

# Homework 8: User-level threads

제출 마감: 2018. 11. 22. 11:00 am

제출처: 오준택 조교 ([na94jun@gmail.com](mailto:na94jun@gmail.com))

## Switching threads

Piazza 홈페이지에서 `uthread.c` 와 `uthread_switch.S` 파일을 다운 받아 `xv6` 디렉토리에 추가하라. `Makefile`을 열고 하기 문장을 `_forkret` 아래에 추가하라. (하기 문장 들여쓰기는 `space`가 아닌 `tab`이다.)

```
_uthread: uthread.o uthread_switch.o
    $(LD) $(LDFLAGS) -N -e main -Ttext 0 -o _uthread
uthread.o uthread_switch.o $(ULIB)
    $(OBJDUMP) -S _uthread > uthread.asm
```

`Makefile`의 `UPROGS` 선언 밑에 `_thread`를 추가해 user program으로 등록하라.

`xv6`를 실행시키고 shell에서 `uthread` 프로그램을 실행하라. `page fault error`가 출력된 것을 볼 수 있을 것이다. 본 과제는 `page fault error`를 제거하기 위해 `thread_switich.S` 파일을 완성하는 것이다. 과제를 성공적으로 완료한 후, `uthread` 프로그램을 실행하면 하기 문장 과 같이 출력될 것이다.

(\*`xv6`를 동작시킬 때 중요한 점은 `CPUS` option을 아래와 같이, `CPUS=1`로 추가하는 것이다. 이 옵션은 `xv6` 가상 머신의 CPU 개수를 1개로 고정하는 것이다):

```
~/classes/6828/xv6$ make CPUS=1 qemu-nox
```

```
dd if=/dev/zero of=xv6.img count=10000
10000+0 records in
10000+0 records out
5120000 bytes transferred in 0.037167 secs (137756344
bytes/sec)
dd if=bootblock of=xv6.img conv=notrunc
1+0 records in
1+0 records out
512 bytes transferred in 0.000026 secs (19701685 bytes/sec)
dd if=kernel of=xv6.img seek=1 conv=notrunc
```

```
307+1 records in
307+1 records out
157319 bytes transferred in 0.003590 secs (43820143 bytes/sec)
qemu -nographic -hdb fs.img xv6.img -smp 1 -m 512
Could not open option rom 'sgabios.bin': No such file or
directory
xv6...
cpu0: starting
init: starting sh
$ uthread
my thread running
my thread 0x2A30
my thread running
my thread 0x4A40
my thread 0x2A30
my thread 0x4A40
my thread 0x2A30
my thread 0x4A40
....
```

uthread 프로그램은 thread 두개를 생성하고 번갈아가며 thread를 실행시키는 프로그램이다. 각 thread의 동작은 “my thread...” 문장을 출력하고 CPU 자원을 반환하는 yield 함수를 호출하는 것이다.

위 결과를 출력하려면, thread\_switch.S 파일을 완성해야 한다. 그 전에, uthread.c 파일 내 thread\_switch 함수가 어떻게 사용되고 있는지를 이해해야 한다. uthread.c는 current\_thread 와 next\_thread 두개의 전역 변수들을 갖고있다. 각 변수들은 thread 구조체를 가리킨다. Thread 구조체는 thread를 위한 stack 과 stack pointer를 가진다. uthread\_switch의 작업은 current\_thread가 가리키는 구조체에 현재 스레드 상태를 저장하고 next\_thread의 상태를 복원하는 것이다. 그리고 current\_thread를 next\_thread가 가리키던 thread를 가리키게 하여 thread\_switch가 리턴될 때 next\_thread가 가리키던 thread가 실행되고, current\_thread가 되도록 하라. thread\_switch는 assembly 명령어 중 pushal 과 popal을 이용해 x86 register들 8개를 모두 저장하고 복구한다. thread\_create는 8개의 register들을 새로운 thread stack에 넣는 동작을 모사한다.

thread\_switch에서 assembly를 작성하기 위해 C compiler가 thread 구조체를 메모리에서 어떻게 관리하는지 알 필요가 있다. thread 구조체의 memory layout은 다음과 같다 :

```

-----
| 4 bytes for state |
-----
| stack size bytes |
| for stack        |
-----
| 4 bytes for sp   |
----- <--- current_thread
.....

.....

-----
| 4 bytes for state |
-----
| stack size bytes |
| for stack        |
-----
| 4 bytes for sp   |
----- <--- next_thread

```

current\_thread가 가리키는 구조체의 sp 필드에 접근하려면 다음과 같이 어셈블리를 작성해야한다:

```

movl current_thread, %eax
movl %esp, (%eax)

```

위 문장은 current\_thread 구조체 내의 stack pointer에 현재 esp 값을 저장하는 것이다. 이 동작은 구조체의 첫 번째 주소가 stack pointer 값을 가리키기 때문에 가능하다. uthread.asm 파일을 통해 uthread.c에서 변환된 assembly들을 확인할 수 있다.

gdb를 이용해 작성한 코드를 단계별로 실행해보며 테스트 해 볼 수 있다.

```

(gdb) symbol-file _uthread
Load new symbol table from
"/Users/kaashoek/classes/6828/xv6/_uthread"? (y or n) y
Reading symbols from
/Users/kaashoek/classes/6828/xv6/_uthread...done.
(gdb) b thread_switch
Breakpoint 1 at 0x204: file uthread_switch.S, line 9.
(gdb)

```

\_uthread 프로그램을 실행하기 전에 thread\_switch에 breakpoint를 걸고 실행해보고 uthread\_switch 함수를 수행하기 전 stack을 확인하라.

```
(gdb) p/x next_thread->sp
$4 = 0x4ae8
(gdb) x/9x next_thread->sp
0x4ae8 : 0x00000000 0x00000000 0x00000000 0x00000000
0x4af8 : 0x00000000 0x00000000 0x00000000 0x00000000
0x4b08 : 0x000000d8
```

next thread 의 stack top에 있는 0xd8 값은 무엇을 의미하는가?

**Submit:** 수정한 uthread\_switch.S

**제출 양식:** hw8\_학번.S