

# 《程序设计课程设计》实验报告

实验名称      《模拟 CPU 程序设计》概要设计

班      级      2019211318 班

姓      名      叶淳瑜

学      号      2019212686

# 1 高层数据结构设计

## 全局常量/变量定义

为了追求高内聚低耦合的性质，该文件尽量少的使用全局变量。

```
typedef struct Instruction
{
    int op;                //操作码

    int rs;                //源操作数寄存器 1

    int rt;                //源操作数寄存器 2

    int im;                //立即数

    int address;           //指令地址

    int dec_instruction_high; //十进制高 16 位指令

    char bin_instruction[34]; //二进制指令

    struct Instruction *next;
}

//代码链表结点

int pc = 0, ir = 0, fr = 0;    //系统寄存器

int gr[9] = {0};              //通用寄存器

Instruction cache;             //高速缓存器

int dataSegment[512] = {0};    //数据段(每个数代表 4Byte)

int codeSegment[1024] = {0};   //代码段(每个数代表 2Byte)
```

## 各模块常量与变量定义

```
LinkInstruction code; //代码链表头结点

FILE *codeFile;       //文件

char tmp[34];          //2 进制指令字符串

LinkInstruction cur;   //代码链表指针

int offset;           //地址偏移量
```

## 2 系统模块划分

### 2.1 系统模块结构图

#### 模块划分思路说明

模块分为 main.c, loadCode.c, analyse.c, runCode.c，分别对应了主函数，载入指令，分析指令，执行指令模块，模拟了冯·诺依曼体系结构 CPU 的真实执行过程。

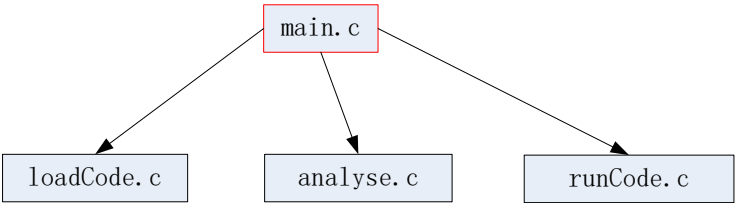


图 2-1 模块结构图

#### 1. 模块名称 main.c

模块功能简要描述：主函数，连接各个功能函数，完成主要功能

#### 2. 模块名称 loadCode.c

模块功能简要描述：载入代码，将代码段存入代码链表之中

#### 3. 模块名称 analyse.c

模块功能简要描述：分析指令类型，并跳转到相应函数

#### 4. 模块名称 runCode.c

模块功能简要描述：控制指令执行顺序并输出寄存器状态

### 2.2 各模块函数说明

序号	函数原型	功能	参数	返回值
1	int main(void);	主函数，协调整个 CPU 功能	void	0
2	void loadCode(LinkInstruction code, FILE *fp);	将指令载入到代码链表中	代码表，文件指针	void

3	<code>void runCode(LinkInstruction code);</code>	分析并执行指令	代码表	<code>void</code>
4	<code>int B2D_trasition(char *s, int begin, int end, int mode);</code>	2 进制转 10 进制 (包括原码与反码)	2 进制串, 起始位置, 终止位置, 模式	2 进制数对应的 10 进制整数
5	<code>void printStatus();</code>	输出各寄存器状态	无	<code>void</code>
6	<code>void stop();</code>	停机指令	无	<code>void</code>
7	<code>void mov();</code>	数据传送指令	无	<code>void</code>
8	<code>void cmp();</code>	比较指令	无	<code>void</code>
9	<code>void jmp();</code>	跳转指令	无	<code>void</code>
10	<code>void arithmetic_operation();</code>	算术运算指令	无	<code>void</code>
11	<code>void logic_operation();</code>	逻辑运算指令	无	<code>void</code>
12	<code>void standard_io();</code>	输入输出指令	无	<code>void</code>
13	<code>LinkInstruction initInstruction();</code>	初始化链表结点	无	指向代码结点的指针

## 2.3 函数调用图示及说明

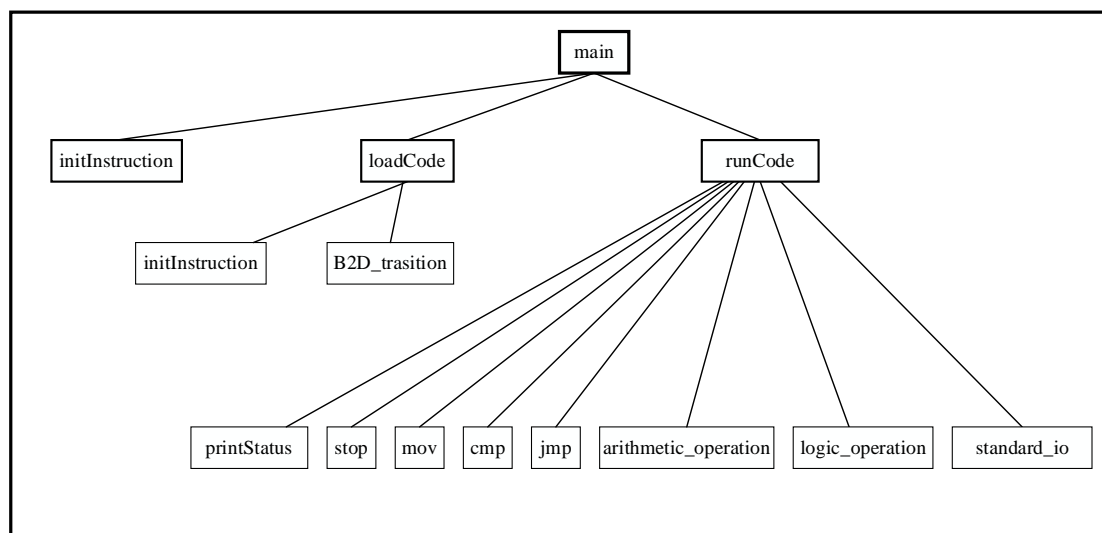


图 2-2 函数调用关系图

解释说明

1. main 函数通过调用函数 initInstruction，完成代码链表头结点的初始化。
2. main 函数通过调用函数 loadCode，runCode，完成载入指令、分析指令与执行指令。
3. loadCode 函数通过对函数 initInstruction 与 B2D\_trasition 的调用，完成代码链表的初始化与完成 2 进制、10 进制之间的转换并写入到代码链表中。
4. runCode 函数调用 printStatus，完成寄存器状态的输出。
5. runCode 函数通过调用函数：stop, mov, cmp, jmp, arithmetic\_operation, logic\_operation, standard\_io 等函数，完成对各条指令的分析与执行。

## 3 高层算法设计

### 主要步骤

程序的主要步骤为，对指令集文件中的每一行由 32 位二进制数字组成的指令，进行逐个读取，并存入内存的代码链表之中，链表结点包括以下内容：

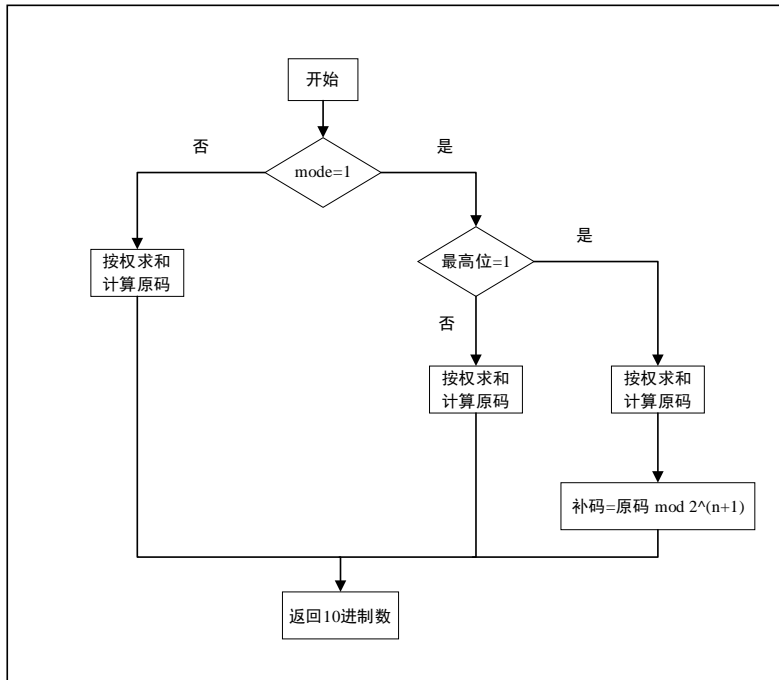
```
typedef struct Instruction
{
    int op;           //操作码
    int rs;           //源操作数寄存器1
    int rt;           //源操作数寄存器2
    int im;           //立即数
    int address;       //指令地址
    int dec_instruction_high; //十进制高16位指令
    char bin_instruction[34]; //二进制指令
    struct Instruction *next;
} * LinkInstruction, Instruction;
```

之后将指针指向头结点，当指针不为 NULL，则将指令从内存存入高速缓存器 cache 中，然后将指令的前 16 位存入指令寄存器 ir 中，程序计数器 pc 指向下一指令，然后分析指令并执行指令。执行完成后，通过 pc 的值判断程序的下一条指令，继续上述操作。并且程序每执行完一条，打印寄存器状态，直到读取到停机指令。

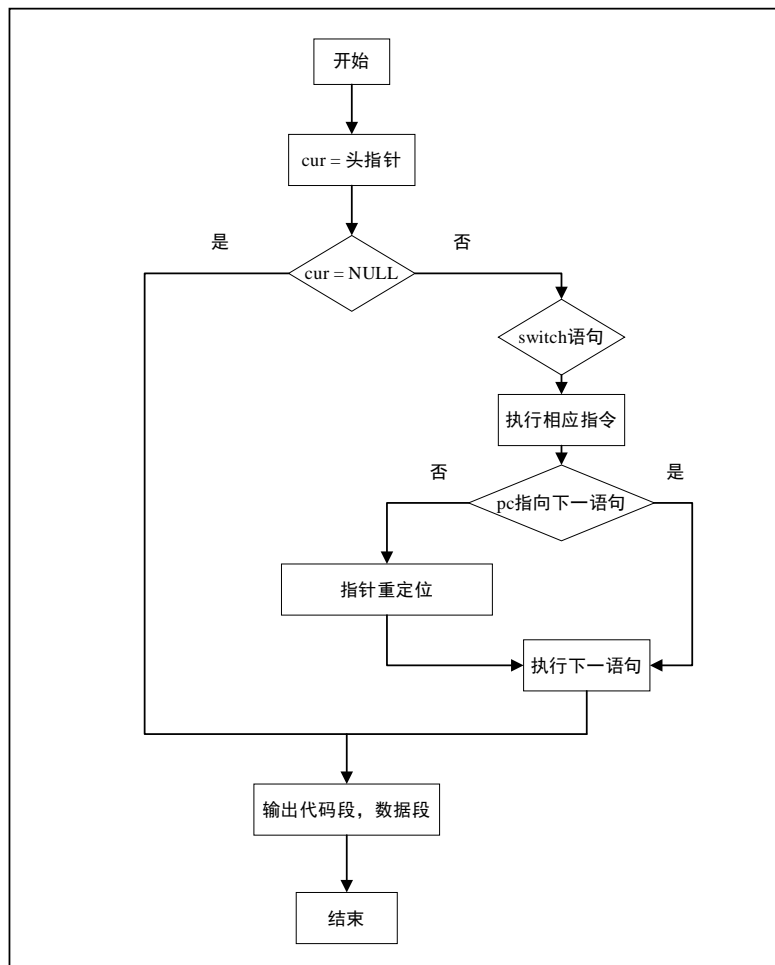
最后打印此时内存中的代码段和数据段，程序到此完全结束。

### 核心代码

1. 2 进制转 10 进制算法



## 2. 程序执行算法



教师评语：