

# ICS Seminar Week6 Prep

吴思衡 王效乐 许珈铭

2023.10.23

# Rules

remainder <- ordinal number in WeChat Group % 4

for all questions do

    if question number % 4 == remainder then

        you should work on it

    end

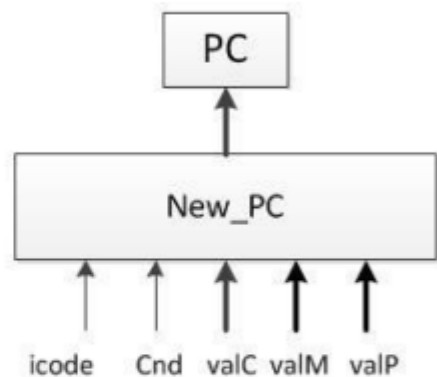
end

# Q1

14. 在 Y86 的 SEQ 实现中, PC (Program Counter, 程序计数器) 更新的逻辑

结构如下图所示, 请根据 HCL 描述为①②③④选择正确的数据来源。

```
Int new_pc = [  
  # Call.  
  Icode = ICALL : ①;  
  # Taken branch.  
  Icode = IJXX && Cnd : ②;  
  # Completion of RET instruction.  
  Icode = IRET : ③;  
  # Default.  
  1 : ④;
```



其中: Icode 为指令类型, Cnd 为条件是否成立, valC 表示指令中的常数值, valM 表示来自返回栈的数据, valP 表示 PC 自增。

- A. valC, valM, valP, valP
- B. valC, valC, valP, valP
- C. valC, valC, valM, valP
- D. valM, valC, valC, valP

- ①ICALL指令更新的PC应该是call指令后面的地址, 这个地址在取指阶段存入valC中。
- ②IJXX和ICALL相同, 在Cnd为1的情况下更新PC值为jxx后面的地址, 在valC中。
- ③IRET指令更新PC的值应该是从栈中弹出的值, 由于访问了内存, 应该是valM。
- ④其余情况都是在取指阶段计算的valP。

# Q2

10. 在书中 Y86 的 SEQ 实现下，以下哪一条指令是现有信号通路能完成的：

- A. `iaddq rA, V`: 将立即数 `V` 与 `R[rA]` 相加，其中 `rB` 域设为 `F`，结果存入寄存器 `rA`
- B. `mmovq rA, rB`: 将 `R[rA]` 存的地址开始的 8 字节数据，移动到 `R[rB]` 存的地址
- C. `leave`: 相当于先执行 `rrmovq %rbp, %rsp`，再执行 `popq %rbp`
- D. `enter`: 相当于先执行 `pushq %rbp`，再执行 `rrmovq %rsp, %rbp`

- A.立即数与寄存器的值相加应该用rB。
- B.得到ra指明内存的数据和赋值给rb指明内存都是在访存阶段进行，所以没法直接复制。
- C.正确
- D.Push指令会改变%rsp的值。

C

# Q3

13. 关于流水线技术的描述，错误的是：

- A. 流水线技术能够提高执行指令的吞吐率，但也同时增加单条指令的执行时间。
- B. 减少流水线的级数，能够减少数据冒险发生的几率。
- C. 指令间数据相关引发的数据冒险，都可以通过 data forwarding 来解决。
- D. 现代处理器支持一个时钟内取指、执行多条指令，会增加控制冒险的开销。

A: 正确，流水线能提高吞吐量，但由于寄存器延迟会增加单条指令的执行时间  
B: 正确，级数越多，指令间重叠度越高，越易发生冒险  
C: 加载/使用冒险不可以  
D: 正确，预测错误增多，时间开销增加

# Q4

9. 下面对流水线技术的描述，正确的是：

- A. 流水线技术不仅能够提高执行指令的吞吐率，还能减少单条指令的执行时间。
- B. 不断加深流水线级数，总能获得性能上的提升。
- C. 流水级划分应尽量均衡，吞吐率会受到最慢的流水级影响。
- D. 指令间的数据相关可能会引发流水线停顿，但总是可以通过调度指令来解决。

A: 错误，流水线能提高吞吐量，但由于寄存器延迟会增加单条指令的执行时间

B: 错误，流水线过深，过高的寄存器延迟会降低效率

C: 正确

D: 错误，加载/使用冒险不可以

# Q5

11. 关于流水线技术的描述，错误的是：

- A. 流水线技术能够提高执行指令的吞吐率，但也同时增加单条指令的执行时间
- B. 增加流水线级数，不一定能获得总体性能的提升
- C. 指令间数据相关引发的数据冒险，不一定可以通过暂停流水线来解决。
- D. 流水级划分应尽量均衡，吞吐率会受到最慢的流水级影响，均衡的流水线能提高吞吐量。

A：正确，流水线能提高吞吐量，但由于寄存器延迟会增加单条指令的执行时间

B：正确，流水线过深，寄存器延迟将过高

C：错误，数据冒险总能通过暂停解决

D：正确

# Q6

12、关于流水线技术的描述，正确的是：

- A. 指令间数据相关引发的数据冒险，一定可以通过暂停流水线来解决。
- B. 流水线技术不仅能够提高执行指令的吞吐率，还能减少单条指令的执行时间。
- C. 增加流水线的级数，一定能获得性能上的提升。
- D. 流水级划分应尽量均衡，不均衡的流水线会增加控制冒险。

答：（        ）

A: 正确

B: 错误，流水线能提高吞吐量，但由于寄存器延迟会增加单条指令的执行时间

C: 错误，流水线过深，寄存器延迟将过高

D: 错误，流水线划分不均衡的话，会使得整体速度取决于最慢的阶段，降低效率



# Q7

7、下列说法正确的是：

- A. 在SEQ机器中，我们采用预测跳转总是选择（always taken）的策略比从不选择（never taken）的策略要略好。
- B. 流水级划分应尽量均衡，不均衡的流水线会增加控制冒险。
- C. 如果一台机器的CPI小于1，则它必然不是普通流水线结构。
- D. 由于rrmovq %rax, %rax不影响标记位，所以可使用其代替nop指令。

A: 错误，SEQ不需要分支预测

B: 错误，不均衡划分时，流水线整体速度取决于最慢的阶段，降低效率

C: 正确，CPI是指“cycles per instruction”，衡量一条指令花费了多少时间，普通流水线结构每个周期吞吐一条指令，可知该流水线存在并行操作等特殊机制

D: 错误，会造成数据相关

C

# Q8

12. 一个功能模块包含组合逻辑和寄存器，组合逻辑单元的总延迟是  $100\text{ps}$ ，单个寄存器的延时是  $20\text{ps}$ ，该功能模块执行一次并保存执行结果，理论上能达到的最短延时和最大吞吐分别是多少？

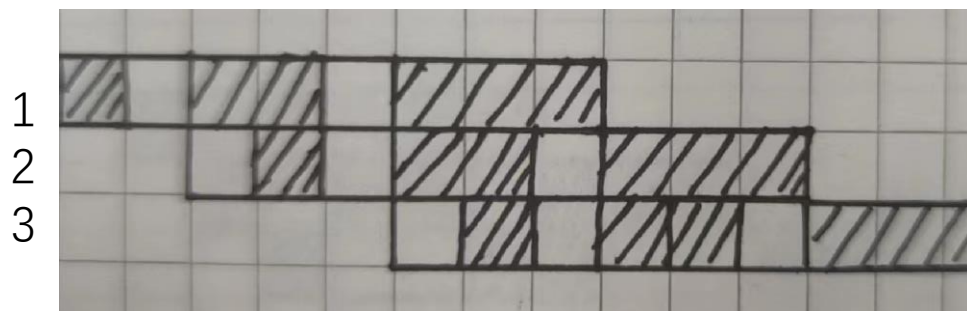
- A.  $20\text{ns}$ ,  $50\text{GIPS}$
- B.  $120\text{ns}$ ,  $50\text{GIPS}$
- C.  $120\text{ns}$ ,  $10\text{GIPS}$
- D.  $20\text{ps}$ ,  $10\text{GIPS}$

B: 增加划分会增加寄存器延迟，故不增加划分时延时最短，此时为  $100+20=120\text{ps}$ 。设划分阶段数目为  $n$ ，则需用到的寄存器数目为  $n-1$ ，每个阶段的时间为  $(100/n+20)$ ，机器每个阶段吞吐一条指令，故每秒吞吐量为  $1/(100/n+20)*1000/\text{ns}$ 。理论上吞吐量最大时（ $n$ 趋于无穷），即该表达式的最大值为  $50\text{GIPS}$ 。

**B**

# Q9

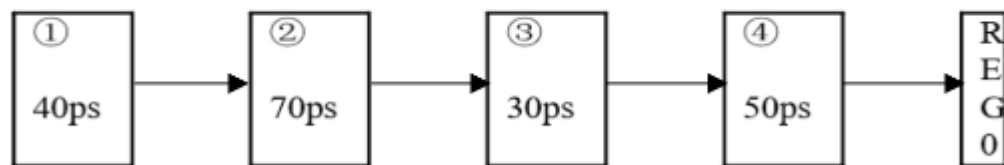
12. 若处理器实现了三级流水线，每一级流水线实际需要的运行时间分别为  $1\text{ns}$ 、 $2\text{ns}$  和  $3\text{ns}$ ，则此处理器不停顿地执行完毕 10 条指令需要的时间为：
- A.  $21\text{ ns}$    B.  $12\text{ ns}$    C.  $24\text{ ns}$    D.  $36\text{ ns}$



D: 如图所示，当划分不均匀时流水线的效率取决于最慢的那一阶段，即第三个阶段，除第一条(用时 $9\text{ns}$ )外，每三秒执行完毕一条指令。故总时间为 $9+3*9=36\text{ns}$

# Q10

11. 如下图所示，①~④为四个组合逻辑单元，对应的延迟已在图上标出，REG0 为一寄存器，延迟为 20ps。通过插入**额外的 2 个**流水线寄存器 REG1、REG2（延迟均为 20ps），可以对其进行流水化改造。改造后的流水线的吞吐率最大为 \_\_\_\_\_ GIPS。

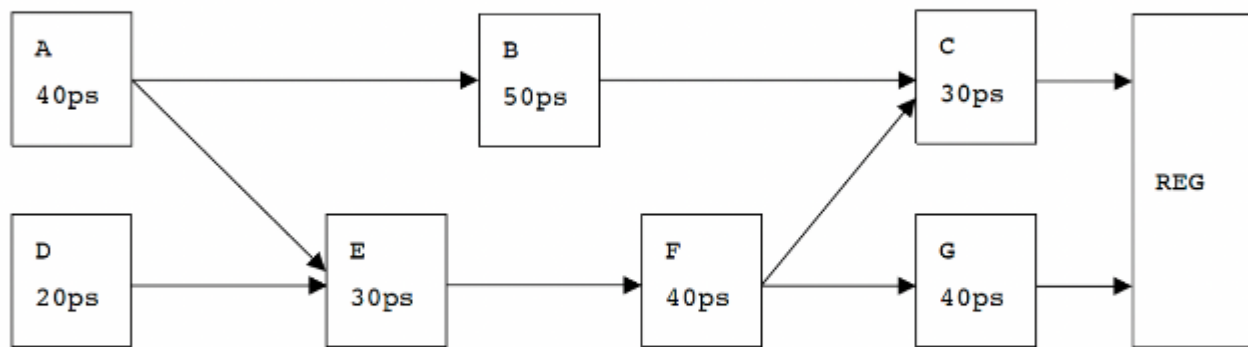


- A. 7.69      B. 8.33      C. 10.00      D. 11.11

C: 划分不均匀时流水线速度取决于最慢的阶段，在划分中，最均匀的方法是1, 2, 34（此时最慢阶段为80ps），考虑寄存器延迟为20ps，故每80+20=100ps吞吐一条指令，吞吐率最大为 $1/100 \times 1000/\text{ns} = 10\text{GIPS}$

# Q11

8. A-G 为 7 个基本逻辑单元，下图中标出了每个单元的延迟，以及用箭头标出了单元之间所有的依赖关系。寄存器的延迟均为 20ps，在图中以 REG 符号表示。假设流水线寄存器只能添加在有直接依赖关系的基本逻辑单元之间，而不能在 C 或 G 与 REG 之间。以下说法正确的是：



- A. 原电路的吞吐量 (throughput) 舍入后大约是  $1000/150=6.667$  GIPS。
- B. 将该电路改造成 2 级流水线有 8 种方法
- C. 如果将该电路改造成 3 级流水线，延迟最小可以到 80 ps。
- D. 不论实现该电路时遇到怎样的数据冒险和控制冒险，一定可以对流水线寄存器使用暂停 (stalling) 解决。

A: 错误，原电路处理一条指令用时应为  $40+30+40+40+20=170\text{ps}$ ，即  $1000/170$

B: 错误，考虑 D-E-F-G 这条路，要么插 D-E，要么 E-F，要么 F-G。如果是 D-E，那么为了使每条极大路径上都恰有一个新插入的寄存器，考虑 D-E-F-C，那么 F-C 之间也不能插入了。但是 A-E-F-G 上又必须有一个，所以只能插 A-E。这样之后不管是插在 A-B 还是 B-C 所得方案都是合法的。对称地，如果是 F-G，结果也是如此。最后考虑 E-F 的情况，此时 A-E，D-E，F-C，F-G 之间均不能再插入，但 A-B 和 B-C 任选一个插入得到的方案都合法。因此一共有  $2+2+2=6$  种。

C: 错误，在 A, B, C 之间插入寄存器此路延迟 70ps；F, G 之间必须插入寄存器否则，延迟 100ps，因此 F, C 之间插入寄存器；A, E 和 D, E 间插入寄存器或者 E, F 之间插入寄存器，可知整个电路最小延迟为 90ps

D: 正确

**D**

# Q12

10. 在 Y86 的 SEQ 实现中, 对仅考虑 IRMMOVQ, ICALL, IPOPOPQ, IRET 指令, 对 mem\_addr 的 HCL 描述正确的是:

```
word mem_addr = [  
    icode in { (1), (2) } : valE;  
    icode in { (3), (4) } : valA;  
];
```

- A. (1) IRMMOVQ    (2) IPOPOPQ    (3) IRET    (4) ICALL
- B. (1) IRMMOVQ    (2) IRET    (3) IPOPOPQ    (4) ICALL
- C. (1) ICALL    (2) IPOPOPQ    (3) IRMMOVQ    (4) IRET
- D. (1) IRMMOVQ    (2) ICALL    (3) IPOPOPQ    (4) IRET

(1) (2) 这里是读取写入内存需要的地址, 而valE是执行阶段计算的结果, IRMMOVEQ在执行阶段是计算地址的偏移, ICALL是计算栈指针的变化。

(3) (4) IPOPOPQ和IRET指令的valA在之前都是记录变化前%rsp的值, 从而在访存阶段读取对应的valM进行出栈操作。

# Q13

6、在Y86-64的PIPE实现中，仅考虑ICALL、IPOPQ、IPUSHQ、IRET指令，对mem\_addr的HCL描述正确的是：

```
word mem_addr = [  
    M_icode in { ①, ② } : M_valE;  
    M_icode in { ③, ④ } : M_valA;  
];
```

- A. ①IPUSHQ ②ICALL ③IPOPQ ④IRET
- B. ①IPUSHQ ②IRET ③ICALL ④IRET
- C. ①IPUSHQ ②IPOPQ ③IRET ④ICALL
- D. ①IPUSHQ ②IRET ③IPUSH ④ICALL

(1) (2) 这里是读取写入内存需要的地址，而valE是执行阶段计算的结果，ICALL和IPUSHQ是计算栈指针的变化。

(3) (4) IPOPQ和IRET指令的valA在之前都是记录变化前%rsp的值，从而在访存阶段读取对应的valM进行出栈操作。

A

# Q14

10. Y86 指令 `popl rA` 的 SEQ 实现如下图所示，其中 ❶ 和 ❷ 分别为：

Fetch	$\text{icode:ifun} \leftarrow M_1[\text{PC}]$ $\text{ra:rb} \leftarrow M_1[\text{PC}+1]$ $\text{valP} \leftarrow \text{❶}$
Decode	$\text{valA} \leftarrow R[\text{\%esp}]$ $\text{valB} \leftarrow R[\text{\%esp}]$
Execute	$\text{valE} \leftarrow \text{❷}$
Memory	$\text{valM} \leftarrow M_4[\text{valA}]$
Write Back	$R[\text{\%esp}] \leftarrow \text{valE}$ $R[\text{ra}] \leftarrow \text{valM}$
PC Update	$\text{PC} \leftarrow \text{valP}$

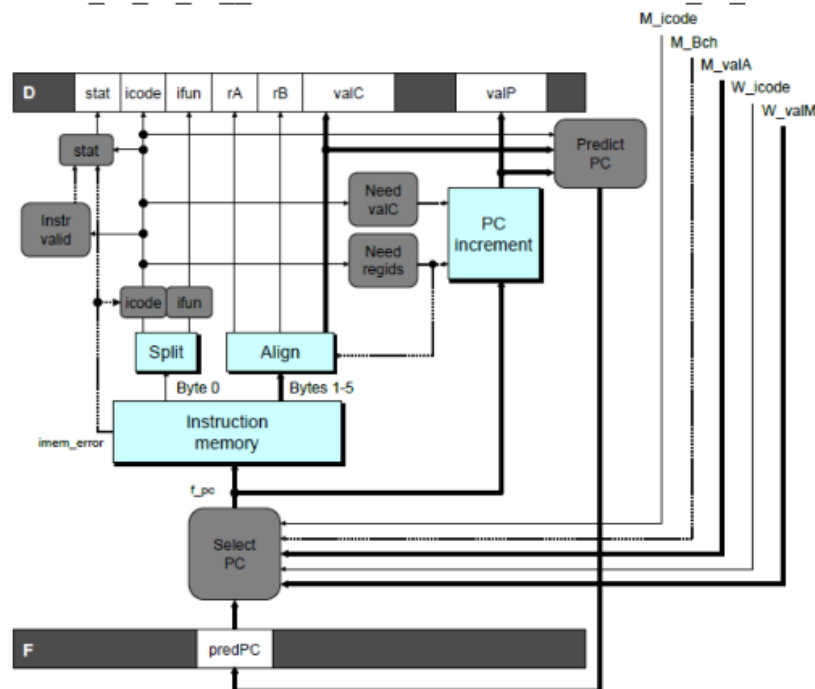
- A)  $\text{PC} + 4 \quad \text{valA} + 4$
- B)  $\text{PC} + 4 \quad \text{valA} + (-4)$
- C)  $\text{PC} + 2 \quad \text{valB} + 4$
- D)  $\text{PC} + 2 \quad \text{valB} + (-4)$

1.取出了icode和ifun， rA和rB， 分别占用4位， 一共是2bytes， 所以PC+2。  
2.因为是popl， 针对4位进行操作， 所以pop指令让%rsp+4。



# Q15

11. 流水线数据通路中的转移预测策略为总是预测跳转。如果转移预测错误，需要恢复流水线，并从正确的目标地址开始取值。其中，用来判断转移预测是否正确的信号是\_①\_和\_②\_，用来获得正确的目标地址的信号是\_③\_。



A: M寄存器保存指令执行阶段完成后的一些信号，W保存访存阶段后的一些信号。在执行阶段通过逻辑运算判断是否跳转以及跳转位置，并将信号值保存在M寄存器中，故选择A

- A. ① M\_icode ② M\_Bch ③ M\_valA
- B. ① W\_icode ② M\_Bch ③ M\_valA
- C. ① W\_icode ② M\_Bch ③ W\_valM
- D. ① M\_icode ② M\_Bch ③ W\_valM

A

# Q16

9. 在课本 Y86-64 的 PIPE 上执行以下的代码片段，一共使用到了（ ）次数据转发。假设在该段代码执行前和执行后 PIPE 都执行了足够多的 nop 指令。

```
1 mrmovq 0(%rdx), %rax
2 addq   %rbx, %rax
3 mrmovq 8(%rdx), %rcx
4 addq   %rcx, %rax
5 irmovq $10, %rcx
6 addq   %rcx, %rax
7 rmmovq %rax, 16(%rdx)
```

A. 3                  B. 4                  C. 5                  D. 6

加载/使用冒险

$E\_icode \in \{IMRMOVL, IPOPL\} \ \& \ E\_dstM \in \{d\_srcA, d\_srcB\}$

D: 在数据冒险中，除加载/使用需用暂停加转发解决，其余都可以单用转发解决。在图示指令的执行中：

- 12之间为加载/使用冒险，需在暂停后将 m\_valM 转发给 valA；
- 24之间需要转发，34之间为加载/使用，需将 W\_valE 和 m\_valM 转发给 valA 和 valB；
- 46需转发，56需转发，分别将 M\_valE 和 e\_valE 转发给 valA 和 valB；
- 67需转发，将 e\_valE 转发给 valB

综上所述，共需6次转发

D

# Q17

## 第四题 (20 分)

分析32位的Y86 ISA中新加入的条件内存传送指令: `crmmovqXX`和`cmrmovqXX`。  
`crmmovqXX`和`cmrmovqXX`指令在条件码满足所需要的约束时, 分别执行和  
`rmmovq`以及`mrmovq`同样的语义。其格式如下:

<code>rmmovq</code>	4	0	<code>rA</code>	<code>rB</code>	D (8字节)
<code>crmmovqXX</code>	4	<code>fn</code>	<code>rA</code>	<code>rB</code>	D (8字节)
<code>mrmovq</code>	5	0	<code>rA</code>	<code>rB</code>	D (8字节)
<code>cmrmovqXX</code>	5	<code>fn</code>	<code>rA</code>	<code>rB</code>	D (8字节)

1. 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: `icode`, `ifun`, `rA`, `rB`, `valA`, `valB`, `valC`, `valE`, `valP`, `Cnd`; 寄存器堆`R[]`, 存储器`M[]`, 程序计数器`PC`, 条件码`CC`。其中对存储器的引用必须标明字节数。

阶段	<code>rmmovq rA,D(rB)</code>	<code>cmrmovqXX D(rB),rA</code>
取指		
译码	$valA \leftarrow R[rA]$ $valB \leftarrow R[rB]$	
执行		
访存		
写回	none	
更新PC	$PC \leftarrow valP$	

# Q17

F:由图可以得出一共取出了1+1+8共十个字节，所以就和课上讲的完全一致填入三条指令，注意虽然是32位，但D仍然是8字节。最后别忘记计算valP。  
 E:执行阶段就是计算地址的偏移然后赋值给valE，但因为第二个是条件内存传送指令，所以还要加上Cnd<-cond(CC,ifun)  
 M:访存阶段右边指令需要判断Cnd是否为1从而判断是否从内存中读取valM，当然这里也可以设计成无论条件码是什么都读取，在写回阶段在判断条件。  
 W:需要判断是否满足条件。

## 第四题 (20 分)

分析32位的Y86 ISA中新加入的条件内存传送指令: crmmovqXX和cmrmovqXX。  
 crmmovqXX和cmrmovqXX指令在条件码满足所需要的约束时，分别执行和rmmovq以及mrmovq同样的语义。其格式如下:

rmmovq	4	0	rA	rB	D (8字节)
crmmovqXX	4	fn	rA	rB	D (8字节)
mrmovq	5	0	rA	rB	D (8字节)
cmrmovqXX	5	fn	rA	rB	D (8字节)

1. 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: icode, ifun, rA, rB, valA, valB, valC, valE, valP, Cnd; 寄存器堆R[], 存储器M[], 程序计数器PC, 条件码CC。其中对存储器的引用必须标明字节数。

阶段	rmmovq rA,D(rB)	cmrmovqXX D(rB),rA
取指	icode:ifun $\leftarrow M_1[PC]$ rA:rB $\leftarrow M_1[PC+1]$ valC $\leftarrow M_8[PC+2]$ valP $\leftarrow PC + 10$	
译码	valA $\leftarrow R[rA]$ valB $\leftarrow R[rB]$	
执行	valE $\leftarrow valB + valC$	valE $\leftarrow valB + valC$ <u>Cnd <math>\leftarrow</math> Cond(CC, ifun)</u>
访存	M <sub>8</sub> [valE] $\leftarrow valA$	valM $\leftarrow M_8[valE]$ 或 if (Cnd) valM $\leftarrow M_8[valE]$
写回	none	if (Cnd) R[rA] $\leftarrow valM$
更新PC	PC $\leftarrow valP$	

# Q18

## 第四题 (20 分)

请分析32位的Y86 ISA中新加入的一组条件返回指令: `cretXX`, 其格式如下。

`cretXX`

9	fun
---	-----

类似`cmovXX`, 该组指令只有当条件码 (Cnd) 满足时, 才执行函数返回; 如果条件不满足, 则顺序执行。

1. 若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令, 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: `icode`, `ifun`, `rA`, `rB`, `valA`, `valB`, `valC`, `valE`, `valP`, `Cnd`; the register file `R[]`, data memory `M[]`, Program counter `PC`, condition codes `CC`。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作, 请填写none指明。

Stage	cretXX Offset
Fetch	
Decode	
Execute	
Memory	
Write back	
PC update	

# Q18

## 第四题 (20 分)

请分析32位的Y86 ISA中新加入的一组条件返回指令: `cretXX`, 其格式如下。

`cretXX`

9	fun
---	-----

类似`cmovXX`, 该组指令只有当条件码 (Cnd) 满足时, 才执行函数返回; 如果条件不满足, 则顺序执行。

1. 若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令, 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: `icode`, `ifun`, `rA`, `rB`, `valA`, `valB`, `valC`, `valE`, `valP`, `Cnd`; the register file `R[]`, data memory `M[]`, Program counter `PC`, condition codes `CC`。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作, 请填写none指明。

Stage	cretXX Offset
Fetch	<u><math>icode:ifun \leftarrow M_1[PC]</math></u> <u><math>valP \leftarrow PC+1</math></u>
Decode	<u><math>valB \leftarrow R[\%esp]</math></u> <u><math>valA \leftarrow R[\%esp]</math></u>
Execute	<u><math>valE \leftarrow valB + 4</math></u> <u><math>Cnd \leftarrow Cond(CC, ifun)</math></u>
Memory	<u><math>valM \leftarrow M_4[valA]</math></u>
Write back	<u><math>if (Cnd) R[\%esp] \leftarrow valE</math></u>
PC update	<u><math>PC \leftarrow Cnd ? valM : valP</math></u>

F:由图只需要取出1个byte, 然后计算valP

D:与ret指令相同, 将%esp赋给valA和valB。注意, 因为是32位, 不是rsp是esp。

E:这个阶段计算%esp的偏移, 同样注意此处是+4而不是+8。同时设置条件码。

M:需要从valA指向的内存中读取4个字节。

W:题设中说只有符合条件才会返回, 那么如果不符合条件, 即使执行阶段计算了esp的偏移, 也不真正赋值给esp, 并没有真正执行。

PC:与跳转指令相似, 满足条件返回, 否则顺序执行。

# Q19

## 第四题 (20 分)

请分析Y86 ISA中新加入的一条指令: NewJE, 其格式如下。

NewJE	C	0	rA	rB	Dest
-------	---	---	----	----	------

其功能为: 如果 $R[rA] = R[rB]$ , 则跳转到Dest继续执行, 否则顺序执行。

1. 若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令, 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: icode, ifun, rA, rB, valA, valB, valC, valE, valP, Cnd; the register file  $R[]$ , data memory  $M[]$ , Program counter PC, condition codes CC。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作, 请填写none指明。

Stage	NewJE rA, rB, Dest
Fetch	icode:ifun $\leftarrow M_1[PC]$ rA:rB $\leftarrow M_1[PC+1]$ valC $\leftarrow$ valP $\leftarrow$
Decode	valA $\leftarrow R[rA]$ valB $\leftarrow R[rB]$
Execute	valE $\leftarrow$
Memory	
Write back	none
PC update	PC $\leftarrow$ valE==0 ? _____ :

# Q19

## 第四题 (20 分)

请分析Y86 ISA中新加入的一条指令: NewJE, 其格式如下。

NewJE	C	0	rA	rB	Dest
-------	---	---	----	----	------

其功能为: 如果 $R[rA] = R[rB]$ , 则跳转到Dest继续执行, 否则顺序执行。

1. 若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令, 请按下表补全每个阶段的操作。  
需说明的信号可能会包括: icode, ifun, rA, rB, valA, valB, valC, valE, valP, Cnd; the register file R[], data memory M[], Program counter PC, condition codes CC。其中对存储器的引用必须标明字节数。  
如果在某一阶段没有任何操作, 请填写none指明。

F:32位的话就取出四个字节的目標地址, PC+6; 64位则取出八个字节目标地址, PC+10

E:判断valA与valB是否相等可以用他们相减判断是否为0, 这里如果选择设置条件码那么更新PC时可以用Cnd判断, 否则可以用valE是否为0判断。

M:不用进行操作

PC:需要判断是否进行跳转

Stage	NewJE rA, rB, Dest
Fetch	icode:ifun $\leftarrow M_1[PC]$ rA:rB $\leftarrow M_1[PC+1]$ valC $\leftarrow M_4[PC+2]$ valP $\leftarrow PC+6$
Decode	valA $\leftarrow R[rA]$ valB $\leftarrow R[rB]$
Execute	valE $\leftarrow valA - valB$ (注: 也可以是valB - valA)
Memory	none
Write back	none
PC update	PC $\leftarrow valE == 0 ? valC : valP$



# Q20

第六题（10 分）

请分析Y86 ISA中新加入的一条指令：caddXX，条件加法。其功能可以参考add和cmovXX两条指令。



若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令，请按下表填写每个阶段进行的操作。需说明的信号包括：icode, ifun, rA, rB, valA, valB, valC, valE, valP, Cnd; the register file R[], data memory M[], Program counter PC, condition codes CC。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作，请填写none指明。

Stage	caddXX rA, rB
Fetch	
Decode	
Execute	
Memory	
Write back	
PC update	

# Q20

## 第六题 (10 分)

请分析Y86 ISA中新加入的一条指令: `caddXX`, 条件加法。其功能可以参考`add`和`cmovXX`两条指令。

`caddXX`

C	fn	rA	rB
---	----	----	----

若在教材所描述的SEQ处理器上执行这条指令, 请按下表填写每个阶段进行的操作。需说明的信号包括: `icode`, `ifun`, `rA`, `rB`, `valA`, `valB`, `valC`, `valE`, `valP`, `Cnd`; the register file `R[]`, data memory `M[]`, Program counter `PC`, condition codes `CC`。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作, 请填写`none`指明。

F:由图可知取出两个字节, 别忘记计算`valP`

D:取出两个寄存器的值

E:执行加法操作, 将结果赋值给`valE`, 同时设置条件码

M:不用进行操作

W:如果条件符合那么将`valE`赋值给`rB`寄存器, 否则不进行任何操作

PC:正常更新PC为`valP`

Stage	<code>caddXX rA, rB</code>
Fetch	<code>icode:ifun ← M<sub>1</sub>[PC]</code> <code>rA:rB ← M<sub>1</sub>[PC+1]</code> <code>valP ← PC+2</code>
Decode	<code>valA ← R[rA]</code> <code>valB ← R[rB]</code>
Exccute	<code>valE ← valA+valB</code> <code>Cnd ← Cond(CC,ifun)</code>
Memory	<code>none</code>
Write back	<code>if(Cnd) R[rB] ← valE</code>
PC update	<code>PC ← valP</code>

# Q21

(11-13)、在教材所描述的流水线处理器（the PIPE processor）上分别运行如下四段Y86程序代码。请分析其中数据冒险的具体情况，并回答后续3个小题。

<pre>#Program 1: mrmovl    8(%ebx), %cdx rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 2: mrmovl    8(%ebx), %cdx nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>
<pre>#Program 3: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 4: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>

11、对于每段程序，请指出是否会因为数据冒险导致流水线停顿（Stall）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Stall      B. No-Stall

12、对于每段程序，请指出流水线处理器内是否会产生数据转发（Forwarding）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Forwarding      B. No-Forwarding

13、对于每段程序，请指出流水线处理器内使用哪个信号进行数据转发，如果不进行数据转发，则用none表示。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. m\_valM      B. W\_valM      C. none

A, B, B, B  
A, A, A, B  
A, A, B, C

# Q22

(11-13)、在教材所描述的流水线处理器（the PIPE processor）上分别运行如下四段Y86程序代码。请分析其中数据冒险的具体情况，并回答后续3个小题。

<pre>#Program 1: mrmovl    8(%ebx), %cdx rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 2: mrmovl    8(%ebx), %cdx nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>
<pre>#Program 3: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 4: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>

11、对于每段程序，请指出是否会因为数据冒险导致流水线停顿（Stall）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Stall      B. No-Stall

12、对于每段程序，请指出流水线处理器内是否会产生数据转发（Forwarding）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Forwarding      B. No-Forwarding

13、对于每段程序，请指出流水线处理器内使用哪个信号进行数据转发，如果不进行数据转发，则用none表示。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. m\_valM      B. W\_valM      C. none

A, B, B, B  
A, A, A, B  
A, A, B, C

# Q23

(11-13)、在教材所描述的流水线处理器（the PIPE processor）上分别运行如下四段Y86程序代码。请分析其中数据冒险的具体情况，并回答后续3个小题。

<pre>#Program 1: mrmovl    8(%ebx), %cdx rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 2: mrmovl    8(%ebx), %cdx nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>
<pre>#Program 3: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop rmmovl    %cdx, 16(%ecx)</pre>	<pre>#Program 4: mrmovl    8(%ebx), %edx nop nop nop rmmovl    %edx, 16(%ecx)</pre>

11、对于每段程序，请指出是否会因为数据冒险导致流水线停顿（Stall）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Stall      B. No-Stall

12、对于每段程序，请指出流水线处理器内是否会产生数据转发（Forwarding）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Forwarding      B. No-Forwarding

13、对于每段程序，请指出流水线处理器内使用哪个信号进行数据转发，如果不进行数据转发，则用none表示。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. m\_valM      B. W\_valM      C. none

A, B, B, B  
A, A, A, B  
A, A, B, C

# Q24

(11-13)、在教材所描述的流水线处理器（the PIPE processor）上分别运行如下四段Y86程序代码。请分析其中数据冒险的具体情况，并回答后续3个小题。

	#Program 1:	#Program 2:
1	mrmovl 8(%ebx), %cdx	mrmovl 8(%ebx), %cdx
2	rmmovl %cdx, 16(%ecx)	nop
3		rmmovl %edx, 16(%ecx)
	#Program 3:	#Program 4:
1	mrmovl 8(%ebx), %edx	mrmovl 8(%ebx), %edx
2	nop	nop
3	nop	nop
4	rmmovl %cdx, 16(%ecx)	nop
5		rmmovl %edx, 16(%ecx)

11、对于每段程序，请指出是否会因为数据冒险导致流水线停顿（Stall）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Stall      B. No-Stall

12、对于每段程序，请指出流水线处理器内是否会产生数据转发（Forwarding）。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. Forwarding      B. No-Forwarding

13、对于每段程序，请指出流水线处理器内使用哪个信号进行数据转发，如果不进行数据转发，则用none表示。

Program 1: (    ), Program 2: (    ), Program 3: (    ), Program 4: (    );

A. m\_valM      B. W\_valM      C. none

加载/使用冒险

$E\_icode \in \{IMRMOVL, IPOPL\} \ \& \ E\_dstM \in \{d\_srcA, d\_srcB\}$

11、

- 由上述条件可知，p1停顿，p2/p3/p4正常运行

12、

- p1在2正常解码时，1位于访存阶段（执行中暂停了一次），需将m\_valM转发给valB
- p2在3正常解码时，1位于访存阶段，需将m\_valM转发给valB
- p3在4正常解码时，1位于写回阶段，需将W\_valM转发给valB
- p4不需要转发

A, B, B, B

A, A, A, B

A, A, B, C

13、

见上题