20.09.2004

UNIVERSITÄT KARLSRUHE Institut für Industrielle Informationstechnik

- Prof. Dr.-Ing. habil. K. Dostert -

Vordiplomprüfung im Fach

Mikrorechnertechnik

H04

Aufgabe 1: A/D- und D/A-Wandlung

zu können.

a)
Für die Adresse werden 2x3= 6 Bits benötigt.
Für den Datenausgang werden ebenfalls 6 Bits benötigt, um alle 2⁶ Speicherstellen auslesen

b) (2)

Adresse	Inhalt
0000	0000
0001	0000
0010	0000
0100	0000
0101	0001
0110	0010
0111	0011
1000	0000
1001	0010
1010	0100
1011	0110
1100	0000
1101	0011
1110	0110
1111	1001

Tabelle 1.1: Adresse und Speicherinhalt

c)
Jeder der Schritte 1-4 benötigt genau eine Volladdiererlaufzeit; hinzu noch die Zeit für die Gatter-Multiplikationen sowie die Abschlussaddition

=> Gesamtlaufzeit= $4*\tau_{VA} + 1 \text{ ns} + 2 \text{ ns} = 4*2 \text{ns} + 1 \text{ ns} + 2 \text{ns} = 11 \text{ns}$.

d)
$$f_{\text{max}} = 1/(2\text{ns} + 1 \text{ ns} + 0.5\text{ns}) = 285,714 \text{ MHz}$$
 (2)

e)
Der Register muss alle Ergebnisbits vom Schritt 3 Speichern, d.h. pro HA und VA sind jeweils 2 Bits und für mit X gekennzeichneten nicht veränderten Stellen jeweils 1 Bit

=> Register nach Schritt 3 muss 32 Bit lang sein.

Aufgabe 2: Zahlendarstellung in Mikrorechnerprogrammen

a), b) (2), (2)

Dogistan	Inhalt (darimal)	Inhalt (binär)
Register	Inhalt (dezimal)	MSB LSB
R0	-6	11111010
R1	18	00010010
A	-108	10010100

c)
$$1111\ 1010_b = \text{Fraktal: } -1 + (2^6 + 2^5 + 2^4 + 2^3 + 2^1) / 2^7 = -1 + 0.953125 = -0.046875$$
 oder schneller: $-6 / 128 = -0.046875$

d)
$$1 111,1010_{b} = > Vorzeichen negativ$$
Wert der ganzen Zahl= $111_{b} = 7$
Nachkommawert= $2^{-1} + 2^{-3} = 0,625$

Dezimelwert= 7.625

Dezimalwert= -7,625 oder schneller: $-122/2^4 = -7,625$

e)
$$-21 = -10101_{b} = -1,0101_{b} \cdot 2^{4} = -1,0101_{b} \cdot 2^{131-127}$$

$$\Rightarrow \text{ Vorzeichenbit} = 1$$

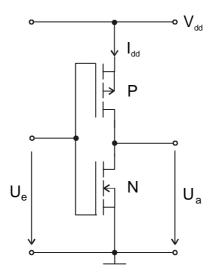
$$\Rightarrow \text{ Exponent} = 131 = 1000 \ 0011_{b}$$

$$\Rightarrow \text{ Mantisse} = 0101...$$
(4)

Inhalt	MSB Inhalt (binär)										Ι	LSB																				
(dezimal)	31						2	4	23	3					1	6	15	;						8	7							0
-21	1	1	0	0	0	0	0	1	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
99	0	1	0	0	0	0	1	0	1	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

Aufgabe 3: Verlustleistung von CMOS-Schaltungen

a) (2 Punkte)



$$U_e = H$$
: (1 Punkt)

Der obere Transistor (p-Kanal) sperrt, der untere Transistor (n-Kanal) leitet; damit liegt der Ausgang an Masse, also auf logisch L.

$$U_e = L$$
: (1 Punkt)

Der obere Transistor (p-Kanal) leitet, der untere (n-Kanal) sperrt; damit liegt der Ausgang an V_{dd} , also auf logisch H.

b) (2 Punkte)

Umschaltverluste: Verluste durch Umschaltströme, die während jeder Taktflanke beim

Umschalten von Invertern und Gattern entstehen

Umladeverluste: Verluste beim Umladen von Kapazitäten (z. B. Busleitungen)

c) (3 Punkte)

$$\bar{I} = N_{Inv} \cdot \frac{1}{T_{Takt}} \int_{o}^{T_{Takt}} i_d(t) dt = N_{Inv} \cdot f_{Takt} \cdot \left[\int_{o}^{t_r} i_d(t) dt + \int_{o}^{t_f} i_d(t) dt \right] = N_{Inv} \cdot f_{Takt} \cdot \left[\frac{t_r}{2} + \frac{t_f}{2} \right] \cdot I_{DP}$$

$$\Rightarrow I_{DP} = \frac{\bar{I}}{N_{Inv} \cdot f_{Takt}} \cdot \left[\frac{t_r}{2} + \frac{t_f}{2} \right] = \frac{48mA}{32.000 \cdot 12,5 MHz \cdot [0,75 ns + 0,5 ns]} = 96 \mu A$$

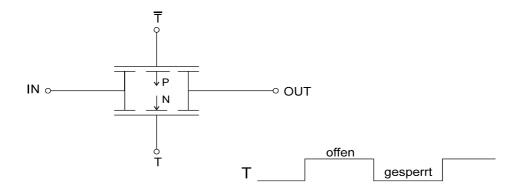
d) (2 Punkte)

$$I_{\text{max}} = i_{\text{ges}}(t_p) = N_{\text{Inv}} \cdot I_{DP} = 32.000 \cdot 100 \,\mu\text{A} = 3.2 \,\text{A}$$

$$P_{\text{max}} = p_s(t_p) = U \cdot I_{\text{max}} = U \cdot N_{Inv} \cdot I_{DP} = 2,5V \cdot 32.000 \cdot 100 \mu A = 8W$$

Aufgabe 4: **CMOS-Transfergates**

a) (4 Punkte: 2 Pkt. für die zeichnung, 1 Pkt. für die Schaltungsbeschreibung und 1 Pkt. für die Beschreibung)



Transfergate ist "offen" bei T=1, /T=0 Transfergate ist "gesperrt" bei T=0, /T=1

Mit Transfergates können komplexe Gatter mit weniger Transistoren aufgebaut werden

b) (6 Punkte, jeweils 2 für die richtige Ausgangsbelegung c, d und 2 für die Funktion)

a	b	c	d
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

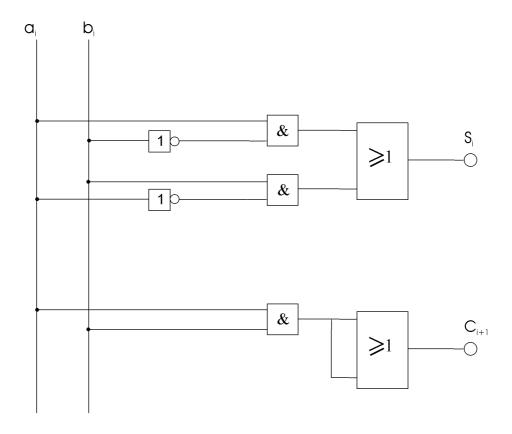
Die Funktion entspricht einem Halbaddierer, wobei der Ausgang c die Summe und der Ausgang d der Übertrag ist.

Aufgabe 5: **Addierer**

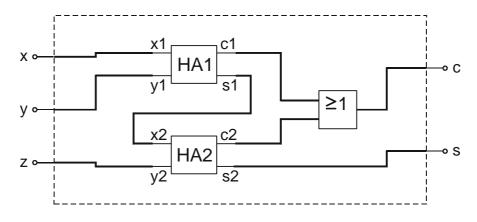
a) (2 Punkte, jeweils ein Punkt pro Gleichung)

Summe: $s_i = a_i \oplus b_i = a_i \cdot \overline{b_i} + \overline{a_i} \cdot b_i$ Übertrag: $c_{i+1} = a_i \cdot b_i$ boolesche Gleichungen:

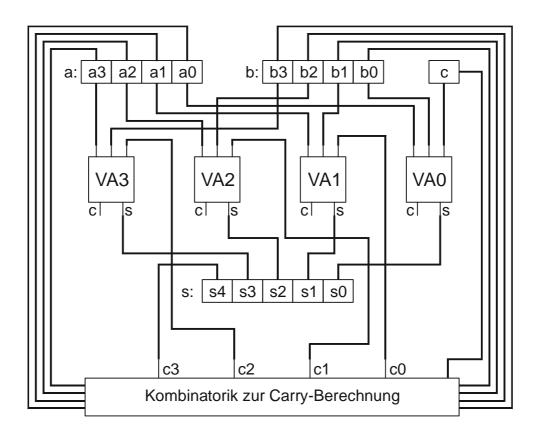
b) (2 Punkte)



c) (2 Punkte) Eine Möglichkeit:



d) (4 Punkte)



Aufgabe 6: Entwurf eines Steuerwerks

a) (4 Punkte)

Befehl	OP4	OP3	OP2	OP1	Beschreibung
INC A	0	0	1	0	Incrementiere A
ANDL A, INR	0	1	0	0	A = (INR) AND (A)
ORL A, INR	0	1	0	1	A=(INR) OR (A)
NOP	1	0	0	1	No Operation

Tabelle 6.1: Realisierte Befehle

b) (1 Punkte)

 S_0

c) (2 Punkte)

$$(S_0)$$
 $-S_1 - S_4 - S_0$

d) (3 Punkte)

	IN_LOAD	ADR_ IN	ADR_ LOAD	ALE	READ	WRITE	TR_IN	X_LOAD	ADD	OUT_ LOAD
Schritt 1	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
Schritt 2	1	0	0	1	1	0	0	0	1	1

Für Schritt 1 einen Pkt.

Für Schritt 2 zwei Pkte.

Aufgabe 7: A/D-Wandlung mit dem Mikrocontroller ADuC832

a) (4 Punkte) => d.h. pro richtige Zeile je einen Pkt.

Tabelle 1.2: Entwicklung der SAR-Inhalte für 3 verschiedene Eingangsspannungen

$u_{\rm i}$	2V	6V	8V
SAR-Inhalt	MSB LSB	MSB LSB	MSB LSB
Schritt 1 Anfang	1 0 0 0	1 0 0 0	1 0 0 0
Schritt 1 Ende	0 0 0 0	1 0 0 0	1 0 0 0
Schritt 2 Anfang	0 1 0 0	1 1 0 0	1 1 0 0
Schritt 2 Ende	0 1 0 0	1 1 0 0	1 1 0 0
Schritt 3 Anfang	0 1 1 0	1 1 1 0	1 1 1 0
Schritt 3 Ende	0 1 0 0	1 1 0 0	1 1 1 0
Schritt 4 Anfang	0 1 0 1	1 1 0 1	1 1 1 1
Schritt 4 Ende	0 1 0 0	1 1 0 0	1 1 1 1

b) Weil der Sättigungswert des A/D-Wandlers bei 7,5 V liegt.

c) (2 Punkte) Auflösung in Bit:
$$N= ld(f_c \cdot T)$$

d)
Wenn bei einem Überlauf des Binärzählers der Ausgangsportpin auf eine logische "1" gesetzt wird, dann muss dieser bei einer Übereinstimmung von Zähler- und Vergleichseinheit auf eine logische "0" gesetzt werden, und umgekehrt.

e) (2 Punkte) Registerwert: $3V / 5V *65536 = 39321,6 \approx 39322$.

```
Aufgabe 8: µC-Programmierung
```

```
(7 Punkte)
;****************** PROGRAMMAUSSCHNITT *****************
                    ;unteres Byte vom ADW
MOV R6,ADCDATAL
MOV A, ADCDATAH ; oberes Byte vom ADW
ANL A,#07h
                    obere 5 Bits auf Null setzen
                                                               ( 1Pkt )
MOV R7,A
            ;Das Unterprogramm SKALIERE wird dreimal aufgerufen
CALL SKALIERE
CALL SKALIERE
CALL SKALIERE
           ;abschließend ist noch durch 2 zu teilen
        A,R7
MOV
                     ;rechtsschieben, wobei Bit 0 in Carry kommt
RRC
        Α
VOM
        R7,A
                    ; oberes halbiertes Byte in R7 ablegen => Ergebnis
MOV
        A,R6
RRC
        Α
                    ;rechtsschieben, wobei Carry in Bit 7 kommt
        R6,A
VOM
                    ;unteres halbiertes Byte in R6 ablegen => Ergebnis
                     ; Ergebnis steht jetzt in R7 und R6
Halt:
        Halt
                    ;endlose Warteschleife
JMP
          ;Unterprogramm Skalieren
SKALIERE:
          ;Halbieren
                                                          ( 2Pkte )
CLR
        C
                     ; vorsorglich Carry löschen
VOM
        A,R7
RRC
                     ;rechts rotieren, wobei Bit 0 in Carry kommt
                    ; oberes halbiertes Byte in R5 ablegen
MOV
        R5,A
MOV
        A,R6
                    ;halbieren,wobei Carry in Bit 7 und Bit 0 in Carry
RRC
        R4,A
                    ;unteres halbiertes Byte in R4 ablegen
MOV
          ;Verdoppeln
                                                          ( 2Pkte )
CLR
        C
MOV
        A,R6
RLC
                    ;mal 2 nehmen, wobei Bit 7 in Carry und eine Null
```

 \Rightarrow Inhalt von R6 = E0

;in Bit 0 kommt

Seite: 11/13

```
MOV
        R6,A
                     ; in R6 zurückspeichern (überschreiben)
MOV
        A,R7
RLC
                     ; oberes Byte verdoppeln, Carry aus R6 in Bit 0
        A
                     ; in R7 zurückspeichern (überschreiben)
MOV
        R7,A
           ;halben und doppelten Wert addieren
                                                            ( 2Pkte )
MOV
        A,R4
        C
                      ;vorsorglich
CLR
                     ; halbes und doppeltes unteres Byte addieren
ADD
        A,R6
                     ; Ergebnis für unteres Byte in R6 ablegen
MOV
        R6,A
MOV
        A,R5
                     ; halbiertes oberes Byte holen
ADDC
        A,R7
                     ; halbes und doppeltes oberes Byte addieren
                     ;mit Überlauf (C) aus dem unteren Byte
MOV
                     ; Ergebnis für oberes Byte in R7 ablegen
        R7,A
        ;durch 2 teilen
CLR
        C
                     ;vorsorglich
MOV
        A,R7
                     ;rechtsschieben, wobei Bit 0 in Carry kommt
RRC
        Α
MOV
        R7,A
                     ; oberes halbiertes Byte in R7 ablegen
MOV
        A,R6
RRC
                     ;rechtsschieben, wobei Carry in Bit7 kommt
        Α
MOV
        R6,A
                     ;unteres halbiertes Byte in R6 ablegen
RET
END
b)
                                                                 (3 Punkte)
 Berechnung: (301_h \cdot 2.5 / 2) / 2 = 480.625 = 01 E0_h
           \Rightarrow Inhalt von R7 = 01
```

Aufgabe 9: Berechnung von Skalarprodukten mit dem DSP (10 Punkte)

a) Der MAC-Befehl in Verbindung mit Parallel Moves und einer Do-Loop-Schleife (2 Punkte)

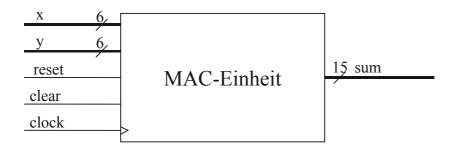
b) (6 Punkte)

```
move #$1000,R0
move #$1000,R4
clr A X:(R0)+,X0 Y:(R4)+,Y0
do #16,end
mac x0,y0,A X:(R0)+,X0 Y:(R4)+,Y0
end
```

c) move #15, M0 und move #15, M4 (2 Punkte)

Aufgabe 10: Schaltungsbeschreibung mit VHDL (10 Punkte)

a) (3 Punkte, für jeden Fehler einen Punkt abziehen)



b) (5 Punkte, für jeden Fehler einen Punkt abziehen)

. . .

c) (2 Punkte, für jeden Fehler einen Punkt abziehen)

maximaler Eingang: $2^6 - 1$ maximaler Ausgang: $2^{15} - 1$

mögliche MAC-Operationen: $\frac{2^{15}-1}{\left(2^6-1\right)^2} = 8,256$

es sind maximal 8 MAC-Operationen ohne Überlauf möglich.