



Санкт-Петербургский государственный университет  
Кафедра системного программирования

# Разработка архитектуры программно-аппаратной платформы для управления роботами

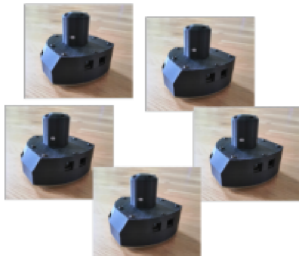
**Автор:** Дулетов Дмитрий Евгеньевич

31 мая 2023 г.

**Научный руководитель:** д.ф.-м.н., проф. О.Н. Граничин

Санкт-Петербург  
2022

# Введение

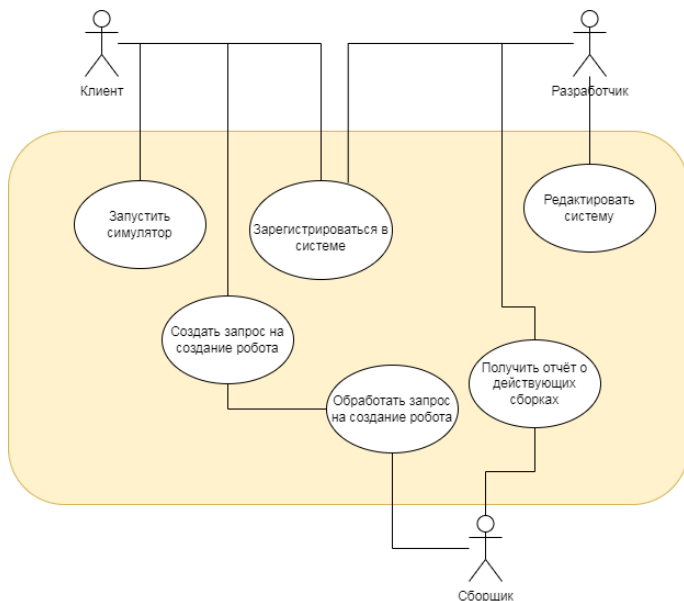


**Целью** работы является разработка архитектуры программно-аппаратной платформы и настройка внешнего и внутреннего серверов.

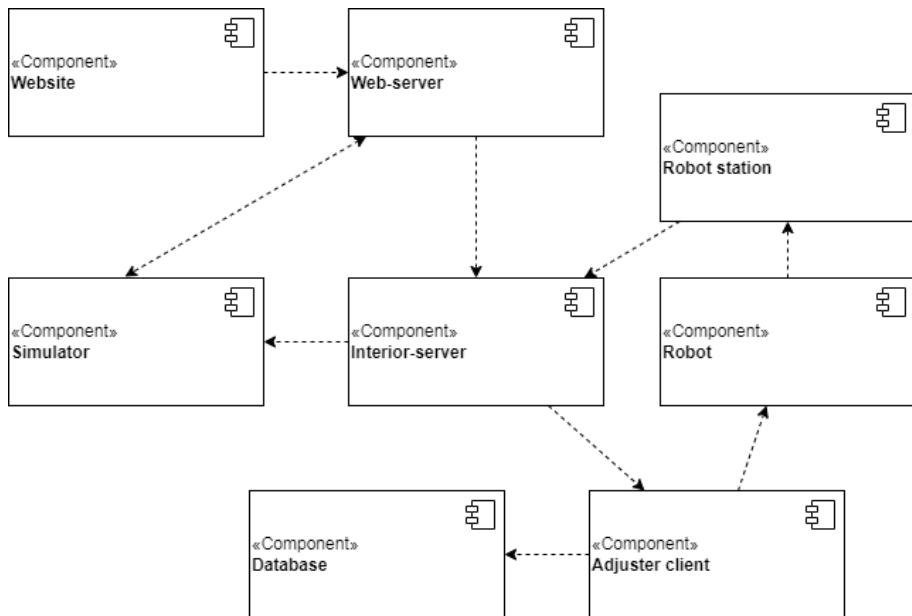
**Задачи:**

- Проведение обзора научно-исследовательской литературы в рамках разработки программно-аппаратных платформ
- Разработка архитектуры платформы
- Создание и настройка внешнего и внутреннего сервера

# Архитектура



# Архитектура



- Разработано первое приближение архитектуры программно-аппаратной платформы
- Развёрнуты внутренний и внешний сервера, настроено ssh соединение