

FlightCtrlAnleitung V1 1

siehe auch: FlightCtrlAnleitung

1. Inbetriebnahme FlightCtrl V1.1 (SMD vorbestückt)
 1. Restliche Teile bestücken
 2. Gyroabgleich
 3. Gesamtverkabelung
 4. Software - Update
2. Schaltplan

Inbetriebnahme FlightCtrl V1.1 (SMD vorbestückt)

Bei der FlightCtrl V1.1 als vorbestückte SMD-Variante müssen lediglich ein paar einfache Bauteile per Hand bestückt werden. (Diese liegen der Bestellung bei).

Die Platine ist bereits mit einem Bootloader und einer z.Z. des Tests aktuellen Version der FlightCtrl programmiert worden.

Restliche Teile bestücken

Zu bestücken sind:

- Kondensatoren (ELKO)
Polung beachten
- Summer
Polung beachten: Plus zur Aussenseite der Platine
sollte später ein Kompass verwendet werden, am besten den Summer am Ende eines Auslegers befestigen und mit 2 Leitungen anschliessen (wegen magnetischer Störung)
- Stiftleisten
- optional: Luftdrucksensor

Gyroabgleich

Die Platine ist bereits getestet und die Gyros sind schon abgeglichen.

Trotzdem sollten (insbesondere nach einem Crash) die Gyrowerte überprüft werden. (siehe FlightCtrlAnleitung)

Gesamtverkabelung

Für die Verkabelung des MikroKopter haben wird eine eigene Seite: ElektronikVerkabelung
Dort findet man auch die Motoradressen und die Laufrichtung der Motoren.

Software - Update

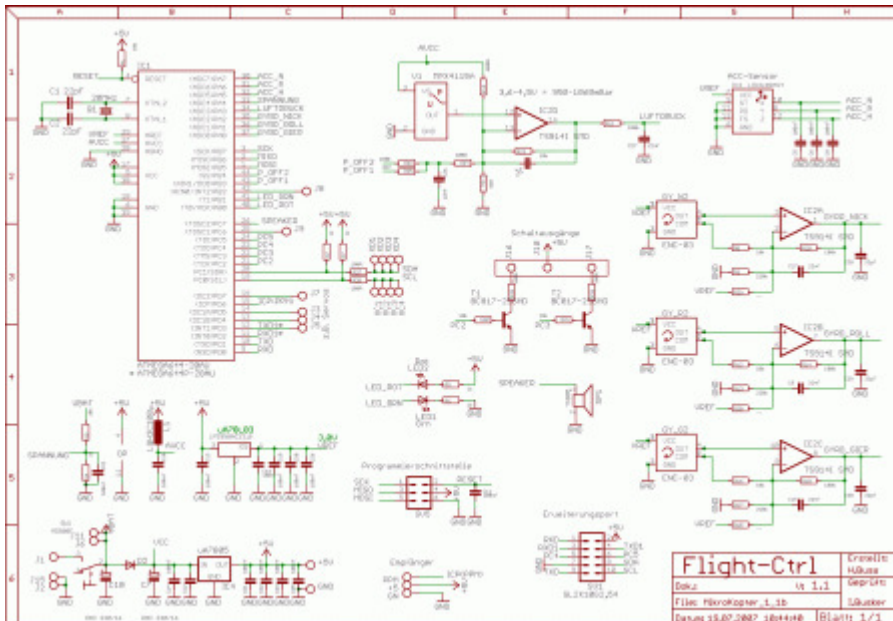
Da die Platine schon über einen Bootloader verfügt, ist ein Programm-Update einfach per SerCon möglich.

Details zum Update der FlightCtrl gibt es hier: MikroKopterTool

Die z.Z. verfügbaren Versionen befinden in unserem [Subversion-Archiv](#)

Die fertigen Hex-Files befinden sich jeweils im Unterordern "Hex-Files" der entsprechenden Versionen.

Schaltplan



(Klicken für hohe Auflösung)

KategorieAnleitung

MikroKopter: FlightCtrlAnleitung V1 1 (zuletzt geändert am 03.11.2007 durch dagerber)