

Praktikum Physik

Versuch 2.1: Schwingungen

Inhaltsverzeichnis

1 Häusliche Vorarbeit:	1
1.1 Aufgabe 3.1.1	1
1.2 Aufgabe 3.1.2	2
1.3 Aufgabe 3.1.3	2
1.4 Aufgabe 3.1.3	2
1.5 Aufgabe 3.2.1	3
1.6 Aufgabe 3.2.2	3
1.7 Aufgabe 3.2.3	3
2 test	3
2.1 Aufgabe 3.2.4	3
2.2 Aufgabe 3.2.5	4
2.3 Aufgabe 3.2.6	4

1 Häusliche Vorarbeit:

1.1 Aufgabe 3.1.1

$$(m * \frac{d^2}{dt} + b * \frac{dx}{dt} + k * x = 0) \quad (1.1.1)$$

Auslenkung:	x	$\longrightarrow \varphi$
Masse:	m	$\longrightarrow J (\text{Trägheitsmoment})$
Geschwindigkeit:	$v = \frac{dx}{dt}$	$\longrightarrow \omega (\text{Winkelgeschwindigkeit})$
Beschleunigung:	$a = \frac{d^2x}{dt^2}$	$\longrightarrow \alpha (\text{Winkelbeschleunigung})$

Newton:	$m \cdot a$	$\longrightarrow J \cdot \alpha = J \frac{d\varphi}{dt}$
Dämpfungsgrad:	$b \cdot v$	$\longrightarrow b \cdot \omega = b \frac{d^2\varphi}{dt^2}$
Beschleunigung:	$k \cdot x$	$\longrightarrow k \cdot \varphi$

$$\Rightarrow \text{DGL Torsionsschwinger: } J * \frac{d^2\varphi}{dt^2} + b * \frac{d\varphi}{dt} + k * \varphi = 0 \quad (1.1.2)$$

1.2 Aufgabe 3.1.2

Definition Drehfederkonstante:

$$M = k \cdot \varphi \quad (1.2.1)$$

φ/rad	F/N	$k/\frac{\text{Nmm}}{\text{rad}}$
0,6	0,1	15,83
0,8	1,15	17,81
1,1	0,2	17,27
1,3	0,25	18,26
1,6	0,3	17,81
1,8	0,35	18,47
2,0	0,4	19
2,3	0,46	19
2,4	0,48	19

Definition Drehmoment:

$$M = r \cdot F \quad (1.2.2)$$

Federkonstante aus Auslenkung und Kraft am Radius r :

$$k = \frac{r \cdot F}{\varphi} \quad (1.2.3)$$

$$\Rightarrow \text{Federkonstante: } \bar{k} \approx 18,1 \frac{\text{Nmm}}{\text{rad}} = 18,1 \cdot 10^{-3} \frac{\text{Nm}}{\text{rad}}$$

1.3 Aufgabe 3.1.3

$$A_{ges} = \Pi \cdot r^2 = 28352,87 \text{mm}^2 \quad (1.3.1)$$

$$A_r = A_{ges} - A_s = 24872,87 \text{mm}^2 \quad (1.3.2)$$

$$m_r = \frac{m_{ges}}{A_{ges} \cdot A_r} = 22,47 \text{g} \quad (1.3.3)$$

Massenträgheitsmoment Hohlzylinder:

$$J_r = \frac{1}{2} \cdot (r_{innen}^2 + r_{außen}^2) = 1629,59 \text{kg} \cdot \text{mm}^2 \quad (1.3.4)$$

Massenträgheitsmoment Gesamt:

$$J_{ges} = J_s + J_r = 1829,61629,59 \text{kg} \cdot \text{mm}^2 = 1829,6 \cdot 10^{-6} \text{kg} \cdot \text{m}^2 \quad (1.3.5)$$

1.4 Aufgabe 3.1.3

Eigenfrequenz:

$$\omega_{0,theor.} = \sqrt{\frac{k}{J}} = 3,145 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \quad (1.4.1)$$

Periodendauer:

$$T_{0,theor.} = \frac{2\Pi}{\omega_{0,theor.}} = 1,99 \text{s} \quad (1.4.2)$$

1.5 Aufgabe 3.2.1

Eine Spule besteht aus einem (dünnen) gewickelten Draht, welcher selbst einen Leitungswiderstand aufweist. Dieser kann ersatzweise als Widerstand in Reihe zu der Spule dargestellt werden.

1.6 Aufgabe 3.2.2

$$R_{ges} = R_1 + R_2 + R_3 \quad (1.6.1)$$

$$\begin{aligned} R_{3,min} &= (0 + \dots) \Omega \Rightarrow R_{ges,min} = (6,45 + \dots) k\Omega \\ R_{3,max} &= (10 \mp \dots) k\Omega \Rightarrow R_{ges,max} = (16,45 \mp \dots) k\Omega \end{aligned}$$

1.7 Aufgabe 3.2.3

$$\omega_{0,theor.} = \sqrt{\frac{1}{LC}} = 1497,8318 \frac{rad}{s} \quad (1.7.1)$$

Fehlerrechnung:

$$\begin{aligned} \left| \frac{\partial}{\partial L} \omega_{0,theor.} \right| &= \frac{LC}{2L^2C} \\ \left| \frac{\partial}{\partial C} \omega_{0,theor.} \right| &= \frac{LC}{2LC^2} \end{aligned}$$

$$U_{\omega_{0,theor.}} = \left| \frac{\partial}{\partial L} \omega_{0,theor.} \right| \cdot U_L + \left| \frac{\partial}{\partial C} \omega_{0,theor.} \right| \cdot U_C = 140,841 \frac{rad}{s} \approx 150 \frac{rad}{s}$$

$$\Rightarrow \omega_{0,theor.} = (1490 \mp 150) \frac{rad}{s}$$

2 test

2.1 Aufgabe 3.2.4

$$\delta_{theor.} = \frac{R}{2L} = 151,3453 \quad (2.1.1)$$

Fehlerrechnung:

$$\begin{aligned} \left| \frac{\partial}{\partial R} \delta_{theor.} \right| &= \frac{1}{2L} \\ \left| \frac{\partial}{\partial L} \delta_{theor.} \right| &= \frac{R}{2L^2} \end{aligned}$$

$$U_{\delta_{theor.}} = \left| \frac{\partial}{\partial R} \delta_{theor.} \right| \cdot U_R + \left| \frac{\partial}{\partial L} \delta_{theor.} \right| \cdot U_L = 11,4863 \approx 12$$

$$\Rightarrow \delta_{theor.} = (151 \mp 12) \frac{rad}{s}$$

2.2 Aufgabe 3.2.5

$$\omega_{D,theor.} = \sqrt{\omega_{0,theor.}^2 - \delta_{theor.}^2} = 1482,329 \frac{rad}{s} \quad (2.2.1)$$

Fehlerrechnung:

$$\left| \frac{\partial}{\partial \omega_{0,theor.}} \omega_{D,theor.} \right| = \frac{\omega_{0,theor.}}{\sqrt{\omega_{0,theor.}^2 - \delta_{theor.}^2}}$$

$$\left| \frac{\partial}{\partial \delta_{theor.}} \omega_{D,theor.} \right| = \frac{\delta_{theor.}}{\sqrt{\omega_{0,theor.}^2 - \delta_{theor.}^2}}$$

$$U_{\omega_{D,theor.}} = \left| \frac{\partial}{\partial \omega_{0,theor.}} \omega_{D,theor.} \right| \cdot U_{\omega_{0,theor.}} + \left| \frac{\partial}{\partial \delta_{theor.}} \omega_{D,theor.} \right| \cdot U_{\delta_{theor.}} = 151,9716 \approx 160$$

$$\Rightarrow \omega_{D,theor.} = (1480 \pm 160) \frac{rad}{s}$$

2.3 Aufgabe 3.2.6

$$\text{Aperiodischer Grenzfall: } \omega_{0,theor.}^2 = \delta_{theor.}^2 \quad (2.3.1)$$

$$(\omega_{0,theor.} \text{ ist unabhängig von } R) \quad \text{und} \quad \delta_{theor.} = \frac{R}{2L}$$

$$\omega_{0,theor.}^2 = \frac{R^2}{4L^2} \quad \Rightarrow \quad R_{grenz,theor.} = \omega_{0,theor.} \cdot 2L = 13290,8 \Omega \quad (2.3.2)$$

Fehlerrechnung:

$$\left| \frac{\partial}{\partial \omega_{0,theor.}} R_{grenz,theor.} \right| = 2 \cdot L$$

$$\left| \frac{\partial}{\partial L} R_{grenz,theor.} \right| = 2 \cdot \omega_{0,theor.}$$

$$U_{R_{grenz,theor.}} = \left| \frac{\partial}{\partial \omega_{0,theor.}} R_{grenz,theor.} \right| \cdot U_{\omega_{0,theor.}} + \left| \frac{\partial}{\partial L} R_{grenz,theor.} \right| \cdot U_L = 11,4863 \approx 12$$

$$\Rightarrow R_{grenz,theor.} = (151 \pm 12) k\Omega$$