 能够提供页面更加精细的保护措施
- C. 能够充分利用代码的空间局部性
- D. 能够充分利用稀疏的内存使用模式

- 10. 根据本课程介绍的 Intel x86-64 存储系统,填写表格中某一个进程从用户态切换至内核态时,和进程切换时对 TLB 和 cache 是否必须刷新。
  - A. ①不必刷新 ②不必刷新 ③刷新 ④不必刷新
  - B. ①不必刷新 ②不必刷新 ③不必刷新 ④不必刷新
  - C. ①刷新 ②不必刷新 ③刷新 ④刷新
  - D. ①刷新 ②不必刷新 ③不必刷新 ④刷新

- 11. 已知某系统页面长 2KB, 页表项 8 字节, 采用多层分页策略映射 48 位虚 拟地址空间。若限定最高层页表占 1 页,则它可以采用多少层的分页策略?
  - A. 3层
  - B. 4层
  - C.5层
  - D. 6层

- 13. 在一个具有 TLB 和高速缓存的系统中,假设地址翻译使用四级页表来进行, 且不发生缺页异常,那么在 CPU 访问某个虚拟内存地址的过程中,至少会 访问()次物理内存,至多会访问()次物理内存。
  - A. 0, 4
  - B. 0, 5
  - C. 1, 4
  - D. 1, 5

- 14. 假设在 64 位系统下页大小被设置为 16KB, 那么采用类似 Core i7 的地址翻译过程, 四级页表最多可以索引多少位地址空间?
  - A. 64
  - B. 58
  - C. 54
  - D. 52

- 15. 为了支持 16G 的虚拟地址空间,采用 3 级页表,页大小为 1KB,页表项大小依旧为 4 字节。现在映射总大小为 1MB 的虚拟地址,其分布未知但分布的最小单位限定为 1 字节,请问实现上述映射的页表结构占用的内存至少至多分别为多大?
  - A. 6KB, 4113KB
  - B. 6KB, 65793KB
  - C. 6KB, 1052688KB
  - D. 3KB, 4113KB

- 16. 某 64 位系统, 物理内存地址长度为 52 位, 虚拟内存地址长度为 43 位, 已知页的大小为 8KB, 采用多级页表进行地址翻译, 每级页表都占一页, 则需要几级页表:
  - A. 2级 B. 3级 C. 4级 D. 5级

- 17. 在页表条目中,以下哪个条目是由 MMU 在读和写时进行设置,而由软件负责清除:
  - A. P位, 子页或子页表是否在物理内存中
  - B. G位, 是否为全局页(在任务切换时, 不从 TLB 中驱逐出去)
  - C. CD 位, 能/不能缓存子页或子页表
  - D. D位, 修改位, 是否对子页进行了修改操作

- 1. 下列关于虚存和缓存的说法中,正确的是: ↩
- A. TLB 是基于物理地址索引的高速缓存₽
- B. 多数系统中,SRAM 高速缓存基于虚拟地址索引←
- C. 在进行**线程**切换后,TLB条目绝大部分会失效↔
- D. 多数系统中,在进行进程切换后,SRAM 高速缓存中的内容不会失效↔

- 1. 虚拟内存为内存的使用和管理提供了简化,这样的简化**没有**体现在↩
- A. 编译器将 C 文件编译为目标文件的过程↔
- B. 链接器生成完全链接的可执行文件的过程₽
- C. 加载器向内存中加载可执行文件和共享对象文件的过程↔
- D. 不同进程共享相同物理页面的过程↔

- 下列选项中错误的是
- A. 在使用虚拟地址空间的的系统中,程序引用的页面总数**必须不超过**物理内存总大小。↩
- B. **主存中**的每个**有效**字节都有至少一个选自虚拟地址空间的**虚拟地址**和一个选自物理地址空间的**物理地址**。↩
- C. 当在程序中正常调用 malloc 函数时,操作系统会分配出相应大小(例如 k 个)的**连续虚拟页面**,并且将它们映射到物理内存中**任意位置**的 k 个**物理页面**。↩
- D. **不同**进程的多个**虚拟**页面可以映射到**同一个**共享**物理**页面上。↩

- 4. 以下关于虚拟内存的说法**错误**的是₽
- A. 虚拟内存一般不需要来自应用程序开发者的干涉←
- B. 虚拟地址空间可以比物理内存更小↔
- C. 连续的虚拟内存**总是映**射到连续的物理内存←
- D. 目标文件中的.bss 段映射到全是二进制零的匿名文件←

map

12、进程 P1 通过 fork() 函数产生一个子进程 P2。假设执行 fork() 函数之前,进程 P1 占用了 53 个 (用户态的) 物理页,则 fork 函数之后,进程 P1 和进程 P2 共占用\_\_\_\_\_\_个 (用户态的) 物理页; 假设执行 fork() 函数之前进程 P1 中有一个可读写的物理页,则执行 fork() 函数之后,进程 P1 对该物理页的页表项权限为\_\_\_\_\_。上述两个空格对应内容应该是( ) A. 53,读写 B. 53,只读 C. 106,读写 D. 106,只读

- 13、下列哪个例子是外部碎片?答:()
  - A. 分配块时为了字节对齐而多分配的空间
  - B. 空闲块中互相指向的指针所占据的空间
  - C. 多次释放后形成的不连续空闲块
  - D. 用户分配后却从未释放的堆空间

- 14、用带有 header 和 footer 的隐式空闲链表实现分配器时,如果一个应用请求一个 3 字节的块,下列说法哪一项是错误的?答:()
  - A. 搜索空闲链表时,存储利用率为: best fit > next fit > first fit
  - B. 搜索空闲链表时, 吞吐率为: next fit > first fit > best fit
  - C. 在 x86 机器上, malloc (3) 实际分配的空闲块大小可能为 8 字节
  - D. 在 x64 机器上, malloc(3)返回的地址可能为 2147549777

```
15. 有程序段如下:
int foo() {
    char str1[20], *str2;
    str2 = (char*)malloc(20*sizeof(char));
    free(str2);
}

下列说法中正确的是( )
A. str1和 str2指向的内存都是分配在栈空间内的
B. str1和 str2指向的内存都是分配在堆空间内的
C. str1指向的内存是分配在栈空间内的, str2指向的内存是分配在堆空间内的
D. str1指向的内存是分配在堆空间内的, str2指向的内存是分配在栈空间内的
```

内的

17. 动态内存管理中,可能会造成空闲链表中,小空闲块,即"碎片",比较集中的 算法是()

- A. 首次适配算法 B. 下次适配算法
- C. 最佳适配算法 D. 以上三种算法无明显区别

- 13. 动态管理器分配策略中,最适合"最佳适配算法"的空白区组织方式是:
  - A. 按大小递减顺序排列
  - B. 按大小递增顺序排列
  - C. 按地址由小到大排列
  - D. 按地址由大到小排列

- 11. 在 C 语言中实现 Mark-and-Sweep 算法时,可以基于以下哪个假设: (宿主 机为 32 位机器)
  - A. 所有指针指向一个块的起始地址
  - B. 所有指针数据都是 4 字节对齐
  - C. 只需要扫描数据类型为指针的堆中的数据空间
  - D. 只需要扫描所有长度为 4 字节的堆中的数据空间

- 11. 关于动态内存分配,下列说法中正确的是:
- A. 显式分配器可以重新排列请求顺序,从而最大化内存利用率
- B. 显式分配器可以修改已分配的块,把内容复制到别的位置,从而消除外部碎片
- C. 通常显式分配器会比隐式分配器更快
- D. C语言中如果某个已分配块不再可达,那它就会被释放并返回给空闲链表

- 12. 在设计分配器时,下列说法中错误的是:
- A. 搜索空闲链表时,存储利用率为: best fit > next fit > first fit
- B. 带头部的隐式空闲链表,合并(内存中的)下一个空闲块可在常数时间内完成
- C. 如果采取立刻合并策略 (immediate coalescing), 会在某些请求模式中 出现反复合并又分割的情况,于是会有较小的吞吐率
- D. 分配器使用二叉树结构, 主要是为了能够更快地找到适配的空闲块

- 13. 下列说法错误的是:
- A. 虚拟内存存放在磁盘上,这导致不命中时处罚非常大
- B. 使用 fork 函数时,不会立刻拷贝内存空间
- C. 进程不会意外访问别的进程的内存空间
- D. 使用动态内存的主要原因是栈容易受到缓存溢出(buffer overflow)的腐蚀

- 7. 下列与虚拟内存有关的说法中哪些是不对的?
- A. 操作系统为每个进程提供一个独立的页表,用于将其虚拟地址空间映射到物理地址空间。
- B. MMU 使用页表进行地址翻译时,虚拟地址的虚拟页面偏移与物理地址的物理页面偏移是相同的。
- C. 若某个进程的工作集大小超出了物理内存的大小,则可能出现抖动现象。
- D. 动态内存分配管理,采用双向链表组织空闲块,使得首次适配的分配与释放均是空闲块数量的线性时间。

### 12. 现在有一个用户程序执行了如下调用序列

```
void *p1 = malloc(16);
void *p2 = malloc(32);
void *p3 = malloc(32);
                                                  Allocated (as before)
                                       Free
void *p4 = malloc(48);
                                      Size
                                                      Size
                                       Next
free (p2);
                                       Prev
                                                     Payload and
void *p5 = malloc(4);
                                                      padding
free (p3);
void *p6 = malloc(56);
                                      Size
                                                      Size
void *p7 = malloc(10);
```

内存分配器内部使用**显式空闲链表**实现,按照地址从低到高顺序来维护空闲链表节点顺序。分配块格式参照上图。每个分配块 16 字节对齐,头部和脚部的大小都是 4 字节。分配算法采用**首次适配**算法,将适配到的空闲块的第一部分作为分配块,剩余部分变成新的空闲块,并采用**立即合并**策略。假设初始空闲块的大小是 1KB。那么以上调用序列完成后,分配器管理的这 1KB 内存区域中,内部碎片的总大小是 ,链表里第一个空闲块的大小是 。

- A. 58Byte, 848Byte
- B. 26Byte, 32Byte
- C. 74Byte, 48Byte
- D. 74Byte, 16Byte

- 18. 关于写时复制 (copy-on-write) 技术的说法, 不正确的是:
  - A. 写时复制既可以发生在父子进程之间,也可以发生在对等线程之间
  - B. 写时复制既需要硬件的异常机制, 也需要操作系统软件的配合
  - C. 写时复制既可以用于普通文件, 也可以用于匿名文件
  - D. 写时复制既可以用于共享区域,也可以用于私有区域

19. 垃圾收集器的根节点不包括以下哪个节里的数据:

- A. text
- B. data
- C. bss
- D. stack

2. 阅读下列代码并回答选项。(已知文件"input.txt"中的内容为"12",头文件没有列出)←

```
void *Mmap(void *addr, size_t length, int prot, int flags, ←
           int fd, off_t offset);
int main(){←
   int status;←
   int fd = Open("./input.txt", O_RDWR);
   char* bufp = Mmap(NULL, 2, PROT_READ | PROT_WRITE , ←
                      MAP_PRIVATE, fd, 0); ←
   if (Fork()>0){←
     while(waitpid(-1,&status,0)>0);
     *(bufp+1) = '1';←
     Write(1, bufp, 2); // 1: stdout\leftarrow
     bufp = Mmap(NULL, 2, PROT_READ, MAP_PRIVATE, fd, 0); ←
     Write(1, bufp, 2); ←
   else{←
      *bufp = '2';←
      Write(1, bufp, 2);\leftarrow
```

在 shell 中运行该程序,正常运行时的终端输出应为←

A. 221112 B. 222121 C. 222112 D. 221111←

- 3. 以下关于动态内存分配的说法中**,错误**的是↩
- A. 可以通过调用 sbrk(0) 获取当前进程中堆的顶部地址↔
- B. 如果向一个已经 free 的指针写入数据,一定会触发异常←
- C. 如果使用 malloc(0x10) 获取一个指针,然后写入 0x200 字节大小的数据,不一定会触发异常 $\stackrel{\square}{\leftarrow}$
- D. 使用 mmap 也是动态分配内存的方法之一←

第五题(12分)

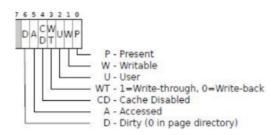
1. (2分,每空一分,考察多级页表和单级页表的设计思想的理解)

在进行地址翻译的过程中,操作系统需要借助页表(Page Table)的帮助。考虑一个32位的系统,页大小是4KB,页表项(Page Table Entry)大小是4字节(Byte),如果不使用多级页表,常驻内存的页表一共需要页。

考虑下图已经显示的物理内存分配情况,在二级页表的情况下,已经显示的区域的页表需要占据 页。

| VP0         |              |
|-------------|--------------|
| •••         |              |
| VP1023      | 已分配页         |
| VP1024      | 口分配贝         |
| •••         |              |
| VP2047      |              |
| Gap         | 未分配页         |
| 1023        |              |
| unallocated |              |
| pages       |              |
| VP10239     |              |
| VP10240     | 已分配页         |
| •••         | <b>口</b> 分配贝 |
| VP11263     |              |

2. (6分,每错一空扣一分,扣完为止。考察地址翻译过程) IA32体系采用小端法和二级页表。其中两级页表大小相同,页大小均为4KB,结构也相同。TLB采用直接映射。TLB和页表每一项的后7位含义如下图所示。为简便起见,假设TLB和页表每一项的后8~12位都是0且不会被改变。注意后7位值为"27"则表示可读写。



当系统运行到某一时刻时, TLB 内容如下:

| 索引 | TLB 标记  | 内容         | 有效位 |
|----|---------|------------|-----|
| 0  | 0x04013 | 0x3312D027 | 1   |
| 1  | 0x01000 | 0x24833020 | 0   |
| 2  | 0x005AE | 0x00055004 | 1   |
| 3  | 0x00402 | 0x24AEE020 | 0   |
| 4  | 0x0AA00 | 0x0005505C | 0   |
| 5  | 0x0000A | 0x29DEE000 | 1   |
| 6  | 0x1AE82 | 0x00A23027 | 1   |
| 7  | 0x28DFC | 0x00023000 | 0   |

一级页表的基地址为 0x0C23B00, 物理内存中的部分内容如下:

|          |    | , C      |    | ×T1111 1 H1Hb | 741417 | . , .    |    |
|----------|----|----------|----|---------------|--------|----------|----|
| 地址       | 内容 | 地址       | 内容 | 地址            | 内容     | 地址       | 内容 |
| 00023000 | E0 | 00023001 | BE | 00023002      | EF     | 00023003 | BE |
| 00023120 | 83 | 00023121 | C8 | 00023122      | FD     | 00023123 | 12 |
| 00023200 | 23 | 00023201 | FD | 00023202      | BC     | 00023203 | DE |
| 00023320 | 33 | 00023321 | 29 | 00023322      | E5     | 00023323 | D2 |
| 0005545C | 97 | 0005545D | C2 | 0005545E      | 7B     | 0005545F | 45 |
| 00055464 | 97 | 00055465 | D2 | 00055466      | 7B     | 00055467 | 45 |
| 0C23B020 | 27 | 0C23B021 | EB | 0C23B022      | AE     | 0C23B023 | 24 |
| 0C23B040 | 27 | 0C23B041 | 40 | 0C23B042      | DE     | 0C23B043 | 29 |
| 0C23B080 | 05 | 0C23B081 | 5D | 0C23B082      | 05     | 0C23B083 | 00 |
| 2314D200 | 23 | 2314D201 | 12 | 2314D202      | DC     | 2314D203 | 0F |
| 2314D220 | A9 | 2314D221 | 45 | 2314D222      | 13     | 2314D223 | D2 |
| 29DE404C | 27 | 29DE404D | 42 | 29DE404E      | BA     | 29DE404F | 00 |
| 29DE4400 | D0 | 29DE4401 | 5C | 29DE4402      | B4     | 29DE4403 | 2A |

此刻,系统先后试图对两个已经缓存在 cache 中的内存地址进行写操作,请分析完成写之后系统的状态(写的地址和上面的内存地址无交集),完成下面的填空。若不需要某次访问或者缺少所需信息,请填"\"。

| 第一次向地址 0xD7416560 写入内容, TLB | 索引为:,完成写:    | 之后 |
|-----------------------------|--------------|----|
| 该项 TLB 内容为:,                |              |    |
| 二级页表页表项地址为:                 | ,物理地址为:。     |    |
| 第二次向地址 0x0401369B 写入内容,     |              |    |
| TLB 索引为:, 完成写之              | 后该项 TLB 内容为: | _  |
| 二级页表页表项地址为:                 | ,物理地址为:。     |    |

#### 3. (2分,考察对于虚拟内存独立地址空间的理解)

本学期的 fork bomb 作业中,大家曾用 fork 逼近系统的进程数量上限。下面有一个类似的程序,请仔细阅读程序并填空。

```
#include <stdio.h>
#include <sys/wait.h>
#include <unistd.h>
#define N 4
int main() {
    volatile int pid, cnt = 1;
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        if ((pid = fork()) > 0) {
            cnt++;
        }
        while (wait(NULL) > 0);
        return 0;
}
```

整个过程中,变量 cnt 最大值是\_\_\_\_\_。假设所有的数据都已经存在于内存中,pid 和 cnt 在同一个物理页中。从第一个进程开始执行 for 语句开始,此过程对于cnt 的操作至少会导致页表中\_\_\_\_\_次虚拟页对应的物理页被修改。

1024, 5

6, 0x00A23067, \, 0x00A23560

3, 0x00BA4067, 0x29DE404C, 0x00BA469B

5, 15