

# Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

## «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)»

(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы уг	гравления»	
КАФЕДРА «Компьютерные системы и сети	<i>1</i> »	
НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ <u>«09.03.03</u>	1 Информатика и вычисл	ительная техника»
$O_{i}$	ГЧЕТ	
по лаборатор	оной работе № 2	
<b>Название:</b> «Обработка внешних прер	ываний в микроконтр	ооллерах AVR»
Дисциплина: «Микропроцессорные с	системы»	
Вариант № 19		
Студент <u>ИУ6-62Б</u>	(Подпись, дата)	А.Е.Медведев (И. О. Фамилия)
(Группа) Преподаватель	(подпись, дата)	Б.И. Бычков
•	(Подпись, дата)	(И. О. Фамилия)

#### 1 Цель работы:

- изучение системы прерываний микроконтроллеров AVR,
- освоение системы команд микроконтроллеров AVR,
- ознакомление с работой стека при вызове подпрограмм и обработчиков прерываний,
- программирование внешних прерываний.

#### 2 Задания:

#### 2.1 Задание 1

Запустив AVR Studio, проверить работу программы в шаговом режиме. С целью ускорения отладки сократить время задержек до минимума. Проконтролировать работу стека при вызове подпрограмм delay1, delay2.

Листинг 2.1 – Код реализации прерывания на плате ATmega8515

```
.include "m8515def.inc" ;???? ?????????? ??? ATmega8515
.def temp = r16
                          ;????????? ???????
.equ led = 0
                          ;0-? ??? ????? PB
.equ sw0 = 0
                          ;0-? ??? ????? PA
                          ;1-? ??? ????? PA
.equ sw1 = 1
.org $000
       rjmp INIT ;????????????
INIT:
           ldi temp, $5F
                             ;????????
                     ; ????????? ?????
       out SPL, temp
                          ; ?? ?????????
       ldi temp, $02
       out SPH, temp
                         ; ?????? ???
                         ;???????????????????????
       ser temp
       out DDRB, temp
                          ; ????? PB ?? ?????
       out PORTB, temp
                         ;???????? LED
       clr temp
                          ;?????????????
       out DDRA, temp ; ????? PA ?? ????
       ldi temp,0b00000011 ;??????????????????????
```

```
out PORTA, temp ; ????????? ????? PA
test_sw0:
        sbic PINA,sw0
                         ;???????? ?????????
        rjmp test_sw1
                          ; ?????? sw0
        cbi PORTB, led
        rcall delay1
        sbi PORTB, led
wait_0:
        sbis PINA, sw0
        rjmp wait_0
test_sw1:
        sbic PINA, sw1 ;??????????????
        rjmp test_sw0
                           ; ?????? sw1
        cbi PORTB, led
        rcall delay2
        sbi PORTB, led
wait_1:
        sbis PINA, sw1
        rjmp wait_1
        rjmp test_sw0
delay1:
                            ; ??????????? 1 ?
        ret
delay2:
                                ; ??????????? 2 ?
       rcall delay1
       rcall delay1
        ret
```

При вызове подпрограммы или функции в тек помещется адрес возврата. По условию задания начало стека установлена в конец секции данных. Работы стека продемонстрирована на рисунках 2.1-2.2

		110 111	10 0110001	rozoszso jemp
40:	rjmp :	test_swO		
+0000001A:	CFF1	RJMP	PC-0x000E	Relative jump
@0000001B:	delay1			
42:	ret			
+0000001B:	9508	RET		Subroutine return
@0000001C:	delay2			
44:	rca.	ll delay1		
+0000001C:	DFFE	RCALL	PC-0x0001	Relative call subroutine
45:	rca.	ll delay1		
+0000001D:	DFFD	RCALL	PC-0x0002	Relative call subroutine
	DEED			
46:	ret	11011111		
	ret	RET		Subroutine return

Рисунок 2.1 – Дизассемблер программы

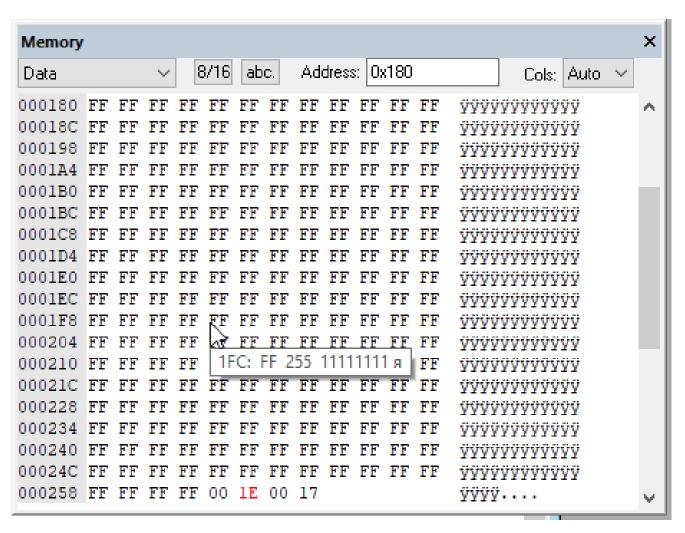


Рисунок 2.2 – Состояние стека при пызове подпрограммы или функции

#### 2.2 Задание 2

Вносим изменения и дополнения в исходный текст программы 2.1, касающиеся обработки прерываний. На этапе инициализации указываются область

стека для сохранения адресов возврата, при необходимости адреса векторов прерываний и сами векторы, маска прерываний, общее разрешение прерываний. Завершаем инициализацию переводом процессора в фоновый режим ожидания: Листинг 2.2 – Код реализации прерывания на плате ATmega8515

```
.include "m8515def.inc" ; файл определений для ATmega8515
.def temp = r16
                           ;временный регистр
.equ led = 0
                           ;0-о бит порта РВ
.equ sw0 = 2
                           ;2-й бит порта PD
.equ sw1 = 3
                           ;3-й бит порта PD
.org $000
    ;***Таблица векторов прерываний, начиная с адреса $000***
    rjmp INIT
                            ;обработка сброса
   rjmp led_on1
                            ;на обработку запроса INTO
rjmp led_on2
                       ;на обработку запроса INT1
; ***Инициализация SP, портов, регистра маски ***
            ldi temp,$5F
INIT:
                                ; установка
        out SPL, temp
                           ; указателя стека
        ldi temp, $02
                           ; на последнюю
        out SPH, temp ; ячейку ОЗУ
        ser temp
                           ;инициализация выводов
                         ; порта РВ на вывод
        out DDRB, temp
        out PORTB, temp ; погасить СД
        clr temp
                           ; инициализация
                        ; порта PD на ввод
        out DDRD, temp
        ldi temp,0b00001100 ;включение подтягивающих
        out PORTD, temp
                           ; резисторов порта PD
        ldi temp,((1<<INTO)|(1<<INT1));разрешение прерываний
        out GICR, temp
                            ; в 6,7 битах регистра маски GICR
        ldi temp,0
                    ;обработка прерываний
        out MCUCR, temp
                            ; по низкому уровню
                        ;глобальное разрешение прерываний
        sei
loop:
                        ;режим ожиданий
        nop
        rjmp loop
led_on1:
        cbi PORTB, led
        rcall delay1
        sbi PORTB, led
```

```
wait_0: sbis pind,sw0
        rjmp wait_0
        reti
led_on2:
        cbi PORTB, led
        rcall delay2
        sbi PORTB, led
wait_1:
        sbis pind, sw1
        rjmp wait_1
        reti
delay1:
        nop
; для подпрограммы задержки 1 с
        ret
                  ;подпрограмма задержки 2 с
delay2:
        rcall delay1
        rcall delay1
        ret
```

Состояние регистров и стека продемонстрировано на рисунках 2.3-2.5. Результат работы программы был отлажен в среде протеус, как показано на рисунке 2.6

Рисунок 2.3 – Состояние стека при пызове подпрограммы или функции

```
rjmp INIT
                                        ;обработка сброса
                                                      Relative jump
>+000000000:
              C002
                            RJMP
                                      PC+0x0003
              rjmp led_on1
                                        ;на обрабомку запроса INTO
                            RJMP
 +000000001:
                                      PC+0x0014
              C013
                                                      Relative jump
 10:
              rjmp led_on2
                                        ;на обрабомку запроса INT1
 +000000002:
                            RJMP
                                      PC+0x0019
              C018
                                                      Relative jump
 @000000003: INIT
           INIT:
                      ldi temp,$5F
                                            ;усмановка
 +00000003:
                                                      Load immediate
               E50F
                           LDI
                                      R16,0x5F
 13:
                  out SPL, temp
                                       ; указамеля смека
 +000000004:
               BFOD
                                                      Out to I/O location
                            OUT
                                      0x3D,R16
 14:
                  ldi temp,$02
                                       ; на последнюю
 +000000005:
               E002
                                                       Load immediate
                            LDI
                                      R16,0x02
 15:
                  out SPH, temp
                                        ; ячейку 039
 +000000006:
               BFOE
                            OUT
                                      0x3E,R16
                                                      Out to I/O location
                                        ;инициализация выводов
 16:
                  ser temp
 +000000007:
               EFOF
                            SER
                                                       Set Register
                                      R16
 17:
                  out DDRB, temp
                                       ; порма РВ на вывод
 +000000008:
               BB07
                                      0x17,R16
                                                      Out to I/O location
                            OUT
 18:
                  out PORTB, temp
                                       ;nosacumь СП
 +000000009:
                            OUT
                                      0x18,R16
                                                      Out to I/O location
 19:
                                       ;инициализация
                  clr temp
 +0000000A:
               2700
                            CLR
                                      R16
                                                       Clear Register
 20:
                  out DDRD, temp
                                       ; порма PD на 88од
 +00000000B:
                                                      Out to I/O location
               BB01
                            OUT
                                      0x11,R16
 21:
                  ldi temp, 0b00001100 ; 8ключение
                                                    `подмягивающих´
 +0000000C:
                           LDI
                                      R16,0x0C
                                                      Load immediate
                  out PORTD, temp
 22:
                                       ; резисторов порта PD
 +0000000D:
               BB02
                           OUT
                                      0x12,R16
                                                      Out to I/O location
                  ldi temp,((1<<INTO)|(1<<INT1));разрешение прерываний
 23:
 +0000000E:
               EC00
                           LDI
                                      R16,0xC0
                                                      Load immediate
 24:
                  out GICR, temp
                                       ; в 6,7 Бимах резистра маски GICR
 +0000000F:
               BFOB
                            OUT
                                      0x3B,R16
                                                      Out to I/O location
                  ldi temp,0
                                   ;обрабомка прерываний
 +00000010:
               E000
                                                      Load immediate
                            LDI
                                      R16,0x00
 26:
                  out MCUCR, temp
                                        ; по низкому уровню
```

Рисунок 2.4 – Дизассемблер программы

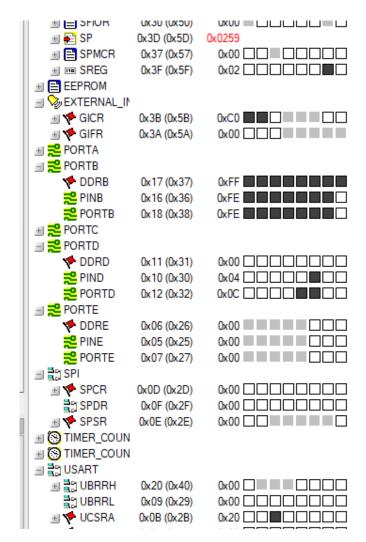


Рисунок 2.5 – Состояние регистров

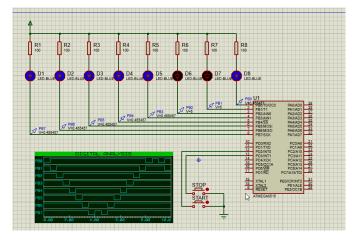


Рисунок 2.6 – Схема препываний в протеусе

#### 2.3 Задание 3

Подготовим программу соответствующую заданному алгоритму работы. При инициализации помимо общих директив устанавливаем исходный управляющий код в регистре индикации, нулевой разряд которого инициирует зажигание светодиода, настраиваем на вывод порт микроконтроллера и указатель стека. В цикле алгоритма на каждой итерации выполняем вывод в порт микроконтроллера управляющего слова, временную задержку, затем циклический сдвиг влево управляющего слова. Программные коды основной программы и обработки прерываний дополняем операциями, связанными с обработкой внешних запросов от кнопок, учитывая заданные входы прерываний (INT1 - линия порта PD3, адрес вектора прерываний \$002, маска — бит 7 в регистре GICR; INT2 - линия порта PE0, адрес вектора прерываний \$00D, маска — бит 5 в регистре GICR).

Листинг 2.3 – Код реализации прерывания на плате ATmega8515

```
;????????: SWO-PDO, SW2-PD2, LED-PB
;.include "8515def.inc"
.include "m8515def.inc"
.def temp = r16
.def reg_led = r20
.def key = r21
.equ START = 0
.org $000
rjmp INIT
.org $002
rjmp START_PRESSED ;????????????????????? INT1(START)
.org $00D
rjmp STOP_PRESSED ; ????????? ???????? ???????? INT2(STOP)
INIT:
   ldi temp, $5F
   out SPL, temp
   ldi temp, $02
   out SPH, temp
```

```
ldi reg_led,0x3F
    sec ; C=1
    clt; T=0
    clr key
    ser temp
    out DDRB, temp
    out PORTB, temp
    clr temp
    out DDRD, temp
    ldi temp,0x08
    out PORTD, temp
    clr temp
    out DDRE, temp
    ldi temp,0x1
    out PORTE, temp
    ldi temp,(1<<INT2)| (1<<INT1)
    out GICR, temp
    ldi temp,0x00
    out MCUCR, temp
    out MCUCSR, temp
    sei
WAIT:
    sbrs key,0
    rjmp WAIT
    out PORTB, reg_led
    rcall DELAY
    brts LEFT
;sbrs reg_led,1
    mov r27, reg_led
    andi r27, 0x01
    brne R_OFFSET
    set
    ldi reg_led,0x03
    clc
    rjmp WAIT
```

```
; end if
R_OFFSET:
    ror reg_led
    rjmp WAIT
LEFT:
    ;sbrc reg_led,6
    mov r27, reg_led
    andi r27, 0x3F
    brne L_OFFSET
    clt
    ldi reg_led,0x3F
    sec
    rjmp WAIT
    ; end if
L_OFFSET:
    rol reg_led
    rjmp WAIT
STOP_PRESSED:
    ldi key,0
    reti
START_PRESSED:
    ldi key,1
    reti
DELAY: ldi r17,11
d1: ldi r18,255
d2: ldi r19,236
d3: dec r19
    brne d3
    dec r18
    brne d2
    dec r17
    brne d1
    ret
```

На рисунке 2.7 продемонстрировано сотояние программы в процессе отлад-

ки. На данном рисунке можно отпределить работу стека, изменения состояния регистров и флагов.

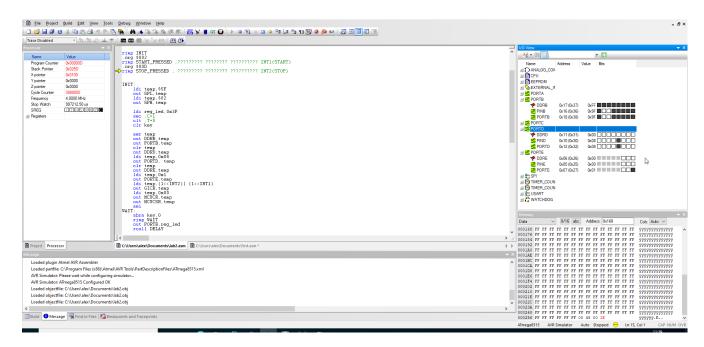


Рисунок 2.7 – Состояние программы в процессе отладки

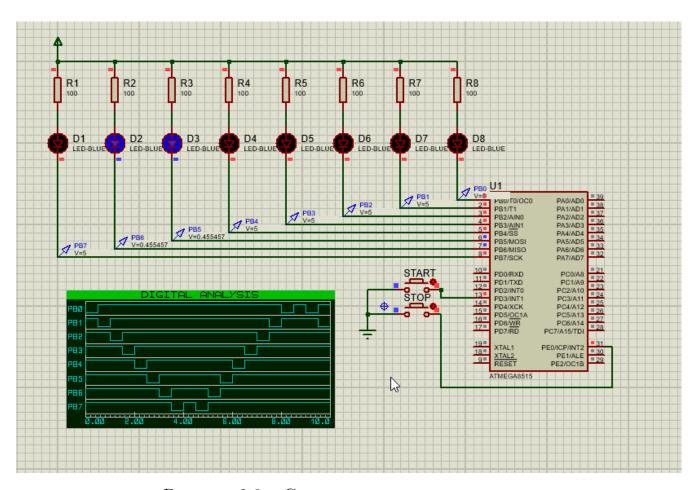


Рисунок 2.8 – Схема препываний в протеусе

#### 2.4 Задание 4

Запустив программу Proteus ISIS, собрать проект, включающий микроконтроллер, 2 кнопки и 8 светодиодов. Объединим два запроса прерываний от кнопок с помощью диодной сборки для передачи на вход прерывания микроконтроллера INT2. Обработка прерывания в этом случае начинается с программной идентификации источника запроса прерывания.

Листинг 2.4 – Код реализации прерывания на плате ATmega8515

```
.include "m8515def.inc"
    .def temp = r16
    .def reg_led = r20
    .def key = r21
    .equ START = 0
    .org $000
rjmp INIT
    .org $00D
rjmp EO_PRESSED ; ????????? ????????? ???????? INT2()
INIT:
    ldi temp, $5F
    out SPL, temp
    ldi temp, $02
    out SPH, temp
    ldi reg_led,0x3F
    sec ; C=1
    clt; T=0
    clr key
    ser temp
    out DDRB, temp
    out PORTB, temp
    clr temp
    out DDRA, temp
    ldi temp,0x03
    out PORTA, temp
    clr temp
    out DDRE, temp
    ldi temp,0x1
```

```
out PORTE, temp
    ldi temp,(1<<INT2)</pre>
    out GICR, temp
    ldi temp,0x00
    out MCUCR, temp
    out MCUCSR, temp
    sei
WAIT:
    sbrs key,0
    rjmp WAIT
    out PORTB, reg_led
    rcall DELAY
    brts LEFT
    mov r27, reg_led
    andi r27, 0x01
    brne R_OFFSET
    set
    ldi reg_led,0x03
    clc
    rjmp WAIT
R_OFFSET:
    ror reg_led
    rjmp WAIT
LEFT:
    mov r27, reg_led
    andi r27, 0x3F
    brne L_OFFSET
    clt
    ldi reg_led,0x3F
    sec
    rjmp WAIT
L_OFFSET:
    rol reg_led
    rjmp WAIT
EO_PRESSED:
    sbis PINA, 0
    ldi key,0
    sbis PINA, 1
```

```
ldi key,1
reti

DELAY: ldi r17,11
d1: ldi r18,255
d2: ldi r19,236
d3: dec r19
brne d3
dec r18
brne d2
dec r17
brne d1
ret
```

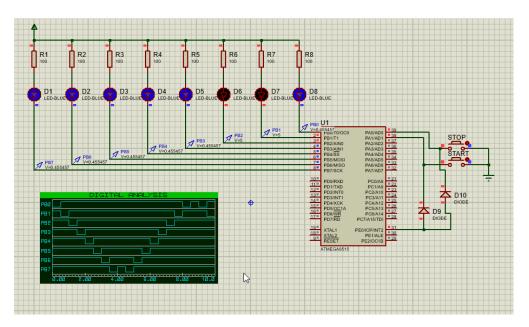


Рисунок 2.9 – Схема препываний в протеусе

### 3 Вывод:

В результате выполнения лабораторной работы были изучены системы прерываний микроконтроллеров AVR, а именно прерывания INT0, INT1 и INT2, освоены системы команд микроконтроллеров AVR, был получен опыт работы со стеком при вызове подпрограмм и обработчиков прерываний, а именно понимание работы стека при записи адресов в пошаговом режиме, и с программированием внешних прерываний. Также, были получены навыки работы со средой моделирования ISIS Proteus, сборка схем для моделирования и построение осциллограммы