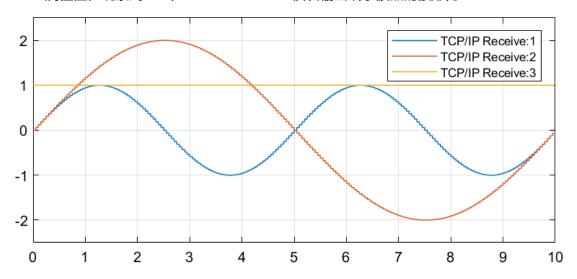
《无人系统设计》课程作业02

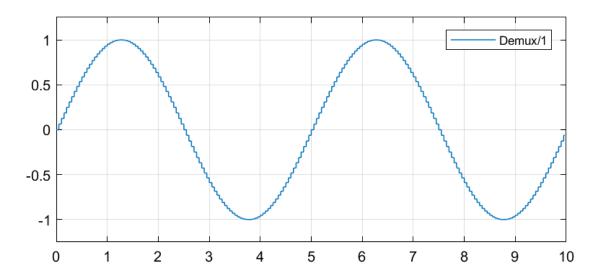
班级: F1903702 学号: 519021910547 姓名: 曾宇欣

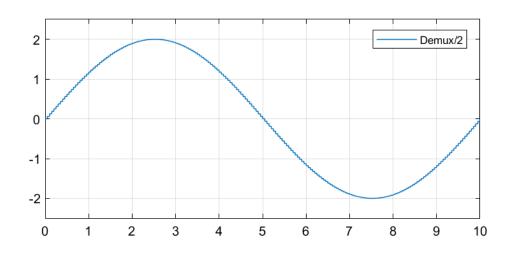
作业内容 1:

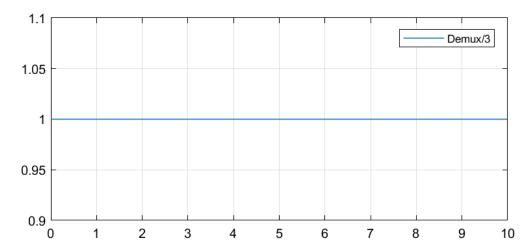
将 TCP/IP Send 模块的输入更改为由 3 路信号合成而成的复合向量信号,经过 Mux 向量合成模块合成一路信号送入 TCP/IP Send 模块并修改 TCP/IP Client Receive 模块的 Data Size 属性值,观察到 TCP/IP Client Receive 模块输出端示波器的波形为:



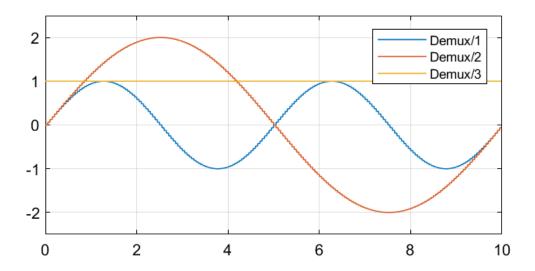
在 TCP/IP Client Receive 模块输出端旁路 Demux 模块将接收信号分解为 3 路输出分别接入新的 Scope,运行,观察得到各自的输出波形为:







将 Demux 模块分路出来的 3 路信号接入一个新加入的 3 输入 Scope,观察得到输出波形:

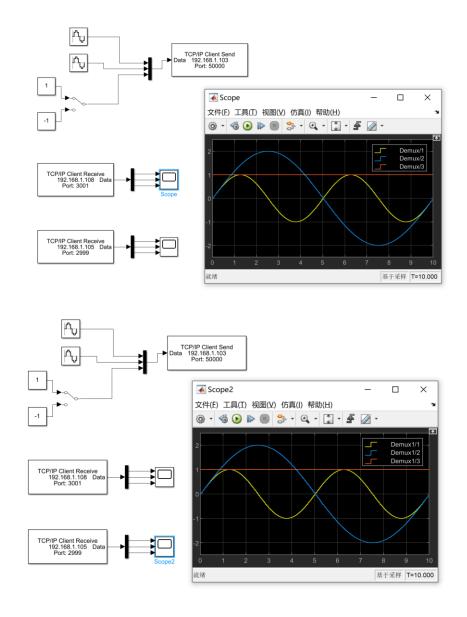


验证内容:

该实验过程验证了 TCP/IP Send、 TCP/IP Client Receive 模块的通信链接功能; Mux / Demux 模块的向量合成和分解功能, 以及 Scope 示波器的展示功能。经实验验证各个组件 功能与实验前的预期结果一致。

作业内容 2:

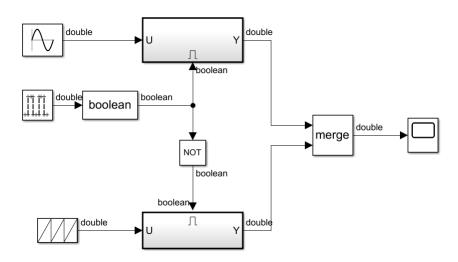
修改 TCP/IP Send 和 Recevie 模块,与另外两台电脑实现数据的双向互通。



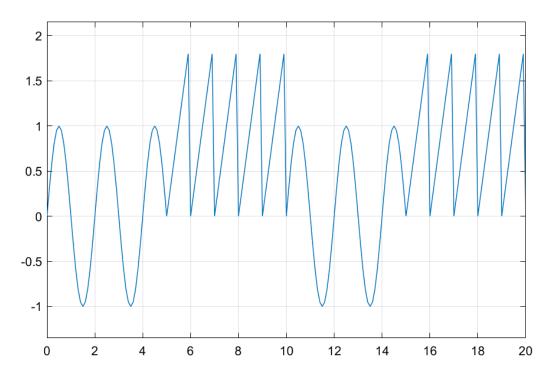
将 TCP/IP Receive 模块的 IP 设置为相同局域网下的另外两台电脑的 IP, 端口号设置为其他两台电脑上 Send 模块相同的端口号,可以接收到传输数据。在其他两台电脑上以相同操作可以看到发送数据。

作业内容 3:

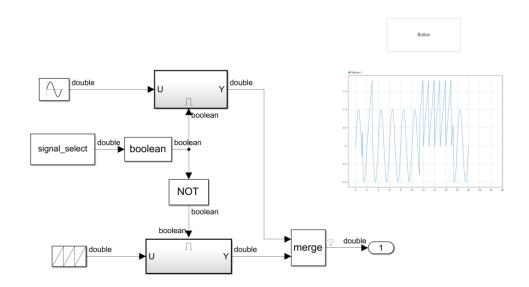
按照 Merging Signals 教程完成实验设计:



实验观察到的 merge 波形:



进行仿真调速可发现随着仿真调速的数值变化,可以发现仿真肉眼可见的加速/减速效果。 按照 Control Merging Signals with the Push Button Block 链接中的步骤,设计模型如下:



上述模型基于前一步设计的 Merging Signals 进行设计。在这个模型中,可以用一个按钮控制输入信号。修改 simulation pacing,慢速状态下可以看出按下 Button,输出曲线会随之修改。