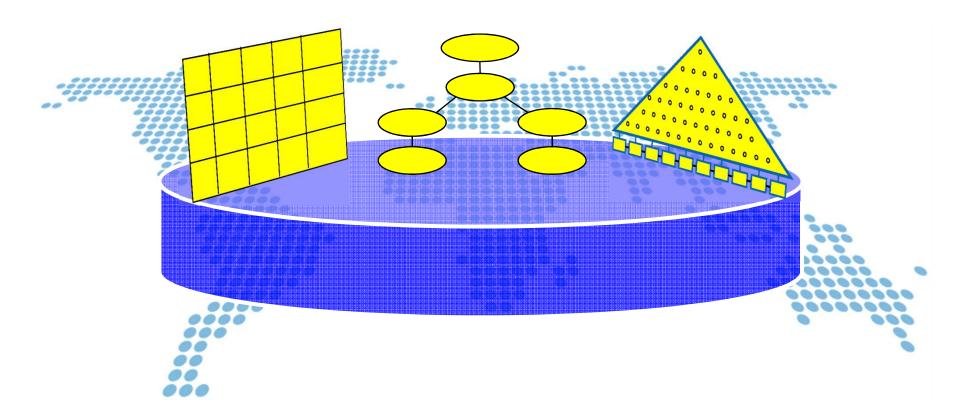
数据库系统

数据存储与访问路径(3)

陈世敏

(中科院计算所)



上节内容

- 索引的概念
- 树结构索引
 - □从顺序文件到静态索引
 - □ B+-Tree
 - □ 主索引 (聚簇索引) 和辅助索引 (二级索引)
- 哈希索引
 - □ Hash function
 - Chained hashing
 - □ Extendible hashing
 - ☐ Linear hashing
- 位图索引
- 倒排索引

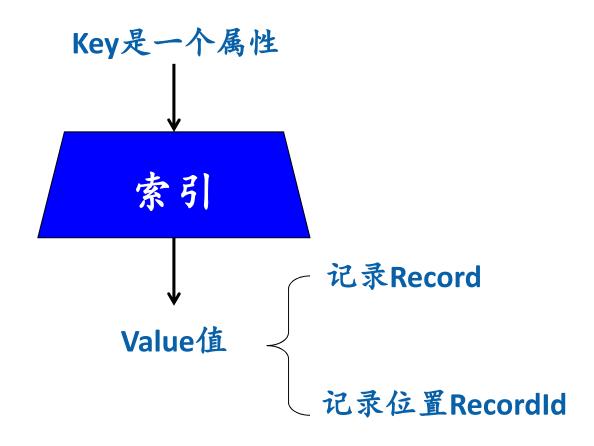
Outline

- 多维索引
- 物理数据库设计

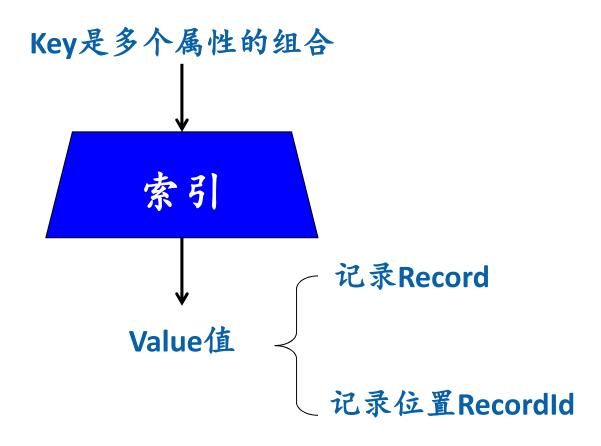
Outline

- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - □多维树结构索引
- 物理数据库设计

单个列上的索引



多个列上的索引



- 例如: (姓名, 年龄)
- 可以使用上节讲到的各种索引
- · 把多个属性的整体看作一个key, 按顺序比较每个部分

单维索引与多维索引

- 从本质上讲,上述索引是单维的
 - □B+-tree是按照一个顺序排列的
 - □ Hash table是按照一种方法来计算桶的下标的
- 而多维索引则不然
 - □数据被认为存在于二维或更高维的空间中
 - □每个维度具有相似的重要性

多维索引应用场合

- •地理信息系统(Geographic Information System, GIS)
 - □通常是二维空间
 - □包含房屋, 道路, 桥梁, 湖泊等
- 集成电路设计
 - □每层电路是一个二维空间
 - □多层组成三维空间

- 高维空间
 - □可以把文本的每个单词作为一个维度
 - □那么每个文本对应于高维空间的一个点
 - □我们这里介绍的多维索引主要适用于2维、3维等低维空间

GIS中的查询

- 部分匹配
 - □指定一维或多维上的值, 查找匹配的对象
- 范围查询
 - □给出一维或多维上的范围, 查找匹配的对象
- 最近邻查询
 - □查找与给定点最近的点

传统索引表达多维空间

- •例如:用B+-Tree对(x,y)坐标进行索引
 - □ (x,y) = (经度, 纬度)

• 有什么问题?

- □部分匹配
 - 指定一维或多维上的值,查找匹配的对象
- □范围查询
 - 给出一维或多维上的范围,查找匹配的对象
- □最近邻查询
 - 查找与给定点最近的点

Outline

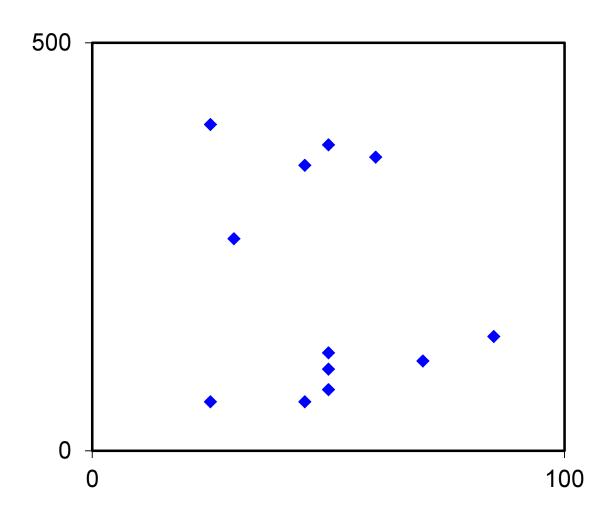
- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - 网格文件 (Grid File)
 - 分段散列(Partitioned Hashing)
 - □多维树结构索引
- 物理数据库设计

网格文件(Grid File)

- 网格文件没有用hash function
- 每维属性
 - □从小到大顺序排列, 切分为多个区间
 - □ 第1维: 有S₁个区间; 第2维: 有S₂个区间; 。。。。。; 第K维: 有S_K个区间
- 网格文件由下面两个数据结构组成
 - □桶矩阵: K维矩阵, 每维的元素个数分别为S₁, S₂, ..., S_k
 - 桶矩阵的每个矩阵元素是一个网格
 - 对应于多维空间的一个范围
 - □ 每个矩阵元素记录一个数据页的位置,该数据页包含这个网格中所有的索引值,如果数据页不够大,那么采用溢出链

网格文件举例

- 我们有下述 (x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - □ (50,375) (60,360)



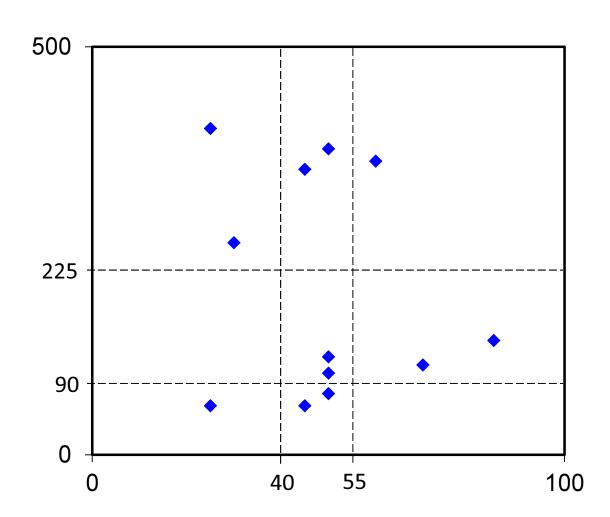
网格文件举例

• 我们有下述 (x,y)

- **(25,60)** (45,60)
- □ (50,75) (50,100)
- □ (50,120) (70,110)
- **(85,140)** (30,260)
- **(25,400) (45,350)**
- □ (50,375) (60,360)

• 划分x和y

- □如图所示
- □ 每个网格包含基本 相似数量的记录



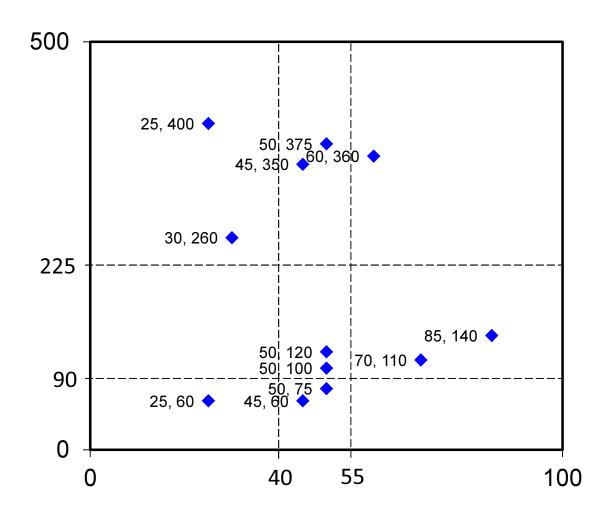
网格文件举例

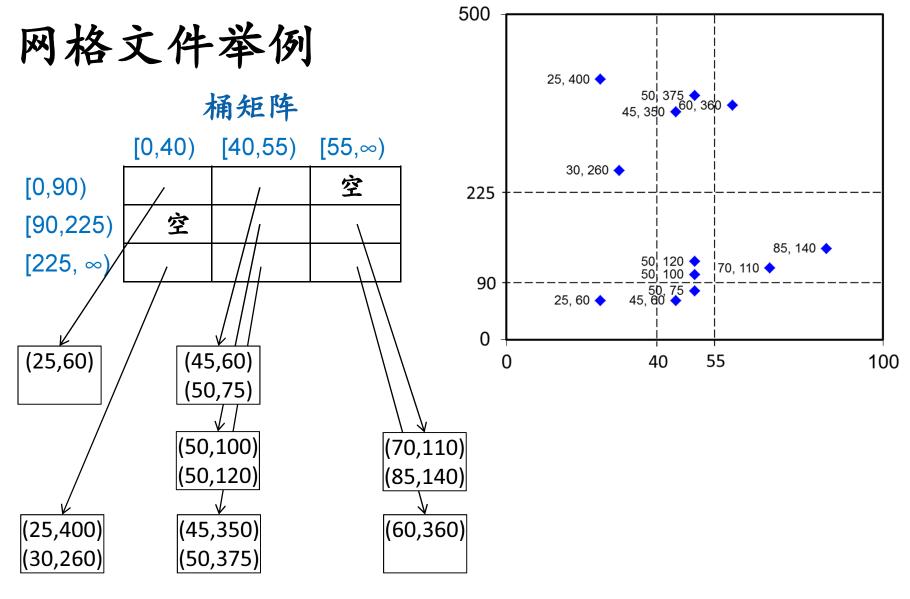
• 我们有下述(x,y)

- **(25,60)** (45,60)
- □ (50,75) (50,100)
- □ (50,120) (70,110)
- **(85,140)** (30,260)
- **(25,400) (45,350)**
- **(50,375)** (60,360)

• 划分x和y

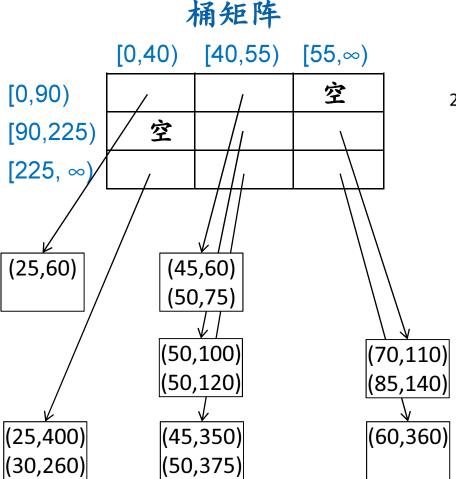
- □如图所示
- □ 每个网格包含基本 相似数量的记录



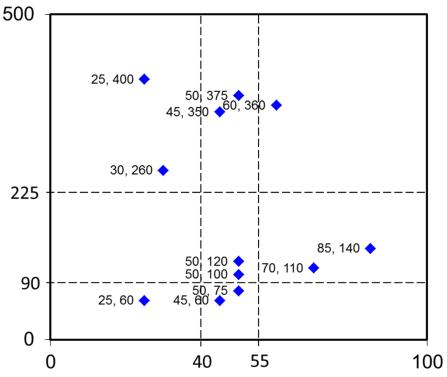


网格页

如何查询网格文件?

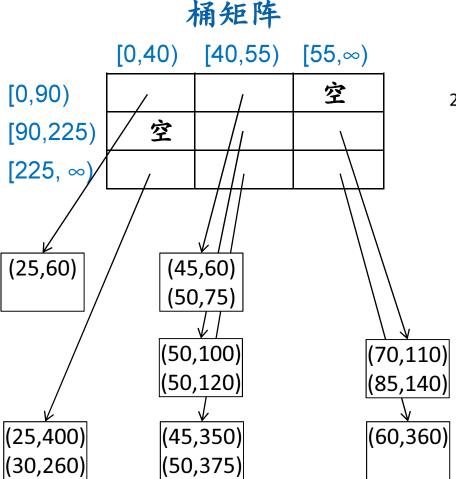


网格页

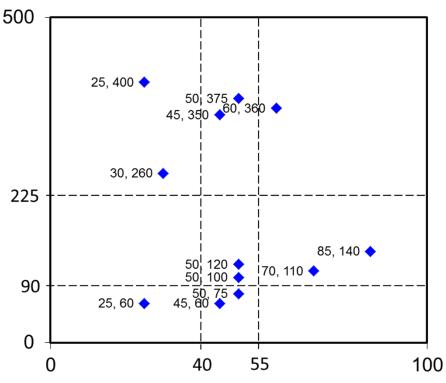


- 部分匹配
 - □指定一维或多维上的值
- 范围查询
 - □ 给出一维或多维上的范围
- 最近邻查询
 - □查找与给定点最近的点

如何查询网格文件?



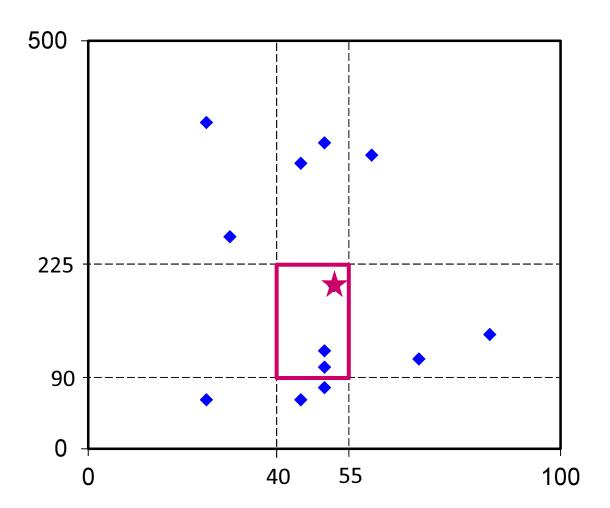
网格页



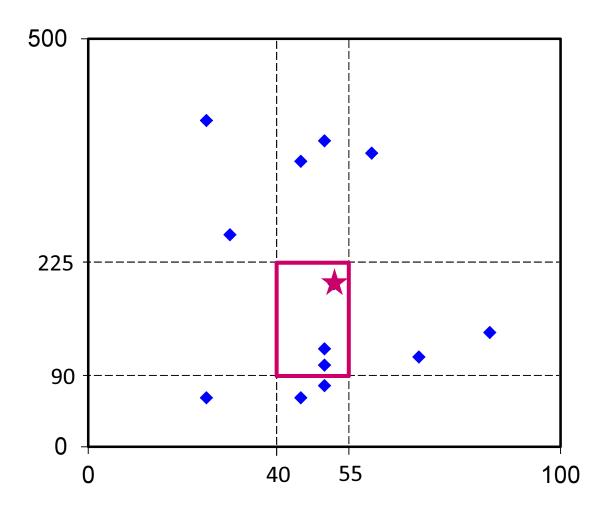
• 根据已知条件, 查桶矩阵

- □找到相关的网格
- □与给定值匹配
- □或与给定范围匹配
- □或包含可能的最近对象
- 然后读取网格页,查找

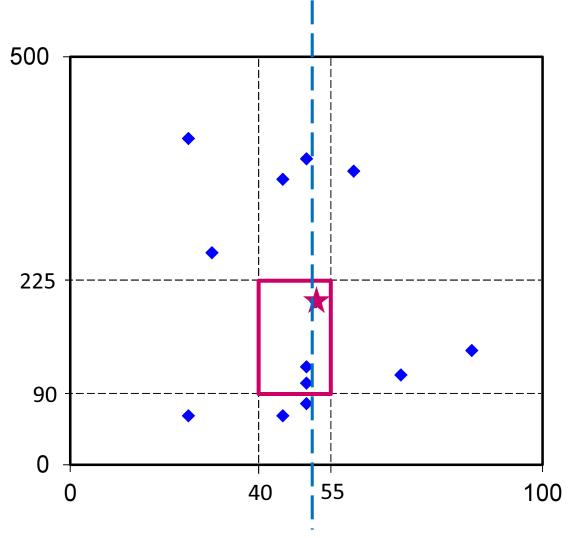
- 插入(52,200)
- 假设每个页只可以放 两条记录,那么中心 网格一个页放不下了
- 解决方案?



- 插入(52,200)
- 假设每个页只可以放 两条记录,那么中心 网格一个页放不下了
- 方案1: 溢出页
 - □ 分配一个溢出页
 - □ 可以存放新记录

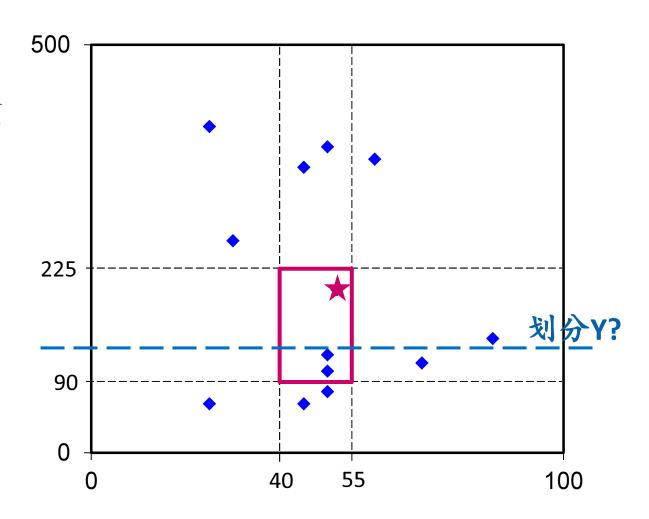


- 插入(52,200)
- 假设每个页只可以放 两条记录,那么中心 网格一个页放不下了
- 方案2: 划分网格□ 划分X?



划分X?

- 插入(52,200)
- 假设每个页只可以放 两条记录,那么中心 网格一个页放不下了
- 方案2: 划分网格
 - □ 划分X?
 - □ 划分Y?
- 目标:改变的网格中数据分布尽可能均匀



网格文件

- 网格文件算法的关键难点是需要确定
 - □给定一组数据,如何计算网格?
 - □插入数据时,如何划分网格?
- 我们这里不仔细介绍
 - □思路:是否可以使用统计直方图?

Outline

- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - 网格文件 (Grid File)
 - 分段散列(Partitioned Hashing)
 - □多维树结构索引
- 物理数据库设计

Partitioned Hashing

- 对于多维
 - □第1维,属性值key₁,计算哈希值h₁=hash₁(key₁)%Size₁
 - □第2维,属性值key2, 计算哈希值h2=hash2(key2)%Size2
 - **...**
 - □第n维,属性值key_n,计算哈希值h_k=hash_n(key_n)%Size_n
- 这里的Size都是2的幂,所以是取h(key)的一定的位
- 最终的哈希值为所有上述哈希值的拼接



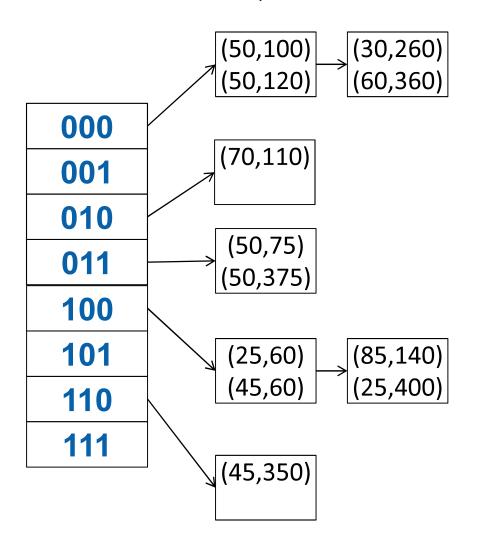
分段散列举例

- 我们有下述 (x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - □ (50,375) (60,360)
- hx= x % 2, hy= y % 4
- h= (hx << 2) | hy

计算

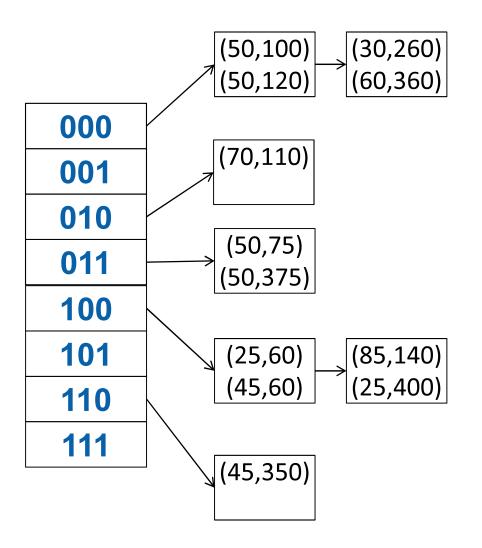
X	Υ	hx=X%2	hy=Y%4	hx<<2 hy
25	60	1	0	4
45	60	1	0	4
50	75	0	3	3
50	100	0	0	0
50	120	0	0	0
70	110	0	2	2
85	140	1	0	4
30	260	0	0	0
25	400	1	0	4
45	350	1	2	6
50	375	0	3	3
60	360	0	0	0

分段散列举例



X	Υ	hx=X%2	hy=Y%4	hx<<2 hy
25	60	1	0	4
45	60	1	0	4
50	75	0	3	3
50	100	0	0	0
50	120	0	0	0
70	110	0	2	2
85	140	1	0	4
30	260	0	0	0
25	400	1	0	4
45	350	1	2	6
50	375	0	3	3
60	360	0	0	0

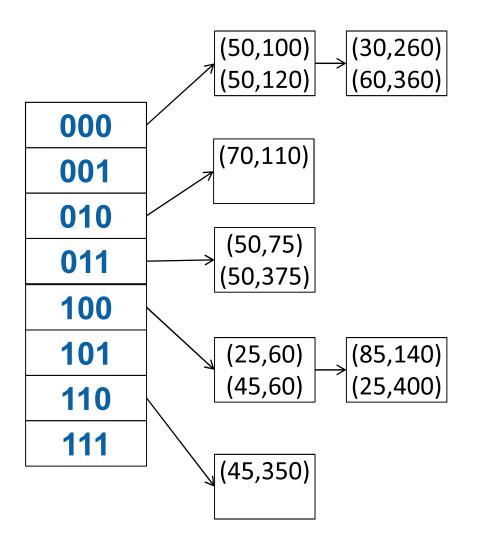
如何查询分段散列?



• 部分匹配

- □指定一维或多维上的值
- 范围查询
 - □给出一维或多维上的范围
- 最近邻查询
 - □查找与给定点最近的点

如何查询分段散列?



• 部分匹配

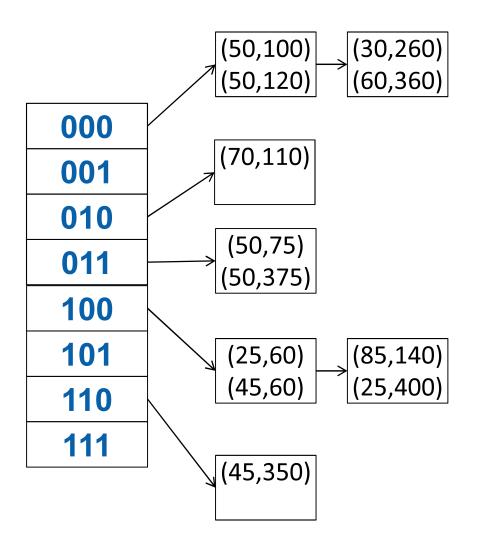
□指定一维或多维上的值

• 例如: 给定了Y=100

- □ 那么可以计算hy=00
- □ 而hx可能为0或1
- □那么就可以在000, 100两 个桶里找

• 给定部分维,可以穷举 其它维,选择相应的桶

如何查询分段散列?



- 范围查询?
 - □给出一维或多维上的范围
- 最近邻查询?
 - □查找与给定点最近的点
- 无法有效支持

Grid File vs. Partitioned Hashing

- 查询
 - □ Partitioned Hashing 不支持范围查询和最近邻查询
- 数据结构
 - □ Partitioned Hashing很容易实现均匀地分布数据到桶中
 - □Grid File则比较困难,尤其是当维数很高时,会出现大量的网格为空的情况

Outline

- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - □多维树结构索引
 - 四叉树 (Quad Tree)
 - R树(R-Tree)
- 物理数据库设计

四叉树(Quad Tree)

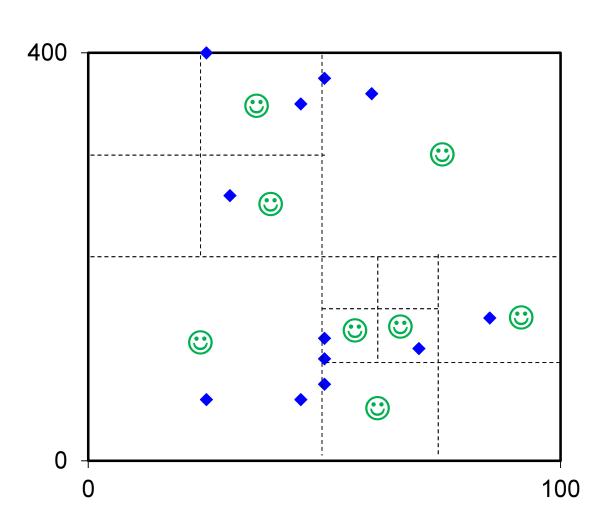
• 以二维为例

- □每个树结点代表二维空间中的一个正方形
 - 如果这个正方形内部包含的记录点可以存放在一个页中,那么这个树结点是叶子结点
 - 如果放不下,那么这个结点是内部结点
- □内部结点正方形分为4个子正方形,每个是一个孩子结点

四叉树举例

- 我们有下述 (x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - □ (50,375) (60,360)
- 假设Page可以放最 多2条记录

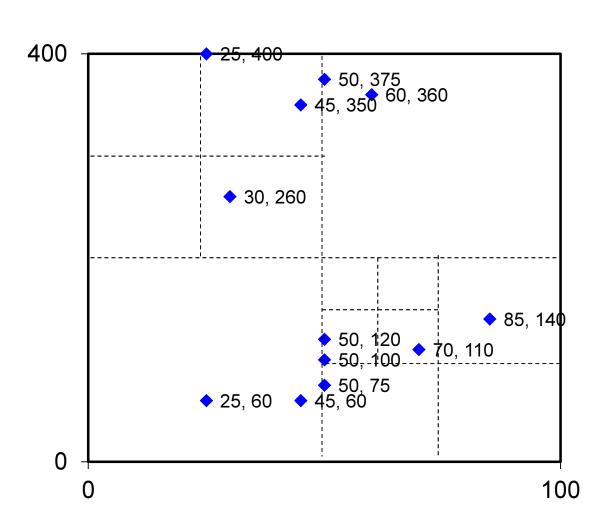
注意:一个正方形 包括其左边和下边 ,而不包括其右边 和上边

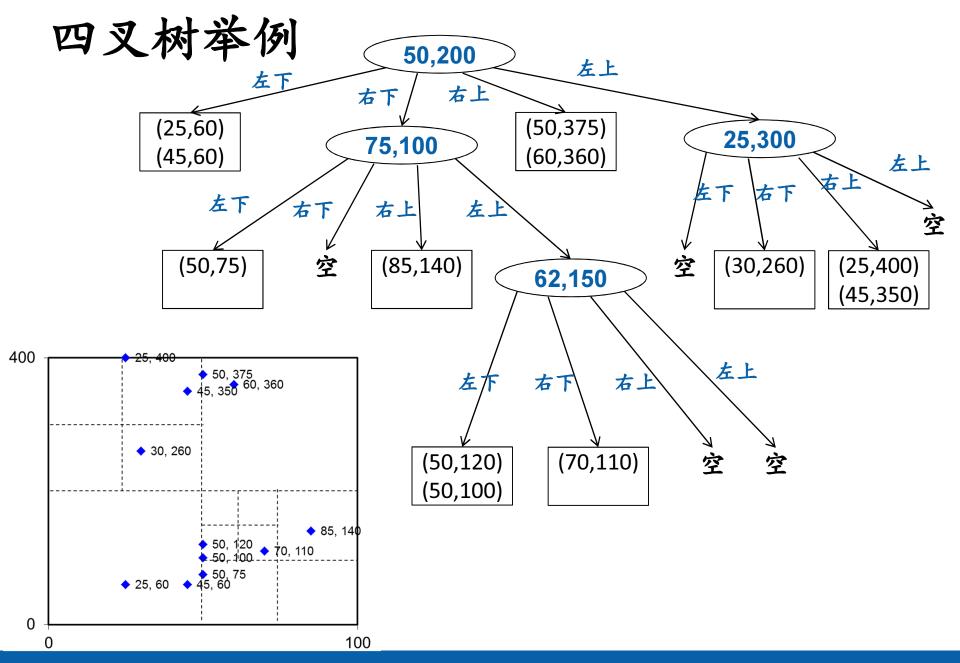


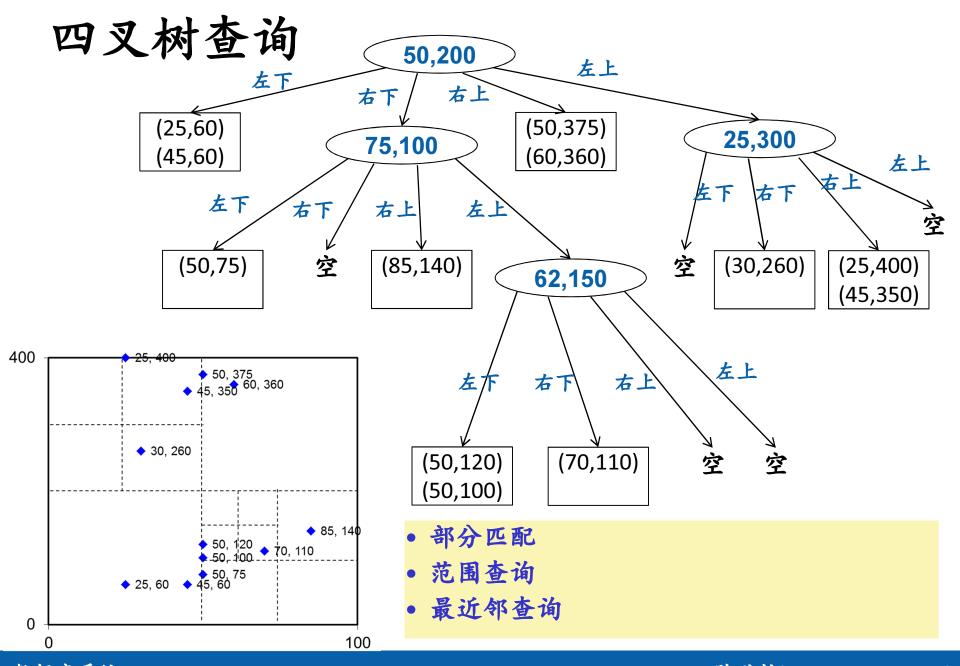
四叉树举例

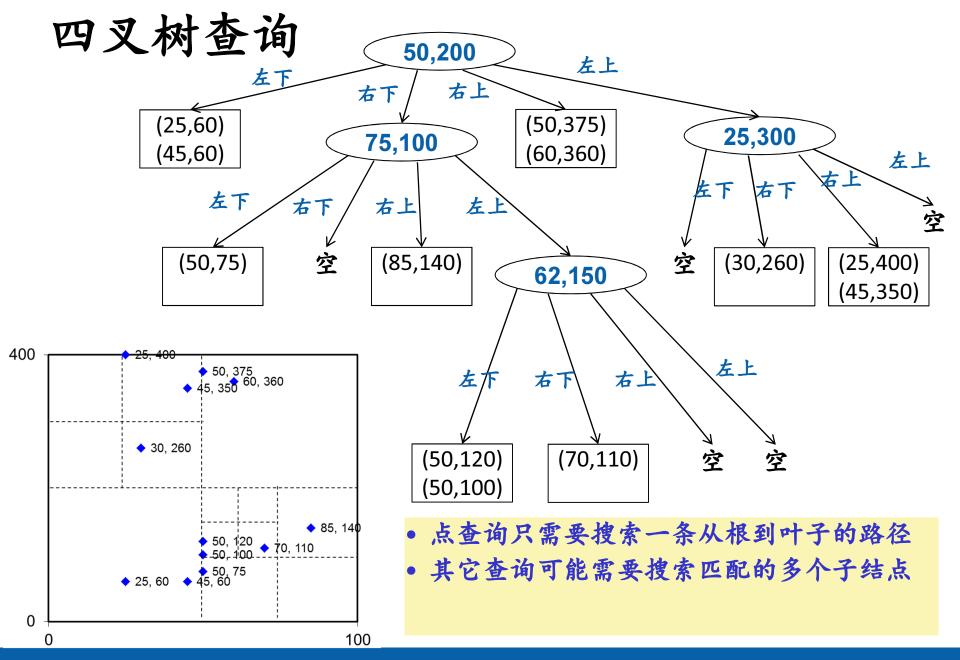
- 我们有下述 (x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - **(50,375)** (60,360)
- 假设Page可以放最 多2条记录

注意:一个正方形 包括其左边和下边 ,而不包括其右边 和上边





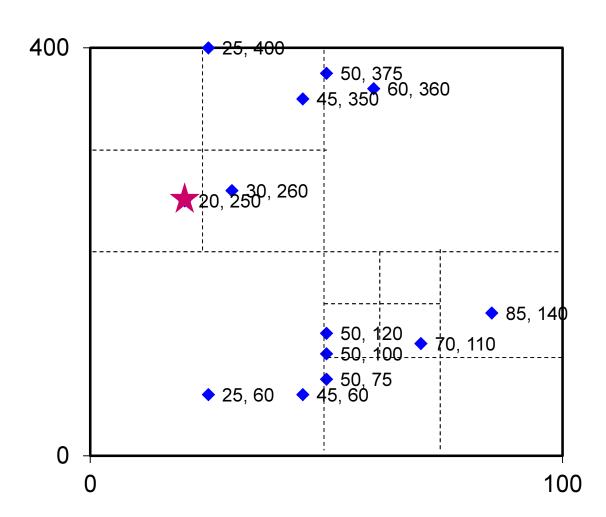




四叉树插入

insert(20,250)

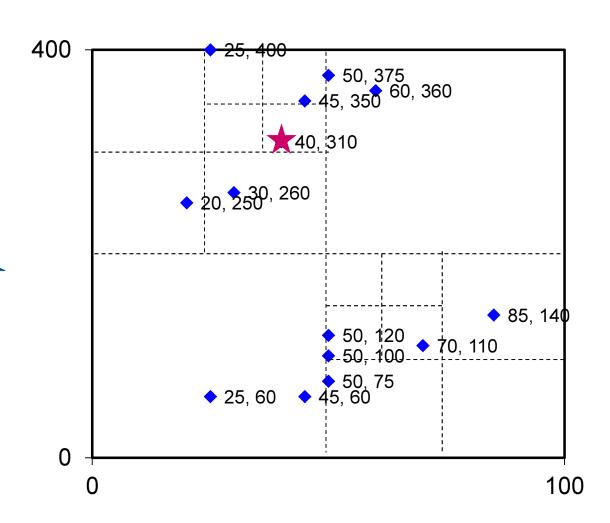
- 找到叶结点
- •如果不满,直接插入



四叉树插入

insert(40,310)

- 找到叶结点
- •如果不满,直接插入
- •如果已满,那么分裂为4部分



k维四叉树

• k维

- □每个树结点代表k维空间中的一个正方形
 - 如果这个正方形内部包含的记录点可以存放在一个页中,那么这个树结点是叶子结点
 - 如果放不下,那么这个结点是内部结点
- □内部结点正方形分为2k个子正方形,每个是一个孩子结点

Outline

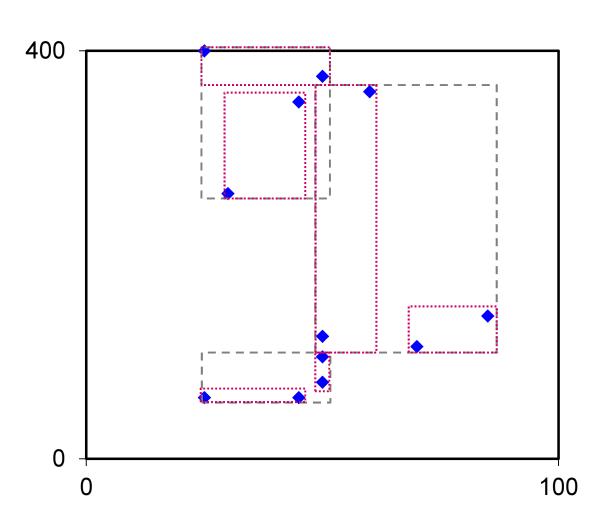
- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - □多维树结构索引
 - 四叉树 (Quad Tree)
 - R树 (R-Tree)
- 物理数据库设计

R树(R-Tree)

- 每个树结点代表一个区域
 - □称作MBR(Minimum Bounding Rectangle)
 - □是包含子树中所有对象的最小的外接矩形
- 两个树结点的MBR可能有重叠的区域
 - □希望使重叠的区域很小
- •对比B+-Tree:每个结点代表一个区间,区间之间不重叠(当没有重复key时)

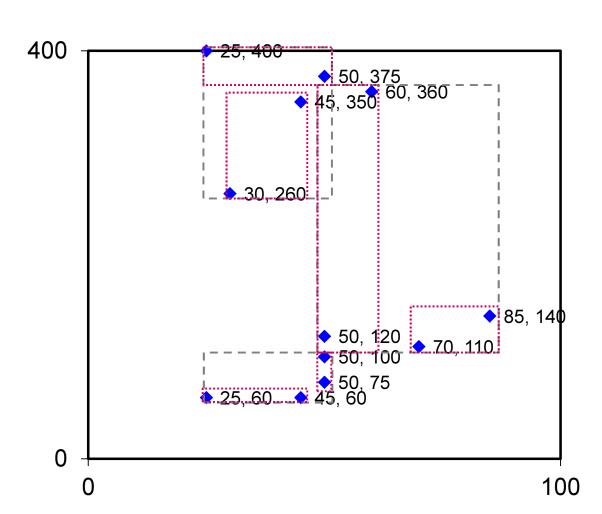
R-Tree举例

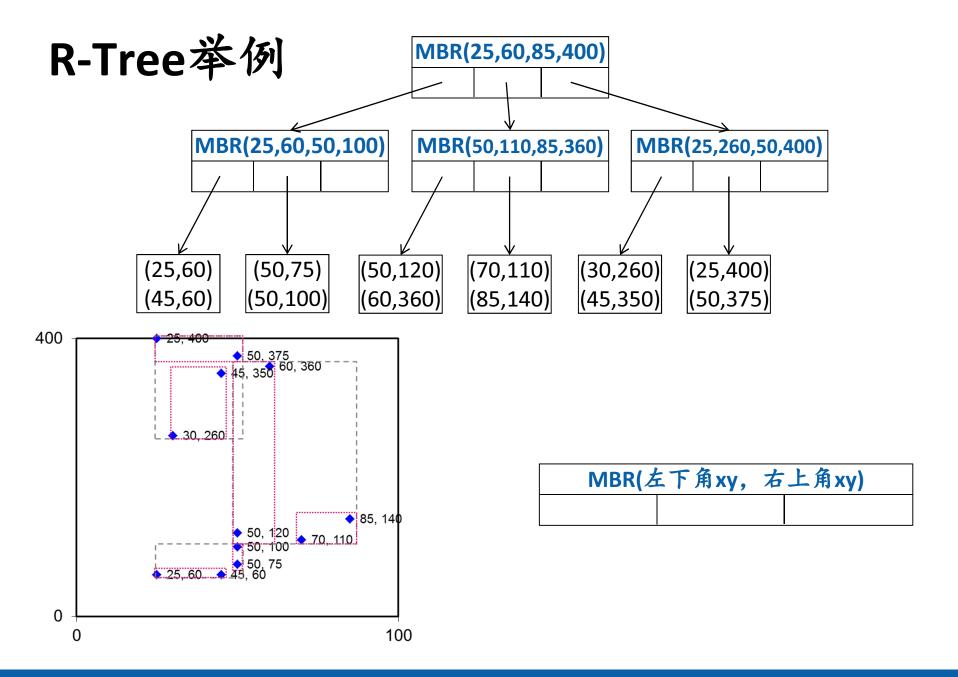
- 我们有下述 (x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - **(50,375)** (60,360)
- 假设Page可以放最 多2条记录,或者3 个MBR孩子结点

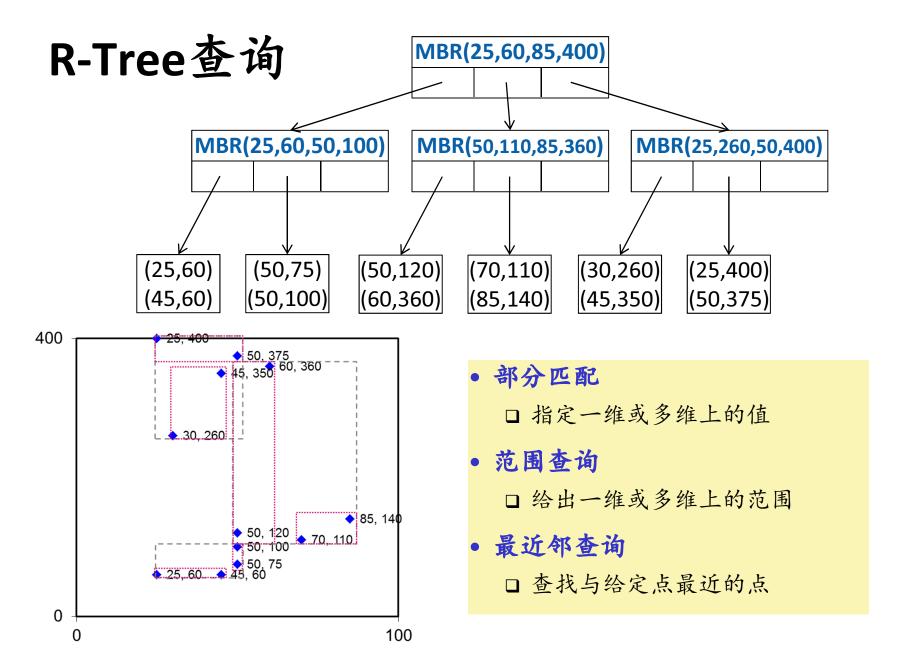


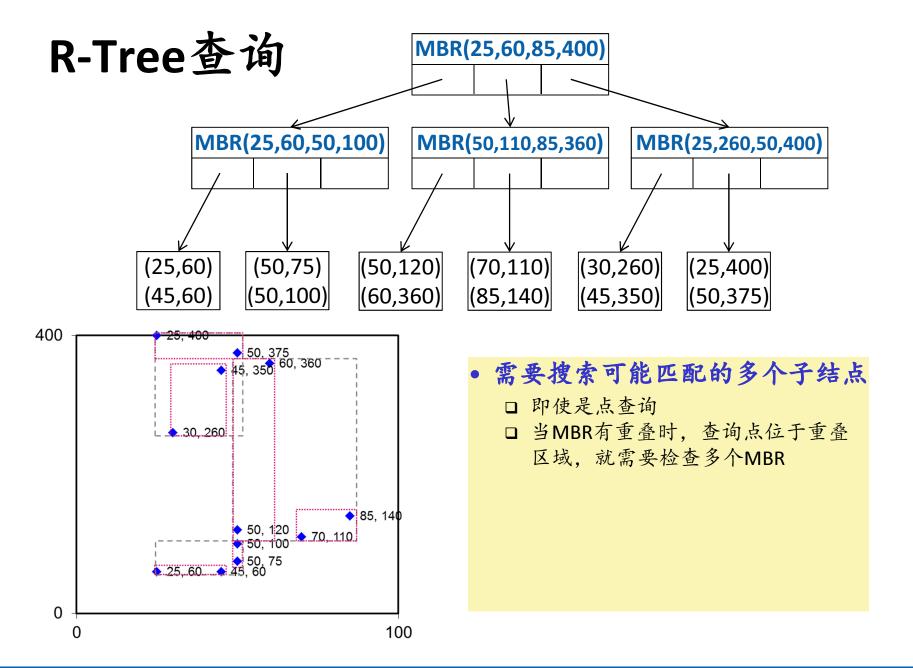
R-Tree举例

- 我们有下述(x,y)
 - **(25,60)** (45,60)
 - □ (50,75) (50,100)
 - □ (50,120) (70,110)
 - **(85,140)** (30,260)
 - **(25,400) (45,350)**
 - **(50,375)** (60,360)
- 假设Page可以放最 多2条记录,或者3 个MBR孩子结点









R-Tree建立和插入

- 关键问题是如何减少重叠区域?
- 我们这里不进一步仔细讲解
- 思路: 采用启发式规则来减少重叠区域

多维树结构与B+-Tree比较

- •叶子可能处于不同层次
- 搜索可能需要访问同一层的多个孩子结点

Outline

- 多维索引
- 物理数据库设计
 - □索引的选择
 - □只需索引的查询
 - □索引选择的辅助工具

方针1: 是否建立索引?

- •只有当某个查询(包括update中的查询)涉及索引的列时,才需要建立索引
- •如果没有任何查询使用,那么显然是无用的
- 所以
 - □需要分析应用的需求,分析有哪些常见的查询
 - □最好一个索引有助于多个查询

方针2:索引Key的选择

方针5: 索引的种类

- Where语句中出现的属性
- •等值条件:哈希索引、B+-Tree等树结构索引
- 范围选择: B+-Tree等树结构索引

如果系统支持

- 当数据不进行update时,可以考虑Bitmap index
- •对于文本数据,可以考虑Inverted index
- •对于多维数据,可以考虑多维索引

方针3:多属性索引Key

- 普通单维索引使用多个属性为Key
- Where语句中包含同一个表的多个属性
- 使一个查询的所有属性都包含在索引中,可以通过 在索引上完成查询
- 注意索引中属性的次序

方针4: 是否聚簇

- 一个表只能按照一个索引进行聚簇,其它索引都是 二级索引
- 范围查询在聚簇上的收益最大

方针6: 平衡索引的开销

- •空间开销
 - □索引带来的外存开销
 - □索引带来的内存开销
- 时间开销
 - □索引的维护开销: 当insert/delete/update时, 相应的索引 也必须被修改
- 索引的收益
 - □提高查询速度
- 选择恰当的索引和恰当的索引数量使在可以容忍的开销下, 获得最大收益

只需要索引就可以执行的查询

- 如果查询的所有列都在索引中可以找到
- 那么这个查询实际可以用索引来完成
- 例如

```
select count(*)
from Student
where major= "计算机";
```

如果在Student表上的major列上已经建立了索引,那么就可以直接在索引上完成count(*)的操作

辅助工具

- 可以选择的索引数量是指数级的
- •如何选择好的索引?
 - □人工: 通过经验, 建立索引, 然后测试
 - □辅助工具: 例如, DB2 index advisor, Microsoft SQL Server Index Tuning Wizard
 - 通过一定的启发式规则,搜索可能的索引集合,估计其对查询的 影响和开销,推荐一组索引

小结

- 多维索引
 - □概念
 - □多维散列索引
 - 网格文件 (Grid File)
 - 分段散列(Partitioned Hashing)
 - □多维树结构索引
 - 四叉树 (Quad Tree)
 - R树(R-Tree)
- 物理数据库设计
 - □索引的选择
 - □只需索引的查询
 - □索引选择的辅助工具