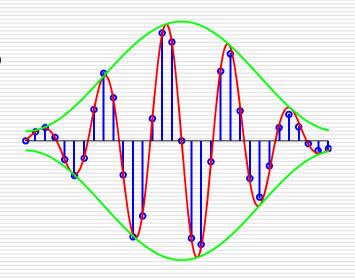


Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» Кафедра теоретических основ радиотехники



ЦИФРОВАЯ ОБРАБОТКА СИГНАЛОВ Тема 2 Дискретные системы

(Лекция 2)



Алгоритм дискретной фильтрации

□ В общем случае причинная дискретная система вычисляет линейную комбинацию некоторого числа входных и предыдущих выходных отсчетов

$$y(k) = b_0 x(k) + b_1 x(k-1) + \dots + b_m x(k-m) - a_1 y(k-1) - a_2 y(k-2) - \dots - a_n y(k-n)$$

В курсе РТЦС буквы a и b используются наоборот!

В курсе РТЦС при всех слагаемых знак «+»!

Разностное уравнение

Переносим все отсчеты выходного сигнала на левую сторону равенства:

$$y(k) + a_1 y(k-1) + a_2 y(k-2) + \dots + a_n y(k-n) =$$

$$= b_0 x(k) + b_1 x(k-1) + \dots + b_m x(k-m)$$

- \square *Порядок* фильтра максимальная используемая задержка: $\max(m, n)$
- □ Соотношение между m и n в дискретных системах может быть n

Способы описания дискретных систем

- □ Импульсная характеристика
- □ Функция передачи
- □ Нули и полюсы
 - Всепропускающие (фазовые) фильтры
- □ Полюсы и вычеты
 - Расчет импульсной характеристики
 - Устойчивость дискретных систем
- □ Пространство состояний

Импульсная характеристика

- П Импульсная характеристика $\{h(k)\}$ реакция системы на единичный импульс $\{\delta(k)\}$
 - Важно:

импульсная характеристика определяется при нулевых начальных условиях



Связь между входным и выходным сигналами

Произвольный сигнал можно представить линейной комбинацией единичных отсчетов:

$$x(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)x_0(k-m)$$

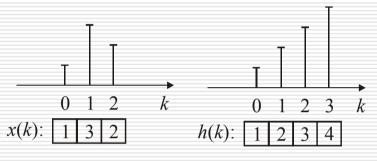
□ После преобразования системой:

$$y(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(k-m)$$

Дискретная свертка

Вычисление дискретной свертки

Процедура вычисления



$$k = 0$$
: $x(m)$: 1 3 2 $h(0-m)$: 4 3 2 1

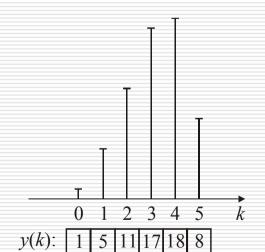
$$y(0) = 1 \cdot 1 = 1$$

$$k = 1$$
: $x($
 $h(1-m)$: $\boxed{4}$

$$y(1) = 1 \cdot 2 + 3 \cdot 1 = 5$$

y(2) = 1.3 + 3.2 + 2.1 = 11

y(3) = 1.4 + 3.3 + 2.2 = 17



$$k = 2$$
: $x(m)$: 1 3 2
 $h(2-m)$: 4 3 2 1

$$k = 3$$
: $x(m)$: 1 3 2 $h(3-m)$: 4 3 2 1

$$k = 4$$
: $x(m)$: 1 3 2 $h(4-m)$: 4 3 2 1

$$k = 5$$
: $x(m)$: 1 3 2 $y(5) = 2.4 = 8$

$$y(4) = 3.4 + 2.3 = 18$$

Функция передачи

□ Отношение выхода и входа:

$$z$$
-преобразований $H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \sum_{k=0}^{\infty} h(k)z^{-k}$ выхода и входа:

□ Из алгоритма фильтрации:

$$H(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_m z^{-m}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_n z^{-n}}$$

$$\Box \mathsf{YX} : \qquad \dot{K}(\tilde{\omega}) = H(e^{j\tilde{\omega}}) = \sum_{k=0}^{\infty} h(k)e^{-j\tilde{\omega}k}$$

Частотные характеристики

- Амплитудно-частотная характеристика:
- $|\dot{K}(\tilde{\omega})|$

- Фазочастотная характеристика:
- $\varphi_K(\tilde{\omega}) = \arg \dot{K}(\tilde{\omega})$

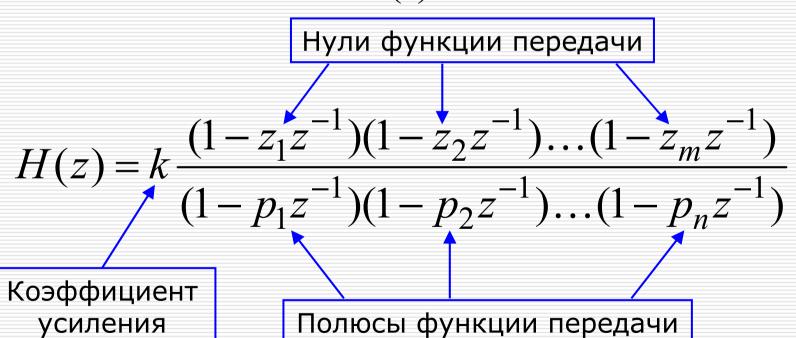
□ Фазовая задержка: $\tau_{\Phi}(\tilde{\omega}) = -\frac{\varphi_K(\tilde{\omega})}{\tilde{\omega}}$

□ Групповая задержка:

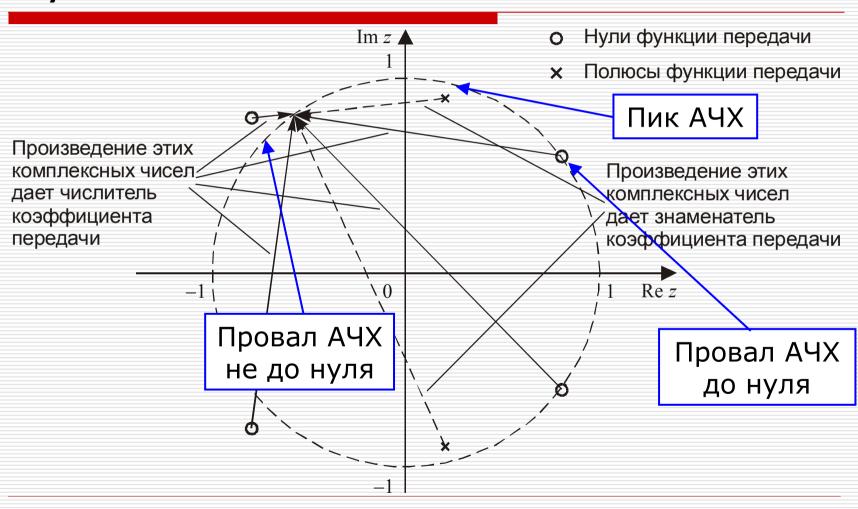
 $\tau_{\Gamma p}(\tilde{\omega}) = -\frac{d\varphi_K(\tilde{\omega})}{d\tilde{\omega}}$

Нули и полюсы

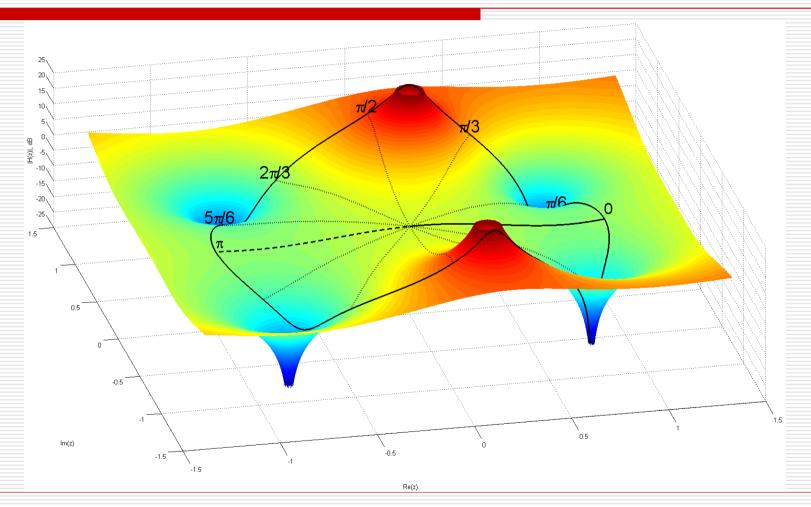
 \square Раскладываем числитель и знаменатель H(z) на множители:



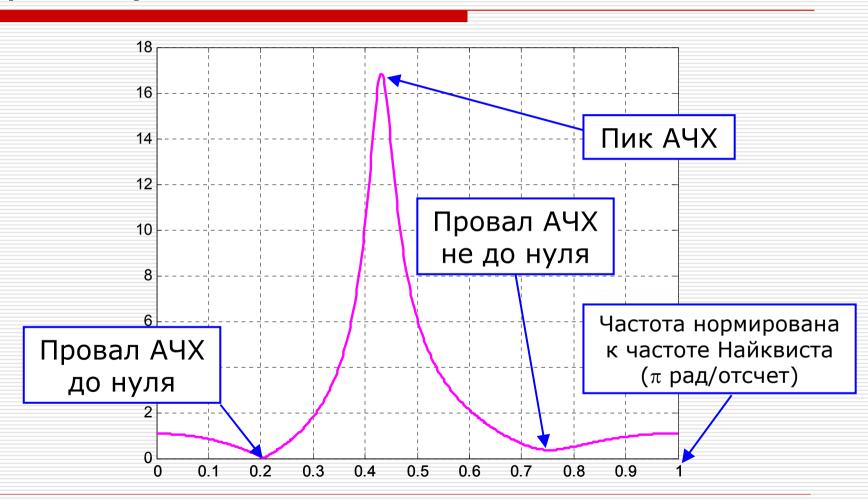
Связь АЧХ с расположением нулей и полюсов



Модуль функции передачи на комплексной плоскости



АЧХ, соответствующая приведенной карте нулей и полюсов



Всепропускающие (фазовые) фильтры (all-pass)

- АЧХ строго равна единице
- Фильтр первого порядка: $H(z) = k \frac{1 z_1 z^{-1}}{1 p_1 z^{-1}}$ Условие для нулей и полюсов:
- □ Условие для нулей и полюсов:

$$z_1 = \frac{1}{p_1^*}$$
 $|z_1| = \frac{1}{|p_1|}$ $\arg z_1 = \arg p_1$ $|k| = |p_1|$

□ Условие для функции передачи:

$$H(z) = e^{j\varphi} \frac{a_n^* + a_{n-1}^* z^{-1} + a_{n-2}^* z^{-2} + \dots + a_1^* z^{-(n-1)} + z^{-n}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_{n-1} z^{-(n-1)} + a_n z^{-n}}$$

Фазовый фильтр — модуль функции передачи на комплексной плоскости

