

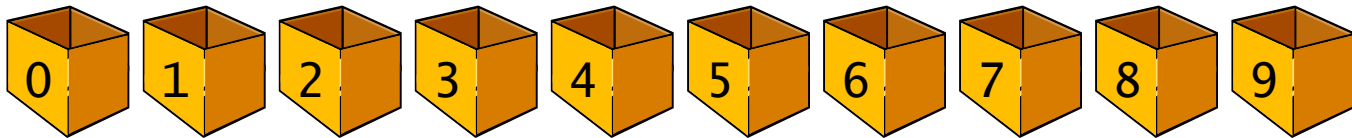
# **CHAP 3:**

# **배열, 구조체, 포인터**

# 배열이란?

- 같은 형의 변수를 여러 개 만드는 경우에 사용
  - int A0, A1, A2, A3, ...,A9;

– **int A[10];**



- 반복 코드 등에서 배열을 사용하면 효율적인 프로그래밍이 가능
  - 예) 최대값을 구하는 프로그램: 만약 배열이 없었다면?

```
tmp=score[0];
for(i=1;i<n;i++) {
    if( score[i] > tmp )
        tmp = score[i];
}
```

# 배열 ADT

- 배열: <인덱스, 요소> 쌍의 집합
- 인덱스가 주어지면 해당되는 요소가 대응되는 구조

## 배열 ADT

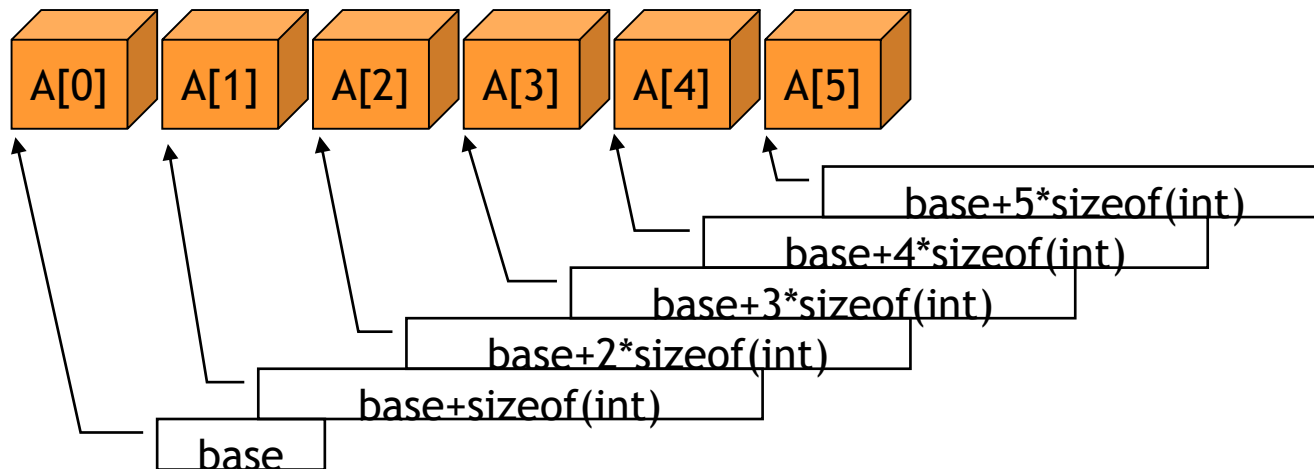
객체: <인덱스, 요소> 쌍의 집합

연산:

- $\text{create}(n) ::= n\text{개의 요소를 가진 배열의 생성.}$
- $\text{retrieve}(A, i) ::= \text{배열 } A\text{의 } i\text{번째 요소 반환.}$
- $\text{store}(A, i, \text{item}) ::= \text{배열 } A\text{의 } i\text{번째 위치에 item 저장.}$

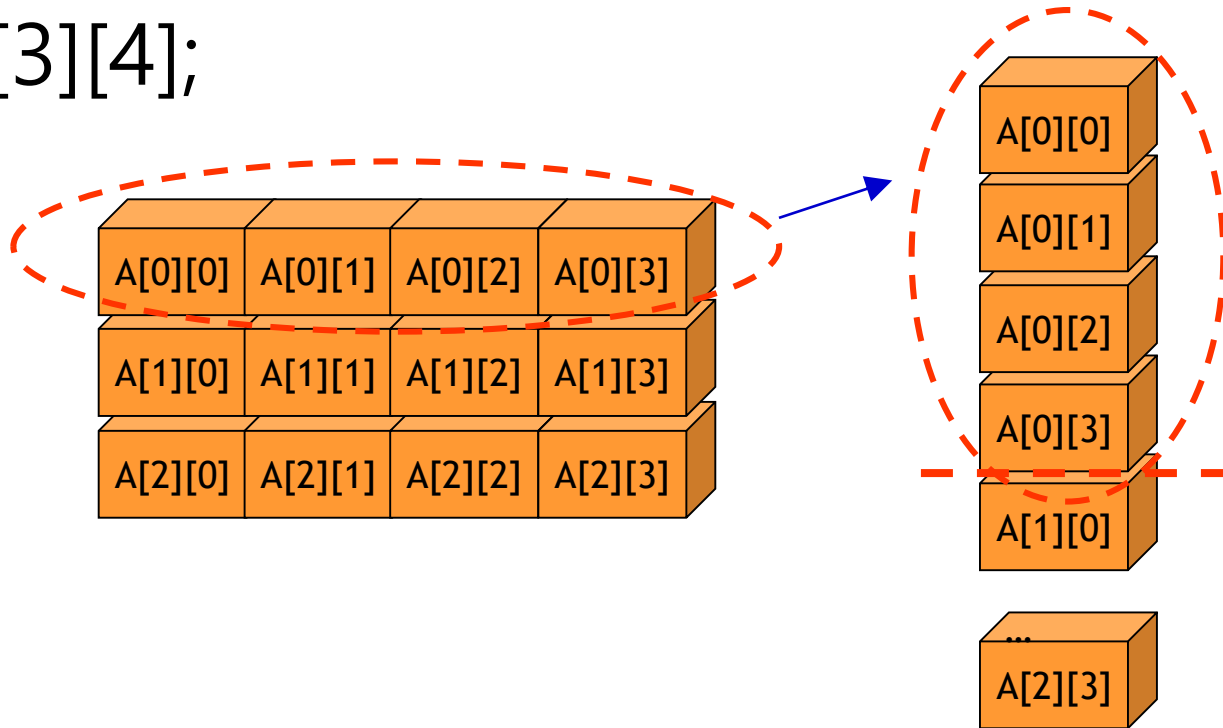
# 1차원 배열

- `int A[6];`



# 2차원 배열

- `int A[3][4];`



실제 메모리 안에서의 위치

# 배열의 응용: 다항식

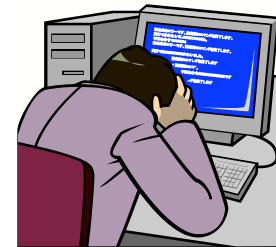
- 다항식의 일반적인 형태

$$p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

- 프로그램에서 다항식을 처리하려면 다항식을 위한 자료구조가 필요 → 어떤 자료구조를 사용해야 다항식의 덧셈, 뺄셈, 곱셈, 나눗셈 연산을 할 때 편리하고 효율적일까?

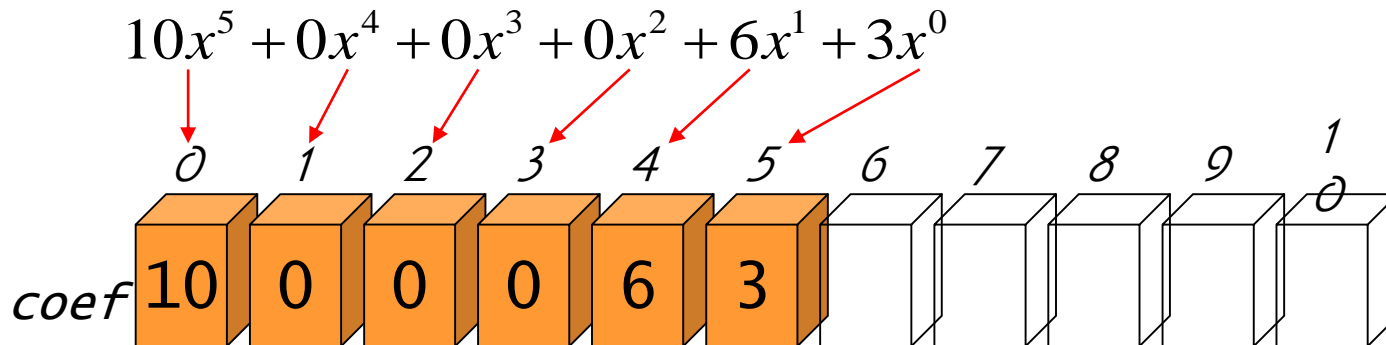
- 배열을 사용한 2가지 방법

- 1) 다항식의 모든 항을 배열에 저장
- 2) 다항식의 0이 아닌 항만을 배열에 저장



# 다항식 표현 방법 #1

- 모든 차수에 대한 계수값을 배열로 저장
- 하나의 다항식을 하나의 배열로 표현



```
typedef struct {  
    int degree;  
    float coef[MAX_DEGREE];  
} polynomial;  
polynomial a = { 5, {10, 0, 0, 0, 6, 3} };
```

# 다항식 표현 방법 #1(계속)

- 장점: 다항식의 각종 연산이 간단해짐
- 단점: 대부분의 항의 계수가 0이면 공간의 낭비가 심함.
- 예) 다항식의 덧셈 연산

```
#include <stdio.h>
#define MAX(a,b) (((a)>(b))?(a):(b))
#define MAX_DEGREE 101
typedef struct {                                // 다항식 구조체 타입 선언
    int degree;                                // 다항식의 차수
    float coef[MAX_DEGREE];                    // 다항식의 계수
} polynomial;
```



# 다항식 표현 방법 #1(계속)

//  $C = A + B$  여기서 A와 B는 다항식이다.

```
polynomial poly_add1(polynomial A, polynomial B) {  
    polynomial C;                // 결과 다항식  
    int Apos=0, Bpos=0, Cpos=0;   // 배열 인덱스 변수  
    int degree_a=A.degree;  
    int degree_b=B.degree;  
    C.degree = MAX(A.degree, B.degree); // 결과 다항식 차수  
    while( Apos<=A.degree && Bpos<=B.degree ){  
        if( degree_a > degree_b ) { // A항 > B항  
            C.coef[Cpos++] = A.coef[Apos++];  
            degree_a--;  
        }  
    }
```

```

else if( degree_a == degree_b ){ // A항 == B항
    C.coef[Cpos++] = A.coef[Apos++] + B.coef[Bpos++];
    degree_a--; degree_b--;
}

else { // B항 > A항
    C.coef[Cpos++] = B.coef[Bpos++];
    degree_b--;
}

return C;
}

// 주함수
void main() {
    polynomial a = { 5, {3, 6, 0, 0, 0, 10} };
    polynomial b = { 4, {7, 0, 5, 0, 1} };
    polynomial c;
    c = poly_add1(a, b);
}

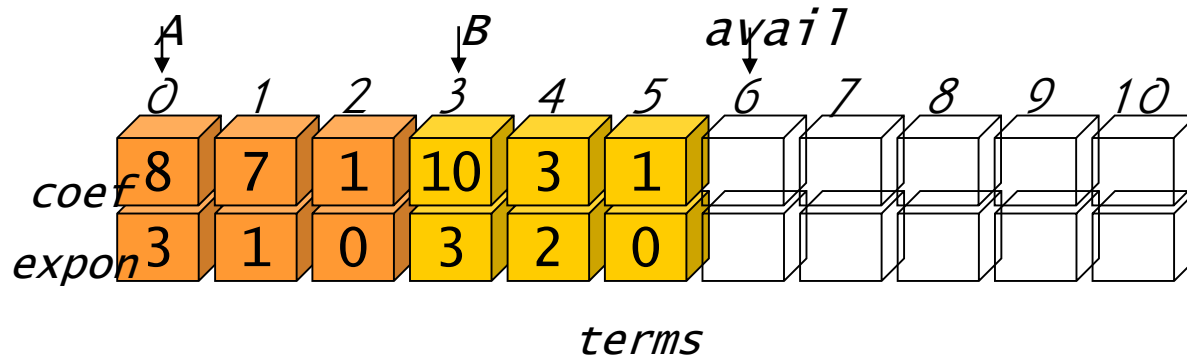
```

# 다항식 표현 방법 #2

- 다항식에서 0이 아닌 항만을 배열에 저장
- (계수, 차수) 형식으로 배열에 저장
  - (예)  $10x^5+6x+3 \rightarrow ((10,5), (6,1), (3,0))$

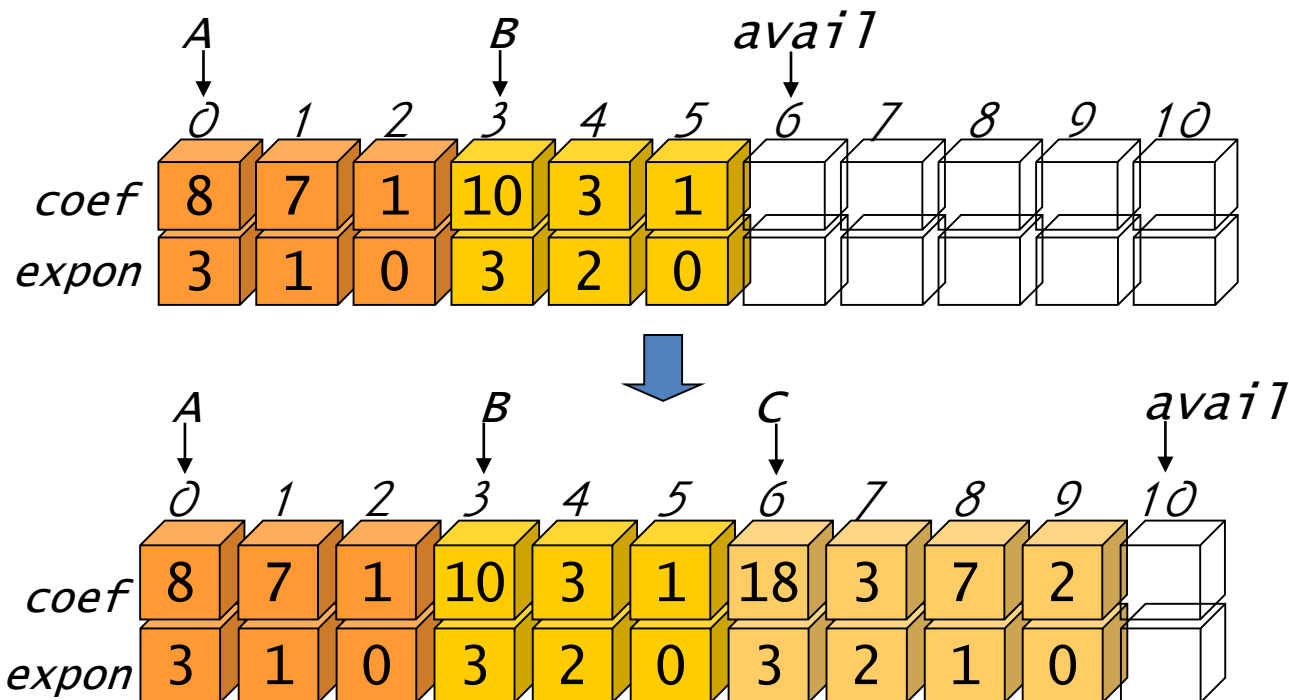
```
struct {  
    float coef;  
    int expon;  
} terms[MAX_TERMS]={ {10,5}, {6,1}, {3,0} };
```

- 하나의 배열로 여러 개의 다항식을 나타낼 수 있음.



# 다항식 표현 방법 #2(계속)

- 장점: 메모리 공간의 효율적인 이용
- 단점: 다항식의 연산들이 복잡해진다(프로그램 3.3 참조).
  - (예) 다항식의 덧셈  $A=8x^3+7x+1$ ,  $B=10x^3+3x^2+1$ ,  $C=A+B$



# 다항식 표현 방법 #2(계속)

```
#define MAX_TERMS 101
struct {
    float coef;
    int expon;
} terms[MAX_TERMS]={ {8,3}, {7,1}, {1,0}, {10,3}, {3,2},{1,0} };
int avail=6;
// 두 개의 정수를 비교
char compare(int a, int b)
{
    if( a>b ) return '>';
    else if( a==b ) return '=';
    else return '<';
}
```

# 다항식 표현 방법 #2(계속)

```
// 새로운 항을 다항식에 추가한다.  
void attach(float coef, int expon)  
{  
    if( avail > MAX_TERMS ){  
        fprintf(stderr, "항의 개수가 너무 많음\n");  
        exit(1);  
    }  
    terms[avail].coef = coef;  
    terms[avail++].expon = expon;  
}
```

```

// C = A + B
poly_add2(int As, int Ae, int Bs, int Be, int *Cs, int *Ce) {
    float tempcoef;
    *Cs = avail;
    while( As <= Ae && Bs <= Be )
        switch(compare(terms[As].expon,terms[Bs].expon)){
            case '>': // A의 차수 > B의 차수
                attach(terms[As].coef, terms[As].expon);
                As++;
                break;
            case '=': // A의 차수 == B의 차수
                tempcoef = terms[As].coef + terms[Bs].coef;
                if( tempcoef )
                    attach(tempcoef,terms[As].expon);
                As++; Bs++;
                break;
            case '<': // A의 차수 < B의 차수
                attach(terms[Bs].coef, terms[Bs].expon);
                Bs++;
                break;
        }
}

```

# 다항식 표현 방법 #2(계속)

```
// A의 나머지 항들을 이동함
    for(;As<=Ae;As++)
        attach(terms[As].coef, terms[As].expon);
// B의 나머지 항들을 이동함
    for(;Bs<=Be;Bs++)
        attach(terms[Bs].coef, terms[Bs].expon);
    *Ce = avail -1;
}
//
void main()
{
    int Cs, Ce;
    poly_add2(0,2,3,5,&Cs,&Ce);
}
```



# 다음은 같은 표현들

```
struct {  
    float coef;  
    int expon;  
} terms[MAX_TERMS]={ {8,3}, {7,1}, {1,0}, {10,3}, {3,2},{1,0} };
```

```
struct Terms {  
    float coef;  
    int expon;  
};  
struct Terms terms[MAX_TERMS]={ {8,3}, {7,1}, {1,0}, {10,3}, {3,2},{1,0} };
```

```
typedef struct Terms { // 구조체 이름(Terms) 생략 가능  
    float coef;  
    int expon;  
} strTerm;  
strTerm terms[MAX_TERMS]={ {8,3}, {7,1}, {1,0}, {10,3}, {3,2},{1,0} };
```

# 희소행렬

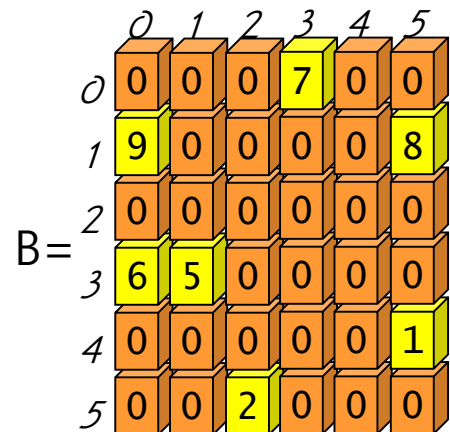
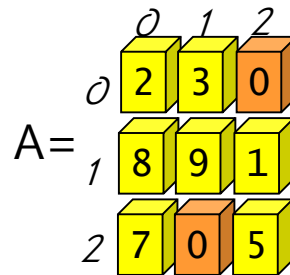
- 배열을 이용하여 행렬(matrix)을 표현하는 2가지 방법
  - 2차원 배열을 이용하여 배열의 전체 요소를 저장하는 방법
  - 0이 아닌 요소들만 저장하는 방법
- 희소행렬: 대부분의 항들이 0인 배열

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 8 & 9 & 1 \\ 7 & 0 & 5 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# 희소행렬 표현방법 #1

- 2차원 배열을 이용하여 배열의 전체 요소를 저장하는 방법
  - 장점: 행렬의 연산들을 간단하게 구현할 수 있다.
  - 단점: 대부분의 항들이 0인 희소 행렬의 경우 많은 메모리 공간 낭비

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 8 & 9 & 1 \\ 7 & 0 & 5 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



# 희소 행렬 #1

```
#include <stdio.h>
#define ROWS 3
#define COLS 3
// 희소 행렬 덧셈 함수
void sparse_matrix_add1(int A[ROWS][COLS],
                        int B[ROWS][COLS], int C[ROWS][COLS]) // C=A+B
{
    int r,c;
    for(r=0;r<ROWS;r++)
        for(c=0;c<COLS;c++)
            C[r][c] = A[r][c] + B[r][c];
}
```

# 희소 행렬 #1

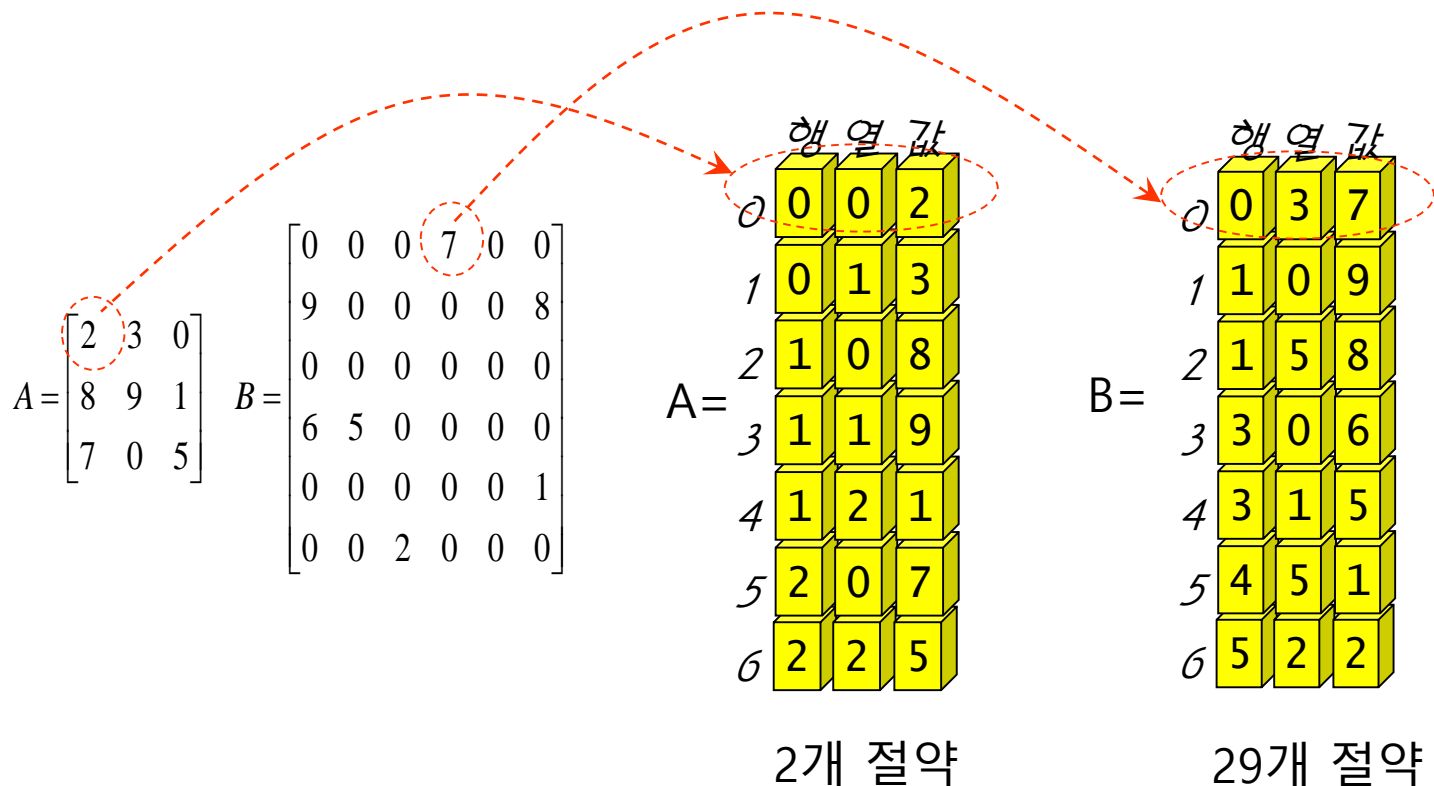
```
main()
{
    int array1[ROWS][COLS] = { { 2,3,0 },
                                { 8,9,1 },
                                { 7,0,5 } };

    int array2[ROWS][COLS] = { { 1,0,0 },
                                { 1,0,0 },
                                { 1,0,0 } };

    int array3[ROWS][COLS];
    sparse_matrix_add1(array1,array2,array3);
}
```

# 희소행렬 표현방법 #2

- 0이 아닌 요소들만 저장하는 방법
  - 장점: 희소 행렬의 경우, 메모리 공간의 절약
  - 단점: 각종 행렬 연산들의 구현이 복잡해진다.



# 희소 행렬 #2

```
#define ROWS 3
#define COLS 3
#define MAX_TERMS 10
typedef struct {
    int row;
    int col;
    int value;
} element;
typedef struct SparseMatrix {
    element data[MAX_TERMS];
    int rows; // 행의 개수
    int cols; // 열의 개수
    int terms; // 항의 개수
} SparseMatrix;
```

# 희소 행렬 #2

```
// 희소 행렬 덧셈 함수
// c = a + b
SparseMatrix sparse_matrix_add2(SparseMatrix a, SparseMatrix b) {
    SparseMatrix c;
    int ca=0, cb=0, cc=0; // 각 배열의 항목을 가리키는 인덱스
    // 배열 a와 배열 b의 크기가 같은지를 확인
    if( a.rows != b.rows || a.cols != b.cols ){
        fprintf(stderr, "희소행렬 크기에러\n");
        exit(1);
    }
    c.rows = a.rows;
    c.cols = a.cols;
    c.terms = 0;
```



```

while( ca < a.terms && cb < b.terms ) {
    // 각 항목의 순차적인 번호를 계산한다.
    int inda = a.data[ca].row * a.cols + a.data[ca].col;
    int indb = b.data[cb].row * b.cols + b.data[cb].col;
    if( inda < indb) {
        // a 배열 항목이 앞에 있으면
        c.data[cc++] = a.data[ca++];
    }
    else if( inda == indb ){
        // a와 b가 같은 위치
        if( (a.data[ca].value+b.data[cb].value)!=0){
            c.data[cc].row = a.data[ca].row;
            c.data[cc].col = a.data[ca].col;
            c.data[cc++].value = a.data[ca++].value +
                                b.data[cb++].value;
        }
        else {
            ca++; cb++;
        }
    }
    else // b 배열 항목이 앞에 있음
        c.data[cc++] = b.data[cb++];
}

```

# 희소 행렬 #2

```
// 배열 a와 b에 남아 있는 항들을 배열 c로 옮긴다.
```

```
    for(; ca < a.terms; )
```

```
        c.data[cc++] = a.data[ca++];
```

```
    for(; cb < b.terms; )
```

```
        c.data[cc++] = b.data[cb++];
```

```
    c.terms = cc;
```

```
    return c;
```

```
}
```

```
// 주함수
```

```
main()
```

```
{
```

```
    SparseMatrix m1 = { {{ 1,1,5 }},{ 2,2,9 }}, 3,3,2 };
```

```
    SparseMatrix m2 = { {{ 0,0,5 }},{ 2,2,9 }}, 3,3,2 };
```

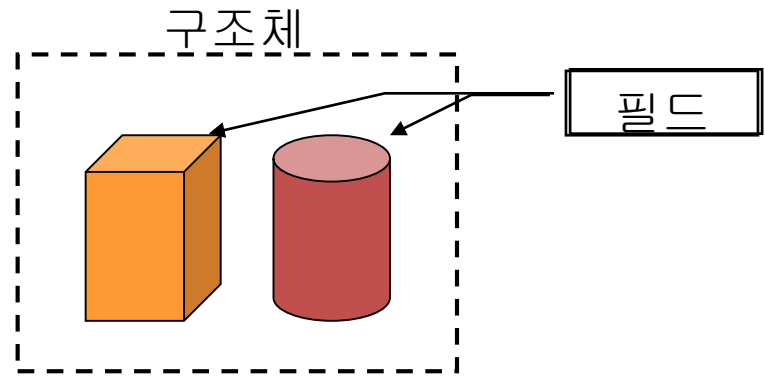
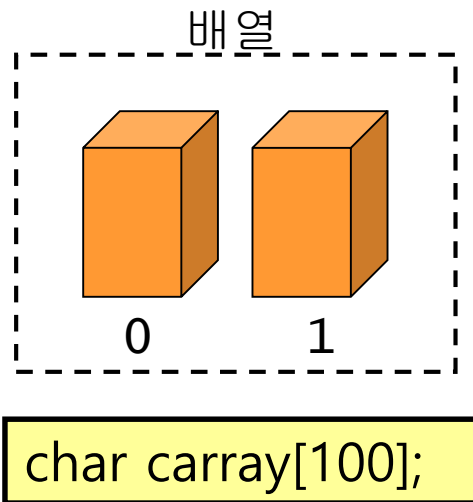
```
    SparseMatrix m3;
```

```
    m3 = sparse_matrix_add2(m1, m2);
```

```
}
```

# 구조체

- 구조체(structure): 타입이 다른 데이터를 하나로 묶는 방법
- 배열(array): 타입이 같은 데이터들을 하나로 묶는 방법



```
struct example {  
    char cfield;  
    int ifield;  
    float ffield;  
    double dfield;  
};  
struct example s1;
```

# 구조체의 사용예

- 구조체의 선언과 구조체 변수의 생성

```
struct person {  
    char name[10];    // 문자배열로 된 이름  
    int age;           // 나이를 나타내는 정수값  
    float height;     // 키를 나타내는 실수값  
};  
struct person a;      // 구조체 변수 선언
```

- typedef을 이용한 구조체의 선언과 구조체 변수의 생성

```
typedef struct person {  
    char name[10];    // 문자배열로 된 이름  
    int age;           // 나이를 나타내는 정수값  
    float height;     // 키를 나타내는 실수값  
} person;  
person a;             // 구조체 변수 선언
```

# 구조체의 대입과 비교 연산

- 구조체 변수의 대입: 가능

```
struct person {  
    char name[10];    // 문자배열로 된 이름  
    int age;           // 나이를 나타내는 정수값  
    float height;      // 키를 나타내는 실수값  
};  
void main() {  
    struct person a, b;  
    b = a;             // 가능  
}
```

- 구조체 변수끼리의 비교: 불가능

```
void main() {  
    if( a > b )  
        printf("a가 b보다 나이가 많음");    // 불가능  
}
```

# 자체참조 구조체

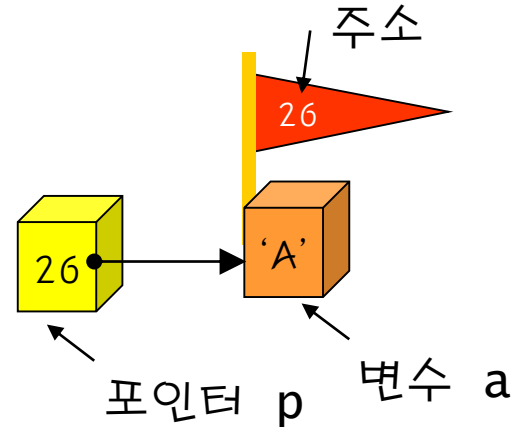
- **자체 참조 구조체**(self-referential structure):  
필드 중에 자기 자신을 가리키는 포인터가 한 개 이상 존재하는 구조체
- 연결 리스트나 트리에서 많이 등장

```
typedef struct ListNode {  
    char    data[10];  
    struct  ListNode *link;  
} List;
```

# 포인터(POINTER)

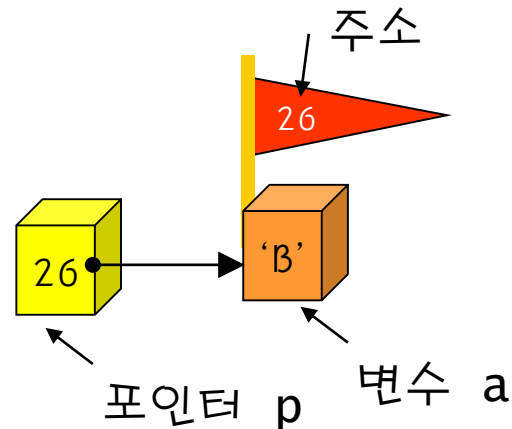
- 포인터: 다른 변수의 주소를 가지고 있는 변수

```
char a='A';  
char *p;  
p = &a;
```



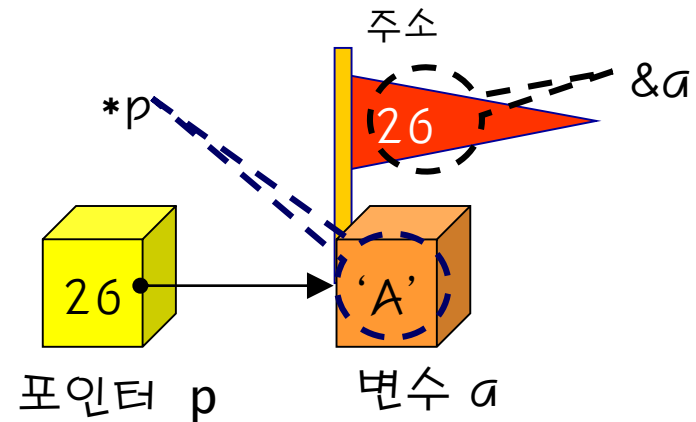
- 포인터가 가리키는 내용의 변경: \* 연산자 사용

```
*p= 'B';
```



# 포인터와 관련된 연산자

- & 연산자: 변수의 주소를 추출
- \* 연산자: 포인터가 가리키는 곳의 내용을 추출



```
p          // 포인터
*p         // 포인터가 가리키는 값
*p++      // 포인터가 가리키는 값을 가져온 다음, 포인터를 한칸 증가한다.
*p--      // 포인터가 가리키는 값을 가져온 다음, 포인터를 한칸 감소한다.
(*p)++    // 포인터가 가리키는 값을 증가시킨다.
```

```
int a;      // 정수 변수 선언
int *p;     // 정수 포인터 선언
int **pp;   // 정수 포인터의 포인터 선언
p = &a;     // 변수 a와 포인터 p를 연결
pp = &p;    // 포인터 p와 포인터의 포인터 pp를 연결
```



# 다양한 포인터

- 포인터의 종류

```
void *p;           // p는 아무것도 가리키지 않는 포인터
int *pi;           // pi는 정수 변수를 가리키는 포인터
float *pf;          // pf는 실수 변수를 가리키는 포인터
char *pc;           // pc는 문자 변수를 가리키는 포인터
int **pp;           // pp는 포인터를 가리키는 포인터
struct test *ps;    // ps는 test 타입의 구조체를 가리키는 포인터
void (*f)(int);      // f는 함수를 가리키는 포인터
```

- 포인터의 형변환: 필요할 때마다 형변환하는 것이 가능하다.

```
void *p;
pi=(int *) p;
```

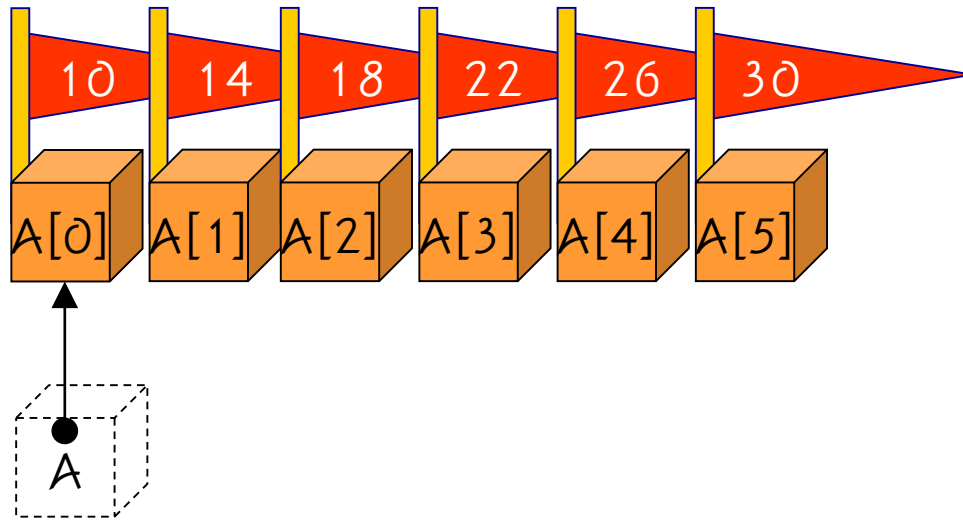
# 함수의 파라미터로서의 포인터

- 함수안에서 파라미터로 전달된 포인터를 이용하여 외부 변수의 값 변경 가능

```
void swap(int *px, int *py) {  
    int tmp;  
    tmp = *px;  
    *px = *py;  
    *py = tmp;  
}  
void main() {  
    int a=1, b=2;  
    printf("swap을 호출하기 전: a=%d, b=%d\\n", a,b);  
    swap(&a, &b);  
    printf("swap을 호출한 다음: a=%d, b=%d\\n", a,b);  
}
```

# 배열과 포인터

- 배열의 이름: 사실상의 포인터와 같은 역할

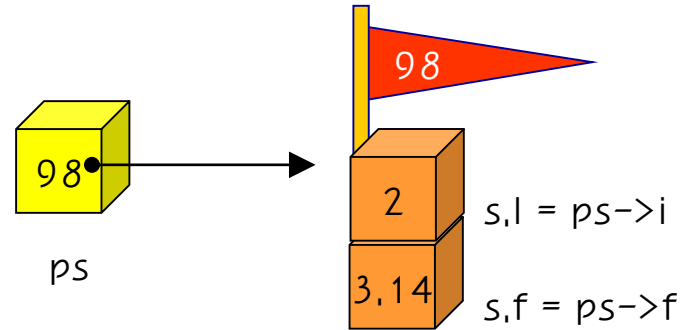


- 컴파일러가 배열의 이름을 배열의 첫번째 주소로 대치

$\&A[0]$

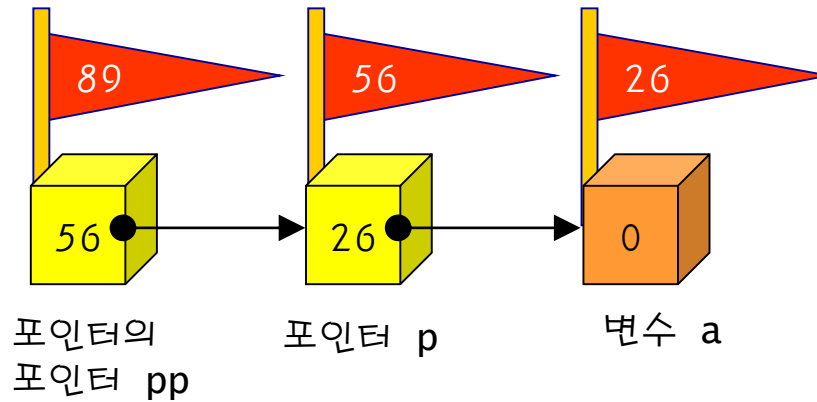
# 구조체의 포인터

- 구조체의 요소에 접근하는 연산자:  $\rightarrow$



```
void main() {  
    struct {  
        int i;  
        float f;  
    } s, *ps;  
  
    ps = &s;  
    ps->i = 2;  
    ps->f = 3.14;  
}
```

# 포인터의 포인터

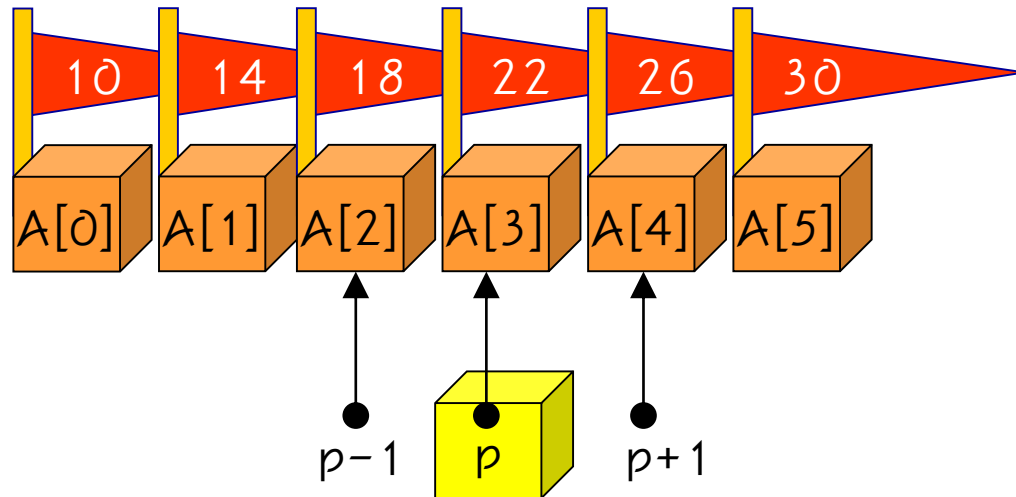


```
int a;           // 정수 변수 선언
int *p;          // 정수 포인터 선언
int **pp;        // 정수 포인터의 포인터 선언
p = &a;          // 변수 a와 포인터 p를 연결
pp = &p;         // 포인터 p와 포인터의 포인터 pp를 연결
```

# 포인터 연산

- 포인터에 대한 사칙연산: 포인터가 가리키는 객체단위로 계산된다.

p	// 포인터
p+1	// 포인터 p가 가리키는 객체의 바로 뒤 객체
p-1	// 포인터 p가 가리키는 객체의 바로 앞 객체



# 포인터 사용시 주의할 점

- 포인터가 아무것도 가리키고 있지 않을 때는 NULL로 설정  
**int \*pi=NULL;**
- 초기화가 안된 상태에서 사용 금지

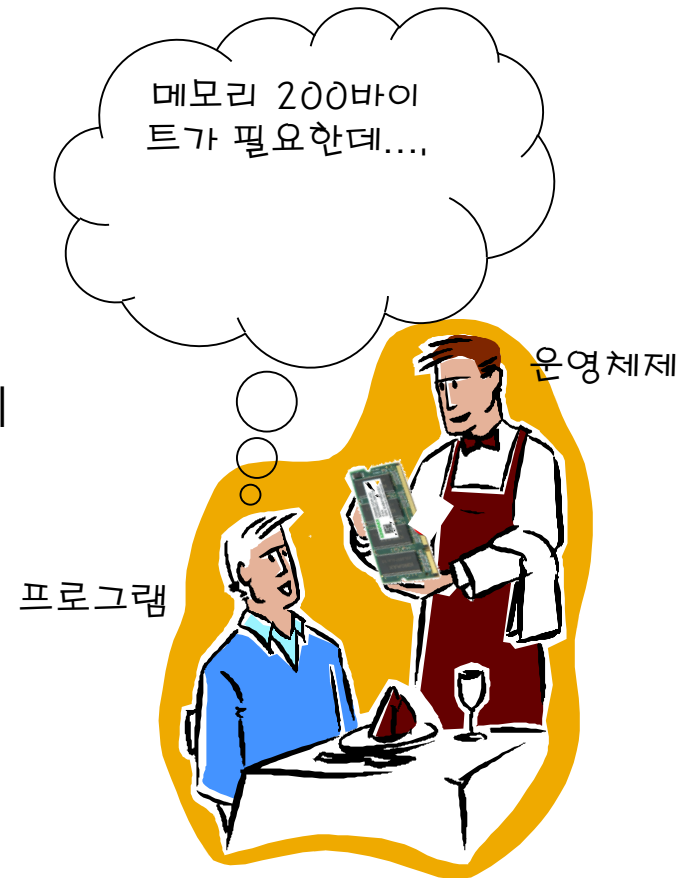
```
void main() {  
    char *pc;           // 포인터 pc는 초기화가 안되어 있음  
    *pc = 'E';          // 위험한 코드  
}
```

- 포인터 타입간의 변환시에는 명시적인 타입 변환 사용

```
int *pi;  
float *pf;  
pf = (float *)pi;
```

# 동적 메모리 할당

- 프로그램이 메모리를 할당받는 방법
  - 정적 메모리 할당
  - 동적 메모리 할당
- 정적 메모리 할당
  - 메모리의 크기는 프로그램이 시작하기 전에 결정
  - 프로그램의 수행 도중에 그 크기가 변경될 수는 없다.
  - 만약 처음에 결정된 크기보다 더 큰 입력이 들어온다면 처리하지 못할 것이고 더 작은 입력이 들어온다면 남은 메모리 공간은 낭비될 것이다.
  - (예) 변수나 배열의 선언
  - `int buffer[100];`  
`char name[] = "data structure";`
- 동적 메모리 할당
  - 프로그램의 실행 도중에 메모리를 할당 받는 것
  - 필요한 만큼만 할당을 받고 또 필요한 때에 사용하고 반납
  - 메모리를 매우 효율적으로 사용가능





# 동적 메모리 할당

- 전형적인 동적 메모리 할당 코드

```
void main() {  
    int *pi;  
    pi = (int *)malloc(sizeof(int)); // 동적 메모리 할당  
    ...                             // 동적 메모리 사용  
    free(pi);                       // 동적 메모리 반납  
}
```

- 동적 메모리 할당 관련 라이브러리 함수
  - malloc(size) // 메모리 할당
  - free(ptr) // 메모리 할당 해제
  - sizeof(var) // 변수나 타입의 크기 반환(바이트 단위)

# 동적 메모리 할당 라이브러리

- malloc(int size)
  - size 바이트 만큼의 메모리 블록을 할당

```
(char *)malloc(100);           /* 100 바이트 메모리 할당 */  
(int *)malloc(sizeof(int));    /* 정수 1개를 저장할 메모리 확보*/  
(struct Book *)malloc(sizeof(struct Book)) /* 하나의 구조체 생성 */
```

- free(void ptr)
  - ptr이 가리키는 할당된 메모리 블록을 해제
- sizeof 키워드
  - 변수나 타입의 크기 반환(바이트 단위)

```
size_t i = sizeof( int );           // 4  
struct AlignDepends {  
    char c;  
    int i;  
};  
size_t size = sizeof(struct AlignDepends); // 8  
int array[] = { 1, 2, 3, 4, 5 };  
size_t sizearr = sizeof( array ) / sizeof( array[0] ); // 20/4=5
```

# 동적 메모리 할당 예제

```
struct Example {  
    int number;  
    char name[10];  
};  
void main()  
{  
    struct Example *p;  
  
    p=(struct Example *)malloc(2*sizeof(struct Example));  
    if(p==NULL){  
        fprintf(stderr, "can't allocate memory\n") ;  
        exit(1) ;  
    }  
    p->number=1;  
    strcpy(p->name,"Park");  
    (p+1)->number=2;  
    strcpy((p+1)->name,"Kim");  
    free(p);  
}
```