数三角

首先发现三条边最多构成一个三角形,而能构成三角形的充要条件为两两不重合,两两有交点, 交点不重合

图中没有任何两条边有重合,图中任意两条从不同顶点连出的额外边必然有交点,并且保证了这些交点不重合

然后直接按三角形内额外边个数分类讨论并进行一些简单容斥即可

设 $a_{n+i}=a_i$,则答案为

$$inom{\sum a_i}{3} - \sum inom{a_i}{3} + [n=3]*(1+2*\sum a_i) + \sum inom{a_i+a_{i+1}+a_{i+1}+a_{i+1}+rac{n-1}{2}}{2} - inom{a_i}{2} - inom{a_{i+1}}{2}$$

 $\binom{\sum a_i}{3} - \sum \binom{a_i}{3}$,这个是三条边都由额外边组成的三角形个数

 $[n=3]*(1+2*\sum a_i)$,这个是三条边都由原本n边形的边组成和两条边由原本n边形的边组成的三角形个数

$$\sum (inom{a_i+a_{i+1}+a_{i+1}+rac{n-1}{2}}{2}-inom{a_i}{2}-inom{a_{i+1}}{2})$$
,这个是两条边由额外边组成的三角形个数

题目来源: https://www.zhihu.com/guestion/496646891

最短路

发现必然存在一组最优解中有一条边(s,t,b,e,c)是在e-c时刻从s出发的,因为否则可以把路径上所有点的时间都往后延,答案不变

考虑枚举那条边,然后从s开始在反图上跑类似最短路的东西,从t开始在正图上跑,把这些最短路全存下来,复杂度 $O(m^2logm)$,查询时同样枚举中间的边,拿s,t开始的最短路拼起来算贡献,一次查询复杂度O(m)

题目来源: P1813

逃跑

每个机器人只能从它前一个或后一个出口逃跑,设前一个和它的距离为x,后一个为y,先考虑 2^n 枚举完一种逃跑方案后怎么判是否可行。显然这个东西只和这些距离的相对大小有关

后文中选x代表从前一个出口逃跑,选y代表从后一个出口逃跑,x,y也都是离散化后值域为n的

首先可以暴力n!枚举机器人逃跑的顺序然后进行判定,判定时对于每个选x的机器人判它之前选y的机器人的y是否都比它的y小它之前选x的机器人的x是否都比它的x小,对于选y的同理

发现这个也可以当作拓扑排序,所以可以直接贪心每次放一个剩余能放的选x的机器人中x最小的或者选y的机器人中y最小的,判定复杂度 $O(n^2)$ 或O(n)

但是这个判定由于机器人逃跑的顺序有些复杂,不太好计数,考虑找出一些尽量简单的顺序

发现方案合法的充要条件是不存在选x的(x,y), 选y的(x',y'), 满足 $x \ge x'$ 且 $y' \ge y$ 。直接将所有(x,y)按x为第一关键字,y为第二关键字排序

按这个顺序设计dp, $f_{a,b}$ 表示已经考虑了所有 $x\leq a$ 的(x,y),其中选y的(x,y)中y最大的为b的方案数。每次转移枚举x=a+1的机器人如何决策,充要条件是一段y小的前缀选y,剩下的后缀选x,且后缀中第一个的y大于b和前缀中最后一个的y,复杂度 $O(n^2)$

每次转移对dp值的影响其实很小,对于没有在当前x中出现的y转移都没有任何决策,dp值不变,对于出现了的y维护dp值前缀和,暴力修改即可,使用树状数组或线段树,复杂度 O(nlogn)

题目来源: ARC101F

mex

考虑维护每个左端点对应的最小右端点,记i为左端点时的最小右端点为 R_i ,一次修改相当于是删除一个数,再插入一个数。

发现插入一个数数组的变化比较奇怪,删除一个数 a_x 则比较简单,设值为 a_x 的左右最近的位置分别为l,r,则相当于是让 $R_l \dots R_x$ 都和r取max

线段树分治,再用主席树维护R数组来支持撤销,l,r用multiset维护

复杂度 $O(nlog^2n)$

题目来源: P7230