1. Beispiel der Übung Medizinische Bildverarbeitung, v1.0

LU 183.630-2013S

7. Mai 2014

Fragen bitte an: René Donner, rene.donner@meduniwien.ac.at

1 Genereller Ablauf

Das erste Beispiel dient einerseits dem Vertrautwerden mit Matlab und andererseits dazu, das Verständis der PCA (Principal Component Analysis) zu vertiefen.

1.1 Abgabemodalitäten

- Eine gemeinsame Abgabe pro Team, inkl Angabe der Teammitglieder
- Abgabe per Mail
- Deadline für die Abgabe ist der 6. Juni 18h
- Angebot: Soft-Abgabe für Feedback (keine Auswirkung auf Punkte) bis 3.6.

Inhalt der Abgabe:

- Abzugeben ist der Lauffähige Code als .zip.
- Es muss ein RUN.m File enhalten sein, das ohne Userinteraktion alle Resultate berechnet und die Figures plottet.
- Der Code muss dokumentiert sein (inkl. Angabe, wo welches Unterbeispiel gerechnet wird).
- Weiters ist ein PDF zu attachen, in dem die einzelnen Punkte ausgearbeitet sind (ca. 3-5 Seiten).

- Die Ausarbeitung sollte knapp und präzise sein, bitte keine Code-Teile oder allgemeine Erklärungen inkludieren.
- Die Abgabe kann in Deutsch oder Englisch ausgearbeitet werden.
- Fragen zu Umfang / Inhalt und Feedback zum bereits erstellten Code/Report in den Übungseinheiten oder per Email

2 Angabe

Ziel des Beispiels ist die Implementierung einer PCA (Principal Component Analysis) und die Untersuchung ihrer grundlegenden Eigenschaften. Teile des Codes werden zur Verfügung gestellt (Daten, Plotfunktionen, etc) um die Konzentration aufs Wesentliche zu erleichtern.

2.1 Vorhandene Hilfsfunktionen

plot2DPCA.m und plot3DPCA.m können verwendet werden, um Datenpunkte, Eigenvektoren, Eigenwerte, Ellipsen/Ellipsoide und rekontruierte Daten zu plotten. plotDEMO.m zeigt die Möglichkeiten, open plot2DPCA.m zeigt die Dokumentation und Verwendung.

Evtl benötigte Matlab Funktionen sind unter anderem: clear, close all, load, plot (dazu als Parameter,'.' für Punkte), axis equal, bar, imagesc, repmat, mean, var, std, sort, mvnrnd und eig. Informationen zu den Matlab-Funktionen mit doc Funktionsname.

2.2 Fragestellung

In Klammer jeweils die erreichbare Punktezahl, insgesamt 30 Punkte.

Für alle Punkte wird angenommen, dass die n Datenpunkte d Dimensionen haben und in einer $d \times n$ -Matrix **D** vorliegen. D.h. $2 \times n$ für 2D und $3 \times n$ für 3D.

1. Kovarianzmatrix

- (a) Schreiben Sie eine Funktion ourCov.m, die die Kovarianzmatrix C für D berechnet. Die Verwendung der Matlab Funktion cov ist zur Berechnung nicht erlaubt, aber kann zum Ergebnis-Vergleich verwendet werden (cov erwartet eine $n \times d$ Matrix). (2 Punkte)
- (b) Berechnen Sie C für die Daten in daten.mat. Zeigen Sie die Daten mit plot in separaten Figures und stellen Sie die Skalierung auf axis equal. Interpretieren Sie die unterschiedlichen C zwischen den Datensets! Welche Informationen stehen an welcher Stelle von C? (2 Punkte)

- 2. PCA Schreiben Sie eine Funktion pca.m, die die PCA für D berechnet. Die Berechnung soll unabhängig von der Dimension der Daten sein. Ergebnis sind die absteigend sortierten Eigenwerte und die nach absteigenden Eigenwerten sortierten, normierten Eigenvektoren. Sie können für die Berechnung der Eigenvektoren/-werte die Matlab Funktion eig verwenden. (2 Punkte)
 - (a) Plotten Sie mit plot2DPCA.m Ihre Ergebnisse für die Daten aus daten.mat. (1 Punkt)
 - (b) Was geben die Eigenvektoren an? Wo sieht man das im Plot? (1.5 Punkt)
 - (c) Was geben die Eigenwerte an? Wo sieht man das im Plot? In welcher Relation stehen sie zur Gesamtvarianz? (1.5 Punkte)
 - (d) Welchen Einfluss hat ein fehlender Mittelwertabzug (bei **D**) auf die Berechnung? (1 Punkt)

3. Unterraum-Projektion

- (a) Berechnen Sie die PCA für data3. Projiziieren Sie die Daten in data3 auf den Hauptvektor (Plot). Welche Dimension haben Ihre Daten jetzt? Rekonstruieren Sie die Projektion und plotten Sie das Ergebnis mittels plot2DPCA.m. Beschreiben Sie den Effekt von Projektion und Rekonstruktion auf die Datenpunkte. Wie groß ist der Durchschnittliche Fehler zwischen Rekonstruktion und Originaldaten? (3 Punkte)
- (b) Machen Sie die selbe Untersuchung, nur mit dem Nebenvektor. Welche Eigenvektoren werden Sie verwenden, um eine Datenmatrix mit möglichst wenig Fehler mit möglichst wenig Eigenvektoren (in diesem Fall 1) darzustellen? (1 Punkt)

4. Untersuchungen in 3D

- (a) Berechnen Sie die PCA und plotten Sie Daten und Eigenvektoren für die Daten in daten3d.mat. Beschreiben Sie die Relation von Kovarianzmatrix (Varianzen), Eigenwerten und -vektoren und den Ellipsoiden der Standardabweichungen. (2 Punkt)
- (b) Projiziieren Sie auf den Unterraum, der durch die ersten beiden Eigenvektoren aufgespannt wird. Welche Dimension haben Ihre Daten? Rekonstruieren Sie die Punkte im Originalraum und plotten Sie das Ergebnis. Welche Information ist verloren gegangen? (1 Punkt)

5. Shape Modell

- (a) Berechnen Sie die PCA der Shape Daten in shape.mat die Matrix aligned hat die Dimensionen nPunkte x nDimensionen x nShapes. Schreiben Sie eine Funktion generateShape, die zu einem Parametervektor b mit einer Länge entsprechend der Zahl der Eigenvektoren neue Shapes generieren kann.(4 Punkt)
- (b) Schreiben Sie eine Funktion plotShape, die die Shapes in blau darstellt und plotten und interpretieren Sie die Einzelnen Modes (d.h. b ist 0 bis auf einen Wert) im Bereich von $\pm 3\lambda$, wobei λ die Standardabweichung des entprechenden Modes bezeichnet. Die Funktion soll gleichzeitig auch das mean shape (d.h. b gleich dem Nullvektor) in rot darstellen. Beschreiben und interpretieren Sie. (4 Punkt)
- (c) Setzen Sie nun b=randn(1,nEigenvectors).*stddeviations. Beschränken Sie nun wie in den 2D und 3D Beispielen die Zahl der Eigenvektoren, dementsprechend die Länge von b, plotten Sie die resultierenden Shapes und interpretieren Sie. Beschränken Sie so, dass das Shape Modell 100%, 95%, 90% und 80% der Gesamtvarianz beinhaltet.(4 Punkt)