# A04 – Predikcia kvality vína, lineárna regresia pomocou $L^1$ , $L^\infty$

Piati proti optimalizácii Tomáš Antal, Erik Božík, Róbert Kendereš, Teo Pazera, Andrej Špitalský 2DAV

Január 2024

## Predstavenie projektu – lineárna regresia

lacktriangle lineárna regresia — predikcia  $y\in\mathbb{R}^n$  lineárnou kombináciou

$$x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n$$

$$\min ||y - \hat{y}||$$

$$\hat{y} = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_k x_k$$

atribúty	$x_1$	$x_2$		$x_k$	y
pozorovanie 1	1	0.84		121	4.25
i i	:	:	:		
pozorovanie $n$	4	0.12		117	5.68

ightharpoonup vyjadriteľné ako úloha lineárneho programovania –  $L^1$ ,  $L^\infty$ 

## Predstavenie projektu – obsah

- ▶ formulácia I P úloh
- implementácia v Python-e a predikcia kvality vína
- lacktriangle počítanie a interpretácia  $R^2$  koeficientu
- lacktriangle implementácia všeobecnej triedy na počítanie  $L^1$  a  $L^\infty$  lineárnej regresie
- minimalizácia váženej sumy noriem

## Formulácia úloh lineárneho programovania

Úloha

Nájsť koeficienty  $\beta_0, \beta_1, \ldots, \beta_k$  tak, aby predikovaný vektor

$$\hat{y} = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \ldots + \beta_k x_k \tag{1}$$

bol čo najbližšie k výstupu y, kde y označuje závislú premennú a  $x_1,x_2,\ldots,x_k\in\mathbb{R}^n$  označujú nezávislé premenné. Túto vzdialenosť  $||y-\hat{y}||$  sme minimalizovali  $L^1$  a  $L^\infty$  normami

# Minimalizovanie $L^1$ normy

Chceme minimalizovať normu  $||y - \hat{y}||_1$  označíme:

$$\mathbf{A} := (\mathbf{1}_{\mathbf{n}}, x_1, \dots, x_k)$$

$$\beta := (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_k)^T$$
(2)

Problém prevedieme do tvaru:

$$\min \ c^T x$$
 
$$\mathbf{A} x \geq b$$

# Minimalizovanie $L^{\infty}$ normy

Zavedieme nový vektor  $t \in \mathbb{R}^n$ , ktorým ohraničíme  $y - \mathbf{A} \beta$ 

Minimalizovanie  $L^1$  normy ako úloha lineárneho programovania:

$$\min \left(\mathbf{0}_{k+1}^{T} \mid \mathbf{1}_{n}^{T}\right) \left(\frac{\beta}{t}\right)$$

$$\left(\frac{\mathbf{A} \mid \mathbb{I}_{n}}{-\mathbf{A} \mid \mathbb{I}_{n}}\right) \left(\frac{\beta}{t}\right) \ge \left(\frac{y}{-y}\right)$$

$$\beta \in \mathbb{R}^{k+1}, \ t \ge \mathbf{0}_{n}$$

# Minimalizovanie $L^{\infty}$ normy

Chceme minimalizovať normu  $||y - \hat{y}||_{\infty}$ 

Zavedieme skalárnu premennú  $\gamma \in \mathbb{R}$ , prevedieme na úlohu LP

$$-\gamma \mathbf{1}_n \le y - \mathbf{A}\beta \le \gamma \mathbf{1}_n$$

Pomocou značenia z (2), výsledná úloha:

$$\min \left( \mathbf{0}_{k+1}^{T} \mid 1 \right) \left( \frac{\beta}{\gamma} \right)$$

$$\left( \frac{\mathbf{A} \mid \mathbf{1}_{n}}{-\mathbf{A} \mid \mathbf{1}_{n}} \right) \left( \frac{\beta}{\gamma} \right) \ge \left( \frac{y}{-y} \right)$$

$$\beta \in \mathbb{R}^{k+1}, \ \gamma > 0$$

## Implementácia

upravený tvar úlohy pre solver

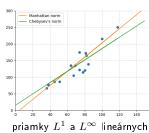
$$\begin{aligned} &\min \ c^T x \\ &A_{ub} x \leq b_{ub} \\ &A_{eq} x = b_{eq} \\ &x \in [l,u] \end{aligned} \qquad l \leq u; \ l,u \in (\mathbb{R} \cup \{-\infty,\infty\})^n \end{aligned}$$

## Implementácia

```
c = np.concatenate(([0]*(k + 1), np.ones(n)))
A = np.block([np.ones((n, 1)), np.array(x.values)])
I = np.identity(n)

A_ub = np.block([[-A, -I], [A, -I]])
b_ub = np.concatenate([-y, y])
bounds = [(None, None)]*(k + 1) + [(0, None)] * n
```

## Riešenie úlohy a vizualizácia



priamky  $L^1$  a  $L^\infty$  lineárnyc regresií pre arbitrárne dáta

## Predikcia kvality vína - dáta

#### Nezávislé premenné

- množstvo dažďa v zime
- priemerná teplota počas zretia vína
- množstvo dažďa počas zberu
- vek vína
- populácia Francúzska

#### Závislá premenná

cena



Orley Ashenfelter

# Predikcia kvality vína - výsledky

 $L^1$ 

- $L^{\infty}$
- + vplyv teploty počas zretia

lacktriangle rovnaké poradie ako  $L^1$ 

+ vplyv veku vína

ale – vplyv veku vína

- vplyv dažďu počas zberu
- + vplyv dažďu počas zimy
- vplyv populácie Francúzska

$$\beta_0^{(1)} \approx -8.88 \cdot 10^{-1}$$
  $\beta_1^{(1)} \approx 1.58 \cdot 10^{-3}$   $\beta_2^{(1)} \approx 5.21 \cdot 10^{-1}$ 

$$\beta_2^{(1)} \approx -4.51 \cdot 10^{-3} \quad \beta_4^{(1)} \approx 1.13 \cdot 10^{-2} \quad \beta_5^{(1)} \approx -2.21 \cdot 10^{-5}$$

## $R^2$ – koeficient determinácie

- ▶ typicky hodnota z intervalu [0, 1]
- podiel rozptylu závislej premennej zachytený modelom
- čím bližšie k 1, tým lepšie vysvetľuje rozptyl

## $R^2$ – koeficient determinácie

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \hat{y}_{i})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \bar{y})^{2}}$$

- rozdiely medzi skutočnými hodnotami y a predpovedanými
- rozdiely medzi skutočnými hodnotami y a priemerom (rozptyl)
- ukazuje, aký podiel rozptylu závislej premennej je vysvetlený nezávislými premennými.

# Výsledky pre naše predikcie

- ightharpoonup regresie  $L^1$ ,  $L^{\infty}$
- koeficienty pre obe normy:

$$R_{(1)}^2 \approx 0.78813$$

$$R_{(\infty)}^2 \approx 0.80649$$

obe dostatočne zachytávajú rozptyl

# Všeobecná trieda pre $L^1$ a $L^\infty$ lineárnu regresiu

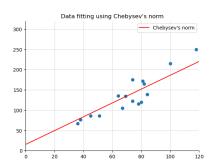
```
from models.models import L1Model, LInfModel
```

- zovšeobecnenie problému
- voľnosť dimenzionality
- lacktriangle vstupný vektor y a matica  ${f X}$
- hodnoty β výstupom

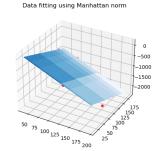
```
# inicializacia
model1 = L1Model(y, X)
model2 = LInfModel(y, X)
# riesenie
beta1 = model1.solve()
beta2 = model2.solve()
```

# Všeobecná trieda pre $L^1$ a $L^\infty$ lineárnu regresiu

- ightharpoonup hodnota  $R^2$
- vizualizácia pre 2D a 3D

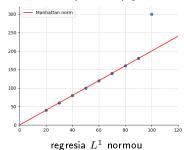


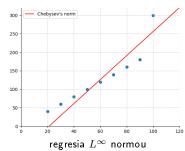
model.r2()
model.visualize()



# Porovnanie $L^1$ a $L^{\infty}$ lineárnej regresie

- $ightharpoonup L^1$  veľmi dobre zachytáva lineárny vzťah, môže viesť k overfittingu
- $ightharpoonup L^{\infty}$  príliš ovplyňovaná outliermi





## Minimalizácia váženého súčtu noriem

lacktriangleright redukcia overfittingu  $L^1$  regresie váženým súčtom s  $L^\infty$  normou

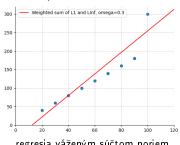
min 
$$\omega ||y - \hat{y}||_1 + (1 - \omega)||y - \hat{y}||_{\infty}, \ \omega \in [0; 1]$$

> stále implementovateľné ako úloha lineárneho programovania

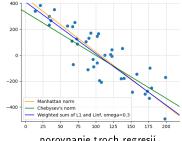
$$\min \ \left( \begin{array}{c|c} \mathbf{0}_{k+1}^T & \omega \mathbf{1}_n^T & (1-\omega) \end{array} \right) \begin{pmatrix} \frac{\beta}{t} \\ \hline \frac{\lambda}{\gamma} \end{pmatrix}, \ \omega \in [0;1]$$
 
$$\begin{pmatrix} \mathbf{A} & \mathbb{I}_n & \mathbf{0}_n \\ \hline -\mathbf{A} & \mathbb{I}_n & \mathbf{0}_n \\ \hline -\mathbf{A} & \mathbf{0}_{n \times n} & \mathbf{1}_n \\ \hline -\mathbf{A} & \mathbf{0}_{n \times n} & \mathbf{1}_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\beta}{t} \\ \hline -\gamma \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} \frac{y}{-y} \\ \hline y \\ \hline -y \end{pmatrix}$$

#### Minimalizácia váženého súčtu noriem

#### implementované ako WeightedL1LInfModel







porovnanie troch regresií

#### **Zhrnutie**

- ► formulácia lineárnej regresie ako úlohy LP
- predikcia ceny vín
- lacktriangle jednoduchý framework na počítanie lineárnej regresie pomocou $L^1$  a  $L^\infty$  noriem, resp. ich váženej sumy

## Ďalšie kroky

- analýza časovej zložitosti, napr. voči najmenším štvorcom
- porovnanie vhodnosti jednotlivých prístupov podľa vstupných dát