
Termofluidos

para las masas



Grupo	Definición	Interpretación
Número de Reynolds (Re)	$\frac{U\rho L}{\mu} = \frac{UL}{\nu}$	Razón de inercia a fuerzas viscosas
Coefficiente de drag (C_D)	$\frac{F_D}{\rho U_\infty A/2}$	Cuantifica el <i>drag</i> o la resistencia de un objeto sumergido en un fluido.
Número de Fourier (Fo)	$\frac{\alpha t}{L^2} = \frac{kt}{\rho c_p L^2}$	Razón de conducción de calor a la acumulación de energía interna en un sólido.
Número de Froude (Fr)	$\frac{U_\infty}{\sqrt{gL}}$	Relaciona el flujo de inercia a un campo externo (inercia de un barco perdido a su estela)
Número de Nusselt (Nu)	$\frac{\bar{h}_c L}{k_f}$	Razón de transferencia de calor convección a conducción sobre una capa de fluido de longitud L .
Número de Biot (Bi)	$\frac{\bar{h}\ell}{k_s}$	Razón de la resistencia térmica interna de un cuerpo sólido a la resistencia de su superficie.
Número de Bond (Eötvös) (Bo o Eö)	$\frac{\rho g \ell^2}{\Upsilon}$	Relación de fuerzas por gravedad a las capilares.
Número de Brinkmann (Br)	$\frac{\mu U^2}{k_f(T_{\text{wall}} - T_0)}$	Razón de calor producido por disipación viscosa a el calor transportado por conducción molecular.
Número capilar (Ca)	$\frac{\mu U}{\Upsilon}$	Razón de fuerzas viscosas con las capilares.
Coefficiente de fricción (c_f)	$\frac{\tau_s}{\rho U_\infty/2}$	Razón del corte de superficie a la energía cinética del flujo.
Número de Eckert (Ec)	$\frac{U^2}{c_p(T_s - T_\infty)}$	Energía cinética de un flujo relativo a la diferencia de entalpía de la capa límite. Usado para caracterizar la disipación de calor.
Factor de fricción (f)	$\frac{\Delta p}{(L/D)(\rho U_m^2/2)}$	Caracteriza la caída de presión para flujos dentro de conductos.
Número de Grashof (Gr)	$\frac{g\beta(T_s - T_\infty)L^3}{\nu^2}$	Razón de fuerzas de flotación a fuerzas viscosas.
Número de Mach (M)	$\frac{U}{U_{\text{sonido}}}$	Razón de velocidad de un flujo a la velocidad de sonido local.
Número de Peclet (Pe)	RePr	Razón de advección a difusión de un fluido.
Número de Prandtl (Pr)	$\frac{\nu}{\alpha} = \frac{c_p \mu}{k}$	Razón de difusión viscosa a difusión térmica.
Número de Rayleigh (Ra)	$\text{GrPr} = \frac{\Delta T g \beta L^3}{\nu \alpha}$	Caracteriza el flujo impulsado por el fenómeno de flotación o empuje. Asociado a la convección natural.
Número de Stanton (St)	$\frac{\bar{h}_c}{\rho U_\infty c_p} = \frac{\text{Nu}_L}{\text{Re}_L \text{Pr}}$	Razón de transferencia de calor a capacidad térmica de un fluido. Asociado a convección forzada.
Número de Weber (We)	$\frac{\rho U^2 L}{\Upsilon}$	Razón de fuerzas de inercia en un flujo a la capilar.

Índice

I	Mecánica de Fluidos	1
1.	Introducción a la mecánica de fluidos	1
1.1.	Repaso de tensores cartesianos	1
1.2.	Conceptos físicos básicos	1
1.3.	Modelo continuo	2
1.4.	Tensiones	2
1.5.	Reología	2
1.6.	Tensión superficial	3
1.6.1.	Inestabilidad en chorros libres pequeños	4
1.7.	Cavitación	4
1.8.	Cinemática de elementos del fluido	4
1.8.1.	Principio de no-deslizamiento	4
1.8.2.	Flujo laminar	4
1.9.	Diferencia entre líquidos y gases	5
2.	Fluidostática	5
2.1.	Ecuación de fluidostática	5
2.2.	Compuertas	5
3.	Ecuación de Bernoulli	6
3.1.	Bernoulli sin pérdidas	6
3.2.	Bernoulli generalizada	6
3.3.	Instalaciones con bombas	7
3.4.	Turbulencia en caños	7
4.	Análisis dimensional	8
4.1.	Teorema Pi de Buckingham	8
4.2.	Ejemplo	8
5.	Ecuaciones básicas locales	9
5.1.	Derivada material	9
5.2.	Teorema de transporte de Reynolds	9
5.3.	Compresibilidad	10
5.4.	Newton o TTR de cantidad de movimiento	10
5.5.	Como reescribir los esfuerzos	10
5.6.	Navier–Stokes reducida	11
5.7.	Energía cinética	11
5.8.	Energía interna	11
6.	Capa límite para placas planas	12
6.1.	Solución analítica: Laminar	12
6.2.	Relación empírica: Turbulento	13
6.2.1.	Análisis capa mixta	13
7.	Flujo Potencial	13
7.1.	Flujo potencial generalizado para 3-D	13
7.2.	Flujo Potencial 2-D	14
8.	Turbulencia	14
8.1.	Cascada turbulenta	14
8.2.	Reynolds-Averaged Navier–Stokes	14

II	Transferencia de Calor	16
9.	Principios de transferencia de calor	16
9.1.	Conducción de Calor	16
9.2.	Convección	16
9.3.	Radiación	16
9.4.	Termodinámica	17
10.	Ecuaciones de conducción de calor	17
10.1.	Coordenadas cartesianas	17
11.	Ecuación del Calor	17
11.1.	Forma adimensional	17
11.1.1.	Método Vieytes	17
11.2.	Coordenadas cilíndricas y esféricas	18
11.3.	Conducción inestable o transitoria	18
12.	Estudio analítico de Convección	18
12.1.	Estudio de Capa Limite	18
12.1.1.	Análisis de capa limite adimensional	18
12.1.2.	Análisis Capa límite Laminar para flujo sobre placa	19
12.1.3.	Analogía de Reynolds	19
12.1.4.	Análisis Capa límite con turbulencia	19
12.1.5.	Correlación Capa límite mixta para flujo sobre placa	20
12.2.	Resolución de problemas	20
13.	Estudio de Convección por Semejanza	20
13.1.	Correlación empírica para Convección Natural	20
13.1.1.	Placas verticales	21
13.1.2.	Placas horizontales	21
13.2.	Correlación empírica para cuerpos no-fuselados o <i>bluff</i> con Convección forzada	21
13.2.1.	Cilindros	21
13.2.2.	Esferas	22
13.2.3.	Otros objetos no-fuselados	22
14.	Convección Interna Laminar	22
14.1.	Correlaciones empíricas	22
15.	Intercambiadores de Calor	23
15.1.	Diferencia de temperatura <i>Log-mean</i>	23
15.2.	Efectividad de Intercambiador	23
15.3.	<i>Fouling</i>	23
16.	Radiación	23
16.1.	Cuerpos negros	23
16.2.	Intensidad de radiación	23
16.3.	Propiedades de la radiación	23
17.	Appendix	25
17.1.	Correlaciones empíricas para aire seco a nivel del mar	25

Sobre esta obra

Documento escrito en L^AT_EX usando Overleaf. Caratula: *La Gran Ola de Kanagawa* - Katsushika Hokusai.
Sepa diferenciar ν (nu) de v (uve).

Versión: 25 de diciembre de 2019

Licencia: CC-BY-NC-SA 4.0

$$\text{N-S 2-D}_x : \quad \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = b_x - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{\mu}{\rho} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) + \frac{\mu}{3} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right)$$

Parte I

Mecánica de Fluidos

1. Introducción a la mecánica de fluidos

1.1. Repaso de tensores cartesianos

$$a_i = \vec{a} = \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix}$$

$$\text{grad } a_i = \nabla a_i = \begin{Bmatrix} \frac{\partial a_i}{\partial x_1} \\ \frac{\partial a_i}{\partial x_2} \\ \frac{\partial a_i}{\partial x_3} \end{Bmatrix}$$

$$\text{div } a_i = \nabla \cdot a_i = \nabla_k a_k = \partial_k a_k = \frac{\partial a_1}{\partial x_1} + \frac{\partial a_2}{\partial x_2} + \frac{\partial a_3}{\partial x_3}$$

$$\text{rot } a_i = \nabla \times a_i = -\epsilon_{ijk} \frac{\partial a_i}{\partial x_j} = \epsilon_{ijk} \frac{\partial a_j}{\partial x_i}$$

El operador laplace:

$$\nabla^2 a_i = \begin{Bmatrix} \nabla^2 a_1 \\ \nabla^2 a_2 \\ \nabla^2 a_3 \end{Bmatrix}$$

donde

$$\nabla^2 a = \frac{\partial^2 a}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 a}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2 a}{\partial x_3^2} = \frac{\partial^2 a}{\partial x_i \partial x_i}$$

La delta de Kronecker (matriz identidad):

$$\delta_{ij} = \mathbf{I} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

1.2. Conceptos físicos básicos

La materia

Estados de agregación de la materia

- Condensado de Bose-Einstein
- Sólido
- Líquido
- Gas
- Plasma

Las fuerzas intermoleculares para moléculas de gas no-polares [Bird et al., 2002]:

$$F_r(r) = \frac{24\epsilon}{r_{\min}} \left[2 \left(\frac{r_{\min}}{r} \right)^{13} - \left(\frac{r_{\min}}{r} \right)^7 \right]$$

dado por el potencial U_r de Lennard-Jones:

$$U_r(r) = 4\epsilon \left[\left(\frac{r_{\min}}{r} \right)^{12} - \left(\frac{r_{\min}}{r} \right)^6 \right]$$

En contraste a los sólidos, cuando un fluido recibe tensiones de corte, va tender a fluir. Por ende se puede inferir que un fluido en reposo **no** tiene tensiones de corte.

Como toda materia consiste de moléculas, toda propiedad macroscópica puede ser descrita por propiedades moleculares pero, debido a la dificultades que surgen de un tratamiento molecular, se opta por la mecánica del continuo para describir propiedades del fluido [Durst, 2008].

Modelo gas ideal

Las leyes de los gases ideales están basadas en las leyes mecánicas para esferas que se mueven en el espacio [Durst, 2008].

Hip. I) El volumen de los átomos y/o moléculas es extremadamente pequeño en comparación con la distancia entre ellos

Hip. II) No hay fuerzas atractivas ni repulsivas ejercidas entre las moléculas excepto en el momento de choque

Hip. III) Para la colisión entre dos moléculas, o una molécula y una pared, valen las leyes de colisiones perfectamente elásticas

Ley para gases ideales:

$$p_e = \bar{n} k_B T = \frac{N \tilde{R} T}{V} \quad (1)$$

donde k_B es la constante de Boltzmann y vale $1,380\,649 \times 10^{-23} \text{ m}^2 \text{ kg s}^{-2} \text{ K}^{-1}$. \bar{n} es la cantidad de moléculas de gas por unidad volumen. N es la cantidad de moles. R es la constante de gas ideal universal $\tilde{R} = 8,314\,47 \text{ J mol}^{-1} \text{ K}^{-1}$. p_e es la **presión termodinámica**

Existe también la expresión específica de la ley para gases ideales

$$p_e = \frac{RT}{v} = \rho RT$$

donde $v = \frac{1}{\rho}$ es el volumen específico y R [$\text{J kg}^{-1} \text{ K}^{-1}$] es la constante específica del gas.

Generalmente el contenido de energía de un gas ideal está dado por

$$e_{gas} = \frac{\alpha}{2} k_B T \quad (2)$$

donde α indica los grados de libertad del movimiento molecular. $\alpha = 3$ para gases monoatómicos, $\alpha = 5$ para gases diatómicos y $\alpha = 6$ para gases triatómicos y poliatómicos.

En el estado gaseoso las moléculas tienen un movimiento aleatorio cuya velocidad promedio puede dar cero, pero la velocidad cuadrática media viene dada por

$$\langle U^2 \rangle = \frac{3\tilde{R}T}{M} \Rightarrow U_{cm} = \sqrt{\frac{3\tilde{R}T}{M}}$$

1.3. Modelo continuo

Partimos definiendo un volumen de forma de cubo en nuestro fluido de lado Δ tal que su volumen es Δ^3 . La **densidad** dentro de nuestro cubo virtual está dado por ρ_Δ

$$\rho_\Delta = \frac{m \cdot N_\Delta}{\Delta^3} \quad \text{en} \quad [\text{kg m}^{-3}]$$

donde m es la masa de una sola molécula, N_Δ es la cantidad de moléculas en el cubo virtual mencionado anteriormente.

Si partimos de un tamaño muy pequeño tendremos que varía mucho la densidad de moléculas en nuestro cubo. Mientras aumentamos Δ irá disminuyendo la variación hasta que sea cuasi-constante el valor de ρ_Δ .

Camino libre entre moléculas

La materia podrá suponerse un continuo cuando $K_n \lesssim 0,1$ (Número de Knudsen)

$$K_n = \frac{\lambda}{L}$$

donde λ es el camino libre medio entre colisiones y L es la dimensión lineal característica.¹

El camino libre medio λ se puede calcular con la expresión

$$\lambda = \frac{1}{\sqrt{2}\pi d^2 \bar{n}}$$

donde d es el diámetro molecular y \bar{n} la densidad de partículas en un volumen. \bar{n} es proporcional a $\frac{p}{T}$ luego $\lambda \propto \frac{T}{p}$

Para el aire tenemos $\bar{n} \approx 2,5 \times 10^{25}$, $d \approx 4 \times 10^{-10}$ según fuentes on-line $\Rightarrow \lambda_{\text{aire}} \approx 5,6 \times 10^{-8} \text{ m} = 56 \text{ nm}$

A partir de aquí se comienza el tratamiento *continuo* del fluido. Es decir, toda expresión consiguiente vale para volúmenes de control donde la longitud característica ceda $K_n \lesssim 0,1$!

¹Diámetro del tubo, ancho de caja etc.

1.4. Tensiones

Las componentes de $\underline{\underline{\sigma}}$ (o σ_{ij}) representan la componente i que aparece sobre una superficie orientada por el vector normal n_j a esa superficie. Las fuerzas por unidad de superficie \underline{f} están dadas por:

$$\underline{f} = \begin{Bmatrix} f_1 \\ f_2 \\ f_3 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_{11} & \sigma_{12} & \sigma_{13} \\ \sigma_{21} & \sigma_{22} & \sigma_{23} \\ \sigma_{31} & \sigma_{32} & \sigma_{33} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{Bmatrix}$$

El tensor de esfuerzos se puede separa en su parte isótropa (hidrostática) $\underline{\underline{\sigma}}^H$ y no isótropa (o desviadora) $\underline{\underline{S}}$ tal que $\underline{\underline{\sigma}} = \underline{\underline{\sigma}}^H + \underline{\underline{S}}$ con

$$\sigma_{ij}^H = \sigma_m \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

donde $\sigma_m = \frac{1}{3}\sigma_{kk}$ y

$$S_{ij} = \begin{bmatrix} \sigma_{11} - \sigma_m & \sigma_{12} & \sigma_{13} \\ \sigma_{21} & \sigma_{22} - \sigma_m & \sigma_{23} \\ \sigma_{31} & \sigma_{32} & \sigma_{33} - \sigma_m \end{bmatrix}$$

Cabe destacar que $\underline{\underline{\sigma}}^H$ contempla las componentes normales y está asociado al equilibrio del fluido mientras que $\underline{\underline{S}}$ se relaciona a los esfuerzos tangenciales y está asociado a un gradiente de velocidades. Se los suele denominar el **tensor hidrostático** y el **tensor de desviaciones**, respectivamente.

La presión mecánica se define como $p = -\sigma_m$. Si el sistema está en equilibrio (mecánico y termodinámico) entonces p resulta ser la presión termodinámica. Si $\underline{\underline{S}} = \mathbf{0}$ se puede inferir que el fluido está en equilibrio hidrostático ($p = p_e$), pero no necesariamente en reposo.

1.5. Reología

La reología es la rama de la física encargada del estudio de la deformación y flujo de la materia. Para un fluido newtoniano con solo una componente de velocidad U_q se puede definir

$$\tau_{pq} = -\mu \frac{\partial U_q}{\partial x_p} \quad (3)$$

donde μ es la **viscosidad dinámica**, p indica la dirección del transporte molecular (normal a la velocidad [ver nota 2]) y q indica el componente de velocidad.

En general para fluidos

$$\tau_{ij} = -\mu \left(\frac{\partial u_j}{\partial x_i} + \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right) - \lambda \delta_{ij} \frac{\partial u_k}{\partial x_k} \quad (4)$$

donde λ es conocida como la *segunda viscosidad*, *viscosidad de expansión/dilatación* o viscosidad de volumen [Durst, 2008]. Para resolver problemas de fluidos

no se suele disponer del valor de λ . Para gases ideales monoatómicos $\lambda \equiv 0$ y si se trabaja con un flujo incompresible entonces se tiene que $\frac{\partial u_k}{\partial x_k} = 0$ y por lo tanto el término asociado es cero. La segunda viscosidad es importante para el comportamiento de gases poliatómicos ante vibraciones de altas frecuencias (absorción de ruido) y cuando se quiere describir un líquido con burbujas.

- Para los gases: μ aumenta con el aumento de la temperatura
- Para los líquidos: μ disminuye con el aumento de la temperatura

Explicación viscosidad

Los términos de τ_{ij} usados en mecánica de fluidos **no son** considerados como a causa de fricción [Durst, 2008]!

La viscosidad se puede describir como un intercambio de masa al nivel molecular² entre dos capas de un fluido que se mueven a distintas velocidades en el mismo sentido. Por consecuencia de esta diferencia de velocidades entre capas, dicho proceso conlleva también un **intercambio de cantidad de movimiento**. La capa mas rápida se *desacelera* y la mas lenta se *acelera* en dirección de la velocidad del flujo. De aquí surgen las “tensiones” tangenciales.³

Relación constitutiva

La relación constitutiva para fluidos de interés industrial con comportamiento *independiente del tiempo* esta dada por

$$\sigma_{ij} = \sigma_0 + K \dot{\gamma}_{ij} |\dot{\gamma}_{ij}|^{n-1}$$

donde σ_0 es la tensión de fluencia⁴, K es denominado el índice de consistencia, n es el índice reológico⁵ y $\dot{\gamma}$ es la velocidad de deformación tal que $\dot{\gamma}_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$. Luego, en las secciones 1.8 y 5.4, se definirá (y se hallará por “casualidad”, respectivamente) un tensor idéntico e_{ij} .

Se define la **viscosidad aparente** como η y depende de la velocidad de deformación⁶ y del estado termodinámico (p, T).

$$\eta = K |\dot{\gamma}|^{n-1}$$

para fluidos newtonianos K es constante y vale dos veces las **viscosidad dinámica**: $K = 2\mu$.

²Dicho intercambio se suele denominar **transporte molecular**.

³Más que tensiones, τ_{ij} representa el transporte de cantidad de movimiento por unidad de área por unidad de tiempo.

⁴Para fluidos del tipo plástico real y Bingham

⁵ $n = 1$ para fluidos newtonianos y Bingham. Si $n > 1$ el fluido es dilatante. Si $n < 1$ el fluido es plástico.

⁶Para fluidos no-newtonianos.

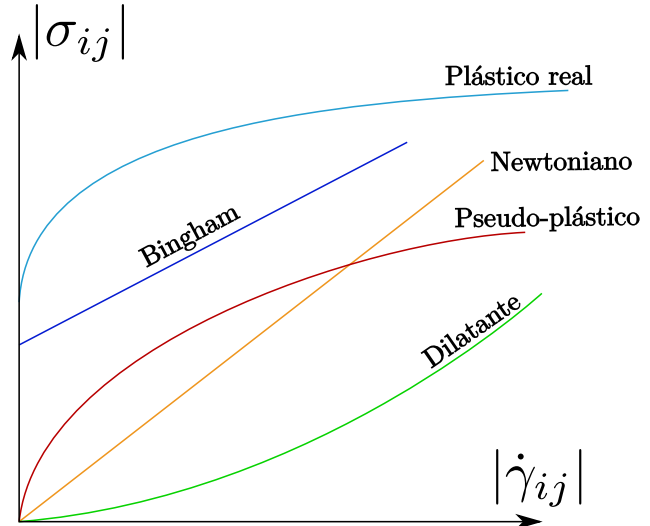


Figura 1: Gráfico tensión-velocidad de deformación para un fluido newtoniano y varios no-newtonianos.

¿Alguna vez quisiste servir ketchup que tardaba en salir de la botella al principio y después de unos segundos salía a los chorros?

Esto es un ejemplo de comportamiento **dependiente del tiempo**.⁷ Para estos fluidos la viscosidad aparente depende del tiempo durante el cual el fluido es sometido a esfuerzo. La viscosidad de los fluidos **tixotrópicos** disminuye con el tiempo (ketchup) y para los **reopécticos** aumenta con el tiempo.

1.6. Tensión superficial

Así como hay fuerzas que actúan sobre volumen $F_v = \rho g \cdot V$ (gravedad) y superficie $F_s = p \cdot S$ (presión), existen fuerzas que actúan sobre *longitudes*. Para el caso de los fluidos, es la **tensión superficial**. Esta fuerza la solemos despreciar en nuestro día a día, pero cuando se tienen sistemas microscópicos, esta fuerza domina.

$$F_L = \Upsilon L$$

donde Υ (Ípsilon) es una propiedad del interfaz entre el líquido y el gas. Υ también depende de las propiedades termodinámicas de los fluidos. Para agua en contacto con aire a CNPT $\Upsilon = 7,28 \times 10^{-2} \text{ N m}^{-1}$.

Comparamos un volumen dado por un cubo “pequeño” de 1mm de lado con otro “grande” de 1m. Para el cubo pequeño

$$V_p = 1 \text{ mm}^3, S_p = 6 \text{ mm}^2, L_p = 12 \text{ mm}$$

y para el cubo grande tenemos

$$V_g = 1 \times 10^9 \text{ mm}^3, S_g = 6 \times 10^6 \text{ mm}^2, L_g = 12 \times 10^3 \text{ mm}$$

⁷Cabe destacar que el comportamiento dependiente del tiempo es característica no-newtoniana pero no todos los fluidos no-newtonianos son dependientes del tiempo.

con esto resulta aparente que la relación de fuerzas $\frac{F_L}{F_V}$ disminuye fuertemente con el aumento del tamaño característico del problema. Para el rango de número de Bond $Bo \lesssim 1$ se tiene que las fuerzas capilares son apreciables en comparación con la gravedad. La longitud característica L_c a la cual el número de Bond es uno se denomina la longitud capilar. $Bo_{L_c} = 1$

Un efecto de superficie importante es el ángulo de contacto θ medido desde el seno del fluido al ángulo que forma sobre la superficie, que aparece cuando un liquido entra en contacto con una superficie solida y otro fluido. El balance de fuerzas se realiza tomando en cuenta los parámetros Υ y θ . Si $\theta < 90^\circ$ entonces el liquido moja la superficie; si $\theta > 90^\circ$ entonces el liquido no moja.

1.6.1. Inestabilidad en chorros libres pequeños

Los sistemas tienden al estado de menor energía. Para un chorro libre de $Bo_R \lesssim 1$ los efectos de tensión superficial hacen que se formen gotas. Tomando un volumen de control sobre un chorro cilíndrico y planteando su superficie expuesta al medio y la superficie de un sistema de n gotas de igual volumen se puede demostrar que se *reduce la energía del sistema para un radio r de gota*:

$$V_{\text{cil.}} = V_{\text{esf.}} \Rightarrow \pi R^2 L = n \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$S_{\text{cil.}} = 2\pi RL, \quad S_{\text{esf.}} = n4\pi r^2$$

se analiza el caso más favorable en donde todo el fluido del cilindro es juntado en una esfera, maximizando la reducción de superficie y por ende su energía. Con esta consideración se tiene que cumplir $r > \frac{3}{2}R$ para que la gota reduzca la energía del sistema.

1.7. Cavitación

El fenómeno de la cavitación se refiere a la rápida formación y *colapso* de burbujas de vapor en un liquido. Ocurre cuando la presión termodinámica es menor a la presión de vapor. Es importante en el diseño de aspas para bombas y hélices de barcos ya que la presencia de la cavitación daña los componentes cercanos a la implosión de las burbujas.

1.8. Cinemática de elementos del fluido

Los elementos de un fluido pueden sufrir tres tipos de movimientos cinemáticos dado un campo de velocidades u_i

- Traslación
- Rotación
- Deformación

Para un fluido **rotacional** el rotor nos cede la *vorticidad* ξ_k igual al doble de la velocidad angular ω_k del elemento del fluido sobre su eje central.

$$\text{rot } u_i = \epsilon_{ijk} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} = \xi_k = 2\omega_k \quad (5)$$

Si ω_k vale cero entonces el fluido es **irrotacional**.

La *razón de deformación* $e_{ij} = \dot{\gamma}_{ij}$ está asociada a la elongación o deformación de ángulos.

$$e_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_j}{\partial x_i} + \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right) \quad (6)$$

Considere una curva cerrada C en un campo de velocidades u_j . La *circulación* instantánea alrededor de la curva C está dada por una integral de línea donde s_k es el vector tangencial a C

$$\Gamma \equiv - \oint_C u_k s_k d\ell \quad (7)$$

por el teorema de Stokes podemos llegar a relacionar la vorticidad con la circulación

$$\Gamma \equiv - \oint_C u_k s_k d\ell = - \iint_S (\text{rot } u_k) n_k dS = - \iint_S \xi_k n_k dS$$

flujos irrotacionales (por definición $\xi = 0$) por ende tienen $\Gamma = 0$. Típicamente los flujos aerodinámicos son de este tipo. La única restricción a este principio general es que el contorno tiene que ser reducible a un punto dentro del campo de flujo. Un álabe es un ejemplo de un contorno no reducible con $\Gamma > 0$ [Durst, 2008].

1.8.1. Principio de no-deslizamiento

Para el estudio ingenieril de flujos en proximidad de paredes se aplica la condición de velocidad *relativa* nula del fluido sobre el interfaz solido-fluido, paralelo a la línea de borde. Esto quiere decir que el fluido se moverá a la velocidad del solido.

Cabe destacar que para problemas con tamaños característicos pequeños (del orden de la longitud de camino libre λ) habrá deslizamiento. Para dicho caso se puede calcular la velocidad de deslizamiento

$$u_{\text{deslizamiento}} = u - u_s = \beta \frac{\partial u}{\partial n}$$

donde β es la longitud de deslizamiento⁸ y n es la dirección normal a la superficie.

1.8.2. Flujo laminar

El flujo laminar se caracteriza por fluir en capas sin mezclarse y su campo de velocidades depende de solo una componente la cual es perpendicular a la dirección del flujo. El flujo laminar ocurre a número de Reynolds relativamente bajos debido a uno de los siguientes

⁸Se puede aproximar con una proporción del camino libre medio: $\beta \approx 1,15\lambda$ para gases.

- Velocidad baja
- Viscosidad alta
- Densidad baja
- Longitud característica pequeña

Una vez que el número de Reynolds es lo suficientemente alto, comienza la turbulencia. Cada caso tiene su número de Reynolds crítico Re_{crit} al cual comienza el régimen de transición que lleva a la turbulencia. Abajo se tienen algunos casos listados

- Flujo en un caño $Re_{trans.} = 2700 - 5000$
- Flujo alrededor de un cilindro $Re_{crit} \approx 3 \times 10^5$

1.9. Diferencia entre líquidos y gases

A diferencia de los gases, los líquidos no presentan un cambio apreciable de volumen cuando se les aplica una presión. Se puede suponer entonces que los líquidos *en reposo* son incompresibles. Recordar que la incompresibilidad no es una propiedad del fluido, si no del flujo. Es decir, un flujo de gas puede comportarse de manera incompresible bajo ciertas condiciones.

2. Fluidostática

2.1. Ecuación de fluidostática

Partimos de balancear las fuerzas de un elemento de fluido *estático* de volumen arbitrario V con superficie S . Nos adelantamos a la sección 5.4, ecuación 26 donde B_j son las fuerzas por unidad de volumen y $b_j = \frac{B_j}{\rho}$ son las fuerzas por unidad de masa:

$$\sum F_j = \int_V B_j dV + \int_S \sigma_{ij} n_i dS$$

considerando que el fluido esta en reposo y en equilibrio se llega a que $\sigma_{ij} = -p\delta_{ij} + S_{ij}$ y $\sum F_j = \mathbf{0}$. De aquí en adelante para la sección de fluidostática la presión de equilibrio será igual a la mecánica, la llamamos simplemente p .

$$0 = \int_V \rho b_j dV + \int_S -p\delta_{ij} n_i dS$$

El teorema de la divergencia de Gauss nos ayuda

$$\int_S -p\delta_{ij} n_i dS = \int_V -p\delta_{ij} \partial_i dV$$

Entonces:

$$0 = \int_V (\rho b_j - p\delta_{ij} \partial_i) dV$$

como se definió para un volumen arbitrario, lo de adentro del integrando debe ser igual a cero. Así llegamos a la ecuación de la fluidostática

$$\rho b_j = \frac{\partial p}{\partial x_j} \quad (8)$$

Demostración

Demostrar que las curvas isobaras son colineales a las equipotenciales de las fuerza por unidad de masa.

Si b_j es conservativa entonces existe una función potencial φ tal que $\partial_j \varphi = b_j$. Entonces:

$$\frac{\partial}{\partial x_j} (\rho\varphi + p) = 0$$

integrando respecto una dirección arbitraria llegamos a que $\rho\varphi + p = \text{constante}$, por ende, si φ es constante entonces p también es constante.

La atmósfera

Aproximando el aire como un gas ideal y tomando en cuenta que el perfil de temperaturas en la troposfera está dado aproximadamente por $T \approx T_0 - Bz$ podemos obtener la presión a una dada altura resolviendo (8) y $p = \rho RT$ simultáneamente

$$\frac{dp}{dz} = \rho(-g) = -g \left(\frac{p}{RT} \right)$$

integrando desde el nivel del mar $p_0, z_0 = 0$ para arriba:

$$\ln \frac{p}{p_0} = \frac{g}{B \cdot R} \ln \left(\frac{T_0 - Bz}{T_0 - B(0)} \right)$$

nos queda que la presión a una altura z esta dada por la ecuación:

$$p(z) = p_0 \left(1 - \frac{Bz}{T_0} \right)^{\frac{g}{BR}}$$

donde para aire (constante especifica del aire) $R_{aire} = 287 \text{ m}^2 \text{ s}^{-2} \text{ K}^{-1}$.

Suponiendo una atmósfera isotérmica se puede prescindir del valor B (según acuerdo internacional $B = 6,50 \times 10^{-3} \text{ K m}^{-1}$ y $T_0 \approx 288\text{K}$).

2.2. Compuertas

Compuertas sumergidas planas

La fuerza ejercida sobre una compuerta esta dado por

$$F = p_{CG} A_{moj} \quad (9)$$

donde p_{CG} es la presión absoluta en el centroide del área "mojada" de la compuerta y A_{moj} es el área mojada. F actúa normal a la superficie de la compuerta plana.

Esta fuerza actúa sobre el centro de presiones, el cual esta desplazado⁹ del centroide según

⁹El sistema x e y esta contenido dentro del plano de la compuerta (plana)

$$y_{CP} = -\frac{\rho g I_{xx}}{p_{CG} A_{moj}} \quad (10)$$

$$x_{CP} = -\frac{\rho g I_{xy}}{p_{CG} A_{moj}} \quad (11)$$

donde I_{xx} , I_{xy} son los momentos de inercia de la forma geométrica de la compuerta proyectada en dirección x .

Compuertas sumergidas curvas

Ayuda descomponer la fuerza en dos direcciones, una siendo en la dirección de la aceleración

3. Ecuación de Bernoulli

3.1. Bernoulli sin pérdidas

Las hipótesis para aplicar Bernoulli **sin pérdidas**:

- H1) Flujo en régimen estacionario
- H2) Flujo incompresible (Número de Mach $M < 0,3$)
- H3) Flujo sin pérdidas por fricción (invíscido)
- H4) Flujo unidimensional ($\alpha = 1$)

con las hipótesis anteriores se puede aplicar la ecuación de Euler (sección 5.4) a un volumen de control y así obtener la ecuación de Bernoulli sin pérdidas:

$$\frac{p_2 - p_1}{\rho} + \frac{1}{2}(U_2^2 - U_1^2) + g(z_2 - z_1) = 0$$

$$p_1 + \frac{1}{2}\rho U_1^2 + \rho g z_1 = p_2 + \frac{1}{2}\rho U_2^2 + \rho g z_2 = \text{const}$$

donde los puntos 1 y 2 quedan sobre la **misma línea de flujo**. En el caso que el flujo sea **irrotacional**, esta última condición no es necesaria y hay una altura de Bernoulli para todo el flujo.

Dado que supusimos que el flujo es unidimensional no es del todo correcto aplicar el principio de no deslizamiento. La diferencia entre las mediciones (figura 2) es para mejor visualizar lo que ocurre en la siguiente sección para Bernoulli generalizada.

3.2. Bernoulli generalizada

Bernoulli con pérdidas, tomando en cuenta el perfil de velocidades (flujo bidimensional), siempre planteando el punto 1 del volumen de control “aguas arriba”:

$$\frac{\overset{I}{\dot{W}}}{gQ\rho} + \frac{\overset{II}{p_1}}{g\rho} + \frac{\overset{III}{\alpha_1 U_1^2}}{2g} + \overset{IV}{z_1} = \frac{p_2}{g\rho} + \frac{\alpha_2 U_2^2}{2g} + z_2 + \overset{V}{h_p} \quad (12)$$

- I. Altura relacionada al trabajo \dot{W} hecho por bomba(s) o reacción química. Es igual a la altura H_B referida en el próxima sección

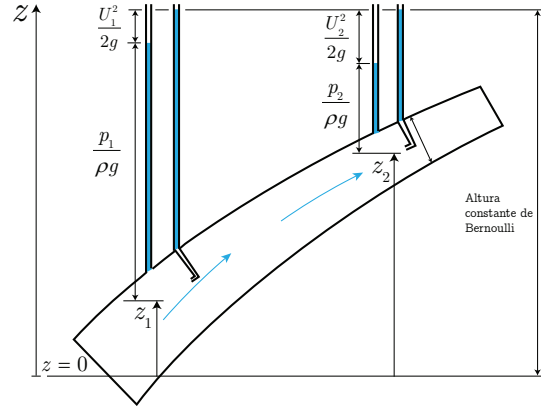


Figura 2: Visualización de la ecuación de Bernoulli sin pérdidas en un caño que se va achicando en sección. Notar la diferencia entre la medida de un piezómetro y un tubo de pitot (ver condición de no-deslizamiento).

- II. Altura relacionada a la presión estática
- III. Altura relacionada a la presión dinámica
- IV. Altura de referencia del punto 1 del volumen de control tomado
- V. Altura de las pérdidas

donde Q [$\text{m}^3 \text{s}^{-1}$] es el caudal y h_p es la altura de las pérdidas entre los puntos 1 y 2.

Factor de corrección a la energía α

El número α_1 es un factor de corrección para la energía cinética que relaciona la velocidad media U_1 con el perfil de velocidades en el tubo. En régimen laminar $\alpha_{\text{laminar}} = 2,0$. Para flujo turbulento con perfil del tipo

$$U(r) = U_0 \left(1 - \frac{r}{R}\right)^m$$

donde m suele variar entre $\frac{1}{5}$ y $\frac{1}{9}$

$$\alpha_{\text{turb.}} = \frac{(1+m)^3(2+m)^3}{4(1+3m)(2+3m)}$$

en general se suele tomar $\alpha_{\text{turb.}} = 1,0$ para análisis elemental ya que este varía entre $\alpha_{\text{turb.}} \approx 1,04 - 1,11$.

Altura de las pérdidas h_p

$$h_p = \sum_l^{n_L} \frac{U_l}{2g} \cdot \left(f_l \frac{L_l}{D_l}\right) + \sum_\kappa^{n_K} \frac{U_\kappa}{2g} \cdot (K_\kappa) \quad (13)$$

donde f es el *factor de fricción de Darcy* y está en función del diámetro de la tubería (D), la rugosidad de las paredes de la tubería (ϵ) y el número de Reynolds

(Re_D). L es la longitud del trayecto con pérdidas distribuidas. El término asociado con las pérdidas no va acompañado con un factor de corrección α .

I. Término relacionado a las pérdidas distribuidas

II. Término relacionado a las pérdidas localizadas

La razón por la cual se expresan las pérdidas como una sumatoria es porque a lo largo del trayecto el tubo puede cambiar de diámetro, y por lo tanto, también de velocidad. Cada pérdida tiene que ser calculada con su velocidad correspondiente, sea distribuida o localizada.

3.3. Instalaciones con bombas

Cada bomba centrífuga tiene su curva característica caudal Q versus altura H_B . Esta se puede aproximar con una cuadrática de aspecto

$$H_B = A_B + B_B Q^2 \quad (14)$$

donde A_B y B_B son constantes que se pueden obtener del fabricante.

Un ingeniero suele estar interesado en si es apta una bomba para una instalación. Para que lo sea se tiene que verificar:

- Existe una intersección de la curva de demanda (curva del sistema) con la curva de la bomba $H_B = H_S$
- No hay cavitación en ningún punto de la instalación

luego se podría verificar si el caudal que circula es suficiente para refrigerar la bomba correctamente o si se requiere más caudal para los propósitos del sistema.

La curva del sistema se obtiene planteando Bernoulli entre el punto de aspiración y de descarga.

$$H_S + \frac{p_a}{\rho g} + \frac{\alpha_a U_a^2}{2g} + z_a = \frac{p_d}{\rho g} + \frac{\alpha_d U_d^2}{2g} + z_d + h_p$$

aquí tenemos el caudal camuflado en el término de la velocidad. Despejando y sabiendo que $U^2 = \frac{Q^2}{(\pi D^2/4)^2}$

$$H_S = A_S + B_S Q^2 \quad (15)$$

donde

$$A_S = \frac{p_d - p_a}{\rho g} + z_d - z_a$$

$$B_S = \frac{8\alpha_d}{\pi^2 g D_d^4} - \frac{8\alpha_a}{\pi^2 g D_a^4} + \sum_k^n \frac{8}{\pi^2 g D_k^4} \cdot \left(f_k \frac{L_k}{D_k} + K_k \right)$$

Igualando H_B a H_S se obtiene el caudal que circularía si se instalara la bomba. Este caudal se suele escribir como Q^* .¹⁰

¹⁰ Aquí se agruparon las sumas de (13) para más claridad.

El ANPA

El **ANPA** (NPSH en inglés) es la Altura Neta Positiva de Aspiración. Es dada por el fabricante de la bomba e indica la caída de presión, en metros de columna de agua, entre la entrada de la bomba y la aspa en el interior. Se usa para verificar que no se produzca el fenómeno de la cavitación dentro de la bomba, pues esta puede ocasionar daños severos. Si no se cumple la siguiente igualdad hay peligro de cavitación:

$$\frac{p_{\text{entrada}}}{\rho g} - \text{ANPA} - M_s > \frac{p_v(T)}{\rho g} \quad (16)$$

donde p_{entrada} es la presión a la entrada de la bomba, M_s es el margen de seguridad¹¹ y $p_v(T)$ es la presión de vapor del líquido bombeado, el cual depende de la temperatura.

Atento a los siguientes casos que comprometen la bomba:

- Pérdidas altas en aspiración
 - Tuberías angostas en aspiración
 - Válvulas/filtros en aspiración
- Bomba elevada sobre el nivel del fluido aspirado

3.4. Turbulencia en caños

Un lector ávido tal vez recuerde que f está en función de Re_D . Esto no es un problema *demasiado* grave en régimen laminar pues $f_{\text{laminar}} = \frac{64}{Re}$. En régimen turbulento sobran problemas numéricos... Iterando sobre diferentes valores de Q se obtienen valores de Re_D y f con la siguiente ecuación

$$\frac{1}{\sqrt{f}} = -2 \log \left[\frac{\epsilon/D}{3,7} + \frac{2,51}{Re_D \sqrt{f}} \right] \quad (17)$$

si uno no tiene ganas de resolver dado problema numérico puede usar una aproximación:

$$\frac{1}{\sqrt{f}} \approx -1,8 \log \left[\left(\frac{\epsilon/D}{3,7} \right)^{1,11} + \frac{6,9}{Re_D} \right]$$

también se tienen diversos diagramas de Moody a disposición del ingeniero (Ver figura 3).

Para hallar Q^* en régimen turbulento es necesario iterar para reducir el error cometido por no tener la solución exacta a (17). Los pasos a seguir son:

0. Antes de comenzar la iteración se estima el caudal Q^* que podría estar circulando
1. Con el caudal se obtiene f_n del diagrama de Moody o con la aproximación

¹¹ Puede tomarse como 5 metros.

2. Se calcula B_S con f_n y se resuelve $H_S = H_B$ para obtener el caudal corregido
3. Se contrastan f_n y el factor de fricción para el caudal corregido f_{n+1} de tal forma que el error sea menor a 10 % para aplicaciones generales. Error $= \frac{f_{n+1} - f_n}{f_{n+1}}$
4. Si no se verifica el error se repiten los pasos desde el paso 1 tal que $f_n = f_{n+1}$
5. Se verifica la cavitación en el punto más comprometido de la instalación

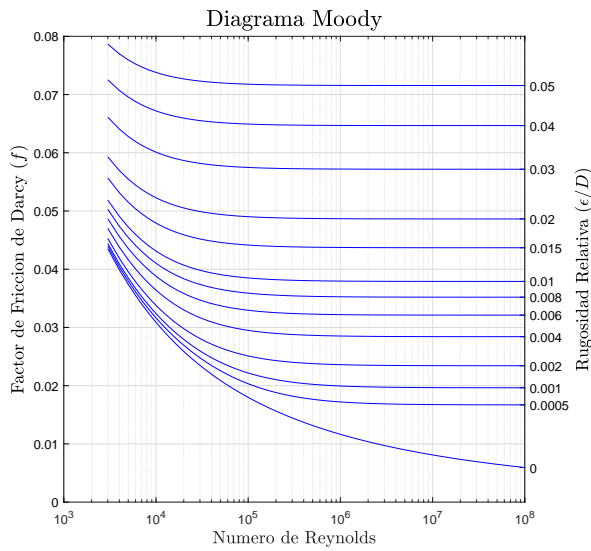


Figura 3: Ecuación 17 graficada y resuelta numéricamente en MATLAB. Observe como a grandes Reynolds f es constante para una dada rugosidad relativa.

4. Análisis dimensional

Difiere de otros métodos de análisis por ser una forma de agrupar variables para dar un número adimensional. Estos números adimensionales rigen una variada estirpe de fenómenos físicos, como por ejemplo el número de Reynolds Re (Ver tabla al comienzo del texto para más ejemplos). Las 7 **dimensiones base** son:

L Longitud

M Masa

T Tiempo

Θ Temperatura

I Corriente eléctrica

N Cantidad de sustancia (mole)

J Intensidad de luminosidad

En general se van a tratar problemas mecánicos (LMT) y termo-mecánicos ($LMT\Theta$).

4.1. Teorema Pi de Buckingham

Para determinar el número de grupos adimensionales independientes que rigen un fenómeno físico se puede usar el teorema II de Buckingham. Según el teorema, el número de grupos adimensionales j que se pueden formar para describir el problema es dado por

$$j = n - m$$

donde n es el número de variables elegidos para describir el problema (viscosidad $[\mu]$, longitud característica $[L, D, \ell]$, conductividad térmica $[k]$, etc.) y donde m es igual a la cantidad de ecuaciones **independientes** formadas igualando los exponentes de cada dimensión base a cero (siempre menor o igual a la cantidad de dimensiones base) [Kreith et al., 2011].

Para que un sistema sea *completamente semejante* a otro tiene que cumplir con:

- Semejanza Geométrica
- Semejanza Cinemática
- Semejanza Dinámica

4.2. Ejemplo

En 1950 Sir Goffrey Taylor, un matemático británico, publica un artículo sobre análisis dimensional en el cual incluye un cálculo de la energía liberada de la primer bomba atómica ensayada en 1945 usando el teorema Pi de Buckingham. Taylor se basa en un video de la explosión que marcaba el tiempo desde detonación y una escala.

Se plantea que la energía liberada E está en función de la densidad del medio ρ , el radio de la onda de choque r , y el tiempo t desde la detonación, en total, 4 variables $n = 4$. Se desprecian la viscosidad y la presión interna de la explosión

	E	t	r	ρ
L	2	0	1	-3
M	1	0	0	1
T	-2	1	0	0

El sistema es independiente, entonces $m = 3$. Según el teorema Pi de Buckingham, se puede formar un grupo adimensional $\Pi_1 = t^\alpha r^\beta \rho^\gamma E^\delta$

$$E = t^\alpha r^\beta \rho^\gamma = \begin{cases} L: & 2 = \beta - 3\rho \\ M: & 1 = \rho \\ T: & -2 = \gamma \end{cases}$$

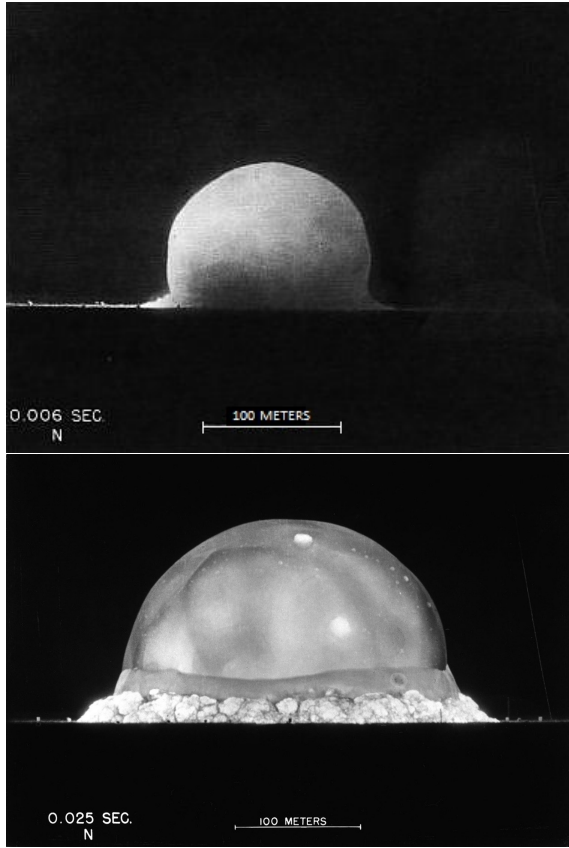


Figura 4: Onda de choque del primer ensayo de una bomba atómica denominado *Trinity Test* [1945].

Resolviendo el sistema de arriba llegamos a que

$$E = \frac{\rho r^5}{t^2}$$

Las dos imágenes en la figura 4 son para una explosión de 22 kT de TNT, equivalente a aproximadamente 10^{14} joules. Con que certeza se puede calcular la energía de la *Trinity Test* usando el teorema Pi?

5. Ecuaciones básicas locales

En este texto las ecuaciones locales se obtendrán partiendo de la forma integral de la derivada material.

Las leyes básicas de la física son:

- Conservación de la masa
- Conservación de la cantidad de movimiento
- Conservación de la energía
- Conservación de las especies químicas
- Ecuación de estados

Se puede aplicar TTR a toda propiedad extensiva de un sistema.

5.1. Derivada material

Un medio fluido puede ser descrito de forma Lagrangiana o Euleriana.

- **Lagrangiana.** Un tratamiento *material* del fluido y se trabaja con funciones.
- **Euleriana.** Se trabaja con campos para describir el fluido

Imagine que se tiene un flujo que puede ser descrito por un campo de velocidades $U_j(x, y, z, t)$. Si a uno le interesa puede obtener el cambio de velocidad en x en t , obteniendo así: $\frac{\partial U_x}{\partial t}$. Parecería ser que obtuvimos una aceleración por la forma pero no es el caso. Como bien sabemos, la aceleración está ligada a un objeto con masa, en este caso, las partículas del fluido cuya aceleración es influenciada por la derivada local ($\frac{\partial U_x}{\partial t}$) y la *convectiva* o *advectiva* ($U_x \frac{\partial U_x}{\partial x} + U_y \frac{\partial U_x}{\partial y} + U_z \frac{\partial U_x}{\partial z}$).

Se define entonces el operador *derivada material*

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{B(\vec{x} + \Delta \vec{x}; t + \Delta t) - B(\vec{x}; t)}{\Delta t} = \frac{DB}{Dt} \quad (18)$$

$$\frac{D[]}{Dt} = \frac{\partial []}{\partial t} + u_i \frac{\partial []}{\partial x_i}$$

El componente j de la aceleración que un elemento de un fluido experimenta en un punto x_i en el campo $U_j(x_i, t)$ está dada por

$$a_j = \frac{DU_j}{Dt} = \frac{\partial U_j}{\partial t} + U_i \frac{\partial U_j}{\partial x_i}$$

5.2. Teorema de transporte de Reynolds

La ecuación general de Reynolds para una propiedad *extensiva* N del fluido en el volumen del control V viene dada por la derivada material expresada en forma integral:

$$\frac{DN_{VC}}{Dt} \equiv \frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho \eta dV + \int_S \rho \eta u_i n_i dS \quad (19)$$

donde η es la propiedad *intensiva* del fluido¹² por unidad de masa del fluido y n_i es el vector normal a la superficie del volumen de control.

Si se emplea el teorema de la divergencia de Gauss se puede pasar el integral de superficie a uno de volumen y agrupar. El teorema de Gauss escrito tensorialmente establece

$$\int_S N_k n_k dS = \int_V \partial_k N_k dV$$

aplicando el teorema de la divergencia, nos queda el TTR de la forma

¹²Intensiva son todas las propiedades que no dependen de la masa o el volumen de un cuerpo como densidad, punto de ebullición, presión, etc.

$$\frac{DN}{Dt} \equiv \int_V \frac{\partial \rho \eta}{\partial t} dV + \int_V \frac{\partial \eta_k}{\partial x_k} dV = \int_V \left(\frac{\partial \rho \eta}{\partial t} + \frac{\partial \eta_k}{\partial x_k} \right) dV \quad (20)$$

La ecuación 20 resulta poco útil al momento de querer calcular lo que está adentro del integrando. En el caso de que se conserve la cantidad N (como podría ocurrir en régimen estacionario) ocurre que $\frac{DN}{Dt} = 0$. Como V está definido como un volumen arbitrario lo que está adentro del integrando debe ser cero: $\frac{\partial \rho \eta}{\partial t} = -\frac{\partial \eta_k}{\partial x_k}$, cuando se conserva N .

5.3. Compresibilidad

A partir del Teorema de Transporte de Reynolds (TTR) para masa en un volumen de control V

$$\frac{DM}{Dt} \equiv \frac{d}{dt} \int_V \rho dV + \int_S \rho u_k n_k dS$$

que con la identidad de divergencia se tiene

$$\frac{DM}{Dt} \equiv \int_V \left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_i}{\partial x_i} \right) dV$$

para un volumen de un fluido en **régimen estacionario** se tiene que $\frac{DM}{Dt} = 0$. A raíz de esto se puede decir que lo que está adentro del integrando es igual a cero:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_i}{\partial x_i} = 0 \quad (21)$$

Se le suele llamar ecuación de conservación de masa o simplemente *continuidad* a la expresión 21.

Con la regla de la cadena, la divergencia se expande y se pueden agrupar términos tal que

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \frac{\partial u_i}{\partial x_i} = 0 \quad (22)$$

la cual establece una definición mas precisa de la compresibilidad [Vieytes, 2018].

Sí se tiene un flujo de densidad constante en todo su punto (incompresible) se llega a que la divergencia de la velocidad es cero.

$$\text{div } u_i = \frac{\partial u_i}{\partial x_i} = 0 \quad (23)$$

5.4. Newton o TTR de cantidad de movimiento

$$\begin{aligned} \frac{D\mathbf{p}_j}{Dt} &\equiv \overbrace{\frac{d}{dt} \int_V \rho u_j dV}^{\text{I}} + \overbrace{\int_S \rho u_j u_k n_k dS}^{\text{II}} \\ &= \underbrace{\int_V B_j dV}_{\text{IV}} + \underbrace{\int_S \sigma_{ij} n_i dS}_{\text{V}} \end{aligned} \quad (24)$$

Donde B_j son las fuerzas por unidad de volumen o fuerzas volumétricas. σ_{ij} es el tensor de tensiones. Los términos IV y V juntos son $\sum F_j$, la suma de las fuerzas externas sobre el volumen de control

- I. Derivada material de la componente j de la cantidad de movimiento adentro del volumen de control V
- II. Cambio temporal del componente j de la cantidad de movimiento en el interior de V
- III. Flujos de cantidad de movimiento entrantes y salientes por unidad tiempo en dirección j sumados sobre la superficie entera del VC S
- IV. Componente j de la fuerzas actuando por unidad de masa
- V. Componente j de la suma de todas las fuerzas externas que actúan sobre la superficie del volumen de control S

Operando de forma similar a lo visto anteriormente

$$\frac{\partial \rho u_j}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_i u_j}{\partial x_i} = B_j + \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_i} \quad (25)$$

Esta ecuación se puede trabajar con continuidad en régimen estacionario (21) para llegar a una forma mas simple:

$$\rho \frac{\partial u_j}{\partial t} + \rho u_i \frac{\partial u_j}{\partial x_i} = B_j + \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_i} \quad (26)$$

El ultimo termino de la ecuación 26 nos complica al querer modelar la realidad. No tenemos forma de meternos a un fluido para medir el estado de deformaciones y así obtener las tensiones. Se tiene que trabajar la ecuación un poco mas...

La ecuación de Euler es valida para flujos invíscidos ($\mu = \lambda = 0$):

$$\frac{\partial u_j}{\partial t} + u_i \frac{\partial u_j}{\partial x_i} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_j} = \frac{B_j}{\rho} = b_j \quad (27)$$

Donde b_i son las fuerzas por unidad de masa.

5.5. Como tratar σ_{ij}

Separamos σ_{ij} en dos, su parte "equilibrada" isótropa y su parte desviadora similar a lo visto en la sección 1.4.

$$\sigma_{ij} = -p\delta_{ij} + S_{ij} \quad (28)$$

S_{ij} representa cuanto se desvía σ_{ij} de las condiciones necesarias para el equilibrio y se lo suele llamar el tensor desviador. p_e es la presión de equilibrio/termodinámica/hidrostática.

$$S_{ij} = A_{ijkl} \frac{\partial u_k}{\partial x_l}$$

- Sí el fluido es **Newtoniano** entonces nos queda que A_{ijkl} es **lineal** y depende del estado termodinámico.
- Como S_{ij} es **simétrico** entonces A_{ijkl} es simétrico también sobre los índices ij .
- Para **fluidos simples** A_{ijkl} es un tensor isótropo y se puede escribir de la siguiente manera donde $\mu = \mu'$ por la simetría de A_{ijkl} sobre ij .

$$A_{ijkl} = \lambda \delta_{ij} \delta_{kl} + \mu \delta_{ik} \delta_{jl} + \mu' \delta_{il} \delta_{jk} = \lambda \delta_{ij} \delta_{kl} + 2\mu \delta_{ik} \delta_{jl} \quad (29)$$

- Basándonos en 29 vemos que A_{ijkl} es **simétrico sobre kl**

Mediante una descomposición falopa, el tensor gradiente de velocidades se reescribe en su parte simétrica e y antisimétrica ξ . Recordemos que la contracción de un tensor simétrico y uno antisimétrico es 0.

$$\frac{\partial u_k}{\partial x_l} = e_{kl} + \xi_{kl}$$

$$A_{ijkl} \frac{\partial u_k}{\partial x_l} = A_{ijkl} e_{kl} + \cancel{A_{ijkl} \xi_{kl}}^0$$

$$\therefore S_{ij} = A_{ijkl} e_{kl} = \lambda \delta_{ij} \delta_{kl} e_{kl} + 2\mu \delta_{ik} \delta_{jl} e_{kl}$$

$$S_{ij} = 2\mu e_{ij} + \lambda e_{kk} \delta_{ij} \quad (30)$$

μ es la viscosidad al corte o *primera viscosidad*, λ es la viscosidad de volumen o *segunda viscosidad*. Ambas dependen del estado termodinámico del fluido. La igualdad $e_{kk} = \frac{\partial u_k}{\partial x_k}$ es válida, en cambio $e_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$ ya que definimos el tensor desviador como el negativo de tau que se hablo en la sección 1.5

$$S_{ij} = -\tau_{ij}$$

Por lo tanto, para un fluido Newtoniano tenemos:

$$\sigma_{ij} = -p \delta_{ij} + \lambda e_{kk} \delta_{ij} + 2\mu e_{ij} \quad (31)$$

5.6. Navier–Stokes reducida

Partimos de la ecuación de la conservación de momento local reescrita con S_{ij} y la presión mecánica:

$$\frac{D\rho u_j}{Dt} \equiv \frac{\partial \rho u_j}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_i u_j}{\partial x_i} = B_j - \frac{\partial p}{\partial x_j} + \frac{\partial S_{ij}}{\partial x_i} \quad (32)$$

Consideremos ahora:

- Fluido Newtoniano
- Fluido simple (isótropo)
- Régimen estacionario

Estas hipótesis nos dan la ecuación de Navier–Stokes (33) en su forma más generalizada para fluidos compresibles combinando 26 y 31

La ecuación de Navier–Stokes generalizada

$$\rho \left(\frac{\partial u_j}{\partial t} + u_i \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) = B_j - \frac{\partial p}{\partial x_j} + 2 \frac{\partial \mu e_{ij}}{\partial x_i} + \frac{\partial \lambda e_{kk}}{\partial x_j} \quad (33)$$

Luego proponiendo unas cuantas hipótesis más:

- Hipótesis de Stokes $p_e = p \Rightarrow \lambda = -\frac{2}{3}\mu$

nos queda una formulación más aplicable, pero aún considerando flujos compresibles

$$\rho \left(\frac{\partial u_j}{\partial t} + u_i \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) = B_j - \frac{\partial p_e}{\partial x_j} + 2 \frac{\partial \mu e_{ij}}{\partial x_i} - \frac{2}{3} \frac{\partial \mu e_{kk}}{\partial x_j} \quad (34)$$

Si nos interesa el caso especial de un flujo incompresible e isotérmico se puede obtener la ecuación de Navier–Stokes reducida con dos hipótesis más:

- Flujo isotérmico $\frac{\partial T}{\partial x_j} = 0$
- Incompresibilidad ($e_{kk} = 0$)¹³

Nos queda la ecuación de N–S reducida (35)

Navier–Stokes reducida.^a

$$\rho \left(\frac{\partial u_j}{\partial t} + u_i \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) = B_j - \frac{\partial p_e}{\partial x_j} + \mu \frac{\partial^2 u_j}{\partial x_i \partial x_i} \quad (35)$$

^aDado que el flujo es isotérmico la viscosidad no depende de la posición.

5.7. Energía cinética

$$\frac{De_K}{Dt} \equiv u_i b_i - \frac{1}{\rho} \frac{\partial (u_k p)}{\partial x_k} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial (u_i S_{ij})}{\partial x_j} + \frac{1}{\rho} \frac{p \partial u_k}{\partial x_k} - S_{ij} \frac{\partial u_i}{\rho \partial x_j} \quad (36)$$

El cambio de energía cinética en un fluido (36) viene dado por el trabajo realizado por unidad de tiempo por: las fuerzas por unidad de masa, la presión, y los esfuerzos cortantes. Los últimos dos sumandos representan la conversión *reversible* de energía cinética en energía interna y la disipación *irreversible* de energía por esfuerzos cortantes.

5.8. Energía interna

Se define e_T como la energía total del fluido.

$$\dot{Q} - \dot{W}_M = \frac{d}{dt} \int_V \rho e_T dV + \int_S \rho e_T u_j n_j dS \quad (37)$$

Donde \dot{Q} es el calor que recibe el fluido por unidad de tiempo sea por las paredes por diferencia de temperatura o el calor generado en el seno del fluido por algún

¹³Una consecuencia de incompresibilidad es que ρ sea constante.

proceso (nuclear, química, disipación etc.), y \dot{W}_M es la potencia intercambiada por el sistema (mecánica).

La ecuación 38 describe la potencia entregada por las superficies al fluido. Recordemos que en el curso vamos a trabajar fluidos isótropos y por lo tanto $k_{ij} = -k\delta_{ij}$. Sabiendo la potencia entregada por unidad de superficie $q_i'' = k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} = -k\delta_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j}$

$$\dot{Q}_K = \int_S q_i'' n_i dS = - \int_S k \delta_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} n_i dS \quad (38)$$

Lo que calculamos aquí es la potencia entregada por el fluido, por lo cual le va un signo menos adelante por convención (Calor recibido es positivo). El signo menos del termino q_i'' sale de la necesidad que el flujo de calor sea positivo cuando $\frac{\partial T}{\partial x_j}$ es negativo (Calor fluye de mayor T a menor T).

$$\dot{Q} = \int_S k \frac{\partial T}{\partial x_j} n_j dS + \int_V \dot{q}_G dV = \int_V \left[\frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) + \dot{q}_G \right] dV$$

Ok:

$$\rho \frac{De_T}{Dt} \equiv \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) - \frac{\partial u_i p}{\partial x_j} + \frac{\partial u_i S_{ij}}{\partial x_j} + \rho u_i b_i + \dot{q}_G \quad (39)$$

Entonces restando 36 y 39 tenemos la ecuación de la energía interna 40

$$\rho \frac{De}{Dt} \equiv \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) - p \frac{\partial u_j}{\partial x_j} + \overbrace{S_{ij} \frac{\partial u_i}{\partial x_j}}^{=\Phi \text{ (ver (61))}} + \dot{q}_G \quad (40)$$

6. Capa limite para placas planas

Una placa plana inmersa en un fluido con velocidad relativa puede asemejarse a una lista variada de problemas de ingeniería desde aviones hasta intercambiadores de calor. El concepto de la capa límite es simplemente el interfaz virtual entre la zona donde dominan los efectos viscosos y la zona inviscida.

Más precisamente: *La capa límite se dibuja como una línea donde la velocidad absoluta del flujo es 99 % de la velocidad del flujo "en el infinito" (U_∞).*¹⁴

Para el estudio de capas límites se parte de las hipótesis

- Flujo bidimensional $u_j = u\hat{i} + v\hat{j}$

¹⁴Sobre la capa límite y toda la región inviscida se desprecia $\frac{\partial u}{\partial y}$, el cual es proporcional al corte τ .

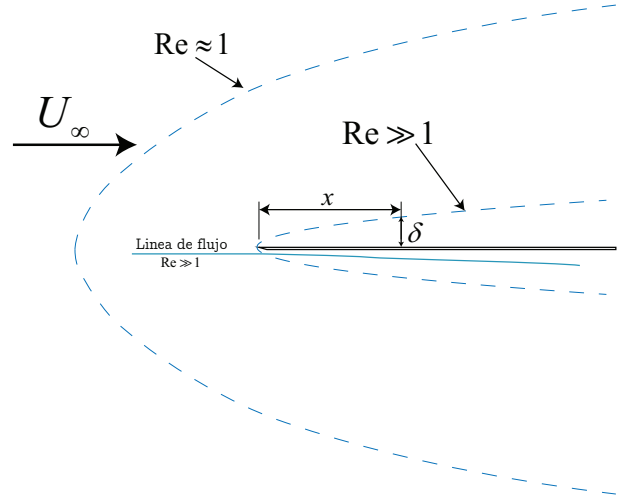


Figura 5: Dos casos de capa límite muy diferente. Se va tratar capas límites con $Re_\delta \gg 1$.

- Estacionario
- Incompresible $\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$
- Newtoniano $\tau_{xy} = \mu \frac{\partial u}{\partial y}$
- Isotérmico $\frac{\partial T}{\partial x} = \frac{\partial T}{\partial y} = 0$

Cantidad de movimiento:

$$\rho \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \frac{\partial p}{\partial x}$$

Solo se van a estudiar capas límites para Números de Reynolds altos $Re_\delta \gg 1$.¹⁵

6.1. Solución analítica: Laminar

En 1908 Paul Richard Heinrich Blasius, un físico alemán, desarrolla la teoría fundamental para el estudio de capa límites laminares sobre placas planas. Mediante un uso riguroso de la teoría de semejanza llega a la siguiente ecuación diferencial

$$f f'' + 2 f''' = 0$$

cuya solución (obtenida numéricamente con determinadas condiciones de borde) se denomina el perfil de velocidades de Blasius.

$$u(x, 0) = 0, \quad u(x, \delta) = U_\infty, \quad \tau|_{y=\delta} = 0$$

En base a este perfil de velocidades se desarrollan las siguientes relaciones [Durst, 2008]:

$$\delta = \frac{5,2x}{\sqrt{Re_x}} = 5,2 \sqrt{\frac{x\mu}{\rho U_\infty}} \quad (41)$$

¹⁵Un número adimensionales con un subíndice indica que longitud característica tomar. Por ejemplo: $Re_D = \frac{U D}{\nu}$

$$\tau_s = \mu \left. \frac{\partial u}{\partial y} \right|_{y=0} = 0,332 \mu \frac{U_\infty}{x} \sqrt{\text{Re}_x} = 0,332 U_\infty^{1,5} \sqrt{\frac{\rho}{x\mu}} \quad (42)$$

donde τ_s es el la tensión de corte sobre la superficie de la placa.

$$c_f = \frac{\tau_s}{\rho U_\infty^2 / 2} = \frac{0,664}{\sqrt{\text{Re}_x}} \quad (43)$$

$$C_D = \bar{c}_f = \frac{1}{L} \int_0^L c_f dx = \frac{1,328}{\sqrt{\text{Re}_L}} \quad (44)$$

donde c_f es el coeficiente de fricción local sobre la placa y C_D es el coeficiente de drag de la placa. La fuerza sobre la placa entera se puede entonces obtener dimensionalizando C_D tal que

$$F_D = \frac{1}{2} C_D \rho U_\infty A$$

Las relaciones anteriores solo valen para régimen laminar. Se puede suponer que cualquier flujo $\text{Re}_L < \text{Re}_{\text{crit}} = 5 \times 10^5$ es laminar. Si el flujo no es perturbado y la superficie de la placa es pulida se puede demorar la transición a turbulento hasta $\text{Re}_{\text{crit}} = 3 \times 10^6$ [Kreith et al., 2011].

Efecto desviador de líneas de flujo

A causa de la desaceleración del flujo cerca de la placa las líneas de flujo se tiene que desviar hacia afuera.

Para el caso de la figura 6 se tiene una placa plana con flujo U_∞ incidente. En color (línea sólida) está dibujado la capa límite. Para hallar δ^* se plantea un VC que siga la línea de flujo del punto $(x, y) = (0, h)$ hasta $(x, y) = (x_0, \delta)$. La incógnita es h y se puede hallar planteando conservación de masa entre la entrada y salida del VC.

$$\delta^* \approx \frac{\delta}{3} \quad \text{donde} \quad \delta = h + \delta^* \quad (45)$$

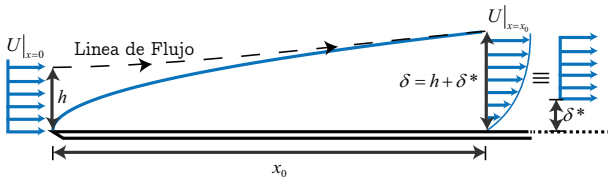


Figura 6: Efecto desviador de líneas de flujo y su efecto “simulado” visto a la derecha.

Demostración partiendo de conservación de caudal entre la entrada y salida donde b es el ancho de la placa

$$\begin{aligned} \rho b \int_0^h u(0; y) dy &= \rho b \int_0^{h+\delta^*} u(L; y) dy \\ \rho b h U_\infty &= \rho b \int_0^{h+\delta^*=\delta(x)} [u(x; y) + U_\infty - U_\infty] dy \\ h U_\infty &= \int_0^{\delta(x)} [u(x; y) - U_\infty] dy + U_\infty (h + \delta^*) \\ \delta^* &= \int_0^{\delta(x)} \left(1 - \frac{u(x; y)}{U_\infty} \right) dy \end{aligned} \quad (46)$$

6.2. Relación empírica: Turbulento

En realidad una capa límite laminar siempre precede la turbulenta. Sin embargo el comienzo turbulencia se puede inducir sobre el filo de la placa usando alambre. Esto suele ser útil para aumentar la transferencia de calor y reducir el arrastre alto en régimen laminar.

Para flujo turbulento el espesor de capa límite no tiene solución exacta. Una relación empírica que se puede usar es la siguiente:

$$\delta \approx \frac{0,22x}{\text{Re}_x^{\frac{1}{5}}} \quad (47)$$

Prandtl sugiere usar (resultado final simplificado):

$$c_f \approx 0,02 \text{Re}_\delta^{-\frac{1}{6}} = 0,02 \left(0,22 \text{Re}_x^{5/6} \right)^{-\frac{1}{6}} \approx \frac{0,026}{\text{Re}_x^{\frac{1}{7}}}$$

Otra formula que se puede usar [Kreith et al., 2011]:

$$c_f = \frac{0,0576}{\text{Re}_x^{0,2}} \quad (48)$$

No se pueden calcular los esfuerzos viscosos en la pared debido a la singularidad en $y = 0$.

$$\frac{\langle u \rangle}{U_\infty} = \left(\frac{y}{\delta} \right)^{\frac{1}{n}}, \quad n = 7, 8, 9$$

6.2.1. Análisis capa mixta

En el caso que demore la transición a régimen turbulento se puede obtener la capa límite al final de la placa $\delta_L = \delta_{\text{turb}}(L - x_0)$ despejando x_0 en

$$\delta_{\text{crit}} = \delta_{\text{lam.}}(x_{\text{crit}}) = \delta_{\text{turb.}}(x_{\text{crit}} - x_0)$$

donde $\text{Re}(x_{\text{crit}}) = \text{Re}_{\text{crit}}$, según lo visto en la sección 6.1.

7. Flujo Potencial

7.1. Flujo potencial generalizado para 3-D

La teoría de flujo potencial es útil para tratar problemas aerodinámicos e hidrodinámicos cuando se tiene

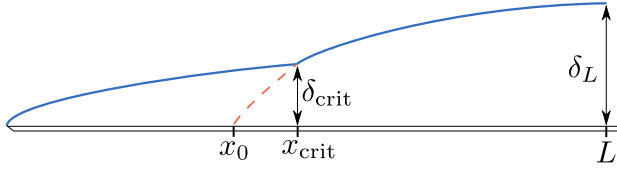
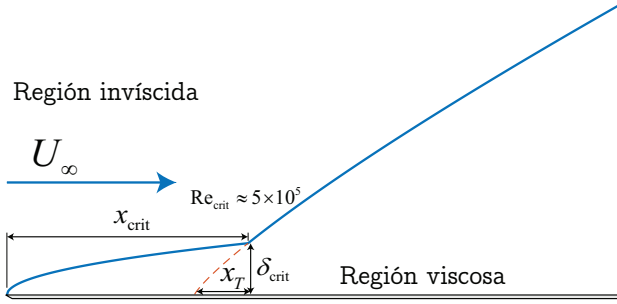


Figura 7: Análisis de capa límite mixta.

Figura 8: Análisis de capa límite mixta de aire sobre una placa $L = 10\text{m}$, $U_\infty = 2\text{m s}^{-1}$. Resuelto en MATLAB.

un flujo inviscido (zona afuera de la capa límite) por su bajo costo computacional.

Hipótesis flujo potencial

- Flujo inviscido
- Flujo irrotacional
- Régimen estacionario

Entonces existe una función potencial φ tal que

$$u_j = \partial_j \varphi \quad \nabla^2 \varphi = 0$$

la segunda ecuación es equivalente a decir que el flujo es incompresible. La ecuación de Euler (27) es válida y se puede usar un Bernoulli de la forma

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{p}{\rho} + \frac{||\partial_j \varphi||^2}{2} + gh = \text{const.} \quad (49)$$

donde h es la altura en el punto en cuestión, sea medido en x, y o z .

7.2. Flujo Potencial 2-D

8. Turbulencia

8.1. Cascada turbulenta

Nos interesa el proceso de disipación y **por qué es inviable la simulación directa**. La energía que se transfiere de una escala a otra por una *Eddy* está dada por

$$e_\Lambda = \frac{\mathcal{U}^2}{2\mathcal{T}} \sim \mathcal{U}^3 \mathcal{L}^{-1}$$

donde las cantidades $\{\mathcal{U}, \mathcal{L}, \mathcal{T}\}$ son las cantidades características de velocidad, longitud y tiempo en la escala Λ .

La potencia disipada en los eddies será

$$\Phi_\Lambda = \nu \left(\frac{\partial \mathcal{U}_i}{\partial x_j} \right)^2 \sim \nu \mathcal{U}^2 \mathcal{L}^{-2}$$

y la razón entre la energía específica y la potencia específica

$$\mathcal{D}_\Lambda = \frac{e_\Lambda}{\Phi_\Lambda} \sim \frac{\mathcal{U}^3 \mathcal{L}^{-1}}{\nu \mathcal{U}^2 \mathcal{L}^{-2}} \sim \text{Re}_\Lambda$$

Si \mathcal{D}_Λ es mayor que la unidad significa que en la escala Λ hay poca disipación.

Definimos las tres escalas espaciales de la turbulencia

- **Macroscópica:** $\text{Re}_L = \frac{UL}{\nu} \gg 1$ Caracterizada por baja disipación y carácter anisótropo. $\{U, L, T\}$
- **Intermedia:** $\text{Re}_\ell = \frac{u\ell}{\nu} > 1$ Baja disipación. $\{u, \ell, \tau\}$
- **Microscópica o de altas frecuencias:** $\text{Re}_{\lambda_0} \sim 1$ Es la escala a la cual se produce la mayor parte de la disipación. Es un proceso isótropo. $\{u_0, \lambda_0, \tau_0\}$

Partiendo de una hipótesis que dice que la energía transferida es similar a toda escala $e_L \sim e_{\lambda_0}$ llegamos a que

$$U^3 L^{-1} \sim u_0^3 \lambda_0^{-1} \Rightarrow u_0 \sim U \left(\frac{\lambda_0}{L} \right)^{\frac{1}{3}}$$

por lo tanto tendremos

$$\text{Re}_{\lambda_0} = \frac{u_0 \lambda_0}{\nu} \sim \mathcal{D}_{\lambda_0} \sim U \left(\frac{\lambda_0}{L} \right)^{\frac{1}{3}} \frac{\lambda_0 L}{\nu L} = \text{Re}_L \left(\frac{\lambda_0}{L} \right)^{\frac{4}{3}}$$

luego con la relación $\text{Re}_{\lambda_0} \sim 1$ se obtiene que $\lambda_0 \sim L \text{Re}_L^{-\frac{3}{4}}$ lo cual expresa la longitud característica a la cual sucede la mayor parte de la disipación. Lo importante que hay que llevarse de la expresión anterior es que a medida que aumenta el número de Reynolds λ_0 se vuelve diminuto. Si quisiéramos modelar estas estructuras para un problema macroscópico se necesitaría un poder de cálculo que no existe ni en el supercomputador más potente.

8.2. Reynolds-Averaged Navier–Stokes

Para el tratamiento de flujos turbulentos existe el método RANS que propone que las propiedades de un flujo turbulento pueden ser descompuestas en dos partes, el *promedio* y la parte *fluctuante*.

$$u_j = U_j + u'_j$$

la parte promediada U_j es lentamente variable en el tiempo mientras que u'_j es rápidamente variable en el tiempo.

Reglas del promediado en el tiempo

El promedio temporal:

$$\langle N_j \rangle = \frac{1}{\Delta T} \int_t^{t+\Delta T} N_j dt$$

El álgebra:

$$\langle N + \alpha M \rangle = \langle N \rangle + \alpha \langle M \rangle \quad (50)$$

$$\left\langle \int N dx \right\rangle = \int \langle N \rangle dx$$

Si N es una propiedad lentamente variable en el tiempo y η una propiedad rápidamente variable en el tiempo, entonces:

$$\langle N\eta \rangle = N \langle \eta \rangle \quad (51)$$

$$\left\langle \int N\eta dx \right\rangle = N \int \langle \eta \rangle dx \quad (52)$$

$$\left\langle \frac{\partial(N\eta)}{\partial s} \right\rangle = \frac{\partial N}{\partial s} \langle \eta \rangle + N \frac{\partial \langle \eta \rangle}{\partial s} \quad (53)$$

Promedio temporal

Para el componente rapidamente variable en el tiempo se puede demostrar que su promedio temporal es nulo:

$$\langle \eta'_j \rangle = 0 \quad (54)$$

dicha propiedad es importante tenerla en cuenta para todas las siguientes demostraciones.

Según continuidad (21):

$$\left\langle \frac{\partial u_k}{\partial x_k} \right\rangle = 0$$

llegamos a que

$$\frac{\partial U_k}{\partial x_k} = 0$$

RANS

$$\frac{\partial u_j}{\partial t} + u_k \frac{\partial u_j}{\partial x_k} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_j} + \nu \frac{\partial^2 u_j}{\partial x_k^2} + g_j$$

podemos luego expandir el término velocidad en dos componentes

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial U_j}{\partial t} + \frac{\partial u'_j}{\partial t} + U_k \frac{\partial U_j}{\partial x_k} + U_k \frac{\partial u'_j}{\partial x_k} + u'_k \frac{\partial U_j}{\partial x_k} + u'_k \frac{\partial u'_j}{\partial x_k} \right\rangle = \\ -\frac{1}{\rho} \left\langle \frac{\partial P}{\partial x_j} + \frac{\partial p'}{\partial x_j} \right\rangle + \nu \left\langle \frac{\partial^2 U_j}{\partial x_k^2} + \frac{\partial^2 u'_j}{\partial x_k^2} + g_j \right\rangle \end{aligned}$$

operando

$$\frac{\partial U_j}{\partial t} + U_k \frac{\partial U_j}{\partial x_k} + \frac{\partial \langle u'_j u'_k \rangle}{\partial x_k} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x_j} + \nu \frac{\partial^2 U_j}{\partial x_k^2} + g_j$$

de aqui en adelante se define el Tensor de tensiones de Reynolds $\rho \langle u'_j u'_k \rangle$ y se reescribe la ecuación anterior para obtener el RANS

$$\rho \left(\frac{\partial U_j}{\partial t} + U_k \frac{\partial U_j}{\partial x_k} \right) = -\frac{\partial P}{\partial x_j} - \frac{\partial}{\partial x_k} \left(-\mu \frac{\partial U_j}{\partial x_k} + \rho \langle u'_j u'_k \rangle \right) + g_j \quad (55)$$

Parte II

Transferencia de Calor

9. Principios de transferencia de calor

9.1. Conducción de Calor

$$q_k \propto A \frac{dT}{dx} \rightarrow q_k = -kA \frac{dT}{dX} \quad (56)$$

El signo negativo en 56 es por causa de la segunda ley de la termodinámica que nos dice que el calor fluye de un punto de mayor temperatura a uno de menor temperatura.

Temperatura uniforme cara plana.

$$q_k = -\frac{kA\Delta T}{L}$$

$$R_k = \frac{L}{Ak}$$

Analogía eléctrica:

$$V \sim T$$

$$I \sim \dot{q}_{\text{calor}}$$

$$R \sim \frac{1}{K} = \frac{1}{\bar{h}_c A} \sim \frac{L}{kA}$$

$$C = \frac{Q}{V} \sim c \cdot m$$

Conducción térmica

$$K_k = \frac{kA}{L}$$

La razón k/L se le dice la conducción térmica unitaria. L/k es la resistencia térmica unitaria.

Aproximación lineal de conductividad térmica en función de la temperatura

$$k(T) = k_0(1 + \beta_k T)$$

donde β es un valor empírico.

Usando esta ecuación se aproxima el calor intercambiado con un k promedio.

$$q_k = \frac{k_{\text{prom}} A \Delta T}{L}$$

Ley de Fourier

$$k = \frac{q_k / A}{|dT/dx|}$$

Dos mecanismos de transferencia de calor por conducción

- Vibraciones de la estructura reticulada

- Transporte de electrones (el mas efectivo de los dos)

Los metales conducen calor de las dos formas mientras que los solidos no-metálicos solo conducen por vibraciones.

9.2. Convección

El mecanismo de transferencia de calor sigue siendo la conducción pero se hace la distinción porque la transferencia de calor está prácticamente determinada por el campo de velocidad.

$$q_c = -k_{\text{fluido}} A \left| \frac{\partial T}{\partial y} \right|_{y=0}$$

$$q_c = \bar{h}_c A \Delta T$$

El coeficiente h_c local esta dado por

$$dq_c = \bar{h}_c dA (T_s - T_{\text{inf}})$$

$$\bar{h}_c = \frac{1}{A} \int_A \int h_c dA$$

Conductividad térmica para transferencia de calor por convección:

$$K_c = \bar{h}_c A$$

Si el cuerpo está en presencia de una corriente externa la razón del número de Grashof sobre el cuadrado de Reynolds puede ser usada para determinar que modo de convección domina

$$\frac{\text{Gr}}{\text{Re}^2} \begin{cases} \gg 1 & \text{Convección forzada despreciable} \\ \approx 1 & \text{Convección forz. y natural combinadas} \\ \ll 1 & \text{Convección natural despreciable} \end{cases}$$

9.3. Radiación

Cuerpo negro $\varepsilon = 1$. Cuerpo **rodeado completamente** por superficie a T_2 da $\mathcal{F} = 1$. El factor de forma (\mathcal{F}) se tiene que tomar en cuenta cuando ambos cuerpos **no** son cuerpos negros y además tienen una relación geométrica.

$$q_r = A_1 \mathcal{F}_{1-2} \sigma (T_1^4 - T_2^4)$$

$$K_r = \frac{A_1 \mathcal{F}_{1-2} \sigma (T_1^4 - T_2^4)}{T_1 - T_2}$$

Coeficiente de transferencia de calor por radiación:

$$\bar{h}_r = \frac{K_r}{A_1}$$

9.4. Termodinámica

Primera ley de Termo. e como energía específica.

$$\dot{m}_{\text{entrada}} + q + \dot{q}_G - (\dot{m})_{\text{out}} - W_{\text{salida}} = \frac{\partial E}{\partial t}$$

Para sistemas cerrados:

$$q + \dot{q}_G - W_{\text{salida}} = \frac{\partial E}{\partial t}$$

Según la termodinámica, la entalpía se define como $h = e + \frac{p}{\rho}$

$$\frac{Dh}{Dt} = \frac{De}{Dt} + \frac{1}{\rho} \frac{Dp}{Dt} - \frac{p}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt}$$

luego tenemos que

$$\rho \frac{Dh}{Dt} = -p \frac{\partial v_j}{\partial x_j} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) + \Phi + \frac{Dp}{Dt} + \frac{p}{\rho} \frac{\partial v_j}{\partial x_j} \quad (57)$$

10. Ecuaciones de conducción de calor

10.1. Coordenadas cartesianas

Calor entrante a VC+generación de calor en el VC=Calor saliente de VC+Calor guardado en el VC

$$\begin{aligned} -kA \frac{\partial T}{\partial x} \Big|_x + \dot{q}_G A \Delta x = \\ -kA \frac{\partial T}{\partial x} \Big|_{x+\Delta x} + \rho A \Delta x c \frac{\partial T(x + \Delta x/2, t)}{\partial t} \end{aligned} \quad (58)$$

Expandiendo las derivadas parciales con Taylor...

$$\begin{aligned} \frac{\partial B}{\partial x} \Big|_{x+dx} &= \frac{\partial B}{\partial x} \Big|_x + \frac{\partial^2 B}{\partial x^2} \Big|_x dx \\ \frac{\partial B}{\partial t} x + \left[\left(\frac{\Delta x}{2}, t \right) \right] &= \frac{\partial B}{\partial t} \Big|_x + \frac{\partial^2 B}{\partial x \partial t} \Big|_x \frac{\Delta x}{2} \dots \end{aligned}$$

Tenemos que la ecuación 58 se puede simplificar

$$k \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \dot{q}_G = \rho c \frac{\partial T}{\partial t} \quad (59)$$

La difusividad térmica $\alpha = \frac{k}{\rho c}$

11. Ecuación del Calor

$$\rho \left(\frac{\partial cT}{\partial t} + v_j \frac{\partial cT}{\partial x_j} \right) = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) - p \frac{\partial v_j}{\partial x_j} + \Phi + \dot{q}_G \quad (60)$$

Un proceso de difusión en donde la energía térmica se transfiere de un extremo caliente a otro frío, por medio de un intercambio de energía intermolecular.

Para describir el fenómeno la conducción se aprovecha de la *ecuación de conducción*. Para llegar a ésta partimos desde 40, definiendo la disipación como $\Phi = S_{ij} \frac{\partial v_i}{\partial x_j}$. Escrita en coordenadas cartesianas

$$\begin{aligned} \Phi = \mu \left[2 \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + \right. \\ \left. \left(\frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 + \frac{\lambda}{\mu} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 \right] \quad (61) \end{aligned}$$

Para un solido suponemos que tiene una temperatura uniforme $e = cT$ donde c es el calor específico, y perfil velocidades nulo $v_i = 0$. Por lo tanto $\frac{De}{Dt} = \frac{\partial cT}{\partial t} + v_i \frac{\partial cT}{\partial x_i}$. 40 se puede reescribir de tal forma

$$\rho c \frac{DT}{Dt} \equiv \rho c \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) + \dot{q}_G \quad (62)$$

El termino $\frac{\partial}{\partial x_j} \left(k \frac{\partial T}{\partial x_j} \right)$ es la curvatura del perfil de temperaturas. Entonces $\frac{\partial T}{\partial t}$ depende del calor generado y de la curvatura.

Para un caso unidimensional de un material con propiedades débilmente dependientes de la temperatura se simplifica

$$\rho c \frac{\partial T}{\partial t} = k \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \dot{q}_G \quad (63)$$

11.1. Forma adimensional

Se definen valores de referencia que gobiernan el proceso de transferencia de calor T_r , L_r y t_r .

$$\theta = \frac{T}{T_r}, \quad \xi = \frac{x}{L_r}, \quad \tau = \frac{t}{t_r}$$

La forma unidimensional de la ecuación de la conducción se puede expresar así:

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial \xi^2} + \dot{Q}_G = \frac{1}{\text{Fo}} \frac{\partial \theta}{\partial \tau}$$

donde $\dot{Q}_G = \frac{\dot{q}_G L_r^2}{k T_r}$ y Fo es el número de Fourier $\text{Fo} = \frac{\alpha t_r}{L_r^2} = \frac{k/L_r}{\rho c L_r/t_r}$

11.1.1. Método Vieytes

El cambio de variables ahora es

$$\theta = \mathcal{H}(\tau) X(\xi) \quad \xi = \frac{x}{L_r} \quad \tau = \frac{tk}{\rho c L^2}$$

La ecuación de calor (62) ahora es

$$\frac{\partial \theta}{\partial \tau} = \frac{\partial^2 \theta}{\partial \xi^2} + \beta f(\xi, \tau) \quad (64)$$

donde $\beta = \frac{\theta_0 L^2}{k \dot{q}_0}$ es adimensional. θ_0 es una escala de temperatura, \dot{q}_0 una escala para la potencia generada

en volumen no mecánicos, $f(\xi, \tau)$ la distribución de potencia generada la cual supondremos igual a 0.

Recordando la materia 93.44, supondremos que la solución es de variables separables. Reemplazando θ en la ecuación 64

$$\frac{1}{\mathcal{H}} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \tau} = \frac{1}{X} \frac{\partial^2 X}{\partial \xi^2}$$

Haciendo la cuenta llegamos a que

$$\theta(\xi, \tau) = \underbrace{(C_1 \cos \lambda \xi + C_2 \sin \lambda \xi)}_X \underbrace{e^{-\lambda^2 \tau}}_{\mathcal{H}}$$

11.2. Coordenadas cilíndricas y esféricas

Cilíndricas

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial T}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 T}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2} + \frac{\dot{q}_G}{k} = \frac{1}{\alpha} \frac{\partial T}{\partial t} \quad (65)$$

Esféricas

$$\begin{aligned} \frac{1}{\alpha} \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial T}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial T}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial T}{\partial \theta} \right) \\ + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial^2 T}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2} + \frac{\dot{q}_G}{k} \end{aligned} \quad (66)$$

11.3. Conducción inestable o transitoria

En sistemas que no están en régimen estacionario el termino respecto tiempo de la ecuación de calor es no-nulo. Esto trae complicaciones.

Para tratar estos problemas se hacen las siguientes simplificaciones

1. La temperatura solo es función del tiempo $T = f(t)$
2. Sistemas con resistencia interna despreciable de lo cual resulta temperatura uniforme en todo el sistema $T(x, y, z) = cte$
3. \bar{h} constante durante todo el proceso
4. T_∞ no varía con el tiempo

El número de Biot es relevante al modelar estos sistemas.

$$Bi = \frac{R_{\text{interna}}}{R_{\text{externa}}} = \frac{\bar{h} \ell}{k_s}$$

donde $\ell = \frac{V}{A}$ es la razón de volumen a superficie del sistema.

Cuando $Bi < 0,1$ el error por modelar el sistema (placa, cilindro o esfera) con resistencia interna despreciable sera menor a 5%. A este análisis se le dice *lumped heat capacity method*.

12. Estudio analítico de Convección

Expresiones utiles para el estudio de convección

$$\bar{h}_c = \frac{1}{A} \int_A h_c dS \quad (67)$$

$$F_D = \rho \frac{\bar{C}_D U_\infty A}{2} \quad (68)$$

12.1. Estudio de Capa Limite

Para problemas con un flujo uniforme que incide sobre una superficie se define la **capa límite** la zona en la cual la velocidad del flujo es menor a 99 % la velocidad en el infinito. Dicho de forma matemáticamente, tenemos un flujo de velocidad u que lejos de la placa tiene velocidad U_∞ , entonces si $u(x_0, y_0) < 0,99U_\infty \Rightarrow$ el punto (x_0, y_0) pertenece a la capa limite.

Si se fuera efectuar un modelo con capa limite 2-D para un fluido newtoniano se obtienen dos ecuaciones

$$u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + f_x \quad (69)$$

$$u \frac{\partial T}{\partial x} + v \frac{\partial T}{\partial y} = \alpha \frac{\partial T}{\partial y} + \frac{\mu}{\rho c_p} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \quad (70)$$

donde $\alpha = \frac{k}{\rho c_p}$. En el caso que $Br \ll 1$ se puede despreciar la disipación viscosa $\frac{\mu}{\rho c_p} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 = 0$.

La ecuación de cantidad de movimiento (69) sale de plantear continuidad (21) y equilibrio de fuerzas viscosas e hidrostáticas sobre un **volumen de control** (VC) del flujo. La ecuación de energía (70) tiene en cuenta la energía intercambiada en el VC por convección y conducción entrante y saliente.

En el caso que $Pr = 1$ las ecuaciones 69 y 70 tienen la misma solución (la capa limite térmica coincide con la de velocidad).

12.1.1. Análisis de capa limite adimensional

Como se pueden imaginar, resolver el sistema de ecuaciones (21), (69) y (70) es... complicado. Uno lo evita tomando el camino de la adimensionalización, partiendo de las siete cantidades físicas que representan el problema U_∞ = velocidad característica, W = ancho característico, L = longitud característica, g = aceleración debido a la gravedad, β = coeficiente de expansión, $\Delta T = T - T_\infty$ = diferencia de temperatura, ν = viscosidad cinemática, α = coeficiente de difusividad térmica. Tenemos 4 dimensiones (Θ, L, M, t) . Usando el teorema de Buckingham nos quedan los grupos adimensionales:

$$\begin{aligned}\pi_1 &= \text{Pr} = \frac{\nu}{\alpha} \\ \pi_2 &= \text{Gr} = \frac{g\beta(T - T_\infty)L^3}{\nu^2} \\ \pi_3 &= \text{Re} = \frac{U_\infty L}{\nu} \\ \pi_4 &= \frac{L}{W}\end{aligned}$$

donde β es el coeficiente de expansión térmica del fluido.

Como U_∞ depende del campo de temperaturas para convección natural, π_3 no es un parámetro independiente no lo tomamos en cuenta para la adimensionalización. Se llega entonces a una ecuación que describe el fenómeno de convección con precisión piola

$$\text{Nu} = \phi(\text{Gr})\psi(\text{Pr}) = \varphi(\text{Ra}) \quad (71)$$

12.1.2. Análisis Capa límite Laminar para flujo sobre placa

Para una flujo laminar con velocidad uniforme U_∞ que incide sobre una placa plana se pueden deducir las siguientes relaciones [Kreith et al., 2011]. Dentro del rango $1 < \text{Re}_x \lesssim \text{Re}_{\text{crit}} \equiv \text{Re}_c$ se puede aproximar el espesor de la capa límite δ con la siguiente relación

$$\delta = \frac{5x}{\sqrt{\text{Re}_x}} \quad (72)$$

donde x es la distancia al filo de ataque de la placa. Recordemos lo dicho en 12.1.1, el subíndice de un número adimensional indica con que valor característico hay que evaluarlo. En este caso, Re_x es el número de Reynolds *local*.

El corte sobre la superficie se obtiene evaluando el gradiente de velocidad sobre $y = 0$

$$\tau_s = \mu \left. \frac{\partial u}{\partial y} \right|_{y=0} = 0,332\mu \frac{U_\infty}{x} \sqrt{\text{Re}_x} \quad (73)$$

Suele ser de utilidad representar el problema de manera adimensional con el coeficiente de arrastre C_D . Si la fuerza total es lo que nos interesa entonces recordamos $F = \int_A \tau_s dS$. Sabiendo esto podemos despejar 75 para llegar a la expresión 76.

$$C_{Dx} = \frac{\tau_s}{\rho U_\infty^2/2} = \frac{0,664}{\sqrt{\text{Re}_x}} \quad (74)$$

$$\overline{C_D} = \frac{1}{L} \int_0^L C_{Dx} dx = 1,33 \sqrt{\frac{\mu}{\rho U_\infty L}} \quad (75)$$

$$F_D = \frac{1,33b}{2} \sqrt{\rho \mu L U_\infty^3} \quad (76)$$

A todo esto, aun no se estudio la transferencia de calor. Al igual que con el perfil de velocidades, las temperaturas también se les hace el mismo análisis de capa límite. Las propiedades del flujo son obtenidas de

tabla para una temperatura promedio entre el flujo libre y la superficie, llamada la *temperatura de película* $T_{\text{film}} = \frac{T_s + T_\infty}{2}$. La capa límite térmica se puede obtener con el mismo δ .

$$\delta_{th} = \delta \text{Pr}^{-\frac{1}{3}} \quad (77)$$

$$q''_{cx} = -0,332k \frac{\text{Re}_x^{\frac{1}{2}} \text{Pr}^{\frac{1}{3}}}{x} (T_\infty - T_s) \quad (78)$$

$$q = 0,664k \text{Re}_L^{\frac{1}{2}} \text{Pr}^{\frac{1}{3}} b (T_s - T_\infty) \quad (79)$$

$$h_{cx} = \frac{q''_{cx}}{T_s - T_\infty} = 0,332 \frac{k}{x} \text{Re}_x^{\frac{1}{2}} \text{Pr}^{\frac{1}{3}} \quad (80)$$

$$\text{Nu}_x = \frac{h_{cx}x}{k} = 0,332 \text{Re}_x^{\frac{1}{2}} \text{Pr}^{\frac{1}{3}} \quad (81)$$

$$\overline{\text{Nu}}_L = 0,664 \text{Re}_L^{\frac{1}{2}} \text{Pr}^{\frac{1}{3}} \quad (82)$$

12.1.3. Analogía de Reynolds

Algunas de las hipótesis planteadas para llegar a la analogía de Reynolds:

- Las velocidades y la temperatura están compuestas de un valor promedio (\bar{u}, \bar{T}) y uno fluctuante (u', v', T').
- Las fluctuaciones de una *partícula* (o *paquete*) *macroscópica de un fluido* (PMF) es semejante a la cinemática de un gas.

A todo esto, se quiere describir la transferencia de calor de una capa a la que le sigue. Se tiene que la transferencia de calor por unidad de área está relacionada al *promedio* del *producto* de las fluctuaciones de velocidad en y (osea v') y la fluctuación de temperaturas. Recordando el concepto de *longitud de mezcla*, l es la longitud a la cual la PMF retiene sus características originales antes de dispersarlas al fluido que la rodea. La siguiente expresión describe el mecanismo de transferencia de calor por turbulencia sin tomar en cuenta la conducción molecular.

$$q''_t = \frac{q_t}{A} = \rho c_p \overline{v'T'} = -\rho c_p \overline{v'l} \frac{d\bar{T}}{dy} \quad (83)$$

12.1.4. Análisis Capa límite con turbulencia

Simplemente dicho, para flujos que caen dentro del rango $5 \times 10^5 < \text{Re} < 10^7$ se pueden usar las siguientes expresiones sin miedo

$$\delta = 0,37x \text{Re}_x^{-\frac{1}{5}} \quad (84)$$

$$C_{Dx} = 0,0576 \text{Re}_x^{-\frac{1}{5}} \quad (85)$$

$$\overline{C_{Dx}} = \frac{1}{L} \int_0^L C_{Dx} dx = 0,072 \text{Re}_L^{-\frac{1}{5}} \quad (86)$$

El análisis térmico nos dice que para gases con número Prandtl cerca de 1

$$\frac{h_{cx}}{c_p \rho U_\infty} = \frac{\text{Nu}_x}{\text{Re}_x \text{Pr}} = \frac{C_{Dx}}{2} \quad (87)$$

La ecuación anterior se puede modificar para estar en acuerdo con resultados experimentales para fluidos en el rango $0,6 < \text{Pr} < 50$

$$\frac{\text{Nu}_x}{\text{Re}_x \text{Pr}} \text{Pr}^{\frac{2}{3}} = \text{St}_x \text{Pr}^{\frac{2}{3}} = \frac{C_{Dx}}{2} \quad (88)$$

12.1.5. Correlación Capa límite mixta para flujo sobre placa

Siempre se va tener un flujo laminar antes que comience a ser turbulento.

- **Laminar:** $0 < x < x_c$
- **Transición:** $x_c < x < ?$
- **Turbulento:** $x_c \lesssim x$

Para estimar el coeficiente de arrastre se supone que la capa límite turbulenta comienza en el filo de ataque.

$$\overline{C}_D = \frac{\overline{C}_{Dx_c}^{\text{lam}} + \overline{C}_{DL}^{\text{turb}} - \overline{C}_{Dx_c}^{\text{turb}}}{L} \quad (89)$$

Para un número de Reynolds crítico de 5×10^5 tenemos:

$$\overline{C}_D = 0,072 \left(\text{Re}_L^{-\frac{1}{5}} - \frac{0,0464x_c}{L} \right) \quad (90)$$

Y finalmente, para el análisis de transferencia de calor la ecuación que rige:

$$\text{Nu}_x = \frac{h_{cx}x}{k} = 0,0288 \text{Pr}^{\frac{1}{3}} \text{Re}_x^{0,8} \quad (91)$$

12.2. Resolución de problemas

Las ecuaciones a usar:

- Continuidad (21)
- Navier-Stokes reducida (35)
- Entalpía (57) o Energía (60)

Para realizar el estudio de convección natural haremos algunas suposiciones que provienen de la derivación de la ecuación Navier-Stokes y otras para evitar la complejidad de cuentas.

- Estado estacionario ($\frac{\partial}{\partial t} = 0$)
- Fluido Newtoniano
- Validez de la aproximación Boussinesq
- Flujo en régimen laminar ($u_y = 0$)
- Influencia nula de disipación viscosa ($\text{Br} \ll 1$)
- Propiedades débilmente dependientes de la temperatura (μ, k, c_p)

La aproximación de Boussinesq establece que la densidad es solo función de la temperatura y que se desprecian sus variaciones salvo en el termino de las fuerzas de volumen (asociadas con la gravedad) [Vieytes, 2018]. Esta hipótesis es evidente en un liquido, pero para un gas esto implica que la densidad hidrostática ρ_e es constante.

$$\rho(T) = \rho_0 + \frac{\partial \rho}{\partial T}(T - T_0) = \rho_0(1 - \beta(T - T_0)) \quad (92)$$

donde ρ_0 es la densidad del fluido a la temperatura de referencia T_0 . β es el coeficiente de expansión térmica Como $\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial \rho}{\partial T} = -\beta$ (el coeficiente de expansión térmica) se puede hacer un reemplazo.

Las ecuaciones que nos sirven para problemas de convección forzada son las de continuidad 22 y la de Navier-Stokes 33. Recordar siempre usar densidad ρ del flujo en el infinito (*free-stream*).

Protips:

- Para un gas ideal $\rho = p/RT \Rightarrow \beta = \frac{1}{T_\infty}$
- Para dos paredes separados por $2d$: $h_c = \frac{k \frac{\partial T}{\partial y}|_w}{T_w - T_0} = \frac{k}{2d} \frac{T_2 - T_1}{T_w - T_0}$

13. Estudio de Convección por Semejanza

13.1. Correlación empírica para Convección Natural

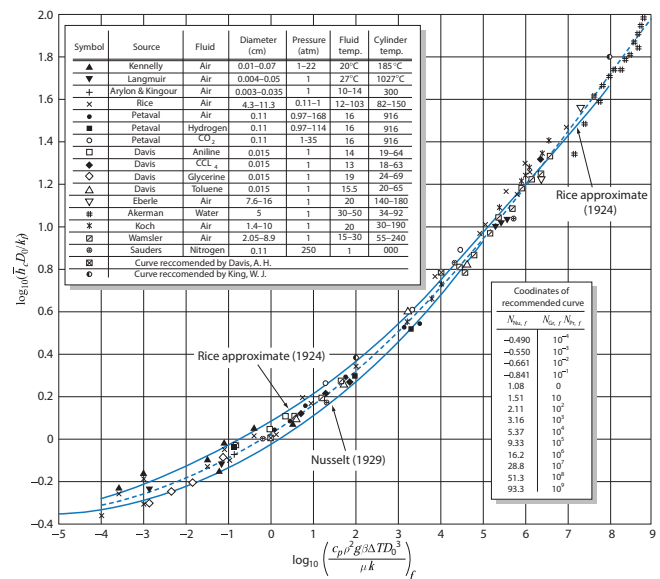


Figura 9: Correlación empírica para transferencia de calor en cilindros horizontales con gases y líquidos. Kreith et al. [2011]

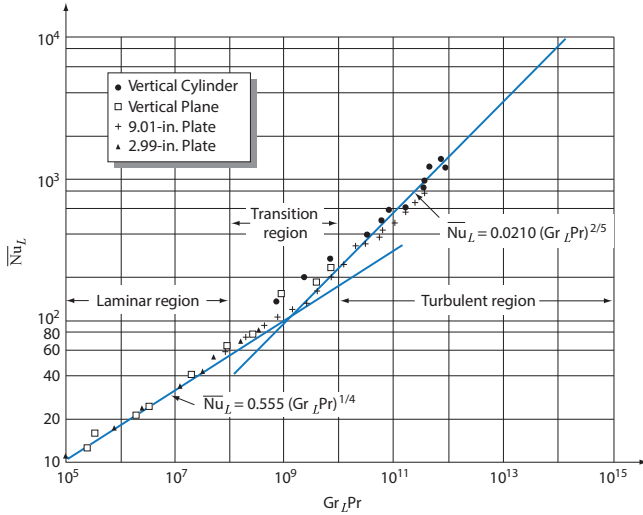


Figura 10: Correlación empírica para transferencia de calor en cilindros y placas verticales. Kreith et al. [2011]

13.1.1. Placas verticales

Esta sección va exponer relaciones que coinciden con la realidad. Como en el Kreith, la dimensión característica aparece como subíndice para los parámetros adimensionales (Nu , Re etc.)

Placa o cilindro isotérmico vertical a una distancia x de su comienzo con su capa límite

$$h_{cx} = 0,508Pr^{\frac{1}{2}} \sqrt[4]{\frac{Gr_x}{0,952 + Pr}} \frac{k}{x} \quad (93)$$

$$\delta(x) = 4,3x \sqrt[4]{\frac{Pr + 0,56}{Pr^2 Gr_x}}$$

Integrando sobre la longitud característica L y dividiendo por L se puede obtener $\bar{h}_c = 0,68Pr^{\frac{1}{2}} \sqrt[4]{\frac{Gr_L}{0,952 + Pr}} \frac{k}{L}$.

Para una superficie plana sumergida en un metal fundido ($Pr < 0,03$) el promedio del número de Nu es

$$\bar{Nu}_L = \frac{\bar{h}_c L}{k} = 0,68 \sqrt[3]{Gr_L Pr^2} \quad (94)$$

en cambio, para régimen turbulento ($Gr > 10^9$) se recomienda:

$$\bar{Nu}_L = \frac{\bar{h}_c L}{k} = 0,13 \sqrt[3]{Gr Pr} \quad (95)$$

Para una placa inclinada a θ en el rango $10^5 < Gr_L Pr \cos \theta < 10^{11}$ y $0 \leq \theta \leq 89^\circ$.

$$\bar{Nu}_L = 0,56(Gr_L Pr \cos \theta) \quad (96)$$

13.1.2. Placas horizontales

Se tienen dos casos, cuando la gravedad ayuda a la transferencia de calor (97) y cuando le juega

en contra (98) donde ℓ toma el valor representativo $\frac{\text{Área de superficie}}{\text{Perímetro}}$.

$$\bar{Nu}_\ell = 0,54 \sqrt[4]{Ra_\ell} \quad (10^5 \lesssim Ra_\ell \lesssim 10^7) \quad (97)$$

$$\bar{Nu}_\ell = 0,15 \sqrt[3]{Ra_\ell} \quad (10^7 \lesssim Ra_\ell \lesssim 10^{10})$$

$$\bar{Nu}_\ell = 0,27 \sqrt[4]{Ra_\ell} \quad (10^5 \lesssim Ra_\ell \lesssim 10 \times 10^{10}) \quad (98)$$

13.2. Correlación empírica para cuerpos no-fuselados o *bluff* con Convección forzada

Cuerpo no-fuselado: *Un cuerpo que tiene el frente ancho, aplanado, como en el caso de algunos vehículos de reentrada atmosférica.*

13.2.1. Cilindros

$$C_D = \frac{F_D}{A_f (\rho U_\infty^2 / 2g_c)}$$

donde D es el diámetro exterior, L es la longitud del cilindro, A_f es el área frontal proyectado, U_∞ es la velocidad de la corriente libre.

Para un cilindro se puede calcular h_c sobre un punto cualquiera a θ grados de la horizontal que enfrenta el flujo laminar adherido.

$$Nu_D(\theta) = \frac{h_c(\theta)D}{k} = 1,14 \sqrt{\frac{\rho U_\infty D}{\mu}} \cdot Pr^{0.4} \left[1 - \left(\frac{\theta}{90} \right)^3 \right] \quad (99)$$

El coeficiente de transferencia de calor es máximo en el punto estancamiento que enfrenta al flujo. A números de Reynolds mas altos se generan eddies en la parte posterior del cilindro que no mezclan efectivamente con el flujo principal disminuyendo así la transferencia de calor en $\theta = 180$.

El problema se vuelve complejo para Reynolds altos.

$$\bar{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = C \left(\frac{U_\infty D}{\nu} \right)^m Pr^n \left(\frac{Pr}{Pr_s} \right)^{0.25} \quad (100)$$

evaluado con $n = 0,37$ para $Pr < 10$ y $n = 0,36$ para $Pr > 10$

Re	C	m
1 - 40	0,75	0,4
40 - 1×10^3	0,51	0,5
1×10^3 - 2×10^5	0,26	0,6
2×10^5 - 1×10^6	0,076	0,7

Tabla 1: Coeficientes para la ecuación 100

Si se tiene un cilindro que no esta en *cross-flow* (caso $\vartheta = 90^\circ$ siendo ϑ el ángulo de *guiñada* o *yaw angle*):

$$\overline{Nu}_D = 0,206Re_N^{0,63}Pr^{0,36} \quad 2500 < Re_N < Re_{crit} \quad (101)$$

donde $Re_N = Re_D \sin \vartheta$ y Re_{crit} varía dependiendo de ϑ entre 2×10^4 para $\vartheta = 15^\circ$ y $2,5 \times 10^5$ para $\vartheta = 45^\circ$

En el rango $2 \times 10^5 < Re_D < 10^6$ el número de Nusselt es independiente de ϑ

$$\overline{Nu}_D = 0,012Re_D^{0,85}Pr^{0,36} \quad (102)$$

Un cuerpo prismático de sección no-circular en un medio gaseoso se puede describir con siguiente ecuación tomando B y n de tabla

$$\overline{Nu}_D = BRe_D^n \quad (103)$$

Usar $Nu_D = 1,125(Re_DPr)^{0,413}$ para cilindros con flujo metal-liquido $\vartheta = 90^\circ$. Valido en el rango $1 \leq Pr \cdot Re_D \leq 100$.

El *aspect ratio* $\frac{L}{D}$ juega un rol para valores menores a 4. Dentro de este rango y para valores de Reynolds $7 \times 10^4 < Re_D < 2,2 \times 10^5$

$$\overline{Nu}_D = 0,123Re_D^{0,651} + 0,00416 \left(\frac{L}{D} \right)^{-0,85} Re_D^{0,792} \quad (104)$$

b

13.2.2. Esferas

En el rango $25 < Re_D < 1 \times 10^5$ vale la siguiente ecuación para una esfera calentada o enfriada por un gas:

$$\overline{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = 0,37 \left(\frac{\rho D U_\infty}{\mu} \right)^{0,6} = 0,37 Re_D^{0,6} \quad (105)$$

Para un flujo de un gas $1,0 < Re_D < 25$:

$$\bar{h}_c = c_p U_\infty \rho \left(\frac{2,2}{Re_D} + \frac{0,48}{\sqrt{Re_D}} \right) \quad (106)$$

Si se quisiera modelar la transferencia de calor en un liquido (o un gas) para $3,5 < Re_D < 7,6 \times 10^4$ y $0,7 < Pr < 380$:

$$\overline{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = 2 + \left(0,4\sqrt{Re_D} + 0,06\sqrt[3]{Re_D^2} \right) Pr^{0,4} \sqrt[4]{\frac{\mu}{\mu_s}} \quad (107)$$

donde μ_s es la viscosidad del fluido a la temperatura de la superficie de la esfera.

Por debajo del Re_{crit} , $100 < Re_D < 2 \times 10^5$ la ecuación anterior es modificada:

$$\overline{Nu}_D = 2 + \left(\frac{Re_D}{4} + 3 \times 10^{-4} Re_D^{1,6} \right)^{\frac{1}{2}} \quad (108)$$

Después del limite critico (seguimos con gases) $4 \times 10^5 < Re_D < 5 \times 10^6$ con $a = 5 \times 10^{-3}$, $b = 2,5 \times 10^{-10}$ y $c = -3,1 \times 10^{-17}$

$$\overline{Nu}_D = 430 + aRe_D + bRe_D^2 + cRe_D^3 \quad (109)$$

Ahora en el caso que se esté transfiriendo calor de una esfera a un metal liquido en el rango $3,6 \times 10^4 < Re_D < 2 \times 10^5$ tenemos:

$$\overline{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = 2 + 0,386 (Re_D Pr)^{\frac{1}{2}} \quad (110)$$

13.2.3. Otros objetos no-fuselados

Números de Nusselt para una placa plana de ancho D normal al flujo incidente (111) y un cilindro de sección semi-circular (lado curvo enfrentando el flujo) (112) para $1,0 < Re_D < 4 \times 10^5$:

$$\overline{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = 0,20 Re_D^{\frac{2}{3}} \quad (111)$$

$$\overline{Nu}_D = \frac{\bar{h}_c D}{k} = 0,16 Re_D^{\frac{2}{3}} \quad (112)$$

Para un disco orientado con su eje en la dirección de un flujo, valido en $5000 < Re_D < 5 \times 10^4$:

$$\overline{Nu}_D = 1,05 Re_D^{\frac{1}{2}} Pr^{0,36} \quad (113)$$

Los datos experimentales obtenidos para una placa cuadrada orientada con guiñada $\vartheta \in [0^\circ, 45^\circ]$ y ángulo de ataque $\vartheta_{pitch} \in [25^\circ, 90^\circ]$ increíblemente tiene correlación con una sola ecuación (error= $\pm 5\%$):

$$\frac{\bar{h}_c Pr^{\frac{2}{3}}}{c_p \rho U_\infty} = \frac{0,930}{\sqrt{Re_L}} \quad (114)$$

14. Convección Interna Laminar

14.1. Correlaciones empíricas

Se comienza definiendo el diámetro hidráulico para poder aplicar las correlaciones a secciones que no son cuadradas ni circulares

$$D_H = 4 \cdot \frac{\text{Sección de flujo}}{\text{Perímetro mojado}} \quad (115)$$

Luego se define un valor que se usa seguido como criterio para las correlaciones Λ :

$$\Lambda = \frac{Re_{D_H} Pr D_H}{L}$$

Ductos cortos circulares o rectangulares.

Si se trata el ducto rectangular corto con la hipótesis de placas planas

$$\overline{Nu}_{D_H} = -\frac{\Lambda}{4} \ln(1 - 2,654 Pr^{0,167} \Lambda^{-,5}) \quad (116)$$

15. Intercambiadores de Calor

El subíndice c se refiere a *cold*, h a *hot*.

$$q = (\dot{m}c_p)(T_{c,salida} - T_{c,entrada}) \quad (117)$$

Overall heat transfer coefficient:

$$q = UA(T_h - T_c) \quad (118)$$

15.1. Diferencia de temperatura Log-mean

La temperatura varía según la dirección del flujo. Para obtener el coeficiente de transferencia de calor se tiene que integrar la siguiente expresión a lo largo del tubo(s).

$$dq = U dA \Delta T$$

Si U es constante y no hay cambios en energía cinética, entonces

$$dq = -\dot{m}_h c_{p,h} dT_h = \pm \dot{m}_c c_{p,c} dT_c = U dA (T_h - T_c) \quad (119)$$

donde el signo \pm depende si los flujos son paralelos (+) o en *counterflow* (-).

$$q = UA \frac{\Delta T_a - \Delta T_b}{\ln(\Delta T_a \Delta T_b)} \quad (120)$$

donde $\Delta T = T_h - T_c$.

Promedio logarítmico para intercambiadores tipo shell

El subíndice s se refiere a una propiedad del *shell*.

Promedio generalizado con factor de corrección

$$\Delta T_{\text{prom.}} = F \cdot \frac{\Delta T_a - \Delta T_b}{\ln(\Delta T_a \Delta T_b)} \quad (121)$$

15.2. Efectividad de Intercambiador

La ecuación generalizada para intercambiadores de calor:

$$q = UA \Delta T_{\text{prom.}} \quad (122)$$

Ahora presentamos la *efectividad* \mathcal{E} que es la razón de calor intercambiado al calor intercambiado máximo posible (largo infinito).

$$\mathcal{E} = \frac{C_h(T_{h,entrada} - T_{h,salida})}{C_{\min}(T_{h,entrada} - T_{c,entrada})} \quad (123)$$

$$\mathcal{E} = \frac{C_c(T_{c,salida} - T_{c,entrada})}{C_{\min}(T_{h,entrada} - T_{c,entrada})} \quad (124)$$

donde C_{\min} es la menor de las magnitudes $\dot{m}_h c_{ph}$ y $\dot{m}_c c_{pc}$.

$$q = \mathcal{E} C_{\min}(T_{h,entrada} - T_{c,entrada}) \quad (125)$$

$$\mathcal{E} = \frac{1 - \exp\left(\frac{-UA(1+C_{\min}/C_{\max})}{C_{\min}}\right)}{1 + C_{\min}/C_{\max}} \quad (126)$$

15.3. Fouling

Factor *fouling*

$$R_d = \frac{1}{U_d} + \frac{1}{U} \quad (127)$$

donde U_d es el coeficiente de transmisión de calor después de ocurrir el *fouling*.

16. Radiación

16.1. Cuerpos negros

$$E_b(T, \lambda) = \frac{C_1}{\lambda^5 (e^{C_2/\lambda T} - 1)} \quad (128)$$

$$\frac{dE_b(T, \lambda)}{d\lambda} = 0 \Rightarrow \lambda_{max} T = b = 2,898 \times 10^{-3} \text{ mK} \quad (129)$$

La emisión total de radiación por unidad de superficie es:

$$E_b(T) = \frac{q_r}{A} = \sigma T^4 \quad (130)$$

donde $\sigma = 5,670 \times 10^{-8} \text{ W/m}^2\text{K}^4$ es el constante de Stefan-Boltzmann.

Para determinar cual longitud de onda a la que el poder emisor monocromático es máximo

$$\frac{E_b(T, \lambda)}{E_b(T, \lambda_{max})} = \left(\frac{2,898 \times 10^{-3}}{\lambda T} \right)^5 \left(\frac{\exp(4,965) - 1}{\exp(\frac{0,014388}{\lambda T}) - 1} \right) \quad (131)$$

16.2. Intensidad de radiación

Unidad de ángulo solido: Steradiano (sr)

$$d\omega = \frac{dA_n}{r^2} = \sin \theta d\theta d\phi \quad (132)$$

16.3. Propiedades de la radiación

Absorción + reflectividad + transmisión = 1

$$\alpha + \rho + \tau = 1$$

Cuerpos opacos no transmiten radiación incidente $\Rightarrow \tau = 0$. Cuando un cuerpo es un reflector perfecto entonces $\rho = 1$.

$$\varepsilon = \frac{E(T)}{E_b(T)} = \frac{E(T)}{\sigma T^4}$$

Equilibrio entre tierra y sol Encontrar T_{tierra} :

$T_{sol} = 5778K$, $R_{ts} = 149,6 \times 10^9 \text{ m}$, $R_T = 6371 \text{ km}$, $R_S = 695508 \text{ km}$, $albedo \approx 0,35$

Buscamos los steradianes de la tierra respecto al sol:

$$\omega = \frac{A_T}{R_{ts}^2} = 5,698 \times 10^{-9}$$

Busco emitancia del sol y potencia radiada total:

$E = \sigma(5778^4) \Rightarrow P_{sol} = A_{sol}E = 3,8 \times 10^{26} \text{ W}$ Si dividido por 4π obtengo intensidad radiante $I_e = [W/sr]$

y luego para calcular la intensidad de la radiación del sol sobre la tierra: $I = \frac{P_{sol}}{A_{ts}} = \frac{P_{sol}}{4\pi R_{ts}^2} = 1366 \text{ Wm}^{-2}$

La energía absorbida por la tierra se puede calcular de dos formas: $q_r = I \cdot \pi R_T^2 = I_e \cdot \omega = 1,74 \times 10^{17} \text{ W}$

Tomando en cuenta que la tierra es un cuerpo gris:

$E_{absorbido} = q_r(1 - albedo)$ y lo que emite: $E_{emite} = 4\pi R_T^2 \sigma T_{tierra}^4$.¹ Planteando $E_{emit} = E_{abs}$

$$T_{tierra} = \sqrt[4]{\frac{q_r(1 - albedo)}{4\pi R_T^2 \sigma}} \approx 250 \text{ K} \approx -23^\circ \text{ C}$$

¹La tierra absorbe luz en un plano e irradia como una esfera

17. Appendix

17.1. Correlaciones empíricas para aire seco a nivel del mar

Datos discretos obtenidos de Engineering Toolbox. Correlacion calculado usando nlinfit en MATLAB. Error relativo es menor a 0,006 % para todas las formulas en el rango dado usando los coeficientes mostrados. Unidades estándares (SI).

$$\beta_{\text{aire}} \approx 0,0037 - 1,43 \times 10^{-5}T + 6,58 \times 10^{-8}T^2 \quad T \in [-80, 40]^\circ\text{C} \quad (133)$$

$$\rho_{\text{aire}} \approx 2,22 \times 10^{-5}T^2 - 0,0049T + 1,29 \quad T \in [-80, 40]^\circ\text{C} \quad (134)$$

$$k_{\text{aire}} \approx 0,0241 + 7,98 \times 10^{-5}T - 3,84 \times 10^{-8}T^2 \quad T \in [-100, 100]^\circ\text{C} \quad (135)$$

$$\mu_{\text{aire}} \approx 1,72 \times 10^{-5} + 5 \times 10^{-8}T - 4,34 \times 10^{-11}T^2 \quad T \in [-100, 100]^\circ\text{C} \quad (136)$$

$$c_{p_{\text{aire}}} \approx 1004 + 0,0385T - 2,63 \times 10^{-4}T^2 \quad T \in [-100, 100]^\circ\text{C} \quad (137)$$

$$\text{Pr}_{\text{aire}} \approx 0,716 - 2,61 \times 10^{-4}T \quad T \in [-100, 100]^\circ\text{C} \quad (138)$$

Referencias

- RB Bird, Warren E Stewart, and Edwin N Lightfoot. *Transport Phenomena*. J. Wiley, second edition, 2002.
- Franz Durst. *Fluid mechanics: an introduction to the theory of fluid flows*. Springer Science & Business Media, 2008.
- Frank Kreith, Raj M Manglik, and Mark S Bohn. *Principles of heat transfer*. Cengage learning, 2011.
- Robert E Vиейtes. *Transferecia de Calor*. 31.37. ITBA, 2018.