

数字信号处理

周治国

2022.8

第二章

离散时间信号与系统分析基础

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

一、时域描述

$$y(n) \sim x(n): \quad \sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{k=0}^M b_k x(n-k)$$

无限长单位脉冲
响应数字滤波器

$$h(n) : y(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k)x(n-k)$$

有限长单位脉冲
响应数字滤波器

离散时间系统运算关系

$$T[\bullet] \quad y(n) = T[x(n)]$$

线性系统

$$y_1(n) = T[x_1(n)] \quad y_2(n) = T[x_2(n)]$$

$$T[ax_1(n) + bx_2(n)] = ay_1(n) + by_2(n)$$

非时变系统

$$y(n) = T[x(n)]$$

$$y(n-k) = T[x(n-k)]$$

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

二、频域描述

$$H(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n)e^{-j\omega n} \longrightarrow \text{频率响应}$$

$$h(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega$$

$$H(e^{j\omega}) = H(e^{j(\omega+2\pi)})$$

$$\frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} = H(e^{j\omega})$$

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

三、变换域描述

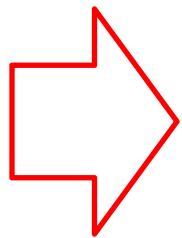
$$H(z) = \mathcal{Z}[h(n)] = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n)z^{-n} \longrightarrow \text{系统函数}$$

$$\text{如 } H(z) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}}$$

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

四、单位取样响应与卷积

$$\left\{ \begin{array}{l} h(n) = T[\delta(n)] \\ x(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)\delta(n-k) \end{array} \right. \quad \text{加权延时线性组合}$$



$$\begin{aligned} y(n) &= T[x(n)] = T\left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)\delta(n-k)\right] \\ &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)T[\delta(n-k)] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k) \\ &= x(n) * h(n) \end{aligned}$$

P21 任何离散时间线性非时变系统，可以通过其单位取样响应 $h(n)$ 来表征。

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

五、卷积运算的基本规律

➤ 交换律 $y(n) = x(n) * h(n) = h(n) * x(n)$

➤ 结合律

$$\begin{aligned} y(n) &= [x(n) * h_1(n)] * h_2(n) \\ &= [x(n) * h_2(n)] * h_1(n) \\ &= x(n) * [h_1(n) * h_2(n)] \end{aligned}$$

➤ 分配率

$$\begin{aligned} y(n) &= x(n) * [h_1(n) + h_2(n)] \\ &= x(n) * h_1(n) + x(n) * h_2(n) \end{aligned}$$

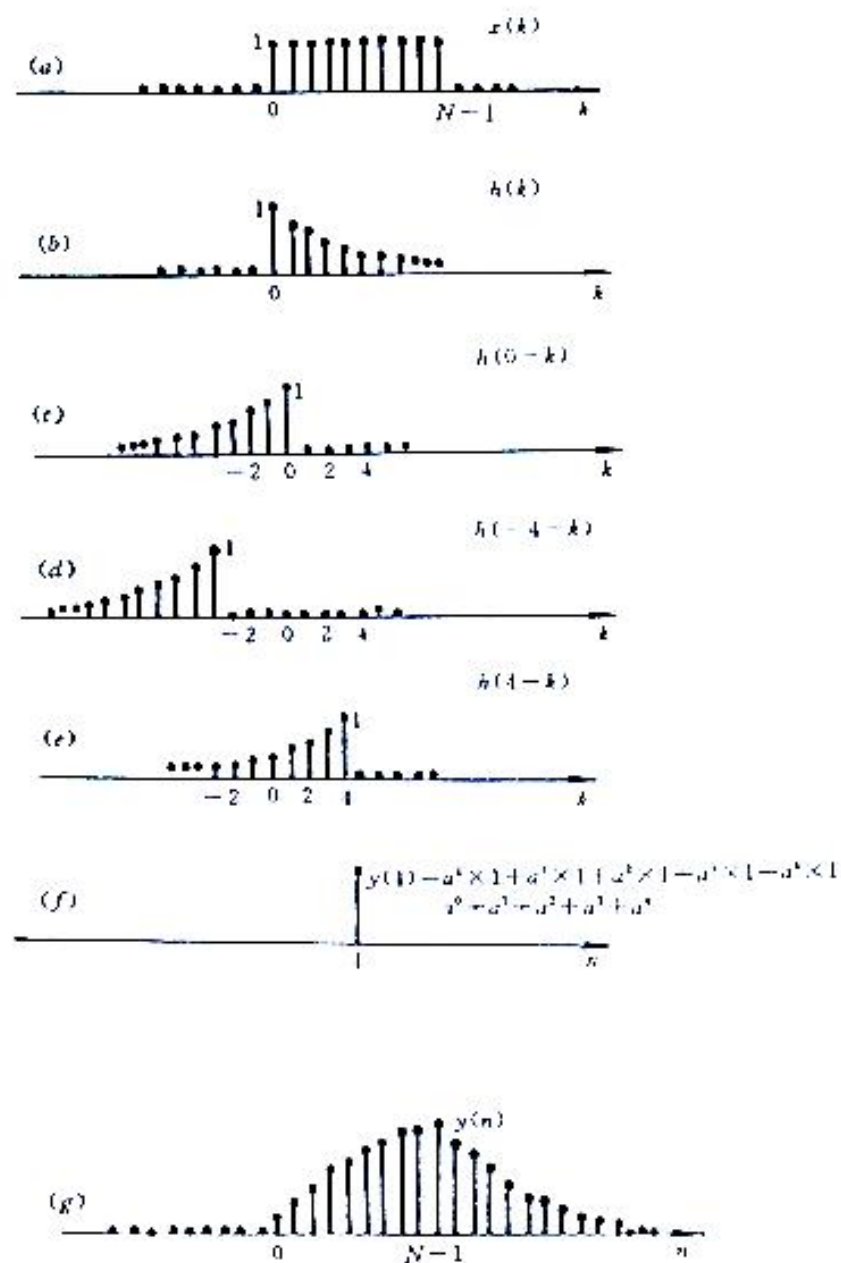


图 2-21 离散卷积计算过程

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

六、系统的稳定性和因果性

➤ 稳定系统 P24
$$s = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty$$

➤ 因果系统
$$h(n) = 0 \quad n < 0$$

➤ 稳定因果系统
$$s = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty \quad h(n) = 0 \quad n < 0$$

§ 2-4 离散时间线性非时变系统

七、常系数线性差分方程

➤ 连续时间系统时域分析
数学模型：微分方程

➤ 离散时间系统
数学模型：差分方程

$$y(n) \sim x(n): \quad \sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{k=0}^M b_k x(n-k)$$

无限长单位脉冲
响应数字滤波器

$$h(n) : y(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k)x(n-k)$$

有限长单位脉冲
响应数字滤波器

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

一、系统的频率响应

输入频率为 ω 的复指数序列

$$x(n) = Ae^{j(\omega n + \phi_x)} = Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}$$

对于线性
非时变系统：

$$x(n-r) = Ae^{j\omega(n-r)} e^{j\phi_x} = e^{-j\omega r} x(n)$$

输出频率也为 ω 的复指数序列

$$y(n) = Be^{j(\omega n + \phi_y)} = Be^{j\omega n} e^{j\phi_y}$$

$$y(n-k) = Be^{j\omega(n-k)} e^{j\phi_y} = e^{-j\omega k} y(n)$$

$A(\omega), B(\omega)$ 隐含 ω

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

一、系统的频率响应

输入输出方程：

$$\sum_{k=0}^N a_k e^{-j\omega k} y(n) = \sum_{r=0}^M b_r e^{-j\omega r} x(n)$$

$$y(n) = \frac{\sum_{k=0}^N b_r e^{-j\omega r}}{\sum_{r=0}^M a_k e^{-j\omega k}} x(n) = H(e^{j\omega}) x(n)$$

$$\Rightarrow Be^{j\omega n} e^{j\phi_y} = H(e^{j\omega}) Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}$$

$$\Rightarrow H(e^{j\omega}) = \frac{y(n)}{x(n)} = \frac{Be^{j\omega n} e^{j\phi_y}}{Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}} = \frac{Be^{j\phi_y}}{Ae^{j\phi_x}} = \frac{B(\omega)e^{j\phi_y}}{A(\omega)e^{j\phi_x}}$$

$$x(n) = Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}$$

$$x(n-r) = e^{-j\omega r} x(n)$$

$$y(n) = Be^{j\omega n} e^{j\phi_y}$$

$$y(n-k) = e^{-j\omega k} y(n)$$

系统频率响应，
由结构参数决定

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

二、系统频率响应的两个性质

1. $H(e^{j\omega})$ 是 ω 的连续函数

2. $H(e^{j\omega})$ 是 ω 的周期函数，且周期为 2π

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

三、系统频率响应和单位取样响应的关系

$$\left\{ \begin{aligned} y(n) &= x(n) * h(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k) \\ &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k)e^{-j\omega k} A e^{j\omega n} e^{j\phi_x} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k)e^{-j\omega k} x(n) \\ y(n) &= \frac{\sum_{k=0}^N b_r e^{-j\omega r}}{\sum_{r=0}^M a_k e^{-j\omega k}} x(n) = H(e^{j\omega}) x(n) \end{aligned} \right.$$
$$\Rightarrow H(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k)e^{-j\omega k} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n)e^{-j\omega n}$$

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

四、序列的频域表示法

1. $H(e^{j\omega})$ 是 ω 的连续函数

2. $H(e^{j\omega})$ 是 ω 的周期函数，且周期为 2π

可以作傅氏级数展开

比较

$$\left\{ \begin{aligned} H(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} C_n e^{-j\omega n} \\ C_n &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega \\ H(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n) e^{-j\omega n} \\ h(n) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega \end{aligned} \right.$$

DTFT 离散时间傅里叶变换

$$\left\{ \begin{aligned} X(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n) e^{-j\omega n} \\ x(n) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega \end{aligned} \right.$$

五、输出序列与输入序列的傅氏变化间的关系

离散时间线性非时变系统输入序列 $x(n)$ ，输出序列 $y(n)$

$$y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k)$$

$$Y(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y(n)e^{-j\omega n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k) \right] e^{-j\omega n}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k) \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n-k)e^{-j\omega n}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)e^{-j\omega k} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n-k)e^{-j\omega(n-k)}$$

凑公式表达形式

$$\Rightarrow Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$$

$$\Rightarrow y(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})e^{j\omega n} d\omega$$

问题:

$$\left\{ \begin{array}{l} Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}) \Rightarrow H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} \\ \\ H(e^{j\omega}) = \frac{y(n)}{x(n)} = \frac{Be^{j\omega n} e^{j\phi_y}}{Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}} = \frac{Be^{j\phi_y}}{Ae^{j\phi_x}} \\ \\ \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} ? = \frac{y(n)}{x(n)} \end{array} \right.$$

问题:

$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}) \Rightarrow H(e^{j\omega}) = \frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{y(n)}{x(n)} = \frac{Be^{j\omega n} e^{j\phi_y}}{Ae^{j\omega n} e^{j\phi_x}} = \frac{Be^{j\phi_y}}{Ae^{j\phi_x}}$$

$$\frac{Y(e^{j\omega})}{X(e^{j\omega})} ? = \frac{y(n)}{x(n)}$$

注意前提条件:

输入频率为 ω 的复指数序列

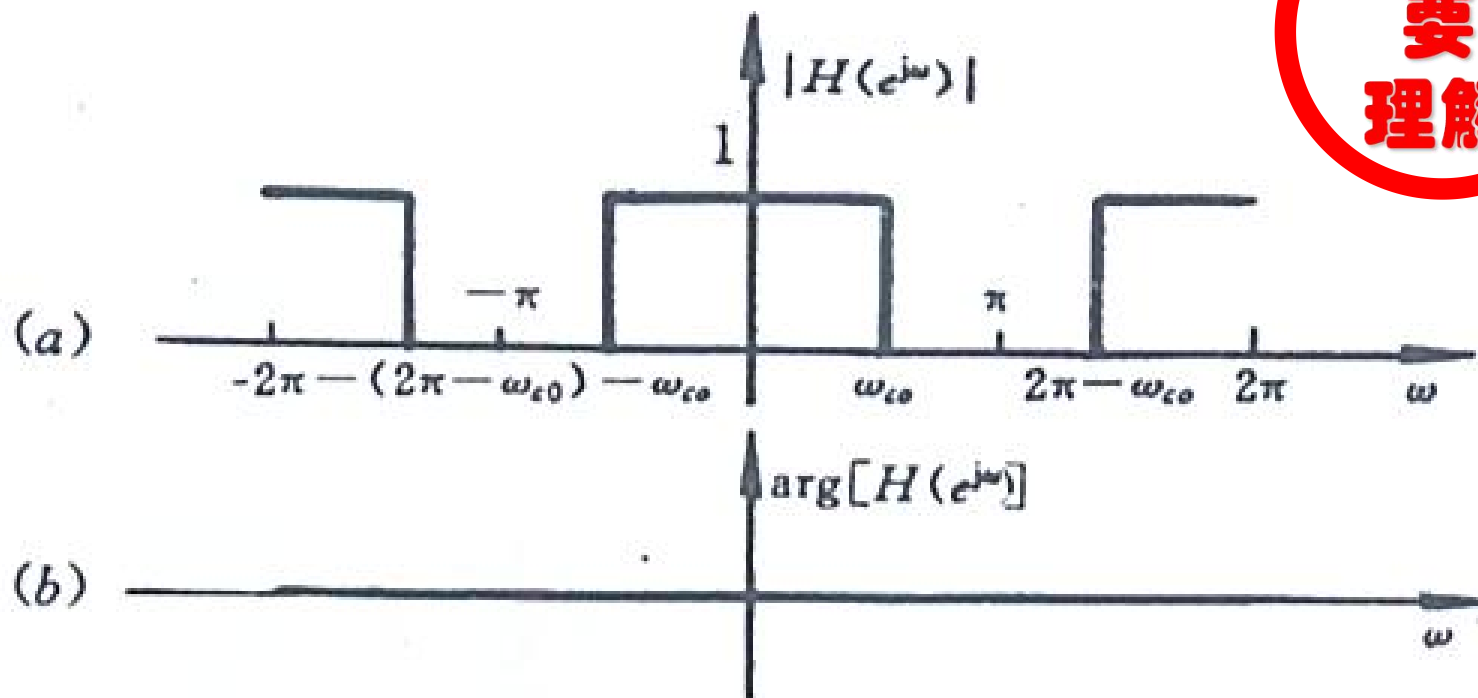
$$x(n) = Ae^{j(\omega n + \phi_x)}$$

输出频率也为 ω 的复指数序列

$$y(n) = Be^{j(\omega n + \phi_y)}$$

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

六、理想低通滤波器频率响应



一定要理解

图 2—26 理想时域离散低通滤波器的频率响应

(a) 幅度响应 (b) 相位响应

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

理想低通滤波器单位取样响应

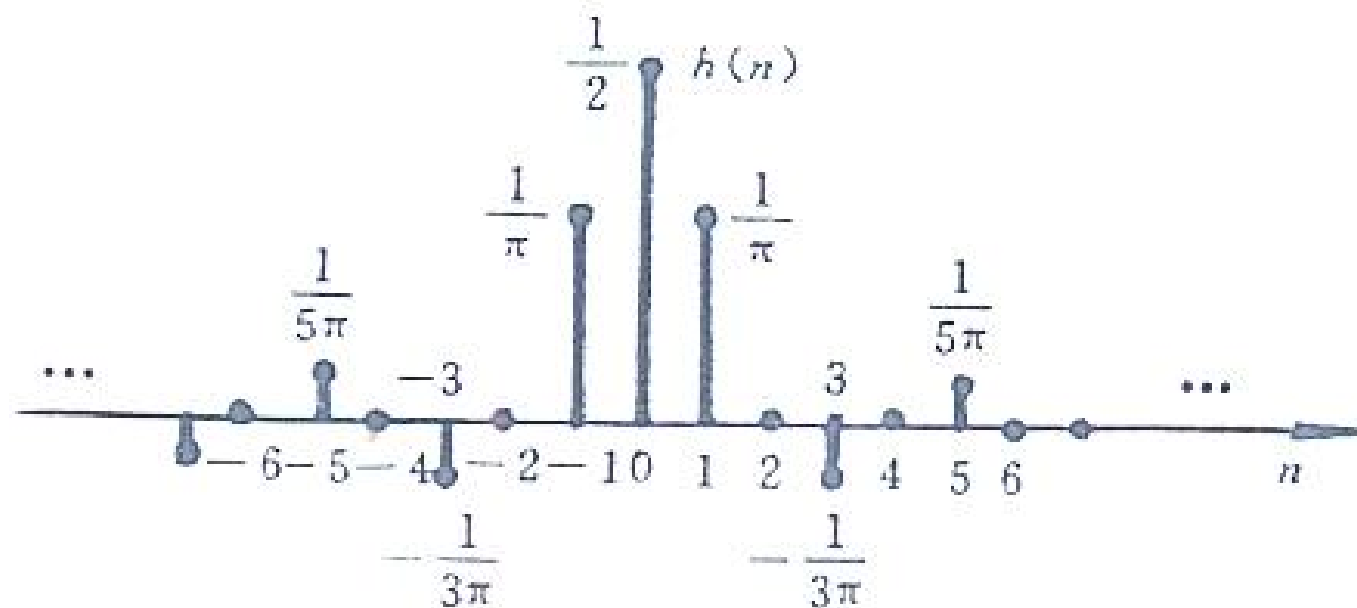


图 2-27 截止频率 $\omega_c = \pi/2$ 之理想
低通滤波器单位取样响应

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

$$\left\{ \begin{array}{l} H(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1 & |\omega| \leq \omega_{c0} \\ 0 & \omega_{c0} < |\omega| \leq \pi \end{cases} \\ \text{注意：这是一个周期} \\ h(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_{c0}}^{\omega_{c0}} e^{j\omega n} d\omega = \frac{\sin \omega_{c0} n}{\pi n} \end{array} \right.$$

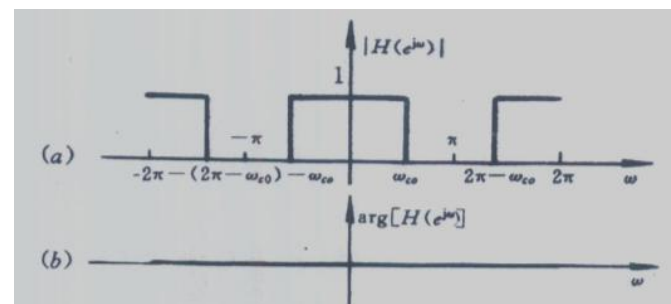


图 2-26 理想时域离散低通滤波器的频率响应
(a) 幅度响应 (b) 相位响应

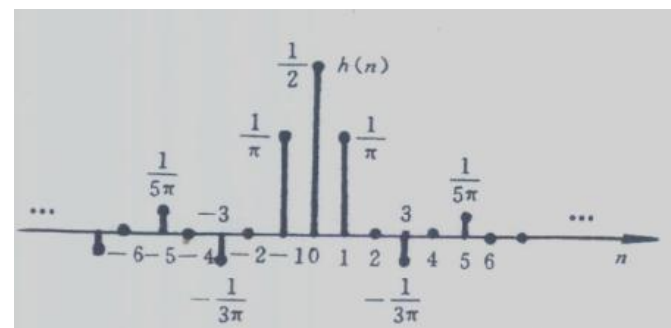


图 2-27 截止频率 $\omega_{c0} = \pi/2$ 之理想低通滤波器单位取样响应

§ 2-5 离散时间信号和系统的频域分析

有关数字滤波器的一些概念：

1. 低频在0处，高频在 π 处；
2. 频谱是连续周期的。

理想低通滤波器：

1. 非因果；
2. 不稳定。

伏笔：P32 指出理想低通滤波器 $h(n)$ 不绝对可和，也即不绝对收敛，因此不稳定，但其 $H(e^{j\omega})$ 存在？