

Analyse av metoder

Klasse:	Metode:	O notasjon:
LoadNumbers	getFirst	$O(1)$
	getInt	$O(1)$
	getSize	$O(1)$
	loadFile	$O(n)$ i henhold til lengden av tekst fil
Task1	getInput	$O(n)$ i henhold til contains (Sub tid er likt som de algoritmene den kaller)
	initArrayListQuick	$O(n)$ i henhold til loadFile input
	qSortRunner	$O(1)$
	initArrBucket	$O(n)$ i henhold til loadFile input
	bSortRunner	$O(1)$
	toIntArray	$O(n)$
	toArrayList	$O(n)$
	bucketSort	Værste : $O(n^2)$ Gjennomsnitt: $O(n + k)$ Beste: $O(n)$
	testBucket	$O(1)$ (sub tid er tiden bucketSort bruker)
QuickSortAlg	quickSort	Værste: $O(n^2)$ Gjennomsnitt: $O(n \log n)$ Beste: $O(n \log n)$
	testQuickSort	$O(1)$ (sub tid er tiden quicksort bruker)
	Get	$O(1)$
Edge	getId	$O(1)$
	Opposite	$O(1)$ er bare sammenlikning
	endVertices	$O(1)$
	getElement	$O(1)$
	toString	$O(n)$
Node	addEdge	$O(1)$
	getParent	$O(1)$
	setParent	$O(1)$
	incidentEdges	$O(1)$
	Neighbors	$O(1)$
	isNeighbors	$O(n)$
	getId	$O(1)$
	getElement	$O(1)$
	toString	$O(n)$
Graph	addNode(id ,name)	$O(1)$
	addNode(v)	$O(1)$
	hasNodeId	$O(1)$ p.g.a når addNode(v) blir brukt så blir noden lagret på index posisjonen, dette gjør at den kan hentes tilbake i konstant tid

	getNode	O(1) samme prinsippet her som hasNodeId, ved å lagre på index og hente på index
	addEdge	O(1)
	numVertices	O(1)
	containsNode	O(1) lagret på index, hente på index
	numOfEdges	O(1)
	Vettrices	O(1)