Содержание

| 1 | Две частицы в поле Гука | 2 |
|-----------|--|------------------|
| 2 | Нормальные координаты. Классический случай | 2 |
| 3 | Нормальные координаты. Квантовый случай | 3 |
| 4 | Сферические координаты | 3 |
| 5 | Волновые функции в p и x представлениях | 4 |
| 6 | Оператор импульса в x представлении | 5 |
| 7 | Оператор координаты в p представлении | 5 |
| 8 | Определение и некоторые свойства функций Эйри | 5 |
| 9 | Решение линейных уравнений | 6 |
| 10 | Решение линейных уравнений в случае дискретного спектра | 7 |
| 11 | Частица в однородном силовом поле | 7 |
| 12 | Гауссовский волновой пакет в однородном поле | 8 |
| 13 | Частица в однородном поле над непроницаемым барьером | 9 |
| 14 | Оператор импульса в сферических координатах и коммутационные соотношения | 10 |
| 15 | Гипергеометрическая функция | 11 |
| 16 | Частица в скалярном поле Юкавы | 11 |
| 17 | Решение линейных уравнений второго порядка при известном частном решении | 11 |
| 18 | Расширение изначально однородно заряженного шара | 12 |
| 19 | Влияние гравитации поля на заряженный шар | 14 |
| 20 | Метод характеристик для уравнений Максвелла | 14 |
| 21 | Движение заряженной частицы в скрещенных полях | 15 |
| 22 | Движение частицы в материальной среде в нерелятивистском случае | 16 |
| 23 | Волновые уравнения 23.1 Однородное одномерное волновое уравнение в неограниченной среде с заданными начальными условиями 23.2 Метод преобразования Фурье для неоднородного одномерного волнового уравнения в бесконечной среде | 1 7 17 |
| | 23.3 Пример | 18 19 |
| 24 | Колебания с произвольной возбуждающей силой | 19 |
| 25 | Весёлые интегралы | 19 |
| 26 | Весёлые интегралы в комплексной плоскости | 20 |
| 27 | Весёлые диффуры | 20 |

1 Две частицы в поле Гука

$$-\frac{\hbar^2}{2m_1}\frac{\partial^2 \psi}{\partial x_1^2} - \frac{\hbar^2}{2m_2}\frac{\partial^2 \psi}{\partial x_2^2} + \frac{\kappa(x_1 - x_2)^2}{2}\psi = i\hbar\frac{\partial \psi}{\partial t}$$

Введём координаты:

$$\begin{split} \eta &= x_1 - x_2 \\ \xi &= \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2} \\ x_1 &= \xi + \frac{m_2}{m_1 + m_2} \eta \\ x_2 &= \xi - \frac{m_1}{m_1 + m_2} \eta \\ \frac{\partial \psi}{\partial x_1} &= \frac{\partial \psi}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x_1} = \frac{\partial \psi}{\partial \eta} + \frac{m_1}{m_1 + m_2} \frac{\partial \psi}{\partial \xi} \\ \frac{\partial \psi}{\partial x_2} &= \frac{\partial \psi}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x_2} + \frac{\partial \psi}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x_2} = -\frac{\partial \psi}{\partial \eta} + \frac{m_2}{m_1 + m_2} \frac{\partial \psi}{\partial \xi} \\ \frac{1}{m_1} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_1^2} &= \frac{1}{m_1} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \eta^2} + \frac{2}{m_1 + m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi \partial \eta} + \frac{m_1}{(m_1 + m_2)^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi^2} \\ \frac{1}{m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_2^2} &= \frac{1}{m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \eta^2} - \frac{2}{m_1 + m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi \partial \eta} + \frac{m_2}{(m_1 + m_2)^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi^2} \\ \frac{1}{m_1} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_1^2} + \frac{1}{m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_2^2} &= \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \eta^2} + \frac{1}{m_1 + m_2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi^2} \end{split}$$

Вводим

$$M = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \quad \kappa = M \omega^2$$

Отсюда следует:

$$\psi = \sum_{n=0}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} A_n(p_{\xi}) e^{\frac{i}{\hbar} \left(\frac{p_{\xi}^2}{2(m_1+m_2)}t - p_{\xi}\xi\right)} dp_{\xi} \cdot H_n\left(\sqrt{\frac{M\omega}{\hbar}}\eta\right) \exp\left(-\frac{M\omega\eta^2}{2\hbar}\right) e^{i\omega\left(n + \frac{1}{2}\right)t}$$

2 Нормальные координаты. Классический случай

Гамильтониан:

$$H = \sum_{i=1}^{N} \frac{p_i'^2}{2m_i} + \sum_{i,j} \frac{A_{ij}' q_j' q_j'}{2}$$

Вводим новые обозначения:

$$q_{i} = \sqrt{m_{i}} q'_{i}$$

$$A_{ij} = \frac{A'_{ij}}{\sqrt{m_{i}m_{j}}}$$

$$p_{i} = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{i}} = \frac{p'_{i}}{\sqrt{m_{i}}}$$

Гамильтониан в новых координатах:

$$H = \sum_{i=1}^{N} \frac{p_i^2}{2} + \sum_{i,j} \frac{A_{ij}q_iq_j}{2}$$

Уравнения движения (всегда можно выбрать A_{ij} так, что $A_{ij} = A_{ji}$):

$$\dot{p}_k = -\sum_{i,j} \frac{A_{ij}\delta_{ik}q_j + A_{ij}q_i\delta_{jk}}{2} = -\sum_i A_{ki}q_i$$

$$\dot{q}_k = p_k$$

Подставляем второе в первое и получаем:

$$\ddot{q}_k = -\sum_i A_{ki} q_i$$

Приводим систему к нормальным координатам. Для этого находим собственные числа $-\omega_n^2$ и матрицу собственных векторов $C(c_{in})$, матрицы -A:

$$(^{-}-\omega 2\delta_{ij} + A_{ij}) = 0$$
$$\sum_{i} A_{ki}c_{in} = \omega_{n}^{2}c_{kn}$$

Матрица собственных векторов в силу симметричности A, можно выбрать такую, что она будет ортогональна:

$$C^{-1} = C^{T}$$

$$\sum_{i} c_{ik} c_{in} = \sum_{i} c_{ki} c_{ni} = \delta_{kn}$$

Вводим новые переменные:

$$P_i = p_i$$
$$Q_i = \sum_j c_{ij} q_j$$

Получаем для гамильтониана:

$$H = \sum_{i=1}^{N} \frac{P_i^2}{2} + \sum_{k,n} \sum_{i,j} \frac{1}{2} c_{ik} A_{ij} c_{jn} Q_k Q_n = \sum_{i=1}^{N} \frac{P_i^2}{2} + \sum_{k,n} \frac{1}{2} \omega_n^2 \delta_{nk} Q_k Q_n$$

$$H = \sum_{i=1}^{N} \frac{P_i^2}{2} + \frac{\omega_i^2 Q_i^2}{2}$$

3 Нормальные координаты. Квантовый случай

В квантовом случае импульс в декартовых координатах:

$$\hat{p}_i' = -i\hbar \frac{\partial}{\partial q_i'}$$

При первом преобразовании координат, как легко видеть:

$$\hat{p}_i = -i\hbar \frac{\partial}{\partial q_i}$$

Поэтому гамильтониан:

$$\begin{split} \hat{H} &= \sum_{i} -\frac{\hbar^{2}}{2} \frac{\partial}{\partial q_{i}} \frac{\partial}{\partial q_{i}} + \frac{\omega_{i}^{2} Q_{i}^{2}}{2} = \sum_{i} -\frac{\hbar^{2}}{2} \sum_{n} \frac{\partial Q_{n}}{\partial q_{i}} \frac{\partial}{\partial Q_{n}} \sum_{k} \frac{\partial Q_{k}}{\partial q_{i}} \frac{\partial}{\partial Q_{k}} + \frac{\omega_{i}^{2} Q_{i}^{2}}{2} = \\ &= \sum_{i} -\frac{\hbar^{2}}{2} \sum_{n} c_{ni} \frac{\partial}{\partial Q_{n}} \sum_{k} c_{ki} \frac{\partial}{\partial Q_{k}} + \frac{\omega_{i}^{2} Q_{i}^{2}}{2} = \sum_{k,n} -\frac{\hbar^{2}}{2} \sum_{i} c_{ni} c_{ki} \frac{\partial^{2}}{\partial Q_{n} \partial Q_{k}} + \sum_{i} \frac{\omega_{i}^{2} Q_{i}^{2}}{2} = \\ &= \sum_{i} -\frac{\hbar^{2}}{2} \frac{\partial^{2}}{\partial Q_{i}^{2}} + \frac{\omega_{i}^{2} Q_{i}^{2}}{2} \end{split}$$

4 Сферические координаты

Связь декартовых (x,y,z) и сферических координат (r,θ,α) даётся выражениями:

$$x = r \sin \theta \cos \alpha$$
$$y = r \sin \theta \sin \alpha$$
$$z = r \cos \theta$$

Орты сферической системы координат найдём из соотношений:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \middle| \mathbf{e}_r = \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} = \sin \theta \cos \alpha \, \mathbf{e}_x + \sin \theta \sin \alpha \, \mathbf{e}_y + \cos \theta \, \mathbf{e}_z \\ \begin{vmatrix} \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} \middle| \mathbf{e}_\theta = \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} = r \cos \theta \cos \alpha \, \mathbf{e}_x + r \cos \theta \sin \alpha \, \mathbf{e}_y - r \sin \theta \, \mathbf{e}_z \\ \begin{vmatrix} \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \alpha} \middle| \mathbf{e}_\alpha = \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \alpha} = -r \sin \theta \sin \alpha \, \mathbf{e}_x + r \sin \theta \cos \alpha \, \mathbf{e}_y \end{vmatrix}$$

Коэффициенты Ламе:

$$H_r = \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \right| = 1$$

$$H_{\theta} = \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} \right| = r$$

$$H_{\alpha} = \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \alpha} \right| = r \sin \theta$$

Орты

$$e_r = \sin \theta \cos \alpha e_x + \sin \theta \sin \alpha e_y + \cos \theta e_z$$

$$e_{\theta} = \cos \theta \cos \alpha e_x + \cos \theta \sin \alpha e_y - \sin \theta e_z$$

$$e_{\alpha} = -\sin \alpha e_x + \cos \alpha e_y$$

Орты декартовой системы, выраженные через орты сферической системы:

$$e_x = \sin \theta \cos \alpha e_r + \cos \theta \cos \alpha e_\theta - \sin \alpha e_\alpha$$

$$e_y = \sin \theta \sin \alpha e_r + \cos \theta \sin \alpha e_\theta + \cos \alpha e_\alpha$$

$$e_z = \cos \theta e_r - \sin \theta e_\theta$$

Немного о производных от ортов (для вывода нужно помнить, что орты декартовой системы образуют базис, не зависящий от его положения, в то время как орты сферической системы образуют базис, который меняется от точки к точке):

$$\frac{\partial \mathbf{e}_r}{\partial r} = 0 \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\theta}}{\partial r} = 0 \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\alpha}}{\partial r} = 0
\frac{\partial \mathbf{e}_r}{\partial \theta} = \mathbf{e}_{\theta} \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\theta}}{\partial \theta} = -\mathbf{e}_r \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\alpha}}{\partial \theta} = 0
\frac{\partial \mathbf{e}_r}{\partial \alpha} = \sin \theta \, \mathbf{e}_{\alpha} \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\theta}}{\partial \alpha} = \cos \theta \, \mathbf{e}_{\alpha} \qquad \frac{\partial \mathbf{e}_{\alpha}}{\partial \alpha} = -\sin \theta \, \mathbf{e}_r - \cos \theta \, \mathbf{e}_{\theta}$$

5 Волновые функции в р и х представлениях

Для описания квантовых процессов вводят волновые функции, которые являются суперпозициями волн д'Бройля. Для одной частицы:

$$\psi(\mathbf{r},t) = A \int C(\mathbf{p},t) \exp\left(\frac{i}{\hbar}\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}\right) d^3p$$

$$C(\mathbf{p},t) = B \int \psi(\mathbf{r},t) \exp\left(-\frac{i}{\hbar}\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}\right) d^3r$$

 $\psi({m r},t)$ – волновая функция в x представлении. $C({m p},t)$ – волновая функция в p представлении. A и B – действительные числа, которые можно найти из условия нормировки. Нормировка:

$$\int \psi^*(\boldsymbol{r},t)\psi(\boldsymbol{r},t)d^3r = \int C^*(\boldsymbol{p},t)C(\boldsymbol{p},t)d^3p = 1$$

$$A^2 \iint C^*(\boldsymbol{p'},t)C(\boldsymbol{p},t) \exp\left(\frac{i}{\hbar}(\boldsymbol{p'}-\boldsymbol{p})\cdot\boldsymbol{r}\right)d^3p\,d^3p'\,d^3r =$$

$$= A^2 \int C^*(\boldsymbol{p'},t)C(\boldsymbol{p},t)(2\pi\hbar)^3\delta(\boldsymbol{p'}-\boldsymbol{p})d^3p\,d^3p' =$$

$$= A^2(2\pi\hbar)^3 \int C^*(\boldsymbol{p},t)C(\boldsymbol{p},t)d^3p = A^2(2\pi\hbar)^3 = 1$$

$$B^2 \iint \psi^*(\boldsymbol{r'},t)\psi(\boldsymbol{r},t) \exp\left(\frac{i}{\hbar}\boldsymbol{p}\cdot(\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r})\right)d^3p\,d^3r\,d^3r' =$$

$$= B^2(2\pi\hbar)^3 \iint \psi^*(\boldsymbol{r'},t)\psi(\boldsymbol{r},t)\delta(\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r})d^3r\,d^3r' = B^2(2\pi\hbar)^3 \iint \psi^*(\boldsymbol{r},t)\psi(\boldsymbol{r},t)d^3r =$$

$$= B^2(2\pi\hbar)^3 = 1$$

$$A = B = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}}$$

Обратимость непосредственно следует из обратимости преобразования Фурье.

Оператор импульса в х представлении 6

Оператор импульса в p представлении, просто вектор p. По определению оператор импульса \hat{p} в x представлении:

$$\langle \boldsymbol{p} \rangle = \int \psi^*(\boldsymbol{r}, t) \hat{\boldsymbol{p}} \psi(\boldsymbol{r}, t) d^3 r$$

Средний импульс:

$$\langle \boldsymbol{p} \rangle = \int C^*(\boldsymbol{p},t) \boldsymbol{p} C(\boldsymbol{p},t) d^3 \boldsymbol{p} =$$

$$= \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \iiint \boldsymbol{p} \psi^*(\boldsymbol{r'},t) \psi(\boldsymbol{r},t) \exp\left(\frac{i}{\hbar} \boldsymbol{p} \cdot (\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r})\right) d^3 r' d^3 r d^3 \boldsymbol{p} =$$

$$= \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \iint \psi^*(\boldsymbol{r'},t) \psi(\boldsymbol{r},t) \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r'}} \int \exp\left(\frac{i}{\hbar} \boldsymbol{p} \cdot (\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r})\right) d^3 \boldsymbol{p} d^3 r' d^3 \boldsymbol{r} =$$

$$= \iint \psi^*(\boldsymbol{r'},t) \psi(\boldsymbol{r},t) \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r'}} \delta(\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r}) d^3 r' d^3 \boldsymbol{r} =$$

$$= [\text{интегрируем по частям и учитываем, что } \psi = 0 \text{ на } \infty] =$$

$$= -\frac{\hbar}{i} \iint \delta(\boldsymbol{r'}-\boldsymbol{r}) \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r'}} \psi^*(\boldsymbol{r'},t) \psi(\boldsymbol{r},t) d^3 r' d^3 \boldsymbol{r} =$$

$$= -\frac{\hbar}{i} \int \psi(\boldsymbol{r},t) \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r}} \psi^*(\boldsymbol{r},t) d^3 \boldsymbol{r} =$$

$$= [\text{ещё одно интегрирование по частям}] =$$

$$= \frac{\hbar}{i} \int \psi^*(\boldsymbol{r},t) \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r}} \psi(\boldsymbol{r},t) d^3 \boldsymbol{r}$$

$$\hat{\boldsymbol{p}} = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r}} = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r}}$$

7 Оператор координаты в р представлении

Оператор координаты в x представлении r. В p представлении по определению:

 $\langle \boldsymbol{r} \rangle = \int C^*(\boldsymbol{p}, t) \hat{\boldsymbol{r}} C(\boldsymbol{p}, t) d^3 p$

Итак:

$$\langle \boldsymbol{r} \rangle = \int \psi^*(\boldsymbol{r},t) \boldsymbol{r} \psi(\boldsymbol{r},t) d^3r =$$

$$= \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \iiint C^*(\boldsymbol{p'},t) C(\boldsymbol{p},t) \boldsymbol{r} \exp\left(-\frac{i}{\hbar}(\boldsymbol{p'}-\boldsymbol{p}) \cdot \boldsymbol{r}\right) d^3r \, d^3p \, d^3p' =$$

$$= \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \iint C^*(\boldsymbol{p'},t) C(\boldsymbol{p},t) \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{p}} \int \exp\left(\frac{i}{\hbar}(\boldsymbol{p}-\boldsymbol{p'}) \cdot \boldsymbol{r}\right) d^3r \, d^3p \, d^3p' =$$

$$= \frac{\hbar}{i} \iint C^*(\boldsymbol{p'},t) C(\boldsymbol{p},t) \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{p}} \delta(\boldsymbol{p}-\boldsymbol{p'}) d^3p \, d^3p' =$$

$$= [\text{интегрируем по частям и учитываем, что } C = 0 \text{ на } \infty] =$$

$$= -\frac{\hbar}{i} \iint C^*(\boldsymbol{p}, t) \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{p}} C(\boldsymbol{p}, t) d^3 \boldsymbol{p}$$

В результате:

$$\hat{\boldsymbol{r}} = -\frac{\hbar}{i}\frac{\partial}{\partial\boldsymbol{p}} = i\hbar\frac{\partial}{\partial\boldsymbol{p}}$$

Уравнение Шрёдингера сохраняет свою форму:

$$\sum_{i=1}^{N} \frac{p_i^2}{2m_i} C + \hat{U}\left(i\hbar \frac{\partial}{\partial p_1}, \dots, i\hbar \frac{\partial}{\partial p_N}\right) C = i\hbar \frac{\partial C}{\partial t}$$

8 Определение и некоторые свойства функций Эйри

Функциями Эйри называют:

$$\operatorname{Ai}(x) = \frac{1}{\pi} \int_{0}^{\infty} \cos\left(\frac{t^{3}}{3} + xt\right) dt$$

$$\operatorname{Bi}(x) = \frac{1}{\pi} \int_{0}^{\infty} \left[e^{-\frac{1}{3}t^{3} - xt} + \sin\left(\frac{t^{3}}{3} + xt\right) \right] dt$$

Асимптотика (можно найти, проинтегрировав методом перевала в комплексной плоскости):

$$\begin{split} \operatorname{Ai}\left(x\right) &\underset{x \to \infty}{\approx} \frac{1}{2\sqrt{\pi}x^{1/4}} \exp\left(-\frac{2}{3}x^{3/2}\right) \\ \operatorname{Bi}\left(x\right) &\underset{x \to -\infty}{\approx} \frac{1}{\sqrt{\pi}x^{1/4}} \exp\left(\frac{2}{3}x^{3/2}\right) \\ \operatorname{Ai}\left(x\right) &\underset{x \to -\infty}{\approx} \frac{1}{\sqrt{\pi}x^{1/4}} \sin\left(\frac{2}{3}|x|^{3/2} + \frac{\pi}{4}\right) \\ \operatorname{Bi}\left(x\right) &\underset{x \to -\infty}{\approx} \frac{1}{\sqrt{\pi}x^{1/4}} \cos\left(\frac{2}{3}|x|^{3/2} + \frac{\pi}{4}\right) \end{split}$$

Интеграл (легко находится с использованием дельта функции)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \operatorname{Ai}(x) \, dx = 1$$

Функции Эйри удовлетворяют уравнению Эйри:

$$u'' - xu = 0$$

Рассмотрим интеграл:

$$\int_{a}^{\infty} \operatorname{Ai}'(x) \operatorname{Ai}''(x) dx = \int_{a}^{\infty} x \operatorname{Ai}'(x) \operatorname{Ai}(x) dx$$

$$\Rightarrow \frac{\left[\operatorname{Ai}'(x)\right]^{2}}{2} \Big|_{a}^{\infty} = x \frac{\left[\operatorname{Ai}(x)\right]^{2}}{2} \Big|_{a}^{\infty} - \int_{a}^{\infty} \frac{\left[\operatorname{Ai}(x)\right]^{2}}{2} dx$$

Откуда следует весьма важный интеграл:

$$\int_{a}^{\infty} [\operatorname{Ai}(x)]^{2} dx = [\operatorname{Ai}'(a)]^{2} - a [\operatorname{Ai}(a)]^{2}$$

9 Решение линейных уравнений

Поставим следующую задачу:

$$L[y] = \frac{\partial y}{\partial t}$$

$$y(x,t)\Big|_{t=0} = y(x,0)$$

L – произвольный линейный оператор. Пусть собственные значения $Y(x,\lambda)$ удовлетворяет уравнению:

$$L[Y] = \lambda Y$$

и если спектр λ сплошной, существует функция $Y^{-1}(x,\lambda')$, такая что:

$$\int_{-\infty}^{\infty} Y^{-1}(x,\lambda')Y(x,\lambda)dx = \delta(\lambda - \lambda')$$

Будем искать y в виде:

$$y = \int_{-\infty}^{\infty} A(\lambda)e^{\lambda t}Y(x,\lambda) d\lambda$$

Простой подстановкой можно проверить, что это выражение в самом деле является решением уравнения. $A(\lambda)$ определим из начальных условий:

$$y(x,0) = \int_{-\infty}^{\infty} A(\lambda)Y(x,\lambda) d\lambda$$

$$A(\lambda) = \int_{-\infty}^{\infty} y(x,0)Y^{-1}(x,\lambda) dx$$

Подставляем в решение и получаем:

$$y(x,t) = \int_{-\infty}^{\infty} y(x',0) \int_{-\infty}^{\infty} e^{\lambda t} Y^{-1}(x',\lambda) Y(x,\lambda) d\lambda dx'$$

10 Решение линейных уравнений в случае дискретного спектра

В случае дискретного спектра у нас есть система функций:

$$Y_1(x), Y_2(x), \ldots, Y_n(x), \ldots$$

и соответствующая ей последовательность чисел:

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots$$

Если удалось построить дополнительную систему функций

$$Y_1^{-1}(x), Y_2^{-1}(x), \dots, Y_n^{-1}(x), \dots$$

такую что

$$\int_{-\infty}^{\infty} Y_k^{-1}(x) Y_n(x) dx = \delta_{kn}$$

То решение уравнения можно найти в виде:

$$y = \sum_{k=1}^{\infty} A_k e^{\lambda_k t} Y_k(x)$$

$$A_k = \int_{-\infty}^{\infty} Y_k^{-1}(x) y(x,0) dx$$

Получаем окончательно решение:

$$y(x,t) = \int_{-\infty}^{\infty} y(x',0) \sum_{k=1}^{\infty} e^{\lambda_k t} Y_k^{-1}(x') Y_k(x) dx'$$

11 Частица в однородном силовом поле

Пусть сила, действующая на частицу, равна F по модулю и направлена вдоль оси z в обратном направлении. Гамильтониан в классическом случае:

$$\hat{H} = \frac{\hat{p}_z^2}{2m} + F\hat{z}$$

Уравнение Шрёдингера:

$$\frac{p_z^2}{2m}C(p_z,t)+i\hbar F\frac{\partial C(p_z,t)}{\partial p_z}=i\hbar\frac{\partial C(p_z,t)}{\partial t}$$

Вместо λ будет выступать $-iE/\hbar$. Для Y получаем уравнение

$$\frac{p_z^2}{2m}Y + i\hbar F \frac{\partial Y}{\partial p_z} = EY$$

Будем искать Y в форме $\exp f(p_z)$:

$$i\hbar F \frac{\partial f(p_z)}{\partial p_z} = E - \frac{p_z^2}{2m}$$

$$f(p_z) = -i\frac{E}{\hbar F}p_z + i\frac{1}{6m\hbar F}p_z^3 + const$$

Константа уйдёт в нормировочный множитель.

$$Y(p_z, E) = A \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \left(\frac{E}{F} p_z - \frac{1}{6mF} p_z^3\right)\right)$$

$$Y^{-1}(p_z, E) = B \exp\left(\frac{i}{\hbar} \left(\frac{E}{F} p_z - \frac{1}{6mF} p_z^3\right)\right)$$
$$AB \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(\frac{ip_z}{\hbar F} (E' - E)\right) dp_z = 2\pi AB\hbar F \, \delta(E' - E) = \delta(E' - E)$$

Откуда можно в качестве A и B можно взять константы:

$$A = B = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar F}}$$

$$C(p_z, t) = \int_{-\infty}^{\infty} C(p_z, 0) \int_{-\infty}^{\infty} AB \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \left(E\left(\frac{p_z - p_z'}{F} + t\right) - \frac{1}{6mF}(p_z^3 - p_z'^3)\right)\right) dE dp_z' =$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} C(p_z', 0) \delta(p_z - p_z' + Ft) \exp\left(\frac{i}{6m\hbar F}(p_z^3 - p_z'^3)\right) dp_z' =$$

$$= C(p_z + Ft, 0) \exp\left(\frac{i(-3p_z^2Ft - 3p_zF^2t^2 - F^3t^3)}{6m\hbar F}\right) =$$

$$= C(p_z + Ft, 0) \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \left(\frac{p_z^2}{2m}t + \frac{p_zFt^2}{2m} + \frac{F^2t^3}{6m}\right)\right)$$

Чтобы получить дискретный спектр нужно ввести дополнительные условия. Чаще всего таким условием выступает поверхность, за пределы которой частица не может попасть. В качестве такой поверхности может выступать поверхность Земли для поля тяжести, обкладка конденсатора.

12 Гауссовский волновой пакет в однородном поле

Пусть

$$\psi(z,0) = \frac{1}{\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(z-z_0)^2}{4\sigma^2}\right)$$

$$C(p_z,0) = \frac{1}{\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}} \frac{1}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{(z-z_0)^2}{4\sigma^2} - \frac{i}{\hbar} p_z z\right) dz =$$

$$= \frac{1}{\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}} \frac{1}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p_z z_0\right) \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{(z-z_0)^2}{4\sigma^2} - \frac{i}{\hbar} p_z (z-z_0)\right) dz =$$

$$= \frac{1}{\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}} \frac{1}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p_z z_0\right) \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{(z-z_0)^2}{4\sigma^2} - 2\frac{i}{\hbar} \sigma p_z \frac{(z-z_0)}{2\sigma}\right) dz =$$

$$= \frac{1}{\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}} \frac{1}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p_z z_0\right) \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\left(\frac{(z-z_0)}{2\sigma} + \frac{i}{\hbar} \sigma p_z\right)^2 - \frac{\sigma^2 p_z^2}{\hbar^2}\right) dz =$$

$$= \frac{2\sqrt[4]{2\pi\sigma^2}}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p_z z_0 - \frac{\sigma^2 p_z^2}{\hbar^2}\right) =$$

$$= \sqrt[4]{\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p_z z_0 - \frac{\sigma^2 p_z^2}{\hbar^2}\right)$$

$$\langle z \rangle = \sqrt{\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2}} \int_{-\infty}^{\infty} \left(z_0 - \frac{2i\hbar\sigma^2}{\hbar^2} (p_z + Ft) + \frac{p_z}{m} t + \frac{Ft^2}{2m}\right) \exp\left(-\frac{2\sigma^2 (p_z + Ft)^2}{\hbar^2}\right) dp_z =$$

$$= \sqrt{\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2}} \int_{-\infty}^{\infty} \left(z_0 - \frac{2i\hbar\sigma^2}{\hbar^2} (p_z + Ft) + \frac{p_z + Ft}{m} t - \frac{Ft^2}{2m}\right) \exp\left(-\frac{2\sigma^2 (p_z + Ft)^2}{\hbar^2}\right) dp_z =$$

$$= z_0 - \frac{Ft^2}{2m}$$

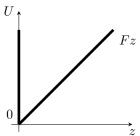
$$\langle z^2 \rangle = \sqrt{\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2}} \int_{-\infty}^{\infty} \left(z_0 - \frac{Ft^2}{2m} + \left(\frac{t}{m} - 2\frac{i\sigma^2}{\hbar} \right) (p_z + Ft) \right)^2 \exp\left(-\frac{2\sigma^2(p_z + Ft)^2}{\hbar^2} \right) dp_z + \frac{1}{2} \left(\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2} \int_{-\infty}^{\infty} \left(2\sigma^2 + \frac{i\hbar}{m}t \right) \exp\left(-\frac{2\sigma^2(p_z + Ft)^2}{\hbar^2} \right) dp_z = \frac{1}{2} \left(\frac{2\sigma^2}{\pi\hbar^2} \right)^2 + \left(\frac{t}{m} - 2\frac{i\sigma^2}{\hbar} \right)^2 \frac{\hbar^2}{4\sigma^2} + \left(2\sigma^2 + \frac{i\hbar}{m}t \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{2\sigma^2}{2m} \right)^2 + \frac{t^2\hbar^2}{4m^2\sigma^2} + \sigma^2$$

Дисперсия:

$$\langle z^2 \rangle - \langle z \rangle^2 = \frac{t^2 \hbar^2}{4m^2 \sigma^2} + \sigma^2$$

13 Частица в однородном поле над непроницаемым барьером

Рассмотрим частицу в треугольной потенциальной яме:



В этом случае спектр дискретный. Нам необходимо от импульсной формы перейти к координатной. В этом случае получится обычное стационарное уравнение Шрёдингера с решением:

$$\psi(z,E) = \int_{-\infty}^{\infty} A \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \left(\frac{E - Fz}{F} p_z - \frac{1}{6mF} p_z^3\right)\right) dp_z =$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} A \cos\left(-\frac{E - Fz}{F\hbar} p_z + \frac{1}{2mF\hbar} \frac{p_z^3}{3}\right) dp_z =$$

$$= A(2mF\hbar)^{1/3} \operatorname{Ai}\left((2mF\hbar)^{1/3} \frac{Fz - E}{F\hbar}\right)$$

Зная корни функции Эйри x_1, x_2, \ldots , легко найти спектр:

$$E_k = -(2m)^{-1/3}\hbar^{2/3}F^{2/3}x_k$$

А воспользовавшись интегралом:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \operatorname{Ai}^{2}(x) \, dx = \left[\operatorname{Ai}'(x_{k}) \right]^{2},$$

нормировочную константу:

$$A = \hbar^{-2/3} (2mF)^{-1/6} |\operatorname{Ai}'(x_k)|^{-1}$$

Окончательно волновые функции:

$$\psi_k(z) = \frac{(2mF)^{1/6}}{\hbar^{1/3} |\operatorname{Ai}'(x_k)|} \operatorname{Ai} \left((2mF\hbar)^{1/3} \frac{z}{\hbar} + x_k \right)$$

Для электронов:

$$E_k \approx -1.14 \times 10^6 F^{2/3} x_k \text{ aB}$$

Найдём количество значений x_k приходящийся в интервал $(k_bT, k_b(T+\Delta T))$ при $\Delta T=10 {\rm K}$ и $T=300 {\rm K}$ (обозначим эту величину N) для поля силы тяжести, что соответствует частице над поверхностью Земли. Для этого воспользуемся приближённым выражением:

$$\operatorname{Ai}(x) \underset{x \to -\infty}{\approx} \frac{1}{\sqrt{\pi}x^{1/4}} \sin\left(\frac{2}{3}|x|^{3/2} + \frac{\pi}{4}\right)$$
$$|x_k|^{3/2} \approx \frac{3}{2}\pi k - \frac{3\pi}{8}$$

$$N \approx \frac{2^{3/2}}{3\pi q\hbar m^{1/2}} k_b^{3/2} T^{3/2} ((1 + \Delta T/T)^{3/2} - 1) \approx \frac{2^{1/2}}{\pi q\hbar m^{1/2}} k_b^{3/2} T^{1/2} \Delta T$$

Для электронов:

$$N \approx 4.07 \times 10^{15}$$

Далее можно приближённо вычислить среднюю температуру таких частиц и так далее.

14 Оператор импульса в сферических координатах и коммутационные соотношения

Нам известно, что оператор импульса это градиент с коэффициентом. Градиент в сферических координатах:

$$\nabla = \left\{ \frac{\partial}{\partial r}, \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta}, \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right\}$$

Оператор Лапласа, который фигурирует в уравнении Шрёдингера:

$$\Delta = \nabla \cdot \nabla = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2}$$

Но умные люди давно подсчитали, что:

$$\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2}$$

и результаты, вообще говоря, не совпадают. Где мы ошиблись? Ответ на этот вопрос чрезвычайно прост: мы не должны были забывать об ортах. Запишем градиент иначе:

$$abla = oldsymbol{e}_r rac{\partial}{\partial r} + oldsymbol{e}_ heta rac{1}{r} rac{\partial}{\partial heta} + oldsymbol{e}_lpha rac{1}{r\sin heta} rac{\partial}{\partial lpha}$$

И воспользуемся формулами:

$$\begin{split} \frac{\partial \boldsymbol{e}_r}{\partial r} &= 0 & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\theta}{\partial r} &= 0 & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\alpha}{\partial r} &= 0 \\ \frac{\partial \boldsymbol{e}_r}{\partial \theta} &= \boldsymbol{e}_\theta & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\theta}{\partial \theta} &= -\boldsymbol{e}_r & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\alpha}{\partial \theta} &= 0 \\ \frac{\partial \boldsymbol{e}_r}{\partial \alpha} &= \sin\theta \, \boldsymbol{e}_\alpha & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\theta}{\partial \alpha} &= \cos\theta \, \boldsymbol{e}_\alpha & \frac{\partial \boldsymbol{e}_\alpha}{\partial \alpha} &= -\sin\theta \, \boldsymbol{e}_r - \cos\theta \, \boldsymbol{e}_\theta \end{split}$$

Тогда

$$\begin{split} \Delta &= \boldsymbol{e}_r \cdot \frac{\partial}{\partial r} \left(\boldsymbol{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \boldsymbol{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \boldsymbol{e}_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) + \\ &+ \boldsymbol{e}_\theta \cdot \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\boldsymbol{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \boldsymbol{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \boldsymbol{e}_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) + \boldsymbol{e}_\alpha \cdot \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\boldsymbol{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \boldsymbol{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \boldsymbol{e}_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) = \\ &= \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} = \\ &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} \end{split}$$

Итак, оператор импульса в сферических координатах:

$$\hat{\boldsymbol{p}} = -i\hbar \left(\boldsymbol{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \boldsymbol{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \boldsymbol{e}_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right)$$

Соотношения коммутации в случае декартовых координата

$$[\hat{p}_i, \hat{p}_j] = \hat{p}_i \hat{p}_j - \hat{p}_j \hat{p}_i = 0$$

С точки зрения векторов это означает, что в терминах полного произведения векторов матрица $\hat{p}\hat{p}$ симметрична.

$$\nabla\nabla = e_r \frac{\partial}{\partial r} \left(e_r \frac{\partial}{\partial r} + e_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + e_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) +$$

$$+ e_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(e_r \frac{\partial}{\partial r} + e_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + e_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) + e_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(e_r \frac{\partial}{\partial r} + e_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + e_\alpha \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) =$$

$$= e_r e_r \frac{\partial^2}{\partial r^2} + e_r e_\theta \frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + e_r e_\alpha \frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} + e_\theta e_r \left(\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial \theta} - \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) +$$

$$+ e_\theta e_\theta \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} \right) + e_\theta e_\alpha \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) + e_\alpha e_r \left(\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) +$$

$$+ e_\alpha e_\theta \left(\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} - \frac{\cos \theta}{r \sin \theta} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \right) + e_\alpha e_\alpha \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} \right)$$

Выпишем матрицу $\nabla \nabla$:

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial^2}{\partial r^2} & \frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \\ \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial \theta} - \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} & \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \\ \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} & \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \alpha} \frac{1}{r \partial \theta} - \frac{\cos \theta}{r \sin \theta} \frac{1}{r \partial \theta} & \frac{1}{r \partial \theta} + \frac{\cos \theta}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} \end{pmatrix}$$
 етрична. Интересно, что данный результат нельзя получить, если рассматривать покомпонентны

Она симметрична. Интересно, что данный результат нельзя получить, если рассматривать покомпонентные коммутационные соотношения.

15 Гипергеометрическая функция

Сумма бесконечной геометрической прогрессии:

$$S = b_0(1 + x + x^2 + \ldots)$$

Её обобщением является следующая трёхпараметрическая функция:

$$F(\alpha,\beta;\gamma;x) = 1 + \frac{\alpha\beta}{\gamma} \frac{x}{1!} + \frac{\alpha(\alpha+1)\beta(\beta+1)}{\gamma(\gamma+1)} \frac{x^2}{2!} + \frac{\alpha(\alpha+1)(\alpha+2)\beta(\beta+1)(\beta+2)}{\gamma(\gamma+1)(\gamma+2)} \frac{x^3}{3!} + \dots$$

Некоторые очевидные соотношения:

$$F'(\alpha, \beta; \gamma; x) = \frac{\partial F(\alpha, \beta; \gamma; x)}{\partial x} = \frac{\alpha \beta}{\gamma} F(\alpha + 1, \beta + 1; \gamma + 1; x)$$

16 Частица в скалярном поле Юкавы

Скалярное поле Юкавы:

$$U = U_0 \frac{e^{-\gamma r}}{r}$$

Стационарное уравнение Шрёдингера:

$$-\frac{\hbar^2}{2M}\frac{1}{r^2}\frac{\partial}{\partial r}r^2\frac{\partial\psi}{\partial r} + \frac{\hat{L}^2\psi}{2Mr^2} + U_0\frac{e^{-\gamma r}}{r}\psi = E\psi$$

Представляем ψ в виде:

$$\psi = R(r)Y_{lm}(\theta, \alpha)$$

Получаем:

$$-\frac{\hbar^2}{2M}\frac{1}{r^2}\frac{d}{dr}r^2\frac{dR}{dr} + \frac{\hbar^2 l(l+1)}{2Mr^2}R + U_0\frac{e^{-\gamma r}}{r}R = ER$$

17 Решение линейных уравнений второго порядка при известном частном решении

Пусть дано уравнение:

$$y'' + f(x)y' + q(x)y = 0$$

и $\varphi(x)$ – его частное решение. Будем искать его второе решение в виде: $\psi \varphi$. При этом начальные условия перейдут в

$$y(x_0) = \psi(x_0)\varphi(x_0) = y_0$$

$$y'(x_0) = \psi'(x_0)\varphi(x_0) + \psi(x_0)\varphi'(x_0) = y'_0$$

$$\psi(x_0) = \frac{y_0}{\varphi(x_0)}$$

$$\psi'(x_0)\varphi^2(x_0) = \varphi(x_0)y'_0 - y_0\varphi'(x_0)$$

$$\psi''\varphi + 2\psi'\varphi' + f\psi'\varphi = 0$$

Тогда

$$\frac{\psi''}{\psi'} = -2\frac{\varphi'}{\varphi} - f$$

$$\psi' = \psi'(x_0)\frac{\varphi^2(x_0)}{\varphi^2(x)} \exp\left(-\int_{x_0}^x f \, dx\right)$$

$$\psi = \psi'(x_0)\varphi^2(x_0)\int_{x_0}^x \frac{1}{\varphi^2(x)} \exp\left(-\int_{x_0}^x f \, dx\right) dx + \psi(x_0)$$

$$y = \frac{\varphi(x)}{\varphi(x_0)} \left[\varphi(x_0)(\varphi(x_0)y_0' - y_0\varphi'(x_0))\int_{x_0}^x \frac{1}{\varphi^2(x)} \exp\left(-\int_{x_0}^x f \, dx\right) dx + y_0\right]$$

Определитель Вронского:

$$\begin{vmatrix} \varphi & \varphi \psi \\ \varphi' & \varphi' \psi + \psi' \varphi \end{vmatrix} = \psi' \varphi^2 = \psi'(x_0) \varphi^2(x_0) \exp\left(-\int_{x_0}^x f \, dx\right) \neq 0, \text{ если } \psi'(x_0) \varphi^2(x_0) \neq 0$$

То есть решения, полученные таким методом, линейно независимы, если $\psi'(x_0) \neq 0$ и $\varphi(x_0) \neq 0$

18 Расширение изначально однородно заряженного шара

Первый метод.

Рассмотрим эту задачу с точки зрения симметрии. Во-первых, понятно, что в системе отсутствует магнитное поле. Во-вторых, плотность заряда ρ и поле скоростей \boldsymbol{v} зависят только от расстояния до центра шара. Также скорость имеет только одну компоненту v_r , также как и электрическое поле E_r .

Выберем внутри шара радиуса R заряд которой равен Q сферу радиуса r_0 . Такая сфера ограничивает заряд:

$$q = \frac{r_0^3}{R^3} Q$$

Найдём как движется точка на поверхности такой сферы. Уравнение движения:

$$\frac{d^2r}{dt^2} = AE_r = Ak\frac{q}{r^2}$$

$$\frac{v_r^2}{2} - \frac{v_{0r}^2}{2} = Akq\left(-\frac{1}{r} + \frac{1}{r_0}\right)$$

$$v_r = \sqrt{v_{0r}^2 + \frac{2Akq}{r_0} - \frac{2Akq}{r}} = \sqrt{a - \frac{b}{r}}$$

$$\int_{r_0}^r \frac{\sqrt{r}dr}{\sqrt{ar - b}} = t - t_0$$

$$\frac{b}{a^{3/2}} \left(\sqrt{\frac{ar}{b}}\sqrt{\frac{ar}{b} - 1} + \ln\left|\sqrt{\frac{ar}{b} - 1} + \sqrt{\frac{ar}{b}}\right|\right)\Big|_{r_0}^r = t - t_0$$

В случае если $v_r(0) = 0$, получаем:

$$b = 2Akq$$

$$a = \frac{2Akq}{r_0}$$

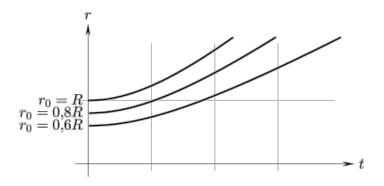
$$\frac{r_0^{3/2}}{(2Akq)^{1/2}} \left(\sqrt{\frac{r}{r_0}} \sqrt{\frac{r}{r_0} - 1} + \ln\left| \sqrt{\frac{r}{r_0} - 1} + \sqrt{\frac{r}{r_0}} \right| \right) = t$$

$$\left(\sqrt{\frac{r}{r_0}} \sqrt{\frac{r}{r_0} - 1} + \ln\left| \sqrt{\frac{r}{r_0} - 1} + \sqrt{\frac{r}{r_0}} \right| \right) = \sqrt{\frac{2AkQ}{R^3}} t = f\left(\frac{r}{r_0}\right)$$

На рисунке приведена зависимость r(t), для различных значений r_0 .

Плотность зарядов можно найти, определяя для каждого из слоёв, между которыми находится заряд dq, толщина между слоями dr_0 , в момент времени t соответствующее расстояние между слоями: dr:

$$\rho = \frac{1}{4\pi r^2} \frac{dq}{dr},$$



где dr определяется dr_0 , а dt = 0. В результате:

$$f'\left(\frac{r}{r_0}\right)\frac{dr}{r_0} = f'\left(\frac{r}{r_0}\right)\frac{rdr_0}{r_0^2}$$
$$\frac{dr}{r} = \frac{dr_0}{r_0}$$
$$\rho = \frac{Q}{4\pi R^3/3}\left(\frac{r_0}{r}\right)^3 = \rho_0\left(f^{-1}\left(\sqrt{\frac{2\alpha kQ}{R^3}}t\right)\right)^{-3}$$

То есть ρ зависит только от времени и не зависит от расстояния, что означает, что шар всегда однороден. Второй метод.

С точки зрения уравнений Максвелла в сферически-симметричном случае:

$$\begin{vmatrix} \frac{1}{r^2 \sin \theta} e_r & \frac{1}{r \sin \theta} e_{\theta} & \frac{1}{r} e_{\alpha} \\ \frac{\partial}{\partial r} & 0 & 0 \\ E_r & rE_{\theta} & r \sin \theta E_{\alpha} \end{vmatrix} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\begin{vmatrix} \frac{1}{r^2 \sin \theta} e_r & \frac{1}{r \sin \theta} e_{\theta} & \frac{1}{r} e_{\alpha} \\ \frac{\partial}{\partial r} & 0 & 0 \\ \frac{\partial}{\partial r} & 0 & 0 \\ \frac{\partial}{\partial r} & rB_{\theta} & r \sin \theta B_{\alpha} \end{vmatrix} = \mu_0 \rho \mathbf{v} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$$

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rE_{\theta}) \\ \frac{\partial E_{r}}{\partial t} & -\frac{\rho v_{r}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial E_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial V_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial V_{\theta}}{\partial t} & -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta}) - \frac{\rho v_{\theta}}{\epsilon_{0}} \\ \frac{\partial V_{\theta}}{\partial t} & -$$

Если в начальный момент времени:

$$E_{\alpha}, E_{\theta}, B_r, B_{\alpha}, B_{\theta}, v_{\theta}, v_{\alpha}, v_r = 0,$$

то как следует из системы уравнений первого порядка по времени, во все следующие моменты времени:

$$E_{\alpha}, E_{\theta}, B_r, B_{\alpha}, B_{\theta}, v_{\theta}, v_{\alpha} = 0,$$

Остаётся система из трёх уравнений:

$$\begin{split} \frac{\partial E_r}{\partial t} &= -\frac{\rho v_r}{\varepsilon_0} \\ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 E_r \right) &= \frac{\rho}{\varepsilon_0} \\ \frac{\partial v_r}{\partial t} &= -v_r \frac{\partial v_r}{\partial r} + A E_r \end{split}$$

Отсюда легко получить систему:

$$\frac{\partial r^2 E_r}{\partial t} + v_r \frac{\partial}{\partial r} (r^2 E_r) = 0$$
$$\frac{\partial v_r}{\partial t} + v_r \frac{\partial v_r}{\partial r} = A E_r$$

Как её решать? Методом характеристик. Все уравнения имеют один и тот же вид и представляют собой уравнения переноса. Скорость переноса v_r . Система в методе характеристик:

$$\frac{dr}{dt} = v_r$$

$$\frac{d(r^2 E_r)}{dt} = 0$$

$$\frac{dv_r}{dt} = AE_r$$

Из второго уравнения следует, что:

$$E_r = \frac{E_r(0)r_0^2}{r^2} = k\frac{r_0^3}{R^3r^2}Q = k\frac{q}{r^2}$$

И система сводится к системе из предыдущего метода.

19 Влияние гравитации поля на заряженный шар

Поле имеет энергию и следовательно массу. Резонно предположить, что эта масса должна участвовать в гравитационных взаимодействиях и гравитация поля должна влиять на движение заряженной среды. Попробуем это учесть. В сферически симметричном случае массу поля, ограниченная сферой радиуса $r(r_0, t)$, можно найти из выражения:

$$m = \frac{\varepsilon_0}{2c^2} \int_0^{r(r_0,t)} E_r^2 4\pi r^2 dr = \frac{4\pi k^2 \varepsilon_0 Q^2}{2c^2 R^6} \int_0^{r_0} \frac{r_0^6}{r^2} \frac{\partial r}{\partial r_0} dr_0 = \frac{kQ^2}{2c^2 R^6} \int_0^{r_0} \frac{r_0^6}{r^2} \frac{\partial r}{\partial r_0} dr_0$$

20 Метод характеристик для уравнений Максвелла

Метод характеристик удобно применять для среды, описываемой уравнениями гидродинамики. Система уравнений Максвелла и второй закон Ньютона для заряженной жидкости с отношением заряда к массе для частицы среды A:

$$\operatorname{div} \boldsymbol{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_{0}}$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{E} = -\frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t}$$

$$\operatorname{div} \boldsymbol{B} = 0$$

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{B} = \mu_{0}\rho\boldsymbol{v} + \frac{1}{c^{2}}\frac{\partial E}{\partial t}$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{v}}{\partial t} + (\boldsymbol{v} \cdot \nabla)\boldsymbol{v} = \boldsymbol{a}(\boldsymbol{A}(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}))$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = c^{2}\nabla_{B} \times \boldsymbol{B} - \boldsymbol{v}(\nabla_{E} \cdot \boldsymbol{E}) + (\boldsymbol{v} \cdot \nabla_{E})\boldsymbol{E} = c^{2}\nabla_{B} \times \boldsymbol{B} - \nabla_{E} \times (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{E}) = c^{2}\nabla_{E,B} \times (\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B})$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = -\nabla_{E} \times \boldsymbol{E} - \boldsymbol{v}(\nabla_{B} \cdot \boldsymbol{B}) + (\boldsymbol{v} \cdot \nabla_{B})\boldsymbol{B} = -\nabla_{E} \times \boldsymbol{E} - \nabla_{B} \times (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{E}) = -\nabla_{E,B} \times (\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B})$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = \boldsymbol{a}(\boldsymbol{A}(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}))$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = -\nabla_{E} \times \boldsymbol{E} - \boldsymbol{v}(\nabla_{B} \cdot \boldsymbol{B}) + (\boldsymbol{v} \cdot \nabla_{B})\boldsymbol{B} = -\nabla_{E} \times \boldsymbol{E} - \nabla_{B} \times (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{E}) = -\nabla_{E,B} \times (\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B})$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{v}}{\partial t} = \boldsymbol{a}(\boldsymbol{A}(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}))$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{v}}{\partial t} = \boldsymbol{a}(\boldsymbol{A}(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}))$$

Последняя система интересна тем, что вскрывает некоторые внутренние связи, но предыдущая система лучше поддаётся анализу. Итак,

$$\frac{d\mathbf{E}}{dt} = c^2 \operatorname{rot} \mathbf{B} - \mathbf{v} \operatorname{div} \mathbf{E} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{E}$$

$$\frac{d\mathbf{B}}{dt} = -\operatorname{rot} \mathbf{E} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{B}$$

$$\frac{d\mathbf{v}}{dt} = \mathbf{a} (A(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}))$$

$$\frac{d\mathbf{r}}{dt} = \mathbf{v}$$

Начальные условия:

$$E(r_0, t_0), \quad B(r_0, t_0), \quad v(r_0, t_0), \quad r(t_0) = r_0$$

Решением системы будут выражения:

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}_0,t), \quad \boldsymbol{B}(\boldsymbol{r}_0,t), \quad \boldsymbol{v}(\boldsymbol{r}_0,t), \quad \boldsymbol{r}(\boldsymbol{r}_0,t)$$

Здесь r_0 аналог постоянной интегрирования. Первые три выражения показывают как меняется электромагнитные поля и поле скоростей в различные моменты времени вдоль характеристики. Выбирая в качестве r_0 все точки пространства, можно получить поле во всём пространстве в различные моменты времени.

21 Движение заряженной частицы в скрещенных полях

Рассмотрим движение частицы массой m, зарядом q в скрещенном поле $E = -u \times B$. Уравнения движения:

$$\frac{d\boldsymbol{p}}{dt} = q(\boldsymbol{E} + \boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B}) = q(\boldsymbol{v} - \boldsymbol{u}) \times \boldsymbol{B}$$

Вводим собственное время τ :

$$\frac{d\tau}{dt} = \sqrt{1 - v^2/c^2} = \frac{mc^2}{W}$$

Тогда:

$$\frac{d\boldsymbol{p}}{d\tau} = \frac{q}{m}(\boldsymbol{p} - \boldsymbol{u}W/c^2) \times \boldsymbol{B}$$

Вводим циклотронную частоту:

$$\boldsymbol{\omega}_0 = rac{q}{m} \boldsymbol{B}$$

$$\frac{d\boldsymbol{p}}{d\tau} = -\boldsymbol{\omega}_0 \times (\boldsymbol{p} - \boldsymbol{u}W/c^2)$$

Рассмотрим также энергию:

$$W = \sqrt{p^2c^2 + m^2c^4}$$

$$\frac{dW}{d\tau} = \frac{c^2}{W} \boldsymbol{p} \cdot \frac{d\boldsymbol{p}}{d\tau} = \boldsymbol{p} \cdot (\boldsymbol{\omega}_0 \times \boldsymbol{u})$$

Заметим теперь, что:

$$\boldsymbol{\omega}_0 \cdot \boldsymbol{p} = \boldsymbol{\omega}_0 \cdot \boldsymbol{p}_0$$

$$\frac{d\mathbf{u} \cdot \mathbf{p}}{d\tau} = -\mathbf{u} \cdot (\boldsymbol{\omega}_0 \times \mathbf{p}) = \mathbf{p} \cdot (\boldsymbol{\omega}_0 \times \mathbf{u}) = \frac{dW}{d\tau}$$

В результате:

$$W - \boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{p} = const = W_0 - \boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{p}_0 = W'_0$$

$$rac{doldsymbol{p}}{d au} = -oldsymbol{\omega}_0 imes (oldsymbol{p} - oldsymbol{u}(oldsymbol{u}\cdotoldsymbol{p})/c^2 - oldsymbol{u}W_0'/c^2)$$

Введём правую тройку ортов:

$$m{e}_{\omega} = rac{m{\omega}_0}{\omega_0} \quad m{e}_t = rac{m{e}_{\omega} imes m{u}}{|m{e}_{\omega} imes m{u}|} = rac{m{e}_{\omega} imes m{u}}{u \sin heta} \quad m{e}_s = m{e}_{\omega} imes m{e}_t = rac{m{e}_{\omega} u \cos heta - m{u}}{u \sin heta} = rac{m{e}_{\omega} \cos heta - m{u}/u}{\sin heta}$$

$$\mathbf{u} = u\cos\theta\mathbf{e}_{\omega} - u\sin\theta\mathbf{e}_{s}$$

$$\frac{dp_s}{d\tau}\mathbf{e}_s + \frac{dp_t}{d\tau}\mathbf{e}_t = \omega_0 p_s \mathbf{e}_t - \omega_0 p_t \mathbf{e}_s - \omega_0 u^2 \sin^2 \theta p_s / c^2 \mathbf{e}_t + \omega_0 u^2 \cos \theta \sin \theta p_\omega / c^2 \mathbf{e}_t + \omega_0 u \sin \theta W_0' / c^2 \mathbf{e}_t$$

 $p_{\omega} = p_{0\omega}$

$$\frac{dp_s}{d\tau} = -\omega_0 p_t$$

$$\frac{dp_t}{d\tau} = \omega_0 (1 - u^2 \sin^2 \theta/c^2) p_s + \omega_0 u \sin \theta W_0'/c^2 + \omega_0 u^2 \cos \theta \sin \theta p_{0\omega}/c^2 = \omega_0 (1 - u^2 \sin^2 \theta/c^2) p_s + \omega_0 u \sin \theta (W_0 + u \sin \theta p_{0s})/c^2$$

$$\frac{d^2 p_t}{d\tau^2} = \omega_0^2 (u^2 \sin^2 \theta / c^2 - 1) p_\tau$$

Введём обозначения:

$$k = \omega_0 \sqrt{u^2 \sin^2 \theta / c^2 - 1}$$

$$\begin{split} m\frac{dx_{t}}{d\tau} &= p_{t} = A \sinh\left(k\tau\right) + p_{0t} \cosh\left(k\tau\right) \\ m\frac{dx_{s}}{d\tau} &= p_{s} = -\frac{\omega_{0}}{k} (A \cosh\left(k\tau\right) + p_{0t} \sinh\left(k\tau\right)) + \frac{\omega_{0}^{2} u \sin\theta(W_{0} + u \sin\theta p_{0s})}{k^{2}c^{2}} \\ \Rightarrow A &= \frac{\omega_{0} u \sin\theta(W_{0} + u \sin\theta p_{0s})}{kc^{2}} - \frac{k}{\omega_{0}} p_{0s} = \frac{\omega_{0} (u \sin\theta W_{0}/c^{2} + p_{0s})}{k} \\ \Rightarrow p_{s} &= -\frac{\omega_{0}}{k} (A (\cosh\left(k\tau\right) - 1) + p_{0t} \sinh\left(k\tau\right)) + p_{0s} \\ m\frac{dx_{\omega}}{d\tau} &= p_{\omega} = p_{0\omega} \\ mc^{2} \frac{dt}{d\tau} &= W = W_{0} - u \sin\theta(p_{s} - p_{0s}) \\ x_{t} &= \frac{1}{mk} (A (\cosh\left(k\tau\right) - 1) + p_{0t} \sinh\left(k\tau\right)) + x_{0t} \\ x_{s} &= -\frac{\omega_{0}}{k^{2}m} (A (\sinh\left(k\tau\right) - k\tau) + p_{0t} (\cosh\left(k\tau\right) - 1)) + \frac{p_{0s}\tau}{m} + x_{0s} \\ x_{\omega} &= \frac{p_{0\omega}\tau}{m} + x_{0\omega} \\ t &= \frac{1}{mc^{2}} (W_{0}\tau - u \sin\theta(m(x_{s} - x_{0s}) - p_{0s}\tau)) \end{split}$$

Если $u\sin\theta = c$:

$$A = A'/k = \frac{\omega_0(W_0/c + p_{0s})}{k}$$

$$x_t = \frac{1}{m} \left(A' \frac{\tau^2}{2} + p_{0t}\tau \right) + x_{0t}$$

$$x_s = -\frac{\omega_0}{m} \left(A' \frac{\tau^3}{6} + p_{0t} \frac{\tau^2}{2} \right) + \frac{p_{0s}\tau}{m} + x_{0s}$$

$$x_\omega = \frac{p_{0\omega}\tau}{m} + x_{0\omega}$$

$$t = \frac{1}{mc^2} (W_0\tau - u \sin\theta(m(x_s - x_{0s}) - p_{0s}\tau))$$

Если $u \sin \theta < c$:

$$k = i\omega \qquad A = -iA'$$

$$x_t = \frac{1}{m\omega} (-A'(\cos(\omega\tau) - 1) + p_{0t}\sin(\omega\tau)) + x_{0t}$$

$$x_s = \frac{\omega_0}{\omega^2 m} (A'(\sin(\omega\tau) - \omega\tau) + p_{0t}(\cos(\omega\tau) - 1)) + \frac{p_{0s}\tau}{m} + x_{0s}$$

$$x_\omega = \frac{p_{0\omega}\tau}{m} + x_{0\omega}$$

$$t = \frac{1}{mc^2} (W_0\tau - u\sin\theta(m(x_s - x_{0s}) - p_{0s}\tau))$$

22 Движение частицы в материальной среде в нерелятивистском случае

Рассмотрим материальную среду, частицы которой не взаимодействуют между собой. Уравнения движения для такой среды будут иметь вид уравнений Эйлера с нулевой правой частью:

$$\rho \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \rho \left(\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} \right) = 0$$
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) = 0$$

То, что в среде находится частица учтём с помощью выражения:

$$\rho = \rho_f + m \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{\xi}(t))$$

Из уравнения непрерывности следует:

$$\frac{\partial \rho_f}{\partial t} + \operatorname{div}\left(\rho_f \boldsymbol{v}\right) - m \frac{d\boldsymbol{\xi}}{dt} \cdot \nabla \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{\xi}(t)) + m \boldsymbol{v} \cdot \nabla \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{\xi}(t)) + m \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{\xi}(t)) \operatorname{div} \boldsymbol{v} = 0$$

Можно предположить (к сожалению мне это казалось абсолютно точным, но вдруг я где-то ошибся), что отсюда следует:

 $\frac{\partial \rho_f}{\partial t} + \operatorname{div}\left(\rho_f \boldsymbol{v}\right) = 0$

 $\operatorname{div} {m v} = 0$ но только в точке с частицей

$$oldsymbol{v} = rac{doldsymbol{\xi}}{dt}$$
 но только в точке с частицей

Разделяем выражения и интегрируем по r, учитывая, что на $r = \xi(t)$ $v = d\xi/dt$:

$$m\frac{d^2\boldsymbol{\xi}}{dt^2} = -\int \rho_f \left(\frac{\partial \boldsymbol{v}}{\partial t} + (\boldsymbol{v} \cdot \nabla)\boldsymbol{v}\right) dV$$

На деле как легко видеть скорости частиц не меняются при движении, если поле скоростей непрерывно. Интерес представляет один единственный случай, когда поле скоростей терпит разрыв. В этом случае частица догоняет и сталкивается с частицами среды и, как следствие, движется уже ускоренно. Здесь есть несколько важных и нетривиальных моментов. Очень хочется, чтобы разрыв был в одной единственной точке — в точке с частицей. Но если разрыв конечен, то для частицы как материальной точки производные от скорости обратятся в нуль и ничего не будет наблюдаться. Если предположить, что в среде существует фронт или линия на которой поле скоростей терпит разрыв, то расположение этой линии или фронта может быть вообще говоря произвольным. Это путает все карты. Как облечь всё изложенное выше в математическую форму я пока не знаю. По этой причине на задачу пришлось забить.

23 Волновые уравнения

23.1 Однородное одномерное волновое уравнение в неограниченной среде с заданными начальными условиями

Как оно выглядит? Да, вот так:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$

В обычном случае v = const. Начальные условия:

$$u(0,x) = f(x)$$

 $\frac{\partial u}{\partial t}\Big|_{(0,x)} = g(x)$

Его очень легко решить, если воспользоваться заменой координат:

$$\xi = x - vt$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial \eta} + \frac{\partial u}{\partial \xi}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta \partial \xi} \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + 2\frac{\partial^2 u}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial \eta}$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial t} = v \left(\frac{\partial u}{\partial \eta} - \frac{\partial u}{\partial \xi}\right)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = v \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} \frac{\partial \eta}{\partial t} + v \frac{\partial^2 u}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial \eta} \frac{\partial \xi}{\partial t} - v \frac{\partial^2 u}{\partial \eta \partial \xi} \frac{\partial \eta}{\partial t} - v \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} \frac{\partial \xi}{\partial t} = v^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} - 2\frac{\partial^2 u}{\partial \xi} \frac{\partial \eta}{\partial \eta}\right)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 u}{\partial \xi} \frac{\partial \eta}{\partial \eta} = 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial \eta} = U_1(\eta)$$

$$u = U(\eta) + V(\xi)$$

$$u(0, x) = U(x) + V(x) = f(x) \qquad U(x) + V(x) = f(x)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}|_{(0, x)} = v \left(U'(x) - V'(x)\right) = g(x) \xrightarrow{\Rightarrow} U(x) - V(x) = \frac{1}{v} \int g(x) dx = \frac{G(x)}{v}$$

$$u = \frac{f(x + vt) + f(x - vt)}{2} + \frac{G(x + vt) - G(x - vt)}{2v} = \frac{f(x + vt) + f(x - vt)}{2} + \frac{1}{2v} \int_{-\infty}^{x + vt} g(x) dx$$

23.2 Метод преобразования Фурье для неоднородного одномерного волнового уравнения в бесконечной среде с нулевыми начальными условиями

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = s(x, t)$$

v = const. Начальные условия:

$$u(0,x) = 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}\Big|_{(0,x)} = 0$$

Только координата x меняется от $-\infty$ до ∞ , поэтому преобразование Фурье будет иметь вид:

$$u(x,t) = \int_{-\infty}^{\infty} U(k,t)e^{-ikx}dk \qquad \Leftrightarrow \qquad U(k,t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} u(x,t)e^{ikx}dx$$

$$s(x,t) = \int_{-\infty}^{\infty} S(k,t)e^{-ikx}dk \qquad \Leftrightarrow \qquad S(k,t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} s(x,t)e^{ikx}dx$$

Выполняем преобразование Фурье исходного уравнения:

$$\frac{1}{2\pi} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} e^{ikx} dx = \frac{1}{2\pi} \frac{\partial u}{\partial x} e^{ikx} \Big|_{-\infty}^{\infty} - \frac{ik}{2\pi} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial u}{\partial x} e^{ikx} dx = \frac{1}{2\pi} \left(\frac{\partial u}{\partial x} - iku \right) e^{ikx} \Big|_{-\infty}^{\infty} - k^2 U$$

При условии, что:

$$\lim_{x \to \pm \infty} \left(\frac{\partial u}{\partial x} - iku \right) = 0$$

получаем преобразованное уравнение:

$$-k^{2}U - \frac{1}{v^{2}}\frac{d^{2}U}{dt^{2}} = S(k, t)$$

И начальные условия:

$$U(k,0) = 0$$

$$\frac{dU}{dt}\Big|_{(k,0)} = 0$$

Решение этого уравнения:

$$\begin{split} U(k,t) &= -\frac{v}{k} \int\limits_{0}^{t} \sin(vk(t-t'))S(k,t')dt' \\ u(x,t) &= -\int\limits_{0}^{t} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \frac{v}{k} \sin(vk(t-t'))S(k,t')e^{-ikx}dk \, dt' = -\int\limits_{0}^{t} \frac{v\pi}{2} \big(\operatorname{sgn} \big(v(t-t') - x \big) - \operatorname{sgn} \big(-(v(t-t') + x) \big) \big) S(0,t')dt' = \\ &= -\frac{v\pi}{2} \int\limits_{0}^{t} \big[\operatorname{sgn} \big(x + v(t-t') \big) - \operatorname{sgn} \big(x - v(t-t') \big) \big] S(0,t')dt' = \\ &= -\frac{v}{4} \int\limits_{0}^{t} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \big[\operatorname{sgn} \big(x + v(t-t') \big) - \operatorname{sgn} \big(x - v(t-t') \big) \big] s(x',t')dt'dx' = \\ &= -\frac{v}{4} \int\limits_{0}^{t} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \big[\operatorname{sgn} \big(x + v\tau \big) - \operatorname{sgn} \big(x - v\tau \big) \big] s(x',t-\tau)d\tau dx' \\ \\ &\operatorname{sgn} \big(x + v\tau \big) - \operatorname{sgn} \big(x - v\tau \big) = \begin{cases} 0 & x > v\tau \\ 2 & -v\tau < x < v\tau = \begin{cases} 0 & |x| > v\tau \\ 2 & |x| < v\tau \end{cases} = \begin{cases} 0 & \tau < |x|/v \\ 2 & \tau > |x|/v \end{cases} = 2\eta(\tau - |x|/v) \\ u(x,t) &= -\frac{v}{2} \int\limits_{0}^{t} \int\limits_{0}^{\infty} \eta(\tau - |x|/v) s(x',t-\tau)d\tau dx' \end{split}$$

23.3 Пример

Пусть:

$$s(x,t) = \begin{cases} 0 & x \notin [x_1, x_2] \\ S_0/(x_2 - x_1) & x \in [x_1, x_2] \end{cases}$$

что соответствует, например, постоянной силе действующей на участок струны.

$$u(x,t) = -\frac{v}{2} \int_{0}^{t} \int_{-\infty}^{\infty} \eta(\tau - |x|/v) s(x', t - \tau) d\tau dx' = -\frac{v}{2} \int_{0}^{t} \eta(\tau - |x|/v) S_{0} d\tau =$$

$$= \begin{cases} 0 & t < |x|/v \\ -vS_{0}(t - |x|/v)/2 & t > |x|/v \end{cases} = -vS_{0}(t - |x|/v) \eta(t - |x|/v)/2$$

24 Колебания с произвольной возбуждающей силой

Уравнение колебаний:

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = f(t)$$

 $x(0) = x_0, \quad \dot{x}(0) = \dot{x}_0$

Решение будем искать в классе непрерывных функций. Рассмотрим вспомогательную задачу:

$$\ddot{y} + \omega_0^2 y = \eta(t - t')$$

 $y(0) = 0, \quad \dot{y}(0) = 0, \quad t' > 0$

Её решение с непрерывной первой производной, как легко убедиться простой подстановкой:

$$y = \begin{cases} 0 & t < t' \\ \frac{1 - \cos(\omega_0(t - t'))}{\omega_0^2} & t \geqslant t' \end{cases}$$

Тогда решением задачи:

$$\ddot{z} + \omega_0^2 z = \delta(t - t')$$

 $z(0) = 0, \quad \dot{z}(0) = 0 \quad t' > 0$

будет

$$z(t,t') = \begin{cases} 0 & t < t' \\ \frac{\sin(\omega_0(t-t'))}{\omega_0} & t \geqslant t' \end{cases}$$

А решение исходной задачи:

$$x(t) = x_0 \cos(\omega_0 t) + \frac{\dot{x}_0}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) + \int_0^\infty z(t, t') f(t') dt' = x_0 \cos(\omega_0 t) + \frac{\dot{x}_0}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) + \frac{1}{\omega_0} \int_0^t \sin(\omega_0 (t - t')) f(t') dt'$$

Есть одно замечание. Можно показать, что в случае задачи относительно y \dot{y} будет непрерывно, если непрерывно само решение? а \dot{y} ограничено сверху на любом конечном промежутке (достаточно домножить на \dot{y} и проинтегрировать в произвольном диапазоне), а для задачи относительно z, если решение непрерывно, то первая производная терпит разрыв. В то же время без этих требований построить решения затруднительно, особенно y.

25 Весёлые интегралы

1.
$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + 1}} = \operatorname{arsh} x = \ln|x + \sqrt{x^2 + 1}|$$

2.
$$\int \sqrt{x^2 + 1} dx = x\sqrt{x^2 + 1} - \int \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + 1}} dx = x\sqrt{x^2 + 1} - \int \sqrt{x^2 + 1} dx + \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + 1}}$$
$$\Rightarrow \int \sqrt{x^2 + 1} dx = \frac{x\sqrt{x^2 + 1} + \ln|x + \sqrt{x^2 + 1}|}{2}$$

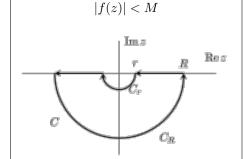
3.
$$\int \frac{\sqrt{x}}{\sqrt{x-1}} dx = \int 2\sqrt{x} d\sqrt{x-1} = [\sqrt{x-1} = p] = 2\int \sqrt{p^2+1} dp = \sqrt{x}\sqrt{x-1} + \ln|\sqrt{x-1} + \sqrt{x}|$$

4.

$$\int \frac{x \, dx}{\sqrt{px^2 - ax - b}} = \frac{1}{\sqrt{p}} \int \frac{\left(x - \frac{a}{2p} + \frac{a}{2p}\right) dx}{\sqrt{\left(x - \frac{a}{2p}\right)^2 - \left(\frac{a^2}{4p^2} + \frac{b}{p}\right)}} = \frac{1}{\sqrt{p}} \sqrt{\left(x - \frac{a}{2p}\right)^2 - \left(\frac{a^2}{4p^2} + \frac{b}{p}\right)} + \frac{1}{\sqrt{p}} \frac{a}{2p} \operatorname{arch} \frac{x - \frac{a}{2p}}{\sqrt{\frac{a^2}{4p^2} + \frac{b}{p}}}$$

26 Весёлые интегралы в комплексной плоскости

1 | f(z) ограничена по модулю:



$$\oint_C \frac{e^{-iaz}}{z} f(z) dz = \int_{C_R} + \int_R^r + \int_{C_r} + \int_{-r}^{-R} \int_{-r}^{-R} \int_{C_R} \frac{e^{-iaz}}{z} f(z) dz = \left| \int_{\pi}^{2\pi} i e^{-iaRe^{i\varphi}} f(Re^{i\varphi}) d\varphi \right| \leqslant \int_{\pi}^{2\pi} e^{aR\sin\varphi} M d\varphi = \int_{-r}^{2\pi} e^{aR\sin\varphi} \int_{C_r}^{\pi} e^{-iaz} f(z) dz = \lim_{r \to 0} \int_{2\pi}^{\pi} i e^{-iaRe^{i\varphi}} f(re^{i\varphi}) d\varphi = -if(0)\pi$$

$$\int_{-r}^{\infty} \frac{e^{-iaz}}{z} f(z) dz = -if(0)\pi$$

Можно показать, что при изменении знака a изменится контур (будет вверху), направление обхода и как следствие знак результата.

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{iaz}}{z} f(z) dz = if(0)\pi \operatorname{sgn} a$$

Отсюда можно получить более общее выражение:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{iaz}}{z - z_0} f(z) dz = i e^{iaz_0} f(z_0) \pi \operatorname{sgn} a$$

27 Весёлые диффуры

1.

$$g'' = \frac{a}{2g^2} + \frac{b}{g^3}$$

$$\Rightarrow g'^2 = g_0'^2 + \frac{a}{g_0} + \frac{b}{g_0^2} - \frac{a}{g} - \frac{b}{g^2} = p - \frac{a}{g} - \frac{b}{g^2}$$

$$\int_{g_0}^g \frac{g \, dg}{\sqrt{pg^2 - ag - b}} = t - t_0$$