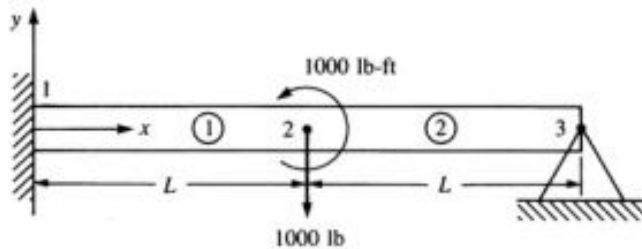


# Práctica 2

Temas de clase:

- Elemento viga 1D (Ejemplos 1 y 2 y Ejercicio 3)
- Elemento viga para problemas 2D (Ejercicios 4 y 5)
- *Primer ADINA*
- Redacción de informe

# EJEMPLO 1



$$\mathbf{k}^{(1)} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} v_1 & \phi_1 & v_2 & \phi_2 \\ 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{k}^{(2)} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} v_2 & \phi_2 & v_3 & \phi_3 \\ 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix}$$

Matriz global

$$\begin{Bmatrix} F_{1y} \\ M_1 \\ F_{2y} \\ M_2 \\ F_{3y} \\ M_3 \end{Bmatrix} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L & 0 & 0 \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 & 0 & 0 \\ -12 & -6L & 12+12 & -6L+6L & -12 & 6L \\ 6L & 2L^2 & -6L+6L & 4L^2+4L^2 & -6L & 2L^2 \\ 0 & 0 & -12 & -6L & 12 & -6L \\ 0 & 0 & 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} v_1 \\ \phi_1 \\ v_2 \\ \phi_2 \\ v_3 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}$$

Element 1

Element 2

## Imposición de condiciones de vínculo

$$v_1 = \phi_1 = v_3 = 0$$

$$\begin{Bmatrix} F_{1y} \\ M_1 \\ F_{2y} \\ M_2 \\ F_{3y} \\ M_3 \end{Bmatrix} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L & 0 & 0 \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 & 0 & 0 \\ -12 & -6L & 12+12 & -6L+6L & -12 & 6L \\ 6L & 2L^2 & -6L+6L & 4L^2+4L^2 & -6L & 2L^2 \\ 0 & 0 & -12 & -6L & 12 & -6L \\ 0 & 0 & 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ v_2 \\ \phi_2 \\ 0 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}$$

## Sistema final

$$\begin{Bmatrix} -1,000 \text{ lb} \\ 1,000 \text{ lb ft} \\ 0 \end{Bmatrix} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 24 & 0 & 6L \\ 0 & 8L^2 & 2L^2 \\ 6L & 2L^2 & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} v_2 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}$$

A partir de los valores en los grados de libertad y las funciones interpolantes podemos reconstruir la solución de Elementos Finitos del problema.

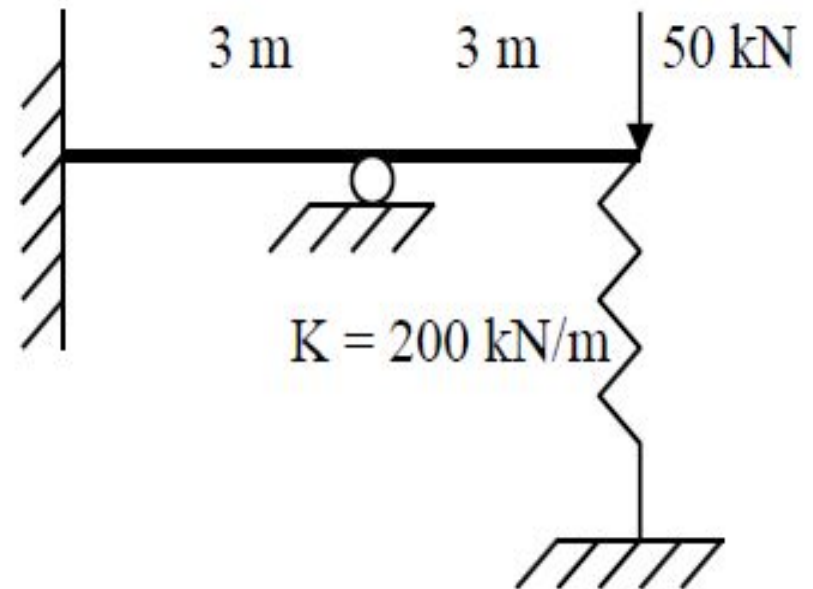
Con ella podemos obtener: Momentos, corte, tensiones y deformaciones.

# EJEMPLO 2

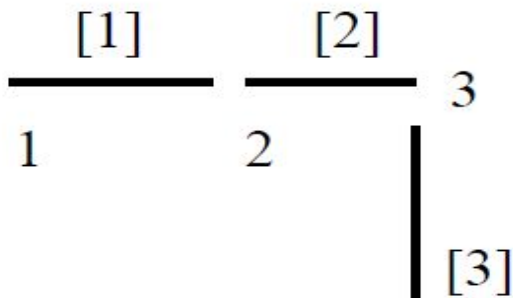
**Objetivo: Calcular deflexión del punto extremo**

Datos y geometría

$$E = 210 \text{ GPa}, I = 2 \times 10^{-4} \text{ m}^4$$



Discretización



$$V3 = -17.4419 \text{ mm}$$

## Matrices locales y global

$$\begin{aligned}
 [K_e]^{(1)} &= (EI/L^3) \begin{pmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{pmatrix} \begin{matrix} v_1 \\ \theta_1 \\ v_2 \\ \theta_2 \end{matrix} \\
 [K_e]^{(2)} &= (EI/L^3) \begin{pmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{pmatrix} \begin{matrix} v_2 \\ \theta_2 \\ v_3 \\ \theta_3 \end{matrix} \\
 [K_e]^{(3)} &= \begin{pmatrix} K & -K \\ -K & K \end{pmatrix} \begin{matrix} v_3 \\ v_4 \end{matrix}
 \end{aligned}$$

$\times (EI)/(L^3)$

	$v_1$	$\theta_1$	$v_2$	$\theta_2$	$v_3$	$\theta_3$	$v_4$
$v_1$	12	6L	-12	6L	0	0	0
$\theta_1$		4L <sup>2</sup>	-6L	2L <sup>2</sup>	0	0	0
$v_2$			24	0	-12	6L	0
$\theta_2$				8L <sup>2</sup>	-6L	2L <sup>2</sup>	0
$v_3$					12 + K'	-6L	-K'
$\theta_3$						4L <sup>2</sup>	0
$v_4$	SYMMETRY						K'

$K' = (K) \times [L^3 / (EI)]$

## Eliminación de reacciones de vínculo

$$v_1 = \theta_1 = 0$$

$$v_2 = 0 \quad K_G = EI / (L^3) \begin{pmatrix} 8L^2 & -6L & 2L^2 \\ -6L & 12+K' & -6L \\ 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{pmatrix}$$

$$V_4 = 0$$

Sistema final

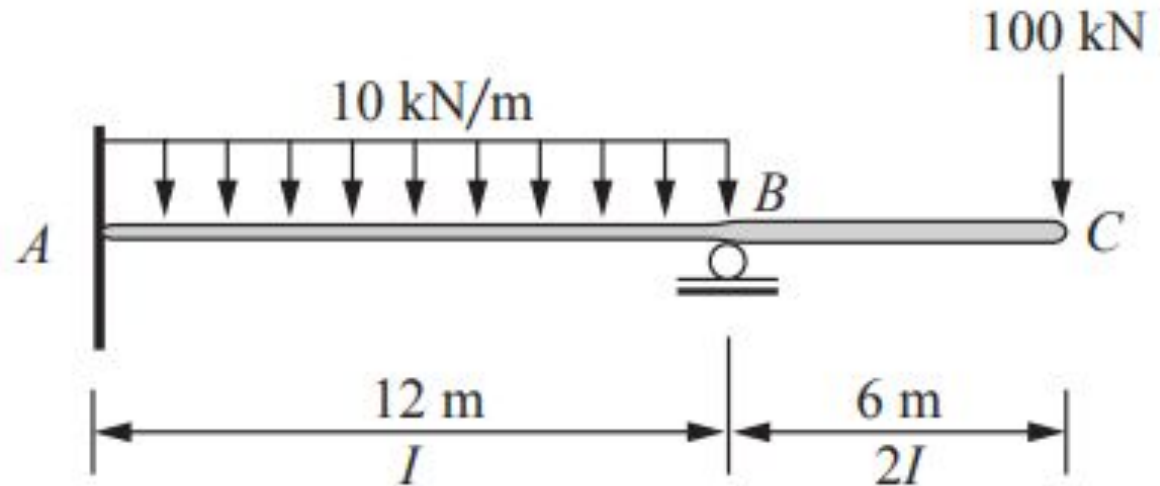
$$\begin{pmatrix} 0 \\ -100 \\ 0 \end{pmatrix} = 15.55 \times 10^5 \begin{pmatrix} 72 & -18 & 18 \\ -18 & 12.1 & -18 \\ 18 & -18 & 36 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta_2 \\ v_3 \\ \theta_3 \end{pmatrix}$$

# EJERCICIO 3

Objetivo:

- Calcular la pendiente en el punto B
- La deflexión y pendiente en el punto C con diferente número de elementos
- El desplazamiento en el punto medio entre B y C (sin colocar un nodo en el punto).

$$E = 210 \text{ GPa}$$



$$c = 0.30 \text{ m}, I = 700 \cdot 10^{-6} \text{ m}^4$$

$$\theta_B \approx -0.0098$$

$$V((B+C)/2) \approx -37.0408 \text{ mm}$$

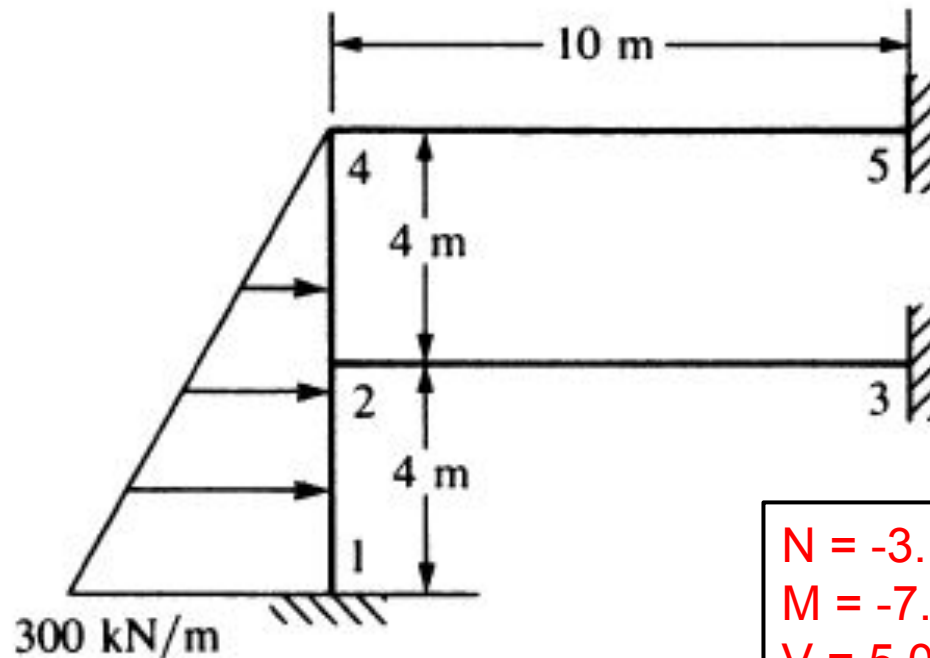
$$V_C \approx -83.2653 \text{ mm}$$

# EJERCICIO 4: Pórtico 2D

Resolver mediante elementos viga y obtener los siguientes resultados para los desplazamientos y el giro en el punto 2.

Determinar las solicitaciones en el punto medio entre 2 y 4.

$$d_{2x} = 5.70 \text{ mm}, \quad d_{2y} = -0.0244 \text{ mm}, \quad \phi_2 = 0.00523 \text{ rad}$$



$$\begin{aligned} E &= 210 \text{ GPa} \\ I &= 0.5 \times 10^{-4} \text{ m}^4 \\ A &= 0.5 \times 10^{-2} \text{ m}^2 \end{aligned}$$

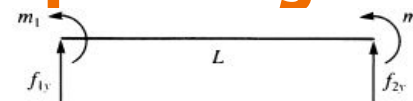
$$N = -3.11 \times 10^3 \text{ N}$$

$$M = -7.36 \times 10^5 \text{ Nmm}$$

$$V = 5.016 \times 10^4 \text{ N} / 2.9987 \times 10^5 \text{ N}$$



# Cargas nodales equivalentes para vigas



Positive nodal force conventions

Table D-1 Single element equivalent joint forces  $f_0$  for different types of loads

	$f_{1y}$	$m_1$	Loading case	$f_{2y}$	$m_2$
1.	$-\frac{P}{2}$	$-\frac{PL}{8}$		$-\frac{P}{2}$	$\frac{PL}{8}$
2.	$-\frac{Pb^2(L+2a)}{L^3}$	$-\frac{Pab^2}{L^2}$		$-\frac{Pa^2(L+2b)}{L^3}$	$\frac{Pa^2b}{L^2}$
3.	$-P$	$-\alpha(1-\alpha)PL$		$-P$	$\alpha(1-\alpha)PL$
4.	$-\frac{wL}{2}$	$-\frac{wL^2}{12}$		$-\frac{wL}{2}$	$\frac{wL^2}{12}$
5.	$-\frac{7wL}{20}$	$-\frac{wL^2}{20}$		$-\frac{3wL}{20}$	$\frac{wL^2}{30}$
6.	$-\frac{wL}{4}$	$-\frac{5wL^2}{96}$		$-\frac{wL}{4}$	$\frac{5wL^2}{96}$
7.	$-\frac{13wL}{32}$	$-\frac{11wL^2}{192}$		$-\frac{3wL}{32}$	$\frac{5wL^2}{192}$
8.	$-\frac{wL}{3}$	$-\frac{wL^2}{15}$		$-\frac{wL}{3}$	$\frac{wL^2}{15}$
9.	$-\frac{M(a^2+b^2-4ab-L^2)}{L^3}$	$\frac{Mb(2a-b)}{L^2}$		$\frac{M(a^2+b^2-4ab-L^2)}{L^3}$	$\frac{Ma(2b-a)}{L^2}$

# EJERCICIO 5: Pórtico 2D

Obtener cargas equivalentes aplicadas en D y B al remover la plataforma del modelo. Modelar la unión entre D y B con un elemento barra. Determinar la fuerza ejercida por el pistón y el desplazamiento vertical del punto E.

Considerar una sección rectangular de 10cm X 10cm de acero 1020 para las vigas y sección circular de 5cm de diámetro para el pistón y la barra. Medidas en cm.

