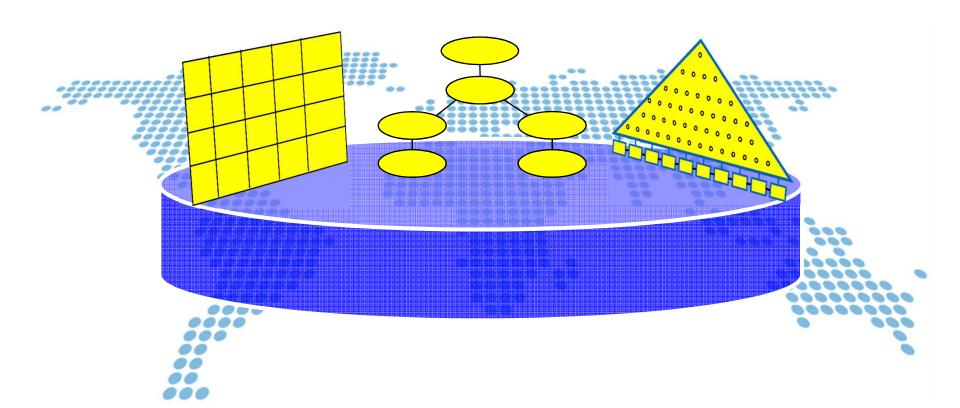
# 数据库系统 查询处理(2)

# 陈世敏

(中科院计算所)



# 上节相关内容

- 查询处理概述
  - □系统目录(System Catalog)
  - □查询执行方式
  - □关系操作实现的常见方式
- •排序和外排序
  - □排序的应用场景
  - □内存排序回顾
  - □外存排序
  - □使用B+-Tree获得排序数据

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- •连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

# Selection (选择)

σ<sub>Major='计算机</sub>,(Student)

select \*
from *Student*where *Major* = '计算机';

选择所有	
	·
计算机系	
学生记录	
于王儿永	

ID	Name	Birthday	Gender	Major	Year	GPA
131234	张飞	1995/1/1	男	计算机	2013	85
145678	貂蝉	1996/3/3	女	经管	2014	90
129012	孙权	1994/5/5	男	法律	2012	80
121101	关羽	1994/6/6	男	计算机	2012	90
142233	赵云	1996/7/7	男	计算机	2014	95
•••	•••	•••	•••		•••	
•••	•••	•••	•••	•••	•••	
•••	•••	•••	•••	•••	•••	

# 情况1: 无索引、未排序的数据

#### σ<sub>R.attr op value</sub>(R)

- R.attr上没有索引
- 关系表的数据对于R.attr是无序的

- 访问路径(Access Path)
  - □文件扫描: 依次访问R的各个数据页, 对于每页依次访问各个记录, 对于每个记录求解选择条件
- I/O代价
  - □如果R的数据页共有MR个,那么代价为MR

# 情况2: 无索引、排序的数据

#### σ<sub>R.attr op value</sub>(R)

- R.attr上没有索引
- •但是关系表的数据对于R.attr是有序的
- •访问路径(Access Path)
  - □使用二分查找定位满足查询条件的第一个记录
  - □从这个元组开始,扫描关系R,读取满足条件的记录
    - 例如, 升序排列, R.attr > value, 那么就向表末尾方向扫描

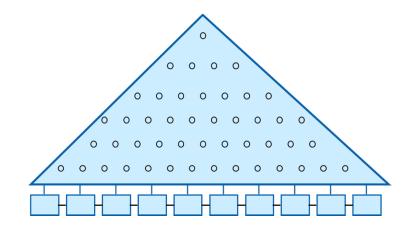
#### • I/O代价

- □如果R的数据页共有 $M_R$ 个,那么二分查找 $\log_2 M_R$
- □满足条件的记录占据D个数据页
- □总代价= log<sub>2</sub>M<sub>R</sub>+D

### 情况3: B+-Tree索引

#### σ<sub>R.attr op value</sub>(R)

• R.attr上有B+-Tree索引



- 可选的访问路径(Access Path)
  - □ B+-Tree索引: 进行范围查询
  - □聚簇索引:叶子结点就是数据页,包含记录
  - □非聚簇索引:叶子结点包含RecordID,需要随机访问读取记录
- 非聚簇索引代价
  - □假设B+-Tree的查找代价为H次(例如: 2~3次)I/O
  - □ 假设符合条件的记录有m个,占据L个叶子结点页
  - □那么总代价: H+L+m

#### 非聚簇索引范围查找的优化

- 当返回的RecordID非常多
  - □对所有RecordID进行排序
  - □按照RecordID的排序的顺序访问数据页

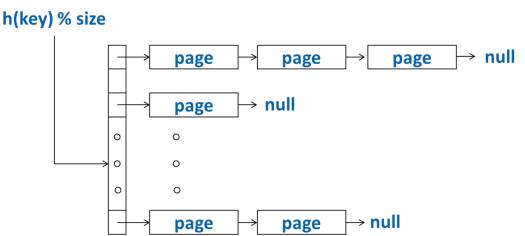
#### • 优势:

- □如果同一个数据页中有多个记录符合条件, 只需要读一次
- □虽然不是顺序访问,但是可以使磁头只向一个方向移动, 而不是来回移动,从而一定程度上节省seek时间
- □如果有多个操作共享硬盘,那么这种节省效果就比较有限

# 情况4: 哈希索引、等值比较

#### $\sigma_{R.attr = value}(R)$

- R.attr上有哈希索引
- 比较操作是等值比较



- 可选的访问路径(Access Path)
  - □哈希索引
  - □使用哈希索引找到满足查询条件的RecordID
  - □需要随机访问读取记录

#### • I/O代价

- □假设哈希表的平均查找代价为H次(与链长有关)I/O
- □假设符合条件的记录有m个
- □那么总代价: H+m

### 一般的选择条件

- 前述是单个比较的选择条件
- •一般地,选择条件可能包括
  - 口多个比较
  - □AND, OR, NOT等连接在一起
- •大部分系统对没有OR, NOT的条件可以比较有效地 求解
- 而对于包含OR,NOT的条件,求解的代价较大

#### 方法1: 文件扫描

- 文件扫描是最通用的方法
- 在扫描的基础上,可以对于每个记录求解任意复杂的选择条件,判断选择条件是否成立

# 方法2: 先对于一个合取条件选择

- 选择的形式写成合取范式
  - □最外层是AND
  - □内层可以有OR
  - □例如: (a>0) AND (b<0 OR C>100)

- •如果存在合取项中不包含任何OR和NOT,那么就可以先用这个合租项进行选择
  - □利用前述对单个条件的选择方法
- 在得到的结果记录上进行其它条件的求解

#### 方法3: 使用位图索引

- •对于一个选择条件,如果各个列都有位图索引
- 那么可以分别获得位图
- 计算选择条件的总位图
  - □把AND转化为按位与, OR转化为按位或

### 方法4: 利用多个索引

- 与方法3类似,如果一个选择的所有属性和单个条件都可以通过索引求解
- 那么可以得到每个子条件的RecordID集合
- 那么可以把选择的求解转化为RecordID集合操作
  - □AND: 集合交集
  - □OR: 集合并集
  - □NOT: 全集 集合

# 迭代求解实现Selection Operator

- Open(): 初始化,分配资源,建立数据结构等
  - □初始化文件扫描
  - □或者进行有序文件二分查找, 找到起始位置
  - □或者进行B+-Tree搜索,获得满足条件的起始RecordID
  - □或者进行Hash table搜索,找到第一个满足条件RecordID
- GetNext(): 获得下一条Operator的处理结果
  - □调用子Operator的GetNext()
  - □对于文件扫描, 需要进行具体的选择计算
  - □对于其它方式,如果还有额外的条件,对额外条件进行计算
  - □迭代找到下一个满足所有条件的记录返回
- Close(): 结束, 释放资源
  - □调用子Operator的close()

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- 连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

# Projection (投影)

 $\pi_{\text{Name, GPA}}$ (Student)

select *Name*, *GPA* from *Student*;



#### 提取学生姓名和平均分



ID	Name	Birthday	Gender	Major	Year	GPA
131234	张飞	1995/1/1	男	计算机	2013	85
145678	貂蝉	1996/3/3	女	经管	2014	90
129012	孙权	1994/5/5	男	法律	2012	80
121101	关羽	1994/6/6	男	计算机	2012	90
142233	赵云	1996/7/7	男	计算机	2014	95
•••	•••	•••	•••	•••	•••	
•••	•••	•••	•••	•••	•••	

# Projection (投影)

- •投影:提取指定的列
- 行式数据库
  - □在选择的基础上,
  - □对于选中的记录, 提取指定的列
  - □生成中间结果记录

#### • 列式数据库

- □不同的列存在不同的文件中
- □投影本身的主要操作是选择不同的文件,
- □需要把同一记录的多个列从多个文件中读取、组装在一起
  - 根据具体的实现,关系型的运算有时可以一直保持列的形式
  - 但至少在结果记录生成时需要组装

# 迭代求解实现 Projection Operator

- Open(): 初始化,分配资源,建立数据结构等□初始化孩子
- GetNext(): 获得下一条Operator的处理结果
  - □调用子Operator的GetNext()
  - □完成投影操作
- Close(): 结束, 释放资源
  - □调用子Operator的close()
- 选择和投影可以在一个Operator中实现

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- 连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

#### Join(连接)

#### Student⋈<sub>ID = StudentID</sub>TakeCourse

#### **Student**

#### **TakeCourse**

ID	Name				Couse ID	Student ID		
131234	张飞			←	7001	131234		
145678	貂蝉				7005	129012		
129012	孙权				7012	145678		

select Student.Name, TakeCourse.Grade from Student, TakeCourse where TakeCourse.StudentID = Student.ID;

# 考虑: 先求笛卡尔积, 再选择投影?

- 笛卡尔积会产生大量的中间结果
- •但是,连接本身的结果可能只占一小部分
- 所以,这种方法效率比较低

# Equi-Join的实现

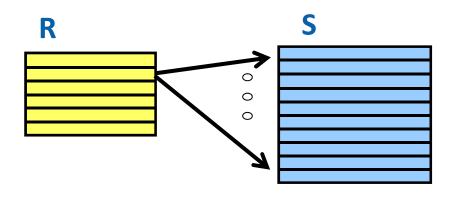
- 三种思路
  - □Nested loop, 嵌套循环
  - □Sorting, 排序
  - □Hashing, 哈希

# Nested Loop Join (嵌套循环连接算法)

```
R\bowtie_{R,a=S,b}S
```

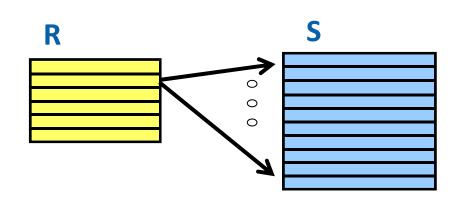
```
foreach tuple r ∈ R {
   foreach tuple s ∈ S {
     if (r.a == s.b) output(r,s);
   }
}
```

R称为Outer relation S称为Inner relation



# Nested Loop Join性能分析

 $R\bowtie_{R,a=S,b}S$ 



R有 M<sub>R</sub>个Page S有 M<sub>S</sub>个Page 每个Page有B个记录

- 外循环读R□读了一遍R
- 内循环读S
  - □对于R的每一个记录读所有的S
  - □总共读了BM<sub>R</sub>遍S
- 总共读的page数: M<sub>R</sub> + BM<sub>R</sub>M<sub>S</sub>



### **Block Nested Loop Join**

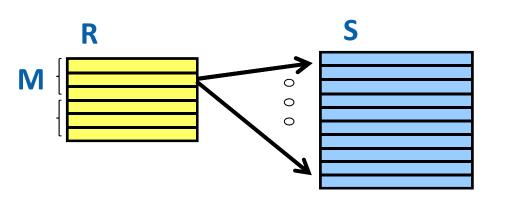
 $R\bowtie_{Ra=S,h}S$ 

#### (块嵌套循环连接算法)

- 前面简单的嵌套循环算法没有重复利用可用的内存
- 假设内存可以容纳M页
- 如果M>= M<sub>R</sub>+2
  - □那么就可以把整个R读入内存
  - □利用1个内存页扫描S
  - □利用1个内存页收取输出结果
- •如果不成立,那么可以每次读入M-2页
  - □S的扫描次数可以大大降低

#### **Block Nested Loop Join**

 $R\bowtie_{R,a=S,b}S$ 



内存大小为M **外循环每次读入M-2页的R** 每次内循环读一遍S

- 外循环读R□读了一遍R, 共M<sub>R</sub>
- 内循环读S
   □总共读了M<sub>R</sub>/(M-2)遍S, 共M<sub>R</sub>M<sub>S</sub>/(M-2)
- 总共读的page数: M<sub>R</sub> + M<sub>R</sub>M<sub>S</sub>/(M-2)

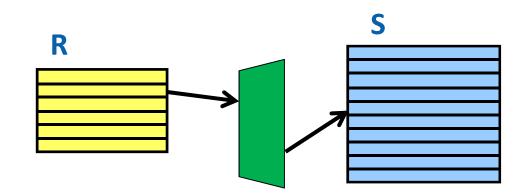


#### **Index Nested Loop Join**

 $R\bowtie_{R.a=S.b}S$ 

(索引嵌套循环连接算法)

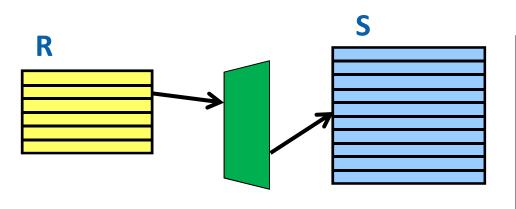
```
foreach tuple r ∈ R {
   lookup index for matching s in S
   if (found) output(r,s);
```



经常被使用, 尤其是当很少有匹配时, 效率很高

#### **Index Nested Loop Join**





- R有 M<sub>R</sub>个Page
- S有 M<sub>s</sub>个Page
- · 每个Page有B个记录
- · 索引一次访问需要H次I/O
- 每个R记录有J个匹配记录
- 非聚簇索引

- 外循环读R□读了一遍R, 共M<sub>R</sub>
- 内循环读索引
   □总共读了M<sub>R</sub>B次索引,共M<sub>R</sub>BH
- 内循环访问S□总共有M<sub>R</sub>BJ个匹配的S记录,共需M<sub>R</sub>BJ
- 总共读的page数: M<sub>R</sub>+ M<sub>R</sub>BH+ M<sub>R</sub>BJ

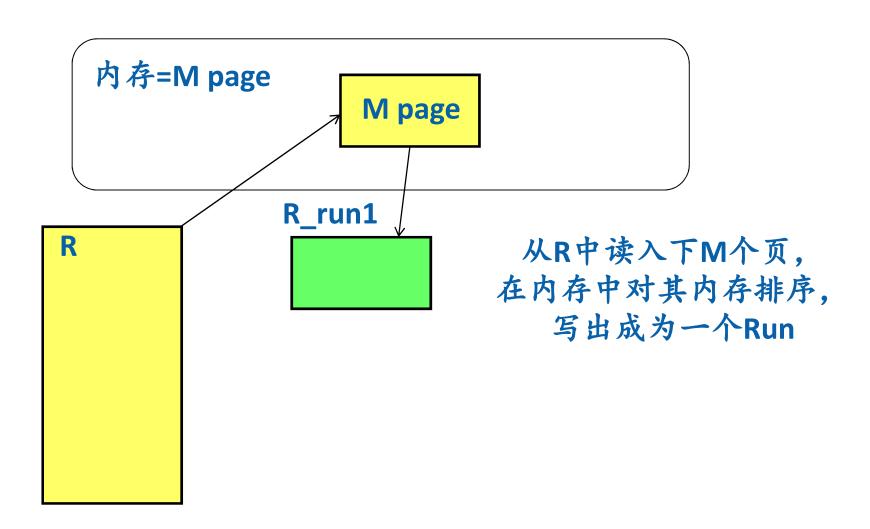


# 第二种思路: Sorting

 $R\bowtie_{R,a=S,b}S$ 

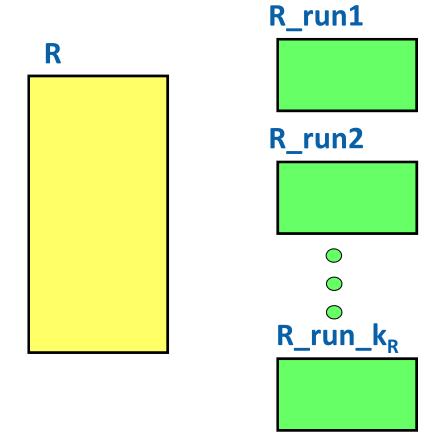
- •排序
- Sort Merge Join(排序归并连接)思路
  - □如果把R按照R.a的顺序排序
  - □如果把S按照S.b的顺序排序
  - □那么可以Merge(归并)找出所有的匹配

#### **Run Generation**



#### **Run Generation**

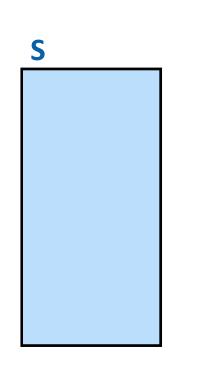
 $R\bowtie_{R.a = S.b} S$ 

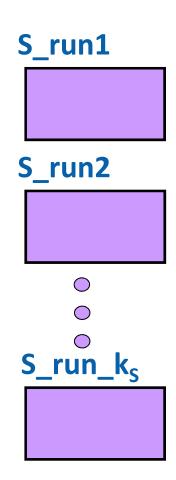


$$k_R = M_R/M$$

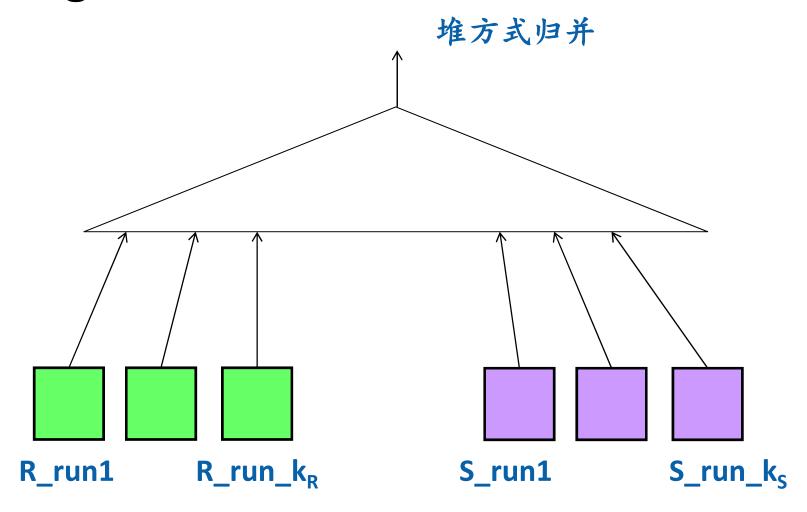
#### **Run Generation**

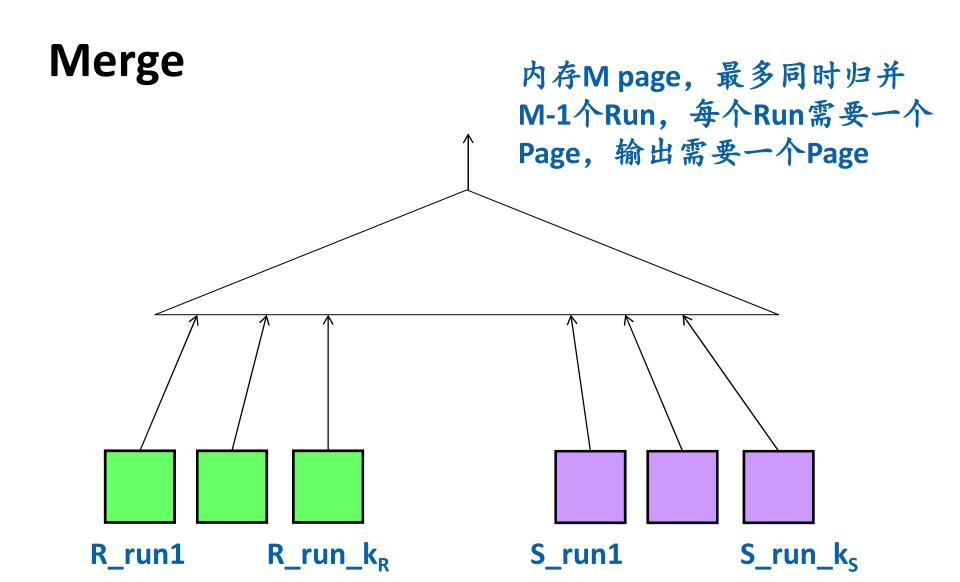
 $R\bowtie_{R.a=S.b}S$ 





#### Merge





# 需要多少层归并?

- 共有 $\frac{M_R}{M}$ + $\frac{M_S}{M}$ 个Run
- 所以需要 $\log_{M-1}(\frac{M_R}{M} + \frac{M_S}{M})$ 层才能完成全部归并

- 另一个角度:
  - □如果希望只使用一次归并
  - □ 那 么: M<sub>R</sub>+M<sub>S</sub><=M(M-1)≈M<sup>2</sup>

#### Sort Merge Join代价

R有 M<sub>R</sub>个Page S有 M<sub>S</sub>个Page 每个Page有B个记录

Run generation

□R:读一遍R,写一遍R的run,共2M<sub>R</sub>

□S:读一遍S,写一遍S的run,共2Ms

Merge

□假设一遍归并:读R的run和S的run,共M<sub>R</sub>+M<sub>s</sub>

● 总共: 3(M<sub>R</sub>+M<sub>S</sub>)



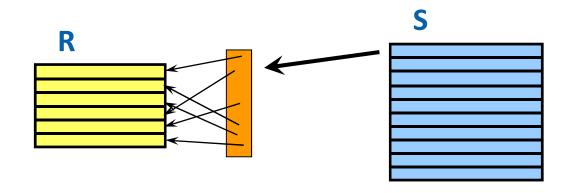
# 第三种思路: Hashing

- 等值连接
  - □找相同的值
  - □所以可以利用哈希来解决问题
- 思路
  - □哈希后匹配的记录在同一个桶里

#### **Hash Join**

 $R\bowtie_{R.a=S.b}S$ 

Simple hash join

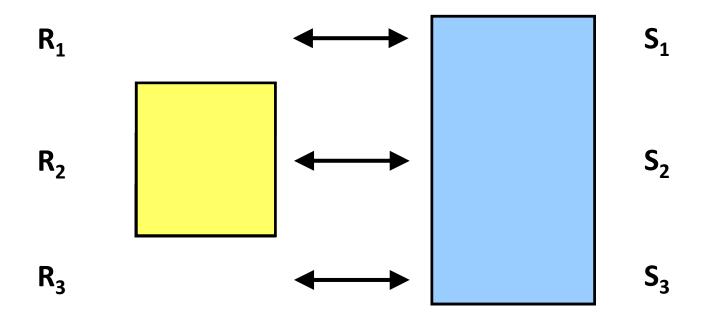


build: 读R建立hash table;

probe: 读S访问hash table找到所有的匹配;

#### ☞R比内存大怎么办?

## I/O Partitioning



- · 思路: 把R和S划分成小块
  - □ PartitionID = hash(join key) % PartitionNumber
- R<sub>i</sub>中记录的匹配只存在于相应的S<sub>i</sub>中
  - □为什么? 匹配的记录hash (join key)必然相同

#### **GRACE Hash Join**

 $R\bowtie_{R,a=S,b}S$ 

- 对R进行I/O partitioning
- 对S进行I/O partitioning

```
• for (j=0; j< ParitionNumber; j++) {
    simple hash join计算R<sub>j</sub>⋈ S<sub>j</sub>;
}
```

#### GRACE Hash Join性能分析

- 对R进行I/O partitioning
  - □读M<sub>R</sub>个Page,写M<sub>R</sub>个Page
- 对S进行I/O partitioning
  - □读M<sub>s</sub>个Page, 写M<sub>s</sub>个Page
- Simple hash join 计算所有的R<sub>j</sub> ⋈ S<sub>j</sub>
  - □读M<sub>R</sub> + M<sub>S</sub>个Page
- 总代价(不考虑输出)
  - $\square 3(M_R + 3M_S)$

内存有M个Page R有 M<sub>R</sub>个Page S有 M<sub>s</sub>个Page 每个Page有B个记录



#### **Partition Number?**

- Simple Hash Join阶段的要求
  - □Ri在内存中
  - □ Hash table在内存中
  - □S<sub>i</sub>需要1页
- 设Partition Number = P, 那么
  - □R<sub>j</sub>大小为M<sub>R</sub>/P
  - □ Hash table大小为f BM<sub>R</sub>/P
  - □S<sub>i</sub>需要为1
- 所以要求(M<sub>R</sub>/P+fBM<sub>R</sub>/P+1)<=M</li>
  - $\square P >= (M_R + f BM_R)/(M-1)$

- 内存有M个Page
- R有 M<sub>R</sub>个Page
- S有 M<sub>s</sub>个Page
- · 每个Page有B个记录
- 每个记录在哈希表中 需要f大小的空间(换 算成Page为单位)

# I/O Partitioning阶段需要的内存

•1个输入页, P个输出页, 所以至少需要

$$\Box \frac{(1+fB)M_R}{M-1} + 1 \, \overline{\mathfrak{D}}$$

•一遍I/O partitioning可以处理,要求上述小于总内存

$$\Box \frac{(1+fB)M_R}{M-1} + 1 \le M$$

□所以, 
$$(1+fB)M_R \le (M-1)^2$$

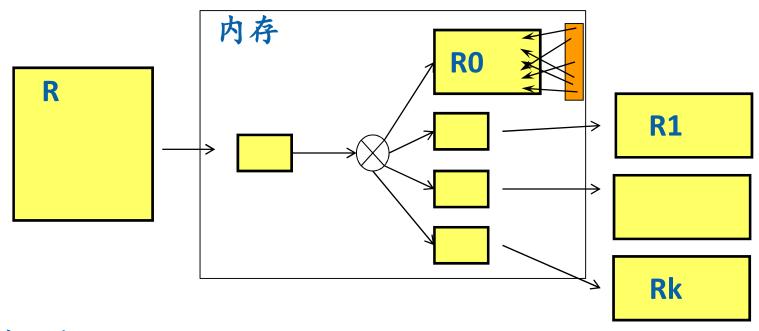
口所以, 
$$M \ge \sqrt{(1+fB)M_R} + 1$$

- □比较Sort Merge Join一遍的要求M<sub>R</sub>+M<sub>S</sub><=M(M-1)
  - Hash Join可以支持很大的M。

#### 额外的内存

- 假设 $M \gg \sqrt{(1+fB)M_R} + 1$ 
  - □也就是,在I/O Partitioning阶段, P+1<<M
  - □有大量的内存没有被使用
- •如何利用这些额外的内存呢?
  - □把I/O partitioning和Join部分混合

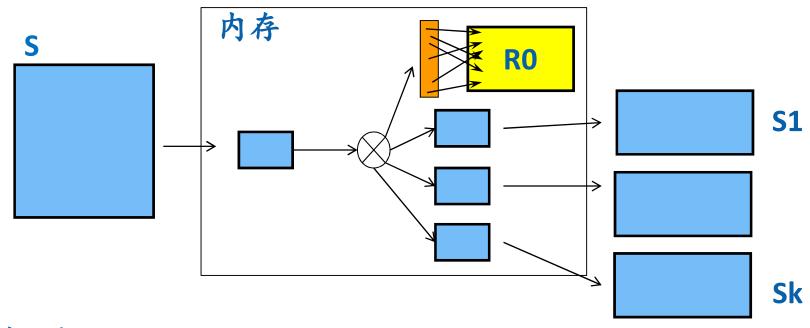
#### 利用额外的内存: 混合哈希连接



#### 对R进行I/O Partitioning

- □把一个桶的内容保持在内存中
- □并在其上建立内存哈希表
- □其它桶仍然输出

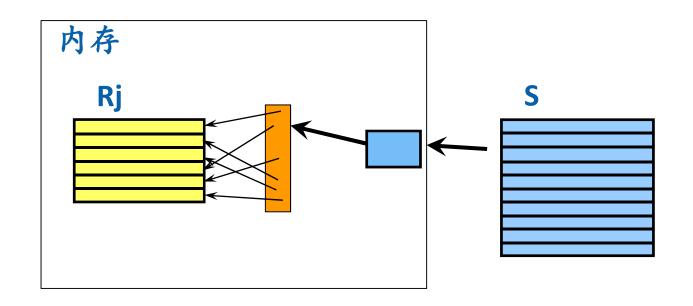
#### 利用额外的内存: 混合哈希连接



#### • 对S进行I/O Partitioning

- □把SO桶的内容直接访问内存的哈希表,完成Join匹配
- □其它桶仍然输出

## 利用额外的内存: 混合哈希连接



- Join 阶段
  - □与GRACE相同

## Equi-Join 算法比较

- Nested loop join
  - ☐ Block nested loop join
  - □Index nested loop join: 当有索引且预期匹配极少时
- Sort merge join
  - □代价比Hash Join要高:内存排序是O(NlogN)
  - □内存占用可能比Hash Join要大
  - □当其中一个表已经有序时,很常用
- Hash join
  - □在没有索引的情况下, 很常用

## 一般连接条件

- 多个属性的等值连接
- 非等值连接

# 多属性连接

- 如果其中包含一个等值连接条件
- 那么可以先按照这个等值连接条件计算等值连接
- 在结果上再进行选择过滤操作

## 非等值连接操作

- •对于非等值连接,最通用的算法是
  - □ (Block) nested loop
  - □实际上考虑了任何两个记录的组合
  - □所以最通用
- Sort merge join可以修改来支持非等值连接
  - □把两个输入表分别排好序
  - □在排序的序列上,很容易求解R.a>S.b的记录
    - 对于每个R.a, 在S上就是一个范围查找
- Hash join: 完全不可能支持
  - □Hash table只支持点查询!

## 迭代求解实现 Join Operator

- Open(): 初始化,分配资源,建立数据结构等
  - □初始化孩子
  - □完成准备工作:可能包括I/O partitioning+设置第一个Simple Hash Join, Run generation+初始化Run Merge等
- GetNext(): 获得下一条Operator的处理结果
  - □调用子Operator的GetNext()
  - □进行simple hash join的一步,或者Run merge的一步
  - □对于Hash join, 一对Rj和Sj处理完后, 初始化下一对的处理
- Close(): 结束, 释放资源
  - □调用子Operator的close()

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- •连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

# 去重δ

- SQL的 Distinct
- •如果A是一个包,那么 $\delta(A)$ 就是一个集合
- 例如
  - $\Box$  A={1,1,2,2,2,3}
  - $\Box \delta(A) = \{1,2,3\}$

# 如何实现?

- 思路
  - □排序Sorting
  - □哈希Hashing

## 基于排序的去重

- •情况1: 当输入可以放入内存时
  - □对去重运算的输入记录进行内存排序
  - □顺序扫描排序结果, 重复记录必然相邻, 只输出非重复记录

## 基于排序的去重

- •情况2: 当输入比内存大时
  - □进行外存排序
  - □Run generation: 这时可以进行Run内部去重
  - □Run merge: 在merge的过程中,就可以完成去重

## 基于哈希的去重

- •情况1: 当输入可以放入内存时
  - □对去重运算的输入记录建立哈希表
  - □哈希表中每个值只存一次
  - □对于新插入的值,检查是否已经出现,如果没有出现,才插入;如果已经出现,那么丢弃
  - □这样在哈希的过程中, 就完成了去重
  - □最后,对哈希表进行输出

## 基于哈希的去重

- •情况2: 当输入比内存大时
  - □ I/O partitioning
  - □然后对每个partition, 分别进行去重运算

## 迭代求解实现 Distinct Operator

- Open(): 初始化,分配资源,建立数据结构等
  - □初始化孩子
  - □完成准备工作:内存排序,或Run generation+初始化Run Merge等
- GetNext(): 获得下一条Operator的处理结果
  - □调用子Operator的GetNext()
  - □扫描排序结果,或者Run merge的一步
- Close(): 结束, 释放资源
  - □调用子Operator的close()
- ·基于哈希的去重思路类似Join

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- •连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

## Group by: 分组, 然后统计

#### **Student**

ID	Name	Birthday	Gender	Major	Year	GPA
131234	张飞	1995/1/1	男	计算机	2013	85
145678	貂蝉	1996/3/3	女	经管	2014	90
129012	孙权	1994/5/5	男	法律	2012	80
121101	关羽	1994/6/6	男	计算机	2012	90
142233	赵云	1996/7/7	男	计算机	2013	95

统计各系的学生人数

select *Major*, count(\*) as *Number* from *Student* group by *Major*;

#### 输出结果

Major	Number
法律	1
经管	1
计算机	3

## Aggregation的实现

- 每种Aggregation都可以拆分为下述的步骤
  - □init
    - 对中间结果进行初始化
  - □accumulate(x)
    - 把x累计到中间结果上
  - □merge(y)
    - y是另一个中间结果
  - □ finalize
    - 计算最终结果

# 举例

	中间结果	init	accumulate(x)	finalize
SUM	部分和s	s=0	s += x	return s
COUNT	计数c	c=0	C++	return c
AVG	s, c	s=0; c=0;	s+=x; c++;	return s/c
MIN	当前最小m	m=+∞	m=min(m, x)	return m
MAX	当前最大m	m=-∞	m=max(m, x)	return m

#### **Group by + Aggregation**

- 中间结果记录包含
  - □group by分组的列
  - □每个Aggregation的中间结果部分

## 基于排序的分组聚集

- •情况1: 当输入可以放入内存时
  - □对输入记录进行内存排序,排序的键是分组的列
  - □顺序扫描排序结果,同一组的记录必然相邻,对同一组的记录计算Aggregation,输出分组的列和Aggregation的结果

# 基于排序的分组聚集

- •情况2: 当输入大于内存时
  - □类似外存排序
  - ☐ Run generation
    - 每个run, 进行内存排序, 然后计算输出分组聚集的中间结果
  - □ Run merge
    - 同一组的记录累计中间结果, 调用merge()
    - 当出现不同组的记录时,说明当前组结束,调用finalize,输出最后结果

□提前计算有助于减少Run的大小,提高效率

# 基于哈希的分组聚集

- •情况1: 当所有的组的中间结果可以放入内存时
  - □建立内存哈希表
  - □哈希表中存储分组聚集的中间结果
  - □每次哈希一个记录
    - 如果组不存在,那么就向哈希表中插入一条新记录,包含组和初始化的聚集的中间结果
    - 如果租存在,那么就累计聚集结果
  - □最后扫描哈希表输出每个组和聚集的最终结果

# 基于哈希的分组聚集

- •情况2: 当所有的组的中间结果比内存大时
  - □I/O partitioning,在组上hash得到partition
  - □然后对每个partition,分别进行分组聚集运算

# 迭代求解实现 Group by + Aggregation

- Open(): 初始化,分配资源,建立数据结构等□?
- GetNext(): 获得下一条Operator的处理结果□?
- Close(): 结束,释放资源□?

#### **Outline**

- 选择
- 投影
- •连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作

# 集合操作

- 并
- 交
- 差
- 笛卡尔积

# SQL中的集合操作

- 并: 保留字Union
  - $\Box A \cup B$

- 交: 保留字Intersect
  - $\Box A \cap B$

- · 差: 保留字Except
  - $\Box A B$

```
(select ...
from ...
where ...)
```

#### 集合操作保留字

```
(select ...
from ...
where ...)
```

#### 笛卡尔积

select ...

from R, S;

没有连接条件,在from语句中写多于1个表,就是笛卡尔积

## 并

- $\bullet A \cup B$
- 要求: A的Schema与B的Schema完全一致
  - □列数相同
  - □对应的每个列的类型相同
  - □对应的每个列的名字也相同
- 并所需要的操作
  - □把两个表的记录放在一起
  - □去重
- 所以, 并的实现
  - □把两个表作为去重操作的输入
  - □那么去重操作的输出就是并的结果

## 交

- $A \cap B$
- ●对于A和B也要求具有完全一样的Schema □与并对输入的要求一致
- 交是一种特殊的连接
  - □多属性等值连接
  - □所有的相应属性都相同
- 所以, 交的实现
  - □用一个属性为基础进行等值连接
  - □对于匹配检查是否其它属性也相同
  - □去重

## 差

- *A*−*B*
- ●对于A和B也要求具有完全一样的Schema □与并对输入的要求一致
- 差可以修改连接操作来实现
  - 口例如,采用sort merge join
  - □在最后的归并步骤,检查并输出A-B的结果,即在A中出现但是在B中没有匹配的记录

# 笛卡尔积

- Block nested loop即可
- 代价很大

# 小节

- 选择
- 投影
- 连接
- •去重
- 分组+聚集
- 集合操作