Оценка альтернатив на основе парных сравнений в задаче об определении лидера группы

Филатова А.А., студентка 4-го курса бакалавриата СПбГУ rii.filatova@gmail.com, Кривулин Н.К., д.ф.-м.н. профессор кафедры статистического моделирования СПбГУ nkk@math.spbu.ru

Аннотация

Рассматривается многокритериальная задача оценки альтернатив на основе парных сравнений, которая возникает при определении лидера группы. Для ее решения применяются методы анализа иерархий, взвешенных геометрических средних и logчебышевской аппроксимации. Полученные результаты сравниваются между собой.

Введение

Один из ключевых компонентов, который играет определяющую роль в достижении целей программного проекта и является залогом успешной командной работы — это правильный выбор лидера. При выборе руководителя следует учитывать несколько факторов, а значит принятие данного решения можно рассматривать как многокритериальную задачу оценки альтернатив на основе парных сравнений по нескольким неравноценным критериям.

В данной задаче n альтернатив сравниваются попарно по m критериям. Полученные результаты парных сравнений представляют в виде матрицы ${\pmb A}_k$ размерности n, в соответствии с критерием $k=1,\ldots,m$. Критерии также сравниваются попарно, и результаты этих сравнений образуют матрицу ${\pmb C}$. Необходимо на основе матриц парных сравнений ${\pmb A}_1,\ldots,{\pmb A}_m$ и ${\pmb C}$ определить степень предпочтения каждой альтернативы. Основная трудность при решении заключается в отсутствии единого решения, оптимального по всем критериям одновременно.

Есть целый ряд методов решения данных задач, как эвристических, (например, метод анализа иерархий Т. Саати [1]), так и аналитических (метод взвешенных геометрических средних [2], метод log-чебышевской аппроксимации [3]). Учитывая, что результаты, полученные одним методом, могут значительно отличаться от результатов другого метода [4], возникает необходимость в сравнении этих результатов для получения более разумного решения. Если результаты, полученые разными методами, практически совпадают, это свидетельствует о близости решений к оптимальному.

Постановка задачи определения лидера группы

Рассматривается задача выбора руководителя инженерной команды [5], в которой исследуются 4 кандидата (альтернативы) на должность лидера группы ((1),(2),(3),(4)). Претенденты сравниваются попарно по 4 критериям: личные качества, академические достижения, опыт работы в команде, уровень компетентности разработчика (грейд).

Результаты парных сравнений альтернатив по каждому критерию описываются матрицами:

$$\boldsymbol{A}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1/2 & 1 & 3 & 2 \\ 1/3 & 1/3 & 1 & 1/3 \\ 1/4 & 1/2 & 3 & 1 \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{A}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1/2 & 1 & 2 & 3 \\ 1/3 & 1/2 & 1 & 2 \\ 1/4 & 1/3 & 1/2 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{A}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 3 \\ 1/2 & 1 & 2 & 3 \\ 1/2 & 1/2 & 1 & 2 \\ 1/3 & 1/3 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 1/3 & 1 & 2 & 4 \\ 1/2 & 1/2 & 1 & 1 \\ 1/3 & 1/4 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

а результаты парных сравнений критериев — матрицей:

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 & 7 \\ 1/4 & 1 & 1/3 & 3 \\ 1/3 & 3 & 1 & 5 \\ 1/7 & 1/3 & 1/5 & 1 \end{pmatrix}.$$

Необходимо определить вектор рейтингов альтернатив x, который устанавливает порядок на множестве альтернатив. Решение находится тремя методами: методом анализа иерархий, методом взвешенных геометрических средних и методом \log -чебышевской аппроксимации.

Метод анализа иерархий

Традиционный способ решения задачи оценки альтернатив на основе их парных сравнений — применение метода анализа иерархий Т. Саати. Он заключается в составлении взвешенной суммы нормированных главных собственных векторов матриц A_1, \ldots, A_m , где в качестве весов выступают элементы нормированного главного собственного вектора матрицы C.

Нормированный главный собственный вектор матрицы ${\cal C}$ равен

$$m{w} pprox egin{pmatrix} (0.5476 & 0.1265 & 0.2700 & 0.0559 \end{pmatrix}^T.$$

Нормированные главные собственные векторы матриц A_1, A_2, A_3, A_4 имеют следующий вид:

$$egin{aligned} oldsymbol{x_1} &pprox \left(0,4688 & 0,2684 & 0,0947 & 0,1681
ight)^T, \ oldsymbol{x_2} &pprox \left(0,4673 & 0,2772 & 0,1601 & 0,0954
ight)^T, \ oldsymbol{x_3} &pprox \left(0,4155 & 0,2926 & 0,1850 & 0,1069
ight)^T, \ oldsymbol{x_4} &pprox \left(0,4568 & 0,2799 & 0,1489 & 0,1144
ight)^T. \end{aligned}$$

Тогда вектор рейтингов:

$$\boldsymbol{x} = w_1 \boldsymbol{x}_1 + w_2 \boldsymbol{x}_2 + w_3 \boldsymbol{x}_3 + w_4 \boldsymbol{x}_4 \approx \begin{pmatrix} 0.45355 & 0.27669 & 0.13038 & 0.13938 \end{pmatrix}^T.$$

Вектор рейтингов, нормированный относительно максимального элемента, равен

$$m{x}_{\mathrm{AHP}} pprox egin{pmatrix} 1 & 0.6101 & 0.2875 & 0.3073 \end{pmatrix}^T.$$

Метод взвешенных геометрических средних

Прямой способ решения многокритериальной задачи оценки альтернатив заключается в аппроксимации матриц парных сравнений по всем критериям общей согласованной матрицей. Применение логарифмической шкалы для аппроксимации позволяет получить аналитическое решение задачи непосредственно в явной форме. В случае решения задачи с помощью log-евклидовой аппроксимации полученный вектор \boldsymbol{x} называют решением многокритериальной задачи методом взвешенных геометрических средних.

Для нахождения решения нужно вычислить нормированный относительно суммы элементов вектор геометрических средних $\boldsymbol{w}=(w_i)$ матрицы \boldsymbol{C} парных сравнений критериев. Далее необходимо определить векторы \boldsymbol{x}_i геометрических средних матриц \boldsymbol{A}_i парных сравнений альтернатив. Заметим, что геометрическое среднее вычисляется по строкам матриц.

Элементы каждого вектора $\boldsymbol{x}_i=(x_{j,i})$ возводятся в степень w_i , а затем результат перемножения элементов этих векторов, соответствующих индексу j, берется в качестве элемента вектора рейтингов \boldsymbol{x} .

Нормированный вектор геометрических средних матрицы ${m C}$ выражается следующим образом:

$$\boldsymbol{w} \approx \begin{pmatrix} 0.5462 & 0.1276 & 0.2698 & 0.0564 \end{pmatrix}^T$$
.

Векторы геометрических средних для матриц A_1, A_2, A_3, A_4 парных сравнений:

$$x_1 \approx \begin{pmatrix} 2,2134 & 1,3161 & 0,4387 & 0,7825 \end{pmatrix}^T$$
,
 $x_2 \approx \begin{pmatrix} 2,2134 & 1,3161 & 0,7598 & 0,4518 \end{pmatrix}^T$,
 $x_3 \approx \begin{pmatrix} 1,8612 & 1,3161 & 0,8409 & 0,4855 \end{pmatrix}^T$,
 $x_4 \approx \begin{pmatrix} 2,0598 & 1,2779 & 0,7071 & 0,5373 \end{pmatrix}^T$.

Получим вектор рейтингов:

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} x_{1,1}^{w_1} \cdot x_{1,2}^{w_2} \cdot x_{1,3}^{w_3} \cdot x_{1,4}^{w_4} \\ x_{2,1}^{w_1} \cdot x_{2,2}^{w_2} \cdot x_{2,3}^{w_3} \cdot x_{2,4}^{w_4} \\ x_{3,1}^{w_1} \cdot x_{3,2}^{w_2} \cdot x_{3,3}^{w_3} \cdot x_{3,4}^{w_4} \\ x_{4,1}^{w_1} \cdot x_{4,2}^{w_2} \cdot x_{4,3}^{w_3} \cdot x_{4,4}^{w_4} \end{pmatrix} \approx \left(2,1037 \ 1,3139 \ 0,5762 \ 0,6279 \right)^T.$$

После нормирования относительно максимального элемента его можно записать как

$$x_{\text{WGM}} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0.6245 & 0.2739 & 0.2985 \end{pmatrix}^T$$
.

Метод log-чебышевской аппроксимации

Еще один метод решения, основанный на аппроксимации матриц парных сравнений, — это метод log-чебышевской аппроксимации с использованием тропической оптимизации.

Элементы тропической математики

Тропическая (идемпотентная) математика изучает теорию и приложения алгебраических систем с идемпотентными операциями [6]. При применении такой операции к одному и тому же аргументу результатом является тот же самый аргумент.

Решение задачи парных сравнений будем рассматривать в терминах \max алгебры $\mathbb{R}_{\max} = (\mathbb{R}_+, \max, \times, 0, 1)$, где $\mathbb{R}_+ = \{x \in \mathbb{R} \mid x \geqslant 0\}$, умножение определено как обычно, а сложение является идемпотентной операцией и определено как максимум (обозначается знаком \oplus).

В векторных и матричных операциях используются обычные правила, но с заменой арифметического сложения на операцию максимума.

След матрицы ${m A}=(a_{ij})$ размерности n imes n вычисляется по формуле

$$\operatorname{tr} \mathbf{A} = a_{11} \oplus \cdots \oplus a_{nn}.$$

Спектральный радиус A – скаляр, определяемый формулой

$$\lambda = \operatorname{tr} \boldsymbol{A} \oplus \cdots \oplus \operatorname{tr}^{1/n} (\boldsymbol{A}^n).$$

Если $\lambda \leqslant 1$, то для \boldsymbol{A} можно построить матрицу Клини

$$A^* = I \oplus A \oplus \cdots \oplus A^{n-1}$$
.

Решение задачи

Найдем решение с помощью процедуры, предложенной в [7]. Определим спектральный радиус матрицы C, который равняется

$$\lambda = \operatorname{tr} \mathbf{C} \oplus \operatorname{tr}^{1/2} \left(\mathbf{C}^2 \right) \oplus \operatorname{tr}^{1/3} \left(\mathbf{C}^3 \right) \oplus \operatorname{tr}^{1/4} \left(\mathbf{C}^4 \right) = 27^{1/4} / 7^{1/4}.$$

Найдем матрицу Клини, определяющую рейтинг весов критериев:

$$(\lambda^{-1}\mathbf{C})^* = \mathbf{I} \oplus \lambda^{-1}\mathbf{C} \oplus \lambda^{-2}\mathbf{C}^2 \oplus \lambda^{-3}\mathbf{C}^3 =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 3^{1/2} \cdot 7^{1/2} & 3^{1/4} \cdot 7^{1/4} & 3^{3/4} \cdot 7^{3/4} \\ 3^{-1/2} \cdot 7^{-1/2} & 1 & 3^{-1/4} \cdot 7^{-1/4} & 3^{1/4} \cdot 7^{1/4} \\ 3^{-1/4} \cdot 7^{-1/4} & 3^{1/4} \cdot 7^{1/4} & 1 & 3^{1/2} \cdot 7^{1/2} \\ 3^{-3/4} \cdot 7^{-3/4} & 3^{-1/4} \cdot 7^{-1/4} & 3^{-1/2} \cdot 7^{-1/2} & 1 \end{pmatrix} .$$

Столбцы матрицы Клини коллинеарны — в качестве вектора весов можно взять любой, например,

$$w = \begin{pmatrix} 1 & 3^{-1/2} \cdot 7^{-1/2} & 3^{-1/4} \cdot 7^{-1/4} & 3^{-3/4} \cdot 7^{-3/4} \end{pmatrix}^T$$

Для нахождения рейтингов альтернатив составим взвешенную тропическую сумму матриц A_1, A_2, A_3 и A_4 в виде

$$\boldsymbol{B} = w_1 \boldsymbol{A}_1 \oplus w_2 \boldsymbol{A}_2 \oplus w_3 \boldsymbol{A}_3 \oplus w_4 \boldsymbol{A}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1/2 & 1 & 3 & 2 \\ 1/3 & 1/3 & 1 & 2 \cdot 3^{-1/4} \cdot 7^{-1/4} \\ 1/4 & 1/2 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

Спектральный радиус матрицы B равен

$$\mu = \operatorname{tr} \boldsymbol{B} \oplus \operatorname{tr}^{1/2} \left(\boldsymbol{B}^2 \right) \oplus \operatorname{tr}^{1/3} \left(\boldsymbol{B}^3 \right) \oplus \operatorname{tr}^{1/4} \left(\boldsymbol{B}^4 \right) = 2^{1/2} \cdot 3^{3/8} \cdot 7^{-1/8}.$$

Найдем матрицу Клини:

$$\boldsymbol{B^*} = \left(\mu^{-1}\boldsymbol{B}\right)^* = \boldsymbol{I} \oplus \mu^{-1}\boldsymbol{B} \oplus \mu^{-2}\boldsymbol{B}^2 \oplus \mu^{-3}\boldsymbol{B}^3 = \\ \begin{pmatrix} 1 & 2^{1/2} \cdot 7^{1/8} \cdot 3^{-3/8} & 2 \cdot 3^{1/4} \cdot 7^{1/4} & 8^{1/2} \cdot 7^{1/8} \cdot 3^{-3/8} \\ 7^{3/8} \cdot 2^{-1/2} \cdot 3^{-9/8} & 1 & 3^{1/4} \cdot 7^{1/4} & 2^{1/2} \cdot 7^{1/8} \cdot 3^{-3/8} \\ 7^{1/8} \cdot 2^{-1/2} \cdot 3^{-11/8} & 7^{1/4} \cdot 3^{-7/4} & 1 & 2^{1/2} \cdot 3^{-5/8} \cdot 7^{-1/8} \\ 7^{1/4} \cdot 2^{-1} \cdot 3^{-3/4} & 7^{3/8} \cdot 2^{-1/2} \cdot 3^{-9/8} & 3^{5/8} \cdot 7^{1/8} \cdot 2^{-1/2} & 1 \end{pmatrix} .$$

Не все столбцы B^* коллинеарны, следовательно, необходимо вычислить наилучший и наихудший дифференцирующие векторы. Наилучшим считается столбец данной матрицы, для которого отношение максимального и минимального элементов является наибольшим. Соответственно наихудший — тот столбец, где это отношение наименьшее.

Вычислим их с помощью формул, приведенных в статье [3].

Для определения наилучшего дифференцирующего вектора найдем среди нормированных столбцов $B^*=(b_j^*)$ следующие:

$$x_k = b_k^* \|b_k^*\|^{-1}, \quad k = \arg\max_{1 \le j \le n} \|b_j^*\| \|(b_j^*)^-\|.$$

Последовательно вычислим:

$$\|\boldsymbol{b}_{1}^{*}\| \|(\boldsymbol{b}_{1}^{*})^{-}\| = \|\boldsymbol{b}_{2}^{*}\| \|(\boldsymbol{b}_{2}^{*})^{-}\| = 7^{-1/8} \cdot 2^{1/2} \cdot 3^{11/8},$$
$$\|\boldsymbol{b}_{3}^{*}\| \|(\boldsymbol{b}_{3}^{*})^{-}\| = \|\boldsymbol{b}_{4}^{*}\| \|(\boldsymbol{b}_{4}^{*})^{-}\| = 2 \cdot 3^{1/4} \cdot 7^{1/4}.$$

Максимальное значение соответствует k=1 и k=2, получим, что

$$m{x_1} pprox \left(1 \;\; 0{,}4262 \;\; 0{,}1991 \;\; 0{,}3568
ight)^T, \quad m{x_2} pprox \left(1 \;\; 0{,}8371 \;\; 0{,}1991 \;\; 0{,}3568
ight)^T.$$

Наилучшим дифференцирующим вектором будет вектор с наименьшими координатами. В данном случае им является $x_1 = x'_{LCA}$, так как он лучше различает первую и вторую альтернативы.

Наихудший вектор вычисляется с помощью следующей формулы и определяется однозначно:

$$x''_{\text{LCA}} = (\mathbf{1}^T (\mu^{-1} \mathbf{B})^*)^- \approx (1 \ 0.8370 \ 0.2336 \ 0.4185)^T$$
.

Заключение

В результате решения задачи об определении лидера группы на основе парных сравнений альтернатив (1), (2), (3), (4) по 4 критериям было получено 4 решения: $\boldsymbol{x}_{\text{AHD}}$ методом анализа иерархий, $\boldsymbol{x}_{\text{WGD}}$ методом взвешенных геометрических средних, наилучший $\boldsymbol{x}'_{\text{LCA}}$ и наихудший $\boldsymbol{x}'_{\text{LCA}}$ дифференцирующие векторы методом log-чебышевской аппроксимации. Решения задают одинаковый порядок альтернатив:

$$(1) \succ (2) \succ (4) \succ (3).$$

Таким образом, найденный вектор можно считать оптимальным.

Список литературы

- [1] Саати Т. Принятие решений. Метод анализа иерархий // Пер. с англ. Вачнадзе Р. Г. М.: Радио и связь, 1993. 315 с.
- [2] Crawford G., Williams C. A note on the analysis of subjective judgment matrices // J. Math. Psych. 1985. Vol. 29, N 4. P. 387–405.
- [3] Krivulin N. Application of tropical optimization for solving multicriteria problems of pairwise comparisons using log-Chebyshev approximation // Int. J. Approx. Reason. 2024. Vol. 169, P. 109168.
- [4] Tran N. M. Pairwise ranking: Choice of method can produce arbitrarily different rank order // Linear Algebra Appl. 2013. Vol. 438, N 3. P. 1012– 1024.
- [5] Muhisn Z. A. A., Omar M., Ahmad M., Muhisn S. A. Team leader selection by using an Analytic Hierarchy Process (AHP) technique // J. Softw. 2015. Vol. 10, N 10. P. 1216–1227.
- [6] Кривулин Н. К. Методы идемпотентной алгебры в задачах моделирования и анализа сложных систем // СПб.: Изд-во С.-Петерб. ун-та, 2009. 255 с.
- [7] Krivulin N., Sergeev S. Tropical implementation of the Analytical Hierarchy Process decision method // Fuzzy Sets and Systems. 2019. Vol. 377. P. 31-51.