

## Serie 6

**Best before:** Di. 07.04. / Mi. 08.04, in den Übungsgruppen

**Koordinatoren:** Adrian Montgomery Ruf, HG G 54.1, [adrian.ruf@sam.math.ethz.ch](mailto:adrian.ruf@sam.math.ethz.ch)

**Webpage:** <http://metaphor.ethz.ch/x/2020/fs/401-1662-10L/#exercises>

### 1. Kernaufgabe Runge–Kutta-Methoden I

#### Modellierung der Physik

*Hinweis:* Diese Kernaufgabe besitzt kein Template.

- a) Schreiben Sie das explizite Euler-Verfahren, das implizite Euler-Verfahren und die implizite Mittelpunktsregel als Runge–Kutta-Verfahren; geben Sie die entsprechenden Butcher-Tabellen an und erklären Sie die Herleitung jeder diesen Methoden als Runge–Kutta-Verfahren im Sinne der Vorlesung.
- b) Programmieren Sie die Methoden von (a) als Runge–Kutta-Verfahren. Verwenden Sie diese um jeweils eine numerische Approximation der Lösung der Gleichung

$$\begin{aligned}\dot{y} &= y(t) - 2 \sin(t), & t \in [0, 4], \\ y(0) &= 1,\end{aligned}$$

mit  $N = 100$  gleich grossen Zeitschritten zu berechnen und zu ploten. Verwenden Sie Ihren Code um die entsprechenden Konvergenzordnungen dieser drei Methoden empirisch zu finden. Die exakte Lösung ist  $y(t) = \cos(t) + \sin(t)$ .

### 2. Runge–Kutta-Methoden II

Gegeben ist das klassische Runge–Kutta-Verfahren mit dem Butcher-Tableau:

0	0	0	0	0
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	0	0
$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$	0	0
1	0	0	1	0
<hr/>				
	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$

- a) Implementieren Sie dieses Runge–Kutta-Verfahren für allgemeine Systeme erster Ordnung.

*Hinweis:* Verwende das Template `klassRK.py`.

- b) Verwenden Sie das Programm aus Aufgabenteil a), um das Anfangswertproblem:

$$\begin{cases} y''(t) + 2y'(t) + 101y(t) = 0, \\ y(0) = 1, \\ y'(0) = -1, \end{cases} \quad (1)$$

**Bitte wenden!**

mit exakter Lösung:

$$y(t) = e^{-t} \cdot \cos(10t) \quad (2)$$

approximativ innerhalb des Intervalls  $t \in [0, 3]$  zu lösen. Überführen Sie dazu zunächst die Differentialgleichung in ein System erster Ordnung. Wählen Sie eine geeignete Schrittweite  $h$  und plotten Sie sowohl die Näherungs- als auch die exakte Lösung.

*Hinweis:* Schreiben Sie ein MainFile, das das Python Code `klassRK.py` benutzt.

- c) Ermitteln Sie empirisch, d.h. mit numerischen Experimente und geeignete Konvergenz-plots, die Konvergenzordnung dieses Verfahrens für das gegebene Problem.

### 3. Airy-Gleichung

Es soll die so genannte Airy-Gleichung

$$\ddot{u}(t) - t u(t) = 0$$

numerisch gelöst werden wobei folgende Anfangswerte zum Zeitpunkt  $T_{start} = 0$  gegeben sind

$$u(0) = \frac{1}{3^{\frac{2}{3}} \Gamma(\frac{2}{3})} \approx 0.3550280539,$$

$$\dot{u}(0) = -\frac{1}{3^{\frac{1}{3}} \Gamma(\frac{1}{3})} \approx -0.2588194038$$

und rückwärts in der Zeit integriert wird bis zu  $T_{end} = -40$ . Dieses Anfangswertproblem definiert die Airy-Funktion  $\text{Ai}(t)$  welche in der Physik eine grosse Bedeutung hat.

1. Schreiben Sie die Gleichung um in ein System erster Ordnung für  $y(t)$  und leiten Sie daraus die rechte Seite her. Implementieren Sie die rechte Seite in der Funktion `rhs` welche  $t$  und  $y(t)$  als Argumente hat.

*Hinweis:* Verwenden Sie das Template `airy.py`

2. Implementieren Sie das explizite und das implizite Euler-Verfahren, die explizite und die implizite Mittelpunktsregel. Die Argumente dieser Funktionen sind: der Anfangswert  $y(0)$ , Anfangszeit  $T_{start}$ , Endzeit  $T_{end}$  und die Anzahl Schritte  $N$ . Lösen Sie das Anfangswertproblem und plotten Sie die Lösung.

*Hinweis:* Benutzen Sie die Funktion `fsolve` aus `scipy.optimize`.

3. Implementieren Sie die 4 entsprechenden Runge–Kutta-Methoden mit allgemeinem Butcher-Schema in der Funktion `RK`. Bekommen Sie dieselbe Ergebnisse wie beim Punkt 2?
4. Lösen Sie das gegebene Anfangswertproblem mit einer Runge–Kutta-3/8-Zeitintegration. Implementieren Sie dafür die Funktion `RK_38` und plotten Sie die Lösung.

*Hinweis:* Das Butcher-Schema der Runge–Kutta-3/8-Regel lautet

0				
1/3	1/3			
2/3	-1/3	1		
1	1	-1	1	
	1/8	3/8	3/8	1/8

**Siehe nächstes Blatt!**

Das 3/8-Butcher-Schema in dem Programm ist repräsentiert wie eine Matrix

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1/3 & 1/3 & 0 & 0 & 0 \\ 2/3 & -1/3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1/8 & 3/8 & 3/8 & 1/8 \end{pmatrix}$$