

transmitancja

### 1. Identyfikacja problemu = po czym poznać, że zadanie trzeba rozwiązać tą metodą:

- hasło "transmitancja" w treści zadania :D
- przypadek szczególny: hasło "impedancja wejściowa"

### 2. Określenie rodzaju transmitancji do policzenia

1. Rodzaj jest podany w treści zadania lub wynika z rysunku układu:

Prostokąt z napisem Układ liniowy to jakiś obwód zawierający elementy R, C, L (cewki mogą być sprzężone) oraz sterowane źródła prądu lub napięcia (to takie, których wartość wyraża się podanym w zadaniu wzorem np.  $I_s=5U_1$ ). Nie może zawierać żadnych zwykłych źródeł prądu lub napięcia (czyli takich z podaną konkretną wartością lub funkcją  $e(t)$ ,  $u(t)$ ,  $i(t)$ )

- Transmitancja napięciowa

Wyliczana dla rozłączonego wyjścia (zaciski po prawej stronie nie są połączone, zatem  $I_2=0$ )



wzór:

$$H(s) = \frac{U_2(s)}{U_1(s)}$$

- Transmitancja prądowa

Wyliczana dla zwartego wyjścia (zaciski po prawej stronie są połączone, zatem  $U_2=0$ )

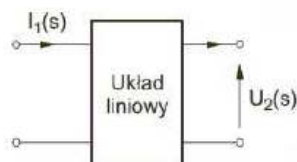


wzór:

$$T_i(s) = \frac{I_2(s)}{I_1(s)}$$

- Transmitancja napięciowo-prądowa

Wyliczana dla rozłączonego wyjścia (zaciski po prawej stronie nie są połączone, zatem  $I_2=0$ )

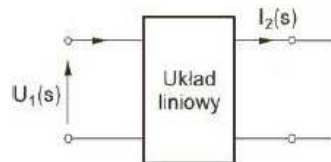


wzór:

$$T_{ui}(s) = \frac{U_2(s)}{I_1(s)}$$

- Transmitancja prądowo-napięciowa

Wyliczana dla zwartego wyjścia (zaciski po prawej stronie są połączone, zatem  $U_2=0$ )

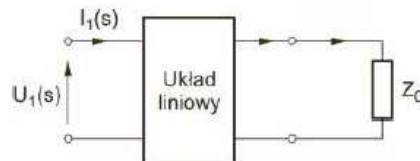


wzór:

$$T_{iu}(s) = \frac{I_2(s)}{U_1(s)}$$

- Impedancja wejściowa

Wyliczana przy określonej impedancji na wyjściu ( $Z_0$ ) - powinna być podana w zadaniu



wzór:

$$Z_{we}(s) = \frac{U_1(s)}{I_1(s)}$$

Rozwiązanie

### 3. Przekształcenia symboliczne

1. dane wejściowe i wyjściowe zamienia się na postać operatorową:  $U_1(s)$ ,  $U_2(s)$ ,  $I_1(s)$ ,  $I_2(s)$
2. wprowadza się impedancje operatorowe dla każdego elementu układu (R,L,C) zgodnie z listą:

- rezystor:

$$Z_R = R$$

- cewka:

$$Z_L = sL$$

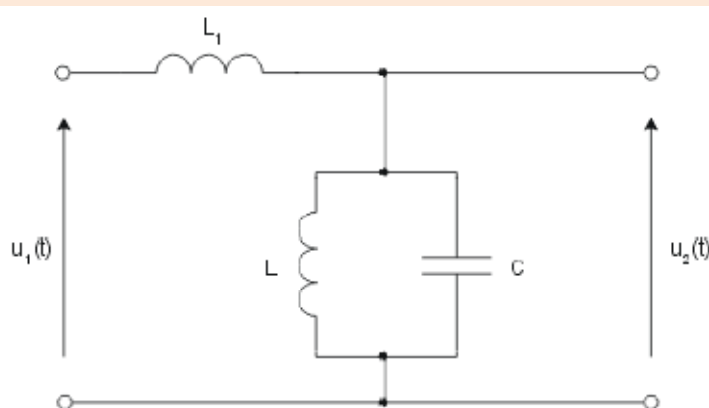
- cewka sprzężona - indukcyjność wzajemna - wzór stosowany po usunięciu sprzężenia:

$$Z_M = \pm sM \quad \text{znak w zależności od rodzaju sprzężenia}$$

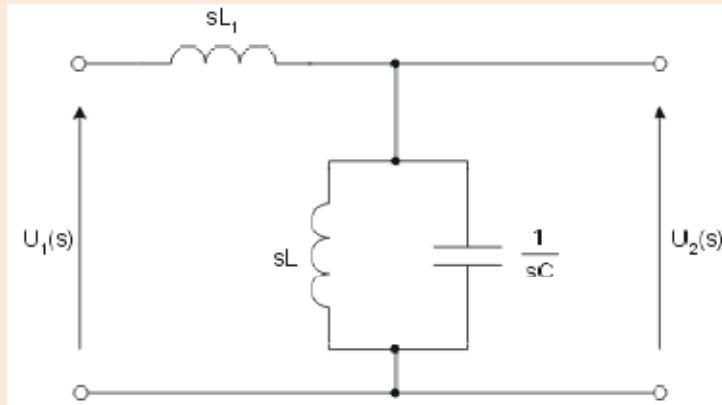
- kondensator:

$$Z_C = \frac{1}{sC}$$

Przykład



jest to transmitancja napięciowa - na wejściu napięcie  $u_1(t)$ , na wyjściu napięcie  $u_2(t)$   
zastępujemy te napięcia oraz parametry elementów zgodnie z powyższym



impedancje zastępcze - operatorowe wynoszą:

$$Z_{L1} = sL_1$$

$$Z_L = sL$$

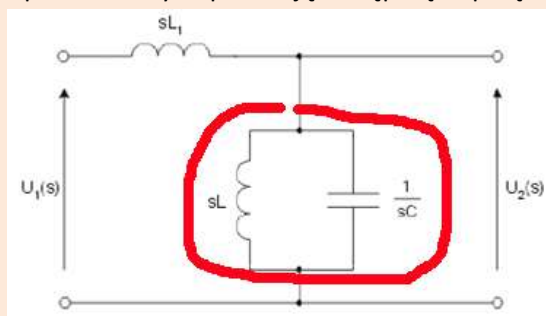
$$Z_C = \frac{1}{sC}$$

#### 4. Wyznaczenie rozptywu prądów

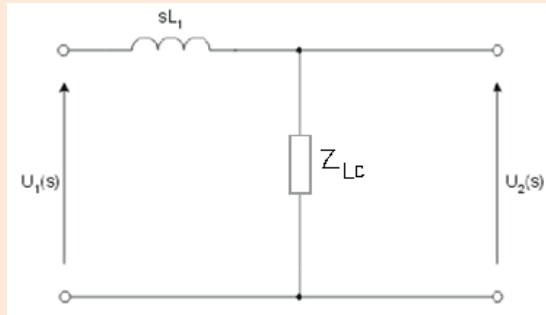
1. Jeśli w układzie występują sprzężenia cewek, to najpierw trzeba je usunąć i rozptyw prądów liczyć na układzie bez sprzężeń
2. Wszędzie tam, gdzie jest to możliwe, trzeba wyliczyć impedancję zastępczą (dla połączeń szeregowych i równoległych, a nawet transfiguracja trójkąt-gwiazdka też może być pomocna, jeśli w jej wyniku da się później zredukować liczbę elementów przez wyliczenie impedancji zastępczej)
3. Po uproszczeniu układu zastosować zwykłą metodę wyznaczania prądów - równania Kirchhoffa, przy czym do równań napięciowych trzeba od razu wstawiać dla każdego elementu  $U = I Z$  (zamieniać napięcie na prąd razy impedancja, żeby pozbyć się napięć - co jest istotne, gdy w układzie były cewki sprzężone).
  - WAŻNE: dane wejściowe - napięcia lub prądy na wejściu i wyjściu traktować jako dane (mimo że nie są podane ich konkretne wartości)
  - WAŻNE: korzystać z warunku podanego w p.2 przy wzorze na transmitancję (chodzi o to, że zeruje się wyjściowy prąd lub napięcie - w zależności od rodzaju transmitancji - trzeba z tego skorzystać przy wypisywaniu praw Kirchhoffa)

Przykład c.d.

wprowadzamy impedancję zastępczą za połączone równolegle cewkę i kondensator



po zastąpieniu impedancją zastępczą



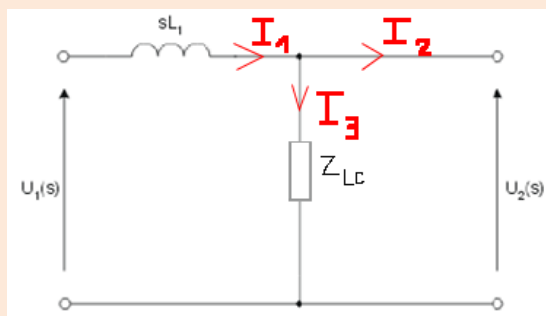
gdzie  $Z_{LC}$  wynosi (zgodnie ze wzorem na impedancję zastępczą dla połączenia równoległego):

$$Z_{LC} = \frac{Z_C Z_L}{Z_C + Z_L} = \frac{\frac{1}{sC} sL}{\frac{1}{sC} + sL}$$

wzór ten najlepiej rozszerzyć przez  $sC$ , żeby pozbyć się ułamka piętrowego (mnożymy górę i dół dużego ułamka przez  $sC$ ):

$$Z_{LC} = \frac{\frac{1}{sC} sL sC}{\left(\frac{1}{sC} + sL\right) sC} = \frac{sL}{1 + s^2 LC}$$

Teraz trzeba rozrysować prądy (bo już nic więcej nie da się uprościć w tym obwodzie)



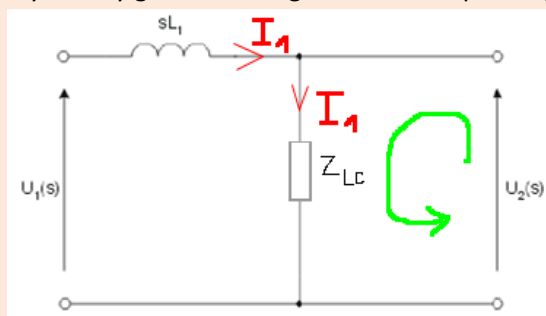
I od razu stosujemy założenie wynikające z rodzaju transmitancji, dla którego prąd wyjściowy jest zerowy, bo styki wyjścia są rozwarte - czyli  $I_2=0$

Zatem z prawa Kirchhoffa dla węzła z rysunku:

$$I_1 = I_2 + I_3 = 0 + I_3 = I_3$$

czyli w tym obwodzie płynie tylko jeden prąd -  $I_1$

Wyliczamy go z dowolnego oczka, choć prościej będzie z oczka prawego - bo ma tylko jeden element:



$$U_2(s) = U_{LC}$$

i od razu wstawiamy za  $U_{LC}$  impedancję razy prąd

$$U_2(s) = Z_{LC} I_1$$

Wyliczamy  $I_1$

$$I_1 = \frac{U_2(s)}{Z_{LC}} = \frac{U_2(s)(1 + s^2 LC)}{sL}$$

$I_1$  jest uzależnione od  $U_2$  (parametr zadania), operatora  $s$  i danych elementów

## 5. Wyznaczenie transmitancji

1. Jeśli w układzie były sprzężone cewki, to po wyznaczeniu wzorów na prądy trzeba wrócić do układu początkowego (ale wszystkie uproszczenia dotyczące innych elementów - poza sprzężonymi cewkami - można zostawić: chodzi o połączenia równoległe i szeregowo elementów niesprzężonych, które zostały zastąpione impedancjami zastępczymi)
2. Korzystamy z równań napięciowych - wstawiamy do nich policzone w poprzednim punkcie prądy. W wyniku powinno zostać jedno równanie zawierające tylko parametry potrzebne do wyliczenia transmitancji (napięcia lub prądy wejściowe i wyjściowe - w zależności od typu transmitancji). Wyrazy trzeba pogrupować tak, by wyciągnąć przed nawiasy te parametry (jeśli dany parametr występował w kilku wyrazach), a następnie przenieść parametr wejściowy na jedną, a parametr wyjściowy na drugą stronę równania i podzielić stronami - tak żeby dostać prawą stronę równania transmitancji.

### Przykład c.d.

wypisujemy równania napięciowe:

oczko lewe:

$$U_1(s) - U_{L1} - U_{LC} = 0$$

$$U_2(s) = U_{LC}$$

Równania są na tyle proste, że od razu można drugie wstawić do pierwszego usuwając  $U_{LC}$

$$U_1(s) - U_{L1} - U_2(s) = 0$$

rozpisujemy  $U_{L1}$

$$U_1(s) - I_1 s L_1 - U_2(s) = 0$$

wstawiamy wyliczony wcześniej prąd

$$U_1(s) - \frac{U_2(s)(1 + s^2 LC)}{sL} s L_1 - U_2(s) = 0$$

grupujemy i wyciągamy  $U_2(s)$  przed nawias

$$U_1(s) - U_2(s) \left( \frac{1 + s^2 LC}{sL} s L_1 + 1 \right) = 0$$

przenosimy napięcia na dwie przeciwne strony równania:

$$U_2(s) \left( \frac{1 + s^2 LC}{sL} s L_1 + 1 \right) = U_1(s)$$

dzielimy przez  $U_1$  i ten duży nawias

$$\frac{U_2(s)}{U_1(s)} = \frac{1}{\frac{1 + s^2 LC}{sL} s L_1 + 1}$$

teraz wystarczy wstawić dane liczbowe za elementy obwodu (czyli za  $L$ ,  $C$ ,  $L_1$ ) - dostaniemy funkcję wyrażoną przez  $s$

na przykład dla danych:

$L = 1H, L_1 = 0,5H, C = 1F$

$$H(s) = \frac{U_2(s)}{U_1(s)} = \frac{1}{\frac{1+s^2 \cdot 1 \cdot 1}{s \cdot 1} s \cdot 0.5 + 1} = \frac{1}{\frac{1+s^2}{2s} s + 1} = \frac{1}{\frac{1+s^2+2}{2}} = \frac{2}{s^2+3}$$

## 6. Charakterystyki częstotliwościowe

### 1. Charakterystyka amplitudowa

1. wstawić do wyliczonego wzoru na transmitancję  $H(s)$  za  $s$  wyrażenie  $j\omega$ , czyli

$$s = j\omega$$

otrzymujemy funkcję zespoloną od parametru  $\omega$ , którą upraszczamy wyliczając potęgę elementu urojonego  $j$ .

Na koniec porządkujemy wyrazy funkcji tak, by na górze i na dole ułamek pogrupować wyrazy rzeczywiste i urojone w nawiasy.

2. charakterystyka amplitudowa to moduł z otrzymanej uproszczonej funkcji od  $\omega$   $|H(j\omega)|$

Jest to w postaci ogólnej moduł z dzielenia liczb zespolonych. W pierwszym kroku rozdzielamy moduł na osobny moduł z licznika i mianownika, po czym stosujemy znany wzorek na moduł liczby zespolonej (pierwiastek z kwadratów części rzeczywistej i części urojonej)

W szczególności na dole lub na górze ułamek może nie być  $j$  - wtedy moduł jest zwykłą wartością bezwzględną i nic z tym nie trzeba robić

### Przykład c.d.

wstawiamy

$$s = j\omega$$

do wzoru transmitancji otrzymanego wcześniej:

$$H(s) = \frac{2}{s^2 + 3}$$

$$H(j\omega) = \frac{2}{(j\omega)^2 + 3} = \frac{2}{-\omega^2 + 3}$$

liczymy moduł otrzymanej funkcji

$$|H(j\omega)| = \left| \frac{2}{-\omega^2 + 3} \right|$$

w tym przypadku już nic więcej nie trzeba robić, bo we wzorku nie ma  $j$ .

dla treningu poniżej specjalny przykład na sytuację z liczbami zespolonymi:

### przykład 2

niech

$$T(s) = \frac{s^2 + 2s}{s^2 + \frac{7}{3}s + \frac{4}{3}}$$

Wtedy charakterystyka częstotliwościowa - moduł tej funkcji - ma postać:

$$T(j\omega) = \frac{(j\omega)^2 + 2(j\omega)}{(j\omega)^2 + \frac{7}{3}(j\omega) + \frac{4}{3}} = \frac{-\omega^2 + 2j\omega}{-\omega^2 + \frac{7}{3}j\omega + \frac{4}{3}}$$

grupujemy wyrazy na rzeczywiste i urojone:

$$T(j\omega) = \frac{-\omega^2 + j2\omega}{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega}$$

teraz wreszcie można policzyć moduł:

$$|T(j\omega)| = \left| \frac{-\omega^2 + j2\omega}{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega} \right|$$

rozdzielamy moduł na oddzielny moduł z licznika i mianownika, po czym stosujemy znany wzorek:

$$\begin{aligned} |T(j\omega)| &= \left| \frac{-\omega^2 + j2\omega}{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega} \right| = \frac{|-\omega^2 + j2\omega|}{\left| \left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega \right|} = \frac{\sqrt{(-\omega^2)^2 + (2\omega)^2}}{\sqrt{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right)^2 + \left(\frac{7}{3}\omega\right)^2}} \\ &= \frac{\sqrt{\omega^4 + 4\omega^2}}{\sqrt{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right)^2 + \frac{49}{9}\omega^2}} \end{aligned}$$

that's all

## 2. Charakterystyka fazowa

1. pierwszy krok taki sam, tak jak w charakterystyce amplitudowej, więc jeśli była liczona, to można skorzystać z tego wyliczenia:

wstawić do wyliczonego wzoru na transmitancję  $H(s)$  za  $s$  wyrażenie  $j\omega$ , czyli

$$s = j\omega$$

otrzymujemy funkcję zespoloną od parametru  $\omega$ , którą upraszczamy wyliczając potęgę elementu urojonego  $j$ .

Na koniec porządkujemy wyrazy funkcji tak, by na górze i na dole ułamek

pogrupować wyrazy rzeczywiste i urojone w nawiasy.

2. charakterystyka fazowa to funkcja kąta fazy zależnego od pulsacji  $\omega$ . Jeśli doprowadziliśmy funkcję transmitancji do postaci ułamka z dwóch wyrażeń zespolonych, co można zapisać schematem:

$$H(j\omega) = \frac{A + jB}{C + jD}$$

gdzie  $A, B, C, D$  to wyrażenia, które nie zawierają  $j$  (czyli rzeczywiste)

to - korzystając z własności dzielenia liczb zespolonych- charakterystyka fazowa ma postać:

$$\varphi(\omega) = \arctg\left(\frac{B}{A}\right) - \arctg\left(\frac{D}{C}\right)$$

przy czym do określenia kątów, którym równe są arkustangensy trzeba sprawdzić

znak wyrażeń  $A, B$  (i analogicznie  $C, D$ ) - zgodnie z poniższą tabelką:

(chodzi o ustalenie "ćwiartki", w której kąt się znajduje)

A	B	Wartość kąta
+	dowolne	$\arctg\left(\frac{B}{A}\right)$
-	dowolne	$180^\circ + \arctg\left(\frac{B}{A}\right)$
0	+	$90^\circ$
0	-	$270^\circ$

jeśli wyrażenia  $A, B, C$  lub  $D$  nie są stałego znaku (a mogą takie być, bo zależą od  $\omega$ , która przyjmuje dowolne wartości  $> 0$ ), to można zostawić po prostu same

arkustangensy (uwaga: pan kalkulator liczy arkustangensy po wybraniu funkcji  $\tan^{-1}$  - czyli guzik MODE i guzik TAN)

**Przykład c.d.**

mamy policzoną transmitancję:

$$H(s) = \frac{2}{s^2 + 3}$$

wstawiamy jak poprzednio  $s = j\omega$

$$H(j\omega) = \frac{2}{-\omega^2 + 3}$$

i sprawdzamy jakie mamy dzielenie liczb zespolonych:

$$A + jB = 2$$

$$C + jD = -\omega^2 + 3$$

w pierwszym i drugim wyrażeniu po prawej stronie nie występuje  $j$  czyli współczynniki B i D są zerowe:

$$A=2, B=0, C=-\omega^2, D=0$$

a więc charakterystyka fazowa wynosi

$$\varphi(\omega) = \arctg\left(\frac{0}{2}\right) - \arctg\left(\frac{0}{-\omega^2}\right) = \arctg(0) - \arctg(0) = 0$$

należało się tego spodziewać, bo transmitancja jest funkcją rzeczywistą

i znów dla treningu trudniejsze wyrażenie

**przykład 2 c.d.**

zgodnie z przeliczoną w poprzednim kroku transmitancją (po podstawieniu  $s = j\omega$ )

$$T(j\omega) = \frac{-\omega^2 + j2\omega}{\left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega}$$

sprawdzamy jakie mamy dzielenie liczb zespolonych:

$$A + jB = -\omega^2 + j2\omega$$

$$C + jD = \left(\frac{4}{3} - \omega^2\right) + j\frac{7}{3}\omega$$

czyli po porównaniu części rzeczywistych i urojonych po obu stronach każdego równania:

$$A = -\omega^2$$

$$B = 2\omega$$

$$C = \frac{4}{3} - \omega^2$$

$$D = \frac{7}{3}\omega$$

A jest zawsze  $<0$  bo  $\omega^2 > 0$

B jest zawsze  $>0$  bo  $\omega > 0$

C jest  $<0$  gdy  $\omega < \sqrt{\frac{4}{3}}$  i jest  $>0$  gdy  $\omega > \sqrt{\frac{4}{3}}$ , jest równe 0, gdy  $\omega = \sqrt{\frac{4}{3}}$

D jest zawsze  $>0$  bo  $\omega > 0$

Zatem podsumowując powyższe równania i nierówności



$$\varphi(\omega) = \begin{cases} \arctg\left(\frac{2\omega}{-\omega^2}\right) - \left(180^\circ - \arctg\left(\frac{\frac{7}{3}\omega}{\frac{4}{3} - \omega^2}\right)\right) & \text{gdy } \omega < \sqrt{\frac{4}{3}} \\ \arctg\left(\frac{2\omega}{-\omega^2}\right) - \arctg\left(\frac{\frac{7}{3}\omega}{\frac{4}{3} - \omega^2}\right) & \text{gdy } \omega > \sqrt{\frac{4}{3}} \\ \arctg\left(\frac{2\sqrt{\frac{4}{3}}}{-\frac{4}{3}}\right) - 90^\circ & \text{gdy } \omega = \sqrt{\frac{4}{3}} \end{cases}$$

albo dla uproszczenia można po prostu napisać

$$\varphi(\omega) = \arctg\left(\frac{2\omega}{-\omega^2}\right) - \arctg\left(\frac{\frac{7}{3}\omega}{\frac{4}{3} - \omega^2}\right)$$

co błędem będzie, ale niedużym

## 7. Odpowiedź impulsowa i skokowa układu

- Do policzenia odpowiedzi układu potrzebna będzie transformata Laplace'a - a dokładnie transformata do niej odwrotna. Oto tabelka podstawowych funkcji przeliczonych tą transformatą:

Funkcja czasu - f(t)	Funkcja operatorowa - F(s)
$\delta(t)$ - delta Diraca	1
1(t) - funkcja skokowa	s
t	$\frac{1}{s^2}$
$e^{-\alpha t}$	$\frac{1}{s + \alpha}$
$\sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
$\cos(\omega t)$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
$e^{-\alpha t} \sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{(s + \alpha)^2 + \omega^2}$
$e^{-\alpha t} \cos(\omega t)$	$\frac{s + \alpha}{(s + \alpha)^2 + \omega^2}$

- Przydatne może też być wyznaczanie residuum funkcji zespolonej w punkcie biegunowym. Pokrótce przypomnienie:

1. Mamy funkcję wymierną zespoloną (dzielenie dwóch wielomianów przez siebie):

$$F(s) = \frac{L(s)}{M(s)}$$

residua liczymy we wszystkich punktach, które są pierwiastkami równania  $M(s)=0$  (czyli wszystkie punkty, w których zeruje się mianownik).

Dla każdego pierwiastka mianownika konieczne jest określenie jego krotności

Do liczenia transformaty odwrotnej Laplace'a będzie potrzebna funkcja  $F(s)$  przemnożona przez  $e^{st}$

2. residuum funkcji w punkcie  $s_0$  który jest biegunem jednokrotnym wynosi:

$$res_{s=s_0}(F(s)e^{st}) = \lim_{s \rightarrow s_0} (F(s)(s - s_0)e^{st})$$

3. residuum funkcji w punkcie  $s_0$  który jest biegunem n-krotnym wynosi:

$$res_{s=s_0}(F(s)e^{st}) = \frac{1}{(n-1)!} \lim_{s \rightarrow s_0} \frac{d^{n-1}}{ds^{n-1}} (F(s)(s - s_0)e^{st})$$

### 3. Odpowiedź impulsowa:

sprawdzamy odpowiedź układu na wymuszenie w postaci impulsu, który opisany jest funkcją delta Diraca.

Odpowiedź impulsowa to transformata odwrotna z transmitancji układu:

$$y(t) = L^{-1}(T(s))$$

Musimy zatem znaleźć transformatę odwrotną do policzonej wcześniej transmitancji.

Można to zrobić albo za pomocą tabeli z punktu 1, albo za pomocą wyznaczenia wszystkich residuów.

1. metoda tabelkowa

przekształcamy wzór na transmitancję tak, by odpowiadała któremuś ze wzorów z drugiej kolumny tabeli z punktu 1

#### Przykład c.d.

mamy policzoną transmitancję:

$$H(s) = \frac{2}{s^2 + 3}$$

wzór ten już prawie jest w postaci transformaty funkcji  $\sin(\omega t)$ , czyli

$$L(\sin(\omega t)) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

z mianownika wynika, że  $\omega^2 = 3$ , czyli  $\omega = \sqrt{3}$ , ale w liczniku jest 2 zamiast  $\sqrt{3}$ . W tym celu musimy sobie tam napisać  $\sqrt{3}$  i zaraz przemnożyć całość przez odpowiedni ułamek, taki żeby z mnożenia wyszło tyle ile było (czyli 2) - będzie to oczywiście  $\frac{2}{\sqrt{3}}$  (bo  $\frac{2}{\sqrt{3}} \cdot \sqrt{3} = 2$ )

$$L^{-1}(H(s)) = L^{-1}\left(\frac{2}{s^2 + 3}\right) = L^{-1}\left(\frac{2}{\sqrt{3}} \frac{\sqrt{3}}{s^2 + (\sqrt{3})^2}\right) = \frac{2}{\sqrt{3}} L^{-1}\left(\frac{\sqrt{3}}{s^2 + (\sqrt{3})^2}\right)$$

a teraz w nawiasie transformaty odwrotnej mamy dokładnie transformatę funkcji  $\sin$  dla  $\omega = \sqrt{3}$ , czyli możemy policzyć tę transformatę odwrotną:

$$y(t) = L^{-1}(H(s)) = \frac{2}{\sqrt{3}} \sin(\sqrt{3}t)$$

i mamy policzoną odpowiedź impulsową układu

2. metoda residuowa

- znajdujemy wszystkie bieguny (miejsca zerowe mianownika) i ich krotności
- przemnażamy transmitancję przez  $e^{st}$  i dla takiej funkcji liczymy residua dla wszystkich znalezionych biegunów
- odpowiedź impulsowa to suma wszystkich residuów:
- 

$$y(t) = L^{-1}(T(s)) = \sum_{i=1}^n \text{res}_{s=s_i}(T(s)e^{st})$$

#### Przykład c.d.

mamy policzoną transmitancję:

$$H(s) = \frac{2}{s^2 + 3}$$

znajdujemy miejsca zerowe mianownika, czyli rozwiązujemy równanie:

$$s^2 + 3 = 0$$

najprościej liczyć deltę, ale tu można przenieść 3 na drugą stronę i spierwiastkować:

$$s^2 = -3$$

$$s = \pm\sqrt{-3} = \pm j\sqrt{3}$$

zatem mamy dwa rozwiązania, są to bieguny jednokrotne:

$$s_1 = -j\sqrt{3}$$

$$s_2 = j\sqrt{3}$$

a sama funkcja może być przedstawiona w postaci iloczynowej

$$H(s) = \frac{2}{(s - j\sqrt{3})(s + j\sqrt{3})}$$

liczymy residua w tych punktach dla zmodyfikowanej funkcji, czyli transmitancji przemnożonej przez  $e^{st}$ . Korzystamy ze wzoru prostszego na residuum (ten bez pochodnej), bo mamy krotność = 1

$$\text{res}_{s=-j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) = \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}} (H(s)(s + j\sqrt{3})e^{st}) = \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}} \left( \frac{2}{(s - j\sqrt{3})(s + j\sqrt{3})} (s + j\sqrt{3})e^{st} \right)$$

upraszczamy jeden nawias i liczymy granicę po prostu wstawiając wartość  $-j\sqrt{3}$  za s:

$$\text{res}_{s=-j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) = \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}} \left( \frac{2}{(s - j\sqrt{3})} e^{st} \right) = \frac{2}{(-j\sqrt{3} - j\sqrt{3})} e^{-j\sqrt{3}t} = \frac{2}{-2j\sqrt{3}} e^{-j\sqrt{3}t}$$

podstawiamy za  $e^{-j\sqrt{3}t}$  sumę cos i sin zgodnie ze znanym wzorem

$$e^{jA} = \cos A + j\sin A$$

oraz upraszczamy ułamek i mnożymy górę i dół tego ułamka przez  $j$

$$\text{res}_{s=-j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) = \frac{2}{-2j\sqrt{3}} e^{-j\sqrt{3}t} = \frac{j}{\sqrt{3}} (\cos(-\sqrt{3}t) + j\sin(-\sqrt{3}t))$$

i na koniec korzystamy z parzystości cosinusa i nieparzystości sinusa aby usunąć minus z nawiasów tych funkcji (cosinus nie zmienia znaku, a sinus zmienia po tej operacji):

$$\text{res}_{s=-j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) = \frac{j}{\sqrt{3}} (\cos(-\sqrt{3}t) + j\sin(-\sqrt{3}t)) = \frac{j}{\sqrt{3}} (\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t))$$

i to samo z drugim residuum:

$$\begin{aligned} \text{res}_{s=j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) &= \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}} (H(s)(s - j\sqrt{3})e^{st}) = \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}} \left( \frac{2}{(s - j\sqrt{3})(s + j\sqrt{3})} (s - j\sqrt{3})e^{st} \right) \\ &= \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}} \left( \frac{2}{(s + j\sqrt{3})} e^{st} \right) = \frac{2}{(j\sqrt{3} + j\sqrt{3})} e^{j\sqrt{3}t} = \frac{2}{2j\sqrt{3}} e^{j\sqrt{3}t} = \frac{-j}{\sqrt{3}} (\cos(\sqrt{3}t) + j\sin(\sqrt{3}t)) \end{aligned}$$

mamy policzone wszystkie residua, więc możemy je zsumować by dostać odpowiedź impulsową układu:

$$\begin{aligned} y(t) &= L^{-1}(H(s)) = \text{res}_{s=-j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) + \text{res}_{s=j\sqrt{3}}(H(s)e^{st}) = \\ &= \frac{j}{\sqrt{3}}(\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t)) + \frac{-j}{\sqrt{3}}(\cos(\sqrt{3}t) + j\sin(\sqrt{3}t)) = \\ &= \frac{j}{\sqrt{3}}(\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t) - \cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t)) = \frac{j}{\sqrt{3}}(-2j\sin(\sqrt{3}t)) = \frac{2\sin(\sqrt{3}t)}{\sqrt{3}} \end{aligned}$$

wyszło tak samo jak w metodzie tabelkowej - czyli ok.

#### 4. Odpowiedź skokowa:

idea jest identyczna jak w punkcie poprzednim, zmienia się tylko wymuszenie, dla którego sprawdzamy odpowiedź - teraz będzie to funkcja skokowa 1(t). Transformata funkcji skokowej to s, zatem zmieni się trochę sposób wyznaczania odpowiedzi. Jest ona wyrażona transformatą odwrotną z transmitancji układu podzielonej przez operator s, czyli:

$$y(t) = L^{-1}\left(\frac{1}{s}T(s)\right)$$

Podobnie jak w poprzednim punkcie wyznaczenie transformaty odwrotnej można zrobić na dwa sposoby - za pomocą tabelki lub wyliczając wszystkie residua - z tym że teraz mamy trochę inną funkcję.

#### Przykład c.d.

mamy policzoną transmitancję:

$$H(s) = \frac{2}{s^2 + 3}$$

dzielimy ją przez s:

$$\frac{1}{s}H(s) = \frac{2}{s(s^2 + 3)}$$

Metoda tabelkowa:

najpierw musimy rozdzielić ułamek na dwa osobne o różnych mianownikach - jeden równy s, drugi równy  $(s^2 + 3)$  - w ten sposób dostaniemy dwa ułamki, które znajdziemy w tabelce:

$$\frac{2}{s(s^2 + 3)} = \frac{A}{s} + \frac{Bs + C}{s^2 + 3}$$

gdzie A, B i C to parametry, które trzeba wyznaczyć sprowadzając sumę ułamków do wspólnego mianownika i porównując współczynniki:

$$\frac{A}{s} + \frac{Bs + C}{s^2 + 3} = \frac{A(s^2 + 3)}{s(s^2 + 3)} + \frac{s(Bs + C)}{s(s^2 + 3)} = \frac{A(s^2 + 3) + s(Bs + C)}{s(s^2 + 3)}$$

wymnażamy licznik i grupujemy wyrazy przy tych samych potęgach s:

$$\frac{A(s^2 + 3) + s(Bs + C)}{s(s^2 + 3)} = \frac{As^2 + 3A + Bs^2 + Cs}{s(s^2 + 3)} = \frac{(A + B)s^2 + Cs + 3A}{s(s^2 + 3)}$$

porównujemy współczynniki do oryginalnego ułamka:

$$\frac{2}{s(s^2 + 3)} = \frac{(A + B)s^2 + Cs + 3A}{s(s^2 + 3)}$$

$$(A + B) = 0$$

$$C = 0$$

$$3A = 2$$

Bo w oryginalnym ułamku w liczniku nie występowało  $s^2$  ani  $s$

zatem:

$$A = \frac{2}{3}$$

$$B = -\frac{2}{3}$$

$$C = 0$$

czyli:

$$\frac{2}{s(s^2 + 3)} = \frac{A}{s} + \frac{Bs + C}{s^2 + 3} = \frac{\frac{2}{3}}{s} - \frac{\frac{2}{3}s}{s^2 + 3}$$

pierwszy ułamek przypomina transformatę z funkcji  $e^{-\alpha t}$  która jest równa  $\frac{1}{s+\alpha}$  (u nas  $\alpha = 0$ )

drugi ułamek przypomina transformatę z funkcji  $\cos(\omega t)$  która wynosi  $\frac{s}{s^2 + \omega^2}$  (u nas  $\omega^2 = 3$ )

Musimy teraz doprowadzić te ułamki dokładnie do postaci z tabelki - tak jak poprzednio przez pomnożenie przez odpowiednią liczbę:

$$\frac{2}{s(s^2 + 3)} = \frac{\frac{2}{3}}{s} - \frac{\frac{2}{3}s}{s^2 + 3} = \frac{2}{3} \frac{1}{s} - \frac{2}{3} \frac{s}{s^2 + (\sqrt{3})^2}$$

teraz ułamki idealnie odpowiadają ułamkom z tabeli, więc można policzyć transformatę odwrotną:

$$\begin{aligned} y(t) &= L^{-1}\left(\frac{1}{s}H(s)\right) = L^{-1}\left(\frac{2}{s(s^2 + 3)}\right) = L^{-1}\left(\frac{2}{3} \frac{1}{s} - \frac{2}{3} \frac{s}{s^2 + (\sqrt{3})^2}\right) = \\ &= L^{-1}\left(\frac{2}{3} \frac{1}{s}\right) - L^{-1}\left(\frac{2}{3} \frac{s}{s^2 + (\sqrt{3})^2}\right) = \frac{2}{3} L^{-1}\left(\frac{1}{s}\right) - \frac{2}{3} L^{-1}\left(\frac{s}{s^2 + (\sqrt{3})^2}\right) = \frac{2}{3} e^{-0t} - \frac{2}{3} \cos(\sqrt{3}t) \end{aligned}$$

czyli

$$y(t) = \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \cos(\sqrt{3}t)$$

$$\text{bo } e^{-0t} = e^0 = 1$$

a teraz to samo, tylko za pomocą residuów.

Wyznaczamy pierwiastki mianownika, który teraz jest pomnożony przez  $s$  w stosunku do mianownika z odpowiedzi impulsowej - oznacza to, że do zbioru biegunów wyliczonych w tamtym przypadku dojdzie jeszcze jeden - biegun jednokrotny  $s_0=0$ . Zatem lista biegunów:

$$s_0 = 0$$

$$s_1 = -j\sqrt{3}$$

$$s_2 = j\sqrt{3}$$

wszystkie są jednokrotne.

Liczymy teraz residua w tych punktach dla funkcji  $\frac{1}{s}H(s)e^{st}$

$$\begin{aligned} \text{res}_{s=0}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) &= \lim_{s \rightarrow 0}\left(\frac{1}{s}H(s)(s-0)e^{st}\right) = \lim_{s \rightarrow 0}\left(\frac{2}{s(s-j\sqrt{3})(s+j\sqrt{3})}se^{st}\right) = \\ &= \lim_{s \rightarrow 0}\left(\frac{2}{(s-j\sqrt{3})(s+j\sqrt{3})}e^{st}\right) = \frac{2}{(0-j\sqrt{3})(0+j\sqrt{3})}e^{0t} = \frac{2}{-j^2(\sqrt{3})^2} = \frac{2}{3} \end{aligned}$$

stosując takie same operacje, jak w wyliczeniach dla odpowiedzi impulsowej liczymy residua w tych samych punktach dla odpowiedzi skokowej:

$$\begin{aligned}
res_{s=-j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) &= \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)(s+j\sqrt{3})e^{st}\right) = \\
&= \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}}\left(\frac{2}{s(s-j\sqrt{3})(s+j\sqrt{3})}(s+j\sqrt{3})e^{st}\right) = \lim_{s \rightarrow -j\sqrt{3}}\left(\frac{2}{s(s-j\sqrt{3})}e^{st}\right) = \\
&= \frac{2}{-j\sqrt{3}(-j\sqrt{3}-j\sqrt{3})}e^{-j\sqrt{3}t} = \frac{2}{-j\sqrt{3}(-2j\sqrt{3})}e^{-j\sqrt{3}t} = \frac{1}{(j\sqrt{3})^2}e^{-j\sqrt{3}t} = \frac{-1}{3}e^{-j\sqrt{3}t} = \\
&= \frac{-1}{3}\left(\cos(-\sqrt{3}t) + j\sin(-\sqrt{3}t)\right) = \frac{-1}{3}\left(\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t)\right)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
res_{s=j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) &= \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)(s-j\sqrt{3})e^{st}\right) = \\
&= \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}}\left(\frac{2}{s(s-j\sqrt{3})(s+j\sqrt{3})}(s-j\sqrt{3})e^{st}\right) = \lim_{s \rightarrow j\sqrt{3}}\left(\frac{2}{s(s+j\sqrt{3})}e^{st}\right) = \\
&= \frac{2}{j\sqrt{3}(j\sqrt{3}+j\sqrt{3})}e^{j\sqrt{3}t} = \frac{2}{j\sqrt{3}(2j\sqrt{3})}e^{j\sqrt{3}t} = \frac{1}{(j\sqrt{3})^2}e^{j\sqrt{3}t} = \frac{-1}{3}e^{j\sqrt{3}t} = \\
&= \frac{-1}{3}\left(\cos(\sqrt{3}t) + j\sin(\sqrt{3}t)\right)
\end{aligned}$$

Sumujemy wyliczone residua, żeby otrzymać odpowiedź skokową układu:

$$\begin{aligned}
y(t) &= L^{-1}(H(s)) = res_{s=0}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) + res_{s=-j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) + res_{s=j\sqrt{3}}\left(\frac{1}{s}H(s)e^{st}\right) = \\
&= \frac{2}{3} - \frac{1}{3}\left(\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t)\right) - \frac{1}{3}\left(\cos(\sqrt{3}t) + j\sin(\sqrt{3}t)\right) = \\
&= \frac{2}{3} - \frac{1}{3}\left(\cos(\sqrt{3}t) - j\sin(\sqrt{3}t) + \cos(\sqrt{3}t) + j\sin(\sqrt{3}t)\right) = \frac{2}{3} - \frac{1}{3}\left(2\cos(\sqrt{3}t)\right) = \\
&= \frac{2}{3} - \frac{2}{3}\cos(\sqrt{3}t)
\end{aligned}$$

to samo, co metodą tabelkową - czyli ok.